数据结构与算法 I 实验 9

2019201409 于倬浩

2020年12月20日

1

2

目录

一、实验内容
一、实验内容
实现斐波那契堆。
额外实现了可视化。
二、核心操作 & 接口
所有核心操作命名和算法导论保持一致。
struct node { //节点类 bool mark; //是否丢失过儿子 int deg; //度数 int val; //键值 node *p, *ch, *l, *r; //父亲、儿子、左兄弟、右兄弟指针
} ;
struct Fibonacci_Heap{ //斐波那契堆类 node *min; //指向根链表中最小元素 int n; //当前堆的大小 };

// 以下方法提供给用户,内部实现涉及的其他函数不再列出。

```
inline node* fibHeapInsert(Fibonacci_Heap &h,int val);

// 向堆 h 中插入元素 val

inline Fibonacci_Heap fibHeapUnion(Fibonacci_Heap &a, Fibonacci_Heap &b);

// 合并堆 a、b, 返回新堆

inline int fibHeapExtractMin(Fibonacci_Heap &h);

// 提取最小元素

inline void fibHeapDecreaseKey(Fibonacci_Heap &h, node *x, int val);

// 减小指定节点的数据

inline void fibHeapDelete(Fibonacci_Heap &h, node *key);

// 删除节点
```

三、算法设计

所有功能均按照算法导论给出的方法实现。

插入

直接将当前元素当作根,插入根链表,单次操作运行时间 $\Theta(1)$ 。

```
node* fibHeapInsert(Fibonacci_Heap &h,int val) {
    node *x = new node; //新建节点
    x->p = x->ch = null, x->l = x->r = x;
    x->deg = 0, x->val = val, x->mark = false;
    ++h.n;
    if(h.min == null) h.min = x; //根链表为空
    else { // 插入根链表
        x->l = h.min, x->r = h.min->r;
        h.min->r->l = x, h.min->r = x;
        if(x->val < h.min->val) h.min = x;
}
return x;
}
```

• 合并堆

类似插入操作,由于根链表是双向链表,因此可以用 $\Theta(1)$ 的运行时间拆开再合并两个链表,最后维护一下 \mathbf{h} .min 即可,依旧很懒。

```
Fibonacci_Heap fibHeapUnion(Fibonacci_Heap &a, Fibonacci_Heap &b) {
   if(a.min == null) return b; if(b.min == null) return a;
```

```
Fibonacci_Heap ret;
ret.min = a.min;
node *p1 = a.min->r, *p2 = b.min->l; //合并根链表
a.min->r = b.min, b.min->l = a.min;
p1->l = p2, p2->r = p1;
if(b.min->val < a.min->val) ret.min = b.min; //维护 min
ret.n = a.n + b.n;
return ret;
}
```

• 提取最小元

首先判断操作是否非法,即堆是否为空。接下来,把 h.min 的所有儿子放到根链表中,并把 h.min 从根链表中删除。

之后,再使用 Consolidate 维护堆性质即可。

Consolidate 的大致做法是,维护一个数组,存储各种度数的节点,如果发现度数重复的就合并为度数 +1 的,直到整个森林没有两棵树度数相同即可。最后,再把这个数组拉成一条链,构成堆的根链表。

代码见下:

```
inline void Consolidate(Fibonacci_Heap &h) {
   node **a = new node*[h.n + 1]; //维护各种度数的根
   for(int i = 0; i <= h.n; ++i) a[i] = null;</pre>
   node *x = h.min, *end = h.min;
   int cnt = 0;
   do{ //统计有多少个根, 并把根放入一个单独的数组, 用来和修改后的区分
       ++cnt;
       x = x->r;
   }while(x != end);
   node **rootList = new node*[cnt];
   x = h.min, end = h.min, cnt = 0;
   do{
       rootList[cnt++] = x;
       x = x->r;
   }while(x != end);
   for(int i = 0; i < cnt; ++i) { //枚举每个原根链表中的节点
       x = rootList[i];
       int d = x - > deg;
       while(a[d]!= null) { //合并与当前节点度数相同的,直到不能合并
           node *y = a[d];
           if(x->val > y->val) {
```

```
node *tmp = x;
           x = y, y = tmp;
       }
       fibHeapLink(h, y, x);
       a[d] = null;
       ++d;
   }
   a[d] = x;
}
h.min = null;
for(int i = 0; i <= h.n; ++i) { //维护新的根链表
   if(a[i] != null) {
        if(h.min == null) {
           h.min = a[i];
           h.min->l = h.min->r = h.min;
       }
        else {
           h.min->l->r = a[i], a[i]->l = h.min->l;
            a[i] -> r = h.min, h.min -> l = a[i];
            if(a[i]->val < h.min->val) h.min = a[i];
       }
   }
}
delete a; //释放空间 防止内存泄漏
delete rootList;
```

• 减小键值

}

先处理不合法的情况,修改键值。接下来判断是否违反了堆性质,如果违反了就递归祖 先节点,维护每个节点的 mark 即可,具体操作依赖 Cut 和 CascadingCut,实现起来 也比较简单。

```
void fibHeapDecreaseKey(Fibonacci_Heap &h, node *x, int val) {
   if(val > x->val) // 输入不合法
        throw std::runtime_error("New key is greater than current key");
   x->val = val; //修改键值
   node *y = x->p;
   if(y != null && y->val > x->val) { //需要修改祖先节点的情况
        Cut(h, x, y);
        CascadingCut(h, y);
   }
```

if(x->val < h.min->val) h.min = x; //维护 min

• 删除节点 将指定的节点 Decrease-Key 成最小的,接下来 Extract-Min 即可。

四、测试 & 可视化

}

造了一个30次操作的操作序列,并把结果做成了动图 result.gif;堆的核心代码见 fib.hpp,测试代码见 fib.cpp。

和之前的实验一样,为了更好地观察数据结构本身的性质以及方便调试,实现了一个可视化函数 dottify(),使用开源软件包 GraphViz 渲染图像。

对于测试程序,支持 Insert, Extract-Min, Decrease-Key。由于其他的几个操作都依赖这三个操作,因此检测了这三个操作的正确性,其他操作的正确性也就得到保证。

下面粘贴几张静态的测试结果:

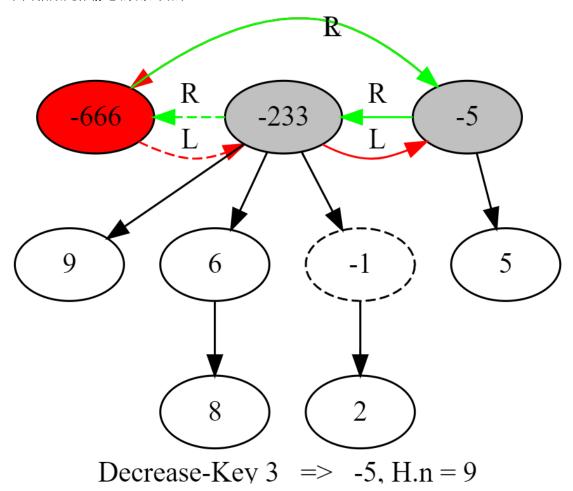


图 1: 一个操作序列对应的结果,上次操作是 Decrease-Key

红色节点表示当前 h.min, 灰色节点表示根列表中的点, 白色节点表示非根节点, 边缘带虚

线的表示 mark 为 true 的节点,红绿色的边表示根链表,对于其他节点为了简洁起见,直接画出节点之间的关系,省略了链表。

具体交互方法如下:

```
→ lab9 cd "/home/me/ds1/lab9/" && g++ fib.cpp -o fib && "/home/me/ds1/lab9/"fib
Command #1:1 5
Command #2:1 8
Command #3:1 6
Command #4:1 3
Command #5:1 2
Command #6:1 9
Command #7:1 -1
Command #8:1 -666
Command #9:1 -233
Command #10:2
-666
Command #11:2
-233
Command #12:2
-1
Command #13:3 1 -1000
Command #14:2
-1000
Command #15:
```

图 2: 命令行交互方法

观察操作序列对应每个时刻堆的形态,即可确定算法的正确性。