支持向量机 (Support Vector Machine)

一、实验目的

- 1. 理解支持向量机 (SVM) 的原理和应用。
- 2. 掌握 SVM 模型的训练和预测过程。
- 3. 熟悉 SVM 算法的参数设置和优化。

二、实验原理

SVM,全称为支持向量机 (Support Vector Machine),是一种用于分类和回归分析的监督学习模型。在分类任务中,SVM 试图将不同类别的数据集分隔开,并找到一个最优的超平面 (hyperplane) 作为分类边界线 (decision boundary)。SVM 的优点是可以处理高维数据集,且在解决小样本、非线性和高维模式识别时表现良好。

SVM 的训练目标是找到一个最大间隔 ($Maximum\ Margin$) 超平面,使得所有的数据点在最大间隔的两侧,即正类别和负类别。这个超平面可以定义为:

$$\mathbf{w}^T\mathbf{x} + b = 0$$

其中 w 为超平面的法向量, b 为偏置 (bias) 项。

为了最大化间隔,SVM 需要寻找一组最优的参数 \mathbf{w}, b ,满足以下约束条件:

$$y_i(\mathbf{w}^T \mathbf{x_i} + b) \ge 1, i = 1, ..., n$$

其中 y_i 表示第 i 个数据点的类别 ($y_i = 1$ 表示正类别, $y_i = -1$ 表示负类别), n 表示数据点个数。

上述条件要求所有的数据点都被正确分类 (即满足 $y_i(\mathbf{w}^T\mathbf{x_i} + b) > 0$),并且到最近的超平面距离 (即间隔) 必须大于等于 1。在满足这些约束条件的基础上,SVM 最大化间隔,即最小化 $\|\mathbf{w}\|^2$,其中 $\|\mathbf{w}\|$ 表示 \mathbf{w} 的欧几里得长度。

对于软间隔 SVM, 我们向其中加入松弛变量 ξ_i , 约束就变为

$$y_i(\mathbf{w}^T \mathbf{x_i} + b) \ge 1 - \xi_i, i = 1, ..., n$$

它表示允许一些点以 ξ_i 的距离"侵入间隔",当然这样做是需要支付一定代价的,我们会在目标函数中加入对应的惩罚项。

上述优化问题可以表示为以下约束优化问题:

$$\begin{aligned} & \underset{\mathbf{w},b,\xi}{minimize} \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^n \xi_i \\ & subject \ to \ \ y_i(\mathbf{w}^T \mathbf{x_i} + b) \geq 1 - \xi_i, \xi_i > 0, \ i = 1, ..., n \end{aligned}$$

这是一个凸二次规划问题,可以采用拉格朗日乘子法 (Lagrange Multiplier) 求解。设 α_i 为第 i 个数据点的拉格朗日乘子, β_i 是对应每个样本的松弛变量 ξ_i 的乘子,对于任意的 i,有:

$$L(\mathbf{w}, b, \alpha, \xi, \mu) = \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^n \xi_i - \sum_{i=1}^n \left(\alpha_i y_i(\mathbf{w}^T \mathbf{x_i} + b) - \alpha_i + \alpha_i \xi_i\right) - \sum_{i=1}^n \mu_i \xi_i$$

其中 $\alpha_i \ge 0$, $\mu_i \ge 0$, 于是原问题可以用 Lagrange 函数来描述

minimize maximize
$$L(\mathbf{w}, b, \alpha_i, \beta_i)$$

而原问题的 Lagrange 对偶问题写为:

$$\underset{\alpha,\mu}{maximize} \ \underset{\mathbf{w},b,\xi}{minimize} \ L(\mathbf{w},b,\alpha_i,\xi_i)$$

我们从对偶问题入手,先考虑里面的 $\underset{\mathbf{w},b}{minimize} L(\mathbf{w},b,\alpha_i)$,我们首先对目标变量求导:

$$\begin{split} \frac{\partial L}{\partial \mathbf{w}} &= 0 \Rightarrow \mathbf{w} = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i \mathbf{x_i} \\ \frac{\partial L}{\partial b} &= 0 \Rightarrow \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial \xi_i} &= 0 \Rightarrow C = \alpha_i + \mu_i \end{split}$$

带回优化问题,得到:

$$\begin{aligned} & minimize & -\sum_{i=1}^{n} \alpha_i + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \alpha_i \alpha_j y_i y_j \mathbf{x_i}^T \mathbf{x_j} \\ & subject \ to \ \ C \geq \alpha_i \geq 0, \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i = 0 \end{aligned}$$

其中 α 为拉格朗日乘子向量,而另一个乘子 μ 被消去了,这时可以用凸二次规划算法求解。要指出的是,计算得到的 α 必须要满足 KKT 条件,原始 KKT 条件包括以下四个方程式:

1. Primal feasibility:

$$y_i(w^T\phi(x_i) + b) - 1 \ge 0$$

2. Dual feasibility:

$$\alpha_i \ge 0$$

3. Complementary slackness:

$$\alpha_i[y_i(w^T x_i + b) - 1] = 0$$

4. Karush - Kuhn - Tucker (KKT):

$$\nabla_w L(w,b) = 0$$

这些条件确保了 SVM 分类器可以找到全局最优解,并且在所有限制条件下实现最优化。最终找到一组满足约束条件的 α 后,就可以根据上述公式计算出具体的超平面。对于新的数据点 \mathbf{x} ,可以用以下公式判断其类别:

$$f(\mathbf{x}) = sign(\sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i \mathbf{x_i}^T \mathbf{x} + b)$$

其中 sign 表示取符号函数。如果 $f(\mathbf{x}) > 0$,则 \mathbf{x} 属于正类别; 如果 $f(\mathbf{x}) < 0$,则 \mathbf{x} 属于负类别。如果 $f(\mathbf{x}) = 0$,则 \mathbf{x} 位于分类边界线上。

在实现 SVM 时,常用的方法是通过核函数 (Kernel Function) 将非线性问题转化为线性问题。核函数是一种将数据映射到高维空间的函数,可以将数据从低维空间线性可分转变为高维空间线性可分。常用的核函数有以下几种:

- 1. 线性核函数 (Linear Kernel Function): $K(\mathbf{x_i}, \mathbf{x_i}) = \mathbf{x_i}^T \mathbf{x_i}$, 用于处理线性可分问题。
- 2. 多项式核函数 (Polynomial Kernel Function): $K(\mathbf{x_i}, \mathbf{x_j}) = (\gamma \mathbf{x_i}^T \mathbf{x_j} + r)^d$, 其中 γ 、r 和 d 是可调参数,用于处理多项式模型。
- 3. 高斯核函数 (Gaussian Kernel Function): $K(\mathbf{x_i}, \mathbf{x_j}) = \exp\{\frac{-\|\mathbf{x_i} \mathbf{x_j}\|^2}{2\sigma^2}\}$, 其中 σ 是可调参数,用于处理非线性模型。
- 4. Sigmoid 核函数 (Sigmoid Kernel Function): $K(\mathbf{x_i}, \mathbf{x_j}) = \tanh(\gamma \mathbf{x_i}^T \mathbf{x_j} + r)$, 其中 γ 和 r 是可调参数,用于处理 sigmoid 模型。

解决 SVM 问题的关键就是解决对应的凸优化问题,梯度下降 GD 理论上来说也可以解决 SVM 问题,但是实际中的使用非常少,这里我们主要介绍两种方法序列最小优化 SMO 算法和增广拉格朗日函数法 ALM。

1、SMO 算法

SMO 算法是一种二次规划的优化算法,其核心思想是将原问题分解为一系列子问题来求解,每个子问题只包含两个变量,通过对这两个变量进行优化来求解整个问题。将原本多变量规划问题转化为多次线性规划问题逐步求解。

原问题为:

$$\max_{\alpha} \sum_{i=1}^{N} \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} y_i y_j \alpha_i \alpha_j K(x_i, x_j)$$

$$\begin{cases} \sum_{i=1}^{N} y_i \alpha_i = 0\\ 0 \le \alpha_i \le C, i = 1, 2, \dots, N \end{cases}$$

其中, α 是拉格朗日乘子, x_i 是样本点, y_i 是标签, $K(x_i, x_i)$ 是核函数。

SMO 算法的主要步骤如下:

- 1. 初始化拉格朗日乘子 α 为 0, 选取两个不同的拉格朗日乘子 α_i 和 α_j 作为子问题;
- 2. 固定其他拉格朗日乘子,将子问题转化为一个只包含 α_i 和 α_j 的二次规划问题;
- 3. 求解二次规划问题,得到更新后的 α_i,α_i 以及 b;
- 4. 重复以上步骤,直到满足终止条件。一般来说可以在尽可能多的样本点满足 KKT 条件后退出循环。

第一步选择的两个不同的拉格朗日乘子是非常关键的一步,一般来说我们采用两重循环 (内循环和外循环) 的方式来启发式选择更新的两个 α ,假设选择的第一个乘子为 α_i ,第二个为 α_j ,那么我们有如下选择策略:

在外循环中,首先进行全样本的遍历,选择一个不满足 KKT 条件的点对应的 α 作为 α_i 的选择。这时候可以进行内循环,继续选择第二个参数 α_j 。第一次之后的外循环就转为使用边界样本点遍历,也就是违反 $0 \le \alpha \le C \Leftrightarrow y_i g(x_i) = 1$ 条件的点,从中选择一个作为 α_i 。

在内循环中,我们的任务是选择一个 α_j ,可以随机选择,也可以使用启发式选择。前者需要的迭代次数会更多,后者反之。为了介绍启发式选择的策略,我们首先引入预测误差。假设 E_i 和 E_j 分别是样本 x_i 和 x_j 的预测误差,有:

$$E_i = f(x_i) - y_i = \sum_{k=1}^{N} \alpha_k y_k K(x_k, x_i) + b - y_i$$

$$E_j = f(x_j) - y_j = \sum_{k=1}^{N} \alpha_k y_k K(x_k, x_j) + b - y_j$$

在所有不满足 KKT 条件的非边界点中,我们优先选择使得 $|E_i - E_j|$ 最大的点作为 α_j 的选择,这样就保证了每次更新都有足够大的幅度,快速逼近收敛位置。

如果在某一轮迭代中, α 的更新非常小或者甚至没有更新, 那么外循环重新改为全样本遍历。

SMO 算法的核心在于如何求解子问题中的二次规划问题,在这里使用了坐标轮换算法,即固定所有 α ,只对 α_i 和 α_j 进行更新。使用以下公式更新 α_i 和 α_j :

$$\begin{cases} \alpha_j^{new} = \alpha_j^{old} + \frac{y_j(E_i - E_j)}{\eta} \\ \alpha_i^{new} = \alpha_i^{old} + y_i y_j(\alpha_j^{old} - \alpha_j^{new}) \end{cases}$$

其中, $\eta = K(x_i, x_i) + K(x_j, x_j) - 2K(x_i, x_j)$, $K(\dot)$ 表示核函数,在线性支持向量机即为两个样本特征向量的内积。

而参数 b 的更新则按下列方式更新: 首先根据 i 和 i 计算 b 的更新值:

$$b_{i}^{new} = -E_{i} - y_{i}K(x_{i}, x_{i})(\alpha_{i}^{new} - \alpha_{i}^{old}) - y_{j}K(x_{i}, x_{j})(\alpha_{j}^{new} - \alpha_{j}^{old}) + b^{old}$$

$$b_{j}^{new} = -E_{j} - y_{j}K(x_{j}, x_{j})(\alpha_{j}^{new} - \alpha_{j}^{old}) - y_{i}K(x_{i}, x_{j})(\alpha_{i}^{new} - \alpha_{i}^{old}) + b^{old}$$

理论上来说,这两个值都是合理的 bnew,所以我们采用折中处理的方式令

$$b^{new} = \frac{b_i^{new} + b_j^{new}}{2}$$

更新后的 α_i^{new} 和 α_i^{new} 仍需要满足约束条件:

$$\begin{cases} C \ge \alpha_i, \alpha_j \ge 0 \\ y_i \alpha_i^{new} + y_j \alpha_j^{new} = y_i \alpha_i + y_j \alpha_j \end{cases}$$

最后,我们给出 SMO 算法的伪代码流程

Input: 训练数据集 $D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n)\}$, 误差容忍度 ϵ , 软间隔惩罚参数 C

Output: 近似解 α^*, b^*

初始化 $\alpha_1 = \alpha_2 = \cdots = \alpha_n = b = 0$

while iternum<max do

按照上述策略选择 α_i

按照上述启发式策略选择另一个变量 α_i

求解两个变量的二次规划问题以更新 α_1,α_2 以及 b

如果 α_i 和 α_j 都满足 KKT 条件或者 α_i 或 α_j 不可再优,则继续选择处理 α_i 的第一个变量

end

return
$$\alpha^*=(\alpha_1^*,\alpha_2^*,\dots,\alpha_n^*),b^*$$
 Algorithm 1: SMO 算法

通过 SMO 算法,可以较快地求解 SVM 问题,并且可以处理大型数据集。由于只需要维护两个变 量,因此 SMO 算法的空间复杂度也比较低。

2、ALM 算法

ALM 算法的本质和梯度下降非常相似,但是不同的是 ALM 算法在计算拉格朗日函数的过程中加 入了一项增广项用于解决目标函数光滑性的问题。我们首先给出目标函数的优化问题

$$\begin{aligned} & & minimize & -\sum_{i=1}^{n} \alpha_i + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \alpha_i \alpha_j y_i y_j \mathbf{x_i}^T \mathbf{x_j} \\ & & subject \ to \ \ C \geq \alpha_i \geq 0, \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i = 0 \end{aligned}$$

为了得到 α 的取值,我们构建增广拉格朗日函数

$$L(\alpha, \lambda; \beta) = -\sum_{i=1}^{n} \alpha_i + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \alpha_i \alpha_j y_i y_j \mathbf{x_i}^T \mathbf{x_j} + \sum_{i=1}^{n} \lambda \alpha_i y_i + \frac{\beta}{2} \sum_{i=1}^{n} (y_i \alpha_i)^2$$

其中的 $\frac{\beta}{2}\sum_{i=1}^n(y_i\alpha_i)^2$ 是罚函数项,而 $\sum_{i=1}^n\lambda\alpha_iy_i$ 是拉格朗日乘子项。为了便于后续的书写,我们将其中的向量用矩阵来替换,拉格朗日函数重写为:

$$L(\alpha, \lambda; \beta) = \frac{1}{2} \alpha^T (\hat{Y} \circ X) (\hat{Y} \circ X)^T \alpha - 1^T \alpha + \lambda Y^T \alpha + \frac{\beta}{2} (Y^T \alpha)$$

其中
$$X = \begin{bmatrix} \mathbf{x}_1^T \\ \mathbf{x}_2^T \\ \vdots \\ \mathbf{x}_n^T \end{bmatrix}$$
, $Y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$, 而 $\hat{Y} = \begin{bmatrix} \mathbf{y}_1^T \\ \mathbf{y}_2^T \\ \vdots \\ \mathbf{y}_n^T \end{bmatrix}$, $\mathbf{y}_i^T = [y_i, y_i \dots, y_i]$, \mathbf{y}_i 的维数等于 \mathbf{x}_i 的维数。

按照梯度下降的思想,我们给出 ALM 中参数更新的公式

$$\hat{\alpha}^k = \alpha^k - \eta \nabla L(\alpha^k, \lambda^k) = \alpha^k - \eta ((\hat{Y} \circ X)(\hat{Y} \circ X)^T \alpha^k - 1 + \lambda^k Y + \beta Y^T \alpha^k Y)$$

由优化问题中的约束,对 $\hat{\alpha^k}$ 剪枝得到

$$\alpha_i^{k+1} = \begin{cases} \alpha_i^k, & 0 \le \hat{\alpha}_i^k \le C \\ 0, & \hat{\alpha}_i^k < 0 \\ C, & \hat{\alpha}_i^k > C \end{cases}$$

 λ 的更新在 α 更新之后完成

$$\lambda^{k+1} = \lambda^k + \beta(Y^T \alpha^{k+1})$$

最后我们同样给出伪代码流程

Input: 训练数据集 $D=\{(x_1,y_1),(x_2,y_2),\ldots,(x_n,y_n)\}$,误差容忍度 ϵ ,软间隔惩罚参数 C

Output: 近似解 α^*, b^*

初始化
$$\alpha_1=\alpha_2=\cdots=\alpha_n=b=0, \lambda=0, \eta=rac{0.03}{n}$$

while iternum < max do

计算 $\hat{\alpha}^k = \alpha^k - \eta \nabla L(\alpha^k, \lambda^k) = \alpha^k - \eta ((\hat{Y} \circ X)(\hat{Y} \circ X)^T \alpha^k - 1 + \lambda^k Y + \beta Y^T \alpha^k Y)$

对 $\hat{\alpha}^k$ 剪枝得到更新后的 α^{k+1}

计算
$$\lambda^k + \beta(Y^T \alpha^{k+1})$$
 更新 λ

计算 $\lambda^k + \beta(Y^T\alpha^{k+1})$ 更新 λ if all satisfy kkt or update too small then

end

end

enu return $\alpha^*=(\alpha_1^*,\alpha_2^*,\dots,\alpha_n^*),b^*$ Algorithm 2: ALM 算法

三、实验步骤

- 1、生成不同中心的正态随机样本点,包括线性可分和线性不可分的样本。
- 2、完成 ALM 和 SMO 算法实现的 SVM。
- 3、验证 SVM, 并尝试调整参数, 观察现象。

四、实验代码

样本的生成以及超平面可视化

```
import numpy as np
    import matplotlib.pyplot as plt
    np.random.seed(25565)
    center1=np.array([1,1])
    center2=np.array([3,3])
    sample1=np.random.randn(200,2)
    sample2=np.random.randn(200,2)
    sample1=sample1+center1
9
    sample2=sample2+center2
10
    tag1=np.ones(200)
11
    tag2=np.ones(200)*(-1)
12
13
    plt.scatter(sample1[:,0],sample1[:,1],marker='3',s=20)
    plt.scatter(sample2[:,0],sample2[:,1],marker='3',s=20)
15
16
    def print_line(omega:np.ndarray,b:float,line_style:str='solid'):
17
        x=np.linspace(-2,8)
18
        y=(-b-omega[0]*x)/omega[1]
19
        plt.plot(x,y,linestyle=line_style)
```

SVM 分类器的实现。由于这部分代码比较长,所以我们将其分开展示。首先是参数和相关可视化函数

```
class svm_classifier:
    def __init__(self, C=1.0, kernel='linear', max_iter=1000):
        self.C = C
        self.kernel = kernel
        self.max_iter = max_iter
        self.b=0
        self.epsilon=1e-3

self._lambda=0
        self.beta=0.01
        self.eta=1e-4

def kernel_function(self, x1:np.ndarray, x2:np.ndarray):
```

```
if self.kernel == 'linear':
                 return np.dot(x1, x2)
            elif self.kernel == 'gaussian':
16
                 sigma = 1.0
17
                 return np.exp(-np.linalg.norm(x1 - x2) ** 2 / (2 * (sigma ** 2)))
18
        def
20
         → alpha2omega(self,alpha:np.ndarray,x:np.ndarray,y:np.ndarray)->np.ndarray:#convert
         \hookrightarrow alpha to omega
            omega=np.zeros(len(x[0]))
21
            for i in range(0,len(x)):
22
                 omega+=alpha[i]*y[i]*x[i]
            return omega
25
        def mark_sv(self,x:np.ndarray,y:np.ndarray): # highlight the support vector and
26
            for idx,alpha in enumerate(self.alpha):
27
                 if 0<alpha<self.C:</pre>
                     plt.scatter(x[idx][0], x[idx][1], s=50, c='none', marker='o',
29

    edgecolors='blue')

            print_line(self.omega,self.b-1,'dashdot')
30
            print_line(self.omega,self.b+1,'dashdot')
31
```

SMO 算法所用到的代码

```
class svm_classifier:
2
        def refresh_E(self,x:np.ndarray,y:np.ndarray):
3
            Gx:np.ndarray=(self.alpha*y)*np.sum(x@x.T,axis=0)+self.b
             self.E:np.ndarray=Gx-y
        def selectJ(self,i:int,x:np.ndarray,y:np.ndarray,length:int): #call this function
         \hookrightarrow to obtain a j
             j:int=np.random.randint(0,length)
            while i==j:
                 j=np.random.randint(0,length)
10
11
            random_factor=np.random.randint(0,100)
            maxK = -1
13
            maxDeltaE = 0
14
```

```
idx=np.nonzero(self.alpha)[0]
15
            if(len(idx)!=0):
16
                 for index in idx:
17
                     if index==i:continue
18
                     Eindex=self.g(x,index,y)-y[index]
19
                     Ei=self.g(x,i,y)-y[i]
                     # eta = self.kernel_function(x[i], x[i]) +
                      \rightarrow self.kernel_function(x[index], x[index]) - 2 *
                         self.kernel\_function(x[i], x[index])
                     eta=1
22
                     deltaE=abs(Ei-Eindex)/eta
23
                     if (deltaE > maxDeltaE):
                         maxK = index
                         maxDeltaE = deltaE
26
                 # print('choose '+str(maxK))
27
                 print(random_factor)
28
                 if random_factor%7==0:
29
                     print('random choice')
30
                     return j
31
                 else:
32
                     return maxK
33
            return j
34
35
        def update_b(self,i:int,j:int,x:np.ndarray,y:np.ndarray):
36
            res1:float=y[i]
            res2:float=y[j]
            #if and
39
            for k in range(0,len(x)):
40
                 res1-=self.alpha[k]*y[k]*self.kernel_function(x[k],x[i])
41
                 res2-=self.alpha[k]*y[k]*self.kernel_function(x[k],x[j])
42
            if -self.epsilon < self.alpha[i] < self.C+self.epsilon:</pre>
44
                 self.b=res1
45
            elif -self.epsilon < self.alpha[j] < self.C+self.epsilon:</pre>
46
                 self.b=res2
47
             else:
48
                 self.b=(res1+res2)/2
        def g(self,x:np.ndarray,i:int,y:np.ndarray): #use to calculate the model output
51
         → based on current alpha
```

```
res:float=0
52
            index=[index for index,value in enumerate(self.alpha) if value != 0]
53
            for k in index:
54
                 res+=self.alpha[k]*y[k]*self.kernel_function(x[i],x[k])
55
            return res+self.b
56
        def update(self,x:np.ndarray,y:np.ndarray,i:int,j:int=-1): #SMO update parameters
            alpha_update:bool=False
59
            if j==-1:
60
                 j = self.selectJ(i, x,y,len(x))
61
            eta = self.kernel_function(x[i], x[i]) + self.kernel_function(x[j], x[j]) - 2
62

    * self.kernel_function(x[i], x[j])

            if eta == 0: return -2
            self.E[i] = self.g(x, i, y) - y[i]
65
            self.E[j] = self.g(x, j, y) - y[j]
66
67
            if y[i]!=y[j]:
68
                L = max(0, self.alpha[j] - self.alpha[i])
                H = min(self.C, self.C + self.alpha[j] - self.alpha[i])
70
            else:
71
                L = max(0, self.alpha[j] + self.alpha[i] - self.C)
72
                H = min(self.C, self.alpha[j] + self.alpha[i])
73
            alpha_newj = \
                 self.alpha[j] + (1) * y[j] * (self.E[i] - self.E[j]) / eta
            alpha_oldj = self.alpha[j]
76
            if alpha_newj > H:
78
                 self.alpha[j] = H
79
            elif alpha_newj < L:</pre>
80
                 self.alpha[j] = L
            else:
                 self.alpha[j] = alpha_newj
83
84
            self.alpha[i] = self.alpha[i] + y[i] * y[j] * (alpha_oldj - self.alpha[j])
85
            self.update_b(i, j, x, y)
86
            self.E[i]=self.g(x,i,y)-y[i]
            self.E[j]=self.g(x, j, y) - y[j]
89
            if np.sum(np.abs(alpha_newj - self.alpha[j])) < 1e-10:</pre>
90
```

```
return -2#-2 means tiny update, time to change a new strategy
91
            return 1#normal status
92
93
        def check_kkt(self,x:np.ndarray,i:int,y:np.ndarray)->bool: #check if a point is
94

→ satisfied with kkt conditions

            kkt=False
            check_kkt=y[i]*self.g(x,i,y)
            if check_kkt>1-self.epsilon and -self.epsilon < self.alpha[i] < self.epsilon
97
            → or \
                    1-self.epsilon < check_kkt < 1+self.epsilon and -self.epsilon <
98

    self.alpha[

                i] < self.C + self.epsilon or \
99
                    check_kkt<1+self.epsilon and self.C - self.epsilon < self.alpha[i] <</pre>

    self.C + self.epsilon:

                kkt=True
101
            return kkt
102
103
        def all_check_kkt(self,x:np.ndarray,y:np.ndarray)->bool: #check if all point is
104
        → satisfied with kkt conditions.
            kkt=False
105
            Gx:np.ndarray=self.alpha*y@(x@x.T)+self.b
106
            check_kkt:np.ndarray=y*Gx-1
107
            kkt_unsatisfy1=[idx for idx,value in enumerate(self.alpha) if
108
            value>self.epsilon)]
            kkt_unsatisfy2=[idx for idx,value in enumerate(self.alpha) if
109

→ self.epsilon>check_kkt[idx]>-self.epsilon and (value<self.epsilon or</p>

    value>self.C-self.epsilon)]

            kkt_unsatisfy3=[idx for idx,value in enumerate(self.alpha) if
110

    value<self.C+self.epsilon)]
</pre>
            if len(kkt_unsatisfy1)==0 and len(kkt_unsatisfy2)==0 and
111
              len(kkt_unsatisfy3)==0:
                return True
112
            else: return False
113
114
        def train(self,x:np.ndarray,y:np.ndarray,max_internum:int): #SMO training
            self.alpha=np.zeros(len(x))
            self.omega=self.alpha2omega(self.alpha,x,y)
117
            self.E=np.zeros(len(x))
118
```

```
iternum:int=0
119
              alpha_update: bool = False
120
              while(iternum<max_internum):</pre>
121
                  if (not alpha_update) or iternum==1:
122
                       alpha_update=True
123
                      for i1 in range(0,len(x)):
124
                           if not self.check_kkt(x,i1,y):
125
                                self.update(x,y,i1)
126
                  if alpha_update:
127
                       alpha_update=False
128
                       for i2 in range(0,len(x)):
129
                           if (self.epsilon>self.alpha[i2]>-self.epsilon and
130
                            \rightarrow y[i2]*self.g(x,i2,y)<1+self.epsilon):
                                status:int=self.update(x,y,i2)
131
                                if status==1:
132
                                    alpha update=True
133
                           elif (self.C+self.epsilon>self.alpha[i2]>self.C-self.epsilon and
134
                            \rightarrow y[i2]*self.g(x,i2,y)>1-self.epsilon):
                                status:int=self.update(x,y,i2)
135
                                if status==1:
136
                                    alpha_update=True
137
                  iternum+=1
138
                  print(iternum)
139
                  self.omega: np.ndarray = self.alpha2omega(self.alpha, x, y)
140
              self.mark_sv(x,y)
```

最后是 ALM 部分的代码

```
class svm_classifier:

...

def _train_lagrange(self,x:np.ndarray,y:np.ndarray,iternum:int):

iter=0

yi=0.03

x1=np.array([value*y[idx] for idx,value in enumerate(x)])

self.alpha=np.zeros(len(x))

while iter<iternum:

alpha_old=self.alpha

alpha_new=self.alpha-yi/len(x)*(x1@x1.T@self.alpha-1 +

self._lambda*y+self.beta*y@self.alpha*y)

alpha_new=np.where(alpha_new>self.C,self.C,alpha_new)
```

```
alpha_new=np.where(alpha_new<0,0,alpha_new)
12
                 self.alpha=alpha_new
13
                 _lambda_old=self._lambda
14
                 self._lambda=_lambda_old+self.beta/len(x)*(y@self.alpha)
15
                 iter+=1
16
                 if np.sum(abs(alpha_old-self.alpha))<1e-6:</pre>
                     break
                 print(np.sum(abs(alpha_old-self.alpha)))
19
20
             self.omega=self.alpha2omega(self.alpha,x,y)
21
             a1=np.array([value for idx,value in enumerate(self.alpha) if self.C>value>0])
22
             a2=np.array([value for idx,value in enumerate(a1) if
23
             \rightarrow np.max(a1)-0.01>value>np.min(a1)+0.01])
             op=np.median(a2)
24
             op1=np.min(abs(a2-op))
25
             j=np.argmin(abs(a2-op))
26
             op=a2[j]
27
             j=np.argmin(abs(self.alpha-op))
             u=0
29
            for _ in range(len(x)):
30
                 u + self.alpha[_] * y[_] * (x[_] @x[j])
31
             self.b=y[j]-u
32
             self.mark_sv(x,y)
33
             print_line(self.omega, self.b)
```

五、实验结果

上文所介绍的 SMO 算法和 ALM 算法都可以得到正确的答案,以下实验结果简单起见,统一采用 ALM 方法计算。

SVM 的 C = 1.0, $\epsilon = 1e - 5$, ALM 的参数 $\beta = 0.01$ 。当中心为 (1,1) 和 (6,6) 时,各样本点数量为 100 时,正负样本线性可分:

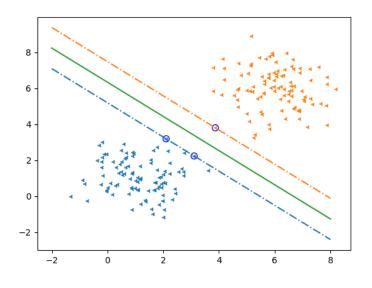


图 1: 中心为 (1,1) 和 (6,6)

虚线表示的是 SVM 的间隔,蓝色圆圈所圈的点即为 SVM 的支持向量,整个 SVM 的超平面计算只与支持向量有关。

调整样本中心为 (1,1) 和 (3,3), 得到的实验结果

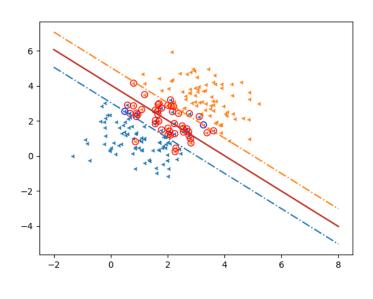


图 2: 中心为 (1,1) 和 (4,4)

可以看到对于线性不可分的数据,SVM 依然能够实现将大部分的样本完美分开,容忍部分样本点进入间隔内。

附加题 1:参考《统计学习方法》-李航,解释间隔最大化或软间隔最大化,如何建模成 SVM模型?如何由模型 (1)得到对偶问题 (2)?在线性可分和线性不可分问题中,如何定义支持向量?

关于第一问的 SVM 模型的建立,可以参见实验原理部分。从基本的 SVM 模型到其对偶问题的推导,涉及到凸优化的理论,也就是拉格朗日对偶性的推导。为了简单期间,我们首先假设原问题为:

$$min \quad f_0(x) \tag{1}$$

s.t.
$$f_i(x) \le 0, \quad i = 1, 2 \dots, m$$
 (2)

$$h_i(x) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, n$$
 (3)

首先我们不妨考虑优化这么一个函数

$$min \ \mathcal{L} = f_0(x) + \sum_{i=1}^m I_-(f_i(x)) + \sum_{i=1}^p I_0(h_i(x))$$

这里的 I_- 和 I_0 都是指示函数。即 $I_-(u) = \begin{cases} 0 & u \leq 0 \\ \infty & u > 0 \end{cases}$, $I_0(u) = \begin{cases} 0 & u = 0 \\ \infty & u \neq 0 \end{cases}$ 原来的线性约束条件通过指示函数的 "惩罚"重新体现出来,也就是说,原来的 $f_i(x)$ 只要大于 0 或者原来的 $h_i(x)$ 只要不为 0,都会引起 $\mathcal L$ 函数值趋于正无穷而无法实现优化目标。我们记这个问题的解为 $p\star$,这个解与原问题的解是等同的。

现在我们给出其拉格朗日函数形式

$$min\ L(x, \lambda, \nu) = f_0(x) + \sum_{i=1}^{m} \lambda_i f_i(x) + \sum_{i=1}^{p} \nu_i h_i(x)$$

结合上面的思想,换一个角度取理解这个拉格朗日函数, $f_0(x)$ 就是原函数的部分,而 $\sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(x) + \sum_{i=1}^p \nu_i h_i(x)$ 表示的是惩罚部分,也就是说,如果存在某一个点违背了我们的约束条件,那么都会导致拉格朗日函数值的上升,但不至于趋于正无穷。我们记这问题的解为 $g(\lambda,\nu)=\inf_{x\in D} L(x,\lambda,\nu)$,很显然有 $g(\lambda,\nu)\leq p\star$ 。

这时可以考虑 λ 和 ν ,我们希望获得最大的下界 $g(\lambda,\nu)$,因为这样子我们的拉格朗日函数的解就是 p*,这就引出来我们的拉格朗日对偶问题:

$$max \quad g(\lambda, \nu)$$
 (4)

$$s.t. \quad \lambda \succeq 0$$
 (5)

设对偶问题的解为 $d\star$,由于下界函数 $g(\lambda,\nu)$ 始终小于 $p\star$,显然又有 $d\star \leq p\star$ 成立,如果 $d\star = p\star$ 成立,则原问题称为强对偶。可以证明,当原问题满足 Slater 条件时,这个问题是强对偶问题,这是我们使用拉格朗日对偶问题求解 SVM 的原问题的基础。

在实验原理部分,我们已经指出原问题是如何转化为其拉格朗日对偶问题的。首先给出原问题

$$\underset{\mathbf{w},b,\xi}{minimize}~\frac{1}{2}\|\mathbf{w}\|^2 + C\sum_{i=1}^n \xi_i$$

subject to
$$y_i(\mathbf{w}^T\mathbf{x_i} + b) \ge 1 - \xi_i, \xi_i > 0, i = 1,...,n$$

变换为对应的拉格朗日函数得到

$$L(\mathbf{w}, b, \alpha, \xi, \mu) = \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^n \xi_i - \sum_{i=1}^n \left(\alpha_i y_i(\mathbf{w}^T \mathbf{x_i} + b) - \alpha_i + \alpha_i \xi_i\right) - \sum_{i=1}^n \mu_i \xi_i$$

对应的问题写为

minimize
$$L(\mathbf{w}, b, \alpha_i, \beta_i)$$

但是这个问题的解与原问题的解可能并不一样,根据我们刚刚介绍的对偶性证明,我们希望将拉格朗日函数形式下的问题最大化,因为这样可以得到对应原问题的解 p*,于是对偶问题就是

$$\underset{\alpha,\mu}{maximize} \ \underset{\mathbf{w},b,\xi}{minimize} \ L(\mathbf{w},b,\alpha_i,\beta_i)$$

通过对目标变量求导,令其值为0,最终就可以得到:

$$maximize \sum_{i=1}^{n} \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \alpha_i \alpha_j y_i y_j \mathbf{x_i}^T \mathbf{x_j}$$

subject to
$$C \ge \alpha_i \ge 0, \sum_{i=1}^n \alpha_i y_i = 0$$

这在实验原理部分已经详尽介绍,注意这里的正负号取反,优化目标也取了反。

关于第三问的的支持向量,从定义上来说线性可分的 SVM 问题中,支持向量是指距离超平面最近的样本点,且这些样本点满足 KKT 条件中的支持向量条件。

在线性不可分的 SVM 问题中,支持向量是指在软间隔或者硬间隔条件下,约束条件最紧的样本点,即它们的拉格朗日乘子大于 0。

数学角度上,对于线性可分的 SVM 问题,假设超平面为 $w^Tx + b = 0$,则支持向量可以表示为:

$$w^T x_i + b = 1 \text{ or } -1$$

 $y_i(w^T x_i + b) \ge 1 \text{ and } \alpha_i > 0$

其中, y_i 为样本的标签, α_i 为对应样本的拉格朗日乘子, 满足 $\sum_{i=1}^m \alpha_i y_i = 0$ 。

对于线性不可分的 SVM 问题,假设超平面为 $w^Tx + b = 0$,则支持向量可以表示为:

$$y_i(w^T x_i + b) \ge 1 - \xi_i$$
$$\alpha_i > 0$$

其中, y_i 为样本的标签, α_i 为对应样本的拉格朗日乘子, ξ_i 为样本的松弛变量,满足 $0 \le \xi_i \le C$ 。

附加题 2: 学习增广拉格朗日法 ($Augmented\ Lagrangian\ method$), 做笔记, 调整参数 β 和步长, 观察其对收敛速度的影响。

笔记参见实验原理部分,其中 ALM 部分有详尽的算法介绍。在 ALM 中, β 和 η 是 λ 以及 α 更新必须的参数。实验代码中,ALM 退出迭代的标准是 α 的变化的 L1 范数值小于 1e-6 退出,以默认的参数运行

model eta: 0.00015 model beta: 0.01

time consume: 19.271769523620605s

运行结果图

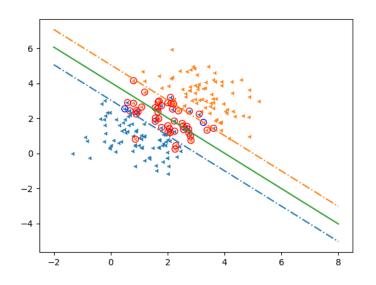


图 3: 中心为 (1,1) 和 (3,3)

增大令 $\eta = 0.0003$

model eta: 0.0003 model beta: 0.01

time consume: 15.637076616287231s

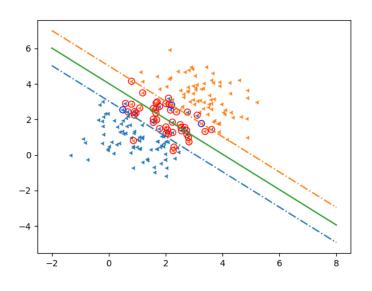


图 4: 中心为 (1,1) 和 (3,3)

继续增大令 $\eta = 0.0005$

model eta: 0.0005 model beta: 0.01

time consume: 12.698193311691284s

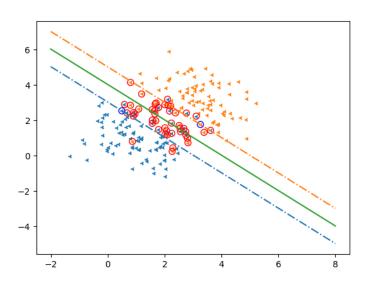


图 5: 中心为 (1,1) 和 (3,3)

不难看出,随着 η 的增大,收敛速度逐渐变快,但是如果 η 过大,会导致步长过长,参数的值会非

常大,并且振荡非常激烈无法收敛,甚至出现 nan 的计算值。

尝试修改 β 值,令 $\beta=0.03$

model eta: 0.00015 model beta: 0.03

time consume: 19.3364896774292s

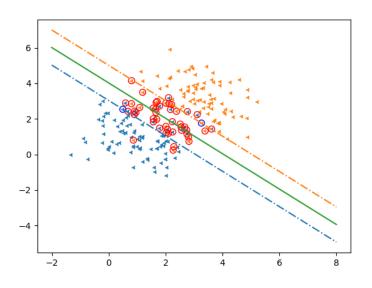


图 6: 中心为 (1,1) 和 (3,3)

相比于默认参数并没有加快,尝试继续增加令 $\beta=0.09$

model eta: 0.00015 model beta: 0.09

time consume: 21.18831706047058s

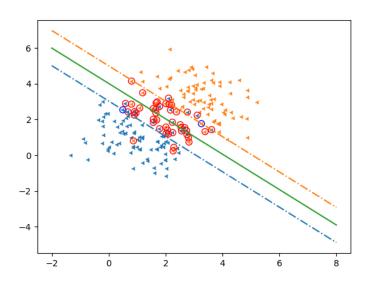


图 7: 中心为 (1,1) 和 (3,3)

收敛速度稍许增加,推测可能是由于步长过长导致振荡次数增加。尝试减小为 $\beta = 0.012$

model eta: 0.00015 model beta: 0.012

time consume: 18.74616813659668s

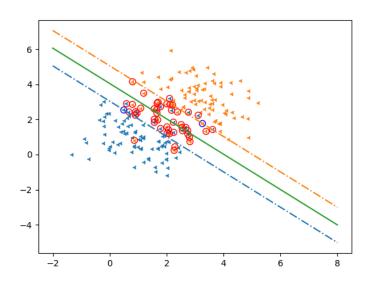


图 8: 中心为 (1,1) 和 (3,3)

运算速度稍有提升,基本可以确定 0.01 左右的值是较优值。

附加题 3: 调参数 C, 观测其对分类效果的影响

参数 C 影响模型对进入间隔的容忍程度。为了能够显示这一特性,我们选择一个基本可以线性可分的情况。令两个样本中心分别为 (1,1) 和 (5,5),当 C=1.0 时

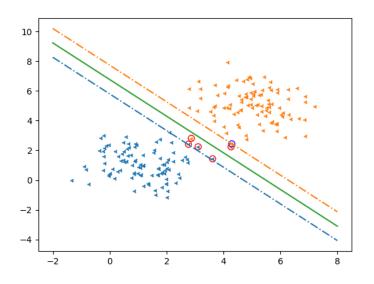


图 9: 中心为 (1,1) 和 (5,5), C=1.0

可以看到模型的支持向量有 6 个,现在调整 C=10.0

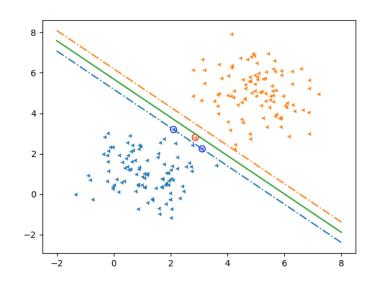


图 10: 中心为 (1,1) 和 (5,5), C=10.0

由于 C 的增大,模型对松弛点的容忍度降低,模型重新调整了 ω ,使得函数间隔减小,间隔内的支

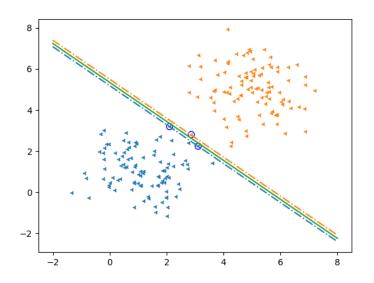


图 11: 中心为 (1,1) 和 (5,5), C=100.0

调整之后仍然是三个支持向量,但三个支持向量都是边界支持向量,这说明模型目前几乎不能容忍 任何松弛点进入间隔。