

# 计算方法

## 第3章 常微分方程的差分方法



胡 敏

合肥工业大学 计算机与信息学院

[jsjxhumin@hfut.edu.cn](mailto:jsjxhumin@hfut.edu.cn)

uhnim@163.com

# 第 3 章 常微分方程的差分方法

---

**3.1** 欧拉方程

**3.2** 改进的欧拉方程

**3.3** 龙格-库塔方法

**3.4** 亚当姆斯方法

**3.5** 收敛性与稳定性



## 第3章 常微分方程的差分方法

### 1. 教学内容：

龙格-库塔方法：龙格-库塔方法的设计思想、二阶龙格-库塔方法、三阶龙格-库塔方法、四阶龙格-库塔方法、变步长的龙格-库塔方法；亚当姆斯方法：亚当姆斯格式、亚当姆斯预报-校正系统、误差分析。

### 2. 重点难点：

龙格-库塔方法的设计思想；各阶龙格-库塔方法系数的确定。

### 3. 教学目标：

理解龙格-库塔方法的设计思想，熟悉二阶龙格-库塔方法的推导，能利用龙格-库塔方法进行微分方程数值求解。了解亚当姆斯格式。



### 3 常微分方程的差分方法-龙格-库塔方法

#### 1. 龙格-库塔法的设计思想

分析Euler方法及其改进方法和梯形方法的几何解释，可知关键在于对平均斜率的估计。

根据微分中值定理，存在点  $\xi$ ， $x_n < \xi < x_{n+1}$  使得

$$\frac{y(x_{n+1}) - y(x_n)}{h} = y'(\xi)$$

所以 
$$y(x_{n+1}) = y(x_n) + hy'(\xi)$$

即 
$$y(x_{n+1}) = y(x_n) + hf(\xi, y(\xi)) \quad (11)$$



我们称  $K^* = f(\xi, y(\xi))$  为区间  $[x_n, x_{n+1}]$  上的平均斜率，这样只要对平均斜率  $K^*$  提供一种算法，相应地我们便导出一种计算格式。

Euler方法简单地取点  $x_n$  的斜率值  $K_1 = f(x_n, y_n)$  作为平均斜率。

改进的Euler方法可写成

$$\begin{cases} y_p = y_n + hf(x_n, y_n) \\ y_c = y_n + hf(x_{n+1}, y_p) \\ y_{n+1} = (y_p + y_c) / 2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y_{n+1} = y_n + h \cdot (K_1 + K_2) / 2 \\ K_1 = f(x_n, y_n) \\ K_2 = f(x_{n+1}, y_n + hK_1) \end{cases}$$

改进的Euler公式可以这样理解，它用  $x_n$  与  $x_{n+1}$  两个点的斜率值  $K_1$  与  $K_2$  取算术平均作为平均斜率，而  $x_{n+1}$  处的斜率值  $K_2$  则通过已知信息  $y_n$  来预测。



### 3 常微分方程的差分方法-龙格-库塔方法

上述处理过程启示我们，如果设法在  $[x_n, x_{n+1}]$  内多预测几个点的斜率值，然后将它们加权平均作为平均斜率，则有可能构造出具有更高精度的计算公式。这就是龙格-库塔方法的基本思想。

$$\left\{ \begin{array}{l} y_{i+1} = y_i + h[\lambda_1 K_1 + \lambda_2 K_2 + \dots + \lambda_m K_m] \\ K_1 = f(x_i, y_i) \\ K_2 = f(x_i + \alpha_2 h, y_i + \beta_{21} h K_1) \\ K_3 = f(x_i + \alpha_3 h, y_i + \beta_{31} h K_1 + \beta_{32} h K_2) \\ \dots\dots\dots \\ K_m = f(x_i + \alpha_m h, y_i + \beta_{m1} h K_1 + \beta_{m2} h K_2 + \dots + \beta_{m, m-1} h K_{m-1}) \end{array} \right.$$

其中  $\lambda_i$  ( $i = 1, \dots, m$ ),  $\alpha_i$  ( $i = 2, \dots, m$ ) 和  $\beta_{ij}$  ( $i = 2, \dots, m; j = 1, \dots, i-1$ ) 均为待定系数，确定这些系数的步骤与前面相似。



### 3 常微分方程的差分方法-龙格-库塔方法

#### 2.二阶龙格-库塔法(用两个点的斜率平均作为平均斜率)

在 $[x_n, x_{n+1}]$ 上取两点 $x_n$ 和  $x_{n+p} = x_n + ph, (0 < p \leq 1)$  , 以该两点处的斜率值 $k_1$ 和 $k_2$ 的加权平均来求取平均斜率 $k^*$ 的近似值 $K$ , 即  $K = (1 - \lambda)k_1 + \lambda k_2$

$$k_1 = f(x_n, y_n) \quad k_2 = f(x_{n+p}, y_{n+p})$$

$$y_{n+p} = ? \quad y_{n+p} = y_n + phk_1$$

$$k_2 = f(x_n + ph, y_n + phk_1)$$



于是我们就得到如下计算格式：

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + h[(1-\lambda) K_1 + \lambda K_2] \\ K_1 = f(x_n, y_n) \\ K_2 = f(x_{n+p}, y_n + phK_1) \end{cases} \quad (12)$$

其中有两个待定参数  $\lambda, p$ ，适当选取它们的值，就可使上述格式有较高的精度。

假定  $y_n = y(x_n)$  分别将  $K_1$  和  $K_2$  进行泰勒展开

$$K_1 = f(x_n, y_n) = y'(x_n)$$

研究差分公式阶的重要手段是Taylor展开式,一元函数和二元函数的Taylor展开式为:





$$y(x_{n+1}) = y(x_n + h) = y(x_n) + y'(x_n)h + \frac{y''(x_n)}{2!}h^2 + \frac{y'''(x_n)}{3!}h^3 + \dots$$

$$\begin{aligned} f(x_n + h, y_n + k) = & f(x_n, y_n) + \frac{\partial f(x_n, y_n)}{\partial x}h + \frac{\partial f(x_n, y_n)}{\partial y}k \\ & + \frac{1}{2!} \left[ \frac{\partial^2 f(x_n, y_n)}{\partial x^2}h^2 + \frac{\partial^2 f(x_n, y_n)}{\partial x \partial y}hk + \frac{\partial^2 f(x_n, y_n)}{\partial y^2}k^2 \right] + \dots \end{aligned}$$

另外, 在 $y_n = y(x_n)$ 的条件下, 考虑到 $y'(x) = f(x, y(x))$ , 则有

$$y'(x_n) = f(x_n, y(x_n)) = f(x_n, y_n) = f_n$$

$$y''(x_n) = f'(x_n, y(x_n)) = f'_x(x_n, y_n) + f'_y(x_n, y_n) f(x_n, y_n)$$

$$= \frac{\partial f_n}{\partial x} + \frac{\partial f_n}{\partial y} f_n$$

$$y'''(x_n) = \frac{\partial^2 f_n}{\partial x^2} + 2 \frac{\partial^2 f_n}{\partial x \partial y} f_n + \frac{\partial^2 f_n}{\partial y^2} f_n^2 + \frac{\partial f_n}{\partial x} \frac{\partial f_n}{\partial y} + \left( \frac{\partial f_n}{\partial y} \right)^2 f_n$$



$$K_2 = f(x_{n+p}, y_{n+p}) = f(x_n + ph, y_n + phK_1)$$

$$= f(x_n, y_n) + phf'_x(x_n, y_n) + phK_1f'_y(x_n, y_n) + o(h^2)$$

$$= y'(x_n) + ph[f'_x(x_n, y_n) + f(x_n, y_n)f'_y(x_n, y_n)] + o(h^2)$$

$$= y'(x_n) + phy''(x_n) + o(h^2)$$

代  $K_1$  和  $K_2$  入 (12) 式得

$$y_{n+1} = y(x_n) + h[(1-\lambda)K_1 + \lambda K_2]$$

$$= y(x_n) + h[(1-\lambda)y'(x_n) + \lambda y'(x_n) + \lambda phy''(x_n) + o(h^2)]$$

$$= y(x_n) + h[y'(x_n) + \lambda phy''(x_n) + o(h^2)]$$

$$= y(x_n) + hy'(x_n) + \lambda ph^2 y''(x_n) + o(h^3)$$

把  $y(x_{n+1})$  在  $x_n$  点泰勒展开得

$$y(x_{n+1}) = y(x_n + h) = y(x_n) + hy'(x_n) + \frac{h^2}{2} y''(x_n) + o(h^3)$$

$$y''(x) = \frac{d}{dx} f(x, y)$$

$$= f_x(x, y) + f_y(x, y) \frac{dy}{dx}$$

$$= f_x(x, y) + f_y(x, y) f(x, y)$$



可知欲使上式有二阶精度，只要成立

$$\lambda p = \frac{1}{2} \quad (13)$$

该格式是二阶的，故统称满足这一条件的一族格式为**二阶龙格-库塔格式**。

特别地，当  $p=1, \lambda = \frac{1}{2}$  时，上述格式即为**改进的欧拉格式**

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + h \cdot (K_1 + K_2) / 2 \\ K_1 = f(x_n, y_n) \\ K_2 = f(x_{n+1}, y_n + hK_1) \end{cases}$$



如果取  $p = \frac{1}{2}, \lambda = 1$  , 则上述格式称为变形的**欧拉格式**, 亦

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + h[(1-\lambda) K_1 + \lambda K_2] \\ K_1 = f(x_n, y_n) \\ K_2 = f(x_{n+p}, y_n + phK_1) \end{cases} \quad (14)$$
$$\begin{cases} K_2 = f(x_{n+\frac{1}{2}}, y_n + \frac{h}{2} K_1) \end{cases}$$

这里  $x_{n+\frac{1}{2}}$  是中点,

$y_{n+\frac{1}{2}} = y_n + \frac{h}{2} K_1$  是**欧拉方法**预报的中点近似解

$K_2 = f(x_{n+\frac{1}{2}}, y_n + \frac{h}{2} K_1)$  是中点斜率的近似值




### 3、三阶龙格-库塔方法(用三个点的斜率平均作为平均斜率)

为了进一步提高精度取

$$x_{n+p} \in [x_n, x_{n+1}]$$

$$x_{n+q} \in [x_n, x_{n+1}]$$



$x_n$        $x_{n+p}$        $x_{n+q}$        $x_{n+1}$

$$x_{n+p} = x_n + ph, \quad 0 < p \leq 1$$

$$x_{n+q} = x_n + qh, \quad p \leq q \leq 1$$

用三个点  $x_n$  ,  $x_{n+p}$  ,  $x_{n+q}$  的斜率作加权平均近似代替平均斜率。

$$K_1 = f(x_n, y_n)$$

$$K_2 = f(x_{n+p}, y_{n+p})$$

$$y_{n+p} = y_n + phK_1$$

$$K_3 = f(x_{n+q}, y_{n+q})$$

$$y_{n+q} = y_n + qh((1-\alpha)K_1 + \alpha K_2))$$



## 这时有计算格式

$$y_{n+1} = y_n + h[(1 - \lambda - \mu)K_1 + \lambda K_2 + \mu K_3] \quad (15)$$

式中有待定系数  $\lambda, \mu, \alpha, p, q$

将  $K_2, K_3, y(x_n + h)$  展开, 比较  $y_{n+1}$  与  $y(x_n + h)$ , 得上式中各待定系数所满足的关系,

$$\begin{cases} \lambda p + \mu q = 1/2 \\ \lambda p^2 + \mu q^2 = 1/3 \\ \mu p q \alpha = 1/6 \end{cases}$$

于是就可以构造所谓的**三阶龙格-库塔格式**



令：  $p=1/2, q=1$

---

代入上式，解出其余的待定系数得

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6}(K_1 + 4K_2 + K_3) \\ K_1 = f(x_n, y_n) \\ K_2 = f(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2}K_1) \\ K_3 = f[x_n + h, y_n + h(-K_1 + 2K_2)] \end{cases}$$

就是**三阶龙格-库塔格式**的一种



记

$$f = f(x_n, y_n)$$

$$F = f_x + f_y f, G = f_{xx} + 2f f_{xy} + f^2 f_{yy}$$

$$\begin{aligned} k_2 &= f(x_i + ph, y_i + phk_1) \\ &= f + phF + \frac{1}{2} p^2 h^2 G + O(h^3) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &q(1-a)k_1 + ak_2 \\ &= f + pahF + \frac{1}{2} p^2 ah^2 G + O(h^3) \end{aligned}$$





$$\begin{aligned}
 k_3 &= f(x_{n+q}, y_n + qh[(1-a)k_1 + ak_2]) \\
 &= f + h\{f_x + [q(1-a)k_1 + ak_2]f_y\} \\
 &\quad + \frac{1}{2}h^2\{f_{xx} + 2\{q(1-a)k_1 + qk_2\}f_{xy} \\
 &\quad + [q(1-a)k_1 + ak_2]^2 f_{yy}\} + O(h^3) \\
 &= f + hF + h^2(paFf_y + \frac{1}{2}G) + O(h^3)
 \end{aligned}$$



---

$$\begin{aligned}\therefore y_{n+1} &= y_n + hf + (\lambda p + uq)h^2 F \\ &\quad + \frac{1}{2}h^3[2\mu pqaFf_y + (\lambda p^2 + \mu q^2)G] + O(h^4).\end{aligned}$$

n 又由于

$$y(x_{i+1}) = y_i + hf + \frac{h^2}{2}F + \frac{h^3}{6}(G + f_y F) + O(h^4),$$



因此要使局部截断误差为  $O(h^4)$  必须

$$\left\{ \begin{array}{l} \lambda p + \mu q = \frac{1}{2} \\ \lambda p^2 + \mu q^2 = \frac{1}{3} \\ \mu p q a = \frac{1}{6} \end{array} \right.$$



## 4、四阶龙格-库塔公式(用四个点的斜率平均作为平均斜率)

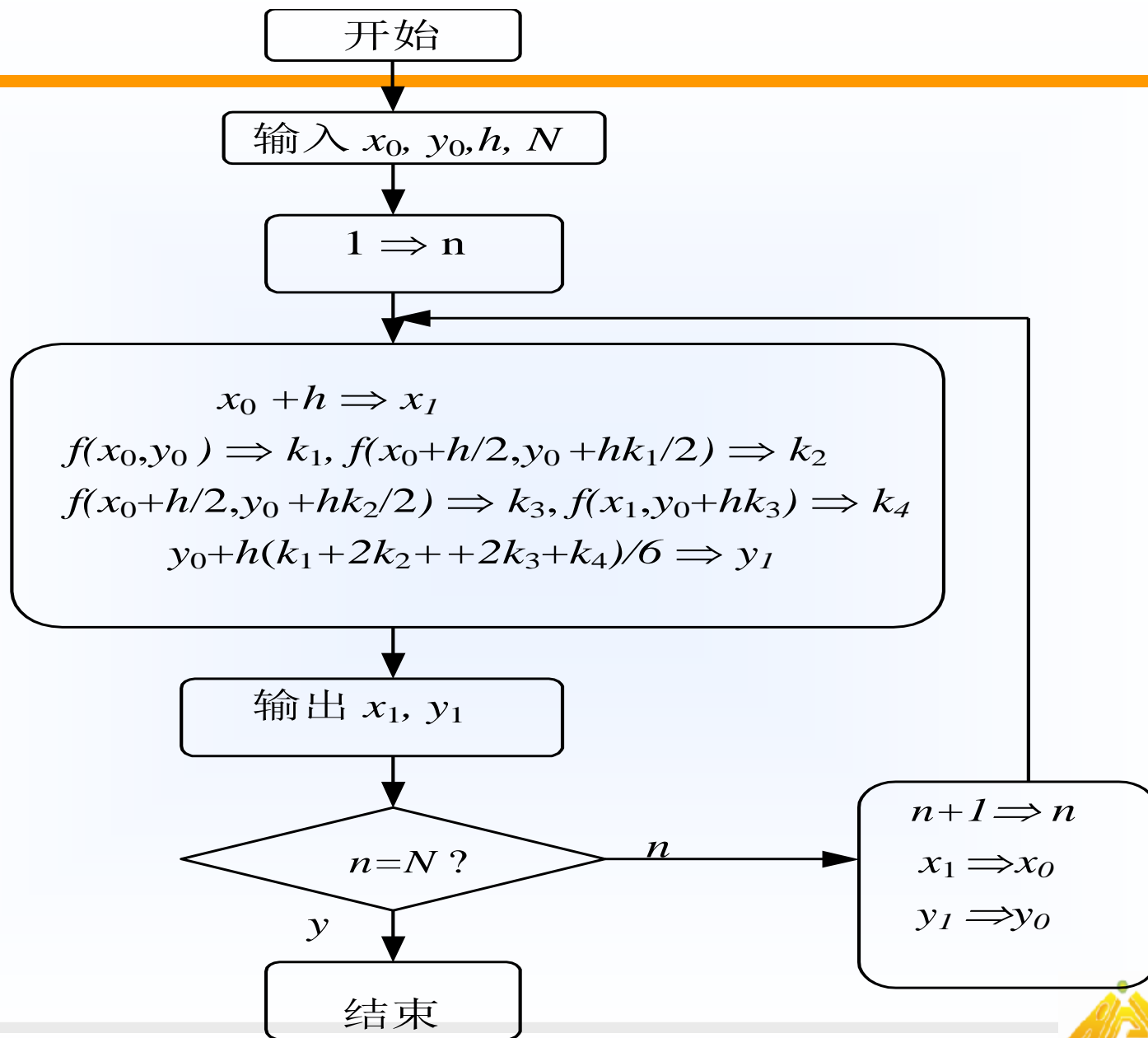
$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6}(K_1 + 2K_2 + 2K_3 + K_4) \\ K_1 = f(x_n, y_n) \\ K_2 = f(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2}K_1) \\ K_3 = f(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2}K_2) \\ K_4 = f(x_n + h, y_n + hK_3) \end{cases} \quad (16)$$

值得注意的是，**龙格-库塔法**的推导基于泰勒展开法，因而它要求解具有较好的光滑性。如果解的光滑性差，则该方法得到的解反而不好。



(2)

四阶龙格—库塔算法流程图



### 例3 用四阶标准R-K方法求初值问题

$$\begin{cases} y' = y - 2x/y, & 0 \leq x \leq 1 \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

的数值解, 取步长 $h=0.2$ .

**解** 四阶标准R-K公式为

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + \frac{1}{6}h(K_1 + 2K_2 + 2K_3 + K_4) \\ K_1 = y_n - 2x_n / y_n \\ K_2 = y_n + \frac{1}{2}hK_1 - (2x_n + h) / (y_n + \frac{1}{2}hK_1) \\ K_3 = y_n + \frac{1}{2}hK_2 - (2x_n + h) / (y_n + \frac{1}{2}hK_2) \\ K_4 = y_n + hK_3 - 2(x_n + h) / (y_n + hK_3) \end{cases}$$

计算结果如下:



---

n	$x_n$	$y_n$	$y(x_n)$		n	$x_n$	$y_n$	$y(x_n)$
0	0.0	1.00	1.00		3	0.6	1.4833	1.4832
1	0.2	1.1832	1.1832		4	0.8	1.6125	1.6125
2	0.4	1.3417	1.3416		5	1.0	1.7321	1.7321



<b>Xm</b>	<b>Euler</b>	<b>Improved Euler</b>	<b>R-K(4)</b>	<b>精确解</b>
<b>0.0</b>	<b>1</b>	<b>1</b>	<b>1</b>	<b>1</b>
<b>0.1</b>	<b>1.2000</b>	<b>1.2210</b>	<b>1.2221</b>	<b>1.2221</b>
<b>0.2</b>	<b>1.4420</b>	<b>1.4948</b>	<b>1.4977</b>	<b>1.4977</b>
<b>0.3</b>	<b>1.7384</b>	<b>1.8375</b>	<b>1.8432</b>	<b>1.8432</b>
<b>0.4</b>	<b>2.1041</b>	<b>2.2685</b>	<b>2.2783</b>	<b>2.2783</b>
<b>0.5</b>	<b>2.5569</b>	<b>2.8118</b>	<b>2.8274</b>	<b>2.8274</b>
<b>0.6</b>	<b>3.1183</b>	<b>3.4964</b>	<b>3.5201</b>	<b>3.5202</b>
<b>0.7</b>	<b>3.8139</b>	<b>4.3578</b>	<b>4.3927</b>	<b>4.3928</b>
<b>0.8</b>	<b>4.6747</b>	<b>5.4393</b>	<b>5.4894</b>	<b>5.4895</b>
<b>0.9</b>	<b>5.7377</b>	<b>6.7938</b>	<b>6.8643</b>	<b>6.8645</b>
<b>1.0</b>	<b>7.0472</b>	<b>8.4856</b>	<b>8.5834</b>	<b>8.5836</b>





**例：**运用四阶经典龙格-库塔方法计算下式解在 $x=0.4$ 处的近似值。

取步长 $h=0.2$ 。

$$\begin{cases} y' = y - \frac{3x}{y} \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

**解：**四阶经典龙格-库塔公式

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6}(K_1 + 2K_2 + 2K_3 + K_4) \\ K_1 = f(x_n, y_n) \\ K_2 = f(x_{n+\frac{1}{2}}, y_n + \frac{h}{2}K_1) \\ K_3 = f(x_{n+\frac{1}{2}}, y_n + \frac{h}{2}K_2) \\ K_4 = f(x_{n+1}, y_n + hK_3) \end{cases}$$



由于取步长 $h=0.2$ ，所以：

$$y(0.2) = y_1, \quad y(0.4) = y_2$$

先计算  $y_1$

$$x_0 = 0 \quad y_0 = 1, \text{ 得: } K_1 = f(x_0, y_0) = y_0 - \frac{3x_0}{y_0} = 1 - 0 = 1$$

$$x_{0+\frac{1}{2}} = 0.1 \quad y_0 + \frac{h}{2} K_1 = 1.1, \text{ 得:}$$

$$K_2 = f(x_{0+\frac{1}{2}}, y_0 + \frac{h}{2} K_1) = 1.1 - \frac{0.3}{1.1} = 0.8273$$

$$y_0 + \frac{h}{2} K_2 = 1.08273 \quad \text{得:}$$

$$K_3 = f(0.1, 1.08273) = 1.08273 - \frac{0.3}{1.08273} = 0.8057$$



$x_{0+1} = 0.2$  ,  $y_0 + hK_3 = 1.16114$  得:

---

$$K_4 = f(0.2, 1.16114) = 1.16114 - \frac{0.6}{1.16114} = 0.6444$$

所以:

$$\begin{aligned} y_1 &= y_0 + \frac{h}{6}(K_1 + 2K_2 + 2K_3 + K_4) = 1 + \frac{0.2}{6}(1 + 2 \times 0.8273 + 2 \times 0.8057 + 0.6444) \\ &= 1.16368 \end{aligned}$$

再计算  $y_2$

$x_1 = 0.2$  ,  $y_1 = 1.16368$  得:

$$K_1 = f(0.2, 1.16368) = 1.16368 - \frac{0.6}{1.16368} = 0.6481$$



$$x_{1+\frac{1}{2}} = 0.3 \quad y_1 + \frac{h}{2} K_1 = 1.2285 \quad \text{得:}$$

---

$$K_1 = f(0.2, 1.16368) = 1.16368 - \frac{0.6}{1.16368} = 0.6481$$

$$x_{1+\frac{1}{2}} = 0.3 \quad y_1 + \frac{h}{2} K_1 = 1.2285 \quad \text{得:}$$

$$K_2 = f(0.3, 1.2285) = 1.2285 - \frac{0.9}{1.2285} = 0.4959$$

$$y_1 + \frac{h}{2} K_2 = 1.2133 \quad \text{得:}$$

$$K_3 = f(0.3, 1.2133) = 1.2133 - \frac{0.9}{1.2133} = 0.4715$$



$$x_{1+1} = 0.4 \quad y_1 + hK_3 = 1.25798 \text{ 得:}$$

---

$$K_4 = f(0.4, 1.25798) = 1.25798 - \frac{1.2}{1.25798} = 0.30407$$

所以:

$$\begin{aligned} y_2 &= y_1 + \frac{h}{6}(K_1 + 2K_2 + 2K_3 + K_4) \\ &= 1 + \frac{0.2}{6}(0.6481 + 2 \times 0.4959 + 2 \times 0.4715 + 0.30407) \\ &= 1.2599 \end{aligned}$$



## 5、变步长龙格-库塔方法

- 考察经典的四阶Runge-Kutta格式，设从节点 $x_n$ 出发，先以 $h$ 为步长求出一个近似值  $y_{n+1}^{(h)}$ ，显然：

$$y(x_{n+1}) - y_{n+1}^{(h)} \approx Ch^5$$

- 将步长折半，取 $h/2$ 为步长从 $x_n$ 跨两步到 $x_{n+1}$ ，再求得一个近似值  $y_{n+1}^{(\frac{h}{2})}$ ，从而有：

$$y(x_{n+1}) - y_{n+1}^{(\frac{h}{2})} \approx 2C(\frac{h}{2})^5$$



■ 故而：

$$\frac{y(x_{n+1}) - y_{n+1}^{(\frac{h}{2})}}{y(x_{n+1}) - y_{n+1}^{(h)}} \approx \frac{1}{16}$$

事后误差估计公式：

$$y(x_{n+1}) - y_{n+1}^{(\frac{h}{2})} \approx \frac{1}{15} (y_{n+1}^{(\frac{h}{2})} - y_{n+1}^{(h)})$$

■ 误差控制



同积分的数值计算一样，微分方程的数值解法也需要选择步长。同样，我们可以采取步长加倍或折半的办法选择步长，即通过检查步长折半前后的两种计算结果的偏差：

$$\delta = \left| y_{n+1}^{(h/2)} - y_{n+1}^{(h)} \right|$$

来判断选取的步长是否合适，具体可以分为两种情况来处理。

对于给定精度  $\varepsilon$ ，若  $\delta > \varepsilon$ ，  
则反复将步长折半进行计算直到  $\delta < \varepsilon$  为止，  
取步长折半后的“新值”作为结果；

相反的，若  $\delta < \varepsilon$  反复将步长加倍直到  $\delta > \varepsilon$ ，

取步长加倍前的“老值”作为结果。





---

## ■ Exercises

习题3的第10、12题。



## 3.4 亚当姆斯方法

### 1. 亚当姆斯格式

亚当姆斯 (Adams) 方法的设计思想是充分利用计算  $y_{n+1}$  之前已得到一系列节点  $x_n, x_{n-1}, \dots$  上的斜率值来减少计算量。

利用  $x_n, x_{n-1}, \dots, x_1$  的信息, 得到  $n$  阶的显式及隐式

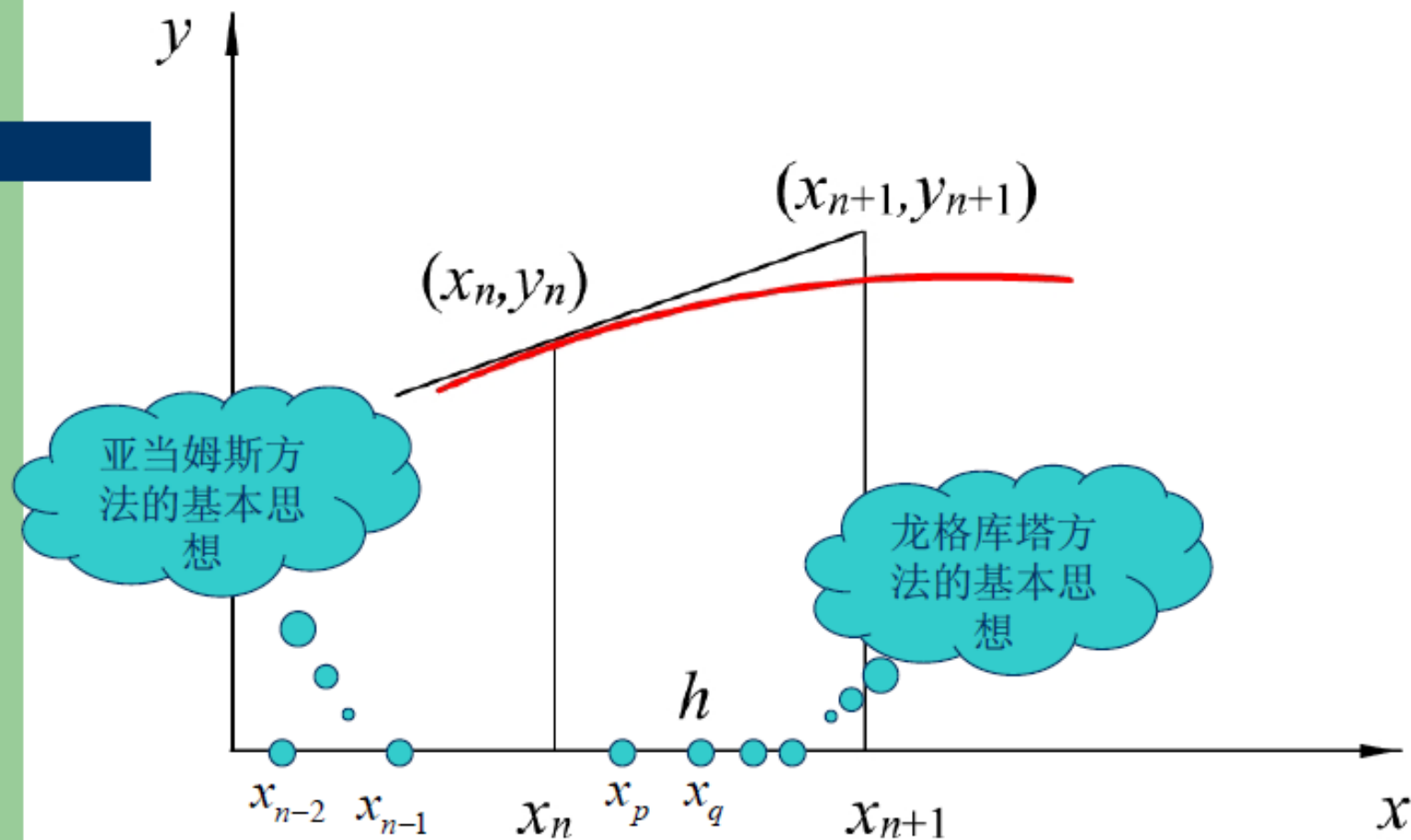
$$y_{n+1} = y_n + h \sum_{i=0}^n \lambda_i y'_{n-i} \quad , \quad y_{n+1} = y_n + h \sum_{i=-1}^n \lambda_i y'_{n-i}$$

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n)$$

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_{n+1}, y_{n+1})$$

特别地, *Euler* 格式与隐式 *Euler* 是一阶 Adams 方法.





## 3.4 亚当姆斯方法

### 二阶 *Adams* 格式

#### 1) *Adams* 显示格式

设用  $x_n, x_{n-1}$  两点的斜率值加权平均作为区间

$[x_n, x_{n+1}]$  上的平均斜率，有计算格式

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + h[(1-\lambda)y'_n + \lambda y'_{n-1}] \\ y'_n = f(x_n, y_n) \\ y'_{n-1} = f(x_{n-1}, y_{n-1}) \end{cases}$$

选取参数  $\lambda$ ，使此格式具有二阶精度。



## 3.4 亚当姆斯方法

考察相应的近似关系式，仍设  $x_n=0, h=1$  这时上述近似关系式简化为

$$y(1) \approx y(0) + (1-\lambda)y'(0) + \lambda y'(-1)$$

令它对于  $y(x) = x^2$  准确成立，必有  $\lambda = -\frac{1}{2}$

这样导出的计算格式

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(3y'_n - y'_{n-1})$$

称之为二阶 *Adams* 格式.



## 3.4 亚当姆斯方法

类似地可以导出三阶 *Adams* 格式:

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12} (23y'_n - 16y'_{n-1} + 5y'_{n-2})$$

四阶的 *Adams* 格式

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} (55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3})$$

其中  $y'_{n-k} = f(x_{n-k}, y_{n-k})$



## 3.4 亚当姆斯方法

### 2) 隐式 *Adams* 格式

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + h[(1-\lambda)y'_{n+1} + \lambda y'_n] \\ y' = f(x, y) \end{cases}$$

$$y(x_{n+1}) \approx y(x_n) + h((1-\lambda)y'(x_{n+1}) + \lambda y'(x_n))$$

$$y(1) \approx y(0) + (1-\lambda)y'(1) + \lambda y'(0)$$

### 和四阶隐式 *Adams* 格式

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24}(9y'_{n+1} + 19y'_n - 5y'_{n-1} + y'_{n-2})$$

其实是梯形格式. 类似可导出三阶隐式 *Adams* 格式

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12}(5y'_{n+1} + 8y'_n - y'_{n-1})$$



## 3.4 亚当姆斯方法

### 2、二阶Adams 预报校正系统

预报

$$\bar{y}_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(3y'_n - y'_{n-1})$$

$$\bar{y}'_{n+1} = f(x_{n+1}, \bar{y}_{n+1})$$

校正

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(\bar{y}'_{n+1} + y'_n)$$

$$y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$$





### 3.4 亚当姆斯方法

令

$$p_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(3y'_n - y'_{n-1})$$
$$c_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(y'_{n+1} + y'_n)$$
$$y_{n+1} = (1-\omega)p_{n+1} + \omega c_{n+1}$$

考察其相应的近似关系式

$$y(x_{n+1}) \approx y(x_n) + (1-\omega)\frac{h}{2}(3y'(x_n) - y'(x_{n-1})) + \omega\frac{h}{2}(y'(x_{n+1}) + y'(x_n))$$

令它对于  $y = x^3$  准确成立，必有  $\omega = \frac{5}{6}$

从而有

$$y_{n+1} = \frac{1}{6}p_{n+1} + \frac{5}{6}c_{n+1}$$



### 3.4 亚当姆斯方法

则

$$y_{n+1} - p_{n+1} = -\frac{5}{6}(p_{n+1} - c_{n+1})$$

$$y_{n+1} - c_{n+1} = \frac{1}{6}(p_{n+1} - c_{n+1})$$

可以将  $p_{n+1} - \frac{5}{6}(p_{n+1} - c_{n+1})$  和  $c_{n+1} + \frac{1}{6}(p_{n+1} - c_{n+1})$

分别作为  $p_{n+1}$  和  $c_{n+1}$  的改进值. 在校正值  $c_{n+1}$

尚未求出之前, 可以用上一步的偏差  $p_n - c_n$

来代替进行计算, 这样可以将 Adams 预报校正

系统进一步加工为下列计算格式



## 3.4 亚当姆斯方法

预报

$$p_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(3y'_n - y'_{n-1})$$

改进

$$m_{n+1} = p_{n+1} - \frac{5}{6}(p_n - c_n)$$

$$m'_{n+1} = f(x_{n+1}, m_{n+1})$$

校正

$$c_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(m'_{n+1} + y'_n)$$

改进

$$y_{n+1} = c_{n+1} + \frac{1}{6}(p_{n+1} - c_{n+1})$$

$$y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$$

改进的二阶 Adams 预报校正系统

### 3 常微分方程的差分方法-亚当姆斯方法

#### 三、实用的四阶 *Adams* 预报-校正系统

##### 四阶 *Adams* 显示与隐式格式

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} (55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3})$$
$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} (9y'_{n+1} + 19y'_n - 5y'_{n-1} + y'_{n-2})$$

运用类似二阶处理方法，将两者匹配在一起，构成下列**四阶 *Adams* 预报校正系统**

预报：
$$\bar{y}_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} (55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3})$$

$$\bar{y}'_{n+1} = f(x_{n+1}, \bar{y}_{n+1})$$

校正：
$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} (9\bar{y}'_{n+1} + 19y'_n - 5y'_{n-1} + y'_{n-2})$$

$$y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$$



## 3.4 亚当姆斯方法

仿照二阶格式的处理方法，考察此预报校正系统中预报与校正两种格式

$$p_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} (55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3})$$

$$c_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} (9y'_{n+1} + 19y'_n - 5y'_{n-1} + y'_{n-2})$$

均具有四阶精度，进一步将它们加工成具有五阶精度的计算格式

$$y_{n+1} = (1 - \omega)p_{n+1} + \omega c_{n+1}$$



### 3.4 亚当姆斯方法

取  $k = 0, 1, 2, 3$  , 与精确值  $y_{n+1}$  比较, 取5阶截断误差得,  $\omega = \frac{251}{270}$  从而有

$$y_{n+1} = \frac{19}{270} p_{n+1} + \frac{251}{270} c_{n+1}$$

得误差估计式

$$y_{n+1} - p_{n+1} = -\frac{251}{270} (p_{n+1} - c_{n+1})$$
$$y_{n+1} - c_{n+1} = \frac{19}{270} (p_{n+1} - c_{n+1})$$

因而可以用预报值与校正值两者的偏差来估计它们的误差.同时利用误差作为计算结果的一种补偿有可能改善精度, 因而基于这种误差的事后估计可以进一步优化预报校正系统.



## 3.4 亚当姆斯方法

改进的四阶 *Adams* 预报校正系统

预报

$$p_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} (55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3})$$

改进

$$m_{n+1} = p_{n+1} - \frac{251}{270} (p_n - c_n)$$

$$m'_{n+1} = f(x_{n+1}, m_{n+1})$$

校正

$$c_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} (9m'_{n+1} + 19y'_n - 5y'_{n-1} + y'_{n-2})$$

改进

$$y_{n+1} = c_{n+1} + \frac{19}{270} (p_{n+1} - c_{n+1})$$

$$y'_{n+1} = f(x_{n+1}, y_{n+1})$$



## 3.5 收敛性与稳定性

### 一、收敛性

在用差分格式求解微分方程时我们称差分格式是收敛的，如果对数值解  $y_n$  当  $h \rightarrow 0$ （同时  $n \rightarrow \infty$ ）以下我们研究欧拉方法的收敛性。记  $L$  为  $f$  关于  $y$  的李普希兹常数，

函数  $f(x)$ ，若对任意定义域中的  $x_1, x_2$ ，存在  $L > 0$  使得  $|f(x_1) - f(x_2)| \leq L|x_1 - x_2|$

收敛性。

$nh$ ，  
 $y(x_n)$ 。

，

$$e_n \leq e^{TL} e_0 + \frac{C}{L} (e^{TL} - 1) h$$

其中  $C, T$  为常数。

若初始  $y_0$  是准确的，即  $e_0 = 0$ ，则当  $h \rightarrow 0$  时，有  $e_n \rightarrow 0$ 。这说明欧拉方法是收敛的。

1. 定义：对于任何**固定**的  $x_n = x_0 + nh$ ，当步长  $h \rightarrow 0$ ，有  $y_n \rightarrow y(x_n)$ ，则称此方法收敛。





## 3.5 收敛性与稳定性

关于收敛性的讨论有个前提，即必须假定差分方法的每一步计算都是准确的。然而实际计算中往往由于有舍入误差等原因而产生扰动，而这些扰动有可能“淹没”真解，所以我们还要考虑稳定性问题

### 二、稳定性

如果一种差分方法在某节点 $x_n$ 上的值 $y_n$ 有大小为 $\delta$ 的扰动时，于其后的各节点 $x_m (m > n)$ 上的值 $y_m$ 产生的偏差都不大于 $\delta$ ，则称这种方法是稳定的。



## 3.5 收敛性与稳定性

为简单起见，通常只针对模型方程

$$y' = \lambda y, \quad (\lambda < 0)$$

来讨论.

先考察显式Euler格式的稳定性. 模型方程

$$y' = \lambda y$$

的Euler公式为

$$\begin{aligned} y_{n+1} &= y_n + hf(x_n, y_n) = y_n + h(\lambda y_n) \\ &= (1 + h\lambda) y_n \end{aligned}$$



## 3.5 收敛性与稳定性

设节点值  $y_n$  上有大小为  $\varepsilon_n$  的扰动，此误差的传播使节点值  $y_{n+1}$  产生大小为  $\varepsilon_{n+1}$  的扰动值，若 *Euler* 格式的计算过程不再引进新的误差，则

$$y_{n+1} + \varepsilon_{n+1} = (1 + h\lambda)(y_n + \varepsilon_n)$$

即

误差方程

$$\varepsilon_{n+1} = (1 + h\lambda)\varepsilon_n$$

所以要使

$$|\varepsilon_{n+1}| \leq |\varepsilon_n| \quad \text{必有}$$

$$|1 + h\lambda| \leq 1$$

此时 *Euler* 方法是稳定的。  
这表明 *Euler* 方法是条件稳定的。



## 3.5 收敛性与稳定性

再考察用隐式Euler格式，对模型方程的计算公式为

$$y_{n+1} = y_n + h(\lambda y_{n+1}) \quad y_{n+1} = \frac{1}{1-h\lambda} y_n$$

设节点值  $y_n$  上有大小为  $\varepsilon_n$  的扰动，此误差的传播使节点值  $y_{n+1}$  产生大小为  $\varepsilon_{n+1}$  的扰动值，若计算过程不再引进新的误差，则

$$y_{n+1} + \varepsilon_{n+1} = \frac{1}{1-h\lambda} (y_n + \varepsilon_n) \quad \text{即} \quad \varepsilon_{n+1} = \frac{1}{1-h\lambda} \varepsilon_n$$

由于  $\lambda < 0$ ，则恒有  $\left| \frac{1}{1-h\lambda} \right| \leq 1$ ，故恒有  $|\varepsilon_{n+1}| \leq |\varepsilon_n|$

因此，隐式Euler格式是绝对稳定的（无条件稳定的）（对任何  $h > 0$ ）。



## 3.5 收敛性与稳定性

例 对初值问题

$$\begin{cases} y' + y = 0 \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

证明用梯形公式求得的近似解为  $y_n = \left(\frac{2-h}{2+h}\right)^n$ ,  $x_n = nh$

并证明当步长  $h \rightarrow 0$  时,  $y_n$  收敛于精确解  $e^{-x_n}$

证明: 解初值问题的梯形公式为

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}[f(x_n, y_n) + f(x_{n+1}, y_{n+1})]$$

$$\because f(x, y) = -y$$

$$\therefore y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}[-y_n - y_{n+1}]$$

整理成显式  $y_{n+1} = \left(\frac{2-h}{2+h}\right)y_n$  反复迭代, 得到

$$y_{n+1} = \left(\frac{2-h}{2+h}\right)y_n = \left(\frac{2-h}{2+h}\right)^2 y_{n-1} = \left(\frac{2-h}{2+h}\right)^3 y_{n-2} = \dots = \left(\frac{2-h}{2+h}\right)^{n+1} y_0$$



### 3.常微分方程的差分方法-稳定性问题

$$\because y_0 = 1 \quad \therefore y_n = \left( \frac{2-h}{2+h} \right)^n$$

由于  $x_n = nh$  , 有

$$\lim_{h \rightarrow 0} y_n = \lim_{h \rightarrow 0} \left( \frac{2-h}{2+h} \right)^{\frac{x_n}{h}} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\left( 1 - \frac{h}{2} \right)^{\left( -\frac{2}{h} \right) \left( -\frac{x_n}{2} \right)}}{\left( 1 + \frac{h}{2} \right)^{\left( \frac{2}{h} \right) \left( \frac{x_n}{2} \right)}} = \frac{e^{-\frac{x_n}{2}}}{e^{\frac{x_n}{2}}} = e^{-x_n}$$

$$\therefore \lim_{h \rightarrow 0} y_n = e^{-x_n}$$

证毕



# 本章小节

**龙格-库塔方法**是显式的自开始方法，而且精度较高，易于改变步长和编制程序，所以被广泛采用。但每一步需要多次计算函数 $f(x, y)$ 的值，计算量大，并且要求函数具有较高的光滑性。对于光滑性较差的函数，应利用改进的**欧拉方法**。

**亚当姆斯方法**的计算量比**龙格-库塔方法**少，却具有同样的精度，但必须用其它方法提供开头几个函数值。

## 习题

P124 3、7、11、12



# 常微分方程差分方法

## ■ 常微分方程初值问题

- Euler法（显式Euler公式，隐式Euler公式，梯形公式，改进Euler公式，变形Euler公式）基本公式
- Runge-Kutta方法（四阶和二阶）
- 线性多步法Adams预报校正系统
- 收敛性和稳定性的定义
- 局部截断误差的定义，计算及确定公式的阶
- 数值方法的稳定性区域





## ■ 一、对于给定数值方法求解常微分方程初值问题

- 对于显式单步方法，直接代入相应计算公式计算
- 对于隐式方法，若 $f(x,y)$ 关于 $y$ 是线性的，可从隐式公式中解出 $y_{n+1}$ ，使公式显式化，不需要迭代，否则，需要用迭代法计算
- 对于多步方法，需要用同阶的单步法提供多步法所需要的值



习题4, 用Euler法求解初值问题  $\begin{cases} y' = ax + b, \\ y(0) = 0 \end{cases}$

(1) 导出近似解  $y_n$  的显式表达式;

(2) 证明整体截断误差为  $y(x_n) - y_n = \frac{1}{2}anh^2$

解:  $f(x, y) = ax + b, x_n = nh, n = 1, 2, \dots$

则Euler公式为

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n) \quad y_0 = y(0) = 0$$

$$\therefore \sum_{i=0}^{n-1} y_{i+1} = \sum_{i=0}^{n-1} y_i + h \sum_{i=0}^{n-1} (ax_i + b)$$

$$y_n = ah \sum_{i=0}^{n-1} x_i + nbh = ah \sum_{i=0}^{n-1} ih + nbh$$

$$\begin{aligned} &= ah^2 \sum_{i=0}^{n-1} i + nbh \\ &= \frac{1}{2} ah^2 n(n-1) + nbh \\ &= \frac{1}{2} a(x_n)^2 + bx_n - \frac{1}{2} anh^2 \end{aligned}$$

准确解:  $y(x) = \frac{1}{2}ax^2 + bx$

因此  $y(x_n) - y_n = \frac{1}{2}anh^2$



# 例题选讲

## ■ 龙格-库塔格式的精度分析

题1, 证明下列格式对于任意参数 $t$ 都是二阶的

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(K_2 + K_3), \\ K_1 = f(x_n, y_n), \\ K_2 = f(x_n + th, y_n + thK_1), \\ K_3 = f(x_n + (1-t)h, y_n + (1-t)hK_2), \end{cases}$$

证明: 所给格式选用区间 $[x_n, x_{n+1}]$ 内的两点 $x_n + th$ ,  
 $x_n + (1-t)h$ 上的斜率值 $K_2, K_3$ 的算术平均代替平均斜率  
将 $K_1, K_2, K_3$  Taylor 展开, 有



$$K_1 = f(x_n, y_n) = y'_n$$

$$\begin{aligned} K_2 &= f(x_n + th, y_n + thK_1) = f(x_n, y_n) + th \left( \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial x} \right) (x_n, y_n) + O(h^2) \\ &= f_n + th \left( \frac{\partial f}{\partial x} + K_1 \frac{\partial f}{\partial y} \right)_n + O(h^2) = y'_n + thy''_n + O(h^2) \end{aligned}$$

$$\text{同理 } K_3 = y'_n + (1-t) hy''_n + O(h^2)$$

设  $y(x_n) = y_n$  则

$$\tilde{y}_{n+1} = y_n + hy'_n + \frac{1}{2}h^2 y''_n + O(h^3)$$

$y(x_{n+1})$  的 *Taylor* 展开式为

$$y(x_{n+1}) = y(x_n) + hy'(x_n) + \frac{1}{2}h^2 y''(x_n) + O(h^3)$$

∴ 该方法的局部截断误差为

$$y(x_{n+1}) - \tilde{y}_{n+1} = O(h^3)$$

因此为二阶方法



## 题2, 证明隐式Euler格式是一阶方法

证明:

隐式Euler格式

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_{n+1}, y_{n+1})$$

$$\text{因为 } y(x_{n+1}) = y(x_n) + y'(x_n)h + \frac{h^2}{2} y''(x_n) + O(h^3)$$

$$\text{令 } y(x_n) = y_n$$

$$y_{n+1} = y(x_n) + hy'_{n+1} = y(x_n) + h \left( y'_n + hy''_n + \frac{h^2}{2} y'''_n + O(h^3) \right)$$

因此有

$$y(x_{n+1}) - y_{n+1} = \frac{h^2}{2} y''(\xi)$$

因此为一阶方法

