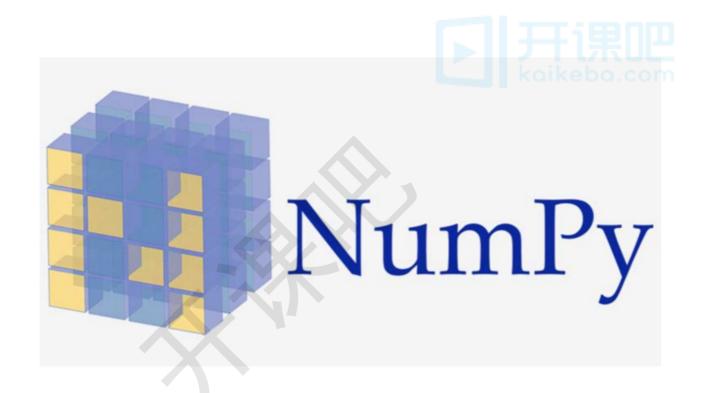


YIKEOOY.

- 1. Numpy介绍
- 2. 为什么要学NumPy
- 3. NumPy的优势
- 4. 安装
- 5. ndarray与Python原生list运算效率对比
- 6. NumPy 的Ndarray 对象
 - 1. 创建一维数组
 - 2. 创建二维数组
 - 3. 常用属性
 - 4. 调整数组的形状
 - 5. 将数组转成list
- 7. NumPy的数据类型
- 8. 数组的计算
 - 1. 数组和数的计算
 - 2. 数组与数组之间的操作
- 9. 数组中的轴
- 10. 数组的索引和切片
- 11. 数组中的数值修改
- 12. 数组的添加、删除和去重
- 13. numpy的计算
- 14. 数组的拼接
- 15. 数组的分割
- 16. 数组中nan和inf
- 17. 二维数组的转置

1. Numpy介绍



Numpy (Numerical Python)是一个开源的Python科学计算库,用于快速处理任意维度的数组。

Numpy支持常见的数组和矩阵操作。对于同样的数值计算任务,使用Numpy比直接使用Python要简洁的多。

Numpy使用ndarray对象来处理多维数组,该对象是一个快速而灵活的大数据容器。

2. 为什么要学NumPy

- 1. 快速
- 2. 方便
- 3. 科学计算的基础库

3. NumPy的优势

- 对于同样的数值计算任务,使用NumPy要比直接编写Python代码便捷得多;
- NumPy中的数组的存储效率和输入输出性能均远远优于Python中等价的基本数据结构,且其能够提升的性能是与数组中的元素成比例的;
- NumPy的大部分代码都是用C语言写的,其底层算法在设计时就有着优异的性能,这使得NumPy比纯Python代码高效得多

4. 安装

pip install numpy

5. ndarray与Python原生list运算效率对比

import random
import time

import numpy as np

```
a = []
for i in range(100000000):
    a.append(random.random())
t1 = time.time()
sum1=sum(a)
t2=time.time()

b=np.array(a)
t4=time.time()
sum3=np.sum(b)
t5=time.time()
print(t2-t1, t5-t4)
```

5.177573919296265 0.48987507820129395

6. NumPy 的Ndarray 对象

NumPy 最重要的一个特点是其 N 维数组对象 ndarray , 它是一系列同类型数据的集合 , 以 0 下标为开始进行集合中元素的索引。ndarray 对象是用于存放同类型元素的多维数组。

1. 创建一维数组

```
import numpy as np
list1 = [1,2,3,4]
oneArray = np.array(list1)
print(type(oneArray))
print(oneArray)
# 创建数组的多种形式
# 1. 直接传入列表的方式
t1 = np.array([1,2,3])
print(t1)
print(type(t1))
[1 2 3]
<class 'numpy.ndarray'>
# 2. 传入range生成序列
t2 = np.array(range(10))
print(t2)
print(type(t2))
[0 1 2 3 4 5 6 7 8 9]
<class 'numpy.ndarray'>
111
# 3. 使用numpy自带的np.arange()生成数组
t3 = np.arange(0,10,2)
print(t3)
print(type(t3))
```

```
[0 2 4 6 8]
<class 'numpy.ndarray'>

| Koikebo.com
```

2. 创建二维数组

```
import numpy as np
list2 = [[1,2],[3,4],[5,6]]

twoArray = np.array(list2)
print(twoArray)
```

3. 常用属性

```
list2 = [[1,2],[3,4],[5,6]]

twoArray = np.array(list2)

# 获取数组的维度(注意: 与函数的参数很像)

print(twoArray.ndim)

# 形状(行,列)

print(twoArray.shape)

# 有多少个元素

print(twoArray.size)
```

4. 调整数组的形状

```
four = np.array([[1,2,3],[4,5,6]])
# 修改的是原有的
four.shape = (3,2)
print(four)
# 返回一个新的数组
four = four.reshape(3,2)
print(four)
# 将多维变成一维数组
five = four.reshape((6,),order='F')
# 默认情况下'C'以行为主的顺序展开, 'F'(Fortran风格)意味着以列的顺序展开
six = four.flatten(order='F')
print(five)
print(six)
# 拓展:数组的形状
t = np.arange(24)
print(t)
print(t.shape)
# 转换成二维
```

```
t1 = t.reshape((4,6))
print(t1)
print(t1.shape)
# 转成三维
t2 = t.reshape((2,3,4))
print(t2)
print(t2.shape)
```

5. 将数组转成list

```
# 将数组转成list
a= np.array([9, 12, 88, 14, 25])
list_a = a.tolist()
print(list_a)
print(type(list_a))
```

7. NumPy的数据类型

```
f = np.array([1,2,3,4,5], dtype = np.int16)
# 返回数组中每个元素的字节单位长度
print(f.itemsize) # 1 np.int8(一个字节)
# 获取数据类型
print(f.dtype)

# 鴻整数据类型
f1 = f.astype(np.int64)
print(fl.dtype)

# 拓展随机生成小数
# 使用python语法,保留两位
print(round(random.random(),2))
arr = np.array([random.random() for i in range(10)])
# 取小数点后两位
print(np.round(arr,2))
```

类型	类型代码	说明
int8, uint8	i1, u1	有符号和无符号的8位(1个字节)整型
int16, uint16	i2、u2	有符号和无符号的16位(2个字节)整型
int32, uint32	i4、u4	有符号和无符号的32位(4个字节)整型
int64, uint64	i8、u8	有符号和无符号的64位(8个字节)整型
float16	f2	半精度浮点数
float32	f4或f	标准的单精度浮点数。与C的float兼容
float64	f8或d	标准的双精度浮点数。与C的double和Python的float对象兼容
float128	f16或g	扩展精度浮点数
complex64、complex128、complex256	c8, c16,	分别用两个32位、64位或128位浮点数表示的 复数
bool	?	存储True和False值的布尔类型

8. 数组的计算

1. 数组和数的计算

由于numpy的广播机机制在运算过程中,加减乘除的值被广播到所有的元素上面。

```
t1 = np.arange(24).reshape((6,4))
print(t1+2)
print(t1*2)
print(t1/2)
```

2. 数组与数组之间的操作

同种形状的数组(对应位置进行计算操作)

```
t1 = np.arange(24).reshape((6,4))
t2 = np.arange(100,124).reshape((6,4))
print(t1+t2)
print(t1*t2)
```

不种形状的多维数组不能计算

```
t1 = np.arange(24).reshape((4,6))
t2 = np.arange(18).reshape((3,6))
print(t1)
print(t2)
print(t1-t2)
'''
ValueError: operands could not be broadcast together with shapes (4,6) (3,6)
''''
```

行数或者列数相同的一维数组和多维数组可以进行计算:

行形状相同(会与每一行数组的对应位相操作)

```
t1 = np.arange(24).reshape((4,6))
t2 = np.arange(0,6)
print(t1-t2)
```

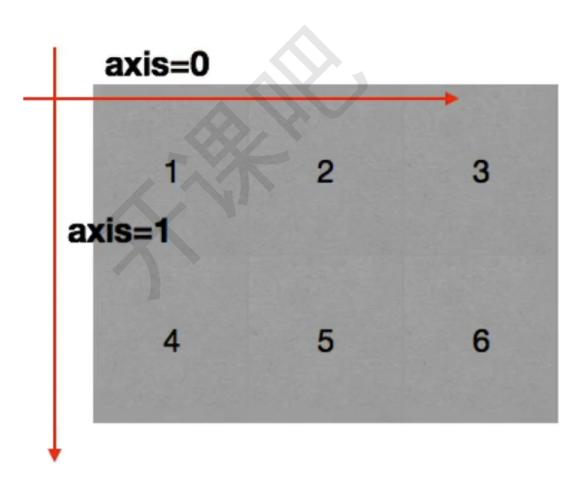
列形状相同(会与每一个相同维度的数组的对应位相操作)

```
t1 = np.arange(24).reshape((4,6))
t2 = np.arange(4).reshape((4,1))
print(t1-t2)
```

9. 数组中的轴

- 1. 什么是轴: 在numpy中可以理解为方向,使用0,1,2数字表示,对于一个一维数组,只有一个0轴,对于2维数组(shape(2,2))有0轴和1轴,对于3维数组(shape(2,2,3))有0,1,2轴
- 2. 为什么要学习轴:有了轴的概念后,我们计算会更加方便,比如计算一个2维数组的平均值,必须指定是计算哪个方向上面的数字的平均值。

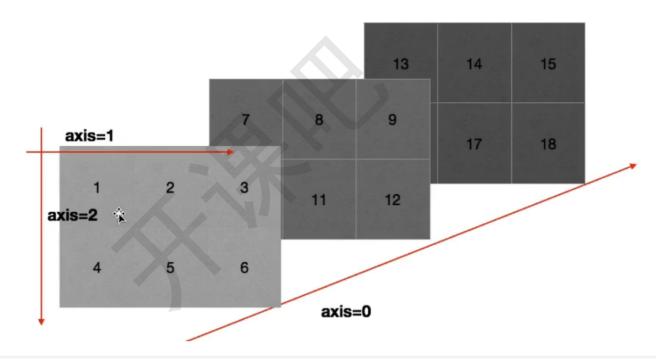
二维数组的轴



Kajika Soori

三维数组的轴





```
import numpy as np
a = np.array([[1,2,3],[4,5,6]])
print(np.sum(a,axis=0)) # [5 7 9]
print(np.sum(a,axis = 1)) # [ 6 15]
                                  print(np.sum(a))# 计算所有的值的和
#三维的数据
a = np.arange(27).reshape((3,3,3))
print(a)
[[[ 0 1 2]
 [ 3 4 5]
 [6 7 8]]
[[ 9 10 11]
 [12 13 14]
 [15 16 17]]
[[18 19 20]
 [21 22 23]
 [24 25 26]]]
b = np.sum(a, axis=0)
print(b)
[[27 30 33]
[36 39 42]
[45 48 51]]
```

```
c = np.sum(a, axis=1)
print(c)
[[ 9 12 15]
     [36 39 42]
     [63 66 69]]

c = np.sum(a, axis=2)
print(c)
[[ 3 12 21]
     [30 39 48]
     [57 66 75]]
```

总结: 在计算的时候可以想象成是每一个坐标轴,分别计算这个轴上面的每一个刻度上的值,或者在二维数组中记住0表示列1表示行.

10. 数组的索引和切片

一维数组的操作方法

```
import numpy as np

a = np.arange(10)
# 冒号分隔切片参数 start:stop:step 来进行切片操作
print(a[2:7:2])# 从索引 2 开始到索引 7 停止,间隔为 2

# 如果只放置一个参数,如 [2],将返回与该索引相对应的单个元素
print(a[2],a)

# 如果为 [2:],表示从该索引开始以后的所有项都将被提取
print(a[2:])
```

多维数组的操作方法

```
import numpy as np
t1 = np.arange(24).reshape(4,6)
print(t1)
print('*'*20)
print(t1[1]) # 取一行(一行代表是一条数据,索引也是从0开始的)
print(t1[1:]) # 取一行

print(t1[1:]) # 取连续的多行
print(t1[1:3,:]) # 取连续的多行

print(t1[[0,2,3]]) # 取不连续的多行

print(t1[[0,2,3],:]) # 取不连续的多行

print(t1[:,1]) # 取一列
print(t1[:,1:]) # 连续的多列
print(t1[:,0,2,3]]) # 取某一个值,三行四列
print(t1[[0,1,1],[0,1,3]]) # 取多个不连续的值,[[行,行。。。],[列,列。。。]]
```

11. 数组中的数值修改

```
t = np.arange(24).reshape(4,6)
# 修改某一行的值
t[1,:]=0
# 修改某一列的值
t[:,1]=0
# 修改连续多行
t[1:3,:]=0
# 修改连续多列
t[:,1:4]=0
# 修改多行多列, 取第二行到第四行, 第三列到第五列
t[1:4,2:5]=0
# 修改多个不相邻的点
t[[0,1],[0,3]]=0
# 可以根据条件修改,比如讲小于10的值改掉
t[t<10]=0
# 使用逻辑判断
# np.logical_and
# np.logical_or
# np.logical_not
                # 与
t[(t>2)&(t<6)]=0
t[(t<2)|(t>6)]=0 # 或
t[~(t>6)]=0 # 非
print(t)
# 拓展
# 三目运算( np.where(condition, x, y)满足条件(condition),输出x,不满足输出y。))
\# score = np.array([[80,88],[82,81],[75,81]])
# result = np.where(score>80,True,False)
# print(result)
```

12. 数组的添加、删除和去重

数组的添加

```
# 1. numpy.append 函数在数组的末尾添加值。 追加操作会分配整个数组,并把原来的数组复制到新数组中。 此外,输入数组的维度必须匹配否则将生成ValueError。 ***
参数说明: arr:输入数组 values:要向arr添加的值,需要和arr形状相同(除了要添加的轴) axis:默认为 None。当axis无定义时,是横向加成,返回总是为一维数组!当axis有定义的时候,分别为0和1的时候。当axis有定义的时候,分别为0和1的时候(列数要相同)。当axis为1时,数组是加在右边(行数要相同)。
```

```
a = np.array([[1,2,3],[4,5,6]])
print ('第一个数组:')
print (a)
print ('\n')
print ('向数组添加元素:')
print (np.append(a, [7,8,9]))
print ('\n')
print ('沿轴 0 添加元素:')
print (np.append(a, [[7,8,9]], axis = 0))
print ('\n')
print ('沿轴 1 添加元素:')
print (np.append(a, [[5,5,5],[7,8,9]],axis = 1))
# 2. numpy.insert 函数在给定索引之前,沿给定轴在输入数组中插入值。
# 如果值的类型转换为要插入,则它与输入数组不同。 插入没有原地的,函数会返回一个新数组。 此外,如果未提供轴,则
输入数组会被展开。
a = np.array([[1,2],[3,4],[5,6]])
print ('第一个数组:')
print (a)
print ('\n')
print ('未传递 Axis 参数。 在插入之前输入数组会被展开。')
print (np.insert(a,3,[11,12]))
print ('\n')
print ('传递了 Axis 参数。 会广播值数组来配输入数组。')
print ('沿轴 0 广播:')
print (np.insert(a,1,[11],axis = 0))
print ('\n')
print ('沿轴 1 广播:')
print (np.insert(a,1,11,axis = 1))
```

数组中的删除

```
# print (a)
# print ('\n')

# print ('未传递 Axis 参数。 在删除之前输入数组会被展开。')
# print (np.delete(a,5))
# print ('\n')

# print ('删除每一行中的第二列:')
# print (np.delete(a,1,axis = 1))
# print ('\n')
```

数组去重

```
# numpy.unique 函数用于去除数组中的重复元素。
arr:输入数组,如果不是一维数组则会展开
return_index:如果为true,返回新列表元素在旧列表中的位置(下标),并以列表形式储
return_inverse:如果为true,返回旧列表元素在新列表中的位置(下标),并以列表形式储
return_counts:如果为true,返回去重数组中的元素在原数组中的出现次数
\# a = np.array([5,2,6,2,7,5,6,8,2,9])
# print ('第一个数组:')
# print (a)
# print ('\n')
# print ('第一个数组的去重值:')
# u = np.unique(a)
# print (u)
# print ('\n')
# print ('去重数组的索引数组:')
# u,indices = np.unique(a, return_index = True)
# print (indices)
# print ('\n')
# print ('我们可以看到每个和原数组下标对应的数值:')
# print (a)
# print ('\n')
# print ('去重数组的下标:')
# u,indices = np.unique(a,return_inverse = True)
# print (u)
# print (indices)
# print ('\n')
# print ('返回去重元素的重复数量:')
# u,indices = np.unique(a,return_counts = True)
# print (u)
# print (indices)
```

13. numpy的计算

```
score = np.array([[80,88],[82,81],[75,81]])
# 1. 获取所有数据最大值
result = np.max(score)
# 2. 获取某一个轴上的数据最大值
result = np.max(score,axis=0)
# 3. 获取最小值
result = np.min(score)
# 4. 获取某一个轴上的数据最小值
result = np.min(score,axis=0)
# 5. 数据的比较
result = np.maximum([-2, -1, 0, 1, 2], 0) # 第一个参数中的每一个数与第二个参数比较返回大的
result = np.minimum([-2, -1, 0, 1, 2], 0) # 第一个参数中的每一个数与第二个参数比较返回小的
result = np.maximum([-2, -1, 0, 1, 2], [1,2,3,4,5]) # 接受的两个参数,也可以大小一致;第二个参数只是
一个单独的值时,其实是用到了维度的广播机制;
# 6. 求平均值
result = np.mean(score) # 获取所有数据的平均值
result = np.mean(score,axis=0) # 获取某一行或者某一列的平均值
# 7. 求前缀和
arr = np.array([[1,2,3], [4,5,6]])
print(arr)
print(arr.cumsum(0))
[1, 2, 3]---->
                 |1
                      | 2
                            |3 |
                 |5=1+4 |7=2+5 |9=3+6|
[4, 5, 6]---->
print(arr.cumsum(1))
[1, 2, 3]---->
                |1
                      |2+1
                              |3+2+1|
[4, 5, 6]---->
                |4
                      |4+5
                              14+5+6
# 8. argmin求最小值索引
result = np.argmin(score,axis=0)
print(result)
# 9. 求每一列的标准差
# 标准差是一组数据平均值分散程度的一种度量。一个较大的标准差,代表大部分数值和其平均值之间差异较大;
# 一个较小的标准差,代表这些数据较接近平均值反应出数据的波动稳定情况,越大表示波动越大,越不稳定。
result = np.std(score,axis=0)
print(result)
# 10. 极值
# np.ptp(t,axis=None)就是最大值和最小值的差
# 拓展: 方差var, 协方差cov, 计算平均值 average, 计算中位数 median
'''通用函数:
```

```
平方根函数
numpv.sqrt(arrav)
numpy.exp(array)
                                e^array[i]的数组
numpy.abs/fabs(array)
                                计算绝对值
                                计算各元素的平方 等于array**2
numpy.square(array)
numpy.log/log10/log2(array)
                                计算各元素的各种对数
numpy.sign(array)
                                计算各元素正负号
numpy.isnan(array)
                                计算各元素是否为NaN
numpy.isinf(array)
                                计算各元素是否为NaN
numpy.cos/cosh/sin/sinh/tan/tanh(array) 三角函数
numpy.modf(array)
                                将array中值得整数和小数分离,作两个数组返回
numpy.ceil(array)
                                向上取整,也就是取比这个数大的整数
numpy.floor(array)
                                向下取整,也就是取比这个数小的整数
numpy.rint(array)
                                四舍五入
numpy.trunc(array)
                                向0取整
numpy.cos(array)
                                正弦值
numpy.sin(array)
                                余弦值
numpy.tan(array)
                                正切值
numpy.add(array1,array2)
                                元素级加法
numpy.subtract(array1,array2)
                                元素级减法
numpy.multiply(array1,array2)
                                元素级乘法
numpy.divide(array1,array2)
                                元素级除法 array1./array2
numpy.power(array1,array2)
                                元素级指数 array1.^array2
numpy.maximum/minimum(array1,aray2) 元素级最大值
numpy.fmax/fmin(array1,array2)
                                元素级最大值,忽略NaN
numpy.mod(array1,array2)
                                元素级求模
                                将第二个数组中值得符号复制给第一个数组中值
numpy.copysign(array1,array2)
numpy.greater/greater_equal/less/less_equal/equal/not_equal (array1,array2)
元素级比较运算,产生布尔数组
numpy.logical_end/logical_or/logic_xor(array1,array2)元素级的真值逻辑运算
```

14. 数组的拼接

```
# 有的时候我们需要将两个数据加起来一起研究分析,我们就可以将其进行拼接然后分析
# 1. 根据轴连接的数组序列
a = np.array([[1,2],[3,4]])
b = np.array([[5,6],[7,8]])
# 要求a,b两个数组的维度相同
# print ('沿轴 0 连接两个数组:')
# print (np.concatenate((a,b),axis= 0))
# print ('\n')
# print ('沿轴 1 连接两个数组:')
# print (np.concatenate((a,b),axis = 1))
# 2. 根据轴进行堆叠
# print ('沿轴 0 连接两个数组:')
# print (np.stack((a,b),axis= 0))
# print ('\n')
# print ('\n')
# print ('\n')
# print ('\n')
```

15. 数组的分割

```
# 1. 将一个数组分割为多个子数组
参数说明:
ary:被分割的数组
indices_or_sections:果是一个整数,就用该数平均切分,如果是一个数组,为沿轴切分的位置(左开右闭)
axis:沿着哪个维度进行切向,默认为0,横向切分。为1时,纵向切分
\# arr = np.arange(9).reshape(3,3)
# print ('将数组分为三个大小相等的子数组:')
# b = np.split(arr,3)
# print (b)
# 2.numpy.hsplit 函数用于水平分割数组,通过指定要返回的相同形状的数组数量来拆分原数组。
harr = np.floor(10 * np.random.random((2, 6)))
# print ('原array:')
# print(harr)
# print ('拆分后:')
# print(np.hsplit(harr, 3))
# 3.numpy.vsplit 沿着垂直轴分割
a = np.arange(16).reshape(4,4)
# print ('第一个数组:')
# print (a)
# print ('\n')
# print ('竖直分割:')
```

```
# b = np.vsplit(a,2)
# print (b)
```

16. 数组中nan和inf

```
. . .
C 语言中表示最大的正整数值是 0x7FFF FFFF,最小的负整数是 0x8000 0000。
查阅资料后,发现 inf 表示无穷大,需要使用 float('inf') 函数来转化,那么对应的就有 float('-inf') 表示无
穷小了。这样你就可以使用任意数来判断和它的关系了。
那什么时候会出现inf呢? 比如一个数字除以0, Python中会报错,但是numpy中会是一个inf或者-inf
另外还有 nan,这种写法在 pandans 中常见,表示缺失的数据,所以一般用 nan 来表示。任何与其做运算结果都是 nan
# 创建一个nan和inf
\# a = np.nan
# b = np.inf
# print(a,type(a))
# print(b,type(b))
# --判断数组中为nan的个数
# t = np.arange(24,dtype=float).reshape(4,6)
# 将三行四列的数改成nan
\# t[3,4] = np.nan
# 可以使用np.count_nonzero() 来判断非零的个数
# print(np.count_nonzero(t))
# 并且 np.nan != np.nan 结果 是TRUE
# 所以我们可以使用这两个结合使用判断nan的个数
# print(np.count_nonzero(t != t))
# 将nan替换为0
\# t[np.isnan(t)] = 0
# print(t)
#-----练习: 处理数组中nan
# t = np.arange(24).reshape(4,6).astype('float')
# # 将数组中的一部分替换nan
\# t[1,3:] = np.nan
# print(t)
# # 遍历每一列, 然后判断每一列是否有nan
# for i in range(t.shape[1]):
   #获取当前列数据
   temp\_col = t[:,i]
#
  # 判断当前列的数据中是否含有nan
#
  nan_num = np.count_nonzero(temp_col != temp_col)
#
   if nan_num != 0: # 条件成立说明含有nan
#
```

```
# # 将这一列不为nan的数据拿出来
# temp_col_not_nan = temp_col[temp_col==temp_col]
# # 将nan替换成这一列的平均值
# temp_col[np.isnan(temp_col)] = np.mean(temp_col_not_nan)
# print(t)
```

17. 二维数组的转置

```
#对换数组的维度
a = np.arange(12).reshape(3,4)
# print ('原数组:')
# print (a )
# print ('\n')
# print ('对换数组:')
# print (np.transpose(a))
# 与transpose—致
a = np.arange(12).reshape(3,4)
# print ('原数组:')
# print (a)
# print ('\n')
# print ('转置数组:')
# print (a.T)
# 函数用于交换数组的两个轴
t1 = np.arange(24).reshape(4,6)
re = t1.swapaxes(1,0)
print ('原数组:')
print (t1)
print ('\n')
print ('调用 swapaxes 函数后的数组:')
print (re)
```