# Distributed Key Value Store设计文档

## 目标

一个分布式的KV服务,client端可以有一个KV存储的操作界面,server端提供存储服务。通过 replication来保证在有部分机器宕机的情况下,系统仍然可用。

## 实现的feature:

- 1 slave server **动态的primary-backup选举**,支持给一个group添加新的backup,在master fail之后 重新选举
- ② master server / slave server**并发控制**:通过读写锁的设置,master 的Join, Leave,Query, slave的 Put, Get, Del, Sync,TransShard这些IPC都支持并发调用,内部进行并发控制。
- **③ 可扩展性**:可以动态的添加新的group,或者移除旧的group,每一个group只要有任何一个slave server存活,那么数据就不会丢失。采用了virtualNode的设计,添加新的group时,可以最小化数据迁移。
- 4 一致性保证:当client的请求成功返回时,可以保证primary slave已经处理完请求,所有的backup slave都已经得知了请求,并会最终将请求处理完毕。
- **5** Master 的primary-backup**没有实现**,实现逻辑和slave的primary-backup类似,预留了设计空间,但时间原因没有完成。

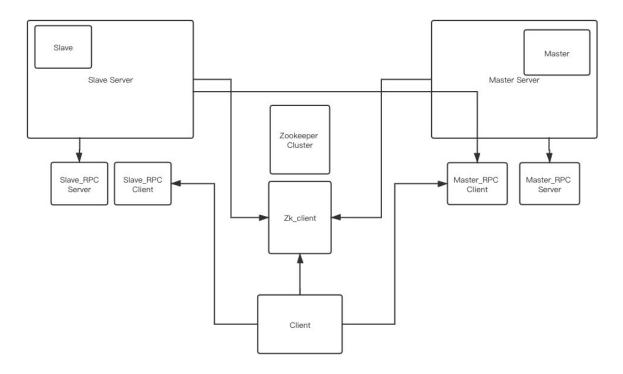
# **System Environment**

- 语言: go [version go1.14.2 darwin/amd64]
  - o RPC框架: gRPC
  - zookeeper client: github.com/samuel/go-zookeeper/zk
- 系统环境
  - macOS Catalina 10.15.5 , Darwin, Darwin Kernel Version 19.5.0, root:xnu-6153.121.2~2/RELEASE\_X86\_64 x86\_64
  - docker Engine[version 19.03.8] compose [version 1.25.5]
  - o zookeeper: 3.6.1

## 设计

1. 整体架构

分为Master\_Server, Slave\_Server, Client, Admin四个部分,另外还有和Zookeeper集群交互的模块。



其中Slave Server是*多个group,每个group分为primary backup*,Master Server也可以有primary backup。但是暴露的接口相同。

### 2. Master (Shard分配逻辑)

借鉴6.824的设计。Master提供的功能是对metadata的维护。生成从shardID -> groupID的配置,动态的将所有shard均匀分配到不同的slave服务器组。

采用的是**VirtualNode虚拟节点**的设计,初始化时配置Master维护ShardNum个虚拟节点,通过crc32将key映射到0~ShardNum个虚拟节点上,然后Master维护从虚拟节点到实际节点的映射,并使得每次新增/移除实际节点时,移动的虚拟节点数量最少。

提供Join, Leave, Query三个接口(由RPC Server封装成RPC接口)。

```
func (m *ShardMaster) query(version int) (*Configuration, error)
```

核心的逻辑是在实际节点增加(Join)和减少(Leave)时,最少地移动虚拟节点。

使用的算法简单的说就是先计算新的配置,然后让现有的配置向新的配置靠拢,多去少补,

```
以Join为例子
假设共有ShardNum个虚拟节点,原来的配置是1,2,3三个group,每个group分配到7,7,6个虚拟节点
通过一次Join操作增加了4,5两个新的group。计算可得新的分配方案为[4,4,4,4,4]
先从原先的1,2,3三个group中拿取虚拟节点,让其管理的虚拟节点数量减少到4,分别拿取[3,3,2]
个
然后将这8个节点分配给新的4,5两个group,每个分到4个
往ShardConfs中增加新的配置
```

如果预期实际节点比较多,那么ShardNum可以配置的大一些,但过大也会影响性能。

3. Master\_Server

将master包装了一层,并提供RPC服务, Master的主备应该在这里实现(还没有做), 逻辑应该和 slave的主备类似。

4. Slave (Put,Get,Del 存储逻辑)

Slave对它所管理的虚拟节点提供KV读写服务。提供Put, Get, Del接口

```
type LocalStorage struct {
 cond
        *sync.Cond
 lock *sync.RWMutex
 storage map[string]string /* KV 存储*/
 state StorageState /* UNREADY, READY, EXPIRED*/
}
type Slave struct {
   shards: 当前slave管理的虚拟节点列表*/
 shardsLock *sync.RWMutex
 shards
          []int
 /*
   localstorages: 虚拟节点号 -> 本地KV存储 */
 storageLock
             *sync.RWMutex
 localStorages map[int]*LocalStorage
}
/* 往第ShardID这个虚拟节点中,增加/修改 一个Key-Value映射*/
func (s *Slave) put(key string , value string , shardID int ) error
/* 在第ShardID这个虚拟节点中,查询一个Key*/
func (s *Slave) get(key string , shardID int) (string,error)
```

```
/* 从第ShardID这个虚拟节点中,删除一个Key*/
func (s *Slave) del(key string, shardID int) error
```

### 。 并行的数据访问

■ 使用读写锁, 包括访问shards数组,访问shardID->LocalStorage的映射, 访问 LocalStorage都需要拿取对应的锁。

### 5. Slave\_Server

设计上,Slave应该只负责和KV存储相关的逻辑,而Slave\_Server去负责包括更新配置,Primary-Backup 选举, 同步主备的任务

```
type ServerConf struct {
 Hostname string
        string
 Port
        int
 GroupID int
}
type Server struct {
 zkClient *zk client.Client
 path string /*记录当前服务器的zookeeper路径, 用于删除节点*/
 localVersion int
 conf ServerConf
 primary
               bool
 /*primary需要连接到所有的backup节点*/
 backupConfLock *sync.RWMutex
 backupServers []*RPCClient
 /*backup需要处理从primary来的同步请求*/
 syncReqs chan request
 /*本地存储*/
 slave *Slave
 /*rpc 服务*/
 rpcServer *RPCServer
```

## ○ Slave更新配置

- Slave\_server在启动之后以100ms(预设)的间隔不断的向Master获取最新配置 如果最新配置比本地更新,对于
  - 不再由自己管理的Shard, (Primary)将其发送给最新的管理者,并在成功后将本地的存储删除,并通知backup把EXPIRED状态的存储删除;(Backup)不做发送,但会将本地存储状态设置为EXPIRED。

■ 由自己管理的新的Shard,为其分配空间,并将状态设置为UNREADY, 一直等到他 人通过TransferShard送达才可以访问。

转移过程的**Commit Point**是最新的管理节点收到并处理完TransferShard请求的时候。在TransferShard请求发送之前,Shard一直由原来的管理节点负责,访问新节点会被拒绝;在TransferShard请求处理之后,Shard由新的管理节点负责,访问旧节点会被拒绝。

■ 如果在sendShard期间发生了crash,也应该保证一致性。backup在重新成为 primary时,应该检查自己处于EXPIRED状态的本地存储,如果存在,仍然要试图 把他发送给最新的owner.(尚未实现)

## ○ Primary-Backup如何同步(高一致性)

■ 引入新的RPC call.

```
func (s* Slave)Sync(req request) error {
   /* no need to acquire lock when sync because primary already has
lock */
   s.syncReqs <- req
   return nil
}</pre>
```

在Primary收到client发来的RPC请求并处理完成时,不会立刻返回,而是先通过Sync这个RPC call将请求转发给所有的backup.并且收到所有RPC call成功返回的结果时,才将原本的RPC请求正确返回。

**分析**:可以保证在client收到请求成功的消息时,就算primary挂了,backup也可以最终将数据同步。

## ○ 在Master改变shard配置的时候如何对应的移动本地的localstorage

■ 引入新的RPC call

```
func (s *Slave) TransferShard(shardID int,storage
map[string]string) error
```

允许通过调用节点A的TransferShard将自己的一个localstorage传递给节点A。一般来说 节点A是primary,A还会同步给他的所有backup

## **○ Primary选举**

■ 利用zookeeper的Create(FlagEphemeral选项),所有的Slave server在启动的时候尝试 去在目标路径下创建一个临时节点,Zookeeper可以保证只有一个创建者可以成功创 建。

利用这个性质,让所有slave server在/node/slave\_primary/[groupNum]路径下尝试创建节点,创建成功的自动为Primary节点,并开始进行和primary相关的逻辑(包括监控backup变化,转发请求等等)。创建失败的需要在/node/slave\_backup/[groupNum]目录下去使用EphemeralSequential选项来创建节点,这个选项中所有人都会被赋予一个独立的序列号,必然会创建成功。需要寻找某一个group的primary/backup节点时,去查询对应的路径下的最新信息即可。

■ **重新选举** 所有的backup会监视primary路径下的节点的存在状况,如果primary节点突

然消失(primary机器和zookeepr连接断开,临时节点自动删除),所有的backup将自己当前的backup节点数据删除,并再次尝试去primary路径下创建节点,如果创建成功,就升级为primary。如果创建失败,则重新按照backup来存在。

■ 新的机器加入group 如果一个新的机器加入了某个group,此时,这台机器上没有任何数据,应该由当前的master监控backup的变化,并将所有的shards转移到新出现的backup上。并注意,如果在reelection期间发生的重新选举,新启动的server不应该加入选举,因为他没有数据。

#### 6. Client

用户和KV存储系统交互的程序。实现了一个简单的REPL交互,允许用户通过get [key], put [key] [value], del [key]进行交互。

当请求结果异常时,会进行三次配置更新,如果都失败了,则会告知用户现在数据不可用, 需要重试。

#### 7. Admin

管理员添加新的group或者移除旧的group的接口,需要对应的group内的slave servers启动之后再运行,会调用master的RPC call来改动配置。

### 8. 测试

由于master, slave的独立性较好,因此对master动态更新配置和slave的并行put/get/del操作进行了单元测试。其他的特性集成度比较高,测试比较难写,暂时使用手动测试。

## **Zookeeper Install & Configuration process**

● 构建zookeeper的docker image

```
$ chmod +x bin/docker-entrypoint.sh
$ docker build zk-cluster/zk_docker -t myzk
# may use proxy --build-arg http_proxy=http:ip:port
```

启动zookeeper本地伪集群

```
$ docker-compose -f zk-cluster/zk-cluster.yml up -d
```

### 配置文件如下

```
ZOO SERVERS: server.1=0.0.0.0:2888:3888;2181 server.2=zoo2:2888:3888;2181
server.3=zoo3:2888:3888;2181
  zoo2:
   image: myzk
   restart: always
   hostname: zoo2
   ports:
     - 2182:2181
    environment:
     ZOO_MY_ID: 2
      ZOO SERVERS: server.1=zoo1:2888:3888;2181 server.2=0.0.0.0:2888:3888;2181
server.3=zoo3:2888:3888;2181
  zoo3:
   image: myzk
   restart: always
   hostname: zoo3
   ports:
      - 2183:2181
    environment:
      ZOO MY ID: 3
      ZOO SERVERS: server.1=zoo1:2888:3888;2181 server.2=zoo2:2888:3888;2181
server.3=0.0.0.0:2888:3888;2181
```

maxClientCnxns, initLimit,syncLimit都采用默认,如果未来有性能或其他需求,再进行配置。

启动后即可在localhost:2181, localhost:2182, localhost:2183分别访问到三个zookeeper节点,需要相应的配置configuration.json文件来告知程序。

#### • 扩展到多机

如果需要在多台机器上配置zookeeper,可以通过docker swarm,然后对应修改zk-cluster.yml 同时修改项目根目录下的configuration.json, 将真实的zookeeper 配置填入, master,slave,client,admin启动时都会自动读取配置

```
}
],
"zkRoot": "/node",
"zkTimeout": 10
}
```

● 使用zoo.cfg配置,使用zkServer.sh来启动zookeeper。这种配置方法单机上配置和多机上配置需要做较多修改,因为实际生产肯定部署在多机上,就不使用单机进行配置。对应的zoo.cfg文件也有实现,写在了项目根目录下 /zk-cluster/zoo1,/zk-cluster/zoo2,/zk-cluster/zoo3内。

## **How To Run**

#### Master

先在一个机器上运行Master

```
$ go run go/master_server.go [ip] [port] [hostname]
# ip: master_server所在机器的ip, port: 提供服务的端口, hostname: 该master的名称 (用于在zookeeper中登记)
# example: go run go/master_server.go 127.0.0.1 4100 master1
```

#### Slave

在多台机器上运行多个slave

```
$ go run go/slave_server.go [ip] [port] [hostname] [groupID]
# ip: slave_server所在机器的ip, port: 提供服务的端口, hostname: 该slave的名称 (用于在
zookeeper中登记)
# groupID 该slave属于的group号.同组内会分primary-backup
```

#### Client

用于用户发送put/get/del请求

```
$ go run go/client.go
# 提供repl接口,自动连接配置文件中的zookeeper,并根据登记的信息,寻找master和slave,发送
请求。
```

#### **Admin**

管理员,用于添加新的groupID/删除现有的groupID, 在对应group的Slave启动后运行admin,将新的group加入master的服务配置列表。

```
$ go run go/admin.go [command] [groupIDs ...]
# command = "join-group" / "leave-group"
# groupIDs 是添加和删除的group号数组(不限长)
```

### 一键运行脚本

会启动一个master, 7个slave 按照 [2,2,2,1]分成四组, 并join到master中,并启动一个client.

\$ ./run.sh

详见README.md