数据结构与算法 I 思考题 9

2019201409 于倬浩

2021年1月2日

问题

假设我们将斐波拉契堆的 decrease-key 操作改为:一个节点在失去 k 个孩子后才会被切开,其中 k 为大于 2 的常数。证明这样的改动使得 decrease-key 的摊还代价降低常数倍,而 extract-min 的摊还代价增加常数倍。

证明

修改势函数的定义。设 $F_i(D_j)$ 表示斐波那契堆 D_j 中,被标记 i 次的节点个数。那么,势函数的计算方式修改如下:

$$\phi(D_i) = \sum_{j=1}^k (k-j+1)F_j(D_i) + t(D_i)$$

那么,每次标记某个节点,会导致势函数增加 1,或是减少 k。一次 decrease-key 操作,假设调用了 c 次 cut,则必定减少了 c-1 个标记次数为 k 的节点,因此势函数必定减少 $-k \times (c-1)$,另外,最多标记了 c 次节点,因此又带来 c 的增量。另外,由于又增加了 c-1 个根,因此势函数改变量最大为:

$$-k\times(c-1)+c-1=k-1-(k-1)c$$

均摊代价最多为 O(c)+k-1-(k-1)c=O(c)+k-1=O(c),对比原算法的均摊代价为 O(c)+4-c=O(c)。由于第一个 O(c) 中的常数因子没有改变,而当 k>2 时,k-1<1,因此实际上减去的部分中常数因子更大,所以 decrease-key 操作会有常数上的改进。另外,尽管实际上增加了一个 k-1 的常数因子,由于减去的部分 (k-1)c 还有一个系数 c,所以增加的常数因子比减少的要小,即实际上会有常数上的改进。

另一方面,由于 extract-min 操作中,最多有一个节点的标记数量增加,由于新的势函数保证了增量和原有算法势函数保持一致,因此实际上在这部分的势能分析和原算法类似,不再赘述,均摊代价为 O(D(n)),仅需考虑 O(D(n)) 的变化即可(D(n) 为节点度数)。

重新考虑我们对于节点度数的下界分析: 假设当前有一个度数为 k 的节点 x, 现在我们正在插入第 i 个节点 y_i , 此时保证 $x.degree \ge i-1$, $y_i.degree \ge i-1-(k-1)=i-k$, 和原算法的

 $y_i.degree \geq i-2$ 不同。对于其余部分,分析思路和 CLRS 上 Lemma 19.1 到 Lemma 19.3 保持一致,唯一不同的是,由于 $y_i.degree >= 0$ 的条件变为了 i>=k,因此实际上递归式不再是严格的斐波那契数列,而是需要修改第 0 到第 k-1 项为常数,之后从第 k 项开始才能继续沿用原有递推式。使用《离散数学》的知识分析,得知这样虽然可以保证节点度数 $k \leq \lfloor log_{\phi'}n \rfloor$,但是实际上这里的 ϕ' 需要比原来的 ϕ 小,底数变小,基数不变,因此带来常数上的增加,即节点度数的上界增加一个常数(特征方程不变,通解不变,但由于初始条件改变,因此得到的解发生变化)。具体分析过程与本门课程无关,在此略去。

因此结论是,对于 decrease-key 操作,修改后的算法会减小常数代价,而对于 extract-min 操作,修改后的算法会导致摊还代价增加常数倍。