1. pd：皮带，包含22条皮带，各条皮带中间用转运站分隔，值0、1、2分别对应状态停止、运行、检修
2. st：三通，对应皮带流向下一段皮带的A路或者B路，值0、1对应状态A位置、B位置
3. lmq：犁煤器，对应11a、11b皮带上的煤落向哪个煤仓，json数组中两个整形分别对应11a、11b犁煤器对应0~23中的一个煤仓
4. dlj：斗轮机，从右向左分别为1号2号3号，对应josn数组0、1、2，position为位置，rotation为回转角度，status为运行状态，值0、1、2分别对应状态停止、运行、检修
5. xcj：卸船机，1号2号3号分别对应json数组0，1，2，position为位置，pitch值0、1分别对应状态抬起、落下，status为运行状态，值0、1、2分别对应状态停止、运行、检修
6. dzc：对应3a、3b、10a、10b电子秤的数据，ssl为瞬时量，ljl为累计量
7. mc：json数组对应从右至左24个煤仓的分层数据，每个仓的数据为一个json数组，

coalid为船运id，height为该煤层上表面高度，weight为该煤层煤量，color为该煤层对应需显示的颜色，time为该煤层加仓时间

1. md：煤堆，分别对应12个煤堆的图片，x为图片中心点相对皮带中心点的距离、单位为米，y图片中心点斗轮机位置0点的距离、单位为米，url为煤堆图片url

注意：斗轮机回转半径为45米，斗轮机position为回转中心点的位置、单位为米