## 1 Allgemeines

$ x + y  \le  x  +  y $ $  x  -  y   \le  x - y $
$ \langle x, y \rangle  \le   x   \cdot   y  $

Arithmetische Summenformel 
$$\sum_{k=1}^{n} k = \frac{n(n+1)}{2}$$

Geometrische Summenformel 
$$\sum_{k=0}^{n}q^{k}=\frac{1-q^{n+1}}{1-q}$$

$${\it Bernoulli-Ungleichung} \qquad \qquad (1+a)^n \geq 1 + na$$

Binomialkoeffizient 
$$\begin{pmatrix} n \\ k \end{pmatrix} = \frac{n!}{k!(n-k)!}$$
 
$$\begin{pmatrix} n \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} n \\ n \end{pmatrix} = 1$$

Binomische Formel 
$$(a+b)^n = \sum\limits_{k=0}^n \binom{n}{k} a^{n-k} b^k$$

Wichtige Zahlen:  $\sqrt{2}=1,41421$   $\pi=$  ist genau 3 e=2,71828 $\pi = 3.14159$  div B = 42!

# 2 Mengen

Eine Zusammenfassung wohlunterschiedener Elemente zu einer Menge explizite Angabe:  $A = \{1, 2, 3\}$ Angabe durch Eigenschaft:  $A = \{n \in \mathbb{N} \mid 0 < n < 4\}$ 

# 2.1 Für alle Mengen A,B,C gilt:

- ∅ ⊂ B
- 2.  $A \setminus (B \cup C) = (A \setminus B) \cap (A \setminus C)$
- 3.  $(A \cap B) \cap C = A \cap (B \cap C)$  $(A \cup B) \cup C = A \cup (B \cup C)$
- 4.  $A \cap (B \cup C) = (A \cap B) \cup (A \cap C)$  $A \cup (B \cap C) = (A \cup B) \cap (A \cup C)$

$$\mathbb{Q} = \{ \frac{p}{q} \mid p \in \mathbb{Z}; q \in \mathbb{N} \}$$

Jede rationale Zahl  $\frac{m}{n} \in \mathbb{Q}$  hat ein Dezimaldarstellung.  $0,25\overline{54} =: a \rightarrow 10000a - 100a = 2554 - 25 \Rightarrow a(9900) =$  $2529 \Rightarrow a = \frac{2529}{9900} = \frac{281}{1100}$ 

# 3 Vollständige Induktion

Behauptung: f(n) = g(n) für  $n_0 \le n \in \mathbb{N}$ IA:  $n = n_0$ : Zeige  $f(n_0) = g(n_0)$  =wahr. IV: Behauptung gilt für ein beliebiges  $n \in \mathbb{N}$  (Sei f(n) =wahr) IS:  $n \to n+1$ : Zeige  $f(n+1) = f(n) \dots = g(n+1)$ 

# 4 Komplexe Zahlen

Eine komplexe Zahl  $z=a+b\mathbf{i},\ z\in\mathbb{C}a,b\in\mathbb{R}$  besteht aus einem Realteil  $\Re(z)=a$  und einem Imaginärteil  $\Im(z)=b$ , wobei  $\mathbf{i}=\sqrt{-1}$ die immaginären Einheit ist. Es gilt:  $i^2 = -1$   $i^4 = 1$ 

### 4.1 Kartesische Koordinaten

$$\begin{array}{l} z_1 + z_2 = (a_1 + a_2) + (b_1 + b_2)\mathbf{i} \\ z_1 \cdot z_2 = (a_1 \cdot a_2 - b_1 \cdot b_2) + (a_1 \cdot b_2 + a_2 \cdot b_1)\mathbf{i} \end{array}$$

Konjugiertes Element von  $z = a + b\mathbf{i}$ :

$$\overline{z} = a - b\mathbf{i}$$
  $z = a^2 + b^2$   $e^{\overline{i}x} = e^{-iz}$ 

Inverses Element: 
$$z^{-1} = \frac{\overline{z}}{\overline{z}z} = \frac{\overline{z}}{a^2+b^2} = \frac{a}{a^2+b^2} - \frac{b}{a^2+b^2}\mathbf{i}$$

### 4.2 Polarkoordinaten

$$\begin{array}{l} z=a+b\mathbf{i}\neq 0 \text{ in Polarkoordinaten:} \\ z=r(\cos(\varphi)+\mathbf{i}\sin(\varphi))=r\cdot e^{\varphi\mathbf{i}} \\ r=|z|=\sqrt{a^2+b^2} \quad \varphi=\arg(z)= \begin{cases} +\arccos\left(\frac{a}{r}\right), \quad b\geq 0 \\ -\arccos\left(\frac{a}{r}\right), \quad b<0 \end{cases} \end{array}$$

$$\begin{array}{ll} \text{Multiplikation:} \ \ z_1 \cdot z_2 = r_1 * r_2(\cos(\varphi_1 + \varphi_2) + \mathbf{i} \sin(\varphi_1 + \varphi_2)) \\ \text{Division:} \ \ \frac{z_1}{z_2} = \frac{r_1}{r_2}(\cos(\varphi_1 - \varphi_2) + \mathbf{i} \sin(\varphi_1 - \varphi_2)) \end{array}$$

n-te Potenz: 
$$z^n = r^n \cdot e^{n\varphi \mathbf{i}} = r^n(\cos(n\varphi) + \mathbf{i}\sin(n\varphi))$$

n-te Wurzel: 
$$\sqrt[n]{z} = z_k = \sqrt[n]{r} \left( \cos \left( \frac{\varphi + 2k\pi}{n} \right) + \mathbf{i} \sin \left( \frac{\varphi + 2k\pi}{n} \right) \right)$$

**Logarithmus:** 
$$\ln(z) = \ln(r) + \mathbf{i}(\varphi + 2k\pi)$$
 (Nicht eindeutig!)

Anmerkung: Addition in kartesische Koordinaten umrechnen(leichter)

### 5 Funktionen

Eine Funktion f ist eine Abbildung, die jedem Element x einer Definitionsmenge D genau ein Element y einer Wertemenge W zuordnet.  $f: D \to W, x \mapsto f(x) := y$ 

$$\begin{array}{l} \text{Injektiv:} \ f(x_1) = f(x_2) \Rightarrow x_1 = x_2 \\ \text{Surjektiv:} \ \forall y \in W \exists x \in D : f(x) = y \\ \text{(Alle Werte aus $W$ werden angenommen.)} \end{array}$$

**Bijektiv**: f ist injektiv und surjektiv  $\Rightarrow f$  umkehrbar.

## 5.1 Symmetrie einer Funktion f

**Achsensymmetrie**(gerade Funktion): f(-x) = f(x)**Punktsymmetrie**(ungerade Funktion): f(-x) = -f(x)

Regeln für gerade Funktion g und ungerade Funktion u:  $u_1 \pm u_2 = u_3$  $g_1 \pm g_2 = g_3$  $q_1 \cdot q_2 = q_3$  $u_1 \cdot u_2 = g_3$   $u_1 \cdot g_1 = u_3$ 

### 5.2 Extrema, Monotonie und Krümmung von f

$$\begin{array}{l} f'(x_0) \stackrel{!}{=} 0 \quad \begin{cases} f''(x_0) < 0 \ \rightarrow \ \text{Maximum (lokal)} \\ f''(x_0) > 0 \ \rightarrow \ \text{Minimum (lokal)} \end{cases} \\ f'(x) \stackrel{\geq}{\geq} / \stackrel{\leq}{\leq} 0 \ \rightarrow \ f \ (\text{streng}) \ \text{Monoton steigend/fallend.} \ x \in [a,b] \\ f''(x) \stackrel{\geq}{\geq} / \stackrel{\leq}{\leq} 0 \ \rightarrow \ f \ (\text{strikt}) \ \text{konvex/konkav.} \ x \in [a,b] \end{cases}$$

# 5.3 Asymptoten von f

Horizontal: 
$$c = \lim_{x \to \pm \infty} f(x)$$

$$x \to \pm \infty$$
 Vertikal:  $\exists$  Nullstelle  $a$  des Nenners :  $\lim_{x \to a^{\pm}} f(x) = \pm \infty$  Polynomasymptote  $P(x)$ :  $f(x) := \frac{A(x)}{Q(x)} = P(x) + \frac{B(x)}{Q(x)}$ 

# **5.4** Wichtige Sätze für stetige Fkt. $f:[a,b]\to\mathbb{R}, f\mapsto f(x)$

Zwischenwertsatz: 
$$\forall y \in [f(a), f(b)] \ \exists x \in [a,b] : f(x) = y$$
 Mittelwertsatz: Falls  $f$  diffbar, dann  $\exists x_0 : f'(x_0) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$  Satz von Rolle: Falls  $f(a) = f(b)$ , dann  $\exists x_0 : f'(x_0) = 0$  Regel von L'Hospital: (Falls  $\exists$  ein Grenzwert) 
$$\lim_{t \to a} \frac{f(x)}{g(x)} \to \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix} / \begin{bmatrix} \infty \\ \infty \end{bmatrix} = \lim_{t \to a} \frac{f'(x)}{g'(t)}$$

## 5.5 Polynome $P(x) \in \mathbb{R}[x]_n$

$$\begin{array}{l} P(x) = \sum_{i=0}^n a_i x^i = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \ldots + a_1 x + a_0 \\ \text{Lösungen für } a x^2 + b x + c = 0 \\ \text{Mitternachtsformel:} \\ x_{1/2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 + 4ac}}{2a} \\ \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{Satz von Vieta:} \\ x_1 + x_2 = -\frac{b}{a} \\ \end{array} \quad x_1 x_2 = \frac{c}{a} \end{array}$$

### 5.6 Trigonometrische Funktionen

$$f(t) = A \cdot \cos(\omega t + \varphi_0) = A \cdot \sin(\omega t + \frac{\pi}{2} + \varphi_0)$$
$$\sin(-x) = -\sin(x) \qquad \cos(-x) = \cos(x)$$
$$\sin^2 x + \cos^2 x = 1 \qquad \tan x = \frac{\sin x}{\cos x}$$

$$e^{ix} = \cos(x) + i\sin(x), e^{-ix} = \cos(x) - i\sin(x)$$

### Additionstheoreme

$$\cos(x+y) = \cos x \cos y - \sin x \sin y$$

$$\cos\left(x-\frac{\pi}{2}\right) = \sin x \qquad \sin\left(x+\frac{\pi}{2}\right) = \cos x$$

$$\sin(x+y) = \sin x \cos y + \cos x \sin y$$

$$\sin 2x = 2\sin x \cos x$$

$$\cos 2x = \cos^2 x - \sin^2 x = 2\cos^2 x - 1$$

							_		
$\boldsymbol{x}$	0	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$	$\pi/2$	π	$\frac{3}{2}\pi$	$2\pi$	
sin	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{\sqrt{2}}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1	0	-1	0	
cos	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{\sqrt{2}}$	$\frac{1}{2}$	0	-1	0	1	
tan	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$		0	١.	0	

### 6 Matrizen

Eine Matrix ist eine Tabelle aus mathematischen Objekten. Die Matrix  $A=(a_{ij})\in\mathbb{K}^{m\times n}$  hat m Zeilen mit Index i und n Spalten mit

### 6.1 Allgemeine Rechenregeln

Merke: Zeile vor Spalte! (Multiplikation, Indexreihenfolge, etc...)

1) 
$$A + 0 = A$$
 2)  $1 \cdot A = A$ 

3) 
$$A+B=B+A$$
 4)  $A\cdot B\neq B\cdot A$  (im allg.) 5)  $(A+B)+C=A+(B+C)$  6)  $\lambda(A+B)=\lambda A+\lambda B$ 

Multiplikation von  $A \in \mathbb{K}^{m \times r}$  und  $B \in \mathbb{K}^{r \times n}$ :  $AB \in \mathbb{K}^{m \times n}$ 

# 6.2 Transponieren

$$\begin{array}{l} \text{Falls } A = (a_{ij}) \ \in \mathbb{K}^{m \times n} \ \text{gilt: } A^\top = (a_{ji}) \ \in \mathbb{K}^{n \times m} \\ \text{Regeln:} \\ (A+B)^\top = A^\top + B^\top \quad (A \cdot B)^\top = B^\top \cdot A^\top \\ (\lambda A)^\top = \lambda A^\top \quad (A^\top)^\top = A \end{array}$$

 $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$  ist symmetrisch, falls  $A = A^{\top}$  ( $\Rightarrow$  diagbar)  $\begin{array}{l} A \in \mathbb{K}^{n \times n} \text{ ist schiefsymmetrisch, falls } A = -A^\top \\ A \in \mathbb{K}^{n \times n} \text{ ist orthogonal(Spaltenvektoren=OGB), falls:} \\ AA^\top = E_n \qquad A^\top = A^{-1} \qquad \det A = \pm 1 \end{array}$  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  ist hermitesch, falls  $A = \overline{A}^{\top}$  (kmplx. konj. u. transp.)

## **6.3** Inverse Matrix $A^{-1} \in \mathbb{K}^{n \times n}$

für die inverse Matrix 
$$A^{-1}$$
 von  $A\in\mathbb{K}^{n\times n}$  gilt:  $A^{-1}A=E_n$   $(A^{-1})^{-1}=A$   $(AB)^{-1}=B^{-1}A^{-1}$   $(A^\top)^{-1}=(A^{-1})^\top$ 

 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  ist invertierbar, falls:  $\det(A) \neq 0 \quad \lor \quad rq(A) = n$ 

Berechnen von 
$$A^{-1}$$
 nach Gauß: 
$$AA^{-1} = E_n \quad \Rightarrow \quad (A|E_n) \stackrel{EZF}{\longrightarrow} (E_n|A^{-1})$$

### 6.4 Elementare Zeilen/Spaltenumformungen(EZF/ESF)

 $A \in \mathbb{K}^{m \times n}$  hat m Zeilen  $z_i \in \mathbb{K}^n$  und n Spalten  $s_i \in \mathbb{K}^m$ 

- Addition ( $\lambda \neq 0$ ):  $\lambda_1 z_1 + \lambda_2 z_2$  /  $\lambda_1 s_1 + \lambda_2 s_2$
- Vertauschen von Zeilen/Spalten
- Multiplikation mit  $\lambda \neq 0$ :  $\lambda \cdot z$  /  $\lambda \cdot s$

### 6.5 Rang einer Matrix A

 $A \in \mathbb{K}^{m \times n}$  mit r lin. unabhängige Zeilen und l Nullzeilen":

Rang von 
$$A$$
:  $rg(A) = m - l = r$ 

**Zeilenrang (A):** Bringe A auf ZSF  $\Rightarrow$  Zeilenrang(A) = rg(A)

**Zeilenraum (A):**  $Z_A = Zeilen ungleich 0$ 

Spaltenrang: Bringe Matrix auf Spaltenstufenform

**Kern:**  $\ker(A) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax = 0\}$   $\dim(\ker(A)) = n - r$ 

**Bild:**  $A^T \Rightarrow EZF \Rightarrow \text{Zeilen} \ (\neq 0)$  bilden die Basis vom Bild. Die (lin. unabhängigen) Spalten von A bilden eine Basis vom Bild.

### 6.6 Lineares Gleichungssystem LGS

Das LGS Ax = b kurz (A|b) mit  $A \in \mathbb{K}^{m \times n}$ ,  $x \in \mathbb{K}^n$ ,  $b \in \mathbb{K}^m$  hat m Gleichungen und n Unbekannte.

### Lösharkeitskriterium:

Ein LGS (A|b) ist genau dann lösbar, wenn: rg(A) = rg(A|b)Die Lösung des LGS (A|b) hat dim ker A = n - rg(A) frei wählbare

Das homogene LGS: (A|0) hat stets die triviale Lösung 0

Das LGS hat eine Lsg. wenn  $\det A \neq 0 \quad \rightarrow \exists A^{-1}$ 

Summen und Vielfache der Lösungen von (A|0) sind wieder Lösungen.

# **6.7 Determinante von** $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ : det(A) = |A|

$$\bullet \ \det \begin{pmatrix} A & 0 \\ C & D \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & D \end{pmatrix} = \det(A) \cdot \det(D)$$

$$\bullet \begin{vmatrix} \lambda_1 & & * \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{vmatrix} = \lambda_1 \cdot \ldots \cdot \lambda_n = \begin{vmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & & \ddots & \\ * & & \lambda_n \end{vmatrix}$$

- $\bullet \ \ A = B \cdot C \quad \Rightarrow \quad |A| = |B| \cdot |C|$
- $det(A) = det(A^{\top})$
- Hat A zwei gleiche Zeilen/Spalten  $\Rightarrow |A| = 0$

$$ullet$$
  $|A| = \sum\limits_{i=1}^n {{{( - 1)}^{i + j}} \cdot {a_{ij}} \cdot |{A_{ij}}|}$  Entwcklng. n.  $i$ ter Zeile.

- $det(\lambda A) = \lambda^n det(A)$
- Ist A invertierbar, so gilt:  $det(A^{-1}) = (det(A))^{-1}$
- ullet Vertauschen von Zeilen/Spalten ändert Vorzeichen von |A|
- det(AB) = det(A) det(B) = det(B) det(A) = det(BA)

Vereinfachung für Spezialfall  $A \in \mathbb{K}^{2 \times 2}$ :

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in K^{2 \times 2} \Rightarrow \det(A) = |A| = ad - bc$$

### 7 Vektorräume

Eine nichtleere Menge V mit zwei Verknüpfungen + und  $\cdot$  heißt K-Vektorraum über dem Körper K.

Linear Unabhängig: Vektoren heißen linear unabhängig, wenn aus:  $\lambda_1 \vec{v}_1 + \lambda_2 \vec{v}_2 + \ldots + \lambda_n \vec{v}_n = \vec{0}$  folgt, dass  $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_n = 0$ 

## 7.1 Skalarprodukt $\langle v, w \rangle$

Bilinear:  $\langle \lambda v + v', w \rangle = \lambda \cdot \langle v, w \rangle + \langle v', w \rangle$ 

Symmetrisch:  $\langle v, w \rangle = \langle w, v \rangle$ 

Positiv definit:  $\langle v, v \rangle > 0$ 

Skalarprodukt bezüglich symmetrischer, quadratischer und positiv definite Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  $\langle v, w \rangle_A = v^T A w$ 

Matrix A positiv definit falls  $\det(a_{11}) > 0 \wedge \det\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} >$ 

 $0 \wedge \ldots \wedge \det(A) > 0$ Orthogonale Projektion  $p \in U^n$  von  $q \in V^m$  auf  $\sum u_i$ :

$$p = \sum_{i=1}^{n} \left\langle q, \frac{u_i}{|u_i|} \right\rangle \frac{u_i}{|u_i|} = q - p^{\perp}$$

$$\begin{split} & \text{Winkel} \quad \left\langle \vec{a}, \vec{b} \right\rangle = a \cdot b \cdot \cos \phi \qquad \phi = \arccos \left( \frac{\left\langle x, y \right\rangle}{\left\| x \right\| \left\| y \right\|} \right) \\ & \text{Polynome} < p(x), q(x) > = \int\limits_{-\pi}^{\pi} p(x) q(x) \ dx \end{split}$$

# 7.2 Betrag von Vektoren

$$||\vec{a}|| = \sqrt{\langle \vec{a}, \vec{a} \rangle} = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + \ldots + a_n^2}$$

Orthonormalisierungsvefahren von n Vektoren nach Gram-Schmidt: (Vektor mit vielen 0en oder 1en)

$$2. \ b_{k+1} = \frac{b_{k+1}^{'}}{\|b_{k+1}^{'}\|} \quad \text{mit} \quad b_{k+1}^{'} = v_{k+1} - \sum_{i=1}^{k} \langle v_{k+1}, b_i \rangle \cdot b_i$$

$$\begin{split} & \text{Experiment: } (t_1,y_1),\dots,(t_n,y_n) \\ & f_1:\mathbb{R} \to \mathbb{R}, f_1(x) = 1 \qquad f_2:\mathbb{R} \to \mathbb{R}, f_2(x) = x \\ & \Rightarrow A = \begin{pmatrix} f_1(t_1) & f_2(t_1) \\ \vdots & \vdots \\ f_1(t_n) & f_2(t_n) \end{pmatrix} \qquad v = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} \end{split}$$

 $A^{\top}Ax = A^{\top}v \rightarrow \mathsf{LGS}$  lösen nach x  $f: \mathbb{R} \to \mathbb{R}, f(x) = x_1 f_1(x) + \ldots + x_n f_n(x)$ 

# Orthogonale Projektion in UVR:

1. Normiere Basis von  $\,U.\,$ 2.  $u = \langle b_1, v \rangle b_1 + \langle b_2, v \rangle b_2 \ldots \Rightarrow u^{\perp} = v - u$ Abstand von v zu U:  $||u^{\perp}||$ 

### 7.4 Vektorprodukt

$$\begin{split} \vec{a}\times\vec{b} &= \begin{pmatrix} a_2b_3 - a_3b_2 \\ a_3b_1 - a_1b_3 \\ a_1b_2 - a_2b_1 \end{pmatrix} \qquad \vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3 \\ \vec{a}\times\vec{b}\perp\vec{a}, \vec{b} \qquad (\vec{a}\times\vec{b}=0 \Leftrightarrow \vec{a}; \vec{b} \text{ linear abhängig.} \\ ||\vec{a}\times\vec{b}|| &= ||\vec{a}|| \cdot ||\vec{b}|| \cdot \sin\left( \angle(\vec{a};\vec{b}) \right) \triangleq \text{Fläche des Parallelogramms} \\ \text{Graßmann-Identität: } \vec{a}\times(\vec{b}\times\vec{c}) \equiv \vec{b}\cdot(\vec{a}\cdot\vec{c}) - \vec{c}\cdot(\vec{a}\cdot\vec{b}) \end{split}$$

 $[a,b,c] := \langle \vec{a} \times \vec{b}, \vec{c} \rangle = \det(a,b,c) \cong \text{Volumen des Spates}.$  $[a,b,c]>0 \ \Rightarrow \ a,b,c$  bilden Rechtssystem  $[a, b, c] = 0 \implies a, b, c$  linear abhängig

Orthogonale Zerlegung eine Vektors v längs a:  $v = v_a + v_{a^{\perp}} \text{ mit } v_a = \frac{\langle v, a \rangle}{\langle a, a \rangle} * a \text{ und } v_{a^{\perp}} = v - v_a$ 

### 7.5 Basis (Jeder VR besitzt eine Basis!)

Eine Teilmenge B heißt Basis, von V wenn gilt:

- $\langle B \rangle = V \ B \ {\rm erzeugt} \ V$
- B ist linear unabhängig

# 7.6 Dimension

 $n:=|B|\in\mathbb{N}_0$  Dimension von V $\dim(V) = n$ 

Mehr als n Vektoren sind stehts linear abhängig. Für jeden UVR  $U \subset V$  gilt:  $\dim(U) < \dim(V)$ 

# 8 Untervektorräume

Eine Teilmenge U eines  $K-{\sf Vektorraums}\ V$  heißt Untervektorraum (U-VR) von V, falls gilt:

- 1.  $U \neq \emptyset$   $(0 \in U)$
- 2.  $u + v \in U \quad \forall u, v \in U$
- 3.  $\lambda u \in U \quad \forall u \in U, \forall \lambda \in K$

Wegen (3.) enthält ein UVR U stets den Nullvektor 0. Daher zeigt man (1.) meist, indem man  $0 \in U$  nachweist.

Triviale UVR:  $U = \{0\}$  mit  $B = \emptyset$  U = V mit  $B_U = B_V$ 

# 9 Folgen

Eine Folge ist eine Abbildung  $a: \mathbb{N}_0 \to \mathbb{R}, \ n \to a(n) =: a_n$ explizite Folge:  $(a_n)$  mit  $a_n = a(n)$ rekursive Folge:  $(a_n)$  mit  $a_0 = f_0$ ,  $a_{n+1} = a(a_n)$ 

### 9.1 Monotonie

Im Wesentlichen gibt es 3 Methoden zum Nachweis der Monotonie:

- 1.  $a_{n+1} a_n \ge (=)0$
- 2.  $\frac{a_n}{a_{n+1}} \ge (=)1$   $\vee$   $\frac{a_{n+1}}{a_n} \le (=)1$

### 9.2 Konvergenz

 $(a_n)$  ist Konvergent mit Grenzwert a, falls:  $\forall \epsilon > 0 \exists N \in \mathbb{N}_0$ :

Eine Folge konvergiert gegen eine Zahl  $a: (a_n) \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} a$ 

## Es gilt:

- Der Grenzwert a einer Folge (a<sub>n</sub>) ist eindeutig.
- Ist  $(a_n)$  Konvergent, so ist  $(a_n)$  beschränkt
- Ist  $(a_n)$  unbeschränkt, so ist  $(a_n)$  divergent
- Das Monotoniekriterium: Ist  $(a_n)$  beschränkt und monoton, so
- Das Cauchy-Kriterium: Eine Folge (an) konvergiert gerade dann,  $\forall \epsilon > 0 \,\exists \, N \in \mathbb{N}_0 : |a_n - n_m| < \epsilon \,\forall n, m \geq N$

$$\forall \epsilon \geq 0 \exists N \in \mathbb{N}_0 : |a_n - n_m| < \epsilon \lor n, m \geq N$$

$$\text{eln für konvergente Folgen } (a_n) \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} a \text{ und } (b_n) \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} b:$$

 $\begin{array}{c} \text{Regeln für konvergente Folgen } (a_n) \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} a \text{ und } (b_n) \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} b \text{:} \\ (a_n + b_n) \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} a + b \quad (a_n b_n) \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} ab \quad (\frac{a_n}{b_n}) \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} \frac{a}{b} \end{array}$  $(\sqrt{a_n}) \overset{n \to \infty}{\longrightarrow} \sqrt{a} \qquad (|a_n|) \overset{n \to \infty}{\longrightarrow} |a| \qquad \textbf{12.1 Ableitungsregeln:}$  $(\lambda a_n) \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} \lambda a$ 

### 9.3 Wichtige Regeln

$$\begin{array}{ll} a_n = q^n & \stackrel{n \to \infty}{\longrightarrow} & \begin{cases} 0 & |q| < 1 \\ 1 & q = 1 \\ \pm \infty & q < -1 \\ + \infty & q > 1 \end{cases} \\ a_n = \frac{1}{n^k} \to 0 & \forall k \geq 1 \\ a_n = \left(1 + \frac{c}{n}\right)^n \to e^c & 2^n \geq n^2 & \forall n \geq 4 \end{cases}$$

## 10 Reihen

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} = \infty$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} q^n = \frac{1}{1-q} \qquad |q| < 1$$
Harmonische Beibe

### 10.1 Konvergenzkriterien

 $\sum_{n=0}^{\infty} a_n$  divergiert, falls  $a_n 
eq 0$  oder Minorante:  $\exists \sum_{n=0}^{\infty} b_n(div) \land a_n \ge b_n \ \forall n \ge n_0$ 

 $\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n a_n$  konvergiert falls  $(a_n)$  monoton fallende Nullfolge oder Majorante:  $\exists \sum_{n=0}^{\infty} b_n = b \land a_n \leq b_n \ \forall n \geq n_0$ 

Absolute Konvergenz( $\sum_{n=0}^{\infty} |a_n| = a$  konvergiert), falls:

- 1. Majorante:  $\exists \sum_{n=0}^{\infty} b_n = b \quad \land \quad |a_n| \le b_n \quad \forall n \ge n_0$
- 2. Quotienten und Wurzelkriterium:

$$\rho := \lim_{n \to \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \qquad \vee \qquad \rho := \lim_{n \to \infty} \sqrt[n]{|a_n|}$$

$$\begin{array}{l} \text{Falls} \begin{cases} \rho < 1 \Rightarrow & \sum_{n=0}^{\infty} a_n \text{ konvergiert absolut} \\ \rho > 1 \Rightarrow & \sum_{n=0}^{\infty} a_n \text{ divergiert} \\ \rho = 1 \Rightarrow & \sum_{n=0}^{\infty} a_n \text{ keine Aussage möglich*} \\ \end{array}$$

\*: Gilt auch für Annäherung, also  $\rho \to 1$ , selbst wenn  $\rho < 1$  bleibt!

## 11 Potenzreihen

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \cdot (x - a)^n$$

Konvergenz: 
$$\left| \frac{a_{n+1}(x-a)^{n+1}}{a_n(x-a)^n} \right| = \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| |x-a| \overset{n \to \infty}{\to} q \cdot |x-a|$$
 
$$\text{Falls } \begin{cases} |x-a| < \frac{1}{q} & \text{konvergiert absolut} \\ |x-a| > \frac{1}{q} & \text{divergiert} \\ |x-a| = \frac{1}{q} & \text{keine Aussage m\"{o}glich} \end{cases}$$

$$R = \lim_{n \to \infty} \left| \frac{a_n}{a_{n+1}} \right| = \lim_{n \to \infty} \frac{1}{\sqrt[n]{|a_n|}}$$

$$e^{z} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^{n}}{n!}$$

$$\sin(z) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^{n} \frac{z^{2n+1}}{(2n+1)!} = \frac{e^{iz} - e^{-iz}}{2i}$$

$$\cos(z) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^{n} \frac{z^{2n}}{(2n)!} = \frac{e^{iz} + e^{-iz}}{2}$$

# 12 Ableitung und Integral

f diffbar, falls f stetig und  $\lim_{h\to 0} \frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h} = f'(x)$  exist.

Linearität: 
$$(\lambda f + \mu g)'(x) = \lambda f'(x) + \mu g'(x) \quad \forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}$$
 Produktregel: 
$$(f \cdot g)'(x) = f'(x)g(x) + f(x)g'(x)$$
 Quotientenregel 
$$\left(\frac{\mathsf{NAZ}-\mathsf{ZAN}}{\mathsf{N}^2}\right) \colon \left(\frac{f}{g}\right)'(x) = \frac{g(x)f'(x) - f(x)g'(x)}{g(x)^2}$$
 Kettenregel: 
$$(f(g(x)))' = f'(g(x))g'(x)$$
 Potenzreihe: 
$$f \colon ] \underbrace{-R + a, a + R}_{\subseteq D} \mapsto \mathbb{R}, f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n(x-a)^n$$
 
$$\xrightarrow{\subseteq D}$$
 
$$\Rightarrow f'(x) = \sum_{n=0}^{\infty} na_n(x-a)^{n-1}$$
 Tangentengleichung: 
$$y = f(x_0) + f'(x_0)(x-x_0)$$

### 12.2 Newton-Verfahren:

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$$
 mit Startwert  $x_0$ 

### 12.3 Integrationsmethoden:

- Anstarren + Göttliche Eingebung
- Partielle Integration:  $\int uv' = uv \int u'v$
- Substitution:  $\int f(\underline{g(x)}) \underbrace{g'(x) dx}_{t} = \int f(t) dt$
- $\bullet \ \ \mathsf{Brechstange} \colon t = \tan(\tfrac{x}{2}) \quad \ \mathrm{d} x = \tfrac{2}{1+t^2} \mathrm{d} t$  $\sin(x) \to \frac{2t}{1+t^2}$   $\cos(x) \to \frac{1-t^2}{1+t^2}$

### 12.4 Integrationsregeln:

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = F(b) - F(a)$$
$$\int \lambda f(x) + \mu g(x) dx = \lambda \int f(x) dx + \mu \int g(x) dx$$

F(x)	f(x)	f'(x)
$\frac{f'(x)}{f(x)}$	ln f(x)	$\frac{1}{f(x)} \cdot f'(x)$
$\frac{1}{q+1} x^{q+1}$	$x^q$	$qx^{q-1}$
$\frac{2\sqrt{x^3}}{3}$	$\sqrt{x}$	$\frac{1}{2\sqrt{x}}$
$x \ln(x) - x$	ln(x)	$\frac{1}{x}$
$e^x$	$e^x$	$e^x$
$\frac{a^x}{\ln(a)}$	$a^x$	$a^x \ln(a)$
$-\cos(x)$	sin(x)	$\cos(x)$
$\sin(x)$	$\cos(x)$	$-\sin(x)$
$-\ln \cos(x) $	tan(x)	$\frac{1}{\cos^2(x)}$
$\ln \sin(x) $	$\cot(x)$	$\frac{-1}{\sin^2(x)}$
$x \arcsin(x) + \sqrt{1 - x^2}$	$\arcsin(x)$	$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
$x \arccos(x) - \sqrt{1 - x^2}$	arccos(x)	$-\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
$x \arctan(x) - \frac{1}{2} \ln \left  1 + x^2 \right $	$\arctan(x)$	$\frac{1}{1+x^2}$

# 12.5 Rotationskörper

Volumen:  $V = \pi \int_a^b f(x)^2 dx$ Oberfläche:  $O = 2\pi \int_a^b f(x) \sqrt{1 + f'(x)^2} dx$ 

# 12.6 unbestimmtes Integral

$$\begin{array}{l} \text{b\"ose} & \int\limits_{\text{ok}}^{\text{bose}} f(x) \mathrm{d}x = \lim\limits_{b \to \text{b\"ose}} \int\limits_{\text{ok}}^{b} f(x) \mathrm{d}x \\ \text{Majoranten-Kriterium:} \ |f(x)| \leq g(x) \\ & \sum\limits_{1}^{\infty} \frac{1}{x^{\alpha}} \mathrm{d}x \begin{cases} \frac{1}{\alpha - 1}, & \alpha > 1 & 1\\ \infty, & \alpha \leq 1 \end{cases} \int\limits_{0}^{1} \frac{1}{x^{\alpha}} \mathrm{d}x \begin{cases} \frac{1}{\alpha - 1}, & \alpha < 1\\ \infty, & \alpha \geq 1 \end{cases} \\ \text{Cauchy-Hauptwert:} \int\limits_{-\infty}^{\infty} f(x) \mathrm{d}x = \lim\limits_{b \to \infty} \int\limits_{-b}^{b} f(x) \mathrm{d}x \end{array}$$

### 12.7 Laplace-Transformation von $f:[0,\infty[\to\mathbb{R},\ s\mapsto f(s)]$

$$\mathcal{L} \ f(s) = F(s) = \int\limits_0^\infty e^{-st} f(t) \ \mathrm{d}t = \lim_{b \to \infty} \int\limits_0^b e^{-st} f(t) \ \mathrm{d}t$$

### 12.8 Integration rationale Funktioner

Gegeben: 
$$\int \frac{A(x)}{Q(x)} \mathrm{d}x \qquad A(x), Q(x) \in \mathbb{R}[x]$$

- 1. Falls,  $\deg A(x) \geq \deg Q(x) \Rightarrow \mathsf{Polynomdivision}$ :  $\frac{A(x)}{Q(x)} = P(x) + \frac{B(x)}{Q(x)} \text{ mit } \deg B(x) < \deg Q(x)$
- 3. Partialbruchzerlegung  $\frac{B(x)}{Q(x)} = \frac{\dots}{(x-a_n)} + \dots + \frac{\dots}{\dots}$
- 4. Integriere die Summanden mit folgenden Funktionen

Auch wichtig: Schrödinger's Katze: