Capítulo 7: Abrazos mortales



Capítulo 7: Abrazos mortales

- El problema de abrazo mortal
- Modelo de sistema
- Caracterización de abrazo mortal
- Métodos para manejar abrazos mortales
- Prevención de abrazos mortales
- Evitar caer en abrazos mortales
- Detección de abrazos mortales
- □ Recuperación de abrazos mortales



Objetivos del capítulo

- Describir los abrazos mortales, que evitan que procesos concurrentes terminen sus tareas.
- Presentar un número de métodos distintos para prevenir o evitar abrazos mortales en un sistema de cómputo.



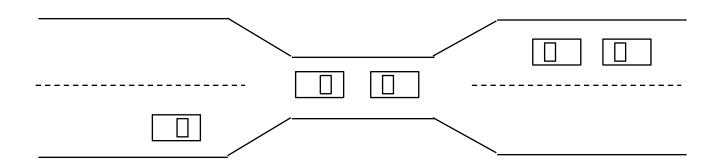
El problema del abrazo mortal

- Un conjunto de procesos bloqueados con un recurso y esperando adquirir otro recurso que tiene otro proceso en el conjunto.
- Ejemplo
 - El sistema tiene 2 discos duros.
 - P_1 y P_2 cada uno tiene un disco y necesita el otro.
- Ejemplo
 - Los semáforos A y B, iniciados en 1

```
P_0 P_1 wait (A); wait(B) wait (B);
```



Ejemplo: cruzando el puente



- Tráfico en una sola dirección.
- Cada sección del puente puede verse como un recurso.
- Si un abrazo mortal ocurre, puede resolverse si uno de los autos se regresa en reversa (se le quitan sus recursos -preempt- y se rebobina -rollback-).
- En un abrazo mortal puede ser necesario mandar en reversa muchos autos.
- Es posible que ocurra hambruna.

Modelo del sistema

- □ Tipos de recursos $R_1, R_2, ..., R_m$ Ciclos de CPU, memoria, dispositivos E/S
- □ Cada tipo de recurso *R*_i tiene *W*_i instancias.
- Cada proceso utiliza un recurso como sigue:
 - solicitud
 - uso
 - liberación



Caracterización de abrazo mortal

Abrazo mortal puede surgir si ocurren simultáneamente:

- Exclusión mutua: sólo un proceso puede utilizar un recurso en cada momento.
- Mantener y esperar: un proceso que mantiene al menos un recurso está esperando adquirir recursos que tienen otros procesos.
- No preemption: un recurso puede ser liberado solo de manera voluntaria por el proceso que lo mantiene, una vez que el proceso ha completado su tarea.
- **Espera circular:** existe un conjunto de procesos en espera $\{P_0, P_1, ..., P_0\}$ tal que P_0 está esperando por un recurso que tiene P_1, P_1 por uno que tiene $P_2, ..., P_{n-1}$ est;a esoerando por un recuso que tiene P_n , y P_n está esperando por uno que tiene P_0 .



Gráfica de recurso-asignación

Un conjunto de vértices A y un conjunto de aristas E.

- V está particionado en dos tipos:
 - $P = \{P_1, P_2, ..., P_n\}$, el conjunto que contiene todos los procesos del sistema.
 - $R = \{R_1, R_2, ..., R_m\}$, el conjunto de todos los tipos de recursos en el sistema.
- □ Arista de solicitud arista dirigida $P_1 \rightarrow R_j$
- \square Arista de asignación arista dirigida $R_i \rightarrow P_i$



Gráfica de recurso-asignación (Cont.)

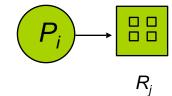
Proceso



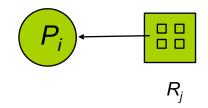
Tipo de recurso con 4 instancias



 \square P_i solicita instancia de recurso R_i

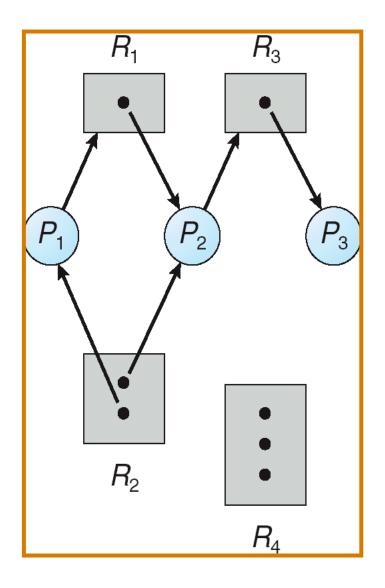


 \square P_i tiene una instancia de R_j



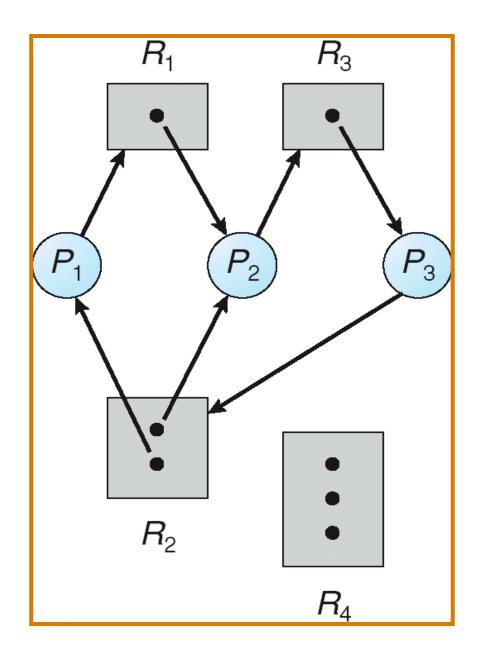


Ejemplo de gráfica de recurso-asignación



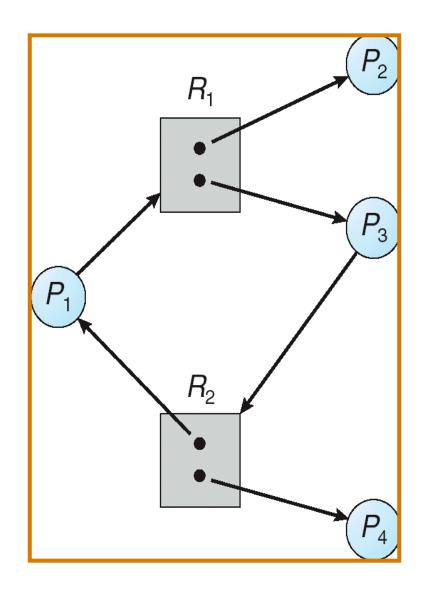


Gráfica recurso-asignación con abrazo mortal





Gráfica con ciclo pero SIN abrazo mortal





Hechos básicos

- □ Si una gráfica no contiene ciclos ⇒ no abrazo mortal.
- □ Si una gráfica contiene un ciclo ⇒
 - si sólo hay una instancia por tipo de recurso, entonces abrazo mortal.
 - si hay muchas instancia por tipo de recurso, *posibilidad* de abrazo mortal.



Ejemplo de abrazo mortal en Java

```
class A implements Runnable
                                         class B implements Runnable
  private Lock first, second;
                                            private Lock first, second;
  public A(Lock first, Lock second) {
                                            public A(Lock first, Lock second) {
                                               this.first = first;
     this.first = first;
                                               this.second = second;
     this.second = second:
                                            public void run() {
  public void run() {
                                              try {
     try {
                                                 second.lock():
       first.lock();
                                                 // do something
       // do something
                                                    first.lock();
          second.lock():
                                                    // do something else
          // do something else
                                               finally {
     finally {
                                                 second.unlock();
       first.unlock():
                                                 first.unlock();
       second.unlock();
           Thread
                                                    Thread
                                                    B
```

Ejemplo de abrazo mortal en Java

```
public static void main(String arg[]) {
   Lock lockX = new ReentrantLock();
   Lock lockY = new ReentrantLock();

   Thread threadA = new Thread(new A(lockX,lockY));
   Thread threadB = new Thread(new B(lockX,lockY));

   threadA.start();
   threadB.start();
}
```

Abrazo mortal posible si:

threadA -> lockY -> threadB -> lockX -> threadA



Manejo de abrazos mortales en Java

```
public class ClockApplet extends Applet implements Runnable
    private Thread clockThread;
    private boolean ok = false;
    private Object mutex = new Object();
    public void run() {
       while (true) {
          try {
             // sleep for 1 second
             Thread.sleep(1000);
             // repaint the date and time
             repaint();
             // see if we need to suspend ourself
             synchronized (mutex) {
                 while (ok == false)
                    mutex.wait();
          catch (InterruptedException e) { }
    }
    public void start() {
       // Figure 7.7
    public void stop() {
       // Figure 7.7
    public void paint(Graphics g) {
      g.drawString(new java.util.Date().toString(),10,30);
```



Manejo de abrazo mortal en Java

```
// this method is called when the applet is
// started or we return to the applet
public void start() {
    ok = true;
    if (clockThread == null) {
       clockThread = new Thread(this);
       clockThread.start();
    else {
       synchronized(mutex) {
          mutex.notify();
// this method is called when we
// leave the page the applet is on
public void stop() {
    synchronized(mutex) {
       ok = false;
```



Métodos para manejar abrazos mortales

- Asegurar que el sistema nunca entrará en un abrazo mortal.
- Permitir que el sistema entre en estado de abrazo mortal y luego recuperar.
- Ignorar el problema y pretender que los abrazos mortales nunca ocurren en el sistema
 - Utilizado por la mayoría de los sistemas operativos, incluyend UNIX.

Prevención de abrazos mortales

Restringir la forma en que se hacen las solicitudes.

- Exclusión mutua no se requiere para recursos que pueden compartirse; debe forzarse para aquellos que no pueden compartirse.
- Mantener y esperar debe garantizar que cada vez que un proceso solicita un recurso, no tiene ningún otro recurso.
 - Forzar procesos a solicitar (y se les asignen) todos sus recursos antes de iniciar ejecución, o permitir la solicitud cuando el proceso no tiene ningún recurso.
 - Baja utilización de recursos; hambruna posible.

7.

Prevención de abrazos mortales (Cont.)

No Preemption –

- Si un proceso que mantiene varios recursos solicita otro recurso que no le puede ser asignado inmediatamente; entonces todos los recursos que ya tenía se liberan.
- Los recursos liberados son añadidos a la lista de recursos por los cuáles está esperando el proceso.
- El proceso será reiniciado hasta que pueda obtener sus viejos recursos y los nuevos que está solicitando.
- Espera circular imponer un orden total de todos los tipos de recursos y requerir que cada proceso solicite recursos en estricto orden de numeración.



Evitar abrazos mortales

Requiere que el sistema tenga información adicional a priori.

- El modelo más sencillo y útil requiere que cada proceso declare el número máximo de recursos de cada tipo que requerirá.
- El algoritmo para evitar abrazos mortales examina dinámicamente el estado recurso-asignación para asegurar que nunca exista la condición de espera circular.
- Es estado recurso-asignación está definido por el número de recursos disponibles y asignados y la demanda máxima de los procesos.



Estado seguro

- Cuando un proceso solicita un recurso disponible, el sistema debe decidir si la asignación inmediata deja el sistema en un estado seguro.
- El sistema está en estado seguro si existe una secuencia P_1 , P_2 , ..., P_n de TODOS los procesos en el sistema, tal que para cada P_i , los recursos que P_i solicitará pueden satisfacerse con recursos disponibles + recursos que tienen todos los P_i , con i < i.

Esto es:

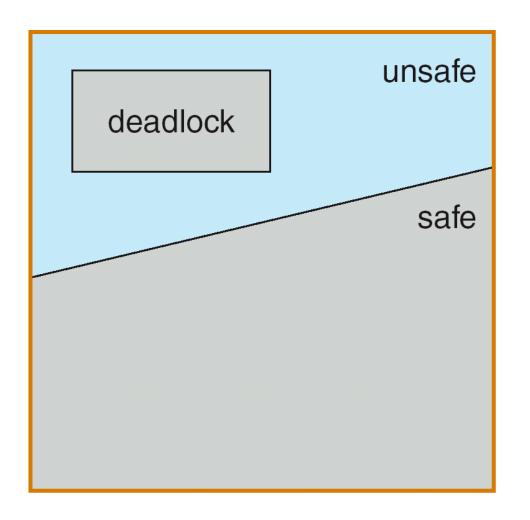
- Si las necesidades de recursos de P_i no están disponibles inmediatamente, entonces P_i puede esperar hasta que todos los P_i hayan terminado.
- Cuando P_j termina, P_i puede obtener los recursos que necesita, ejecutar, regresar los recursos asignados y terminar.
- Cuando P_i termina, P_{i+1} puede obtener los recursos que necesita y así sucesivamente.

7.

Hechos básicos

- □ Si el sistema está en estado seguro ⇒ no abrazos mortales.
- □ Si el sistema está en estado inseguro ⇒ posibilidad de abrazos mortales.
- Evitar ⇒ asegurar que el sistema nunca entra en un estado inseguro.

Estados seguro, inseguro y abrazo mortal





Algoritmos para evitar

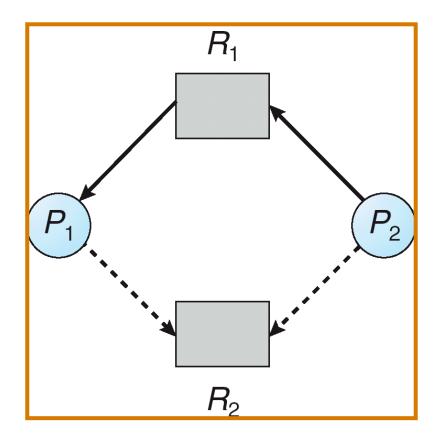
- Una sola instancia de cada tipo de recurso.
 Utilizar una gráfica de asignación de recursos.
- Varias instancias de un tipo de recurso. Utilizar el algoritmo del banquero.



Esquema gráfica asignación de recursos

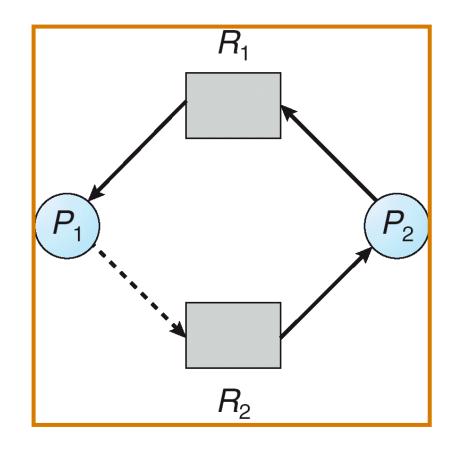
- □ Arista de reserva $P_i \rightarrow R_j$ indica que el proceso P_i puede solicitar el recurso R_j ; representado por una línea punteada.
- Una arista de reserva se convierte en una de solicitud cuando el proceso solicita el recurso.
- La arista de solicitud se convierte en una de asignación cuando el recuso es asignado al proceso.
- Cuando el proceso libera el recurso, la arista de asignación se convierte nuevamente en una de reserva.
- Los recursos deben solicitarse a priori en el sistema.

Gráfica de asignación de recursos





Estado inseguro en gráfica asignación recursos





Algoritmo gráfica de asignación recursos

- Suponemos que el proceso P_i solicita un recurso R_j
- La solicitud puede concederse sólo si convirtiendo la arista de solicitud a una de asignación, no forma un ciclo en la gráfica



Algoritmo del banquero

- Instancias múltiples.
- Cada proceso debe a priori reservar su utilización máxima.
- Cuando un proceso solicita un recurso, puede tener que esperar.
- Cuando un proceso obtiene todos sus recursos, debe devolverlos en un tiempo finito de tiempo.



Estructuras de datos para el Alg. Banquero

Sea n = número de procesos, y m = número de tipos de recursos.

- □ Available: Vector de longitud m. Si available [j] = k, existen k instancias disponibles del recurso tipo R_j .
- □ Max: Matriz de $n \times m$. Si Max [i,j] = k, el proceso P_i puede solicitar a lo más k instancias del recurso tipo R_i .
- □ Allocation: Matriz de $n \times m$. Si Allocation[i,j] = k entonces P_i tiene asignadas k instancias de $R_{j.}$
- □ Need: Matriz de $n \times m$. Si Need[i,j] = k, entonces P_i puede requerir k nuevas instancias de R_j para completar su trabajo.

Need[i,j] = Max[i,j] - Allocation[i,j].



Algoritmo de estado seguro

1. Sean *Work* y *Finish* vectores de longitudes *m* y *n*, respectivamente. Iniciamos:

Work = Available
Finish
$$[i]$$
 = false for i = 0, 1, ..., n - 1.

- 2. Find e *i* tales que ambas:
 - (a) Finish [i] = false
 - (b) $Need_i \leq Work$

Si no existe tal *i*, ir al paso 4.

- 3. Work = Work + Allocation_i
 Finish[i] = true
 ir al paso 2.
- 4. Si *Finish* [*i*] == true para toda *i*, el sistema está en un *estado* seguro.



Algoritmo de solicitud de recursos para Pi

Request = vector de solicitud del proceso P_i . Si Request_i[j] = k el proceso P_i quiere k del recurso tipo $R_{j.}$

- 1. Si *Request_i* ≤ *Need_i* ir al paso 2. En otro caso, enviar condición de error, porque el proceso ha excedido su reserva máxima.
- 2. Si $Request_i \le Available$, ir al paso 3. En otro caso P_i debe esperar, porque no hay recursos disponibles.
- 3. Simulamos la asignación de recursos solicitados a P_i modificando el estado como sigue:

Available = Available — Request; Allocation_i = Allocation_i + Request_i; Need_i = Need_i – Request_i;

- Si seguro ⇒ se asignan los recursos a Pi.
- Si inseguro ⇒ Pi debe esperar y se re-instala el viejo estado de recursos-asignación



Ejemplo del algoritmo del banquero

 \square 5 procesos P_0 a P_4 ;

3 tipos de recursos:

A (10 instancias), B (5 instancias), y C (7 instancias).

□ Instantánea en el tiempo T_0 :

	Allocation	Max	Available
	ABC	ABC	ABC
P ₀	0 1 0	753	3 3 2
P ₁	200	3 2 2	
P ₂	302	902	
P ₃	211	222	
P ₄	002	4 3 3	



Ejemplo (Cont.)

 El contenido de la matriz Need está definido como Max – Allocation.

	Allocation	Max	Need
	ABC	ABC	АВС
P ₀	0 1 0	7 5 3	7 4 3
P ₁	200	3 2 2	122
P ₂	302	902	600
P ₃	211	222	011
P ₄	002	4 3 3	4 3 1



El sistema está en un estado seguro dado que la secuencia $< P_1, P_3, P_4, P_2, P_0 >$ satisface los criterios de seguridad.

Ejemplo: P_1 Request (1,0,2)

□ Checar que Request \leq Available (esto es, $(1,0,2) \leq (3,3,2) \Rightarrow$ true).

	Allocation	Max	Available
	ABC	ABC	ABC
P ₀	010	753	230
P ₁	302	3 2 2	
P ₂	302	902	
P ₃	211	222	
P ₄	002	4 3 3	

- Ejecutando el algoritmo de seguridad obtenemos que la secuencia $\langle P_1, P_3, P_4, P_0, P_2 \rangle$ satisface los requerimientos de seguridad.
- □ ¿Puede autorizarse la solicitud (3,3,0) de P_4 ?
 - ¿Puede autorizarse la solicitud (0,2,0) de P_0 ?

Detección de abrazos mortales

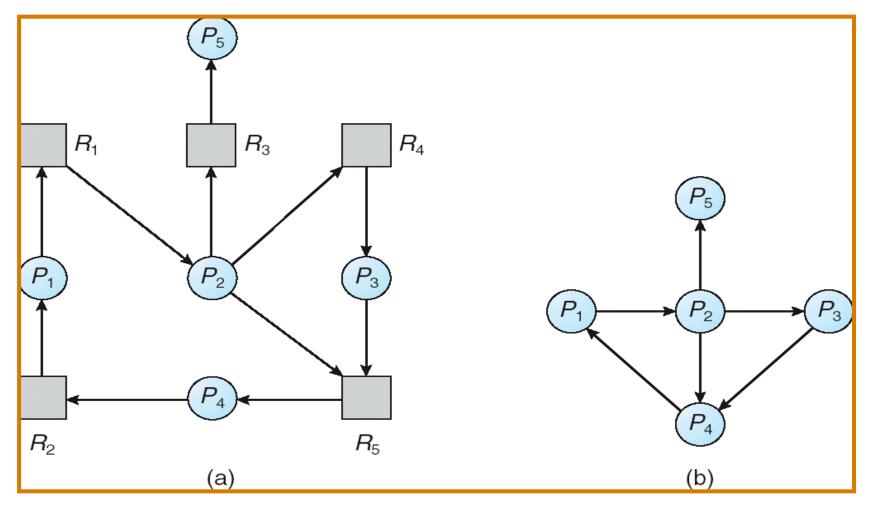
- Permitir al sistema entrar en estado de abrazo mortal
- Algoritmo de detección
- Esquema de recuperación



Una instancia por tipo de recurso

- Mantener una gráfica esperando-a
 - Los nodos son procesos.
 - $P_i \rightarrow P_j$ si P_i espera a P_j .
- Periódicamente invocar un algoritmo que busca ciclos en la gráfica. Si hay un ciclo, hay un abrazo mortal.
- Un algoritmo para determinar si existe un ciclo en una gráfica es orden de n², donde n es el número de vértices.

Gráficas de asignación-recurso y esperando-a



Gráfica asignaciónrecursos

Gráfica correspondiente esperando-a



Muchas instancias de un tipo de recurso

- Available: Vector de longitud m que indica el número de recursos disponibles de cada tipo.
- Allocation: Matriz de n x m que define el número de recursos de cada tipo asignados a cada proceso.
- □ Request: Matriz de $n \times m$ que indica la solicitud actual de cada proceso. Si Request $[i_j] = k$, el proceso P_i solicita k nuevas instancias de R_i .

Algoritmo de detección

- 1. Sean *Work* y *Finish* vectores de longitud *m* y *n* respectivamente, iniciados así:
 - (a) Work = Available
 - (b) For i = 1, 2, ..., n, if $Allocation_i \neq 0$, then Finish[i] = false; otherwise, <math>Finish[i] = true.
- 2. Encontrar un índice *i* tal que se cumplan ambas:
 - (a)Finish[i] == false
 - (b) $Request_i \leq Work$

Si no existe tal *i*, ir al paso 4.



Algoritmo de detección (Cont.)

- 3. Work = Work + Allocation_i
 Finish[i] = true
 ir al paso 2.
- 4. If Finish[i] == false, para algunas i, $1 \le i \le n$, entonces el sistema está en estado de abrazo mortal. Más aún, si Finish[i] == false, entonces P_i está en abrazo mortal.

El algoritmo requiere un órden de $O(m \times n^2)$ operaciones para determinar si el sistema está en abrazo mortal.



Ejemplo de algoritmo de detección

- □ Cinco procesos P₀ a P₄; tres tipos de recursos
 A (7 instancias), B (2 instancias), y C (6 instancias).
- □ Instantánea al tiempo T_0 :

	Allocation	Request	Available
	ABC	ABC	ABC
P ₀	010	000	000
P ₁	200	202	
P ₂	303	000	
P ₃	211	100	
P ₄	002	002	

La secuencia P_0 , P_2 , P_3 , P_1 , P_4 > termina Finish[i] = true para toda i.

Ejemplo (Cont.)

 \square P_2 solicita un recurso adicional de tipo C.

$\frac{Request}{ABC}$ $P_0 = 0.00$ $P_1 = 2.01$ $P_2 = 0.01$ $P_3 = 1.00$ $P_4 = 0.02$

- □ ¿Estado del sistema?
 - Puede recuperar los recursos ocupados por el proceso P_0 , pero son insuficientes para satisfacer las solicitudes de otros procesos.
- Existe abrazo mortal, formado por los procesos P_1, P_2, P_3 y P_4 .

Uso del algoritmo de detección

- Cuándo y con qué frecuencia lo invocamos depende de:
 - Qué tan frecuentemente puede ocurrir un abrazo mortal
 - Cuántos procesos será necesario rebobinar
 uno por cada ciclo disjunto
- Si el algoritmo de detección se invoca de manera arbitraria, pueden existir muchos ciclos en la gráfica de recursos y no podremos saber cuál de los muchos procesos en abrazo mortal lo "provocó".



Recuperación abrazo mortal: terminar proceso

- Abortar todos los procesos en abrazo mortal.
- Abortar un proceso a la vez hasta que se elimine el ciclo de abrazo mortal.
- □ ¿En qué orden decidimos abortar?
 - Prioridad de los procesos.
 - Cuánto tiempo de CPU ha ocupado el proceso y cuánto le falta.
 - Recursos que el proceso ha utilizado.
 - Recursos que el proceso requiere para terminar.
 - Cuántos procesos deberán ser terminados.
 - ¿El proceso es interactivo o por lotes?



Recuperación abrazo mortal: recuperación de recursos

- Seleccionar una víctima minimizar el costo.
- Rebobinar regresar a un punto seguro, reiniciar el proceso para ese estado.
- Hambruna el mismo proceso puede siempre ser seleccionado como víctimas, incluir el número de rebobinado como factor de costo.

7.

Final del Capítulo 7

