

# SVM

何博士 慧科AI专家讲师



### 回顾LR



#### **SVM**

#### 概念:

支持向量机其基本原理,通俗来讲,它是一种 二类分类模型,其基本模型定义为特征空间上的间 隔最大的线性分类器,其学习策略便是间隔最大化 线性分类器使用超平面类型的边界,非线性分类器 使用超曲面。

数据: 线性可分&线性不可分



#### SVM两种情况

- 线性可分
- 线性不可分

情况1: 样本本质上是非线性可分的

解决方法:核函数

情况2:本质上线性,非线性由噪音导致

强制使用非线性函数, 会导致过拟合

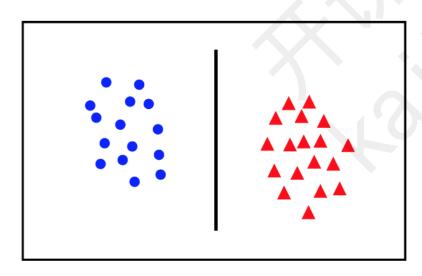
解决方法: 软间隔

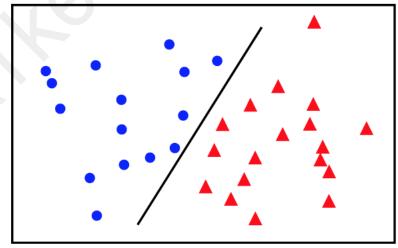


### 线性可分

#### • 定义:

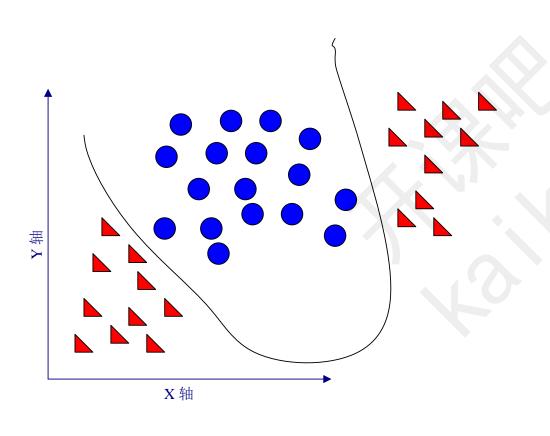
对于来自两类的一组模式能用一个线性判别函数正确分类,则称他们是线性可分的。

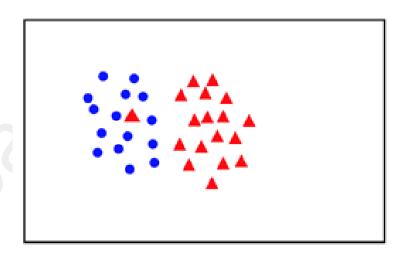


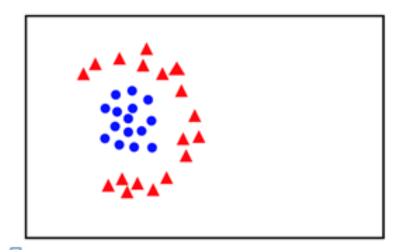




## 线性不可分







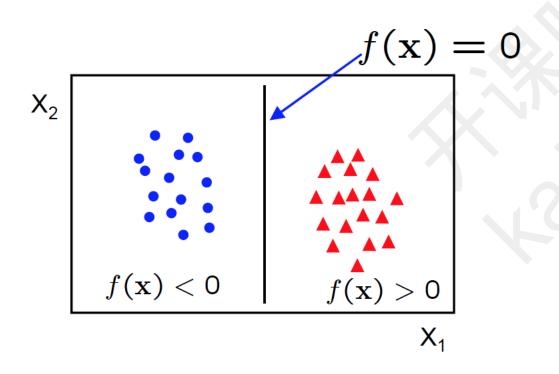


## 线性可分情况



#### 线性可分情况

•我们怎样才能取得一个最优的划分直线f(x)呢?

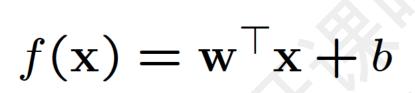


$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^{\top} \mathbf{x} + b$$

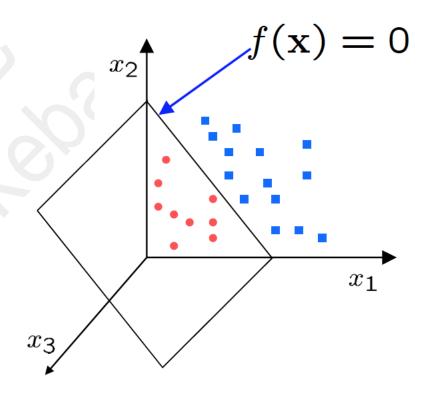
W权重向量,需要学习的参数 b为偏差,需要学习的参数



### 线性可分情况

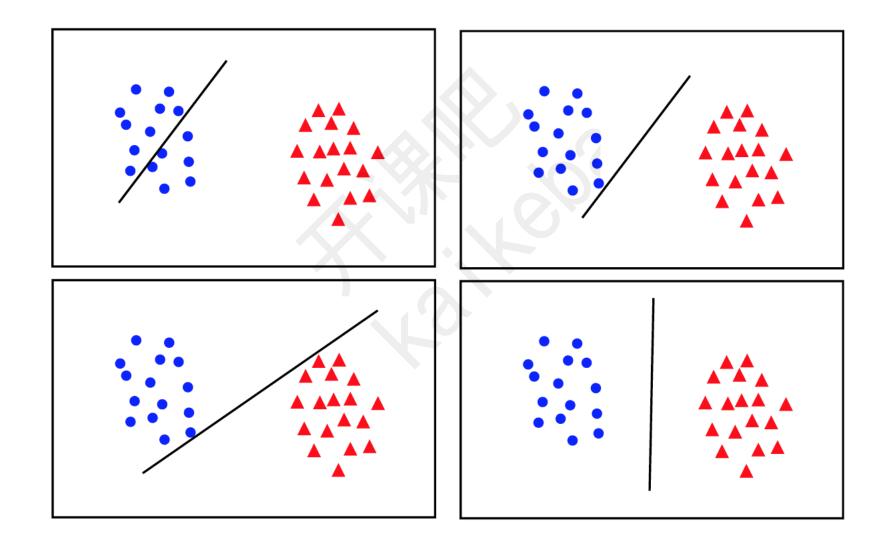


多维超平面



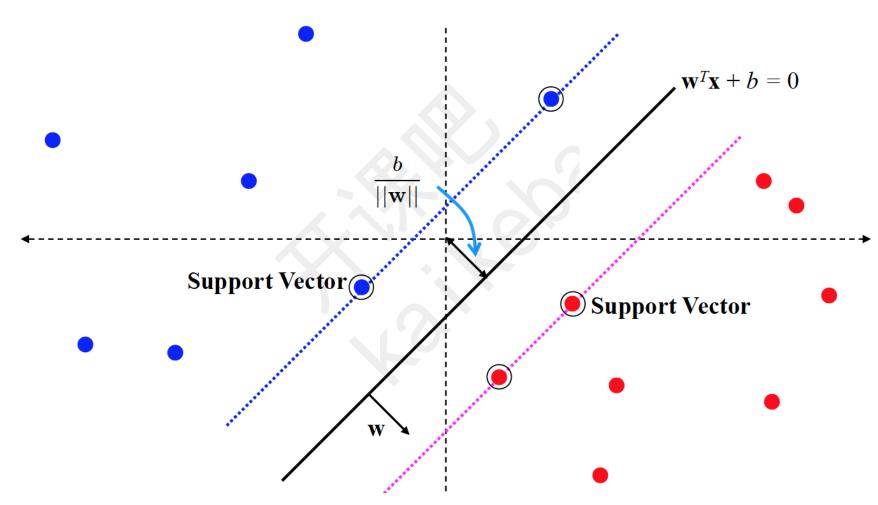


## 最大间隔





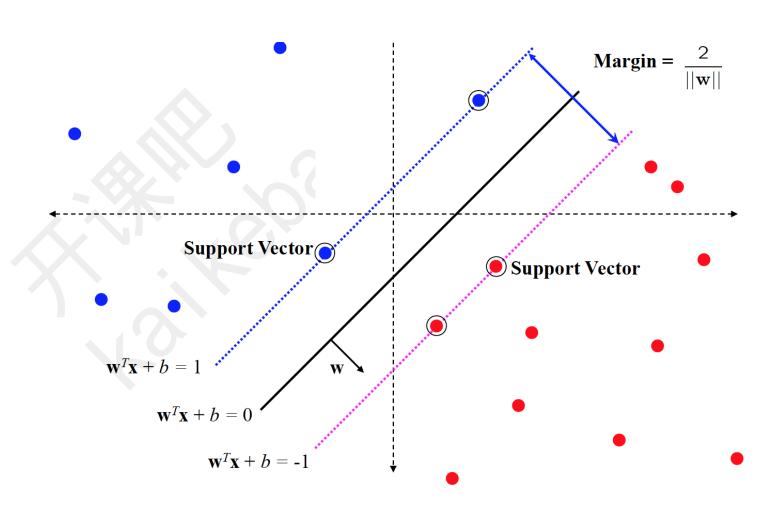
## 最大间隔





## 最大间隔

$$\hat{\gamma} = y(w^T x + b) = yf(x)$$





#### 几何间隔

•点到直线:

$$\widetilde{\gamma} = \frac{\widehat{\gamma}}{\|w\|} = \frac{w^T x}{\|w\|} + \frac{b}{\|w\|} = \frac{f(x)}{\|w\|}$$

• 这时如果成比例的改变w和b,几何间隔的值不会 发生改变。



### 最大间隔分类的目标函数

因此,我们的最大间隔分类的目标函数可以定义为:

$$\max \frac{\hat{\gamma}}{\|w\|}$$

$$s.t...y^{(i)}(w^Tx^{(i)}+b) \ge \hat{\gamma}$$

我们改变优化问题的表述方式。



此时, 优化问题的表达式为:

$$\min \frac{1}{2} ||w||^{2}$$
s.t.  $y^{(i)} (w^{T} x^{(i)} + b) \ge 1$ 

我们的优化问题转变成了一个凸优化问题

### 拉格朗日乘子法

- minf(w)
- s.t.  $gi(w) \le 0$  i=1,2,...,k

$$L(w, \alpha, \beta) = f(w) + \sum_{i=1}^{k} \alpha_i g_i(w) + \sum_{i=1}^{l} \beta_i h_i(w)$$

$$\theta_p(w) = \max_{\alpha_i \ge 0} L(w, \alpha, \beta)$$

当所有约束条件都满足时有  $\theta_p = f(w)$ 

$$\mathcal{L}(w,b,lpha) = rac{1}{2} \left\|w
ight\|^2 - \sum_{i=1}^n lpha_i \Big(y_i(w^Tx_i+b)-1\Big)$$



$$p^* = \min_{w,b} \theta(w) = \min_{w,b} \max_{\alpha_i \ge 0} L(w,b,a)$$

$$d^* = \max_{\alpha_i \ge 0} \min_{w,b} L(w,b,a)$$

一般有  $d^* \leq p^*$  ,但是在某些特定条件下 (KKT) ,这两个最优化问题会取相同的值。



1.首先固定α,要让L关于w和b最小化,我们分别对w,b偏导并令其等于零,得到

$$\frac{\partial L}{\partial w} = 0 \Rightarrow w = \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} y_{i} x_{i}$$
$$\frac{\partial L}{\partial b} = 0 \Rightarrow \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} y_{i} = 0$$

帶回 
$$L(w,b,a) = \frac{1}{2} \|w\|^2 - \sum_{i=1}^n \alpha_i (y_i(w^T x_i + b) - 1)$$
得到:  

$$\mathcal{L}(w,b,\alpha) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \alpha_i \alpha_j y_i y_j x_i^T x_j - \sum_{i,j=1}^n \alpha_i \alpha_j y_i y_j x_i^T x_j - b \sum_{i=1}^n \alpha_i y_i + \sum_{i=1$$



问题转换为:

$$egin{aligned} &\max_{lpha} \sum_{i=1}^n lpha_i - rac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n lpha_i lpha_j y_i y_j^T x_j \ &s.t. \,, \, lpha_i \geq 0, i = 1, \ldots, n \ &\sum_{i=1}^n lpha_i y_i = 0 \end{aligned}$$

由凸二次规划的性质能保证这样最优的向量a是存在的



- 2.求对α的极大,即是关于对偶变量的优化问题 (SMO优化算法--序列最小最优化算法)
- 然后根据

$$w^* = \sum_{i=1}^n \alpha_i y_i x_i$$

$$b^* = -\frac{\max_{i:y_i = -1} w^{*^T} x_i + \min_{i:y_i = 1} w^{*^T} x_i}{2}$$

• 可求出最优的w和b, 即最优超平面。



### 习题

例 7.1 数据与例 2.1 相同. 已知一个如图 7.4 所示的训练数据集,其正例点是 $x_1 = (3,3)^T$ ,  $x_2 = (4,3)^T$ , 负例点是 $x_3 = (1,1)^T$ , 试求最大间隔分离超平面.

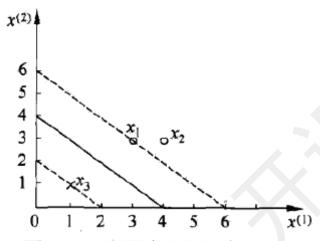


图 7.4 间隔最大分离超平面示例

解 按照算法 7.1,根据训练数据集构造约束最优化问题:

$$\min_{w,b} \frac{1}{2} (w_1^2 + w_2^2)$$
s.t. 
$$3w_1 + 3w_2 + b \ge 1$$

$$4w_1 + 3w_2 + b \ge 1$$

$$-w_1 - w_2 - b \ge 1$$

$$egin{aligned} &\max_{lpha} \sum_{i=1}^n lpha_i - rac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n lpha_i lpha_j y_i y_j^T x_j^T x_j \ &s.\, t.\,,\, lpha_i \geq 0, i = 1, \ldots, n \ &\sum_{i=1}^n lpha_i y_i = 0 \end{aligned}$$

$$-\frac{1}{2}\left(18\alpha_{1}^{2}+25\alpha_{2}^{2}+2\alpha_{3}^{2}+42\alpha_{1}\alpha_{2}-12\alpha_{1}\alpha_{3}-14\alpha_{2}\alpha_{3}\right)+\alpha_{1}+\alpha_{2}+\alpha_{3}$$

$$\alpha_1 + \alpha_2 - \alpha_3 = 0$$

$$\alpha_i \ge 0$$
,  $i = 1,2,3$ 



#### 习题

将  $\alpha_1 + \alpha_2 = \alpha_3$  带入目标函数,得到关于 $\alpha_1$ , $\alpha_2$ 的函数:  $-4\alpha_1^2 - \frac{13}{2}\alpha_2^2 - 10\alpha_1\alpha_2 + 2\alpha_1 + 2\alpha_2$ 

$$\alpha_i \ge 0, \quad i = 1, 2, 3$$

$$\alpha_1 = 1/4$$

$$\alpha_2 = 0$$

$$\alpha_3 = 1/4$$



#### 习题

代入公式: 
$$w^* = \sum_{i=1}^n \alpha_i y_i x_i$$

$$b^* = -\frac{\max_{i:y_i = -1} w^{*^T} x_i + \min_{i:y_i = 1} w^{*^T} x_i}{2}$$

求得此最优化问题的解 $w_1=w_2=\frac{1}{2}$ ,b=-2. 于是最大间隔分离超平面为

$$\frac{1}{2}x^{(1)} + \frac{1}{2}x^{(2)} - 2 = 0$$

其中,  $x_1 = (3,3)^T$  与  $x_2 = (1,1)^T$  为支持向量.



#### 最大间隔分类的目标函数

首先给出形式化的不等式约束优化问题:

$$\min_{x} f(x)$$
s. t.  $h_i(x) = 0, i = 1, 2, ..., m$ 
 $g_j(x) \le 0, j = 1, 2, ..., n$ 

列出 Lagrangian 得到无约束优化问题:

$$L(x, \alpha, \beta) = f(x) + \sum_{i=1}^{m} \alpha_i h_i(x) + \sum_{j=1}^{n} \beta_i g_i(x)$$

经过之前的分析,便得知加上不等式约束后可行解 x 需要满足的就是以下的 KKT 条件:

$$\nabla_{x}L(x,\alpha,\beta) = 0$$

$$\beta_{j}g_{j}(x) = 0, \ j = 1, 2, \dots, n$$

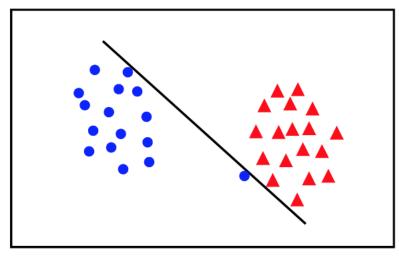
$$h_{i}(x) = 0, \ i = 1, 2, \dots, m$$

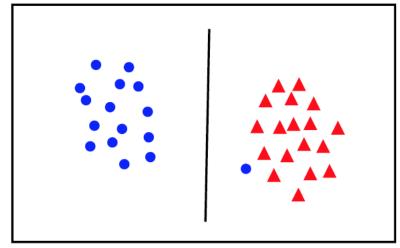
$$g_{j}(x) \leq 0, \ j = 1, 2, \dots, n$$

$$\beta_{j} \geq 0, \ j = 1, 2, \dots, n$$

$$(5)$$







### 软间隔

哪个划分更好?

允许一定程度犯错

$$\min \frac{1}{2} \|w\|^2$$

$$s.t...y^{(i)}(w^Tx^{(i)}+b) \ge 1$$



### 软间隔

$$\min_{\mathbf{w} \in \mathbb{R}^d, \xi_i \in \mathbb{R}^+} ||\mathbf{w}||^2 + C \sum_{i=1}^N \xi_i$$

$$y_i\left(\mathbf{w}^{\top}\mathbf{x}_i + b\right) \ge 1 - \xi_i \text{ for } i = 1 \dots N$$

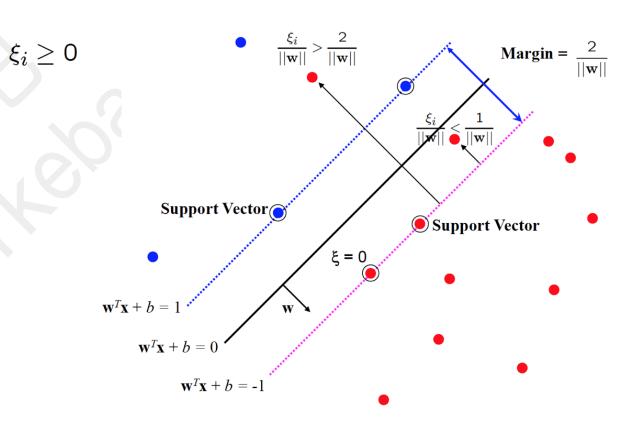
$$y_i f(\mathbf{x}_i) \geq 1 - \xi_i$$

$$\xi_i = \max(0, 1 - y_i f(\mathbf{x}_i))$$

$$\min_{\mathbf{w} \in \mathbb{R}^d} ||\mathbf{w}||^2 + C \sum_{i=1}^{N} \max(0, 1 - y_i f(\mathbf{x}_i))$$

regularization

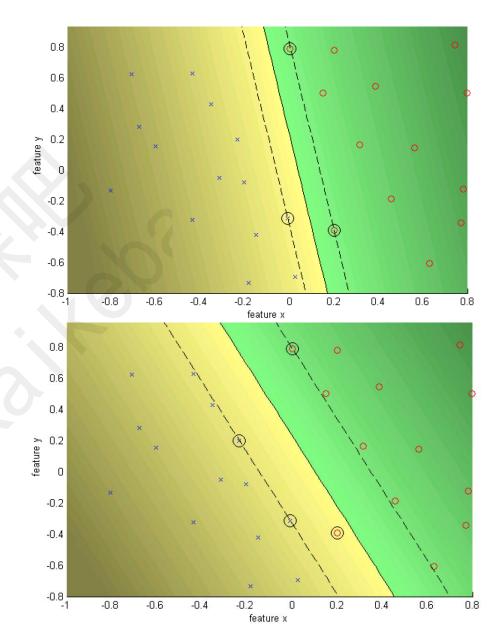
loss function





#### C的取值和带宽

#### C = Infinity hard margin





## 线性不可分情况下



#### • 根据线性可分情况下的结论:

$$w = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y^{(i)} x^{(i)}$$

• 将分类函数变形得最终分类函数,为:

$$f(x) = \left(\sum_{j=1}^{N} \alpha_j y_j \mathbf{x}_j\right)^{\top} \mathbf{x} + b = \sum_{j=1}^{N} \alpha_j y_j \left(\mathbf{x}_j^{\top} \mathbf{x}\right) + b$$



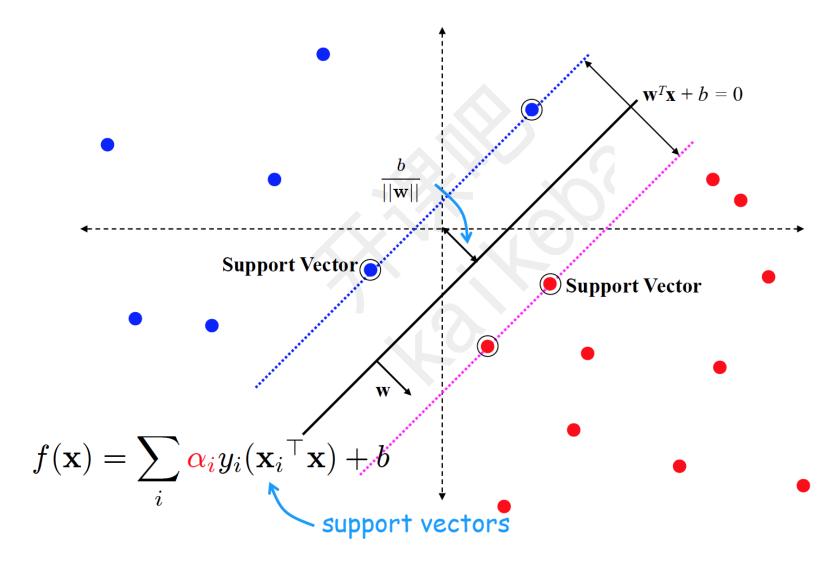
#### • 损失函数:

$$||\mathbf{w}||^2 = \left\{ \sum_j \alpha_j y_j \mathbf{x}_j \right\}^\top \left\{ \sum_k \alpha_k y_k \mathbf{x}_k \right\} = \sum_{jk} \alpha_j \alpha_k y_j y_k (\mathbf{x}_j^\top \mathbf{x}_k)$$

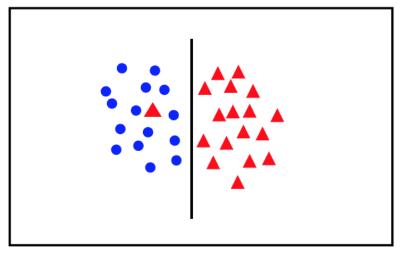
#### • 约束条件:

$$y_i \left( \sum_{j=1}^N \alpha_j y_j(\mathbf{x}_j^{\top} \mathbf{x}_i) + b \right) \ge 1$$







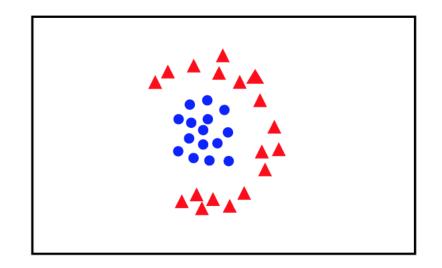




$$\min_{\mathbf{w} \in \mathbb{R}^d, \xi_i \in \mathbb{R}^+} ||\mathbf{w}||^2 + C \sum_{i=1}^N \xi_i$$

subject to

$$y_i\left(\mathbf{w}^{ op}\mathbf{x}_i+b
ight)\geq 1-\xi_i ext{ for } i=1\dots N$$



这类问题:

如何解决??

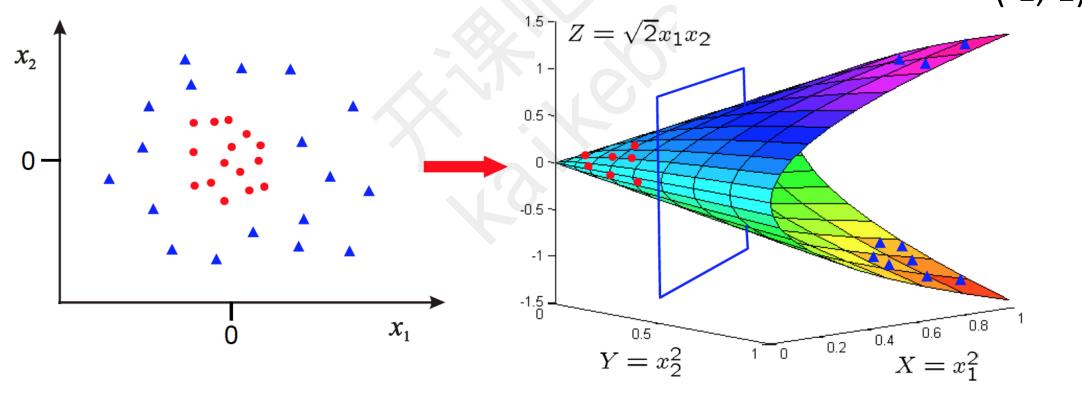


#### 慧科集团旗下企业

$$\Phi: \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \to \begin{pmatrix} x_1^2 \\ x_2^2 \\ \sqrt{2}x_1x_2 \end{pmatrix} \qquad \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$$

 $\mathbb{R}^2 o \mathbb{R}^3$  (1,-1) (1,1) (-1,1) (-1,-1)

(0,0)





#### • 分类问题:

$$f(\mathbf{x}) = \sum_{i}^{N} \alpha_{i} y_{i} \mathbf{x}_{i}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} + b$$

$$\to f(\mathbf{x}) = \sum_{i}^{N} \alpha_{i} y_{i} \Phi(\mathbf{x}_{i})^{\mathsf{T}} \Phi(\mathbf{x}) + b$$

#### • 学习问题:

$$\max_{\alpha_i \ge 0} \sum_{i} \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{jk} \alpha_j \alpha_k y_j y_k \mathbf{x}_j^{\top} \mathbf{x}_k$$

$$\rightarrow \max_{\alpha_i \ge 0} \sum_{i} \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{jk} \alpha_j \alpha_k y_j y_k \Phi(\mathbf{x}_j)^{\top} \Phi(\mathbf{x}_k)$$



原来在二维空间中一个线性不可分的问题,映射到高维空间后,变成了线性可分的。因此,这也形成了我们最初想解决线性不可分问题的基本思路---向高维空间转化,使其变得线性可分。

而转化的关键的部分在于找到x到y的映射方法。

如何找到这个映射没有系统的方法,此外,在数据维度较大时,计算困难。



### 维度爆炸问题:

$$\Phi : \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \to \begin{pmatrix} x_1^2 \\ x_2^2 \\ \sqrt{2}x_1x_2 \end{pmatrix} \quad \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$$

$$\Phi(\mathbf{x})^{\top} \Phi(\mathbf{z}) = \begin{pmatrix} x_1^2, x_2^2, \sqrt{2}x_1x_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1^2 \\ z_2^2 \\ \sqrt{2}z_1z_2 \end{pmatrix}$$

$$= x_1^2 z_1^2 + x_2^2 z_2^2 + 2x_1x_2 z_1 z_2$$

计算次数: 11次乘法和2次加法



### 核函数

#### 计算次数: 3次乘法和1次加法

核函数:对所有x,z属于X,满足

$$k(x,z) = \langle \phi(x) \cdot \phi(z) \rangle$$

$$\Phi(\mathbf{x}^{\top}\mathbf{z}) = (\mathbf{x}^{\top}\mathbf{z})^{2}$$

$$= (x_{1}z_{1} + x_{2}z_{2})^{2}$$

$$= x_{1}^{2}z_{1}^{2} + x_{2}^{2}z_{2}^{2} + 2x_{1}x_{2}z_{1}z_{2}$$

可以在特征空间中直接计算内积〈 $\phi(xi)\cdot\phi(x)$ 〉,就像在原始输入点的函数中一样



### 核函数

• 分类函数为:

$$\sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i \kappa(x_i, x) + b$$

• 优化问题的表达式:

$$egin{aligned} &\max_{lpha} \ \sum_{i=1}^n lpha_i - rac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n lpha_i lpha_j y_i y_j rac{\kappa(x_i, x_j)}{\kappa(x_i, x_j)} \ &s.t., \, lpha_i \geq 0, i = 1, \ldots, n \ &\sum_{i=1}^n lpha_i y_i = 0 \end{aligned}$$



### 常见核函数

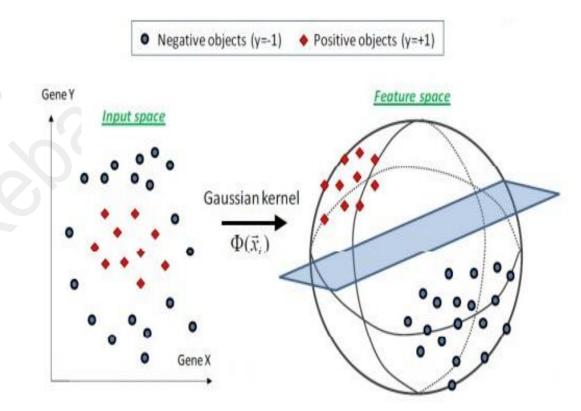
• 多项式核

$$k(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = (\mathbf{x} \cdot \mathbf{y} + \mathbf{c})^d$$

• 线性核

$$k(x, y) = \langle x \cdot y \rangle$$

- 高斯径向基函数核  $k(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \exp\left(-\frac{\|\mathbf{x} \mathbf{y}\|^2}{2 \sigma^2}\right)$
- Sigmoid核  $k(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \tanh(\kappa(\mathbf{x} \cdot \mathbf{y}) + \Theta)$





### 核函数

对于核函数的选择,现在还缺乏指导原则。各种实验的观察结果表明,某些问题用某些核函数效果很好,用另一些很差,但一般来讲,径向基核函数是不会出现太大偏差的一种,一般作为首选。

### 无穷维-高斯核函数

$$k(x, y) = \exp(-\|x - y\|^2)$$

$$= \exp(-(x_1 - y_1)^2 - (x_2 - y_2)^2)$$

$$= \exp(-x_1^2 + 2x_1y_1 - y_1^2 - x_2^2 + 2x_2y_2 - y_2^2)$$

$$= \exp(-\|x\|^2) \exp(-\|y\|^2) \exp(2x^T y)$$

$$k(x, y) = \exp(-\|x\|^2) \exp(-\|y\|^2) \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(2x^T y)^n}{n!}$$



## 高斯核函数的理解