数据结构与算法| 实验4

2019201409 于倬浩

一、题目

- 1. Linear Probing
- 2. Quadratic Probing
- 3. Double Hashing

二、算法思路

1. Linear Probing

- 。 插入k时首先找到h(k)对应位置,如果当前位置已经被占用则尝试下标相邻的下一个位置,直到找到空位或被打删除标记的位置后插入,当前位置的删除标记清空并存储新值,或遍历整个表一遍返回失败信息。
- 。 删除k时首先找到h(k)对应位置,如果当前位置被占用且键值不为k则尝试下标相邻的下一个位置,或如果当前位置键值为k但是已被打上删除标记则尝试下一个位置,如果发现空位则返回未找到元素。如果成功找到键值为k且没有删除标记的位置,则打上删除标记。
- 。 查询k时首先找到h(k)对应位置,接下来流程同删除操作,若找到位置则返回对应指针,否则返回空指针。

2. Quadratic Probing

- 。 插入k时首先找到h(k)对应位置,如果当前位置p已经被占用且当前是第i次尝试,则下一个尝试的下标为 $p'=(p+i)\mod M$,直到找到空位或被打删除标记的位置后插入,当前位置的删除标记清空并存储新值,或遍历整个表一遍返回失败信息。
- 。 删除k时首先找到h(k)对应位置,如果当前位置被占用且键值不为k则尝试下一个位置(寻找下一个位置的方法同插入操作),或如果当前位置键值为k但是已被打上删除标记则尝试下一个位置,如果发现空位则返回未找到元素。如果成功找到键值为k且没有删除标记的位置,则打上删除标记。

。 查询k时首先找到h(k)对应位置,接下来流程同删除操作,若找到位置则返回对应指针,否则返回空指针。

3. Double Hashing

- 。 插入k时首先找到h(k)对应位置,并计算出另一散列函数值h'(k),如果当前位置p已经被占用且当前是第i次尝试,则下一个尝试的下标为 $p'=(p+h'(k))\mod M$,直到找到空位或被打删除标记的位置后插入,当前位置的删除标记清空并存储新值,或遍历整个表一遍返回失败信息。
- 。 删除k时首先找到h(k)对应位置,如果当前位置被占用且键值不为k则尝试下一个位置(寻找下一个位置的方法同插入操作),或如果当前位置键值为k但是已被打上删除标记则尝试下一个位置,如果发现空位则返回未找到元素。如果成功找到键值为k且没有删除标记的位置,则打上删除标记。
- 。 查询k时首先找到h(k)对应位置,接下来流程同删除操作,若找到位置则返回对应指针,否则返回空指针。

三、程序框架

三个实现分别对应目录下的linear_probing.cpp, quadratic_probing.cpp和double_hashing.cpp。

哈希表的单个元素类:

```
1 | struct data{
2         bool deleted; //删除标记
3         int key; //键值
4         int val; //存储数据
5         deleted = false;
7         val = key = -1;
8         }
9         data(bool deleted, int key, int val) : deleted(deleted), key(key), val(val) {}
10         };
```

哈希表的定义:

```
struct hash_table{
    data s[M]; //数据
    inline void insert(int key, int val); //向键值为key的位置插入值为val的数据
    inline void erase(int key); //删除键值为key的数据
    inline data* find(int key); //返回指向键值为key的元素指针
    };
```

四、运行结果

首先,随机生成 10^7 次插入、删除、查询操作,每次操作的元素值在int范围内随机 (gen.cpp),测试结果如下:

```
终端 问题 输出 调试控制台
```

```
→ lab4 g++ linear_probing.cpp -o 1 -O2

→ lab4 g++ quadratic_probing.cpp -o 2 -O2

→ lab4 g++ double_hashing.cpp -o 3 -O2

→ lab4 time ./1 < data.in > 1.out
./1 < data.in > 1.out 3.27s user 13.98s system 99% cpu 17.413 total

→ lab4 time ./2 < data.in > 2.out
./2 < data.in > 2.out 3.45s user 13.77s system 98% cpu 17.393 total

→ lab4 time ./3 < data.in > 3.out
./3 < data.in > 3.out 3.52s user 13.75s system 99% cpu 17.372 total
```

因为输入文件比较大(大致151MB)所以读入时间较长,在此只需比较用户时间。

可见在键值随机、哈希表的M较大且hash函数选取合理的情况下,碰撞概率本身较低,三者差别不是很大,但第二种在寻址时需要取模操作因此常数因子较大,第三种做法更需要计算两个hash值且需要每次取模,因此常数因子稍大。

为了体现后面算法的优势,构造了一些数据:共 10^6 次操作,每次涉及到的下标为i或i+MOD,即第一种算法每次都会发生碰撞(这种极端情况前提是构造数据的人知道哈希策略和模数),再次对比(gen2.cpp)。

```
→ lab4 time ./1 < data.in > 1.out
./1 < data.in > 1.out 151.44s user 3.08s system 99% cpu 2:35.62 total
→ lab4 time ./2 < data.in > 2.out
./2 < data.in > 2.out 0.81s user 1.56s system 99% cpu 2.391 total
→ lab4 time ./3 < data.in > 3.out
./3 < data.in > 3.out 4.00s user 1.62s system 100% cpu 5.617 total
→ lab4 diff 1.out 2.out
→ lab4 diff 2.out 3.out
→ lab4 echo $?
```

可见第一种在这种数据下时间复杂度已经退化,后两种依旧高效,且第二种实际更快(猜测原因为第三种计算两次hash更费时间,且寻址上更低效)。正确性通过输出文件互相比较进行验证。