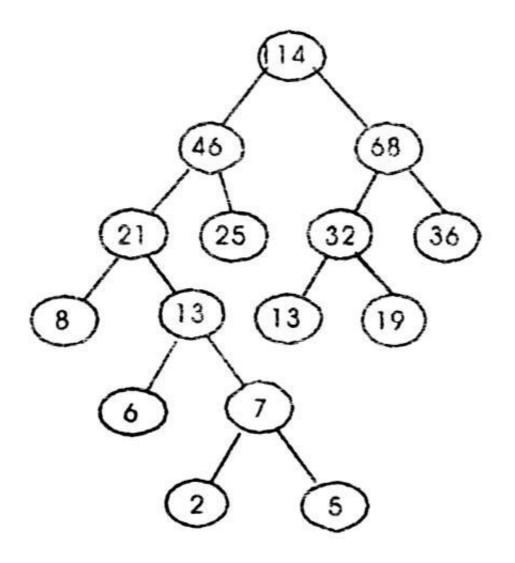
题目七 修理牧场

一.设计思路

分析题目要求不难发现,在给定的目标木头长度里,一段木头锯出时的费用开销与该段木头被锯出的次序直接相关。越晚被锯出,累积的费用开销就越大。要达到锯木头的总费用最小,需要先把大段的木头锯出,小段的木头留在后面。如果逆向来看,所求的锯木头顺序就对应一棵哈夫曼树。权重小的结点位于树的叶端,权重越大越靠近树根。而锯木头最终的费用消耗,就相当于这可哈夫曼结点的权值累计。哈夫曼树结构结构如下图所示:



为了构造哈夫曼树,需要从木头长度的数据集中每次取出最权值最小的两端(即长度最短的两段),将其权值之和作为新的木头段插入数据集中。一种简单的思路是用一个向量来存储所有数据,并将所有数据进行排序,每次取出首或尾位置的两个元素即可。然而这个数据集具有动态变化的特点,需要不断执行插入和删除。在这种情况下,数组要想维持有序性,其时间开销显然是巨大的。

从本质上讲,我们所需要的是一个优先队列来辅助构建哈夫曼树。而优先队列的较好实现方式就是"堆"。在堆的基础上进行的插入和删除操作都被优化到了(logn)数量级。

二.数据结构实现

1.堆结点类型 (member)

定义了结构体 struct Node 作为堆的结点,存储堆内元素以及堆的大小等辅助信息。

2. 堆类型 (Heap)

定义了 Node 的指针 typedef Node* Heap; 作为堆类型。

3.类成员

```
int* data;
int size;
int capacity;
```

data 为 int * 类型,指向一个数组,存储堆中所有数据。 size 存储堆中元素的个数。 capacity 存储 data * 中已经分配的空间大小。

4.建堆函数

```
Heap creat(int size); //建立一个新的堆
```

建堆函数,用于新建立一个空的堆,堆的预计大小由参数 [int size] 给出。

5.插入函数

```
Heap insert(Heap h,int x); //向堆中插入新元素
```

插入函数,向堆中插入一个新元素,元素权值由参数传入。

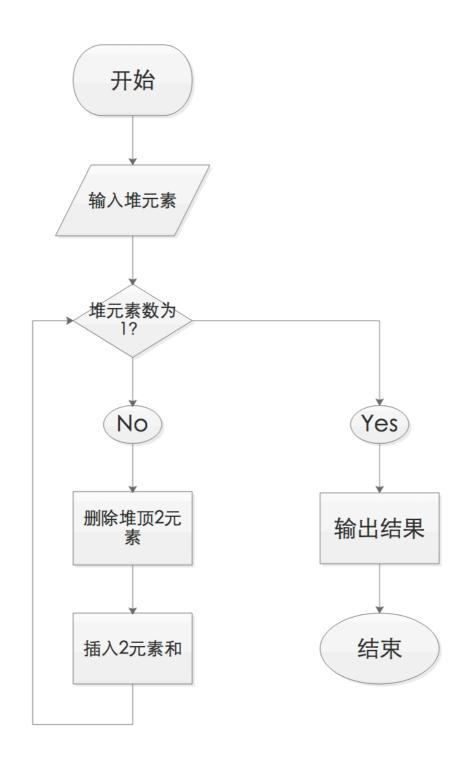
6.删除函数

```
int delet(Heap h); //删除函数
```

删除函数,删除堆顶节点,返回该节点权值。

三.系统实现

1.系统执行框架



首先由用户输入堆中各个元素的值,将其插入堆中,构建一个最小堆。

核心代码如下:

程序执行情况如下:

随后开始模拟哈夫曼树的构建过程。不断取出堆顶两个元素,将其求和后计入累加和,然后继续压入堆中。直到堆中只剩下一个元素,循环终止。此时的累加和即位锯木头的总开销。

核心代码如下:

程序执行情况如下:

```
Run proj7

/Users/lixiangzhen/CLionProjects/proj7/cmake-build-debug/proj7

8 7 5
32

Process finished with exit code 0

?
```

2.建堆功能

核心代码如下:

```
/*
 * 新建立一个空的堆
 * 堆的预计大小由参数 ` int size ` 给出
 * */

Heap creat(int size){
    Heap h = new Node;
    h->data = new int[size + 1];
    h->size = 0;
    h->capacity = size;
    h->data[0] = -10006;

return h;
}
```

- 根据参数大小新建数组
- 初始化堆的大小
- 置堆顶标记为一个极小数

关联调用情况如下:

```
88 cin>>n; //输入堆的最大规模
89 Heap hp = creat(n); //建立新的堆
90 for(int i = 0;i < n;++i){ //循环向堆中插入元素
91 cin>>x;
```

3.插入功能

核心代码如下:

```
/*
* 插入函数
* 向堆中插入一个新元素
 * 元素权值由参数传入
* */
Heap insert(Heap h,int x){
   if(h->size == h->capacity){
       cout<<"Heap is FULL\n";</pre>
       return h;
   }
   int i = ++h->size;
   for(; h->data[i/2] > x; i /= 2){
       h->data[i] = h->data[i/2];
   h->data[i] = x;
   return h;
}
```

- 判断堆是否满了
- 新节点插在尾部
- 向上过滤寻找合适位置
- 插入到正确位置

关联调用情况如下:

```
p += delet(hp);
answer += p; //记录累计和
insert(hp,p); //将本次产生的元素插入堆

}
```

4.删除功能

核心代码如下:

```
/*
 *删除函数
 *删除堆顶节点
*返回该节点权值
 * */
int delet(Heap h){
    if(h->size == 0){
        cout<<"堆为空! \n";
       return -1;
    int result = h->data[1];
    int tag = h->data[h->size];
    --h->size;
    int p,c;
    for(p = 1;p*2 \le h->size;p = c){
       c = p*2;
        if(c + 1 \le h-size \&\& h-sdata[c] > h-sdata[c + 1])
            ++c;
        if(h->data[c] >= tag)
            break;
        else
            h->data[p] = h->data[c];
    }
    h->data[p] = tag;
    return result;
}
```

- 判断堆是否为空
- 记录堆顶元素
- 将堆尾元素插到堆顶
- 向下过滤调整

关联调用情况如下:

5.测试辅助函数

核心代码如下:

```
/*
* 测试辅助函数
 * 对于建堆, 堆的删除, 堆的插入等操作进行测试
* */
void test(){
   cout<<"输入测试元素个数: \n";
   int n,x;
   cin>>n;
   cout<<"输入各个元素值: \n";
   Heap hp = creat(n); //建立新的堆
                                 //循环向堆中插入元素
   for(int i = 0; i < n; ++i){
       cin>>x;
       insert(hp,x);
   }
   cout<<"堆中元素序列为: \n";
   for(int i = 1; i \le n; ++i)
       cout<<hp->data[i]<<" ";
   cout << endl;
   cout<<"被删除的堆顶元素为: "<<delet(hp)<<endl;
   cout<<"删除后堆中元素为: "<<endl;
   for(int i = 1; i < n; ++i)
       cout<<hp->data[i]<<" ";
   cout << endl;
   cout<<"请输入要新插入的元素\n";
   cin>>x;
   insert(hp,x);
   cout<<"插入后堆中元素为: \n";
   for(int i = 1; i \le n; ++i)
       cout<<hp->data[i]<<" ";</pre>
   cout << endl;
}
```

- 测试建堆, 堆的删除, 堆的插入等操作
- 在正式程序中不调用

四.测试

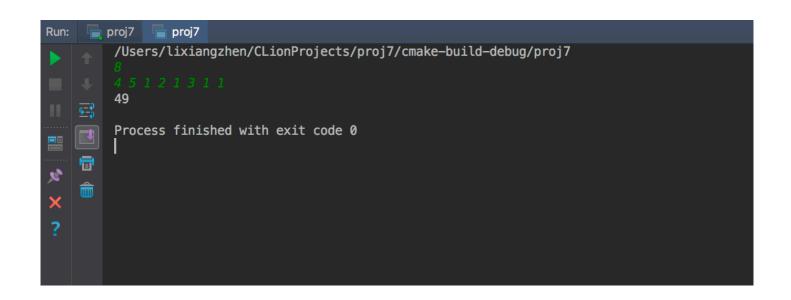
1.基本功能测试

测试用例

木头数目: 8

目标长度: 4 5 1 2 1 3 1 1

程序执行情况如下:



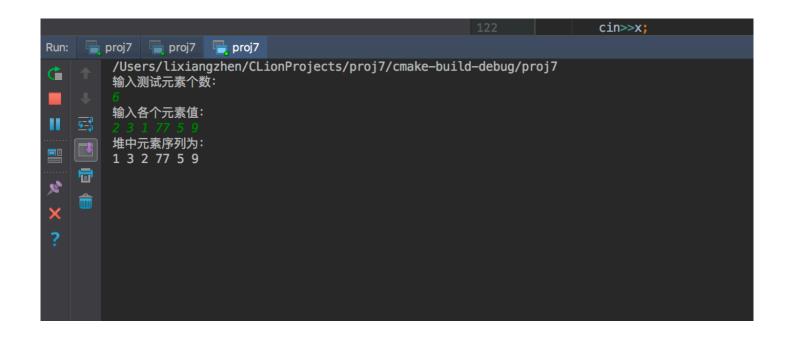
2.建堆功能测试

测试用例

元素数目: 6

元素: 2 3 1 77 5 9

程序执行情况如下:



3.堆删除功能测试

测试用例

元素数目: 6

元素: 2 3 1 77 5 9

程序执行情况如下:



4.堆删除功能测试

测试用例

元素数目: 6

元素: 2 3 1 77 5 9

程序执行情况如下:



5.边界测试

测试用例

木头数目: 0

目标长度: 0

程序执行情况如下:

