

# The manual for class BaseTensor

赵继泽

February 22, 2021

## 1 介绍

类 **BaseTensor** 中成员变量和成员函数的介绍。**BaseTensor** 定义张量以及一些基本操作。

## 2 类成员变量

1. **long fileSize** : 张量存入磁盘的文件大小
2. **DATATYPE\* tensorData** : 存放数据
3. **BLASINT maxDataSize** : tensorData可以使用的最大内存

## 3 类成员函数

### 3.1 构造函数

- 3.1.1 **BaseTensor(const char\* filename, const bool &ifremoved, const int &readtype = 0) ==>** 从文件中读取[reviewed]
- 3.1.2 **BaseTensor(std::ifstream &if) ==>** 从流中读取[reviewed]
- 3.1.3 **template<typename T> BaseTensor(const uint32\_t &tr, const BLASINT\* rd, const T\* data = 0, const BLASINT &dtsize = 0) ==>** 从数据中构造张量[reviewed]
- 3.1.4 **template<typename T> BaseTensor(initializer\_list<BLASINT> rd, const T\* data = 0, const BLASINT &dtsize = 0) ==>** 构造张量, 张量的维数由 `initializer_list<BLASINT>` 给出
- 3.1.5 **BaseTensor(const BaseTensor &bt, const BLASINT &idx, void\* tmpdata, const BLASINT &dtsize) ==>** 张量和自身收缩,  $T_{\dots i \dots} T^{\dots i \dots}$  [reviewed]
  1. **const BaseTensor &bt** : 即上面的张量T;
  2. **const BLASINT\* idx** : 需要收缩的指标;
  3. **void\* tmpdata** : 辅助空间
  4. **const BLASINT &dtsize** : tmpdata 的大小(in unit of byte), 用来检查辅助空间是否够用.
- 3.1.6 **BaseTensor(const char &ctype, const BaseTensor &btl, const BLASINT &il, const BaseTensor &btr, const BLASINT &ir, void\* tmpdata, const BLASINT &dtsize) ==>** 将btl中il指标和btr中ir指标收缩, 收缩完以后, btl中剩下的所有指标放在左边, btr中剩下的所有指标放在右边,  $\sum_{i_l} btl_{\dots i_l \dots} btr_{\dots j_r (=i_l) \dots} = M_{\dots}$ . btl, btr的数据最终不会发生变化, 但是要注意, btl的数据在运算过程中会变化, 计算完成后恢复. **注意这里没有复共轭**[reviewed], 参数ctype = 'S', 'D' or 'I'.
  1. 如果 **ctype** = 'S', btl中剩下的指标放在 M 的指标的左边, btr中剩下的指标放在右边,  $A_{ijk} B_{mjn} = R_{ikmn}$ ;
  2. 如果 **ctype** = 'D',  $A_{ijqkl} B_{mnqst} = R_{ijmnklst}$ ;
  3. 如果 **ctype** = 'I',  $A_{ijk} B_{mjn} = R_{imnk}$ .

- 3.1.7 **BaseTensor**(const BaseTensor &bt, const BLASINT &il, const BLASINT &ir) ==> 内部指标收缩,  $= \sum_i T_{...i1...ir}(=il)...$  [reviewed]
- 3.1.8 **BaseTensor**(const BaseTensor &btl, const BaseTensor &btr, void\* tmpdata, const BLASINT &tdsize) ==> 张量的直积.  $T_{(i1,j1)(i2,j2)(i3,j3)}... = btl\_i1i2i3.. btr\_j1j2j3..$
- 3.1.9 **BaseTensor**(const BaseTensor &bt, const DATATYPE &scale = 1) ==> 复制构造函数 [reviewed]
1. **bt** : 被复制的类;
  2. **scale** : 将原来的数据乘以scale

## 3.2 一般成员函数

- 3.2.1 **void legProduct**(const BLASINT &il, DATATYPE\* lambda, const BLASINT &lmbdsize) ==>  $= T_{...i1...} * lambda[i]$ , 不对i求和
- 3.2.2 **void legDivision**(const BLASINT &il, DATATYPE\* lambda, const BLASINT &lmbdsize) ==>  $= T_{...i1...}/lambda[i]$ , 不对i求和
- 3.2.3 **void shiftBefore**(const BLASINT &il, const BLASINT &iprev, DATATYPE\* tmpdata, const BLASINT &tdsize) ==> 将指标il移到指标iprev前面去; 这里要求  $iprev \leq il$  [reviewed]
- 3.2.4 **void shiftAfter**(const BLASINT &il, const BLASINT &iback, DATATYPE\* tmpdata, const BLASINT &tdsize) ==> 将指标il移到指标iback后面去; 这里要求  $iback \geq il$  [reviewed]
- 3.2.5 **bool permute**(initializer\_list<BLASINT> ri, DATATYPE\* tmpdata, const BLASINT &tdsize) ==> 和matlab中同名函数类似;
- 3.2.6 **void tensorContraction**(const char &cttype, const BaseTensor &btl, const BaseTensor &btr, const BLASINT &ir, DATATYPE\* tmpdata, const BLASINT &tdsize) ==> 张量指标的收缩, btl剩下的指标放左边, btr剩下的指标放右边(注意这里没有复共轭), 本张量的结构已知; 如果收缩之后的张量结构未知, 请调用构造函数。参数 cttype 可以为 'S', 'D' 和 'I', 具体用法参考相应的构造函数。
- 3.2.7 **template<typename TSR, typename = typename std::enable\_if<std::is\_base\_of<BaseTensor<DTTYP>, TSR>::value>::type> BLASINT leftSVD**(const char &thistype, const uint32\_t &index, const char &Utype, Vector<RDTTYPE> &lambda, TSR &U, void\* pool, const BLASINT &poolsize) ==> 将指标index移到最左边得到T, 然后做奇异值分解  $T = U * lambda * VD$ , 这个函数的主要目的是得到U和lambda, VD是副产品。 [reviewed?]
1. **const char &thistype** : 'O' ==> VD 会存放到本张量中并且本张量的结构会发生改变(overwritten); 'K' ==> 不存且本张量不会发生任何变化(kept); 'D' ==> 本张量的数据被破坏(destroyed)
  2. **const BLASINT &index** : 需要分解的指标
  3. **const char &Utype** : SVD分解得到U的方式, 如果我们要求U是么正矩阵, 则type=='A', 否则 type=='S'
  4. **Vector<RDTTYPE>\* lambda** : 奇异值
  5. **TSR\* U** : SVD分解得到的么正矩阵
  6. **void\* pool** : 辅助空间
  7. **const BLASINT &poolsize** : pool的大小, in sizeof(byte).
- 3.2.8 **BLASINT rightSVD**(const char &thistype, const BLASINT &index, const char &type, double\* lambda, const BLASINT &lmbdsize, DATATYPE\* VD, const BLASINT &VDsize, DATATYPE\* tmpdata, const BLASINT &tdsize, DATATYPE\* work, const BLASINT &wksize, double\* rwork, const BLASINT &rwksize) ==> 将指标移到最右边得到T, 并做奇异值分解  $T = U * lambda * VD$ , 这个函数主要目的是得到VD, 和 lambda, U是副产品。 [reviewed?]
- 3.2.9 **void highOrderSVD**(const BLASINT &num, const BLASINT\* index, DATATYPE\*\*U, const BLASINT\* Usize, DATATYPE\* lambdamax, const BLASINT &lmbdsize, const BLASINT &dimtrld, DATATYPE\* tmpdata, const BLASINT &tdsize, DATATYPE\* work, const BLASINT &wksize, double\* rwork, const BLASINT &rwksize) ==> 高阶奇异值分解, 例如:  $T_{i\alpha j\beta k\gamma l\delta S \dots \alpha \dots \beta \dots \gamma \dots \delta \dots} = U_{i\alpha} U_{j\beta} U_{k\gamma} U_{l\delta} S \dots \alpha \dots \beta \dots \gamma \dots \delta \dots$ , 所有的U要求是么正矩阵, 分解完以后, core tensor S 存放在本张量并不做截断 [reviewed?]
1. **const BLASINT &num** : 做高阶奇异值分解的腿的数目

2. `const BLASINT* index` : 腿的指标; 先将需要分解的腿移到最左边, 然后做奇异值分解
  3. `DATATYPE** U` : 分解得到的矩阵, 这里要求这些矩阵都是么正矩阵
  4. `DATATYPE* lambdamax` : 存放奇异值分解的lambda, 维数为所有需要分解的腿的维数之和, 奇异值按照分解的腿的顺序依次存放
  5. `const BLASINT* dimtrld` : 每个分解的腿中, 需要保留的奇异值的数目; 如果超过了实际的奇异值的数目, 对应的值就是0
  6. `DATATYPE* tmpdata` : 临时数组, 和本地张量的数据空间一样大
  7. `DATATYPE* work` : 临时数组
  8. `const BLASINT &wksize` : size of work
  9. `double* rwork` : 临时数组 (DATATYPE=Complex) ; 没有用(DATATYPE=double)
- 3.2.10 `void highOrderSVD(const BLASINT &num, const BLASINT* index, const BLASINT* dimtru, DATATYPE**U, double* lambdamax, const BLASINT* dimtrld, DATATYPE* tmpdata, DATATYPE* work, const BLASINT &lwork, double* rwork) ==>` 高阶奇异值分解, 所有的U都是么正矩阵, core tensor S 相应的指标根据dimtr做了截断, 注意本张量的维数发生了变化, 数据的存储空间依旧是原来的存储空间[reviewed?]
1. `const BLASINT &num` : 奇异值分解的腿的数目
  2. `const BLASINT* index` : 奇异值分解的腿的指标
  3. `const BLASINT* dimtru` :
  4. `DATATYPE* U` :
  5. `double* lambdamax` : 存放奇异值, 只保留截断之后的, 数组的大小为 dimtrld[0]+dimtrld[1]+...+max(index[i])
- 3.2.11 `void highOrderSVD(const BLASINT &num, const BLASINT* index, const BLASINT* dimtru, DATATYPE**U, double* lambdamax, const BLASINT* dimtrld, DATATYPE* tmpdata, DATATYPE* work, const BLASINT &lwork, double* rwork, BLASINT &iwork) ==>` 高阶奇异值分解, U根据保留奇异值的数目做了截断, 本张量的维数也发生了变化, 数据空间存放截断后的core tensor。奇异值分解调用lapack中gesvdx(...)完成。
- 3.2.12 `void rankCombination(const BLASINT &rstart, const BLASINT &rnum)`
- 3.2.13 `void rankDecomposition(const BLASINT &rindex, const BLASINT &rnum, const BLASINT* rdim)`
- 3.2.14 `bool reshape(initializer_list<BLASINT> rd)`