# 项目十8种排序算法的比较案例

## 一.设计思路

8种排序算法比较要求随机产生若干个随机数,并对他们进行排序。

项目的核心是各种排序算法的编写。因次可以将程序分为三部分:界面交互模块,随机数模块以及排序模块。

模块间关系可表示如下:



# 二.项目主体结构

## 1.主界面模块 (menu)

定义了函数 void menu() 作为菜单函数,进行主界面初始化。 其具体实现如下:

```
/*
* 打印主菜单
* */
void menu(){
                排序算法比较
   cout<<" **
                                  **\n";
   cout<<"========
                         =======\n";
   cout<<"**
                1 --- 冒泡排序
                                   **\n";
                2 --- 选择排序
   cout<<"**
                                   **\n";
                3 --- 直接插入排序
   cout<<"**
                                  **\n";
                4 --- 希尔排序
   cout<<" * *
                                   **\n";
                5 --- 快速排序
   cout<<" * *
                                   **\n";
                6 --- 堆排序
   cout<<"**
                                   **\n";
                7 --- 归并排序
   cout<<"**
                                   **\n";
                8 --- 基数排序
   cout<<" **
                                   **\n";
                9 --- 退出程序
   cout<<" **
                                   **\n";
   cout<<"======\n\n";
}
```

## 2.随机数生成 (rand)

调用了 C 语言标准库的 rand () 函数进行随机数的生成。 为了避免生成"伪随机数",利用 srand() 函数置随机数种子,将 C 语言标准库的 time() 函数值作为随机数种子,从而达到生成真正的随机数的效果。

## 相关代码如下:

```
srand((unsigned)time(NULL)); // 置随机数种子
int n;
cout<<"请输入要产生的随机数的个数: ";
cin>>n; // 输入随机数个数

int* array = new int[n]; // 待排数据的数组
for(int i = 0;i < n;++i)
array[i] = rand()%MAXNUM; // 生成随机数据

int choice;
```

## 3.算法计时(clock)

利用 C++ 标准库 <ctime> 中的 clock() 函数进行计时。
定义了 clock\_t 类型的变量 start 和 stop 分别记录排序开始和结束的时间。
定义了 double 类型的变量 time\_consuming 来记录排序算法运行时间。
相关代码如下:

```
using namespace Stu;

16
17 → clock_t start,stop; // 记录排序起始和终止时间
18 double time_consuming; // 排序时间
19 int swap_num = 0; // 交换次数
20
```

## 4.排序模块

定义了8种排序算法的函数。为了风格统一,定义它们具有统一的接口,以及相同意义的返回值。

所有排序算法传入的参数均为 (int array[],int n)

其中 int array[] 为待排数据集, int n 为数据规模。 所有函数返回值均为 int 类型,表示该排序算法的交换/比较次数。 定义了全局变量 int swap\_num 来记录排序过程中的交换次数。 八个排序算法定义如下:

```
int bubble_sort(int array[],int n); // 冒泡排序
int select_sort(int array[],int n); // 选择排序
int insert_sort(int array[],int n); // 插入排序
int shell_sort(int array[],int n); // 希尔排序
int quick_sort(int array[],int n); // 快速排序
int heap_sort(int array[],int n); // 堆排序
int merge_sort(int array[],int n); // 归并排序
int radix_sort(int array[],int n); // 基数排序
```

## 三.排序算法实现

## 1.冒泡排序

## 1.1算法策略

- 比较相邻的元素。如果第一个比第二个大,就交换他们两个。
- 每一对相邻元素作同样的工作,从开始第一对到结尾的最后一对。在这一点,最后 的元素应该会是最大的数。
- 针对所有的元素重复以上的步骤,除了最后一个。
- 持续每次对越来越少的元素重复上面的步骤,直到没有任何一对数字需要比较。

## 1.2 示意图

| 初始元素序列: | 8 | 3  | 2   | 5   | 9  | 3*  | 6 |   |
|---------|---|----|-----|-----|----|-----|---|---|
| 第一趟排序:  | 3 | 2  | 5   | 8   | 3* | 6 [ | 9 | 1 |
| 第二趟排序:  | 2 | 3  | 5   | 3*  | 6  | [8] | 9 | 1 |
| 第三趟排序:  | 2 | 3  | 3*  | 5 [ | 6  | 8   | 9 | 1 |
| 第四趟排序:  | 2 | 3  | 3*  | [ 5 | 6  | 8   | 9 | 1 |
| 第五趟排序:  | 2 | 3  | [3* | 5   | 6  | 8   | 9 | 1 |
| 第六趟排序:  | 2 | [3 | 3*  | 5   | 6  | 8   | 9 | 1 |

## 1.3代码实现

```
* 冒泡排序算法
* 输入待排数据数组和数据规模
* 返回排序交换次数
* 引入了交换标记 flag
* 及时判断算法的结束
int bubble_sort(int array[],int n){
   int swap_count = 0; // 初始化交换次数
                       // 交换标记
   int flag = 0;
   for(int i = 0; i < n-1; ++i){ // 遍历 n - 1 次
       for(int j = 0;j < n - i - 1; ++j){ // 每次规模减小
          if(array[j] > array[j + 1]){
             int t = array[j];
             array[j] = array[j + 1]; // 交换不满足顺序的元素
             array[j + 1] = t;
                          // 记录交换次数
             ++swap_count;
             flag = 1;
      if(flag == 0) // 未发生交换则提前终止算法
          break;
   return swap_count;
1
```

定义了变量 [int swap\_count] 用于记录冒泡排序过程中的交换次数。

定义了变量 int flag 用于判断排序的提前终止。

从第 0 号位置元素开始循环遍历 n - 1 次,每次都将不符合此序的元素交换位置,下次遍历时遍历规模减小1。

当某次遍历过程中,没有发生元素交换,即: flag = 0 说明所有元素都已经有序,排序算法可以提前终止。

#### 1.4算法分析

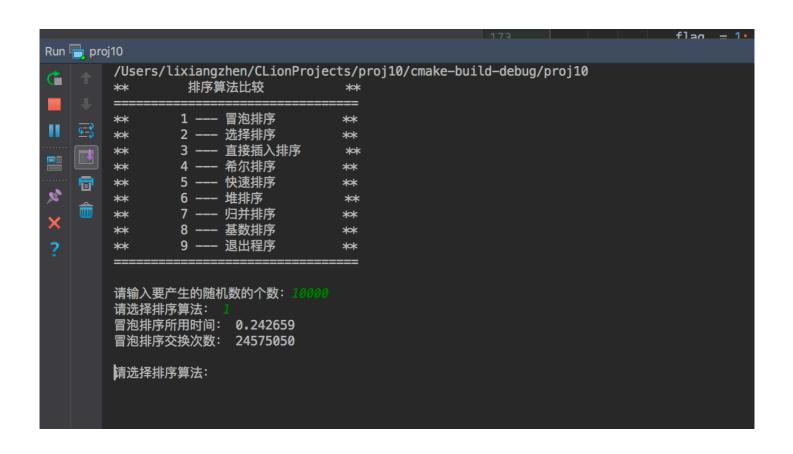
#### 时间复杂度

- 若文件的初始状态是正序的,一趟扫描即可完成排序。所需的关键字比较次数和记录移动次数均达到最小值。 所以,冒泡排序最好的时间复杂度为 O(n)。
- 若初始文件是反序的,需要进行 n 1 趟排序。每趟排序要进行 n i 次关键字的比较(1≤i≤n-1),且每次比较都必须移动记录三次来达到交换记录位置。在这种情况下,比较和移动次数均达到最大值.冒泡排序的最坏时间复杂度为 O(n^2)。
- 综上, 因此冒泡排序总的平均时间复杂度为 O(n^2)。

## 算法稳定性

冒泡排序就是把小的元素往前调或者把大的元素往后调。比较是相邻的两个元素比较,交换也发生在这两个元素之间。所以,如果两个元素相等,是不会再把他们交换的;如果两个相等的元素没有相邻,那么即使通过前面的两两交换把两个相邻起来,这时候也不会交换,所以相同元素的前后顺序并没有改变,所以冒泡排序是一种稳定排序算法。

#### 1.5运行情况

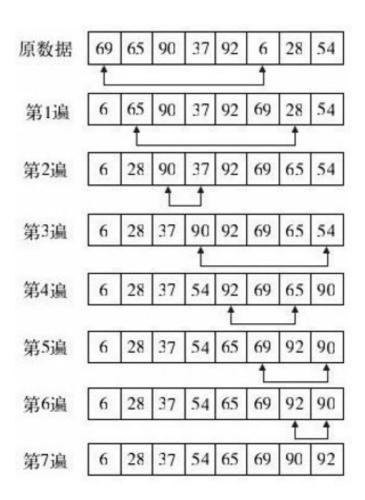


## 2.选择排序

#### 1.1算法策略

比如在一个长度为N的无序数组中,在第一趟遍历N个数据,找出其中最小的数值与第一个元素交换,第二趟遍历剩下的N-1个数据,找出其中最小的数值与第二个元素交换……第N-1趟遍历剩下的2个数据,找出其中最小的数值与第N-1个元素交换,至此选择排序完成。

## 1.2 示意图



## 1.3代码实现

```
* 选择排序算法
* 输入待排数据数组和数据规模
* 返回排序交换次数
int select_sort(int array[],int n){
   int swap_count = 0;  // 初始化交换次数
   for(int i = 0;i < n-1;++i){</pre>
      for(int j = i; j < n; ++j){ // 遍历找出最小元素
          if(array[j] < min){</pre>
             min = array[j];
             mintag = j;
                            // 最小元素交换到正确位置
      int t = array[i];
      array[i] = array[mintag];
      array[mintag] = t;
      ++swap_count;
                        // 记录交换次数
  return swap_count;
```

定义了变量 int swap count 用于记录选择排序过程中的交换次数。

定义了变量 int mintag 用于记录每趟遍历中找到的最小元素下标。

从第 0 号位置元素开始循环遍历 n - 1 次,每次都将最小的元素交换到未排序序列队首位置,下次遍历时遍历规模减小1。

当便利 n-1 次后, 所有元素均有序。

#### 1.4算法分析

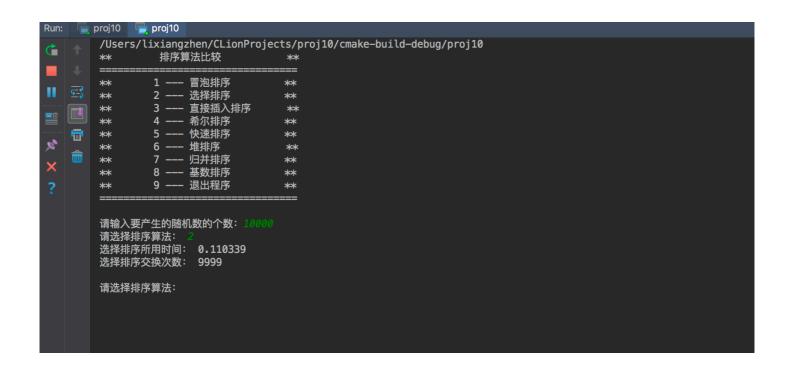
## 时间复杂度

- 选择排序的交换操作介于 0 和 (n 1) 次之间。
- 选择排序的比较操作为 n (n 1) / 2 次之间。
- 选择排序的赋值操作介于 0 和 3 (n 1) 次之间。
- 比较次数O(n^2) ,比较次数与关键字的初始状态无关,总的比较次数N=(n-1) + (n-2) +...+1=n\*(n-1) /2。
- 交换次数O(n) ,最好情况是,已经有序,交换0次;最坏情况交换n-1次,逆序交换n/2次。

#### 算法稳定性

选择排序是给每个位置选择当前元素最小的,比如给第一个位置选择最小的,在剩余元素里面给第二个元素选择第二小的,依次类推,直到第n-1个元素,第n个元素不用选择了,因为只剩下它一个最大的元素了。那么,在一趟选择,如果一个元素比当前元素小,而该小的元素又出现在一个和当前元素相等的元素后面,那么交换后稳定性就被破坏了。

## 1.5运行情况



## 3.直接插入排序

## 1.1算法策略

- 每次从无序表中取出第一个元素,把它插入到有序表的合适位置,使有序表仍然有序。
- 第一趟比较前两个数,然后把第二个数按大小插入到有序表中
- 第二趟把第三个数据与前两个数从后向前扫描,把第三个数按大小插入到有序表中
- 依次进行下去,进行了(n-1)趟扫描以后就完成了整个排序过程。

直接插入排序是由两层嵌套循环组成的。外层循环标识并决定待比较的数值。内层循环为待比较数值确定其最终位置。直接插入排序是将待比较的数值与它的前一个数值进行比较,所以外层循环是从第二个数值开始的。当前一数值比待比较数值大的情况

下继续循环比较,直到找到比待比较数值小的并将待比较数值置入其后一位置,结束该次循环。

## 1.2 示意图

| 初始元素序列: | [8] | 3  | 2  | 5  | 9  | 3* | 6  |
|---------|-----|----|----|----|----|----|----|
| 第一趟排序:  | [3  | 8] | 2  | 5  | 9  | 3* | 6  |
| 第二趟排序:  | 【2  | 3  | 8] | 5  | 9  | 3* | 6  |
| 第三趟排序:  | [2  | 3  | 5  | 8] | 9  | 3* | 6  |
| 第四趟排序:  | [2  | 3  | 5  | 8  | 9] | 3* | 6  |
| 第五趟排序:  | [2  | 3  | 3* | 5  | 8  | 9] | 6  |
| 第六趟排序:  | [2  | 3  | 3* | 5  | 6  | 8  | 9] |

## 1.3代码实现

定义了变量 int swap\_count 用于记录冒泡排序过程中的交换次数。 定义了变量 int current 用于记录当前待插入元素。 每次将新插入的元素不断向前比较,直到找到合适的插入位置。

#### 1.4算法分析

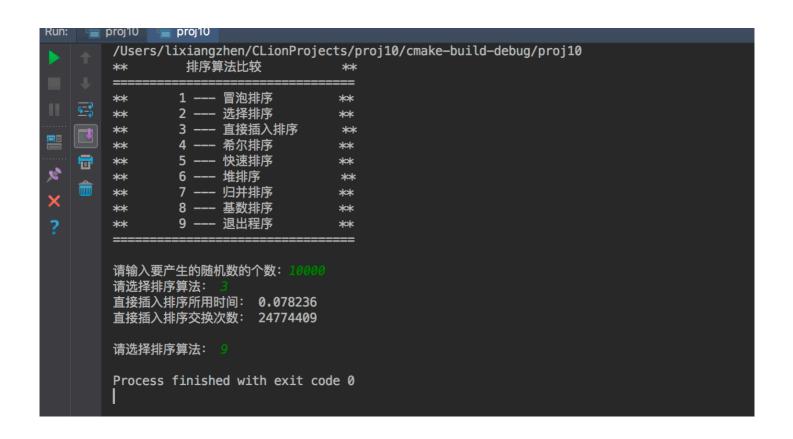
## 时间复杂度

- 当数据正序时,执行效率最好,每次插入都不用移动前面的元素,时间复杂度为 O(N)。
- 当数据反序时,执行效率最差,每次插入都要前面的元素后移,时间复杂度为 O(N2)。
- 所以,数据越接近正序,直接插入排序的算法性能越好。

## 算法稳定性

直接插入排序的过程中,不需要改变相等数值元素的位置,所以它是稳定的算法。

#### 1.5运行情况



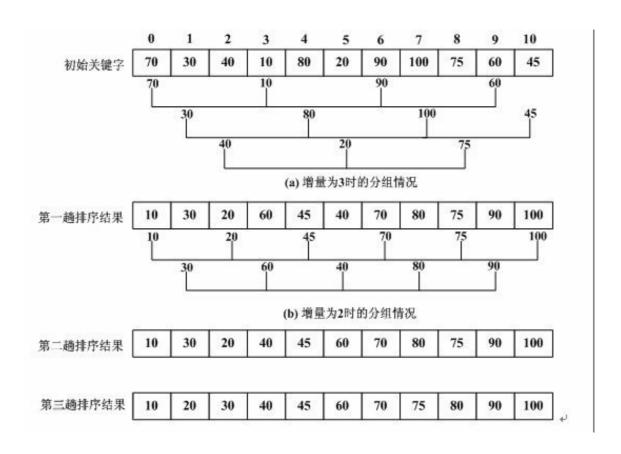
## 4.希尔排序

#### 1.1算法策略

● 先取一个小于n的整数d1作为第一个增量,把文件的全部记录分组。

- 所有距离为d1的倍数的记录放在同一个组中。先在各组内进行直接插入排序
- 然后, 取第二个增量d2<d1重复上述的分组和排序
- 直至所取的增量 =1( < ...<d2<d1),即所有记录放在同一组中进行直接插入排序为止。

## 1.2 示意图



#### 1.3代码实现

```
* 希尔排序算法
 * 输入待排数据数组和数据规模
 * 返回排序交换次数
int shell_sort(int array[],int n){
   int beg = 0;
   while(beg < 4&&shell[beg] > n)
                            // 确定初始希尔数
      ++beg;
   for(;beg < 4;++beg)</pre>
                   // 循环进行希尔排序
      for(int i = 1;i < n;++i){
   int current = array[i];</pre>
         array[j] = array[j - shell[beg]];
            ++swap_count;
         array[j] = current;
   return swap_count;
```

定义了变量 int swap count 用于记录冒泡排序过程中的交换次数。

定义了变量 [int shell [4] 用于记录所选的希尔序列。

现根据数据规模,选择一个希尔距离,进行跳跃式插入排序。随着希尔距离减小,数据集的有序性也不断加强。直到距离为1,直接插入排序。

## 1.4算法分析

#### 时间复杂度

Shell排序的执行时间依赖于增量序列。 好的增量序列的共同特征: ① 最后一个增量 必须为1;

② 应该尽量避免序列中的值(尤其是相邻的值)互为倍数的情况。

有人通过大量的实验,给出了较好的结果: 当n较大时,比较和移动的次数约在nl.25 到1.6n1.25之间。

## 算法稳定性

希尔排序过程中,对元素进行了分组插入排序,具有相同值的元素可能被排到不同组中,无法保证其相对位置不变。因此希尔排序不是稳定的。

#### 1.5运行情况

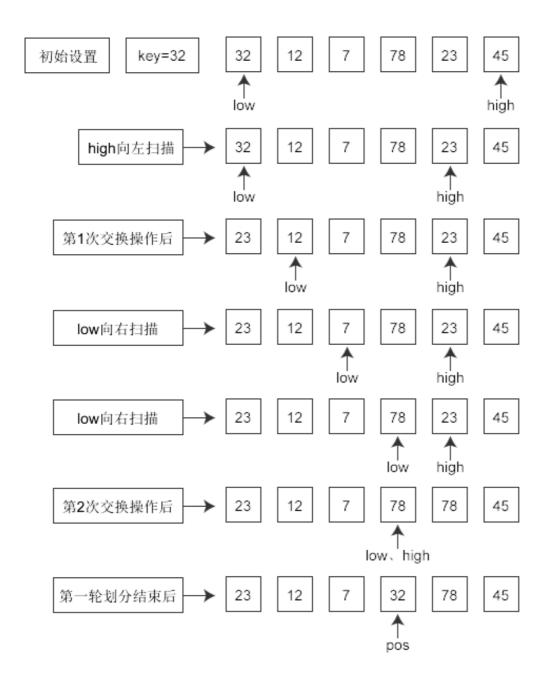


## 5.快速排序

#### 1.1算法策略

- 在待排序的元素任取一个元素作为基准(通常选第一个元素,但最的选择方法是从 待排序元素中随机选取一个作为基准),称为基准元素
- 将待排序的元素进行分区,比基准元素大的元素放在它的右边,比其小的放在它的 左边;
- 对左右两个分区重复以上步骤直到所有元素都是有序的。

#### 1.2 示意图



## 1.3代码实现

排序接口。

内部调用 void Qsort( int A[], int Left, int Right ) 以递归的策略对数组进行排序。

## 该函数实现如下:

```
* 快速排序算法核心函数
  * 在待排元素少于100时直接执行插入排序
* 大于100 时,将元素按中值划分,进行快排
void Qsort( int A[], int Left, int Right ) {
    int tag, Low, High;
         ( 100 <= Right-Left ) { // 根据数据规模判读是否需要快排
tag = Median( A, Left, Right ); // 找出数据中值
     if ( 100 <= Right-Left ) {
         Low = Left; High = Right-1;
         while (1) {
   while ( A[++Low] < tag ) ;
   while ( A[--High] > tag ) ;
                                            // 按数据段中值划分元素
              if ( Low < High ){</pre>
                  ++swap_num;
                  swap( A[Low], A[High] );
              else break;
          swap( A[Low], A[Right-1] );
         ++swap_num;
         Qsort( A, Left, Low-1 );
Qsort( A, Low+1, Right );
                                           // 对中值左右数据段递归执行快排
     else insert_sort( A+Left, Right-Left+1 ); // 数据量较小直接执行快排
```

三平均分区法,选用待排数组最左边、最右边和最中间的三个元素的中间值作为中轴。

定义了变量 [int tag, high, low] 作为数据分段的标记。

调用 int Median (int A[], int Left, int Right ) 函数调整处当前序列的中间值,以其为轴划分元素。

将左右元素划分好后,递归的调用快速排序函数,对左右区间进行划分。

int Median( ) 函数实现如下:

```
* 中值函数
* 快速排序算法的辅助函数
* 将指定序列首,尾,中间三个数排序,并返回中间值
* 中间值别交换到最右侧元素的左侧
* 便于后续序列按中值大小划分的执行
int Median( int A[], int Left, int Right ) {
   int Center = (Left+Right) / 2;  // 序列中值
                                   // 多次比较,交换,使三个数有序
   if ( A[Left] > A[Center] ){
      ++swap_num;
       swap( A[Left], A[Center] );
   if ( A[Left] > A[Right] ){
      ++swap_num;
       swap( A[Left], A[Right] );
   if ( A[Center] > A[Right] ){
       ++swap_num;
       swap( A[Center], A[Right] );
   swap (A[Center], A[Right-1]); // 中值藏到最右值的左侧
   ++swap_num;
   return A[Right-1];
```

定义了变量 int center 用于标记中间变量。进过三次比较交换挑战元素位置。

## 1.4算法分析

## 时间复杂度

● 当分区选取的基准元素为待排序元素中的最大或最小值时,为最坏的情况,时间复 杂度和直接插入排序的一样,移动次数达到最大值

```
Cmax = 1+2+...+(n-1) = n*(n-1)/2 = O(n2) 此时最好时间复杂为O(n2)
```

- 当分区选取的基准元素为待排序元素中的"中值",为最好的情况,时间复杂度为O(nlog2n)。
- 快速排序的空间复杂度为O(log2n).

## 算法稳定性

当待排序元素类似[6,1,3,7,3]且基准元素为6时,经过分区,形成[1,3,3,6,7],两个3的相对位置发生了改变,所是快速排序是一种不稳定排序。

#### 1.5运行情况

```
/Users/lixiangzhen/CLionProjects/proj10/cmake-build-debug/proj10
       1 -
           - 冒泡排序
       2 --- 选择排序
       3 --- 直接插入排序
       4 --- 希尔排序
       5 --- 快速排序
       6 -
**
       7 -
            归并排序
       8 -
            基数排序
            退出程序
请输入要产生的随机数的个数: 10000
请选择排序算法:
快速排序所用时间: 0.001537
快速排序交换次数: 18128
请选择排序算法: 9
Process finished with exit code 0
```

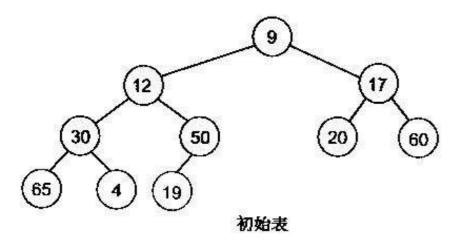
## 6. 堆排序

## 1.1算法策略

- 先将初始文件R[1..n]建成一个大根堆, 此堆为初始的无序区
- 再将关键字最大的记录R[1](即堆顶)和无序区的最后一个记录R[n]交换,由此得到新的无序区R[1..n-1]和有序区R[n],且满足R[1..n-1].keys≤R[n].key
- 由于交换后新的根R[1]可能违反堆性质,故应将当前无序区R[1..n-1]调整为堆。然后再次将R[1..n-1]中关键字最大的记录R[1]和该区间的最后一个记录R[n-1]交换,由此得到新的无序区R[1..n-2]和有序区R[n-1..n],且仍满足关系R[1..n-2].keys≤R[n-1..n].keys,同样要将R[1..n-2]调整为堆。 ...... 直到无序区只有一个元素为止。

#### 1.2 示意图

int  $A[0] = \{9, 12, 17, 30, 50, 20, 60, 65, 4, 49\};$ 



#### 1.3代码实现

```
* 堆排序算法
* 输入待排数据数组和数据规模
* 返回排序交换次数
* 内部调用向下过滤算法实现建堆以及删除操作
int heap_sort(int array[], int n){
   swap_num = 0;  // 初始化交换次数
for(int i = n/2-1;i >= 0;--i){
   swap_num = 0;
                               // 将数据调整为最大堆
      percdown(array,i,n);
   for(int i = n-1; i > 0; --i){
                               // 每次删除堆顶元素,将其调到数组尾部
      swap(array[0],array[i]);
       ++swap_num;
                            // 向下过滤保持堆序
      percdown(array,0,i);
   return swap_num;
```

将数据集 array[] 调整为最大堆。

调整过程调用 void percdown(int array[], int position, int n) 函数。随后依次删除堆顶元素,相当于每次将最大元素调至尾部。

void percdown() 函数实现如下

定义了变量 [int parent, child] 作为正在比较的一对父子。 每次将该元素向下过滤,使整个堆回复为堆序。

## 1.4算法分析

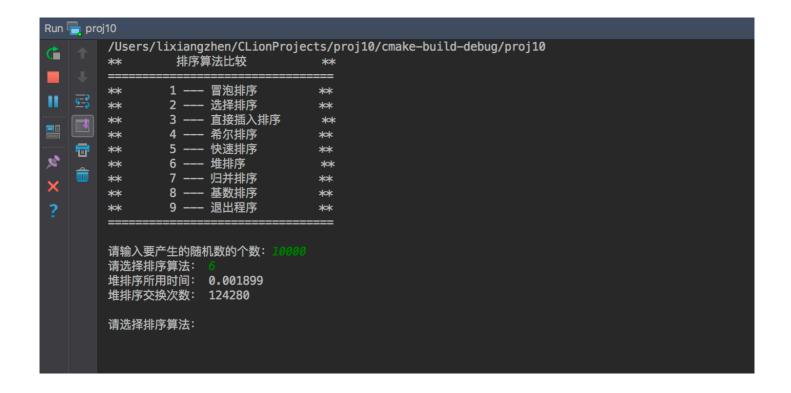
## 时间复杂度

堆的存储表示是顺序的。因为堆所对应的二叉树为完全二叉树,而完全二叉树通常采用顺序存储方式。 当想得到一个序列中第k个最小的元素之前的部分排序序列,最好采用堆排序。 因为堆排序的时间复杂度是O(n+klog2n),若k≤n/log2n,则可得到的时间复杂度为O(n)。

## 算法稳定性

堆排序是一种不稳定的排序方法。 因为在堆的调整过程中,关键字进行比较和交换所 走的是该结点到叶子结点的一条路径, 因此对于相同的关键字就可能出现排在后面的 关键字被交换到前面来的情况。

## 1.5运行情况

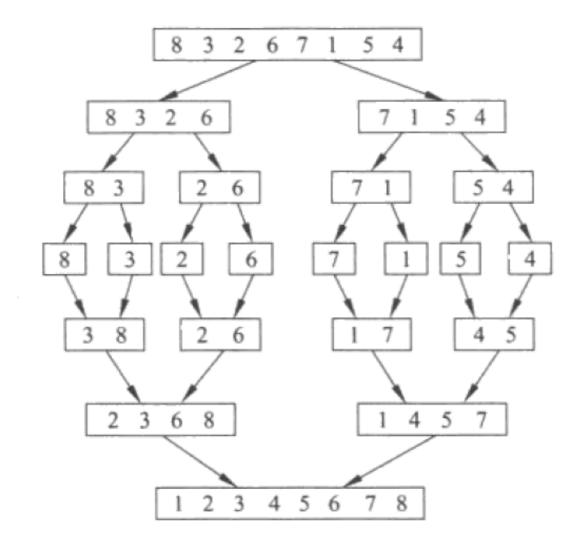


## 7.归并排序

#### 1.1算法策略

- 比较a[i]和b[j]的大小,若a[i]≤b[j],则将第一个有序表中的元素a[i]复制到r[k]中,并令i和k分别加上1
- 否则将第二个有序表中的元素b[j]复制到r[k]中,并令j和k分别加上1
- 如此循环下去,直到其中一个有序表取完
- 然后再将另一个有序表中剩余的元素复制到r中从下标k到下标t的单元
- 归并排序的算法我们通常用递归实现,先把待排序区间[s,t]以中点二分,接着把左 边子区间排序,再把右边子区间排序,最后把左区间和右区间用一次归并操作合并 成有序的区间[s,t]。

#### 1.2 示意图



## 1.3代码实现

定义了归并排序的接口函数 int merge\_sort( int array[], int n ) 提供统一的排序接口。

## 内部调用

void msort(int array[],int temp\_array[],int left, int right\_end) 以递

归的策略对数组进行排序。

## 该函数实现如下:

将区间等分为左右两段,对左右两部分分别递归进行归并排序。

传入参数 int left, int right end 作为划分数据区间的标记。

传入参数 int temp\_array[] 作为辅助数组,存储归并过程中的中间结果。

## 调用

void merge(int array[],int temp\_array[],int left,int right,int right\_end) 函数对归并划分好的左右元素集进行合并。

void merge() 函数实现如下:

```
* 归并函数
* 归并排序算法辅助函数
* 将两个有序序列归并为一个
void merge(int array[],int temp_array[],int left,int right,int right_end){
   int left_end = right - 1;  // 记录左侧数组终止位置
                         // 记录辅助数组中元素位置
   int current = left;
   int size = right_end - left + 1;  // 数据规模
     ile(left <= left_end&&right <= right_end){</pre>
                                                     // 从左右两序列头开始比较遍历
       ++swap_num;
       if(array[left] <= array[right])</pre>
           temp_array[current++] = array[left++];
           temp_array[current++] = array[right++];
   while (left <= left_end){</pre>
                                 // 处理左右数组长度不同的情况
       temp_array[current++] = array[left++];
   while (right <= right_end){</pre>
       temp_array[current++] = array[right++];
   for(int i = 0;i < size;++i,--right_end){</pre>
                                                    // 将排好的序列写入原数组
       array[right_end] = temp_array[right_end];
```

变量 int left, int right 作为指向两端数据的标记,从首至尾顺序比较遍历,按大小归并元素。

#### 1.4算法分析

#### 时间复杂度

- 比较操作的次数介于(nlogn) / 2和nlogn n + 1。
- 赋值操作的次数是(2nlogn)。
- 综合来看,时间复杂度为O(nlog,n) 这是该算法中最好、最坏和平均的时间性能。

## 算法稳定性

归并排序比较占用内存,但却是一种效率高且稳定的算法。

## 1.5运行情况

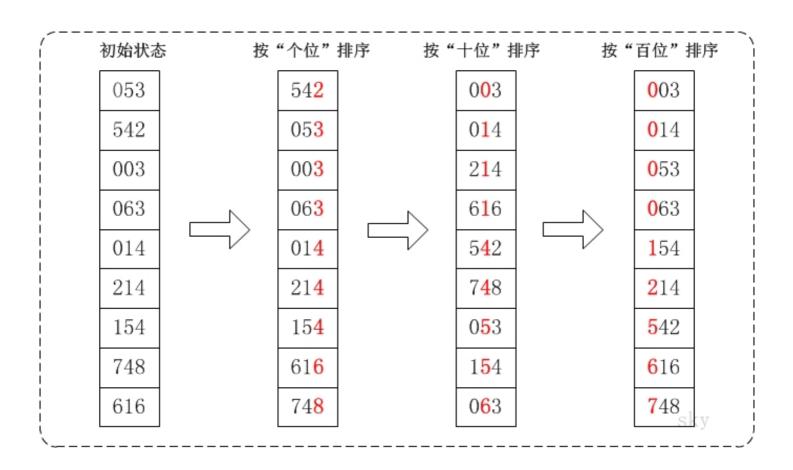


## 8.基数排序

## 1.1算法策略

- 将整形10进制按每位拆分,然后从低位到高位依次比较各个位。主要分为两个过程:
- (1)分配,先从个位开始,根据位值(0-9)分别放到0~9号桶中
- (2)收集,再将放置在0~9号桶中的数据按顺序放到数组中
- 重复(1)(2)过程,从个位到最高位

#### 1.2 示意图



## 1.3代码实现

```
* 基数排序算法
* 输入待排数据数组和数据规模
* 返回排序交换次数
* 按低位到高位的顺序排
int radix_sort(int array[], int n)
   int i, j, k;
                      // 排序位次
   int radix = 1;
   for(i = 1; i \le 5; i++)
      for(j = 0; j < 10; j++) // 初始化桶
         bucket[j] = 0;
      for(j = 0; j < n; j++) // 桶排序
         k = (array[j] / radix) % 10;
         bucket[k]++;
      for(j = 1; j < 10; j++) // 算出个桶元素在辅助数组中的位次
         bucket[j] = bucket[j - 1] + bucket[j];
      for(j = n - 1; j >= 0; j--) // 桶中数据倒入辅助数组
          k = (array[j] / radix) % 10;
         temp[bucket[k] - 1] = array[j];
         bucket [k]--;
         (j = 0; j < n, j
array[j] = temp[j];
// 增加排序位次
      for(j = 0; j < n; j++) // 辅助数组数据写回原数据集
      radix = radix * 10;
   delete[]temp;
   return 0;
```

定义了变量 int \*temp 作为辅助数组,用于记录排序过程中中间结果。

定义了变量 [int bucket[10] 用于记录每次排序的结果。

按照低位优先的顺序,从个位开始排序,每次排好后,将中间结果写回原数据集,每次排序保留前一次排序结果的相对顺序。

## 1.4算法分析

## 时间复杂度

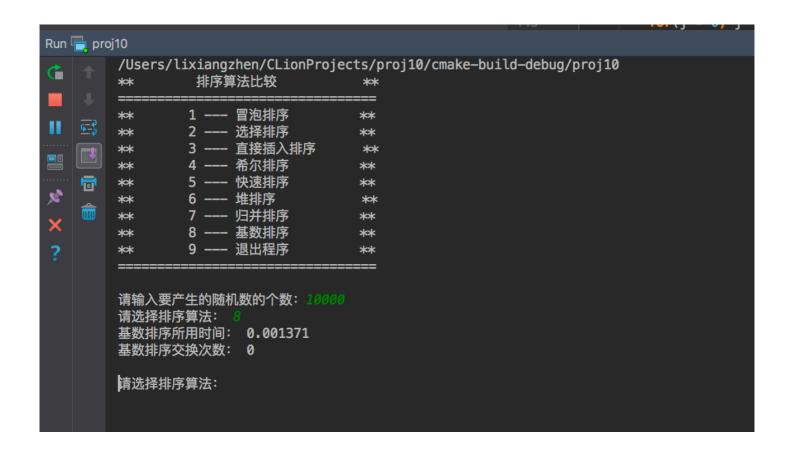
设待排序列为n个记录,d个关键码,关键码的取值范围为radix,则进行链式基数排序的时间复杂度为O(d(n+radix)),其中,一趟分配时间复杂度为O(n),一趟收集时间复

杂度为O(radix), 共进行d趟分配和收集。

## 算法稳定性

低位优先的基数排序因为在是把低位按顺序映射到一个临时序列中去,是依次序映射,没有涉及到数据位置的变动.然后再按高位顺序映射.所以相同元素也是按次序映射过去. 所以是稳定的。

## 1.5运行情况



## 四.测试

## 1.随机数生成测试

## 测试用例

生成随机数量: 50000

#### 程序执行情况如下:



## 2.排序测试

程序执行情况如下:

