





中国人民解放军战略支援部队信息工程大学—曹一冰讲师

PLA Strategic Support Force Information Engineering University——Lecturer. Yibing Cao

●获军队科技进步二等奖1项、三等奖1项。

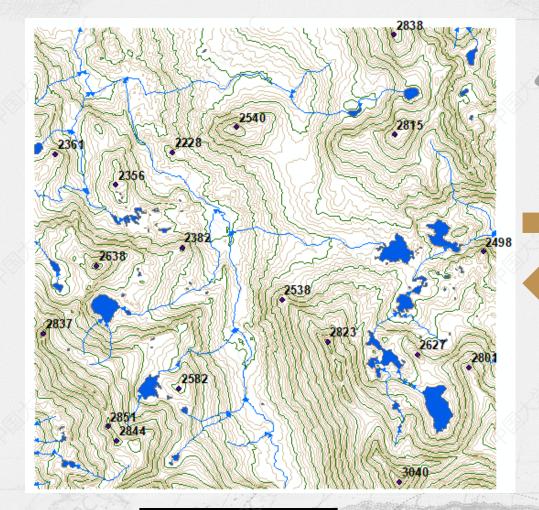
●获第五届全国高校GIS青年教师讲课比赛一等奖,指导第九届全国大学生GIS应用技能大赛获特等奖。

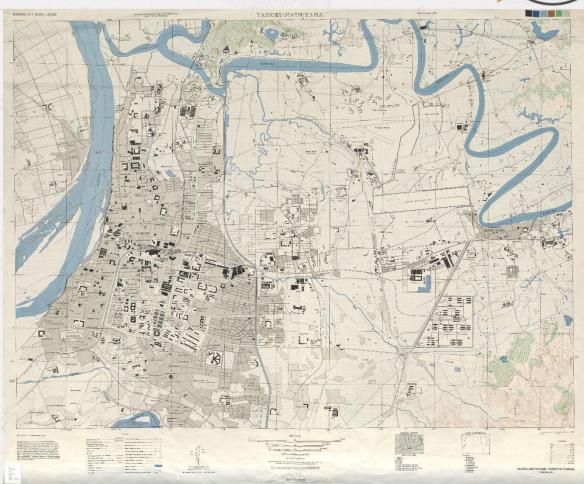
●近五年来,主持国家重点研发计划项目子课题 2项,发表学术论文10篇,受理国家发明专利9 项,获得计算机软件著作权7项。

# 矢量-栅格转换

Vector to Raster Conversion







矢量数据

栅格数据

### 矢量-栅格转换

Vector to Raster Conversion

# 作用:

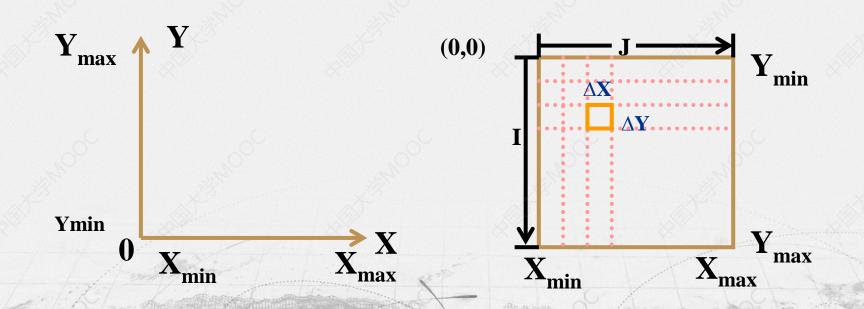
- (1) 矢量-栅格转换主要用于地图输出、栅格数据空间分析、DEM联合分析等场景;
  - (2) 栅格-矢量转换主要用于数字地图更新、矢量数据空间分析等场景。



以应用为导向, 根据需求实现高效转换







#### 行 $I = 1 + integer((Y_{max} - Y)/\Delta Y)$

$$\boxed{J} = 1 + integer((X - X_{min})/\Delta X)$$

X、Y为所求点在矢量坐标系下的坐标值。

 $\Delta X$ 、 $\Delta Y$ 分别为每个栅格单元对应边长。

X<sub>min</sub>、Y<sub>max</sub>标识矢量数据的X最小值及Y最大值。

I、J为所求点所在栅格坐标系中的行列值。



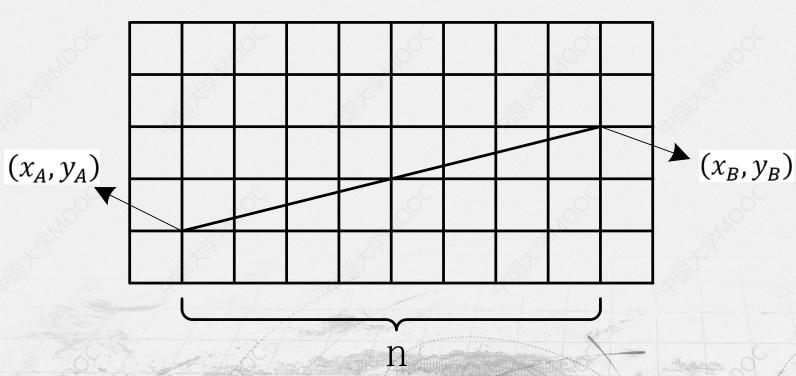
线是由多个直线段组成,线段由两点之间的连线组成, 因此,线栅格化的核心是直线段的栅格化。

#### 02 线的栅格化 Rasterization of Polyline



## 数字微分分析法

(Digital Differential Analyzer, DDA)



$$\begin{cases} x_{i+1} = x_i + \frac{x_B - x_A}{n} = x_i + \Delta x \\ y_{i+1} = y_i + \frac{y_B - y_A}{n} = y_i + \Delta y \end{cases}$$

$$n = max(|x_B - x_A|, |y_B - y_A|)$$

$$\Delta x = \frac{x_B - x_A}{n}$$
;  $\Delta y = \frac{y_B - y_A}{n}$ 

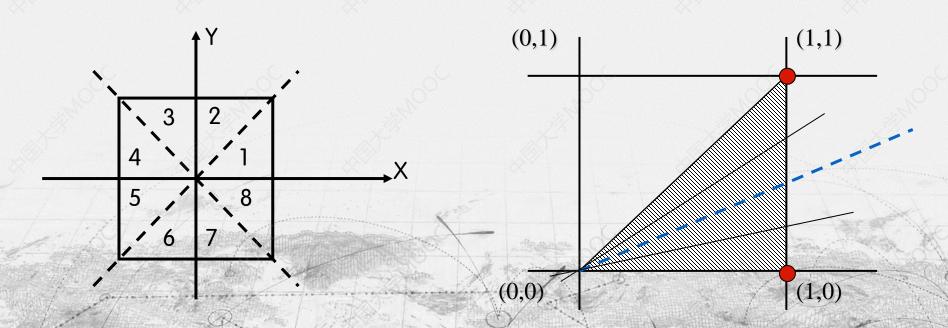
$$x_0 = x_A$$
;  $y_0 = y_A$ ;  $x_n = x_B$ ;  $y_n = y_B$ 



#### Bresenham算法:

根据直线的斜率,把直线分为8个象限;

以斜率在第一象限的直线段为例,若直线的斜率为 $1/2 \le \Delta y/\Delta x \le 1$ ,则下一点取(1, 1)点,若 $0 \le \Delta y/\Delta x < 1/2$ ,则下一点取(1, 0)点。



### 02 线的栅格化 Rasterization of Polyline



#### Bresenham算法:

在算法实现时, 令起始的误差项为

e = -1/2,然后在推断出下一点后,令

 $e = e + \Delta y / \Delta x$ ,

若e $\geq$ 1 / 2时, e=e-1。这样只要根据e的符号就可确定下一点的坐标值,即:

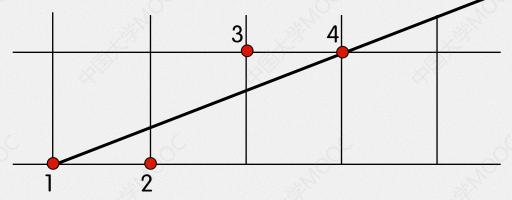
若e≥0,取(1,1)点;

若e < 0, 取(1, 0)点;

#### 02 线的栅格化 Rasterization of Polyline



#### Bresenham算法:



例如,一直线的斜率为1/3。

起始点: e = -1/2, 取点1

第2点: e=-1/2+1/3=-1/6<0,

第3点: e=-1/6+1/3=1/6>0,

第4点: e=1/6+1/3=1/2 > 0,

因e≥1/2, 所以, e=1/2-1=-1/2。

依次进行, 直到到达直线的另一端点。

取点2

取点3

取点4



### 03 面的栅格化 Rasterization of Polygon



面矢量数据转成栅格数据要分两步走,一方面要把矢量多边形的边界转成栅格数据,另一方面还必须对其面域进行填充。

- 内部点扩散法
- 扫描法
- 边填充法

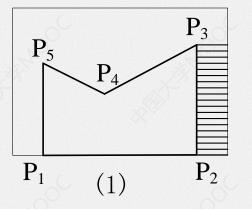
#### 回的栅格化 Rasterization of Polygon

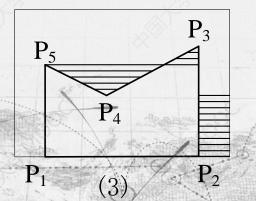


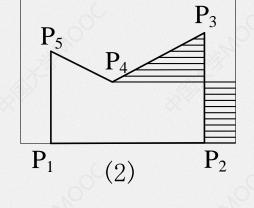
基本思想:对于每条扫描线和每条多边形边的交点,将该扫描线上交点右方的所有像素取补。对多边形的每条边作此处

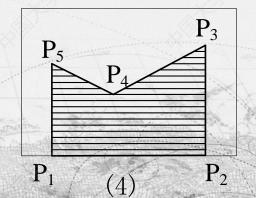
理,与边的顺序无关。









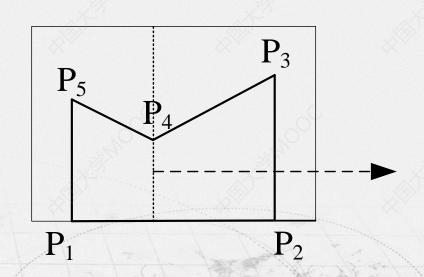


#### 回的栅格化 Rasterization of Polygon



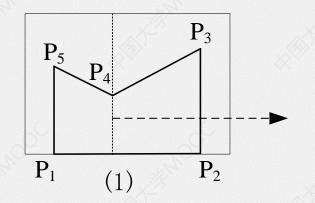
所谓栅栏指的是一条与扫描线垂直的直线,栅栏位置通常取多 边形的顶点,且把多边形分为左右两半。

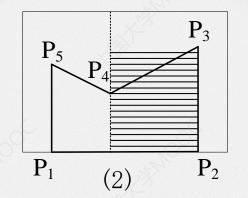
栅栏填充算法的基本思路:对于每条扫描线与多边形的交点,将交点与栅栏之间的像素用多边形的属性值取补。若交点位于栅栏的左边,则将交点右边,栅栏左边的所有像素取补;若交点位于栅栏的右边,则将栅栏右边,交点左边的像素取补。

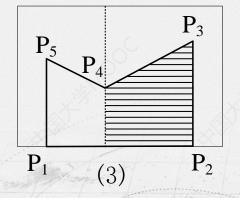


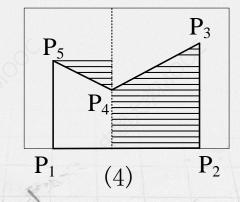


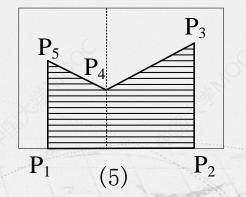












## 矢量-栅格转换

Vector to Raster Conversion





空间数据结构转换的作用

矢量-栅格转换

点的栅格化

线的栅格化

面的栅格化

