

Ingenieursgrundlagen

Wichtige Zahlen: $\Phi = \frac{1+\sqrt{5}}{2} \approx 1,61803$
 $\pi \approx 3.141\,59$ $e \approx 2.718\,28$ $\sqrt{2} \approx 1.414$ $\sqrt{3} \approx 1.732$

Griechisches Alphabet

αA	βB	$\gamma \Gamma$	$\delta \Delta$	εE	ζZ	ηH	$\theta \Theta$	$i I$	κK	$\lambda \Lambda$	μM
alpha	beta	gamma	delta	epsilon	zeta	eta	theta	iota	kappa	lambda	mu
νN	$\xi \Xi$	$o O$	$\pi \Pi$	ϱP	$\sigma \Sigma$	τT	$\upsilon \Upsilon$	$\varphi \Phi$	χX	$\psi \Psi$	$\omega \Omega$
nu	xi	omikron	pi	rho	sigma	tau	upsilon	phi	chi	psi	omega

Einheiten-Prefixe

10^{\pm}	21	18	15	12	9	6	3	2	1
+	Z	E	P	T	G	M	k	h	da
	zetta	exa	peta	tera	giga	mega	kilo	hecto	deca
-	z	a	f	p	n	μ	m	c	d
	zepto	atto	femto	pico	nano	micro	milli	centi	deci

Dezibel (bei Amplitude $A^2 \propto P$)

dB = $10 \lg \frac{P}{P_0}$	-20	-10	0	1	3	6	10	20
-----------------------------	-----	-----	---	---	---	---	----	----

Leistung P Amplitude A

$\frac{1}{100}$	$\frac{1}{10}$	1	1.26	2	4	10	100
$\frac{1}{10}$	0.316	1	1.22	1.4	2	3.16	10

Mathematik $e^{\alpha+i\beta} = e^{\alpha} \cdot (\cos(\beta) + i \cdot \sin(\beta))$

$(a \pm b)^2 = a^2 \pm 2ab + b^2$ $a^2 - b^2 = (a - b)(a + b)$
 $(a \pm b)^3 = a^3 \pm 3a^2b + 3ab^2 \pm b^3$
 $(a + b + c)^2 = a^2 + b^2 + c^2 + 2ab + 2ac + 2bc$

1.1. Komplexe Zahlen $z \in \mathbb{C} = \mathbb{R}^2$

$z = a + bi = r \cdot e^{i\varphi}$ Karthesisch Polarkoord. $i = \sqrt{-1}$ Imaginäre Einheit

$z = r \cdot \sin(\varphi) + i \cdot r \cdot \cos(\varphi)$ $\bar{z} = r \cdot \cos(\varphi) - i \cdot r \cdot \sin(\varphi)$

$i^{2n} = -1^n$ $i^{2n+1} = -i^n$ $i^{-1} = -i$
 $\bar{z} = a - bi$ $z\bar{z} = |z|^2 = a^2 + b^2$
 $z_1 \cdot z_2 = r_1 \cdot r_2 \cdot e^{i(\varphi_1 + \varphi_2)}$
 $z^{-1} = \frac{\bar{z}}{z\bar{z}} = \frac{\bar{z}}{a^2 + b^2}$

1.2. Mittelwerte

Arithmetisches \geq Geometrisches \geq Harmonisches

$\bar{x}_{ar} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N x_i$ $\bar{x}_{geo} = \sqrt[N]{\prod_{i=1}^N x_i}$ $\bar{x}_{hm} = \frac{N}{\sum_{i=1}^N \frac{1}{x_i}}$

Median: Zahl in der Mitte einer geordneten(ordinalen) Liste.
Modalwert: Häufigster Wert (geht auch bei nominaler Liste).

1.3. Wichtige Formeln

Dreiecksungleichung: $||x| - |y|| \leq |x \pm y| \leq |x| + |y|$
Cauchy-Schwarz-Ungleichung: $|\underline{x}^T \cdot \underline{y}| \leq ||\underline{x}|| \cdot ||\underline{y}||$
Bernoulli-Ungleichung: $(1+x)^n \geq 1 + nx$

$\sum_{k=1}^n k = \frac{n(n+1)}{2}$ $\sum_{k=0}^n q^k = \frac{1-q^{n+1}}{1-q}$
Aritmetrische Summenformel Geometrische Summenformel

1.4. Exponentialfunktion und Logarithmus

$a^x = e^{x \ln a}$ $\log_a x = \frac{\ln x}{\ln a}$ $\ln x \leq x - 1$
 $\ln(x^a) = a \ln(x)$ $\ln(\frac{x}{a}) = \ln x - \ln a$ $\log(1) = 0$

1.5. Sinus, Cosinus $\sin^2(x) + \cos^2(x) = 1$

x	0	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$	$\frac{1}{2}\pi$	π	$\frac{1}{2}\pi$	2π
φ	0°	30°	45°	60°	90°	180°	270°	360°
sin	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{\sqrt{2}}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1	0	-1	0
cos	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{\sqrt{2}}$	$\frac{1}{2}$	0	-1	0	1
tan	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	$\pm\infty$	0	$\mp\infty$	0

Additionstheoreme Stammfunktionen

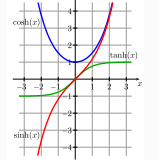
$\cos(x - \frac{\pi}{2}) = \sin x$ $\int x \cos(x) dx = \cos(x) + x \sin(x)$
 $\sin(x + \frac{\pi}{2}) = \cos x$ $\int x \sin(x) dx = \sin(x) - x \cos(x)$
 $\sin 2x = 2 \sin x \cos x$ $\int \sin^2(x) dx = \frac{1}{2} (x - \sin(x) \cos(x))$
 $\cos 2x = 2 \cos^2 x - 1$ $\int \cos^2(x) dx = \frac{1}{2} (x + \sin(x) \cos(x))$
 $\sin(x) = \tan(x) \cos(x)$ $\int \cos(x) \sin(x) = -\frac{1}{2} \cos^2(x)$

$\sin(x \pm y) = \sin x \cos y \pm \sin y \cos x$ $\sin x = \frac{1}{2i}(e^{ix} - e^{-ix})$
 $\cos(x \pm y) = \cos x \cos y \mp \sin x \sin y$ $\cos x = \frac{1}{2}(e^{ix} + e^{-ix})$

1.6. Sinus/Cosinus Hyperbolicus sinh, cosh

$\sinh x = \frac{1}{2}(e^x - e^{-x}) = -i \sin(ix)$ $\cosh x = \frac{1}{2}(e^x + e^{-x}) = \cos(ix)$
 $\cosh x + \sinh x = e^x$ $\cosh^2 x - \sinh^2 x = 1$

Kardinalsinus $\text{si}(x) = \frac{\sin x}{x}$
genormt: $\text{sinc}(x) = \frac{\sin(\pi x)}{\pi x}$



1.7. Integralgarten $\int e^x dx = e^x = (e^x)'$

Partielle Integration: $\int u w' = u w - \int u' w$
Substitution: $\int f(g(x))g'(x) dx = \int f(t) dt$

$F(x) - C$	$f(x)$	$f'(x)$
$\frac{1}{0} \cdot 1em 1q + 1x q^{+1}$	x^q	$q x^{q-1}$
$\frac{1}{0} \cdot 1em 2\sqrt{ax^3} 3$	\sqrt{ax}	$\frac{1}{0} \cdot 1em a 2\sqrt{ax}$
$x \ln(ax) - x$	$\ln(ax)$	$\frac{a}{x}$
$\frac{1}{a^2} e^{ax} (ax - 1)$	$x \cdot e^{ax}$	$e^{ax} (ax + 1)$
$\frac{a^x}{\ln(a)}$	a^x	$a^x \ln(a)$
$-\cos(x)$	$\sin(x)$	$\cos(x)$
$\cosh(x)$	$\sinh(x)$	$\cosh(x)$
$\text{Si}(x)$	$\text{sinc}(x)$	$\frac{x \cos(x) - \sin(x)}{x^2}$
$-\ln \cos(x) $	$\tan(x)$	$\frac{1}{0} \cdot 1em 1 \cos^2(x)$

$\int e^{at} \sin(bt) dt = e^{at} \frac{a \sin(bt) + b \cos(bt)}{a^2 + b^2}$
 $\int x e^{ax^2} dx = \frac{1}{2a} e^{ax^2}$ $\int t^2 e^{at} dt = \frac{(ax-1)^2 + 1}{a^3} e^{at}$

Volumen und Oberfläche von Rotationskörpern um x-Achse
 $V = \pi \int_a^b f(x)^2 dx$ $O = 2\pi \int_a^b f(x) \sqrt{1 + f'(x)^2} dx$

Weg- und Flächeintegrale

$\int_{\gamma} f ds = \int_a^b f(\underline{\gamma}(t)) \cdot ||\dot{\underline{\gamma}}(t)|| dt$ $\int_{\gamma} \underline{v} \cdot d\underline{s} = \int_a^b \underline{v}(\underline{\gamma}(t)) \cdot \dot{\underline{\gamma}}(t) dt$
 $\iint_{\underline{\phi}} \underline{v} \cdot d\underline{O} := \iint_B \underline{v}(\underline{\phi}(u, w)) \cdot (\underline{\phi}_u \times \underline{\phi}_w) du dw$


Integralsatz Gauß Integralsatz Stokes

$\iiint_V \text{div } \underline{v} dV = \oint_{\partial V} \underline{v} \cdot d\underline{A}$ $\iint_A \text{rot } \underline{v} d\underline{A} = \oint_{\partial A} \underline{v} d\underline{s}$

1.8. Taylorpolynom $T_{m,f,x_0}(x)$ (Reihe für $m \rightarrow \infty$)

$T(x) = \sum_{i=0}^m \frac{f^{(i)}(x_0)}{i!} (x - x_0)^i$ $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!} = e^z$ Exponentialreihe

1.9. Polynome $P(x) \in \mathbb{R}[x]_n = \sum_{i=0}^n a_i x^i$ vom Grad n

 Gerade durch Punkt $P(x_0, y_0)$: $y = m(x - x_0) + y_0$

Quadratisch: $y = ax^2 + bx + c$
Mitternachtsformel für Nullstellen:
 $x_{1/2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$

1.10. Matrix $\underline{A} = (a_{ij}) \in \mathbb{K}^{m \times n}$

Die Matrix $\underline{A} = (a_{ij}) \in \mathbb{K}^{m \times n}$ hat m Zeilen \underline{z}_i^T und n Spalten \underline{s}_j

Determinante von $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$: $\det(A) = |A|$
Entwickl. nach iter Zeile: $|A| = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} \cdot a_{ij} \cdot |A_{ij}|$
 \underline{A} hat k lin. abhäng. Zeilen/Spalten $\Rightarrow |A| = 0, \dim(\ker \underline{A}) = k$
Spezialfall 2×2 Matrix A
 $\det(\underline{A}) = ad - bc$ $\text{Sp}(\underline{A}) = a + b$ $\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}^{-1} = \frac{1}{\det \underline{A}} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$

$\lambda_{1/2} = \frac{\text{Sp } \underline{A}}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{\text{sp } \underline{A}}{2}\right)^2 - \det \underline{A}}$

Eigenwerte λ und Eigenvektoren \underline{v}

$\underline{A} \underline{v} = \lambda \underline{v}$ $\det \underline{A} = \prod \lambda_i$ $\text{Sp } \underline{A} = \sum \lambda_i$

Eigenwerte: $\det(\underline{A} - \lambda \underline{1}) = 0$, Det-Entwickl., Polynom-Div.
Eigenvektoren: $\text{Eig}_A(\lambda_i) = \ker(\underline{A} - \lambda_i \underline{1}) = \underline{v}_i$

1.11. Differentialoperatoren $\text{div}(\text{rot } \underline{f}) \equiv 0$

Gradient $\text{grad } f$ Rotation $\text{rot } \underline{f}$

$\nabla f = \begin{pmatrix} \partial_1 f \\ \vdots \end{pmatrix}$ $\nabla \times \underline{f} = \begin{pmatrix} \partial_y f_3 - \partial_z f_2 \\ \partial_z f_1 - \partial_x f_3 \\ \partial_x f_2 - \partial_y f_1 \end{pmatrix}$

Divergenz $\text{div } \underline{f}$ Laplace $\Delta f = \text{Sp } \underline{H}_f(\underline{x})$

$\nabla^T \cdot \underline{f} = \sum_{i=0}^n \frac{\partial f_i}{\partial x_i}$ $\nabla^2 f = \sum_{i=0}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_i}$

Ableitungs-/Gradientenregeln: SF f, g sind partiell diffbar:

Linearität: $\nabla(\lambda f + \mu g)(\underline{x}) = \lambda \nabla f(\underline{x}) + \mu \nabla g(\underline{x})$
Produkt: $\nabla(f \cdot g)(\underline{x}) = g(\underline{x}) \nabla f(\underline{x}) + f(\underline{x}) \nabla g(\underline{x})$
Quotient: $\nabla\left(\frac{f}{g}\right)(\underline{x}) = \frac{1}{g^2(\underline{x})} (g(\underline{x}) \nabla f(\underline{x}) - f(\underline{x}) \nabla g(\underline{x}))$
Kettenregeln:
 $h := g(f(\underline{x}))$ für SF f , Fkt. g $h := f(g(\underline{x}))$ für SF f , Kurve g

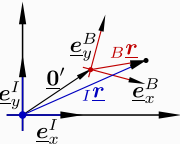
$\nabla h(\underline{x}) = g'(f(\underline{x})) \cdot \nabla f(\underline{x})$ $h'(x) = \nabla f(g(x)) \cdot \dot{g}(x)$

Jacobimat. $\underline{J}_f(\underline{x}) = \begin{bmatrix} \partial_1 f_1 & \dots & \partial_n f_1 \\ \vdots & & \vdots \\ \partial_1 f_m & \dots & \partial_n f_m \end{bmatrix}$ Hessematrix $\underline{H}_f(\underline{x}) = \begin{bmatrix} \partial_{11} f & \dots & \partial_{1n} f \\ \vdots & & \vdots \\ \partial_{n1} f & \dots & \partial_{nn} f \end{bmatrix}$
sym $\Leftrightarrow f \in C^2$

1.12. Koordinatensysteme $-\pi < \varphi \leq \pi, \quad 0 \leq \theta \leq \pi$

Vektor \underline{r} zur Basis B :
 $B \underline{r} = r_x \underline{e}_x^B + r_y \underline{e}_y^B + r_z \underline{e}_z^B$

\underline{e}_i^B Basisvektor von B in i -Richtung
 $r_i \underline{e}_i^B$ Koordinate in i -Richtung
 I i -Komponente bezüglich B
Basis des Inertialsystems I



Um einen karthesischen Vektor mit anderen Koordinaten darzustellen:

Zylinderkoordinaten: $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cdot \cos(\varphi) \\ r \cdot \sin(\varphi) \\ z \end{pmatrix}$ Kugelkoordinaten: $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cdot \cos(\varphi) \sin(\theta) \\ r \cdot \sin(\varphi) \sin(\theta) \\ r \cdot \cos(\theta) \end{pmatrix}$

Basistransformation von Basis A zur Basis B mit Trafo-Matrix $B \underline{T}_A$:
 $B \underline{v} = B \underline{T}_A \cdot A \underline{v}$ Spalten von $B \underline{T}_A$ entsprechen Basisvektoren von A in B dargestellt.

1.13. Zylinderkoordinaten

$\underline{r} = r \underline{e}_r + \varphi \underline{e}_\varphi + z \underline{e}_z$ $-\pi < \varphi \leq \pi$
Oberflächenelemente: $r dr d\varphi, \quad r d\varphi dz, \quad dz dr$
Volumenelement: $dV = r dr d\varphi dz$

$\nabla \mid (\partial_r, \frac{1}{r} \partial_\varphi, \partial_z)^T$
 $\text{div} \mid \left[\frac{1}{r} \partial_r (r \cdot F_r) + \frac{1}{r} \partial_\varphi (F_\varphi) + \partial_z (F_z) \right]$
 $\text{rot} \mid \left(\frac{1}{r} \partial_\varphi F_z - \partial_z F_\varphi, \partial_z F_r - \partial_r F_z, \frac{1}{r} \partial_r (r F_\varphi) - \partial_\varphi F_r \right)^T$
 $\Delta \mid \frac{1}{r} \partial_{rr} (r \cdot f) + \frac{1}{r^2} \partial_{\varphi\varphi} f + \partial_{zz} f$

1.14. Kugelkoordinaten

$\underline{r} = r \underline{e}_r + \varphi \underline{e}_\varphi + \theta \underline{e}_\theta$ $-\pi < \varphi \leq \pi, 0 \leq \theta \leq \pi$

Oberflächenelemente: $r dr d\theta, \quad r^2 \sin(\theta) d\theta d\varphi, \quad r \sin(\theta) d\varphi dr$
Volumenelement $dV = r^2 \sin(\theta) dr d\theta d\varphi$

$\nabla \mid (\partial_r, \frac{1}{r} \partial_\varphi, \frac{1}{r \sin \theta} \partial_\theta)^T$
 $\text{div} \mid \left[\frac{1}{r^2} \partial_r (r^2 f_r) + \frac{1}{r \sin \theta} \partial_\varphi (f_\varphi) + \frac{1}{r \sin \theta} \partial_\theta (\sin \theta f_\theta) \right]$
 $\Delta \mid \left[\frac{1}{r^2} \partial_{rr} (r^2 f) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \partial_{\varphi\varphi} (\sin \theta f) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \partial_{\theta\theta} f \right]$

Stochastik

2.1. Der Wahrscheinlichkeitsraum (Ω, \mathbb{F}, P)

Ergebnismenge $\Omega = \{\omega_1, \omega_2, \dots\}$ Ereignis $\omega_j \in \Omega$
Ereignisalgebra $\mathbb{F} = \{A_1, A_2, \dots\}$ Ereignis $A_i \subseteq \Omega$
Wahrscheinlichkeitsmaß $P: \mathbb{F} \rightarrow [0, 1]$ $P(A) = \frac{|A|}{|\Omega|}$

Es gilt: $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$

Bedingte Wahrscheinlichkeit für A falls B bereits eingetreten ist:
 $P_B(A) = P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$
Multiplikationssatz: $P(A \cap B) = P(A|B) P(B) = P(B|A) P(A)$
Erwartungswert: $E[X] = \mu = \sum x_i P(x_i) = \int_{\mathbb{R}} x \cdot f_X(x) dx$
Varianz: $\text{Var}[X] = E[(X - E[X])^2] = E[X^2] - E[X]^2$
Standard Abweichung $\sigma = \sqrt{\text{Var}[X]}$
Covarianz: $\text{Cov}[X, Y] = E[(X - E[X])(Y - E[Y])] = \text{Cov}[Y, X]$
Binominalverteilung (diskret, n Versuche, k Treffer):
 $P(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1 - p)^{n-k}$ $\mu = np$ $\sigma^2 = np(1 - p)$

