

分 类 号_____

学号_____M201672905_____

学校代码_____10487_____

密级_____

华中科技大学

硕士学位论文

基于 Vxworks 的调试通道的设计与实
现

学位申请人： 郑松

学 科 专 业： 计算机应用技术

指 导 教 师： 张杰 讲师

答 辩 日 期： 2018 年 3 月 26 日

A Thesis Submitted in Partial Fulfillment of the Requirements
for the Degree of Master

**A design and implementation of debug channel
based on Vxworks.**

Student : Joe

Major : Computer Applications Technology

Supervisor : Instructor JieZhang

Huazhong University of Science & Technology

Wuhan 430074, P. R. China

March 26, 2018

独创性声明

本人声明所呈交的学位论文是我个人在导师的指导下进行的研究工作及取得的研究成果。尽我所知,除文中已标明引用的内容外,本论文不包含任何其他人或集体已经发表或撰写过的研究成果。对本文的研究做出贡献的个人和集体,均已在文中以明确方式标明。本人完全意识到本声明的法律结果由本人承担。

学位论文作者签名:

日期: 年 月 日

学位论文版权使用授权书

本学位论文作者完全了解学校有关保留、使用学位论文的规定,即:学校有权保留并向国家有关部门或机构送交论文的复印件和电子版,允许论文被查阅和借阅。本人授权华中科技大学可以将本学位论文的全部或部分内容编入有关数据库进行检索,可以采用影印、缩印或扫描等复制手段保存和汇编本学位论文。

本论文属于 ☐ 保密,在 ____ 年解密后适用本授权书。

☐ 不保密。

(请在以上方框内打“√”)

学位论文作者签名:

日期: 年 月 日

指导教师签名:

日期: 年 月 日

摘 要

数据传输是现代通讯过程中的一个重要环节,在数据的传输过程中,不仅仅要求数据传输的准确率高,而且要求速度快,连接方便。传统的 RS232 串口通讯和并口通讯都存在传输速度低,扩展性差、安装麻烦等缺点,而基于 USB 接口的数据传输系统能够较好的解决这些问题。目前 USB 接口以其传输速率高、即插即用、支持热插拔等优点,逐步成为 PC 机的标准接口。

本文中的数据传输系统采用了 USB 接口进行上位机与下位机之间的数据通讯。下位机采用的是 VxWorks 实时操作系统。

关键词： 实时操作系统,设备驱动,USB 口转串口,VxWorks,CP2103

Abstract

This is a \LaTeX template example file. This template is used in written thesis for Huazhong Univ. of Sci. & Tech.

This template is published under LPPL v1.3 License.

Key words: \LaTeX , Huazhong Univ. of Sci. & Tech., Thesis, Template

目 录

摘要	I
1 绪论	1
1.1 课题背景以及意义	1
1.2 国内外概况	1
1.3 论文的主要内容和组织结构	1
2 实时操作系统 VxWorks	2
2.1 概述	2
2.2 微内核 wind	4
2.3 集成开发环境 Tornado	4
2.4 VxWorks 上的 USB 协议栈	4
2.5 字体	5
2.6 公式	5
2.7 罗列环境	5
3 实时操作系统 VxWorks	6
3.1 概述	6
3.2 代码环境	6
3.3 定律证明环境	7
3.4 算法环境	7
3.5 表格	7
3.6 图片	7
3.7 参考文献示例	8
3.8 \autoref 测试	8
致谢	9
参考文献	10
附录 A 攻读学位期间发表的学术论文	11
附录 B 这是一个附录	12

一 绪论

VxWorks 操作系统是美国 WindRiver 公司于 1983 年推出的一种嵌入式实时操作系统 (RTOS), 是一个运行在目标机上的高性能、可裁剪的实时操作系统, 是一个专门为嵌入式实时系统设计开发的操作系统, 其具有良好的持续发展能力、高性能的内核以及友好的用户开发环境, 为开发人员提供了高效的实时多任务调度、中断管理、实时的系统资源以及实时的任务间通信。在嵌入式实时操作系统领域当中占有一席之地。VxWorks 支持 X86、PowerPC、ARM 等众多主流的处理器, 且在各种 CPU 平台上提供了统一的编程接口和一致的运行环境。在军事、航空航天、工业控制、通信等高精尖以及实时性要求极高的领域当中, 有着更加广泛而深入的应用。应用实例包括 1997 年火星表面登入的火星探测器、爱国者导弹、飞机导航、F-16、FA-18 战斗机等。自从对我国的销售解禁之后, VxWorks 也大量的应用于我国的军事、国防工业当中, 通常在进行 VxWorks 应用程序的开发或者是将 Linux 下的应用程序移植到

1.1 课题背景以及意义

1.2 国内外概况

1.3 论文的主要内容和组织结构

二 实时操作系统 VxWorks

2.1 概述

2.1.1 实时操作系统

实时操作系统 (Real Time Operation System, 简称 RTOS) 是整个实时系统的核心。POSIX1003.1 标准为 RTOS 下了一个简单的定义:RTOS 是能够在有限的响应时间内为应用提供所要求级别服务的操作系统^[1]。当外界事件或者是数据产生时,RTOS 需要快速的进行处理,并且处理的结果又能够在规定的时间内来控制生产过程或者对处理系统做出快速的响应,调度一切可利用的资源来完成实时任务。实时系统按照实时的效果可以分为软实时和硬实时,硬实时要求在规定的时间内必须完成操作,这是通过操作的在设计的时候就得到保证的;软实时只需要按照任务的优先级,尽可能快的完成任务即可。

一个实时操作系统的特征通常包括以下几点:

- **高精度计时系统**

计时精度是影响实时性的一个重要因素,在实时系统当中,经常需要精确确定实时地操作某个设备或执行某个任务,或精确的计算一个时间函数。这些不仅仅依赖于一些硬件提供的时钟精度,也依赖于实时操作系统的高精度计时功能。

- **多级中断机制**

中断是实时操作系统其中的一个关键设施,是用于通知系统发生外部事件的常用机制。一个实时操作系统通常需要处理多种外部信息或事件,但处理的紧迫程度有轻重缓急之分。有的必须立即作出反应,有的则可以延后处理。因此,需要建立多级中断嵌套处理机制,以确保对紧迫程度较高的实时事件进行及时响应和处理。

- **实时调度机制**

实时操作系统不仅要及时响应实时事件中断,同时也要及时调度运行实时任务。但是,处理机调度并不能随心所欲的进行,因为涉及到两个进程之间的切换,只能在确保“安全切换”的时间点上进行,实时调度机制包括两个方面,一是在调度策略和算法上保证优先调度实时任务;二是建立更多“安全切换”时间点,保证及时调度实时任务。

内核作为操作系统的核心,负责控制这计算机上的所有硬件和软件资源,在必要的时候给应用程序分配硬件资源,并执行相应的操作命令。内核的主要功能为以下四个:

- **系统内存管理**

- 软件程序管理
- 硬件设备管理
- 文件和网络系统管理

本次所需完成的调试通道正是基于一个目前业界有名的实时操作系统 VxWorks。

2.1.2 VxWorks 简介

VxWorks 操作系统是美国 Wind River System 公司于 1983 年推出的一个运行在目标机上的高性能、可裁剪的实时操作系统 (RTOS), 该系统专门为嵌入式实时系统领域而设计开发, 其具有良好的持续发展能力、高性能的内核以及友好的用户开发环境, 为开发人员提供了高效的实时多任务调度、中断管理、实时的系统资源以及实时的任务间通信。并且拥有多达 1800 个功能强大的应用程序接口^[2]。

VxWorks 采用微内核设计, 支持多种硬件环境, 包括 X86、PowerPC、ARM 等众多主流的处理器, 同时还支持 RISC、DSP 技术, 且在各种 CPU 平台上提供了统一的编程接口和一致的运行环境。VxWorks 凭借着其优异的性能在军事、航空航天、工业控制、通信等高精尖以及实时性要求极高的领域当中, 有着更加广泛而深入的应用。应用实例包括火星探测器、爱国者导弹、飞机导航、F-16、FA-18 战斗机等^[2]。自从对我国的销售解禁之后, VxWorks 也大量的应用于我国的军事、国防工业当中。

VxWorks 操作系统由 400 多个相对独立的短小精炼的目标模块组成, 用户可以根据自己的实际需求选择适当的模板来裁剪和配置系统, 这样可以有效的保证系统的安全性和可靠性。系统的连接器可以按照应用的需要自动链接一些目标模块。这样, 通过目标模块之间的按需组合, 可以得到许多满足功能需求的应用。此外, VxWorks 支持广泛的工业标准, 如 POSIX1003.1b 实时扩展、ANSI C(浮点支持) 和 TCP/IP 网络协议等。这种广泛的协议支持在主机和目标机之间提供了无缝的工作环境, 任务可以通过网络箱其他系统的主机存取文件, 即远程文件存取, 也支持远程的过程调用。这些标准也促进了多种不同产品之间的互通性, 提升了可移植性。由于其高度的灵活性, 用户能够很容易的对该操作系统进行重新定制或作适当的开发, 以满足自己的实际应用。

2.2 微内核 wind

2.2.1 wind 的多任务机制

2.2.2 wind 的任务调度

2.2.3 wind 线程同步

2.3 集成开发环境 Tornado

2.3.1 tadj

2.4 VxWorks 上的 USB 协议栈

2.4.1 USB 协议

2.4.2 VxWorks 上的 USB 驱动程序结构

2.5 字体

普通**粗体**斜体

黑体楷体仿宋

2.6 公式

单个公式,公式引用:公式 2.1。

$$c^2 = a^2 + b^2 \quad (2.1)$$

多个公式,公式引用:公式 2.2a,公式 2.2b。

$$F = ma \quad (2.2a)$$

$$E = mc^2 \quad (2.2b)$$

2.7 罗列环境

1. 第一层

2. 第一层

2.1 第二层

2.2 第二层

a) 第三层

b) 第三层

解释环境 解释内容

三 实时操作系统 VxWorks

3.1 概述

3.1.1 实时操作系统

实时操作系统 (Real Time Operation System) 是整个实时系统的核心。POSIX1003.1 标准为 RTOS 下了一个简单的定义: RTOS 是能够在有限的响应时间内为应用提供所要求级别服务的操作系统^[1]。这个系统能够对任何时间要求苛刻的事件服务, 能够在正确的时间内做正确的事情。实时系统按照实时的效果可以分为软实时和硬实时, 一个好的实时操作系统能够使你的系统时钟满足要实现的需求, 即使在系统的负荷很重的情况下。

现代实时操作系统基于多任务和任务间通信的互补概念。多任务环境允许将实时应用程序构建为一组独立任务, 每一个任务都有自己的执行线程和一组系统资源。任务间通信设施允许这些任务同步并进行协调其活动。在 VxWorks 中, 任务间通信工具从快速信号量到消息队列, 从管道到网络透明套接字。

实时系统的另外一个关键设施是硬件中断处理, 因为中断处理时通知系统发生外部时间的常用机制。为了尽可能快地响应中断, VxWorks 中的中断服务例程 (ISR) 运行自己的特定上下文中, 这个上下文在任何其他的任务上下文之外^[3]。

操作系统的核心是内核。内核控制着计算机系统上的所有硬件和软件资源, 在必要的时候给应用程序分配硬件资源, 并执行相应的操作命令。

内核的主要功能为以下的四种:

- 系统的内存管理: 不仅可以管理服务器上的可用物理内存, 还可以创建和管理虚拟内存。
 - 软件程序管理: 内核控制着系统上运行着的所有程序。
 - 硬件设备管理: 任何需要操作系统与之进行通信的设备都需要在内核的代码当中加入其驱动程序。
 - 文件系统管理: 不同于其他的一些操作系统, *Linux* 内核支持通过不同类型的文件系统从硬盘
- VxWorks 是一种基于微内核技术的实时操作系统。

3.2 代码环境

```

1  import os
2
3  def main():
4      '''
5      doc here
6      '''
7      print 'hello, world' # Abc
8      print 'hello, 中文' # 中文

```

3.3 定律证明环境

定义 3.1. 这是一个定义。

命题 3.1. 这是一个命题。

公理 3.1. 这是一个公理。

引理 3.1. 这是一个引理。

定理 3.1. 这是一个定理。

证明. 这是一个证明。

□

3.4 算法环境

算法 3.1: How to write algorithms

Data: this text

Result: how to write algorithm with L^AT_EX2e

```

1 initialization;
2 while not at end of this document do
3   read current;
4   if understand then
5     go to next section;
6     current section becomes this one;
7   else
8     go back to the beginning of current section;
9   end
10 end
```

3.5 表格

表格见表 3.1。

表 3.1 一个表格

a	b
c	d

3.6 图片

图片见图 3-1。图片格式支持 eps, png, pdf 等。多个图片见图 3-2, 分开引用: 图 3-2a, 图 3-2b。

图 3-1 一个图片

(a) 图片 1

(b) 图片 2

图 3-2 多个图片

3.7 参考文献示例

这是一篇中文参考文献^[4];这是一篇英文参考文献^[?]];同时引用^[? ?]。

3.8 \autoref 测试

公式 公式 2.1

脚注 ??

项 第 1 项,第 2.1 项,第 2.2a 项

图 图 3-1

表 表 3.1

附录 附录 B

章 第一章

小节 1.1 小节,1.2 小节,1.3 小节

算法 算法 3.1,第 1 行

证明环境 定义 3.1,命题 3.1,公理 3.1,引理 3.1,定理 3.1,证明 1

致 谢

致谢正文。

参考文献

- [1] Renard K G, Nichols M H, Woolhiser D A, et al. 1003.1-2008 - IEEE Standard for Information Technology- Portable Operating System Interface (POSIX) Base Specifications, Issue 7. 2008, c1-3826.
- [2] 孔祥营. 嵌入式实时操作系统 VxWorks 及其开发环境 Tornado. 中国电力出版社, 2002.
- [3] River W. VxWorks 程序员指南. 清华大学出版社, 2003.
- [4] 徐媛媛. 嵌入式实时操作系统的设备驱动: [PhD Dissertation]. 华中科技大学, 2003.

附录 A 攻读学位期间发表的学术论文

[1] 论文 1

[2] 论文 2

附录 B 这是一个附录

附录正文。