

- $m_t$  - fourchou variant lentement ou de "tendance"  
 $s_t$  - fourchou avec une période donnée d  $\rightarrow$  composant "saisonnière"

$y_t$  - composante de bruit stationnaire

But: estimer ou exposer les composantes déterministe  $m_t$  et  $s_t$  en espérant que la composante "bruit"  $y_t$  soit une série temporelle stationnaire.

### Exercices

① Soit  $x$  et  $y$  2 variables aléatoires avec  $E(y) = \mu$

$E[y^2] < \infty$   
a) Trouver la constante  $c$  qui minimise  $E(y-c)^2$

b) En déduire que la variable aléatoire  $f(x)$  qui minimise  $E[(y-f(x))^2 | x]$  est  $f(x) = E[y | x]$ .

Solution

$$E[(y-c)^2] = E[y^2 - 2yc + c^2] = E[y^2] - 2cE[y] + c^2 \\ = E[y^2] - 2c\mu + c^2$$

en dérivant par rapport à  $c$  on a

$$\frac{d}{dc}(E[y^2] - 2c\mu + c^2) = -2\mu + 2c = 0 \Rightarrow c = \mu$$

comme  $\frac{d^2}{dc^2}(E[y^2] - 2c\mu + c^2) = 2 > 0 \Rightarrow$  point de minimum

b)  $E[(y-f(x))^2 | x] = E[y^2 - 2yf(x) + f^2(x) | x]$

$$= E[y^2 | x] - 2f(x)E[y | x] + f^2(x)$$

si on note  $c = f(x)$  et  $\mu = E[y | x]$  selon le

point précédent le minimum est atteint pour

$$f(x) = E[y | x]$$

(a)

② Soit  $\{Z_t\}$  une suite de variables aléatoires normales indépendantes de moyenne 0 et variance  $\sigma^2$  et soit  $a, b, c$  des constantes. Est-ce que les processus suivants sont-ils stationnaires? Spécifier pour chaque la moyenne et la fonction d'auto-covar

a)  $X_t = a + bZ_t + cZ_{t-2}$

b)  $X_t = Z_1 \cos(ct) + Z_2 \sin(ct)$

c)  $X_t = Z_t \cos(ct) + Z_{t-1} \sin(ct)$

d)  $X_t = a + bZ_0$

e)  $X_t = Z_0 \cos(ct)$

f)  $X_t = Z_t Z_{t-1}$

g) La moyenne  $\mu_X(t) = E[a + bZ_t + cZ_{t-2}] = a$

Auto covariance

$$\begin{aligned} Y_X(t+h, t) &= \text{Cov}(X_{t+h}, X_t) = \text{Cov}(a + bZ_{t+h} + cZ_{t+h-2}, a + bZ_t) \\ &= b^2 \text{Cov}(Z_{t+h}, Z_t) + bc \text{Cov}(Z_{t+h}, Z_{t-2}) + cb \text{Cov}(Z_{t+h-2}, Z_t) \\ &\quad + c^2 \text{Cov}(Z_{t+h-2}, Z_{t-2}) = \sigma^2 b^2 \mathbb{1}_{h=0}(h) + \sigma^2 bc \mathbb{1}_{h=2}(h) + \\ &\quad + \sigma^2 cb \mathbb{1}_{h=2}(h) + \sigma^2 c^2 \mathbb{1}_{h>2}(h) \\ &= \begin{cases} (b^2 + c^2)\sigma^2 & \text{si } h=0 \\ bc\sigma^2 & \text{si } |h|=2 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} \end{aligned}$$

$\mu_X(t)$  et  $Y_X(t+h, t)$  ne dépendent pas de  $t$   $\Rightarrow$

$\{X_t : t \in \mathbb{N}\}$  est (faiblement) stationnaire.

h)  $\mu_X(t) = E[Z_1 \cos(ct)] + E[Z_2 \sin(ct)] = 0$

$Y_X(t+h, t) = \text{Cov}(X_{t+h}, X_t)$

$$\begin{aligned} &= \text{Cov}(Z_1 \cos(c(t+h)), Z_2 \sin(c(t+h)), Z_1 \cos(ct) + Z_2 \sin(ct)) \\ &= \cos(c(t+h)) \cos(ct) \text{Cov}(Z_1, Z_1) + \cos(c(t+h)) \sin(ct) \text{Cov}(Z_1, Z_2) \\ &\quad + \sin(c(t+h)) \cos(ct) \text{Cov}(Z_2, Z_1) + \sin(c(t+h)) \sin(ct) \text{Cov}(Z_2, Z_2) \\ &\rightarrow \cos(c(t+h)) \cos(ct) + \sin(c(t+h)) \sin(ct) = \sigma^2 \cos(ch) \end{aligned}$$

c)  $\mu_x(t) = E[Z_t] \cos(ct) + E[Z_{t+h}] \sin(ct) \quad \textcircled{5}$

$$\gamma_x(t+h, t) = \text{Cov}(X_{t+h}, X_t)$$

$$= \text{Cov}(Z_{t+h} \cos(c(t+h)), Z_t \cos(ct) + Z_{t+h} \sin(c(t+h)))$$

$$= \cos(c(t+h)) \cos(ct) \text{Cov}(Z_{t+h}, Z_t) + \cos(c(t+h)) \sin(ct) \cdot$$

$$\text{Cov}(Z_{t+h}, Z_{t+1}) + \sin(c(t+h)) \cos(ct) \text{Cov}(Z_{t+h-1}, Z_t)$$

$$+ \sin(c(t+h)) \sin(ct) \text{Cov}(Z_{t+h-2}, Z_{t+1})$$

$$= \sigma^2 \cos^2(ct) \mathbb{1}_{h=0}(h) + \sigma^2 \cos(c(t+1)) \sin(ct) \mathbb{1}_{h=-1}(h)$$

$$+ \sigma^2 \sin(c(t+1)) \cos(ct) \mathbb{1}_{h=1}(h) + \sigma^2 \sin^2(ct) \mathbb{1}_{h=2}(h)$$

$$= \begin{cases} \sigma^2 & \text{si } h=0 \\ \sigma^2 \cos(c(t+1)) \sin(ct) & \text{si } h=-1 \\ \sigma^2 \cos(ct) \sin(c(t+1)) & \text{si } h=1 \end{cases}$$

Donc  $\{X_t : t \in \mathbb{Z}\}$  est faiblement stationnaire pour  $c = \pm \frac{\pi}{4}$   
 $h \in \mathbb{Z}$  comme  $\gamma_x(t+h, t) = \sigma^2 \mathbb{1}_{h=0}(h)$

Pour  $c \neq \pm \frac{\pi}{4}$   $h \in \mathbb{Z}$   $\{X_t : t \in \mathbb{Z}\}$  n'est pas  
faiblement stationnaire.

d)  $\mu_x(t) = E[a+bZ_0] = a$

$$\gamma_x(t+h, t) = \text{Cov}(X_{t+h}, X_t) = \text{Cov}(a+bZ_0, a+bZ_0)$$

$$= b^2 \text{Cov}(Z_0, Z_0) = \sigma^2 b^2$$

e)  $\mu_x(t) = E[Z_0] \cos(ct) = 0$

$$\gamma_x(t+h, t) = \text{Cov}(X_{t+h}, X_t) = \cos((t+h)c) \cos(ct) \text{Cov}(Z_0, Z_0)$$

$$= \cos(c(t+h)) \cos(ct) \sigma^2$$

$\Rightarrow \{X_t : t \in \mathbb{Z}\}$  faiblement stationnaire quand  $c = \pm \frac{\pi}{4}$   
 $h \in \mathbb{Z}$  et non stationnaire quand  $c \neq \pm \frac{\pi}{4}$

(6)

③ Soit  $\{X_t\}$  un processus aléatoire donné par

$$X_t = Z_t + \theta Z_{t-2}$$

où  $\{Z_t\}$  est une suite de variables aléatoires appelée 'bruit blanc' (variables non corrélées de moyenne nulle et variance  $\sigma^2$ ) ( $\{Z_t\} \sim WN(0, \sigma^2)$ ).

a) Trouver l'autocovariance et l'autocorrelation pour  $\theta = 0.8$

b) Calculer la variance de l'échantillon  $(X_1 + X_2 + X_3 + X_4)/4$  quand  $\theta = 0.8$

c) Répéter b) avec  $\theta = -0.8$  et comparer le résultat avec b).

$$\begin{aligned} a) \quad \gamma_X(t+h) &= \text{Cov}(X_{t+h}, X_t) = \text{Cov}(Z_{t+h} + \theta Z_{t+h-2}, Z_t + \theta Z_{t-2}) \\ &= \text{Cov}(Z_{t+h}, Z_t) + \theta \text{Cov}(Z_{t+h}, Z_{t-2}) + \theta \text{Cov}(Z_{t+h-2}, Z_t) \\ &\quad + \theta^2 \text{Cov}(Z_{t+h-2}, Z_{t-2}) \\ &= \sigma^2(1_{h=0}(h) + \theta 1_{h=2}(h) + \theta 1_{h=-2}(h) + \theta^2 1_{h=4}(h)) \\ &= \begin{cases} \sigma^2(1 + \theta^2) & \text{si } h=0 \\ \theta^2 \sigma^2 & \text{si } |h|=2 \end{cases} = \begin{cases} 1.64 & , h=0 \\ 0.8 & , h= \pm 2. \end{cases} \end{aligned}$$

$\gamma_X(h) = \gamma_X(t+h, t)$  processus stationnaire

$$\rho(h) = \frac{\gamma_X(h)}{\gamma_X(0)} = \begin{cases} 1 & \text{si } h=0 \\ 0.8/1.64 \approx 0.49 & , |h|=2 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} b) \quad \text{Var}\left(\frac{1}{4}(X_1 + X_2 + X_3 + X_4)\right) &= \frac{1}{16} \text{Var}(X_1 + X_2 + X_3 + X_4) \\ &= \frac{1}{16} (\text{Var}(X_1) + \text{Var}(X_2) + \text{Var}(X_3) + \text{Var}(X_4) \\ &\quad + 2\text{Cov}(X_1, X_3) + 2\text{Cov}(X_2, X_4)) \\ &= \frac{1}{16} (4\gamma_X(0) + 4\gamma_X(2)) = \frac{1.64 + 0.8}{4} = 0.61 \end{aligned}$$

c)  $\theta = -0.8 \Rightarrow \gamma_X(h) = -0.8$  in  $|h| \geq 2$  and  $\gamma_X(0) > 0$ .

18)  $\{Z_t\}$  variables iid (indépendantes, identiquement distribuées de moyenne nulle)  $N(0,1)$

$$X_t = \begin{cases} Z_t & , t \text{ pair} \\ (Z_{t-1}^2 - 1)\sqrt{2}, & t \text{ impair} \end{cases}$$

a) Montrer que  $\{X_t\}$  est un bruit blanc ( $0,1$ )  
Mais pas iid.

b) Trouver  $E(X_{nh}|X_1, \dots, X_n)$  pour  $n$  pair et impair.

a) Si pair  $E(X_t) = E(Z_t) = 0$

$$\text{et impair } E[X_t] = E\left[\frac{Z_{t-1}^2 - 1}{\sqrt{2}}\right] = \frac{1}{\sqrt{2}} E[Z_{t-1}^2 - 1] =$$

$$\text{Si } t \text{ pair } \gamma_X(t, t) = E[Z_t^2] = 1$$

$$\text{et impair } \gamma_X(t, t) = E\left[\left(\frac{Z_{t-1}^2 - 1}{\sqrt{2}}\right)^2\right] = \frac{1}{2} E[Z_{t-1}^4 - 2Z_{t-1}^2 + 1] = \frac{1}{2}(3 - 2) = 1$$

$$t \text{ pair } \gamma_X(t+h, t) = E\left[\frac{Z_{t-1}^2 - 1}{\sqrt{2}} Z_t\right] = \frac{1}{\sqrt{2}} E[Z_t^3 - Z_t] = 0$$

$$t \text{ impair } \gamma_X(t+h, t) = E\left[Z_t \frac{Z_{t-1}^2 - 1}{\sqrt{2}}\right] = E[Z_t] \cdot E\left[\frac{Z_{t-1}^2 - 1}{\sqrt{2}}\right] = 0$$

$$\gamma_X(t+h, h) = \begin{cases} 1, & h=0 \\ 0, & \text{sinon} \end{cases}$$

$\{X_t; t \in \mathbb{Z}\}$  est un bruit blanc

Si  $t$  impair alors  $X_t$  and  $X_{t+1}$  sont dépendants

$\Rightarrow$  donc pas iid.

$$\text{b) Si impair } E[X_{nh}|X_1, \dots, X_n] = E[Z_{nh}|Z_0, Z_2, Z_4, \dots, Z_{n-2}] = E[Z_{nh}] = 0$$

$$\text{Si pair } = E\left[\frac{Z_{n-1}^2 - 1}{\sqrt{2}} | Z_0, Z_2, Z_4, \dots, Z_{n-2}\right] = \frac{Z_{n-1}^2 - 1}{\sqrt{2}} = \frac{X_n^2}{\sqrt{2}}$$