Registermaschine (RAM),

Vorlesung 4

Church-Turing-These

Wdh.: k-Band- vs 1-Band-TM

Satz

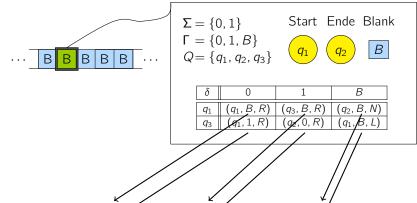
Eine k-Band-TM M, die mit Rechenzeit t(n) und Platz s(n) auskommt, kann von einer (1-Band-)TM M' mit Zeitbedarf $O(t^2(n))$ und Platzbedarf O(s(n)) simuliert werden.



Simuliert durch

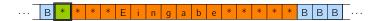


Wdh.: Gödelnummer $\langle M \rangle$



Wdh.: Universelle TM

simulierte Turingmaschine M



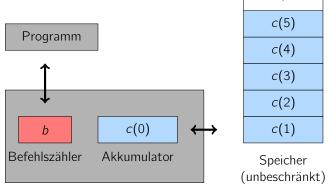
Initialisierung der universellen Maschine U

Wdh.: Universelle TM

Laufzeit der universellen TM

- ▶ Bei Eingabe $\langle M \rangle w$ simuliert U die TM M auf Wort w.
- ▶ Jeder Schritt von M wird dabei von U in $f(|\langle M \rangle|)$ Zeit simuliert.
- ▶ Wenn $|\langle M \rangle|$ als Konstante angesehen wird, so simuliert U die TM M mit einem konstanten Zeit- und Platzverlust.





Befehlssatz:

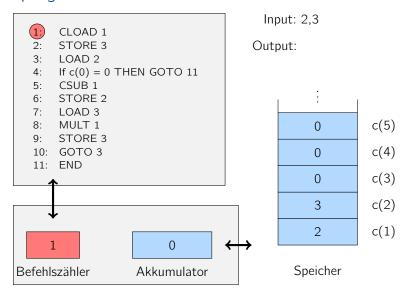
LOAD, STORE, ADD, SUB, MULT, DIV INDLOAD, INDSTORE, INDADD, INDSUB, INDMULT, INDDIV CLOAD, CADD, CSUB, CMULT, CDIV GOTO, IF c(0)?x THEN GOTO j (wobei ? aus {=,<,<=,>,>=} ist), END

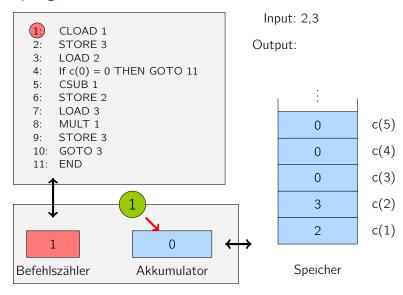
Erläuterung einiger ausgewählter RAM-Befehle

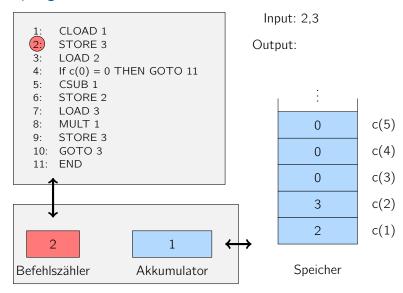
```
LOAD i: c(0) := c(i),
                                                              b := b + 1:
INDLOAD i: c(0) := c(c(i)).
                                                              b := b + 1:
  CLOAD i: c(0) := i,
                                                              b := b + 1:
    STORE i: c(i) := c(0),
                                                              b := b + 1:
INDSTORE i:
                 c(c(i)) := c(0).
                                                              b := b + 1:
             c(0) := c(0) + c(i),
    ADD i:
                                                              b := b + 1:
  CADD i: c(0) := c(0) + i,
                                                              b := b + 1:
INDADD i: c(0) := c(0) + c(c(i)),
                                                              b := b + 1;
SUB i:
                  c(0) := \max\{0, c(0) - c(i)\}\
                                                              b := b + 1;
                 c(0) := \begin{cases} \lfloor c(0)/c(i) \rfloor & \text{falls } c(i) \neq 0, \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}, \quad b := b + 1;
DIV i:
GOTO i:
                                                              b := i
IF c(0) = x GOTO j: b := j falls c(0) = x, sonst b := b + 1;
END.
```

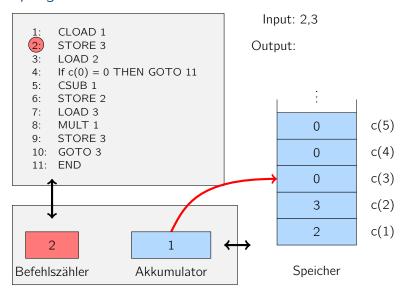
Funktionsweise der RAM

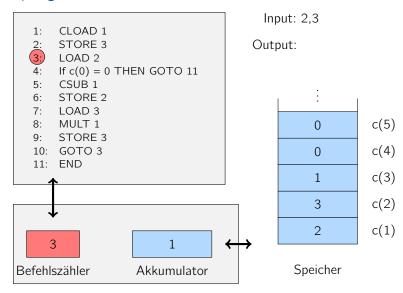
- ▶ Der Speicher der RAM ist unbeschränkt und besteht aus dem Akkumulator c(0) und den Registern c(1), c(2), c(3), . . .
- ▶ Die Inhalte der Register sind natürliche Zahlen, die beliebig groß sein können.
- ▶ Die Eingabe besteht ebenfalls aus natürlichen Zahlen, die initial in den ersten Registern abgespeichert sind.
- ▶ Der Befehlszähler startet mit dem Wert 1. Ausgeführt wird jeweils der Befehl in derjenigen Zeile, auf die der Befehlszähler verweist.
- Die Rechnung stoppt, sobald der Befehl END erreicht ist.
- ▶ Die Ausgabe befindet sich nach dem Stoppen in den ersten Registern.

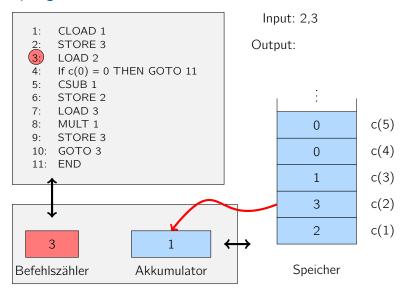


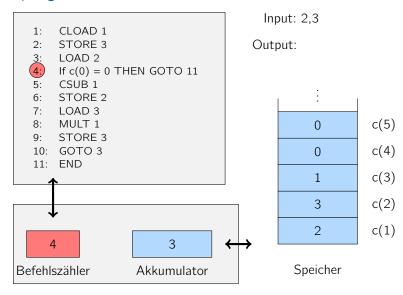


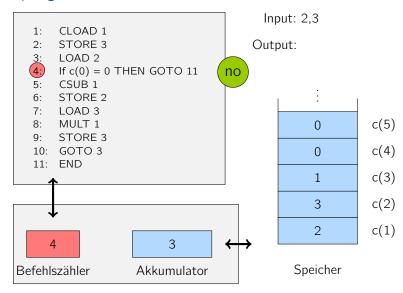


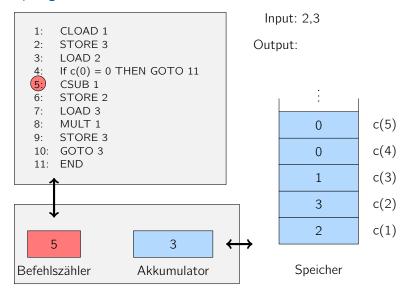


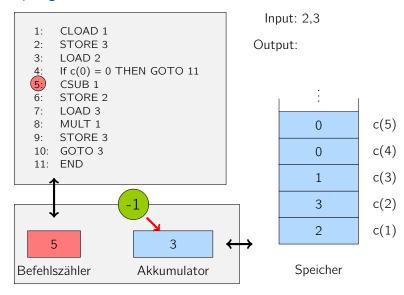


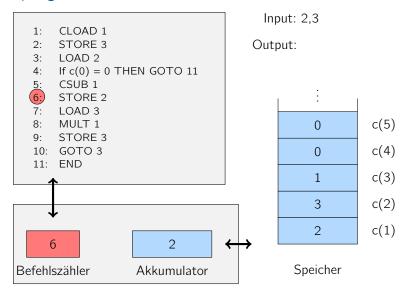


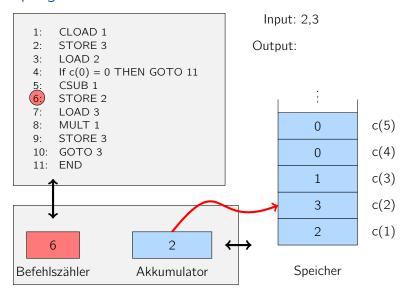


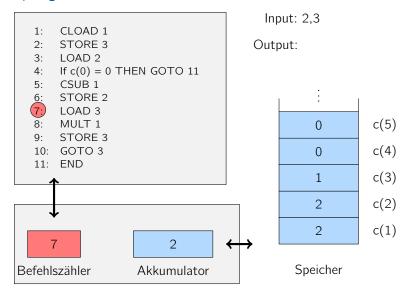


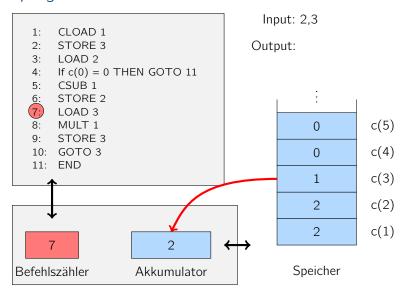


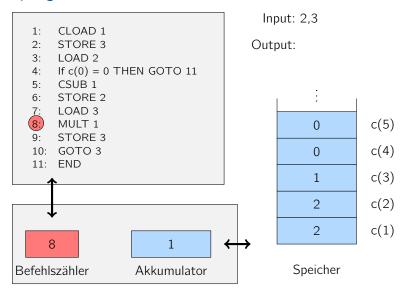


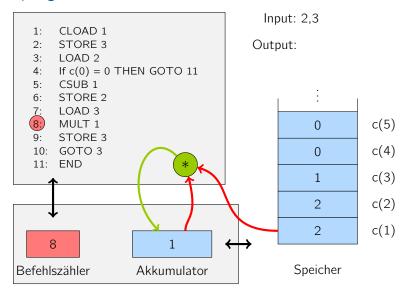


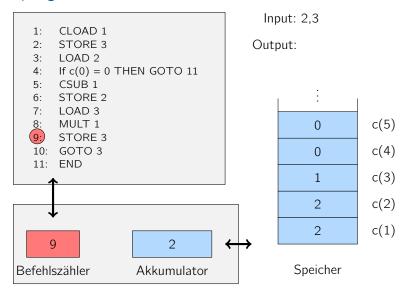


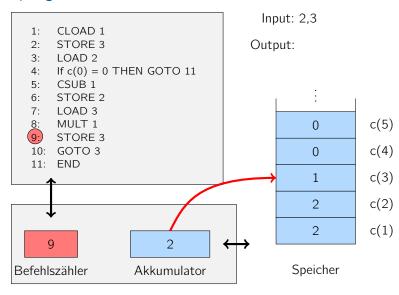


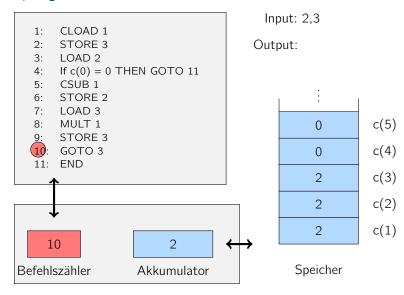


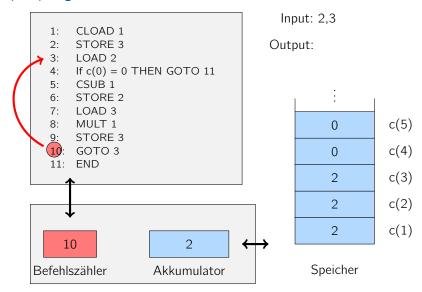


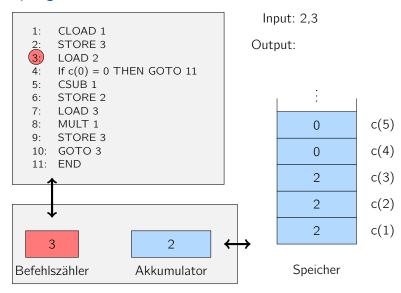


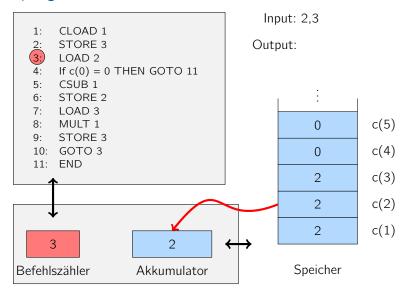


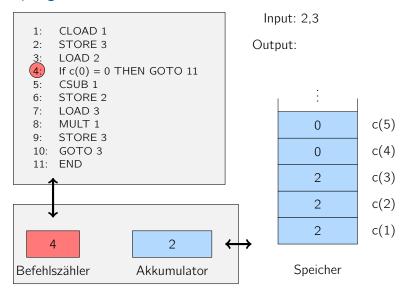


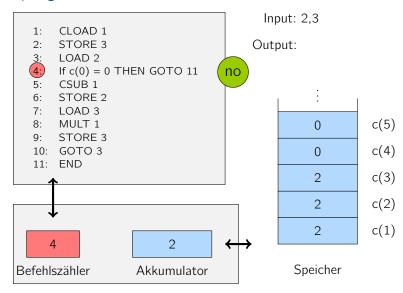


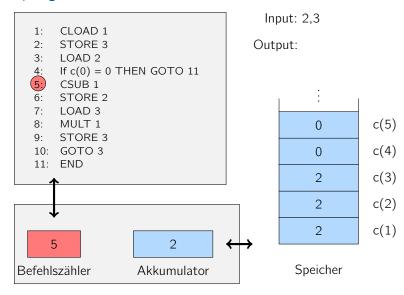


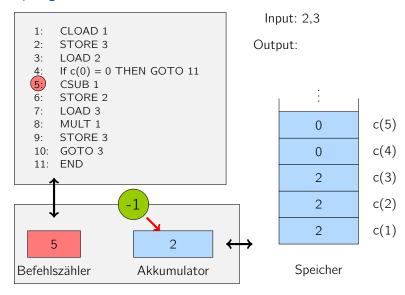


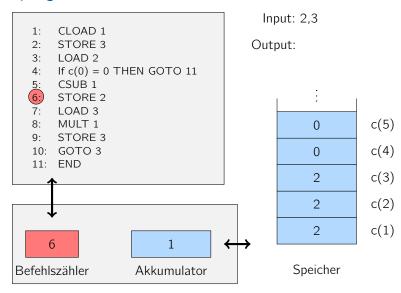


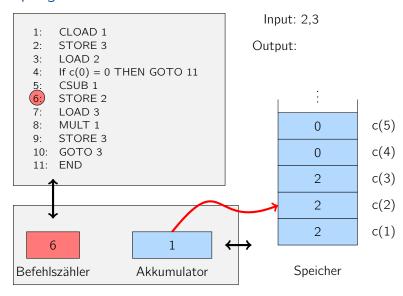


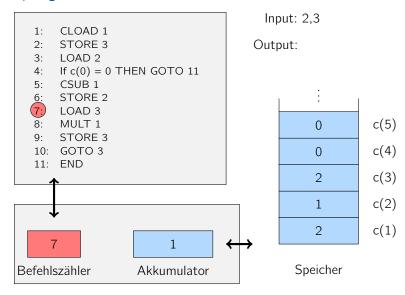


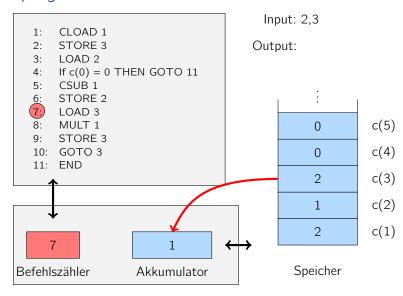


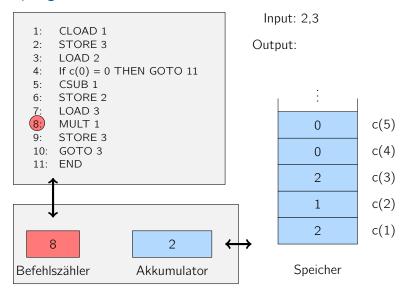


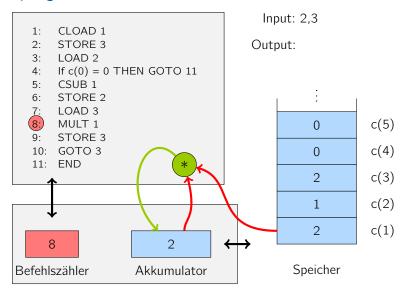


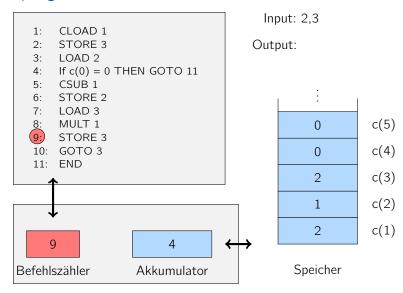


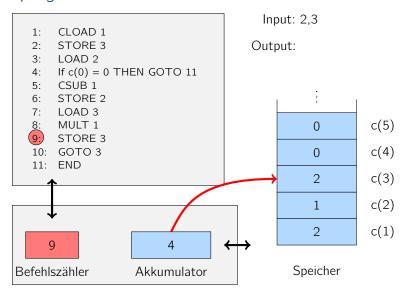


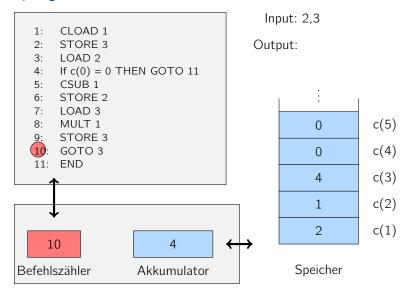


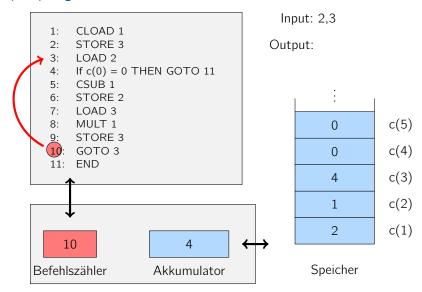


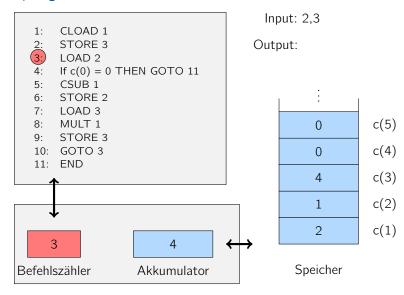


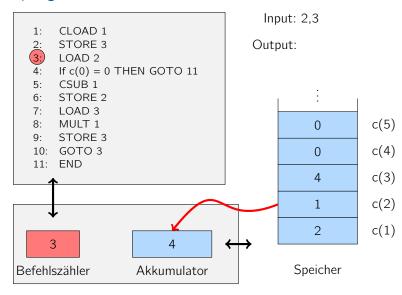


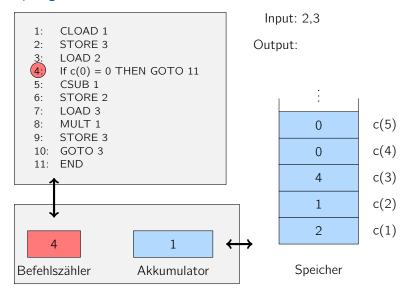


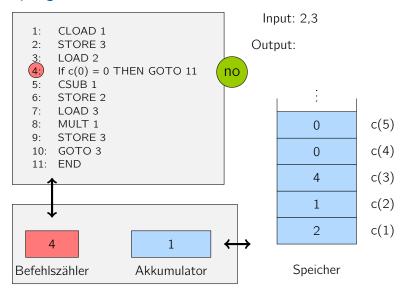


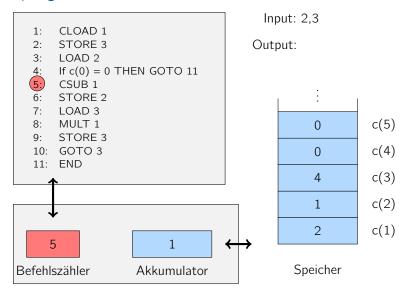


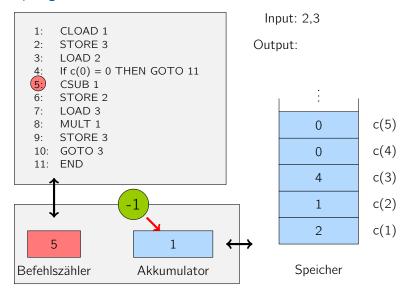


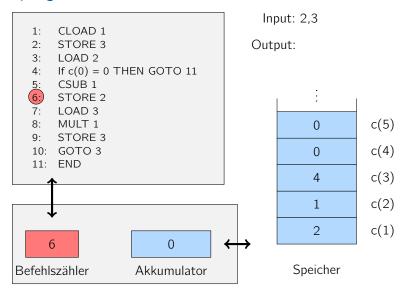


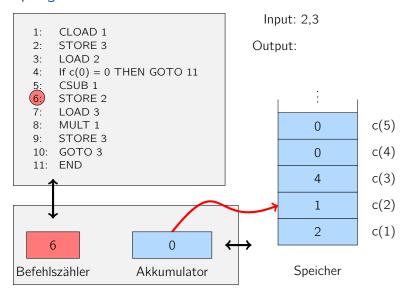


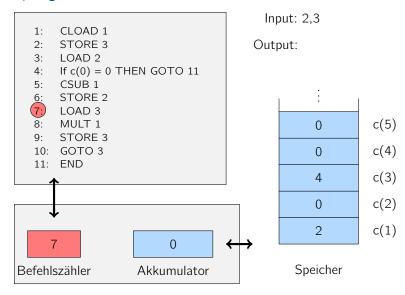


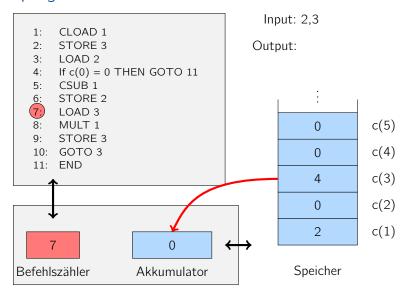


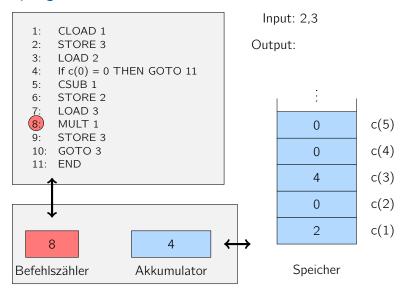


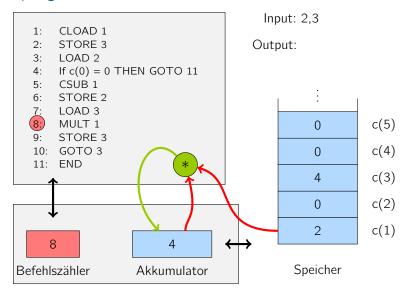


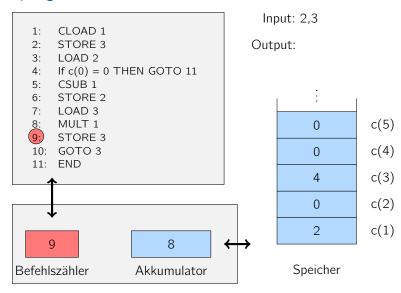


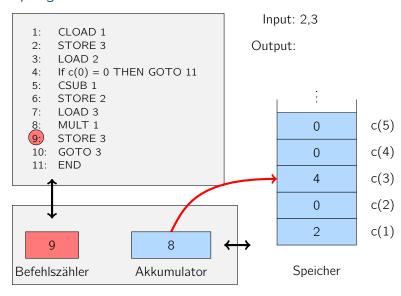


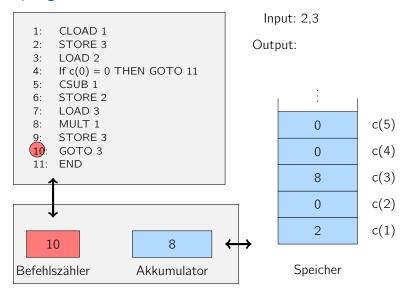


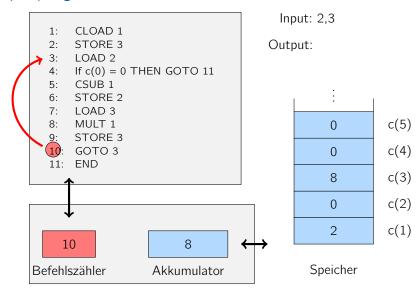


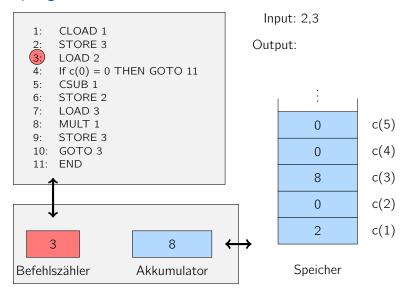


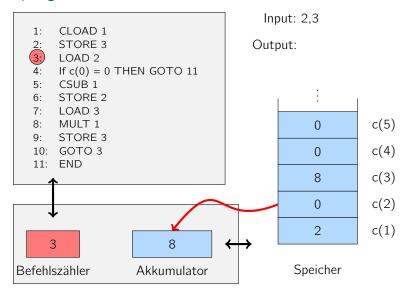


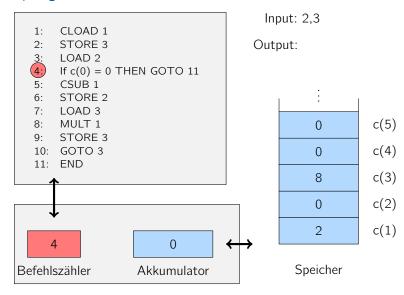


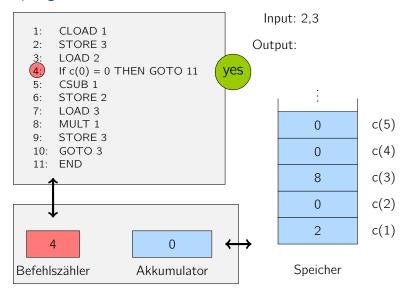


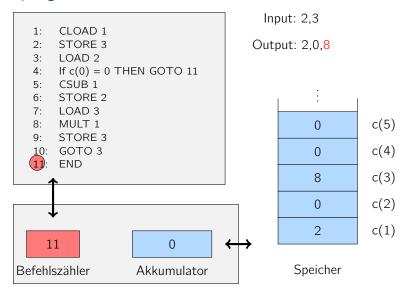












Bemerkungen zur RAM

Auf einer RAM können wir alle Befehle wie beispielsweise Schleifen und Rekursionen, die wir von höheren Programmiersprachen gewohnt sind, realisieren.

Modelle für die Rechenzeit

- ▶ Uniformes Kostenmaß: Jeder Schritt zählt eine Zeiteinheit.
- Logarithmisches Kostenmaß: Die Laufzeitkosten eines Schrittes sind proportional zur binären Länge der Zahlen in den angesprochenen Registern.

Simulation RAM durch TM

Satz

Für jede im logarithmischen Kostenmaß t(n)-zeitbeschränkte RAM R gibt es ein Polynom q und zu diesem eine O(q(n+t(n)))-TM M, die R simuliert.

Im Beweis können wir für die Simulation eine 2-Band-TM statt einer (1-Band-)TM verwenden. Warum?

Simulation RAM durch TM – Vorbemerkung zum Beweis

- ▶ Seien α , β , γ ∈ \mathbb{N} geeignet gewählte Konstanten.
- Wir werden zeigen: Die Laufzeit der Simulation der RAM mit Laufzeitschranke t(n) durch eine 2-Band-TM ist nach oben beschränkt durch $t'(n) = \alpha(n + t(n))^{\beta}$.
- ▶ Die 2-Band-TM mit Laufzeitschranke t'(n) kann nun wiederum mit quadratischem Zeitverlust durch eine (1-Band-)TM simuliert werden, also mit einer Laufzeitschranke der Form $t''(n) = \gamma(t'(n))^2$.
- ► Für die Simulation der RAM auf der (1-Band-)TM ergibt sich somit eine Laufzeitschranke von

$$t''(n) = \gamma(t'(n))^2 = \gamma \left(\alpha(n+t(n))^{\beta}\right)^2 = \gamma \alpha^2 \cdot (n+t(n))^{2\beta}.$$

▶ Diese Laufzeitschranke ist polynomiell in n + t(n), weil sowohl der Term $\gamma \alpha^2$ als auch der Term 2β konstant sind.

Simulation RAM durch TM – Vorbemerkung zum Beweis

Beobachtung

Die Klasse der Polynome ist unter Hintereinanderausführung abgeschlossen.

Mit anderen Worten:

Wenn sowohl die Abbildung $x \mapsto p(x)$ als auch die Abbildung $x \mapsto q(x)$ ein Polynom ist, dann ist auch die Abbildung $x \mapsto q(p(x))$ ein Polynom.

Deshalb können wir eine *konstante Anzahl* von Simulationen, deren Zeitverlust jeweils polynomiell nach oben beschränkt ist, ineinander schachteln und erhalten dadurch wiederum eine Simulation mit polynomiell beschränktem Zeitverlust.

Simulation RAM durch TM – Beweis

Beweis des Satzes

- ▶ Wir verwenden eine 2-Band-TM, die die RAM schrittweise simuliert.
- ▶ Das RAM-Programm *P* bestehe aus *p* Programmzeilen.
- Für jede Programmzeile schreiben wir ein TM-Unterprogramm. Sei M_i das Unterprogramm für Programmzeile i, $1 \le i \le p$.
- ▶ Außerdem spezifizieren wir ein Unterprogramm M_0 für die Initialisierung der TM und M_{p+1} für die Aufbereitung der Ausgabe des Ergebnisses.

Simulation RAM durch TM – Beweis

Abspeichern der RAM-Konfiguration auf der TM:

- ▶ Den Befehlszähler kann die TM im Zustand abspeichern, da die Länge des RAM-Programms konstant ist.
- ▶ Die Registerinhalte werden wie folgt auf Band 2 abgespeichert:

##0# bin(
$$c(0)$$
)## bin(i_1)# bin($c(i_1)$)##...

...## bin(i_m)# bin($c(i_m)$)###,

wobei $0, i_1, \ldots, i_m$ die Indizes der benutzten Register sind.

Beobachtung

Der Platzbedarf auf Band 2 ist durch O(n + t(n)) beschränkt, weil die RAM für jedes neue Bit, das sie erzeugt, mindestens eine Zeiteinheit benötigt.

Simulation RAM durch TM – Beweis

Rechenschritt für Rechenschritt simuliert die TM nun die Konfigurationsveränderungen der RAM.

Dazu ruft die TM das im Programmzähler b angegebene Unterprogramm M_b auf.

Das Unterprogramm M_b

- kopiert den Inhalt der in Programmzeile b angesprochenen Register auf Band 1,
- ▶ führt die notwendigen Operationen auf diesen Registerinhalten durch,
- kopiert dann das Ergebnis in das in Zeile b angegebene Register auf Band 2 zurück, und
- ▶ aktualisiert zuletzt den Programmzähler b.

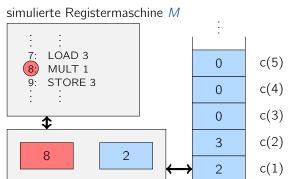
Simulation RAM durch TM – Beweis

| La | ufze | eita | nal | vse: |
|----|------|------|-----|------|
| | | | | |

Die Initialisierung erfordert Zeit O(n).

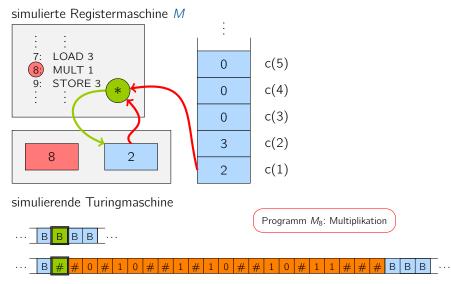
Alle Unterprogramme haben eine Laufzeit, die polynomiell in der Länge des aktuellen Wortes auf Band 2 beschränkt ist, also eine Laufzeit polynomiell in n + t(n).

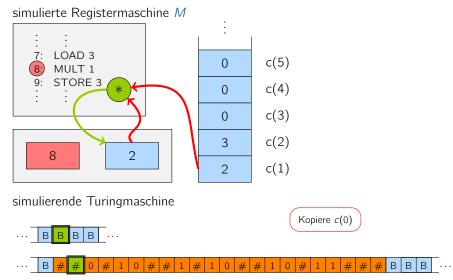
Somit ist auch die Gesamtlaufzeit der Simulation polynomiell in n+t(n) beschränkt

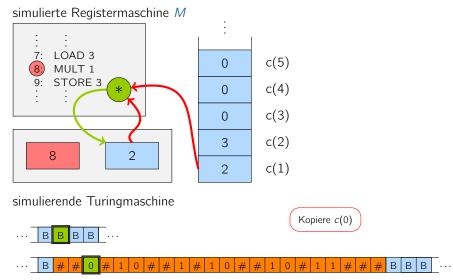


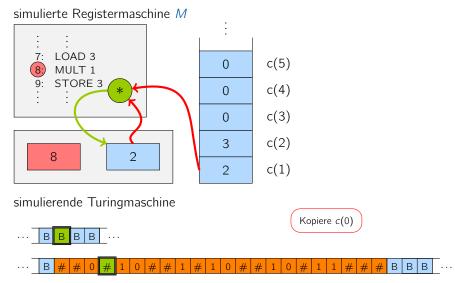
simulierende Turingmaschine

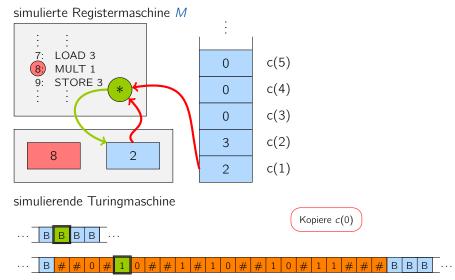


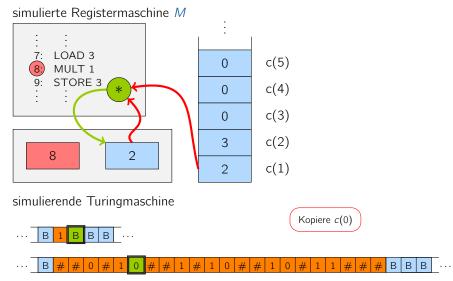


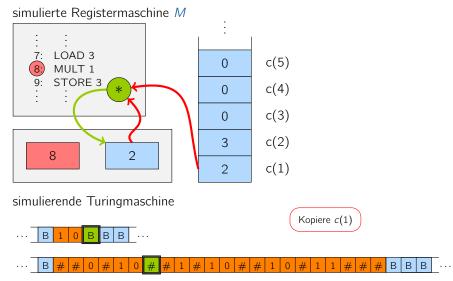


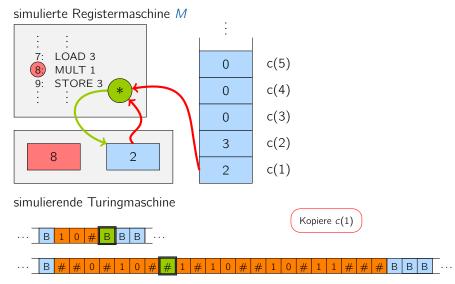


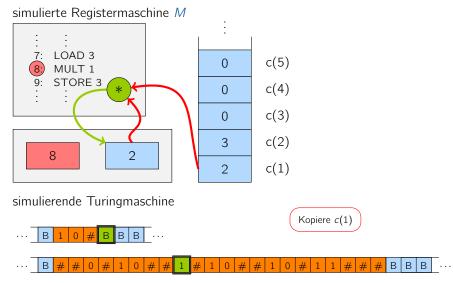


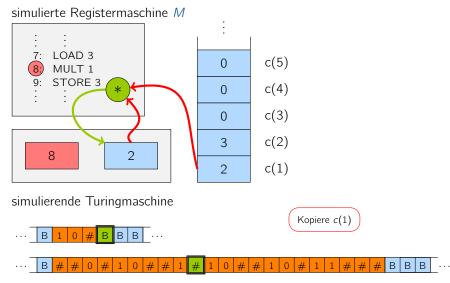


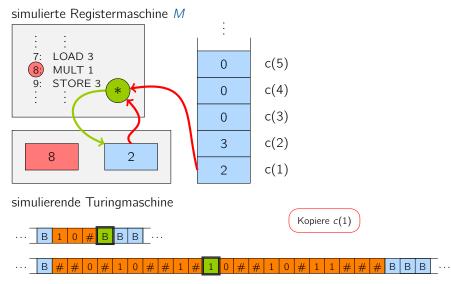


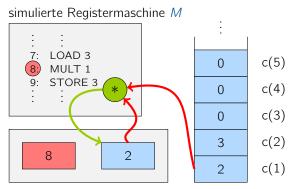




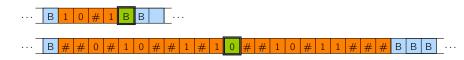


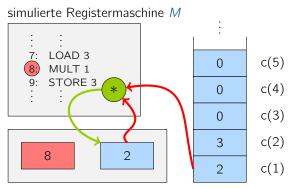






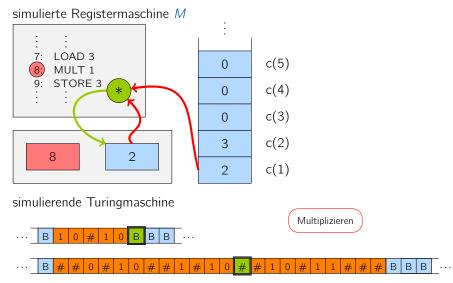
simulierende Turingmaschine

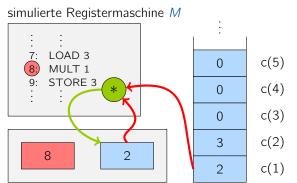




simulierende Turingmaschine

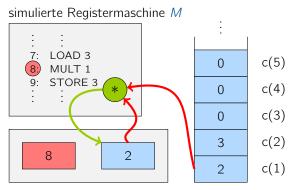




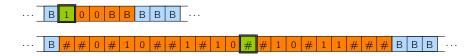


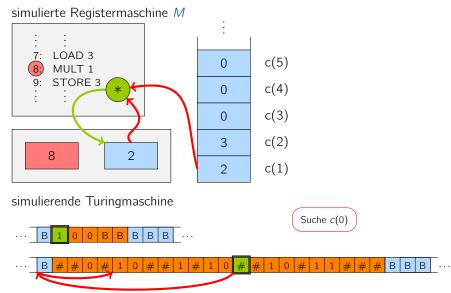
simulierende Turingmaschine

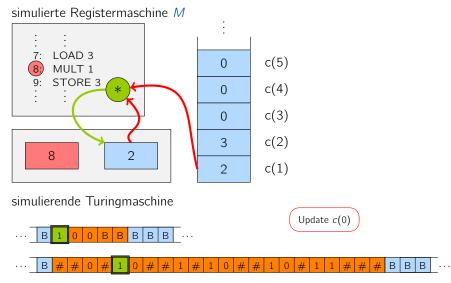


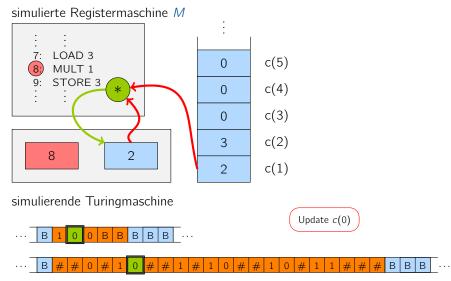


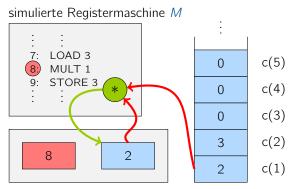
simulierende Turingmaschine



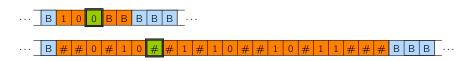


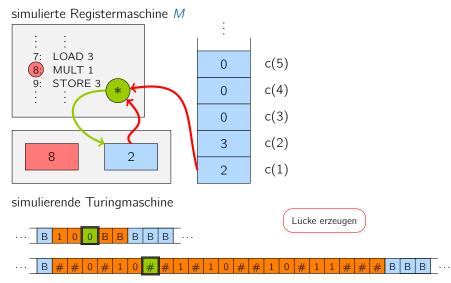


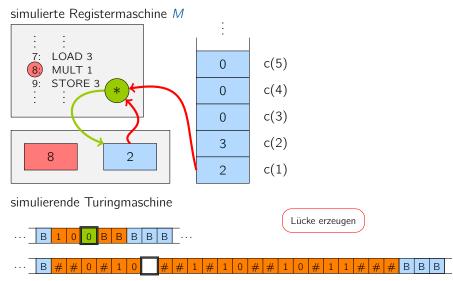


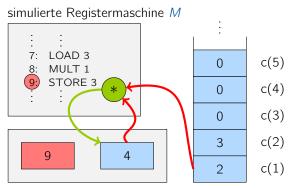


simulierende Turingmaschine

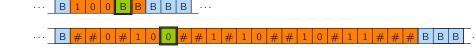








simulierende Turingmaschine



Simulation TM durch RAM

Satz

Jede t(n)-zeitbeschränkte TM kann durch eine RAM simuliert werden, die zeitbeschränkt ist durch

- \triangleright O(t(n) + n) im uniformen Kostenmaß und
- $ightharpoonup O((t(n)+n) \cdot \log(t(n)+n))$ im logarithmischen Kostenmaß.

Simulation TM durch RAM – Beweis

Beweis des Satzes

- ▶ O.B.d.A. nehmen wir an, es handelt sich um eine TM mit einseitig beschränktem Band, deren Zellen mit 0, 1, 2, 3, . . . durchnummeriert sind. (Vgl. Übung)
- ▶ Die Zustände und Zeichen werden ebenfalls durchnummeriert und mit ihren Nummern identifiziert, so dass sie in den Registern abgespeichert werden können.
- ▶ Register 1 speichert den Index der Kopfposition.
- Register 2 speichert den aktuellen Zustand.
- ▶ Die Register 3, 4, 5, 6, . . . speichern die Inhalte der besuchten Bandpositionen 0, 1, 2, 3, . . .

Simulation TM durch RAM – Beweis

Die TM wird nun Schritt für Schritt durch die RAM simuliert.

Auswahl des richtigen TM-Übergangs

Die RAM verwendet eine zweistufige if-Abfrage:

- ► Auf einer ersten Stufe von |Q| vielen *if*-Abfragen wird der aktuelle Zustand selektiert.
- Für jeden möglichen Zustand gibt es dann eine zweite Stufe von |Γ| vielen *if*-Abfragen, die das gelesene Zeichen selektieren.

Durchführung des TM-Übergangs

Je nach Ausgang der if-Abfragen aktualisiert die RAM

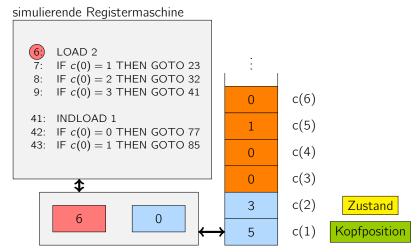
- ▶ den TM-Zustand in Register 2,
- b die TM-Bandinschrift in Register c(1) und
- ▶ die TM-Bandposition in Register 1.

simulierte Turingmaschine M



| δ | (|) | 1 | В |
|---|---|----|--------------|---|
| q | | | | |
| q | 2 | | | |
| q | 3 | (q | $y_2, 0, R)$ | |



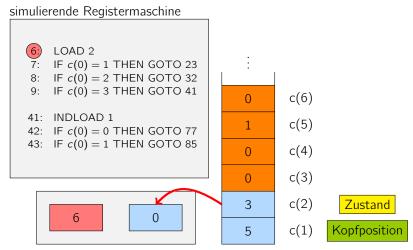


simulierte Turingmaschine M



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |





simulierte Turingmaschine M

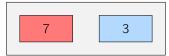


| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine

- 6:
- LOAD 2
 - IF c(0) = 1 THEN GOTO 23
- 8: IF c(0) = 2 THEN GOTO 32
- 9: IF c(0) = 3 THEN GOTO 41
- 41: INDLOAD 1
- 42: IF c(0) = 0 THEN GOTO 77
- 43: IF c(0) = 1 THEN GOTO 85



- 0 c(6)
 - 1 c(5)
 - 0 c(4)
 - c(3)
 - c(2)
 - c(1)
- Zustand
- Kopfposition

3

simulierte Turingmaschine M



| [| δ | 0 | 1 | В |
|---|-------|---|---------------|---|
| | q_1 | | | |
| ĺ | q_2 | | | |
| ĺ | q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine

- 6: LOAD 2
- 7: IF c(0) = 1 THEN GOTO 23
- (8) IF c(0) = 2 THEN GOTO 32
 - 9: IF c(0) = 3 THEN GOTO 41
- 41: INDLOAD 1
- 42: IF c(0) = 0 THEN GOTO 77
- 43: IF c(0) = 1 THEN GOTO 85





- 1 c(5)
- 0 c(4)
 - c(3)
 - c(2)
 - c(1)
- Zustand

3

simulierte Turingmaschine M



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine

- 6: LOAD 2
 - 7: IF c(0) = 1 THEN GOTO 23
- 8: IF c(0) = 2 THEN GOTO 32
- 9: IF c(0) = 3 THEN GOTO 41
- 41: INDLOAD 1
- 42: IF c(0) = 0 THEN GOTO 77
- 43: IF c(0) = 1 THEN GOTO 85





- 1 c(5)
- 0 c(4)
 - c(3)
 - c(2)
- 5 c(1)
- Zustand
- Kopfposition

simulierte Turingmaschine M



| [| δ | 0 | 1 | В |
|---|-------|---|---------------|---|
| | q_1 | | | |
| ſ | q_2 | | | |
| | q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine

- 6: LOAD 2
 - 7: IF c(0) = 1 THEN GOTO 23
- 8: IF c(0) = 2 THEN GOTO 32
- 9: IF c(0) = 3 THEN GOTO 41
- 41) INDLOAD 1
- 42: IF c(0) = 0 THEN GOTO 77
- 43: IF c(0) = 1 THEN GOTO 85





- c(5)
- 0 c(4)
 - c(3)
 - c(2)
 - c(1)
- Zustand

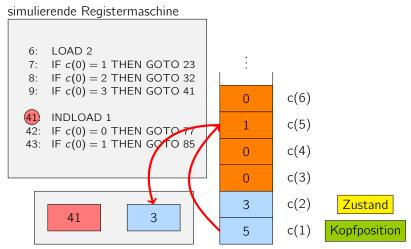
3

simulierte Turingmaschine M



| | δ | 0 | 1 | В |
|---|-------|---|---------------|---|
| | q_1 | | | |
| | q_2 | | | |
| ĺ | q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |





simulierte Turingmaschine M

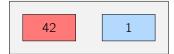


| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine

- 6: LOAD 2
 - 7: IF c(0) = 1 THEN GOTO 23
- 8: IF c(0) = 2 THEN GOTO 32
- 9: IF c(0) = 3 THEN GOTO 41
- 41: INDLOAD 1
 - IF c(0) = 0 THEN GOTO 77
- 43: IF c(0) = 1 THEN GOTO 85





- c(5)
- 0 c(4)
 - c(3)
 - c(2)
 - c(1)
- Zustand

Kopfposition

3

simulierte Turingmaschine M



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine

- 6: LOAD 2
 - 7: IF c(0) = 1 THEN GOTO 23
- 8: IF c(0) = 2 THEN GOTO 32
- 9: IF c(0) = 3 THEN GOTO 41
- 41: INDLOAD 1
- 42: IF c(0) = 0 THEN GOTO 77
 -) IF c(0) = 1 THEN GOTO 85





- 0 c(4)
 - c(3)
 - c(2)
 - c(1)
- Zustand

Kopfposition

3

simulierte Turingmaschine M

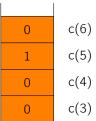


| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine





85 1

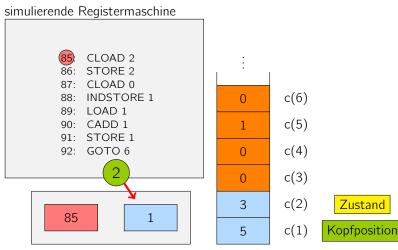
3 c(2) 5 c(1)

Zustand Kopfposition



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |





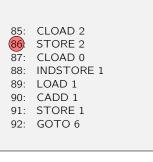
simulierte Turingmaschine M



| | δ | 0 | 1 | В |
|---|-------|---|---------------|---|
| | q_1 | | | |
| ľ | q_2 | | | |
| ĺ | q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine



0 c(6) 1 c(5) 0 c(4) 0 c(3)

86 2

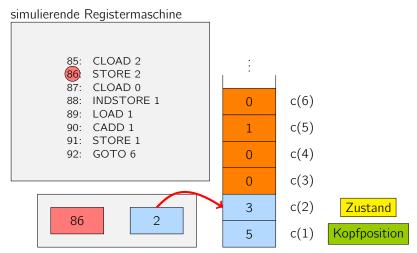
3 c(2) Zustand
5 c(1) Kopfposition

simulierte Turingmaschine M





В



simulierte Turingmaschine M



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine

85: CLOAD 2 86: STORE 2 (87) CLOAD 0 INDSTORE 1 88. 89: LOAD 1 CADD 1 90. STORE 1 91. 92: GOTO 6

0 c(6) 1 c(5) 0 c(4)

0 c(4) 0 c(3) 2 c(2)

87 2

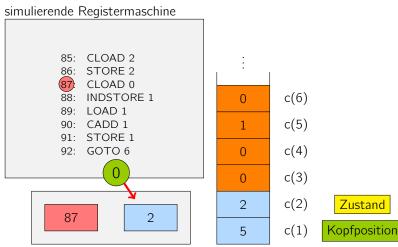
c(1) Kopfposition

Zustand



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |





simulierte Turingmaschine M



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine

85: CLOAD 2 86: STORE 2 87: CLOAD 0 88 INDSTORE 1 89: LOAD 1 90: CADD 1 91: STORE 1 92: GOTO 6

0

0 c(6) 1 c(5) 0 c(4)

c(2)

c(3)

c(1) Kopfposition

Zustand

Vorlesung BuK im WS 22/23, M. Grohe

88

Seite 109

0

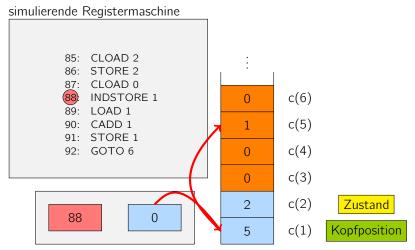
5

Version 12. Oktober 2022



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |





simulierte Turingmaschine M



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine

85: CLOAD 2 86: STORE 2 87: CLOAD 0 88: INDSTORE 1 89 LOAD 1 90: CADD 1 91: STORE 1 92: GOTO 6

0 c(6) 0 c(5) 0 c(4) 0 c(3)

c(2)

89 0

Zustand

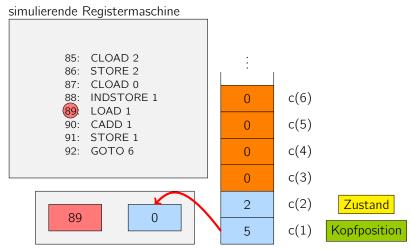
c(1) Kopfposition

2



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |





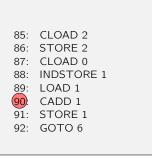
simulierte Turingmaschine M



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine



c(6)c(5)0 c(4)0 0 c(3)

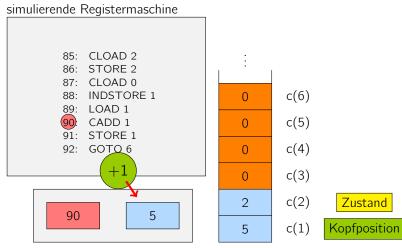
90 5

c(2)Zustand c(1)5



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |





simulierte Turingmaschine M



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine

85: CLOAD 2 86: STORE 2 87: CLOAD 0 88: INDSTORE 1 89: LOAD 1 90: CADD 1 91: STORE 1 92: GOTO 6

0 c(6) 0 c(5) 0 c(4) 0 c(3)

c(2)

91 6

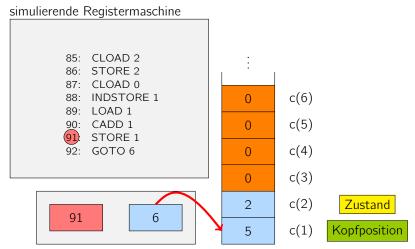
Zustand

c(1) Kopfposition



| Č | 5 | 0 | 1 | В |
|---|---|---|---------------|---|
| q | 1 | | | |
| q | 2 | | | |
| q | 3 | | $(q_2, 0, R)$ | |





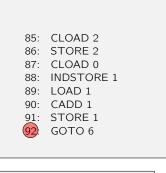
simulierte Turingmaschine M

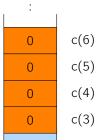


| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine





92 6

c(2) Zustand

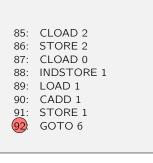
simulierte Turingmaschine M



| δ | 0 | 1 | В |
|-------|---|---------------|---|
| q_1 | | | |
| q_2 | | | |
| q_3 | | $(q_2, 0, R)$ | |



simulierende Registermaschine



0 c(6) 0 c(5) 0 c(4) 0 c(3)

c(2)

92 6

Zustand

Simulation TM durch RAM – Beweis

Laufzeitanalyse im uniformen Kostenmodell:

- ▶ Die Initialisierung kann in Zeit O(n) durchgeführt werden.
- ▶ Die Simulation jedes einzelnen TM-Schrittes hat konstante Laufzeit.
- ▶ Insgesamt ist die Simulationszeit somit O(n + t(n)).

Simulation TM durch RAM – Beweis

Laufzeitanalyse im logarithmischen Kostenmodell:

- ▶ Die in den Registern gespeicherten Zahlen repräsentieren Zustände, Zeichen und Bandpositionen.
- Zustände und Zeichen haben eine konstante Kodierungslänge.
- ▶ Die Bandpositionen, die während der Simulation angesprochen werden, sind durch $\max\{n, t(n)\} \le n + t(n)$ beschränkt. Die Kodierungslänge dieser Positionen ist also $O(\log(t(n) + n))$.
- ▶ Damit kann die Simulation jedes einzelnen TM-Schrittes in Zeit $O(\log(t(n) + n))$ durchgeführt werden.
- Insgesamt ergibt sich somit eine Simulationszeit von $O((t(n) + n) \log(t(n) + n))$.

Zusammenfassung

- ▶ Die Mehrband-TM kann mit quadratischem Zeitverlust durch eine (1-Band-)TM simuliert werden.
- ► TM und RAM (im logarithmischen Kostenmodell) können sich gegenseitig mit polynomiellem Zeitverlust simulieren.
- Wenn es uns also "nur" um Fragen der Berechenbarkeit von Problemen (oder um ihre Lösbarkeit in polynomieller Zeit) geht, können wir wahlweise auf die TM, die Mehrband-TM oder die RAM zurückgreifen.

Die Church-Turing-These

Kein jemals bisher vorgeschlagenes "vernünftiges" Rechnermodell ist mächtiger als die TM.

Diese Einsicht hat Church zur Formulierung der folgenden These veranlasst.

Church-Turing-These

Die Klassen der TM-berechenbaren Funktionen und TM-entscheidbaren Sprachen stimmen mit den Klassen der "intuitiv berechenbaren" Funktionen bzw. "intuitiv entscheidbaren" Sprachen überein.

Wir werden deshalb nicht mehr von TM-berechenbaren Funktionen oder TM-entscheidbaren Sprachen sprechen, sondern allgemein von berechenbaren Funktionen bzw. entscheidbaren Sprachen.

Gleichbedeutend wird auch der Begriff rekursive Funktion bzw. Sprache verwendet.

Erweiterung: Partielle Funktionen

Wenn eine Turingmaschine bei einer Eingabe anhält, liefert sie eine wohldefinierte Ausgabe. Aber Turingmaschinen halten nicht immer an und liefern deswegen zu manchen Eingaben keine Ausgabe.

Im allgemeinen berechnet eine Turingmaschine M mit Ein- und Ausgabealphabet Σ also nur eine partielle Funktion f_M von Σ^* nach Σ^* , die definiert ist durch

$$f_M(x) = \begin{cases} y & \text{falls } M \text{ bei Eingabe } x \text{ mit Ausgabe } y \text{ anhält,} \\ \bot \text{ (undefiniert)} & \text{falls } M \text{ bei Eingabe } x \text{ nicht anhält.} \end{cases}$$

Wir nennen eine partielle Funktion f von Σ^* nach Σ^* berechenbar, wenn es eine Turingmaschine M gibt, so dass $f = f_M$.

Zum Inhalt der Vorlesung

Jetzt sind wir bereit, die zentrale Fragestellung des ersten Teils dieser Vorlesung formaler zu fassen.

In der Berechenbarkeitstheorie ...

... wird untersucht, welche (partiellen) Funktionen berechenbar und welche Sprachen entscheidbar sind, d.h. welche Berechnungsprobleme durch einen Algorithmus – ohne jegliche Einschränkungen der Rechenzeit oder des Speicherplatzes – gelöst werden können.