测量不确定度简介

醉放先生著

测量不确定原理指出,对微观物体位置的描述是说它处于某一位置的几率,在它可能出现的空间中,有一个位置几率的分布,符合统计物理规律。

1970年以来,各国计量部门也逐渐使用不确定度来评定测量结果, 1980年,国际计量局在征求各国意见的基础上,提出了不确定度建 议书 INC-1(1980),基本上对其作了完整的描述。

1. 测量不确定度的定义

测量不确定度是用来表征被测量之值所处范围的一种评定,定义为:测量结果带有的参数,用以表征合理赋予被测量的值的分散性。表征分散性的参数可以是标准差或标准差的给定倍数,或者置信水准的区间半宽度。

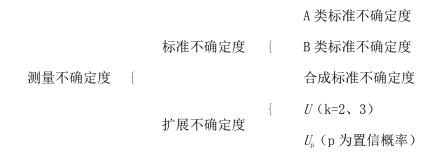
国际标准化组织 ISO、国际电工委员会 IEC、国际计量局 BIPM、国际法制计量组织 OIML、国际理论化学与应用化学联合会 IUPAC、国际理论物理与应用物理联合会 IUPAP、国际临床化学联合会 IFCC 等 7 个国际组织于 1993 年,联合发布了《测量不确定度表示指南》(Guide to the Expression of Uncertainty in Measurement),简称 GUM。中国于 1999 年,经国家质量技术监督局批准,颁布实施由全国法制计量技术委员会提出的《测量不确定度评定与表示》(JJF1059-1999)。

适用范围包括国家计量基准、标准物质、测量及测量方法、计量认证和实验室认可、测量仪器的校准和检定、生产过程的质量保证和产品的检验和测试、贸易结算以及资源测量等测量技术领域。

2. 测量不确定度的分类

不确定度理论将不确定度按照测量数据的性质分类:符合统计规律的,称为 A 类不确定度,而不符合统计规律的统称为 B 类不确定度,它们合成后即可得合成标准不确定度,于是表征测量结果的参数——不确定度即可求出。测量不确定度的理论保留系统误差的概念,也不排除误差的概念。这里的误差指测量值与平均值之差或测量值与标准值(用更高级的仪器的测量值)的偏差。

分类可以简示为:



3. 测量不确定度的 B 类分量

●仪器的最大允差 A_i

测量中凡是不符合统计规律的不确定度统称为 B 类不确定度 Δ_B 。它包含了由测量者估算产生的部分 Δ_B 和仪器精度有限所产生的最大允差 Δ_B 。 Δ_B 包含了仪器的系统误差,也包含了环境以及测量者自身可能出现的变化(具随机性)对测量结果的影响。 Δ_B 可从仪器说明书

中得到,它表征同一规格型号的合格产品,在正常使用条件下,一次测量可能产生的最大误差。

●测量者的估算误差 A。

测量者对被测物或对仪器示数判断的不确定性会产生估算误差 Δ_e 。对于有刻度的仪器仪表,通常 Δ_e 为最小刻度的十分之几。

如果 Δ_a 和 Δ_i 是彼此无关的,B 类不确定度 Δ_B 为它们的合成:

$$\Delta_B = \sqrt{\Delta_i^2 + \Delta_e^2}$$

若 Δ_a 和 Δ_i 中,某个量小于另一量的三分之一,平方后将小一个数量级,则可以忽略不计。一般而言, Δ_a 比 Δ_i 小(因为最大允差已包含了测量者正确使用仪器的估算误差)。以 Δ_i 表示 Δ_B 。

●B 类分量的标准差

多次用同一规格型号的不同仪器测量同一物理量,测量值与平均值之差也是按一定概率分布的。一般而言,在相同条件下大批生产的产品,其质量指标一般服从正态分布。如果仪器的测量误差在最大允差范围内出现的概率都相等,就为均匀分布。界于两种分布之间则可用三角分布来描述。

一次测量值的 B 类标准差为

$$\sigma = \Delta_R / C$$

其中 C 称为置信系数。在最大允差范围内,对于正态分布, C= √9 =3;

对于三角分布, C= √6, 对于均匀分布, C= √3。

X 落在[$-\sigma$, σ]之间的概率 P(σ),三种分布的标准差以及各置信区间相应的概率如下表:

分布	标准差σ	Ρ (σ)	P (2σ)	P (3σ)
正态分布	$\Delta/3$	0. 683	0. 955	0.997
三角分布	$\Delta / \sqrt{6}$	0. 758	0.966	1
均匀分布	$\Delta / \sqrt{3}$	0. 577	1	1

4. 不确定度的递推

现设间接测量量 y 与直接测量量 x₁,...x_n函数关系为

$$y = f(x_1, ..., x_n)$$

在 $x_1, \ldots x_n$ 的期望值 μ_1, \ldots, μ_n 附近按 Tayor 级数展开,忽略二阶及以上项,则有

$$y \approx f(\mu_1, \dots \mu_n) + \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial f}{\partial x_i}\right)_{\mu_1, \dots, \mu_n} (x_i - \mu_i)$$

两边取期望得

$$E(y) \approx f(\mu_1, ... \mu_n)$$

那么

$$[y - E(y)]^2 \approx \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial f}{\partial x_i}\right)_{\mu_1,\dots,\mu_n} (x_i - \mu_i)^2 + 2\sum_{i=1}^n \sum_{j=i=1}^{n-1} \left(\frac{\partial f}{\partial x_i}\right)_{\mu_1,\dots,\mu_n} \left(\frac{\partial f}{\partial x_j}\right)_{\mu_1,\dots,\mu_n} (x_i - \mu_i)(x_j - \mu_j)$$

两边取期望,得

$$\sigma^{2}(y) \approx \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{\partial f}{\partial x_{i}}\right)_{\mu_{1},\dots,\mu_{n}}^{2} \sigma^{2}(x_{i}) + 2\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=i=1}^{n-1} \left(\frac{\partial f}{\partial x_{i}}\right)_{\mu_{1},\dots,\mu_{n}} \left(\frac{\partial f}{\partial x_{j}}\right)_{\mu_{1},\dots,\mu_{n}} Cov(x_{i},x_{j})$$

计算样品方差

$$s^{2}(y) \approx \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{\partial f}{\partial x_{i}}\right)^{2}_{\mu_{1},\dots,\mu_{n}} s^{2}(x_{i}) + 2\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=i=1}^{n-1} \left(\frac{\partial f}{\partial x_{i}}\right)_{\mu_{1},\dots,\mu_{n}} \left(\frac{\partial f}{\partial x_{j}}\right)_{\mu_{1},\dots,\mu_{n}} Cov(x_{i},x_{j})$$

计算标准不确定度

$$u^{2}(y) \approx \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{\partial f}{\partial x_{i}}\right)^{2}_{\mu_{1},\dots,\mu_{n}} u^{2}(x_{i}) + 2\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=i=1}^{n-1} \left(\frac{\partial f}{\partial x_{i}}\right)_{\mu_{1},\dots,\mu_{n}} \left(\frac{\partial f}{\partial x_{j}}\right)_{\mu_{1},\dots,\mu_{n}} Cov(x_{i},x_{j})$$