Дифференциальные уравнения

Данил Заблоцкий

20 февраля 2024 г.

Оглавление

1	Основные понятия		2
	1.1	Уравнение 1-го порядка	2
	1.2	Уравнения с разделяющимися переменными	5
	1.3	Особые решения	7
2	Методы интегрирования дифференциальных уравнений 1-		
	го п	орядка	10
	2.1	Однородные уравнения	10
	2.2	Линейные уравнения 1-го порядка	12
	2.3	Интегрирующий множитель	13
	2.4	Методы построения интегрирующего множителя	14
	2.5	Теорема существования и единственности	19
	2.6	Уравнения, не разрешенные относительно производной	22
	2.7	Интегрирование уравнений, не разрешенных относительно про-	
		изводной	23
	2.8	Уравнения высших порядков	24
	2.9	Линейные уравнения высших порядков	25
	2.10	Построение общего решения уравнения	
		Ly = 0	29
	2.11	Линейные уравнения с переменными коэффициентами	29
	2.12	Структура общего решения линейного неоднородного уравне-	
		ния $Ly = f$	31
	2.13	Линейные уравнения с постоянными коэффициентами	33
	2.14	Линейные неоднородные уравнения с правой частью спец. вида	36
3	Сис	темы лифференциальных уравнений 1-го порядка	39

Глава 1

Основные понятия

Лекция 1: Начало

от 5 сен 10:28

1.1 Уравнение 1-го порядка

Определение 1 (Дифференциальное уравнение n-го порядка). $\mathcal{A}u\phi\phi e$ -ренциальным уравнением n-го порядка называется уравнение вида:

$$F(x, y, y', \dots, y^{(n)}) = 0, \quad x \in (a, b), [a, b], (a, b] \subset \mathbb{R},$$
 (1.1)

где $-\infty \leqslant a < b \leqslant +\infty$.

Определение 2 (Дифференциальное уравнение, разрешенное относительно старшей производной). Дифференциальным уравнением, разрешенным относительно старшей производной называется уравнение вида:

$$y^{(n)} = f(x, y, y', \dots, y^{(n-1)}), \quad x \in (a; b)$$
 (1.2)

Определение 3 (Решение дифференциального уравнения). *Решением* $\partial u \phi \phi$ регичительного уравнения 1.1 или 1.2 называется n раз дифференцируемая функция $y = \phi(x)$ на интервале (a,b), если при подстановке она обращает уравнение в тождество на этом интервале.

Пример.

$$y = \frac{1}{x+1}, \quad (-\infty; -1) \cup (-1; -\infty),$$

где $(-\infty; -1)$ – первое решение, а $(-1; -\infty)$ – второе решение.

Примечание (Предмет дифференциального уравнения).

- 1. Решение дифференциального уравнения.
- 2. Существует ли решение на (a;b)?
- 3. Единственность, $y(x_0) = y_0$ (задача Коши).
- 4. О продолжении.
- 5. Свойства решения:
 - ограниченность
 - монотонность
 - поведение решения вблизи границ $(x \to +\infty)$
 - нули функции на (a; b)

Определение 4 (Дифференциальное уравнение 1-го порядка). Дифференциальным уравнением 1-го порядка называется уравнение вида:

$$F(x, y, y') = 0, \quad x \in (a; b)$$
 (1.3)

(неразрешенное относительно y')

Определение 5 (Дифференциальное уравнение, разрешеноое относительно первой производной). Дифференциальным уравнением 1-го порядка, разрешенным относительно первой производной, называется уравнение вида:

$$y' = f(x, y), \quad x \in (a; b)$$
 (1.4)

Определение 6 (Решение дифференциального уравнения 1.3 и 1.4). Решением дифференциального уравнения 1.3 и 1.4 называется дифференцируемая функция $y = \phi(x)$, обращающая уравнение в тождество на этом интервале.

Пример. $y' = -\frac{x}{y}$ имеет решение $x^2 + y^2 = c$, где c - произвольная константа, c > 0.

Определение 7 (Поле направлений). Сопоставим любой точке $(x_0, y_0) \rightarrow y'(x_0) = f(x_0, y_0) = \tan \alpha$ направления l. Семейство (совокупность) направлений l дает *поле направлений*.

Определение 8 (Интегральная кривая). Кривая, касающаяся в каждой своей точке поля направлений, называется *интегральной кривой*:

$$y = \phi(x,c)$$
 – интергральная кривая \equiv график решения

Определение 9 (Изоклины). Кривые, вдоль которых поле направлений постоянно, называется uзоклинами.

Пример. $y' = y - x^2$

Напишем уравнение изоклин: $y - x^2 = c$ (заменяем y' на c)

- 1. $c = 0 \Rightarrow y x^2 = 0 \Rightarrow y = x^2$ (уравнение изоклины) $\tan \alpha = 0 \Rightarrow \alpha = 0; \quad y \ const.$
- 2. $c = 1 \Rightarrow y x^2 = 1 \Rightarrow y = x^2 + 1$ $\tan \alpha = 1 \Rightarrow \alpha = 45^{\circ}; \quad y \nearrow$
- 3. $c = 2 \Rightarrow y x^2 = 2 \Rightarrow y = x^2 + 2$ $\tan \alpha = 2 \Rightarrow \alpha = \arctan 2; \quad y \nearrow$
- 4. $c = -1 \Rightarrow y x^2 = -1 \Rightarrow y = x^2 1$ $\tan \alpha = -1 \Rightarrow \alpha = -45^\circ; \quad y \searrow$
- 5. $c = -2 \Rightarrow y x^2 = -2 \Rightarrow y = x^2 2$ $\tan \alpha = -2 \Rightarrow \alpha = -\arctan 2; \quad y \searrow$ y' = 0 $y' > 0, \quad y > x^2$ $y' < 0, \quad y < x^2$

Определение 10 (Общее решение). *Общее решение* – совокупность функций, которая содержит все решения уравнения.

Если решение задается функцией $y = \phi(x,c)$ или $\psi(x,y,c) = 0$, то общее решение должно удовлетворять условиям:

- 1. При любом c формула дает решение уравнение.
- 2. Любое решение уравнения находится по формуле при некотором $c = c_0$.

Определение 11 (Частное решение). *Частное решение* определяется из общего при некотором $c = c_0$.

Пример.
$$y' = x \Rightarrow y = \frac{x^2}{2} + c$$
 – общее решение,

$$\left\{ \begin{array}{ll} c=0: & y=\frac{x^2}{2},\\ c=1: & y=\frac{x^2}{2}+1 \end{array} \right. \quad \text{- частное решение}.$$

1.2 Уравнения с разделяющимися переменными

Определение 12 (Уравнения с разделяющимися переменными). *Уравнениями с разделяющимися переменными* называются уравнения вида:

$$y'=f(x)\cdot g(y)$$
 или $f_1(x)\cdot g_1(y)\cdot dx+f_2(x)\cdot g_2(y)\cdot dy=0,$ где
$$f,\ f_1,\ f_2\ \text{зависят от }x,$$
 $g,\ g_1,\ g_2\ \text{зависят от }y$

Примечание (Алгоритм).

$$\begin{bmatrix} g(y) = 0 & \Rightarrow y = c \\ g(y) & \neq 0 \\ \frac{y'}{g(y)} & = f(x) & \Rightarrow \int \frac{y'dx}{g(y)} = \int f(x)dx \stackrel{dy=y'dx}{\Rightarrow} \\ & \Rightarrow \int \frac{dy}{g(y)} = \int f(x)dx \Rightarrow \\ \Rightarrow \begin{bmatrix} y = \phi(x,c) \\ \psi(x,y,c) = 0 & \Leftrightarrow \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y = c_1 \\ y = \phi(y,c_2) \\ \psi(x,y,c_2) = 0 \end{bmatrix}$$

Пример. $y' = xy^2$

$$\begin{bmatrix} y = 0 \\ \begin{cases} \frac{dy}{y^2} &= xdx \\ y &\neq 0 \end{cases} \Leftrightarrow \int \frac{dy}{y^2} = \int xdx \Rightarrow -\frac{1}{y} = \frac{x^2}{2} + C \Rightarrow$$
$$\Rightarrow \begin{bmatrix} y = -\frac{2}{x^2 + 2C}, & C \in \mathbb{R} \\ y = 0 \end{bmatrix}$$

Теорема 1 (Задача Коши).

$$\begin{cases} y' = f(x,y) \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

$$f(x,y) \in C(D), \quad (x_0, y_0) \in D$$

$$(1.5)$$

Пример. $y' = \sqrt{y}$

$$\left[\begin{array}{ll} y = 0 \\ \begin{cases} \frac{dy}{\sqrt{y}} &= \int dx & \Leftrightarrow 2\sqrt{y} = x + C \Rightarrow \\ y & \neq 0 \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow y = \left(\frac{x+c}{2}\right)^2$$
 при $x+c \geqslant 0$

1. $y = 0 \cup$ парабола AB_1D_1 ;

2.
$$x_0$$
 на кривой $y=0$
$$\begin{bmatrix} y=0\\ABD\\AB_1D_1\\AB_2D_2 \end{bmatrix}$$

Otbet:
$$\begin{bmatrix} y = 0 \\ y = \left(\frac{x+c}{2}\right)^2, & x+c \ge 0 \end{bmatrix}$$

Определение 13 (Точка единственности, неединственности решения, особое решение). Точка (x_0, y_0) называется точкой единственности решения $y = \phi(x)$, если через нее не проходит другое решение, не совпадающее с решением $y = \phi(x)$ ни в какой окрестности этой точки.

Остальные точки называются точками неединственности.

Решение, которое содержит точки неединственности, называется *особым решением*.

Теорема 2 (\exists и !-ть решения задачи Коши). Пусть f(x,y) в 1.5:

1. Определена и непрерывна в прямоугольнике в прямоугольнике:

$$\Pi = \{(x, y) : |x - x_0| \le a, |y - y_0| \le b\}$$

2. Удовлетворяет условию Липшица по y в Π :

$$(f'_{\nu}(x,y))$$
 непрерывна в П)

Тогда \exists ! решение задачи 1.5 в окрестности точки x_0 :

$$(x_0-h;x_0+h),$$

где $h = \min\left(a; \frac{b}{M}\right), M = \max|f(x,y)|, (x,y) \in \Pi.$

Определение 14 (Функция, удовлетворяющая условию Липшица). f(x,y) удовлетворяет условию Липшица по переменной y, если $\exists L > 0$ такая, что $\forall (x,y_1)$ и (x,y_2) имеет место соотношение:

$$|f(x,y_1) - f(x,y_2)| \le L \cdot |y_1 - y_2|$$

Если $f_y'(x,y)$ – непрерывна в Π , то выполняется условие Липшица: $\forall (x,y_1),\ (x,y_2)\in \Pi,\ \exists \widetilde{y}\in [y_1;y_2]$:

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \le |f'_y(x, \widetilde{y}) \cdot (y_1 - y_2)| \le |f'_y(x, \widetilde{y})| \cdot |y_1 - y_2| = L \cdot |y_1 - y_2|$$

Пример.
$$y' = \frac{1}{y^2}, \ f(x,y) = \frac{1}{y^2}, \ f'_y = \frac{2}{y^3}$$

$$\int y^2 dy = \int y dx \Rightarrow \frac{y^3}{3} = x + c \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} y = \sqrt[3]{3(x+c)} \\ y(x_0) = y_0 \end{cases} \Rightarrow y = \sqrt[3]{3(x-x_0)} + y_0^3$$

Пример.
$$y' = signx = \left\{ \begin{array}{cc} 1, & x > 0 \\ 0, & x = 0 \\ -1, & x < 0 \end{array} \right., \; y = |x|$$

Пример.
$$y' = y^2 - 2y + 1 = (y - 1)^2$$

$$\begin{bmatrix} y = 1 \\ y & \neq 1 \\ \frac{dy}{(y - 1)^2} & = \int dx \end{cases} \Leftrightarrow -\frac{1}{y - 1} = x + C \Rightarrow y = 1 - \frac{1}{x + C}$$

$$\begin{bmatrix} y = 1, \\ y = 1 - \frac{1}{x + C_1}, \ (-\infty; -C_1), \\ y = 1 - \frac{1}{x + C_2}, \ (-C_2; +\infty) \end{bmatrix}$$

Лекция 2: Продолжение

от 15 окт 08:47

1.3 Особые решения

Примечание.

$$\begin{cases} y' = f(y), & f \in C(D), D \subset \mathbb{R}, \\ y(x_0) = y_0 \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} f(y) = 0 & \Rightarrow y = c - ? \\ \begin{cases} f(y) \neq 0, \\ \int \frac{dy}{f(y)} = \int dx \end{cases} \Rightarrow \begin{bmatrix} y = \phi(x, C), \\ \psi(y, x, C) = 0 \end{cases}$$

Для \forall точки $x \in \{y = C\}$ \exists точка (x_1, y_1) и интегральная кривая, проходящая через точку (x_1, y_1) , которая пересекает прямую y = C в точке x $(x \equiv (x, C))$.

Проинтегрируем на отрезке $[x_1; x]$:

$$\int_{y_1}^{C} \frac{dy}{f(y)} = \int_{x_1}^{x} dx \Leftrightarrow \int_{y_1}^{C} \frac{dy}{f(y)} = x - x_1 \Leftrightarrow \underbrace{x}_{\text{конечная}} = x_1 + \underbrace{\int_{y_1}^{C} \frac{dy}{f(y)}}_{\text{конечный}},$$

(несобственный интеграл сходится)

Примечание (Критерий). Решение y = C дифференциального уравнения $y' = f(y), f \in C(D)$ такое, что f(C) = 0 называется *особым* \Leftrightarrow

$$\Leftrightarrow \int_{y_1}^C \frac{dy}{f(y)} < \infty$$
 (несобственный интеграл сходится)

Пример. $y' = 3y^{\frac{2}{3}}$

- 1. Непрерывно.
- 2. $f_y' = 2y^{-\frac{1}{3}}$ разрывна в точке 0 (условие Липшица не выполнено?).

$$\left[\begin{array}{ccc} y &= 0 ? \\ \int \frac{dy}{3y^{\frac{2}{3}}} &= \int dx \Rightarrow y^{\frac{1}{3}} = x + C \end{array} \right.$$
 $\int_{y_1}^{0} \frac{dy}{3y^{\frac{2}{3}}} = y^{\frac{1}{3}} \Big|_{y_1}^{0} = 0 - y_1^{\frac{1}{3}} < + \infty \stackrel{\text{по критерию}}{\Rightarrow} y = 0 - \text{особое}$

Пример. Найти особое решение $y'=\left\{ \begin{array}{cc} y\cdot \ln y, & y>0 \\ 0, & y=0 \end{array} \right.$, $D=[0;+\infty)$:

$$f(y) = \begin{cases} y \cdot \ln y, & y > 0 \\ 0, & y = 0 \end{cases}$$

1. Непрерывно.

$$\lim_{y \to +0} (y \cdot \ln y) = \lim_{y \to +0} \frac{\ln y}{\frac{1}{y}} = \lim_{y \to +0} \frac{\frac{1}{y}}{\frac{1}{y^2}} = -\lim_{y \to +0} = 0$$

2. Условие Липшица:

$$|f(y_1) - f(y_2)| \le L \cdot |y_1 - y_2|, \quad \begin{array}{l} y_1 \in (0; +\infty), \\ y_2 = 0 \end{array}$$

$$|f(y_1) - f(y_2)| = |y_1 \cdot \ln y_1 - 0| \le |y_1| \cdot |\ln y_1| \le |y_1| \cdot L,$$

то есть $|\ln y_1| \leqslant L$.

Для $\forall L > 0$ $\exists y_1^*$ близкий к 0 и такой, что $|\ln y_1^*| > L$.

3.
$$f(y) = 0 \Rightarrow \begin{bmatrix} y = 0 \\ y = 1 \end{bmatrix}$$

(a) y = 0:

$$\int_{y_1}^{0} \frac{dy}{y \cdot \ln y} = \int_{y_1}^{0} \frac{d(\ln y)}{\ln y} = \ln |\ln y| \Big|_{y_1}^{0} = \infty - \ln |\ln y_1| = \infty \Rightarrow$$

 $\Rightarrow y = 0$ не является особым.

(b) y = 1:

$$\int_{y_1}^1 \frac{dy}{y \cdot \ln y} = \ln \left| \ln y \right| \bigg|_{y_1}^1 = -\infty - \ln \left| \ln y_1 \right| = -\infty \Rightarrow$$

 $\Rightarrow y = 1$ не является особым.

Пример. Найти особое решение $y'=\left\{ \begin{array}{cc} y\cdot \ln^2 y, & y>0 \\ 0, & y=0 \end{array} \right.$, $D=[0;+\infty)$:

$$f(y) = \begin{cases} y \cdot \ln^2 y, & y > 0 \\ 0, & y = 0 \end{cases}$$

- 1. Непрерывно (аналогично).
- 2. Условие Липшица (аналогично).

3.
$$f(y) = 0 \Rightarrow y \cdot \ln^2 y = 0$$
 $\begin{bmatrix} y = 0 \\ y = 1 \end{bmatrix}$

(a) y = 0:

$$\int_{y_1}^{0} \frac{dy}{y \cdot \ln^2 y} = \int_{y_1}^{0} \frac{d(\ln y)}{\ln^2 y} = \frac{1}{\ln y} \Big|_{y_1}^{0} = 0 + \frac{1}{\ln y_1} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow y = 0$$
 – oco6oe.

(b) y = 1:

$$\int_{y_1}^1 \frac{dy}{y \cdot \ln^2 y} = -\frac{1}{\ln y} \Big|_{y_1}^1 = -\infty + \frac{1}{\ln y_1} - \text{расходится} \implies$$

 $\Rightarrow y = 1$ не является особым.

Глава 2

Методы интегрирования дифференциальных уравнений 1-го порядка

2.1 Однородные уравнения

Определение 15 (Однородное уравнение первого порядка). *Однородным уравнением первого порядка* называется уравнение вида:

$$y' = f\left(\frac{y}{x}\right), \quad f \in C(D)$$
 (2.1)

или:

$$y' = \frac{P(x,y)}{Q(x,y)},\tag{2.2}$$

где P(x,y) и Q(x,y) являются однородными функциями одного и того же порядка.

Определение 16 (Однородная функция порядка k). Однородной функцией порядка k называется функция:

$$P(\lambda x, \lambda y) = \lambda^k \cdot P(x, y), \quad \lambda \in \mathbb{R}, \ \lambda \neq 0$$

Пример. $P(x,y) = x^2 - 2xy + 7y^2$

$$P(\lambda x, \lambda y) = (\lambda x)^2 - 2(\lambda x)(\lambda y) + 7(\lambda y)^2 = \lambda^2(x^2 - 2xy + 7y^2)$$

Пример. $x(x^2 + y^2)dy = y(y^2 - xy + x^2)dx$

$$\underbrace{x^3 + xy^2}_{Q(x,y)}, \quad \underbrace{y^3 - xy^2 + yx^2}_{P(x,y)}$$

Примечание (Замена переменной).
$$t = \frac{y}{x} \Rightarrow y = t \cdot x$$

$$y=t(x)\cdot x\Rightarrow y'=t'\cdot x+t$$
 — подставим в 2.1 : $t'\cdot x=f(t)-t$ — уравнение с разделяющей переменной (РП)

$$\frac{dt}{dx}x = f(t) - t$$

$$\begin{bmatrix}
f(t) - t = 0 \\
f(t) - t = 0
\end{bmatrix}$$

$$\begin{cases}
f(t) - t = 0 \\
f(t) - t = 0
\end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix}
t = \phi(x, C) \Rightarrow y = x \cdot \phi(x, C) \\
\psi(t, x, C) = 0
\end{cases}$$

$$\Rightarrow \psi(\frac{y}{x}, x, C) = 0$$

$$\Leftrightarrow \psi(x, C) \Rightarrow \psi(x,$$

t'x = 0 \Rightarrow t' = 0 \Rightarrow t = C \Rightarrow y = Cx — решение при C : f(C) — C = 0.

$$f(\frac{y}{x}) = const$$

Изоклины: $\frac{y}{x} = C \Rightarrow f(C) = const$
 $y = Cx$ — изоклины уравнения 2.1

1. (а) Уравнение вида $y'=f\left(\frac{a_1x+b_1y+c_1}{a_2x+b_2y+c_2}\right)$ сводится к однородному с помощью замены:

$$\left\{ \begin{array}{l} x=\xi+\alpha\\ y=\eta+\beta \end{array} \right., \quad (\alpha;\beta) - \text{ решение системы } \left\{ \begin{array}{l} a_1x+b_1y+c_1=0\\ a_2x+b_2y+c_2=0 \end{array} \right.$$

- (b) Прямые параллельны, то есть $a_1x + b_1y = k(a_2x + b_2y)$. Замена переменной $t = a_2x + b_2y$ и привести к уравнению с РП.
- 2. Замена переменной $y = t^m$. Подставить эту замену в уравнение и из условия однородности выбрать m.

Пример.
$$ydx + x(2xy + 1)dy = 0$$
, $ydx + (2x^2 + x)dy = 0$

$$y = t^m \Rightarrow t^m dx + (2x^2 t^m + x) \cdot mt^{m-1} dt = 0$$

$$m = 2m + 1 = m$$

$$m = -1 \Rightarrow y = t^{-1} = \frac{1}{t}$$

$$\frac{dx}{t} + \left(\frac{2x^2}{t} + x\right)\left(-\frac{1}{t^2}\right)dt = Q \Rightarrow$$

$$\Rightarrow dx - \frac{x}{t}\left(\frac{2x}{t} + 1\right)dt = 0 - \text{однородное уравнение} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{dx}{dt} = \frac{x}{t}\left(\frac{2x}{t} + 1\right) \equiv f\left(\frac{x}{t}\right)$$

Замена переменной:
$$u = \frac{x}{t} \Rightarrow x = ut \Rightarrow dx = udt + tdu$$

$$udt + tdu - u(2u + t)dt = 0$$

$$tdu - 2u^2dt = 0, \quad t \neq 0, \quad u^2 \neq 0$$

$$\int \frac{du}{2u^2} = \int \frac{dt}{t}$$

$$-\frac{1}{2u} = \ln|t| + C$$

$$\left\{ \begin{array}{l} u = \frac{x}{t} \\ t = \frac{1}{y} \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} u = xy \\ t = \frac{1}{y} \end{array} \right., \quad \left. \begin{array}{l} -\frac{1}{xy} = \ln\left(\frac{1}{y}\right)^2 + C \\ -\frac{1}{xy} = \ln y^2 + C \end{array} \right.$$

$$\ln y^2 - \frac{1}{xy} = C$$

$$u = 0 \Rightarrow x \cdot y = 0 \Rightarrow \begin{bmatrix} x = 0 - \text{решение} \\ y = 0 - \text{решениe} \end{bmatrix}$$

Otbet: $\ln y^2 - \frac{1}{xy} = C$, x = 0, y = 0

2.2 Линейные уравнения 1-го порядка

Определение 17 (Линейное уравнение 1-го порядка). Линейным уравнением 1-го порядка называется уравнение вида:

$$a_0(x)y' + a_1(x)y = b(x),$$
 (2.3)

$$a_0(x)y' + a_1(x)y = 0,$$
 (2.4)

где $b(x), a_0(x), a_1 \in C(\alpha; \beta), a_0(x) \neq 0, -\infty \leqslant \alpha \leqslant \beta \leqslant +\infty.$

Примечание (Задача Коши). $y(x_0) = y_0$

Теорема 3 (∃ и !).

Примечание (Задача Коши).
$$y(x_0) = y_0$$

$$y' = \underbrace{\frac{b(x)}{a_0(x)} - \frac{a_1(x)}{a_0(x)}y}_{f(x,y)}$$

$$f \in C\big((\alpha;\beta) \times (-\infty; +\infty)\big).$$
2. $f'_y = -\frac{a_1(x)}{a_0(x)}$
Однородное уравнение 2.4.

$$f \in C((\alpha; \beta) \times (-\infty; +\infty)).$$

$$2. f_y' = -\frac{a_1(x)}{a_0(x)}$$

$$y$$
 = 0 – решение: $y = c \cdot e^{-\int \frac{a_1(x)}{a_0(x)} dx}$

Определение 18 (Линейное уравнение 1-го порядка). *Линейным уравнением* 1-го порядка называется уравнение вида:

$$y' + p(x) \cdot y = q(x), \tag{2.5}$$

$$y' + p(x) \cdot y = 0, \tag{2.6}$$

где $p(x), q(x) \in C(\alpha; \beta)$.

Примечание (Свойства 2.6).

- 1. Пусть $y_1(x)$ решение $2.6 \Rightarrow k \cdot y_1$ решение $2.6, k \in \mathbb{R}(\mathbb{C})$.
- 2. Если y_1, y_2 решения 2.6 \Rightarrow $y_1 + y_2$ решение 2.6 $(k_1y_1 + k_2y_2$ решение).
- 3. y = 0 решение 2.6.

Утверждение. Решения 2.6 образуют линейное пространство:

y' + p(x)y = 0

$$\frac{dy}{y} = -p(x)dx$$

$$\ln|y| = -\int p(x)dx + \ln|C|$$

$$(\star) \ y = C \cdot e^{-\int p(x) dx}$$

$$\begin{cases} y' + p(x)y &= 0 \\ y(x_0) &= y_0 \end{cases}, \quad [x_0; x]$$

$$\int_{x_0}^{x} \frac{y'(s)}{y(s)} ds = -\int_{x_0}^{x} p(s) dx$$

$$\int_{y_0}^{y} \frac{dy}{y} = -\int_{x_0}^{x} p(s)dx \Rightarrow \ln|y| - \ln|y_0| = -\int_{x_0}^{x} p(x)dx \Rightarrow$$

$$(\star\star) \Rightarrow y = y_0 \cdot e^{-\int_{x_0}^x p(x)dx}$$

при $C = y_0$.

4. Если y – частное решение, то $C \cdot y$ – общее решение 2.6.

Лекция 3: Продолжение

от 1 нояб 10:30

2.3 Интегрирующий множитель

Примечание.
$$ydx-xdy=0$$
 $\Big|\cdot\frac{1}{y^2}\Big|$
$$\frac{\delta P}{\delta y}=y_y'=1$$

$$\frac{\delta Q}{\delta x}=\frac{\delta}{\delta x}(-x)=-1$$

$$\frac{ydx-xdy}{y^2}=0\Rightarrow d\left(\frac{x}{y}\right)=0$$

$$\frac{x}{y}=C,\quad y=0$$

Определение 19 (Интегрирующий множитель). Пусть

$$M(x,y)dx + N(x,y)dy = 0 (2.7)$$

не является уравнением в полных дифференциалах, $M, N \in C^2(D), D$ – односвязная область в \mathbb{R}^2 .

M(x,y) называется интегрирующим множителем уравнения 2.7,

$$\mu(x,y)M(x,y)dx + \mu(x,y)N(x,y)dy$$

является полным дифференциалом некоторой функции $\frac{\delta P}{\delta y} = \frac{\delta Q}{\delta x}.$

Примечание. $I. \mu(x,y) \in C^2(D)$

$$\mu(x,y) \cdot M(x,y) = P(x,y), \quad \mu(x,y) \cdot N(x,y) = Q(x,y)$$

$$\frac{\delta \mu(x,y)}{\delta y} M(x,y) + \mu(x,y) \cdot \frac{\delta M(x,y)}{\delta y} = \frac{\delta \mu(x,y)}{\delta x} N(x,y) + \mu(x,y) \cdot \frac{\delta?}{\delta x}$$
1. $\mu = \mu(x)$.
2. $\mu = \mu(x)$.

2.4 Методы построения интегрирующего множителя

Примечание.

$$M(x,y)dx + N(x,y)dy = 0$$

$$M, N \in C^{2}(D), \quad \frac{\delta N}{\delta x} \neq \frac{\delta M}{\delta y}, \quad \mu(x,y) \in C^{1}(D) :$$
(2.8)

$$\mu(x,y)\cdot M(x,y)dx + \mu(x,y)\cdot N(x,y)dy = 0 - \text{уравнение в ПД?}$$

$$P(x,y) \qquad \qquad Q(x,y)$$

$$\frac{\delta Q}{\delta x} = \frac{\delta P}{\delta y}$$

$$\frac{\delta \mu(x,y)}{\delta x}\cdot N(x,y) + \mu(x,y)\cdot \frac{\delta N(x,y)}{\delta x} =$$

$$= \frac{\delta \mu(x,y)}{\delta y}\cdot M(x,y) + \mu(x,y)\cdot \frac{\delta M(x,y)}{\delta y}$$

$$\begin{split} \frac{\delta \mu(x,y)}{\delta x} \cdot N(x,y) + \mu(x,y) \cdot \frac{\delta N(x,y)}{\delta x} &= \\ &= \frac{\delta \mu(x,y)}{\delta y} \cdot M(x,y) + \mu(x,y) \cdot \frac{\delta M(x,y)}{\delta y} \end{split}$$

$$\mu = \mu(x) \Rightarrow \frac{\delta \mu}{\delta y} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \mu'(x) \cdot N(x, y) + \mu(x) \cdot \frac{\delta N}{\delta x} = \mu(x) \cdot \frac{\delta M}{\delta y}$$

$$\underbrace{\frac{\mu'(x)}{\mu(x)}}_{\text{Зависит от }x} = \underbrace{\frac{\delta M}{\delta y} - \frac{\delta N}{\delta x}}_{\text{Зависит от }x} = F(x)$$

$$(M \neq 0 \text{ и } N \neq 0)$$

$$\int \frac{\mu'(x)}{\mu(x)} dx = \int F(x) dx$$

$$\ln|\mu(x)| = \ln c + \int F(x)dx, \quad \mu(x) = c \cdot e^{\int F(x)dx} = e^{\int F(x)dx}$$

$$\mu = \mu(y) \Rightarrow \frac{\delta \mu}{\delta x} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \mu'(y) \cdot M(x, y) + \mu(y) \cdot \frac{\delta M}{\delta y} = \mu(y) \cdot \frac{\delta N}{\delta x}$$

$$\mu'(y) \qquad \frac{\delta N}{\delta x} = \frac{\delta M}{\delta y}$$

$$\underbrace{\frac{\mu'(y)}{\mu(y)}}_{\text{Зависит от }y} = \underbrace{\frac{\delta N}{\delta x} - \frac{\delta M}{\delta y}}_{\text{Зависит от }y} = F(y)$$

$$\int \frac{\mu'(y)}{\mu(y)} dy = \int F(y) dy$$

$$\ln |\mu(y)| = \ln c + \int F(y) dy, \quad \mu(y) = c \cdot e^{\int F(y) dy} = e^{\int F(y) dy}$$

$$\mu = \mu(\omega(x, y))$$

$$\frac{\delta \mu}{\delta \omega} \cdot \frac{\delta \omega}{\delta x} \cdot N + \mu \cdot \frac{\delta N}{\delta x} = \frac{\delta \mu}{\delta \omega} \cdot \frac{\delta \omega}{\delta y} \cdot M + \mu \cdot \frac{\delta M}{\delta y}$$

$$\frac{\frac{\delta \mu}{\delta \omega}}{\mu(\omega)} = \frac{\frac{\delta M}{\delta y} - \frac{\delta N}{\delta x}}{N \cdot \frac{\delta \omega}{\delta x} - M \cdot \frac{\delta \omega}{\delta y}} = F(\omega) \implies$$

Пример.

$$(x^{2} + y^{2} + x)dx + ydy = 0, \quad M = x^{2} + y^{2} + x, \quad N = y$$

$$\frac{\delta N}{\delta x} = 0$$

$$\frac{\delta M}{\delta y} = 2y$$

$$\mu = \mu(x) = ?, \quad \mu(x^{2} + y^{2} + x)dx + \mu ydy = 0,$$

$$P = \mu(x^{2} + y^{2} + x), \quad Q = \mu y,$$

$$\frac{\delta P}{\delta y} = \frac{\delta Q}{\delta x}, \quad \frac{\delta M}{\delta y}(x^{2} + y^{2} + x) + \mu \cdot 2y = \frac{\delta \mu}{\delta x} \cdot y + \mu \cdot 0,$$

$$\frac{\mu'(x)}{M} = \frac{2y}{y} = 2, \quad \mu(x) = e^{2x},$$

$$e^{2x}(x^{2} + y^{2} + x)dx + e^{2x} \cdot ydy = 0,$$

$$P = e^{2x}(x^{2} + y^{2} + x), \quad Q = e^{2x} \cdot y,$$

$$\frac{\delta P}{\delta y} = 2e^{2x} \cdot y = \frac{\delta Q}{\delta x},$$

$$\left\{\begin{array}{c} \frac{\delta u}{\delta x} = e^{2x}(x^{2} + y^{2} + x) \\ \frac{\delta u}{\delta y} = e^{2x} \cdot y \end{array}\right. \Rightarrow u(x, y) = e^{2x} \cdot \frac{y^{2}}{2} + c(x),$$

$$u'_{x} = 2e^{2x} \cdot \frac{y^{2}}{2} + c'(x) = e^{2x}(x^{2} + y^{2} + x), \quad c'(x) = e^{2x}(x^{2} + x)$$

Глава 2. МЕТОДЫ ИНТЕГРИРОВАНИЯ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ16 УРАВНЕНИЙ 1-ГО ПОРЯДКА

$$c(x) = \frac{e^{2x}}{2}(x^2 + x) - \int \frac{e^{2x}}{2}(2x + 1)dx =$$

$$= \frac{e^{2x}}{2}(x^2 + x) - \frac{e^{2x}}{4}(2x + 1) + \int \frac{e^{2x}}{4} \cdot 2dx =$$

$$= \frac{e^{2x}}{2}(x^2 + x) - \frac{e^{2x}}{4}(2x + 1) + \frac{e^{2x}}{4} + C$$

$$c(x) = \frac{e^{2x}}{2} \cdot x^2 + C$$

$$u(x, y) = e^{2x} \cdot \frac{x^2 + y^2}{2} + C = \widetilde{C}$$

$$e^{2x} \cdot \frac{x^2 + y^2}{2} = C - \text{общий интеграл}$$

Примечание (Свойства интегрирующего множителя (ИМ)).

- 1. Если μ_0 ИМ, то $\forall c \in \mathbb{R}$ $\mu_1 = C \cdot \mu_0$ тоже является ИМ.
- 2. Пусть μ_0 ИМ уравнения (1.12), V_0 соответствующий ему интеграл, то есть:

$$\mu_0 \cdot Mdx + \mu_0 \cdot Ndx = dV_0$$

тогда для произвольной функции $\phi \in C^1(D), \ \phi \neq 0, \ \mu_1 = \mu_0 \cdot \phi(V_0)$ – так же является ИМ.

$$\begin{aligned} Mdx + Ndy &= 0, \quad \mu_1 \cdot Mdx + \mu_1 \cdot Ndy = \\ &= \mu_0 \cdot \phi(V_0) \cdot Mdx + \mu_0 \cdot \phi(V_0) \cdot Ndy = \\ &= \phi(V_0)(\mu_0 \cdot Mdx + \mu_0 \cdot Ndy) = \phi(V_0)dV_0 = \\ &= d\bigg(\int \phi(V_0)dV_0\bigg) = dV_1, \quad \int \phi(V_0)dV_0 = V_1 \end{aligned}$$

3. Если μ_1 и μ_2 – интегральные множители уравнения 2.8, тогда:

$$\mu_2 = \mu_1 \cdot \phi(V_1),$$

где ϕ – произвольная функция класса C^1 , V_1 – соответствующий интеграл для μ_1 .

Следствие. Если μ_1 и μ_2 – интегральные множители уравнения 2.8 и $\frac{\mu_1}{\mu_2}$ + const, тогда $\frac{\mu_1}{\mu_2}$ – является интегралом для уравнения 2.8.

Теорема 4. Если уравнение 1-го порядка имеет общий интеграл u(x,y) = C, то оно имеет интегрирующий множитель.

Доказательство.

$$u(x,y) = C \begin{cases} Mdx + Ndy = 0 \\ du = \frac{\delta u}{\delta x}dx + \frac{\delta u}{\delta y}dy = 0 \end{cases}$$

(dx, dy) – ненулевое решение если определитель равен 0, то есть

$$\left| \begin{array}{cc} M & N \\ \frac{\delta u}{\delta x} & \frac{\delta u}{\delta y} \end{array} \right| = M \cdot \frac{\delta u}{\delta y} - N \cdot \frac{\delta u}{\delta x} = 0$$

$$(dx,dy)$$
 — ненулевое решение если определитель равен 0 , то есть
$$\left| \begin{array}{c} M & N \\ \frac{\delta u}{\delta x} & \frac{\delta u}{\delta y} \end{array} \right| = M \cdot \frac{\delta u}{\delta y} - N \cdot \frac{\delta u}{\delta x} = 0$$

$$M \cdot \frac{\delta u}{\delta y} = N \cdot \frac{\delta u}{\delta x} \quad \left| \begin{array}{c} \cdot (MN) \Rightarrow \frac{1}{N} \cdot \frac{\delta u}{\delta y} = \frac{1}{M} \cdot \frac{\delta u}{\delta x} \stackrel{?}{=} \mu, \\ \mu \cdot M dx + \mu \cdot N dy = 0, \quad \frac{1}{M} \frac{\delta u}{\delta x} \cdot M dx + \frac{1}{N} \cdot \frac{\delta u}{\delta y} \cdot N dy = 0, \\ \frac{\delta u}{\delta x} dx + \frac{\delta u}{\delta y} dy = 0 \Rightarrow du = 0$$

Примечание (Еще один способ построения интегрального множителя).

$$\underbrace{M_1 dx + N_1 dy}_{I} + \underbrace{M_2 dx + N_2 dy}_{II} = 0$$

Пусть μ_1 – интегральный множитель для I, V_1 – соответствующий ему интеграл, то есть:

$$dV_1 = \mu_1 \cdot M_1 dx + \mu_2 \cdot N_2 dy,$$

 μ_2 – интегральный множитель для $II,\,V_2$ – соответствующий ему интеграл, то есть:

$$dV_2 = \mu_2 \cdot M_2 dx + \mu_2 \cdot N_2 dy,$$

тогда $\exists \phi, \psi \in C^1(D): \quad \mu_1 \cdot \phi(V_1) = \mu_2 \cdot \psi(V_2)$ и $\mu = \mu_1 \cdot \phi(V_1)$ или $\mu = \mu_2 \cdot \psi(V_2)$ — будет интегральным множителем.

$$(\frac{y}{x} + 3x^2)dx + (1 + \frac{x^3}{y})dy = 0$$

$$(\frac{y}{x} + dy) + (3x^2dx + \frac{x^3}{y}dy) = 0$$

$$\frac{y}{x}dx + dy = 0 \qquad 3x^2dx + \frac{x^3}{y}dy = 0$$

$$\mu_1 = x \qquad \mu_2 = y$$

$$ydx + xdy = 0 \qquad 3x^2ydx + x^3dy = 0$$

$$d(xy) = 0 \Rightarrow xy = C_1 \qquad d(x^3y) = 0$$

$$u_1 = xy \qquad u_2 = x^3y$$

$$x\phi(xy) = y\psi(x^3y), \quad \phi(t) = t^2, \ \psi(t) = t,$$

$$x(x^2y^2) = yx^3y = \mu$$

$$x^3y^2\left(\frac{y}{x} + 3x^2\right)dx + x^3y^2\left(1 + \frac{x^2}{y}\right)dy = 0$$

$$\underbrace{(x^2y^3 + 3x^5y^2)}_{P} dx + \underbrace{(x^3y^2 + x^6y)}_{Q} dy = 0$$

$$\underbrace{\frac{\delta P}{\delta y}}_{Q} = 3x^2y^2 + 6x^5y$$

$$\exists \qquad \Rightarrow \text{ уравнение в ПД}$$

$$\frac{\delta Q}{\delta x} = 3x^2y^2 + 6x^5y$$

$$\begin{cases} \frac{\delta u}{\delta x} = x^2y^3 + 3x^5y^2 \\ \frac{\delta u}{\delta y} = x^3y^2 + x^6y \end{cases}$$

2.5 Теорема существования и единственности

Примечание (Задача Коши).

$$y' = f(x, y), \tag{2.9}$$

$$y(x_0) = y_0 (2.10)$$

Теорема 5 (Теорема Пикара). Пусть функция f(x,y) определена и непрерывна по совокупности переменных в прямоугольнике $\Pi = \{(x,y) : |x-x_0| \leq a, |y-y_0| \leq b\}$ и на переменной y удовлетворяет условию Липпица:

$$(f(x,y) \in C(\Pi) \cap Lipy(\Pi))$$

Тогда $\exists !$ решение задачи Коши 2.9, 2.10 в $V_h = (x_0 - h; x_0 + h)$, где $h = \min\left(a, \frac{b}{M}, \frac{1}{L}\right), \ M = \max_{(x,y) \in \Pi} \left|f(x,y)\right|.$

Определение 20. $f(x,y) \in Lipy$, если $\exists L > 0 : \forall (x,y_1), (x,y_2) \in \Pi$ имеет место:

$$|f(x, y_1) - f(x, y_2)| \le L \cdot |y_1 - y_2|$$

Лемма 1 (Об интегральном уравнении). В предположении теоремы y является решением задачи $2.9, 2.10 \Leftrightarrow$ оно является решением интегрального уравнения:

$$y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(x, y(s)) ds$$
 (2.11)

Определение 21 (Решение интегрального уравнения 2.11). *Решением интегрального уравнения 2.11* называется непрерывная функция y, обращающая уравнение в тождество.

Доказательство.

 \Rightarrow y – решение 2.9, 2.10, проинтегрируем 2.9 на $[x_0; x]$:

$$\int_{x_0}^x y'(x)dx = \int_{x_0}^x f(s, y(s))ds$$

$$y(x) - y(x_0) = \int_{x_0}^{x} f(s, y(s)) ds$$
, с учетом 2.10,

 $y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(s, y(x)) dx$, y(x) удовлетворяет уравнению 2.11

y(x) непрерывна (следует из дифференцируемости).

(x) – решение 2.11, y(x) – непрерывна, f(x,y) – непрерывна по условию теоремы \Rightarrow интеграл с переменным верхним пределом можно дифференцировать:

$$y'(x) = f(x, y(x)) \cdot 1$$
, $y(x)$ удовлетворяет уравнению 2.9

$$\frac{d}{d\alpha} \int_{a(\alpha)}^{b(\alpha)} F(x,\alpha) d\alpha =
= \int_{a(\alpha)}^{b(\alpha)} F'_{\alpha}(x,\alpha) d\alpha + F(b(\alpha),\alpha) \cdot b'(\alpha) - F(a(\alpha),\alpha) \cdot a'(\alpha)$$

$$y(x_0) = y_0 + \int_{x_0}^{x_0} f(s, y(s)) ds$$
, выполняется условие 2.10

Доказательство.

1. Последовательность приближения Пикара:

$$y_0(x) = y_0,$$

$$y_1(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(s, y_0(s)) ds,$$

$$y_2(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(s, y_1(s)) ds,$$

$$\vdots$$

$$y_n(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(s, y_{n-1}(s)) ds$$

Глава 2. МЕТОДЫ ИНТЕГРИРОВАНИЯ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ20 УРАВНЕНИЙ 1-ГО ПОРЯДКА

2. $y_n(x)$ – непрерывна при $|x - x_0| \le h$, $(x, y_n(x)) \in \Pi$.

По индукции, n = 1:

$$|y_1(x)-y_0| \stackrel{?}{\leqslant} b$$

$$|y_1(x) - y_0| = \left| \int_{x_0}^x f(s, y_0(s)) ds \right| \le$$

$$\le \left| \int_{x_0}^x \left| f(s, y_0(s)) \right| dx \right| \le M|x - x_0| \le M \cdot h \le M \cdot \frac{b}{M} = b$$

Пусть $|y_{n-1}(x) - y_0| \le b$, то есть $(x, y_{n-1}(x)) \in \Pi$. Докажем, что $(x, y_n(x)) \in \Pi$:

$$|y_n(x) - y_0| \le \left| \int_{x_0}^x \left| f(s, y_{n_1}(s)) \right| \right| \le$$

$$\le M \cdot |x - x_0| \le M \cdot h \le M \cdot \frac{b}{M} = b$$

3. Покажем, что $\{y_n(x)\}_{n=1}^{\infty} \Rightarrow \overline{y}(x)$.

Составим функциональный ряд:

$$\underbrace{y_0(x), y_1(x) - y_0(x), y_2(x) - y_1(x), \dots, y_1(x) - y_{n-1}(x), \dots}_{S_0(x)}$$

$$\underbrace{S_0(x)}_{S_1(x) = y_1(x)}$$

$$\underbrace{S_2(x) = y_2(x)}_{S_2(x) = y_2(x)}$$

Нужно дописать.

Лекция 4: Продолжение

от 19 нояб 8:44

Лемма 2 (Гронуолла). Пусть
$$u(x) \ge 0$$
 и $u(x) \in C([x_0; x_0 + h])$,

$$(\star) \quad u(x) \leqslant a + b \int_{x_0}^x u(t)dt, \quad a \geqslant 0, \ b \geqslant 0$$

Тогда $u(x) \le a \cdot e^{b(x-x_0)}$ на $[x_0; x_0 + h]$.

Доказательство. $u(x) = e^{b(x-x_0)}v(x)$

На
$$[x_0; x_0+h]$$
: $v(x)$ – непрерывна и в точке $x_1: v(x_1) = \max_{[x_0; x_0+h]} v(x)$.

$$e^{b(x-x)}v(x_{1}) = u(x_{1}) \leqslant$$

$$\leqslant a + b \int_{x_{0}}^{x_{1}} u(t)dt = a + b \int_{x_{0}}^{x_{1}} e^{b(t-x_{0})}v(t)dt \leqslant$$

$$\leqslant a + b \cdot v(x_{1}) \cdot \frac{e^{v(t-x_{0})}}{b} \Big|_{x_{0}}^{x_{1}} = a + v(x_{1}) \cdot e^{b(x_{1}-x_{0})} - v(x_{1}) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow 0 \leqslant a - v(x_{1}) \Rightarrow v(x_{1}) \leqslant a \Rightarrow$$

$$\Rightarrow u(x) = e^{b(x-x_{0})}v(x) \leqslant e^{b(x-x_{0})}v(x_{1}) \leqslant a \cdot e^{b(x-x_{0})}$$

Следствие. Если a = 0, то $u(x) \equiv 0$.

2.6 Уравнения, не разрешенные относительно производной

Определение 22 (Уравнение, не разрешенное относительно производной). *Уравнением, не разрешенным относительно производной* называется уравнение вида:

$$f(x, y, y') = 0 (2.12)$$

Примечание (Задача Коши). Найти прешение 2.12 при условиях:

$$\begin{cases} y(x_0) = y_0 \\ y'(x_0) = y'_0 \end{cases}$$
 (2.13)

Теорема 6 (\exists и ! задачи Коши). Пусть $f \in C^1(D)$ и в точке $(x_0, y_0, y_0') \in D$,

$$f(x_0, y_0, y_0') = 0$$
 и $f'_{y'}(x_0, y_0, y_0') \neq 0$

Тогда на достаточно малом отрезке $[x_0 - h; x_0 + h]$ решение задачи Коши 2.12, 2.13 существует и единственно.

Пример. $(y')^2 = x^2$

$$\begin{bmatrix} y' = x \\ y' = -x \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} y = \frac{x^2}{2} + C \\ y = -\frac{x^2}{2} + C \end{bmatrix}$$

Определение 23 (Особое решение, дискриминантная кривая). Решение $y = \phi(x)$ уравнения 2.12 называется *особым*, если через \forall точку y =

 $\phi(x)$, помимо того, проходит другое решение, имеющее ту же касательную, не совпадающее с исходным решением в сколь угодно малой окрестности этой точки.

Особые решения будем искать из системы:

$$\begin{cases}
f(x, y, y') = 0 \\
f'_{y'}(x, y, y') = 0
\end{cases}$$
(2.14)

путем исключения y'.

Кривая, определенная уравнением 2.14 $\psi(x,y)$ = 0, называется ∂uc -криминантной.

2.7 Интегрирование уравнений, не разрешенных относительно производной

Примечание.

- 1. Выразить, если это возможно, явно $y': (y')_{1,2} = \dots$
- 2. Метод параметра: y' = p

$$x = \Phi(y, y') \tag{2.15}$$

$$y = \Psi(x, y') \tag{2.16}$$

Из 2.15: $y' = p \Rightarrow dy = pdx$, $x = \Phi(y, p)$

$$dx = \frac{\delta\Phi}{\delta y}dy + \frac{\delta\Phi}{\delta p}dp$$
$$\frac{dy}{p} = \frac{\delta\Phi}{\delta y}dy + \frac{\delta\Phi}{\delta p}dp$$

$$\left[\begin{array}{l} p=0 \\ p\neq 0 \\ \\ \frac{dy}{p} = \frac{\delta\Phi}{\delta y} dy + \frac{\delta\Phi}{\delta p} dp \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} y=y(p,c) \\ x=\Phi \big(y(p,c),p \big) \end{array} \right. \end{array} \right.$$

Из 2.16: $y = \Psi(x, p)$

$$dy = \frac{\delta \Psi}{\delta x} dx + \frac{\delta \Psi}{\delta p} dp$$

$$pdx = \frac{\delta \Psi}{\delta x} dx + \frac{\delta \Psi}{\delta p} dp \Rightarrow \begin{cases} x = x(p, c) \\ y = \Psi(x(p, c), p) \end{cases}$$

Примечание (Уравнение Лагранжа).

$$y = x \cdot F(y') + G(y')$$

$$y' = p \Rightarrow y = x \cdot F(p) + G(p)$$

$$dy = F(p)dx + x \cdot F'(p)dp + g'(p)dp$$

$$(p - F(p))dx - F'(p)dp \cdot x = G'(p)dp \colon dp \neq 0, \ p - F(p) \neq 0$$

$$\frac{dx}{dp} - \frac{F'(p)}{p - f(p)} \cdot x = \frac{G'(p)}{p - F(p)} - \text{линейное уравнение относительно } x$$

$$\begin{bmatrix} p - F(p) = 0 \Rightarrow p = p_0 \Rightarrow y = x \cdot F(p_0) + G(p_0) \Rightarrow y = x \cdot C_1 + C_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ p - F(p) \neq 0 \\ \frac{dx}{dp} - \frac{F'(p)}{p - F(p)} \cdot x = \frac{G'(p)}{p - F(p)} \Rightarrow \begin{cases} x = \phi(p, C) \\ y = \phi(p, C) \cdot F(p) + G(p) \end{cases}$$
$$dp = 0 \Rightarrow p = C \Rightarrow y = x \cdot F(C) + G(C)$$

Примечание (Уравнение Клеро).

$$y = xy' + G(y');$$

$$y = xp + G(p);$$

$$dy = xdp + pdx + G'(p)dp;$$

$$\begin{cases} (x + G'(p))dp = 0; \\ dp = 0 \Rightarrow p = C \Rightarrow y = xF(C) + G(C) \end{cases}$$

2.8 Уравнения высших порядков

Определение 24 (Уравнение n-го порядка). Уравнением порядка n называется уравнение вида:

$$F(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0,$$
 (2.17)

где x — неизвестная, n — наивысший порядок производной:

$$y^{(n)} = f(x, y, y', \dots, y^{(n-1)})$$
(2.18)

Определение 25 (Решение уравнений 2.17 и 2.18). *Решением уравнений* 2.17 и 2.18 называется n раз дифференцируемая функция, которая при подстановке в уравнение, обращает его в тождество.

Определение 26 (Задача Коши). *Задача Коши*: найти уравнения 2.18 удовлетворяющему начальным условиям:

$$\begin{cases} y(x_0) = y_0 \\ y'(x_0) = y'_0 \\ \vdots \\ y^{(n-1)}(x_0) = y_0^{n-1} \end{cases} \begin{pmatrix} y_0^{\circ} \\ y_1^{\circ} \\ \vdots \\ y_{n-1}^{\circ} \end{pmatrix}$$
 (2.19)

Теорема 7 (\exists и ! задачи Коши 2.18, 2.19). Пусть $f(x, y_0, y_1, \dots, y_{n-1})$ – непрерывна по совокупности переменных в парадлелепипеде:

$$\Pi = \left\{ (x, y_0, y_1, \dots, y_{n-1}) : |x - x_0| \le a, |y_k - y_k^0| \le b, k = \overline{0, n-1} \right\}$$

и удовлетворяет условию Липшица по переменным y_0, y_1, \dots, y_{n-1}

$$\left(\frac{\delta f}{\delta y_k} - \text{Henp.}, \ k = \overline{0, n-1}\right)$$

Тогда в окрестности точки x_0 ($x_0 - h; x_0 + h$) решение задачи Коши существует и единственно, где:

$$h = \min\left\{a, \frac{b}{\max\{M_0, M_1, \dots, M_{n-1}\}}\right\}, \quad M_k = \max\left|\frac{\delta f}{\delta y_k}\right|$$

2.9 Линейные уравнения высших порядков

Определение 27 (Линейное неоднородное уравнение порядка n, однородное уравнение). Уравнение вида:

$$a_0(x) \cdot y^{(n)} + a_1(x) \cdot y^{(n-1)} + \ldots + a_{n-1}(x) \cdot y' + a_n(x) \cdot y = f(x), \quad a_0(x) \neq 0$$
(2.20)

называется линейным неоднородным порядка n,

$$a_j(x) \in C(\alpha; \beta), \quad j = \overline{0, n}, \quad f(x) \in C(\alpha, \beta), \quad -\infty \le \alpha < \beta \le +\infty$$

Если f(x) = 0, то уравнение называется однородным. Пусть $L[y] = Ly \equiv a_0(x) \cdot y^{(n)} + \ldots + a_n(x) \cdot y$,

$$Ly = f \tag{2.21}$$

$$Ly = 0 (2.22)$$

$$y^{(n)} = -\frac{a_1(x)}{a_0(x)} \cdot y^{(n-1)} - \dots - \frac{a_{n-1}(x)}{a_0(x)} \cdot y' - \frac{a_n(x)}{a_0(x)} \cdot y + \frac{f(x)}{a_0(x)}$$
(2.23)

Теорема 8 (О существовании и единственности). Пусть для уравнения 2.23 выполняются условия: $a_0(x) \neq 0, \ a_j(x) \in C(\alpha; \beta), \ f(x) \in C(\alpha, \beta).$

Тогда решение задачи Коши для уравнения 2.23 существует и единственно на (α, β) .

Примечание (Свойства оператора Ly).

- 1. $L(\alpha y) = \alpha L y$, $\forall \alpha \in \mathbb{R}$ (свойство однородности);
- 2. $L(y_1 + y_2) = Ly_1 = Ly_2$ (свойство аддитивности).

Примечание (Свойства решений однородного линейного уравнения 2.22 или Ly=0).

- 1. $y \equiv 0$ является решением 2.22;
- 2. Если $y_1(x)$ решение 2.22, то y(x) $\alpha y_1(x)$, $\alpha \in \mathbb{R}$ также ялвяется решением:

$$Ly = L(\alpha y_1) = \alpha Ly_1 = 0$$

3. Если $y_1(x)$ и $y_2(x)$ – решения 2.22, то $y(x) = y_1(x) + y_2(x)$ также является решением:

$$Ly = L(y_1 + y_2) = Ly_1 + Ly_2 = 0 + 0 = 0$$

4. Если $y_1(x), \ldots, y_n(x)$ – решения 2.22, то $\forall c_i \in \mathbb{R}, i = \overline{1,n} \ y(x) = c_1 y_1(x) + \ldots + c_n y_n(x)$ так же является решением. $y_1(x), \ldots, y_n(x)$ – линейно независимая система функций $\Rightarrow \forall y(x) = \sum_{i=1}^n c_i \cdot y_i(x)$ – решение 2.22.

Определение 28 (Линейно зависимая система функций). Система функций $y_1(x),\ldots,y_n(x)$ называется линейно зависимой, если \exists такой набор $\alpha_1,\ldots,\alpha_n\in\mathbb{R}:\ \alpha_1^2+\alpha_2^2+\ldots+\alpha_n^2\neq 0,$ что линейная комбинация

$$\alpha_1 y_1(x) + \alpha_2 y_2(x) + \ldots + \alpha_n y_n(x) = 0$$

Определение 29 (Линейно независимая система функций). Система функций $y_1(x), \ldots, y_n(x)$ называется линейно независимой, если линейная комбинация этих функций равна 0 в случае, когда

$$\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0,$$

$$\alpha_1 y_1(x) + \dots + \alpha_n y_n(x) = 0 \Leftrightarrow \alpha_1 = \dots = \alpha_n = 0.$$

Определение 30 (Определитель Вронского). Определителем Вронского (вронскианом) системы функций $y_1(x), \ldots, y_n(x)$, имеющих производ-

ные до порядка (n-1) включительно, называется определитель:

$$W(x) = \begin{vmatrix} y_1(x) & \cdots & y_n(x) \\ y'_1(x) & \cdots & y'_n(x) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ y_1^{(n-1)}(x) & \cdots & y_n^{(n-1)}(x) \end{vmatrix}$$

Теорема 9. Если система функций $y_1(x), \ldots, y_n(x)$ линейно зависима, то определитель Вронского равен 0, то есть W(x) = 0.

Доказательство. Из линейной зависимости $y_1(x), \ldots, y_n(x) \Rightarrow \exists \alpha_1, \ldots, \alpha_n \in \mathbb{R}$:

$$\alpha_1 y_1(x) + \ldots + \alpha_n y_n(x) = 0.$$

Пусть $\alpha_n \neq 0$, тогда:

$$y_{n}(x) = -\frac{\alpha_{1}}{\alpha_{n}}y_{1}(x) - \frac{\alpha_{2}}{\alpha_{n}}y_{2}(x) - \dots - \frac{\alpha_{n-1}}{\alpha_{n}}y_{n-1}(x)$$

$$y'_{n}(x) = -\frac{\alpha_{1}}{\alpha_{n}}y'_{1}(x) - \frac{\alpha_{2}}{\alpha_{n}}y'_{2}(x) - \dots - \frac{\alpha_{n-1}}{\alpha_{n}}y'_{n-1}(x)$$

$$\vdots$$

$$(n-1) \leftarrow \sum_{n=1}^{n-1} (n-1) \leftarrow \sum_{n=1$$

$$y_n^{(n-1)}(x) = -\frac{\alpha_1}{\alpha_n} y_1^{(n-1)}(x) - \frac{\alpha_2}{\alpha_n} y_2^{(n-1)}(x) - \dots - \frac{\alpha_{n-1}}{\alpha_n} y_{n-1}^{(n-1)}(x)$$

$$W(x) = \begin{vmatrix} y_1(x) & \cdots & y_{n-1}(x) - \sum_{k=1}^{n-1} \frac{\alpha_k}{\alpha_n} y_k(x) \\ y'_1(x) & \cdots & y'_{n-1}(x) - \sum_{k=1}^{n-1} \frac{\alpha_k}{\alpha_n} y'_k(x) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ y_1^{(n-1)}(x) & \cdots & y_{n-1}^{(n-1)}(x) - \sum_{k=1}^{n-1} \frac{\alpha_k}{\alpha_n} y_k^{(n-1)}(x) \end{vmatrix} = 0$$

Замечание. $W(x) = 0 \Rightarrow y_1(x), \dots, y_n(x)$ – линейно зависима.

$$y_{1}(x) = \begin{cases} x^{2}, & x \ge 0 \\ 0, & x < 0 \end{cases}, \quad y_{2}(x) = \begin{cases} 0, & x \ge 0 \\ x^{2}, & x < 0 \end{cases}$$

$$W(x) = \begin{cases} \begin{vmatrix} x^{2} & 0 \\ 2x & 0 \end{vmatrix} = 0, & x \ge 0 \\ \begin{vmatrix} 0 & x^{2} \\ 0 & 2x \end{vmatrix} = 0, & x < 0 \end{cases}$$

$$\frac{y_1(x)}{y_2(x)} = \begin{cases} \infty, & x \geqslant 0 \\ 0, & x < 0 \end{cases}, \quad \frac{y_1(x)}{y_2(x)} = const \text{ JI3}$$

$$\alpha_1 \cdot y_1 + \alpha_2 \cdot y_2 = 0, \quad y_1 = -\frac{\alpha_2}{\alpha_1} \cdot y_2$$

Лекция 5: Продолжение

от 5 дек 10:29

Теорема 10. Пусть $y_1(x), \ldots, y_n(x)$ – система линейно независимых на

 $(\alpha; \beta)$ решений уравнения Ly = 0. Тогда $W(x) \neq 0$ ни в какой точке интервала $(\alpha; \beta)$.

Доказательство. От противного. Предположим, что $\exists x_0 \in (\alpha; \beta)$. $W(x_0) = 0$,

$$W(x_{0}) = \begin{vmatrix} y_{1}(x_{0}) & \cdots & y_{n}(x_{0}) \\ y'_{1}(x_{0}) & \cdots & y'_{n}(x_{0}) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ y_{1}^{(n-1)}(x_{0}) & \cdots & y_{n}^{(n-1)}(x_{0}) \end{vmatrix} = 0, \quad \begin{pmatrix} c_{1} \\ c_{2} \\ \vdots \\ c_{n} \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} c_{1}y_{1}(x_{0}) + \dots + c_{n}y_{n}(x_{0}) = 0 \\ c_{1}y'_{1}(x_{0}) + \dots + c_{n}y'_{n}(x_{0}) = 0 \\ \vdots \\ c_{1}y_{1}^{(n-1)}(x_{0}) + \dots + c_{n}y_{n}^{(n-1)}(x_{0}) = 0 \end{cases}$$

$$(2.24)$$

Однородная система линейно алгебраических уравнений, $\det = W(x_0) = 0, \Rightarrow$ система 2.24 имеет нетривиальное решение: $\overrightarrow{c^0} - (c_1^0, c_2^0, \dots, c_n^0), y_1(x), \dots, y_n(x)$ – линейно зависимая?

$$y(x) = c_1^0 \cdot y_1(x) + \ldots + c_n^0 \cdot y_n(x)$$

1. y(x) – решение Ly = 0;

2.
$$\begin{cases} y(x_0) = 0 \\ y'(x_0) = c_1^0 y_1'(x) + \dots + c_n^0 y_n'(x) \Big|_{x=x_0} = 0 \\ \vdots \\ y^{(n-1)}(x_0) = c_1^0 y_1^{(n-1)}(x) + \dots + c_n^0 y_n^{(n-1)}(x) \Big|_{x=x_0} = 0 \end{cases}$$

1. $y \equiv 0 \Rightarrow Ly = 0 \Rightarrow$ из теоремы существования и единственности $\Rightarrow y(x) = \sum_{k=1}^n c_k^0 y_k(x) \equiv 0 \Rightarrow y_1, \dots, y_n$ – линейно зависимые \Rightarrow противоречие.

Теорема 11 (Лиувилля-Остроградского $(W(x), W(x_0))$). Пусть задано уравнение:

$$a_0(x) \cdot y^{(n)} + a_1(x) \cdot y^{(n-1)} + \ldots + a_{n-1}(x) \cdot y' + a_n(c) \cdot y = 0,$$

$$a_0(x) \neq 0, \ a_j(x) \in C(\alpha; \beta), \ j = \overline{0, n}, \ -\infty \leqslant \alpha < \beta \leqslant +\infty.$$
 Тогда:

$$W(x) = W(x_0) \cdot e^{-\int_{x_0}^x \frac{a_1(s)}{a_0(s)} ds}, \quad x_0 \in (\alpha; \beta)$$

Следствие. Если $\exists x_0 \in (\alpha; \beta): W(x_0) = 0 \Rightarrow W(x) = 0 \ \forall x \in (\alpha; \beta)$

Глава 2. МЕТОДЫ ИНТЕГРИРОВАНИЯ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ28 УРАВНЕНИЙ 1-ГО ПОРЯДКА

2.10 Построение общего решения уравнения Ly = 0

Определение 31 (Решение Ly=0). Функция $y=\phi(x,C_1,C_2,\ldots,C_n)$ называется решением Ly=0, если для \forall набора C_1,C_2,\ldots,C_n она является решением Ly=0 и для \forall задачи Коши $y(x_0)=y_0^\circ,\ y'(x_0)=y_1^\circ,\ \ldots,\ y^{(n-1)}(x_0)=y_{n-1}^\circ$ \exists набор $C_1^\circ,C_2^\circ,\ldots,C_n^\circ:\ y=\phi(x,C_1^\circ,\ldots,C_n^\circ)$ является решением Ly=0.

Теорема 12 (Структура решения однородного уравнения). Пусть $y_1(x), \ldots, y_n(x)$ – линейно независимые решения Ly = 0 n-го порядка. Тогда:

$$y_{\text{OO}} = C_1 y_1(x) + \ldots + C_n y_n(x),$$

где C_1, \ldots, C_n – произвольные константы.

Определение 32 (Фундаментальная система решений (ФСР)). Любые n линейно независимых решений задачи Коши уравнения Ly=0 называются фундаментальной системой решений (ФСР).

Теорема 13. Φ CP уравнения Ly = 0 – существует.

Теорема 14. Любые (n+1) решения задачи Коши для Ly = 0n-го порядка линейно зависимы, то есть $\exists \alpha_1, \ldots, \alpha_{n+1}$:

$$\alpha_1^2 + \ldots + \alpha_{n+1}^2 \neq 0$$
, $\alpha_1 y_1(x) + \alpha_2 y_2(x) + \ldots + \alpha_{n+1} y_{n+1}(x) = 0$

2.11 Линейные уравнения с переменными коэффициентами

Примечание. Решения линейного однородного уравнения n-го порядка с переменными коэффициентами — линейное пространство размерности n с базисом Φ CP.

Нормированная ФСР – это задача Коши с начальными условиями:

$$(1,0,\ldots,0),(0,1,\ldots,0),\ldots,(0,0,\ldots,1)$$

Если имеем y_1, y_2, \dots, y_n – решений Ly = 0 и $\exists x_0 \in (\alpha; \beta) : W(x_0) \neq 0$, то пытаемся восстановить дифференциальное уравнение.

Пример.
$$n = 2$$
, $\{\sin x, \cos x\}$, $w(x) = \begin{vmatrix} \sin x & \cos x \\ \cos x & -\sin x \end{vmatrix} = -1 \neq 0$

$$a_0(x)y'' + a_1(x)y' + a_2(x)y = 0, \quad a_0(x) \neq 0$$

$$y'' + p(x)y' + q(x) \cdot y = 0$$

$$\begin{cases} -\sin x + p(x) \cdot \cos x + q(x) \cdot \sin x = 0 \\ -\cos x - p(x) \cdot \sin x + q(x) \cdot \cos x = 0 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} \cos x & \sin x \\ -\sin x & \cos x \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} p(x) \\ q(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin x \\ \cos x \end{pmatrix}$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} \cos x & \sin x \\ -\sin x & \cos x \end{vmatrix} = \cos^2 x + \sin^2 x = 1 \neq 0$$

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} \sin x & \sin x \\ \cos x & \cos x \end{vmatrix} = 0$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} \cos x & \sin x \\ -\sin x & \cos x \end{vmatrix} = \cos^2 x + \sin^2 x = 1$$

$$p(x) = \frac{\Delta_1}{\Delta_2} = 0$$

$$q(x) = \frac{\Delta_1}{\Delta_2} = 1 \Rightarrow y'' + y = 0$$

Примечание (Способы восстановления дифференциального уравнения).

1. Способ первый:

$$\begin{cases} y^{(n)} + p_{n-1}(x) \cdot y^{(n-1)} + \dots + p_1(x) \cdot y' + p_0(x) \cdot y = 0 \\ y_1^{(n)} + p_{n-1}(x) \cdot y_1^{(n-1)} + \dots + p_1(x) \cdot y_1' + p_0(x) \cdot y_1 = 0 \\ y_2^{(n)} + p_{n-1}(x) \cdot y_2^{(n-1)} + \dots + p_1(x) \cdot y_2' + p_0(x) \cdot y_2 = 0 \\ \vdots \\ y_n^{(n)} + p_{n-1}(x) \cdot y_n^{(n-1)} + \dots + p_1(x) \cdot y_n' + p_0(x) \cdot y_n = 0 \end{cases}$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} y_1 & y_1' & \dots & y_1^{(n-1)} \\ y_2 & y_2' & \dots & y_2^{(n-1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ y_n & y_n' & \dots & y_n^{(n-1)} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} p_0 \\ p_1 \\ \vdots \\ p_n \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 & \dots & y_n \\ y_1' & y_2' & \dots & y_n' \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ y_1^{(n-1)} & y_2^{(n-1)} & \dots & y_n^{(n-1)} \end{vmatrix} = W(x) \neq 0$$

 $(\Rightarrow y_1, y_2, \dots, y_n$ – ЛНЗ) \Rightarrow система имеет ! решение $p_0(x), p_1(x), \dots, p_{n-1}(x)$, которое выражается через y_1, y_2, \dots, y_n и их производные.

2. Способ второй: потерян

Пример. По второму способу:

$$y_1=x,\ y_2=x^2,\ W(x)=\left|\begin{array}{cc} y_1&y_2\\y_1'&y_2'\end{array}\right|=\left|\begin{array}{cc} x&x^2\\1&2x\end{array}\right|=2x^2-x^2=x^2\neq 0,$$
 при $x\neq 0.$

$$\begin{vmatrix} y_1'' & y_1' & y_1 \\ y_2'' & y_2' & y_2 \\ y_1'' & y_1' & y_1 \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} 0 & 1 & x \\ 2 & 2x & x^2 \\ y'' & y' & y \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow y'' \cdot \begin{vmatrix} 2x & x^2 \\ y' & y \end{vmatrix} - y' \cdot \begin{vmatrix} 0 & x \\ 2 & x^2 \end{vmatrix} + y \cdot \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 2x \end{vmatrix} = 0$$

$$x^2 \cdot y'' - 2x \cdot y' + 2y = 0$$

2.12 Структура общего решения линейного неоднородного уравнения Ly = f

Примечание.

$$Ly = a_0(x) \cdot y^{(n)} + a_1(x) \cdot y^{(n-1)} + \ldots + a_{n-1}(x) \cdot y' + a_n(x) \cdot y = f(x), \quad (2.25)$$
 где $a_0(x) \neq 0, \ a_j(x), \ f(x) \in C(\alpha; \beta), \ j = \overline{0, n}, \ -\infty \leqslant \alpha < \beta \leqslant +\infty$

Теорема 15. Все решения уравнения вида 2.25 даются формулой:

$$y_{\rm OH} = y_{\rm OO} + y_{\rm 2YH}$$
 (2.26)

Доказательство. Пусть $y_{2\text{ЧН}}$ – произвольное частное решение 2.25, то есть

$$L(y_{2H}) = f(x)$$

1. Покажем, что решение 2.26 удовлетворяет 2.25:

$$L(y_{OH}) = L(y_{OO} + y_{2YH}) = L(y_{OO}) + L(y_{2YH}) = 0 + f(x) = f(x)$$

2. Покажем, что формула 2.26 покрывает все решения 2.25: \widetilde{y} – частное решение 2.25, $L(\widetilde{y}) = f(x)$

$$\widetilde{y} = (\widetilde{y} - y_{\mathrm{YH}}) + y_{\mathrm{YH}}$$

$$\begin{split} L(\widetilde{y} - y_{\text{ЧH}}) &= L(\widetilde{y}) - L(y_{\text{ЧH}}) = f(x) - f(x) = 0 \Rightarrow \\ &\Rightarrow \widetilde{y} = (\widetilde{y} - y_{\text{ЧH}}) + y_{\text{ЧH}} = y_{\text{ОО}} + y_{\text{ЧH}} \end{split}$$

Глава 2. МЕТОДЫ ИНТЕГРИРОВАНИЯ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ31 УРАВНЕНИЙ 1-ГО ПОРЯДКА

Построение общего решения неоднородного уравнения 2.25

Примечание (Метод вариации произвольных постоянных).

- 1. y_1, y_2, \dots, y_n ФСР уравнения $2.25 \Rightarrow y_{OO} = C_1 y_1(x) + \dots + C_n y_n(x)$.
- 2. $y = y_{\text{OH}} = C_1(x)y_1(x) + \ldots + C_n(x)y_n(x)$. Найдем производные до n-го порядка:

$$a_{n}(x) : C_{1}(x)y_{1}(x) + \ldots + C_{n}(x)y_{n}(x)$$

$$a_{n-1}(x) : C_{1}(x)y'_{1}(x) + \ldots + C_{n}(x)y'_{n}(x) + \underbrace{C'_{1}(x)y_{1}(x) + \ldots + C'_{n}(x)y_{n}(x)}_{0}$$

$$a_{n-2}(x) : C_{1}(x)y''_{1}(x) + \ldots + C_{n}(x)y''_{n}(x) + \underbrace{C'_{1}(x)y'_{1}(x) + \ldots + C'_{n}(x)y'_{n}(x)}_{0}$$

$$\vdots : \vdots$$

$$a_{1}(x) : C_{1}(x)y_{1}^{(n-1)}(x) + \ldots + C_{n}(x)y_{n}^{(n-1)}(x) + \underbrace{C'_{1}(x)y_{1}^{(n-2)}(x) + \ldots + C'_{n}(x)y_{n}^{(n-2)}(x)}_{0}$$

$$a_{0}(x) : C_{1}(x)y_{1}^{(n)}(x) + \ldots + C_{n}(x)y_{n}^{(n)}(x) + \underbrace{C'_{1}(x)y_{1}^{(n-1)}(x) + \ldots + C'_{n}(x)y_{n}^{(n-1)}(x)}_{0}$$

 $C_1(x)\underbrace{\left(a_0(x)y_1^{(n)}(x) + a_1(x)y_1^{(n-1)}(x) + \dots + a_{n_1}(x)y_1' + a_n(x)y_1(x)\right)}_{0}$

Система n уравенений и n неизвестных $C_1'(x), \ldots, C_n'(x)$, определитель $\Delta = ?$

$$\Delta = \begin{vmatrix} y_1 & \cdots & y_n \\ y'_1 & \cdots & y'_n \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ y_1^{(n-1)} & \cdots & y_n^{(n-1)} \end{vmatrix} = W(x) \neq 0$$

Примечание (Метод вариации произвольных постоянных (продолжение?)).

$$y_{\text{OH}} = C_1(x) \cdot y_1 + \dots = C_n(x)y_n$$

$$\begin{cases} C'_1(x)y_1 + \dots + C'_n(x)y_n = 0 \\ C'_1(x)y'_1 + \dots + C'_n(x)y'_n = 0 \end{cases}$$

$$\vdots$$

$$C'_1(x)y_1^{(n-2)} + \dots + C'_n(x)y_n^{(n-2)} = 0$$

$$C'_1(x)y_1^{(n-1)} + \dots + C'_n(x)y_n^{(n-1)} = \frac{f(x)}{a_0(x)}$$

 $\Delta = W(y_1, y_2, \dots, y_n) \neq 0$, так как $y_1, y_2, \dots, y_n - \Phi CP \Rightarrow$ система имеет

! решение. Найти это решение по формулам Крамера:

$$C'_k(x) = \frac{W_k(x)}{W(x)}dx + C_k, \quad k = \overline{1, n}, \tag{2.27}$$

где:

$$W(x) = \begin{vmatrix} y_1 & \cdots & y_n \\ y'_1 & \cdots & y'_n \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ y_1^{(n-1)} & \cdots & y_n^{(n-1)} \end{vmatrix},$$

$$W_k(x) = \begin{vmatrix} y_1 & \cdots & y_n & 0 & y_{k+1} & \cdots & y_n \\ y'_1 & \cdots & y'_n & 0 & y'_{k+1} & \cdots & y'_n \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ y_1^{(n-1)} & \cdots & y_n^{(n-1)} & 0 & y_{k+1}^{(n-1)} & \cdots & y_n^{(n-1)} \end{vmatrix}$$

Проинтегрируем 2.27:

$$C_k(x) = \int \frac{W_k(x)}{W(x)} dx + C_k, \quad k = \overline{1, n},$$
 (2.28)

$$y(x) = y_{\text{OH}} = \sum_{k=1}^{n} \left(\frac{W_k(x)}{W(x)} dx + C_k \right) y_k = \underbrace{\sum_{k=1}^{n} C_k y_k}_{y_{\text{OO}}} + \underbrace{\sum_{k=1}^{n} y_k \int \frac{W_k(x)}{W(x)} dx}_{y_{\text{TH}}}$$

Лекция 6: Конец

от 21 дек 8:48

2.13 Линейные уравнения с постоянными коэффициентами

Примечание. Рассмотрим:

$$a_0 y^{(n)} + a_1 y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1} y' + a_n y = 0,$$
 (2.29)

где $a_0 \neq 0, \ a_i \in \mathbb{R}$. Теперь $y = e^{\lambda x}, \ y' = \lambda e^{\lambda x}, \ldots, y^{(n)} = \lambda^n e^{\lambda x}$:

$$e^{\lambda x} (a_0 \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \dots + a_{n-1} \lambda + a_n) = 0$$
 (2.30)

 $y=e^{\lambda x}$ – решение уравнения 2.29 $\Leftrightarrow \lambda$ – корень характеристического уравнения $T_n(\lambda)=0,\ T_n(\lambda)=a_0\lambda^n+\ldots+a_{n-1}\lambda+a_n.$

Если $a_i \in \mathbb{R} \Rightarrow$ характеристическое уравнение 2.30 имеет ровно n корней, учитывая их кратность. Корни могут быть комплексными.

1.
$$\lambda_i \in \mathbb{R}, \ \lambda_i \neq \lambda_m, \ i \neq m, \ i = \overline{1,n}$$
. Найти $y_1, y_2, \dots, y_n - \Phi$ СР ?
$$y_1 = e^{\lambda_1 x}, \ y_2 = e^{\lambda_2 x}, \ \dots, \ y_n = e^{\lambda_n x}$$

Глава 2. МЕТОДЫ ИНТЕГРИРОВАНИЯ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХЗЗ УРАВНЕНИЙ 1-ГО ПОРЯДКА

$$\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$$
 – корни характеристического многочлена 2.30.

$$W(x) = 0 \Leftrightarrow y_1, y_2, \dots, y_n$$
, так как решения $Ly = 0$, ЛЗ

$$W(x) \neq 0 \Rightarrow y_1, \dots, y_n$$
 ЛНЗ

$$W(x) = \begin{vmatrix} e^{\lambda_1 x} & e^{\lambda_2 x} & \cdots & e^{\lambda_n x} \\ \lambda_1 e^{\lambda_1 x} & \lambda_2 e^{\lambda_2 x} & \cdots & \lambda_n e^{\lambda_n x} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda_1^{n-1} e^{\lambda_1 x} & \lambda_2^{n-1} e^{\lambda_2 x} & \cdots & \lambda_n^{n-1} e^{\lambda_n x} \end{vmatrix} =$$

$$= e^{\lambda_1 x} e^{\lambda_2 x} \cdots e^{\lambda_n x} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ \lambda_1 & \lambda_2 & \cdots & \lambda_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda_1^{n-1} & \lambda_2^{n-1} & \cdots & \lambda_n^{n-1} \end{vmatrix} \neq 0 \text{ при } \lambda_i \neq \lambda m$$

$$\Rightarrow y_1, y_2, \dots, y_n \text{ JH3 } \Rightarrow$$

$$\Rightarrow y_{\text{OO}} = C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 e^{\lambda_2 x} + \dots + C_n e^{\lambda_n x}$$

$$2. \ \ \underbrace{\lambda_1 = \lambda_2 = \ldots = \lambda_m}_{\text{кратный}} = \lambda, \quad \underbrace{\lambda_{m+1}, \ldots, \lambda_n}_{\stackrel{}{\lambda}} \in \mathbb{R}$$

$$\underbrace{e^{\lambda x}, e^{\lambda x}, \ldots, e^{\lambda x}}_{m} \qquad e^{\lambda_{m+1} x}, \ldots, e^{\lambda_n x}$$

$$\underbrace{e^{\lambda x}, x e^{\lambda x}, \ldots, x^{m-1}}_{y_1} e^{\lambda x}$$

$$\underbrace{v_1 \quad \dots \quad v_2}_{y_m}$$

 $y_1, y_2, \ldots, y_m - \Phi \text{CP}$:

(a) ЛН3:
$$\alpha_1 e^{\lambda x} + \alpha_2 x e^{\lambda x} + \ldots + \alpha x^{m-1} e^{\lambda x} = 0$$

$$e^{\lambda x} (\alpha_1 + \alpha_2 x + \ldots + \alpha_m x^{m-1}) = 0 \Leftrightarrow \alpha_1 = \alpha_2 = \ldots = \alpha_m = 0$$

(b) Является решением 2.29:

$$L(x^{k}e^{\lambda x}) \stackrel{?}{=} 0, \quad k = \overline{0, m-1}$$

$$L(e^{\lambda x}) = e^{\lambda x} \cdot T_{n}(\lambda) \qquad (2.31)$$

$$\frac{\delta^{k}}{\delta x^{k}} (L(e^{\lambda x})) = \frac{\delta^{k}}{\delta \lambda^{k}} (e^{\lambda x} T_{n}(\lambda)), \quad (u \cdot v)^{(k)} = \sum_{i=0}^{k} C_{k}^{i} u^{(i)} v^{(k-i)}$$

$$L\left(\frac{\delta^{k}}{\delta \lambda^{k}} e^{\lambda x}\right) = \sum_{i=0}^{k} C_{k}^{i} T_{n}^{(i)}(\lambda) \cdot (e^{\lambda x})^{(k-i)}$$

$$L(x^k e^{\lambda x}) = \sum_{i=0}^k C_k^i T_n^{(i)}(\lambda) x^{k-i} e^{\lambda x}$$

Если λ – корень $T_n(\lambda)$ кратности m, то:

$$T_n(\lambda) = T'_n(\lambda) = \dots = T_n^{(m-1)}(\lambda) = 0, \quad T_n^{(m)}(\lambda) \neq 0$$

Правая часть = 0, если $k = \overline{0, m-1} \Rightarrow L(x^k e^{\lambda x}) = 0, k = \overline{0, m-1},$

$$y_{\text{OO}} = C_1 e^{\lambda x} + C_2 x e^{\lambda x} + \ldots + C_m x^{m-1} e^{\lambda x} + C_{m+1} e^{\lambda_m x} + \ldots + C_n e^{\lambda_n x}$$

3.
$$\lambda_{1,2} = a \pm b_i$$
, $\lambda_3, \dots, \lambda_n$

$$\downarrow^{\text{H}}_{\lambda_{1,2}}$$

$$y_1 = e^{(a+b_i)x} = e^{ax} \cdot e^{ibx} = e^{ax} (\cos bx + i\sin b_x)$$

$$y(x) = u(x) + iv(x), \quad y'(x) = u'(x) + iv'(x)$$

Утверждение. y(x) – решение $Ly = 0 \Leftrightarrow u(x)$ и v(x) – решения 2.29.

$$Ly(x) = Lu(x) + iLv(x)$$

$$y_2 = e^{(a-bi)x} = e^{ax} \cdot e^{-ibx} = e^{ax} (\cos bx - i\sin bx);$$
$$\widetilde{y_1} = \frac{y_1 + y_2}{2} = e^{ax} \cdot \cos bx;$$
$$\widetilde{y_2} = \frac{y_1 - y_2}{2} = e^{ax} \cdot \sin bx$$

- (a) $\widetilde{y_1}, \widetilde{y_2}$ решения 2.29;
- (b) $\widetilde{y_1}, \widetilde{y_2} \Pi H3?$

$$\Rightarrow \widetilde{y_1}, \widetilde{y_2}, y_3, \dots, y_n - \Phi CP$$
:

$$y_{\text{OO}} = C_1 e^{ax} \cos bx + C_2 e^{ax} \sin bx + C_3 e^{\lambda_3 x} + \dots + C_n e^{\lambda_n x}$$

4.
$$\lambda_{1,2} = \lambda_{3,4} = \dots = \lambda_{2m-1,2m} = a \pm bi, \quad \lambda_{2m+1}, \dots, \lambda_n$$

$$y_1 = e^{ax} \cos bx$$
, $y_2 = xe^{ax} \cos bx$, ..., $y_m = x^{m-1}e^{ax} \cos bx$,

$$y_{m+1} = e^{ax} \sin bx$$
, $y_{m+2} = xe^{ax} \sin bx$, ..., $y_{2m} = x^{m-1}e^{ax} \sin bx$

Глава 2. МЕТОДЫ ИНТЕГРИРОВАНИЯ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ35 УРАВНЕНИЙ 1-ГО ПОРЯДКА

$$y_{\text{OO}} = e^{ax} (C_1 \cos bx + C_2 x \cos bx + \dots + C_m x^{m-1} \cos bx) +$$

$$+ e^{ax} \sin bx (C_{m+1} + C_{m+2} x + \dots + C_2 m x^{m-1}) +$$

$$+ C_{2m+1} e^{\lambda_{2m} x} + \dots + C_n e^{\lambda_n x}$$

f(x) – спецального вида

$$b_0 + b_1 x + \ldots + b_m x^m, e^{ax}, \cos bx, \sin bx$$

2.14 Линейные неоднородные уравнения с правой частью спец. вида

Примечание.

$$a_0 y^{(n)} + a_1 y^{(n-1)} + \ldots + a_{n-1} y' + a_n y = f(x),$$
 (2.32)

где $a_0 \neq 0, \ a_i \in \mathbb{R}, \ i = \overline{0,n}$

$$a_0 \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \ldots + a_{n-1} \lambda + a_n = 0$$
 (2.33)

Пусть:

$$f(x) = e^{\alpha x} \left(P_m(x) \cos \beta x + Q_n(x) \sin \beta x \right) \tag{2.34}$$

Тогда частное решение уравнения 2.32 будем искать λ вида:

$$y_{\text{HH}} = e^{\alpha x} (M_k(x) \cos \beta x + N_k(x) \sin \beta x) \cdot x^{\tau},$$

где $k = \max(m, n)$, $M_k(x)$, $N_k(x)$ — многочлены степени k общего вида с неоднородными коэффициентами, τ — кратность числа $\alpha \pm \beta_i$ как корня характеристического уравнения 2.33, если $\alpha \pm \beta i$ не является корнем 2.33, то $\tau = 0$.

2. $f(x) = (b_0 + b_1 x + \ldots + b_m x^m) e^{2x}$. Тогда:

$$y_{\text{YH}} = (d_0 + d_1 x + \ldots + d_m x^m) e^{\alpha x} \cdot x^{\tau},$$

где τ – кратность числа α как корня характеристического уравнения 2.33, если λ не является корнем характеристического уравнения 2.33, то τ = 0.

- 3. Если $f(x) = f_1(x) + f_2(x) + \ldots + f_p(x)$, где $f_i(x)$ многочлен вида 2.34, то $y_{\mathrm{OH}} = y_{\mathrm{OO}} + y_{\mathrm{UH}}^{(1)} + y_{\mathrm{UH}}^{(2)} + \ldots + y_{\mathrm{UH}}^{(p)}$.
- 4. Если f(x) произвольного вида (отличного от вида 2.34), то $y_{\rm OH}$ находим с помощью метода вариаций произольных простоянных.

Примечание (Уравнение Эйлера).

$$a_0x^ny^{(n)} + a_1x^{n-1}y^{(n-1)} + \ldots + a_{n-1}xy' + a_ny = f(x),$$

 $x^k y^{(k)}$ сводится к уравнению с постоянными коэффициентами с помощью замены $x = e^t$ при x > 0 ($x = e^t$ при x < 0).

Пример.
$$x^3y''' - x^2y'' + 2xy' - 2y = x^3$$
, $x = e^t$

$$y' = \frac{dy}{dx} = \frac{\frac{dy}{dt}}{\frac{dx}{dt}} = \frac{y'_t}{e^t} = e^{-t}y'_t$$

$$y''' = \frac{dy'}{dx} = \frac{\frac{dy'}{dt}}{\frac{dx}{dt}} = \frac{e^{-t}(y''_t - y'_t)}{e^t} = e^{-2t}(y''_t - y'_t)$$

$$y'''' = \frac{dy''}{dx} = \frac{\frac{dy''}{dt}}{\frac{dx}{dt}} = \frac{e^{-2t}(y'''_t - y'_t - 2y''_t + 2y'_t)}{e^t} = e^{-3t}(y'''_t - 3y''_t + 2y'_t)$$

$$e^{3t} \cdot e^{-3t}(y'''_t - 3y''_t + 2y'_t) - e^{2t} \cdot e^{-2t} \cdot (y''_t - y'_t) + 2e^t \cdot e^{-t}y'_t - 2y = e^{3t}$$

$$y'''_t - 4y''_t + 5y'_t - dy = e^{3t}, \quad \lambda^3 - 4\lambda^2 + 5\lambda - 2 = 0$$

1. Характеристическое уравнение: $x^k y^{(k)} \to \lambda(\lambda - 1) \dots (\lambda - k + 1)$,

$$\lambda(\lambda - 1)(\lambda - 2) - \lambda(\lambda - 1) + 2\lambda - 2 = 0$$
$$(\lambda - 1)(\lambda^2 - 2\lambda - \lambda) + 2(\lambda - 1) = 0$$

$$(\lambda - 1)(\lambda^2 - 3\lambda + 2) = 0 \Leftrightarrow (\lambda - 1)^2(\lambda - 2) = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} \lambda_1 = \lambda_2 = 1 \\ \lambda_3 = 2 \end{bmatrix} \Rightarrow y_{OO} = (C_1 + C_2 t)e^t + C_3 e^{2t}$$

2.
$$\lambda(\lambda^2 - 3\lambda + 2) - \lambda^2 + \lambda + 2\lambda - 2 = 0$$

$$\lambda^{3} - 3\lambda^{2} + 2\lambda - \lambda^{2} + 3\lambda - 2 = 0$$

$$\lambda^{3} - 4\lambda^{2} + 5\lambda - 2 = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow y''' - 4y'' + 5y' - 2y = e^{3t}$$

$$f(t) = e^{3t} \Rightarrow \alpha \pm \beta i = 3 \neq \lambda_{1}, \lambda_{2} \Rightarrow \tau = 0 \Rightarrow y_{\text{YH}} = Ae^{3t}$$

$$27Ae^{3t} - 36Ae^{3t} + 15Ae^{3t} - 2Ae^{3t} = e^{3t}$$

$$4A = 1 \Rightarrow A = \frac{1}{4} \Rightarrow y_{\text{YH}} = \frac{1}{4}e^{3t}$$

$$y_{\text{OH}} = y_{\text{OO}} + y_{\text{YH}} =$$

$$= (C_1 + C_2 t)e^t + C_3 e^{2t} + \frac{1}{4}e^{3t} = (C_1 + C_2 \ln x)x + C_3 x^2 + \frac{1}{4}x^3$$

$$x > 0, \ x = e^t, \ \ln x = t$$

Пример. $y'' - 3y' + 2y = 9e^{3x}$

1.
$$\lambda^2 - 3\lambda + 2 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = 1, \ \lambda_2 = 2.$$

2.
$$f(x) = 9e^{3x} \Rightarrow \alpha \pm \beta i = 3 \neq \lambda_1, \lambda_2 \Rightarrow \tau = 0 \Rightarrow y_{\text{HH}} = Ae^{3x} \cdot x^{\circ} = Ae^{3x}$$
.

Глава 2. МЕТОДЫ ИНТЕГРИРОВАНИЯ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ 37 УРАВНЕНИЙ 1-ГО ПОРЯДКА

Пример. $y'' + 16y = x \cdot \sin 4x$

1.
$$\lambda^2 + 16 = 0 \Rightarrow \lambda_{1,2} = \pm 4i$$
.

2.
$$f(x) = x \sin x \Rightarrow \alpha \pm \beta i = 0 \pm 4i = \lambda_1 \Rightarrow \tau = 1$$

$$y_{\text{YH}} = x(Ax + B)\sin x + x(Cx + D)\cos x$$

1. Характеристическое уравнение:

$$\lambda(\lambda-1)(\lambda-2) - \lambda(\lambda-1) + 2\lambda - 2 = 0$$

$$(\lambda - 1)(\lambda^2 - 2\lambda - \lambda) + 2(\lambda - 1) = 0$$

$$(\lambda - 1)(\lambda^2 - 3\lambda + 2) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow (\lambda - 1)^{2}(\lambda - 2) = 0 \Leftrightarrow \begin{bmatrix} \lambda_{1} = \lambda_{2} = 1 \\ \lambda_{3} = 2 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$y_{\text{OO}} = (C_1 + C_2 t)e^t + C_3 e^{2t}$$

Пример. $y'' - 8y' + 16y = e^{4x}(1-x)$

1.
$$\lambda^2 - 8\lambda + 16 = 0 \Rightarrow (\lambda - 4)^2 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 4$$
, кратность – 2.

2.
$$f(x) = e^{4x}(1-x) \Rightarrow \alpha \pm \beta i = 4 = \lambda_1 \Rightarrow \tau = 2.$$

$$y_{\text{HH}} = e^{4x}(Ax + B)x^2 = e^{4x}(Ax^3 + Bx^2)$$

Глава 3

Системы дифференциальных уравнений 1-го порядка

Лекция 7: Начало

от 20 фев 10:30

Примечание. Рассмотрим систему 1-го порядка из m уравнений с n неизвестными:

$$\begin{cases}
F_1(t, x_1, \dots, x_n, \dot{x_1}, \dots, \dot{x_n}) = 0 \\
\vdots \\
F_m(t, x_1, \dots, x_n, \dot{x_1}, \dots, \dot{x_n}) = 0
\end{cases}$$
(3.1)

Далее, m = n.

$$\begin{array}{c|cccc} 1 \text{ уравнение} & \text{система} \\ \hline x & t \text{ (нез. переменная)} \\ y & \overline{x} = (x_1, \dots, x_n)^T \\ |y| & \|\overline{x}\| = \left(\sum_{i=1}^n x_i^2\right)^{\frac{1}{2}} \end{array}$$

Определение 33 (Нормальная система ДУ 1-го порядка). Система ДУ 1-го порядка называется *нормальной*, если она имеет вид:

$$\begin{cases} \dot{x_1} = f_1(t, x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ \dot{x_n} = f_n(t, x_1, \dots, x_n) \end{cases}$$

$$(3.2)$$

или

$$\dot{\overline{x}} = \overline{f}(t, \overline{x}),$$
 где $\dot{\overline{x}} = \begin{pmatrix} \frac{dx_1}{dt} \\ \vdots \\ \frac{dx_n}{dt} \end{pmatrix}$ (3.3)

Определение 34 (Решение системы ДУ 1-го порядка). Решением системы ДУ 1-го порядка $\overline{x}(t) = \phi(t) = \begin{pmatrix} \phi_1(t) \\ \vdots \\ \phi_n(t) \end{pmatrix}$ называется набор дифференцируемых функций, обращающих уравнения системы в тождества.

Определение **35** (Задача Коши для системы ДУ 1-го порядка). *Задачей Коши для системы ДУ 1-го порядка* называется задача отыскания решения системы 3.2 и 3.3, удовлетворяющего начальным условиям:

$$\begin{cases} x_1(t_0) = x_1^0 \\ \vdots \\ x_n(t_0) = x_n^0 \end{cases}$$
 (3.4)

или

$$\overline{x}(t_0) = \overline{x}^0. \tag{3.5}$$

Теорема 16 (\exists и ! решения задачи Коши для системы). Пусть $\overline{f}(t,\overline{x})$ определена и непрерывна в области $D \subset \mathbb{R}^{n+1}$ и удовлетворяет условию Липница по переменным x_1,\dots,x_n или более сильное условие: частные производные $\frac{\partial f_i}{\partial x_j}$ непрерывны в области $D,\ i,j=\overline{1,n}.$

Тогда решение задачи 3.2,3.4 или 3.3,3.5 существует и единствунно в интервале $(t_0 - h; t_0 + h)$, где $h = \frac{r}{\sqrt{M^2 + 1}}$, где r – радиус шара B_r с центром (t_0, \overline{x}^0) , целиком лежищим в области D,

$$M = \sup_{B_r} \|\overline{f}(t, \overline{x})\|.$$

Определение 36 (Линейная система ДУ 1-го порядка). Система ДУ 1-го порядка называется *линейной*, если она имеет вид:

$$\begin{cases}
\dot{x_1} = a_{11}(t) \cdot x_1 + \dots + a_{1n}(t) \cdot x_n + g_1(t) \\
\vdots \\
\dot{x_n} = a_{n1}(t) \cdot x_1 + \dots + a_{nn}(t) \cdot x_n + g_n(t)
\end{cases} (3.6)$$

или

$$\dot{\overline{x}} = A(t) \cdot \overline{x} + \overline{g}(t). \tag{3.7}$$

$$A(t) = \begin{pmatrix} a_{11}(t) & \cdots & a_{1n}(t) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}(t) & \cdots & a_{nn}(t) \end{pmatrix}, \quad \overline{g}(t) = \begin{pmatrix} g_1(t) \\ \vdots \\ g_n(t) \end{pmatrix}.$$

Определение 37 (Однородные системы 3.6,3.7). Система 3.6 или 3.7 называется *однородной*, если $\overline{g}(t) = 0$, то есть:

$$\dot{\overline{x}} = A(t) \cdot \overline{x}. \tag{3.8}$$

Если матрица A(t) имеет постоянные элементы, то A(t) = A.

Примечание $((\alpha, \beta))$.

$$-\infty \leqslant \alpha < \beta \leqslant +\infty$$
.

Теорема 17 (О продолжаемости решения системы на интервал). Пусть $a_{ij}(t)$ и $g_j(t)$ непрерывны на (α, β) , $i, j = \overline{1, n}$.

Тогда решение задачи Коши 3.5,3.7 существует, единственно и продолжаемо на (α, β) .

Определение 38 (Линейно зависимая система функций). Система функций $\overline{x}^1, \dots, \overline{x}^n$ называется линейно зависимой на (α, β) , если сущесвует набор действительных чисел c_1, \dots, c_n , на всех равных нулю, такой, что:

$$c_1 \overline{x}^1 + \ldots + c_n \overline{x}^n = 0$$
 Ha (α, β) . (3.9)

Определение 39 (Линейно независимая система функций). Если в равенстве 3.9 $c_1=c_2=\ldots=c_n=0$, то система функций $\overline{x}^1,\ldots,\overline{x}^n-$ линейно независима.

Определение 40 (Фундаментальная система решений (ФСР)). Любая система линейно независимых решений $3.8 \ \overline{x}^1, \dots, \overline{x}^n$ называется фундаментальной системой решений (ФСР).

Определение 41 (Фундаментальная матрица). Матрица, столбцы которой являются ФСР, называется *фундаментальной матрицей системы*,

$$\Phi(t) = \begin{pmatrix} x_1^1 & \cdots & x_1^n \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_n^1 & \cdots & x_n^n \end{pmatrix}.$$

Определение 42 (Определитель Вронского системы). *Определителем Вронского системы* называется определитель фундаментальной матрицы,

$$W(t) = \det \Phi(t)$$
.

Теорема 18. Если система функций $\overline{x}^1,\dots,\overline{x}^n$ линейно зависима, то W(t)=0.

Следствие. Если $W_{\overline{x}^1,\dots,\overline{x}^n}(t)\neq 0$, то $\overline{x}^1,\dots,\overline{x}^n$ – линейно независимая система функций.

Теорема 19. Пусть $\exists t_0 \in (\alpha, \beta) : W(t_0) = 0$ и $a_{ij}(t)$ из 3.8 непрерывны на (α, β) .

Тогда W(t) = 0 на (α, β) и $\overline{x}^1, \dots, \overline{x}^n$ линейно зависимые на (α, β) .

Доказательство. Рассмотрим $\dot{\overline{x}} = A\overline{x}$,

$$\overline{x}(t) \equiv 0$$
 — решение $\overline{x}(t_0) = 0$

Пусть $W(t_0) = 0 \Rightarrow \exists c_1, \dots, c_n :$

$$c_1\overline{x}^1(t_0) + \ldots + c_n\overline{x}^n(t_0) = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} \overline{x}(t) \equiv c_1\overline{x}^1(t) + \ldots + c_n\overline{x}^n(t) \\ \overline{x}(t_0) = 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \overline{x}(t) = c_1\overline{x}^1(t) + \ldots + c_nx^n(t) = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \overline{x}^1, \ldots, \overline{x}^n - \text{линейно зависимая} \Rightarrow W(t) = 0.$$

Теорема 20 (Формула Лиувилля-Остроградского). Определитель Вронского для матрицы, составленный из решений 3.8, находится по Л-О:

$$W(t) = W(t_0)e^{\int_{t_0}^t TrA(s)dx},$$

где trace – след, $TrA(t) = a_{11}(t) + ... + a_{nn}(t)$.

Доказательство.

$$\dot{W(t)} = \sum_{i=1}^{n} \begin{vmatrix} x_{1}^{1} & \cdots & x_{1}^{n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{i-1}^{1} & \cdots & x_{i-1}^{n} \\ x_{i}^{1} & \cdots & x_{i}^{n} \\ x_{i+1}^{1} & \cdots & x_{i+1}^{n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{n}^{1} & \cdots & x_{n}^{n} \end{vmatrix}$$

Для произвольного x^i :

$$\begin{pmatrix} \dot{x}_1^j \\ \vdots \\ \dot{x}_i^j \\ \vdots \dot{x}_n^j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}(t) & \cdots & a_{1n}(t) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1}(t) & \cdots & a_{in}(t) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}(t) & \cdots & a_{nn}(t) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1^j \\ \vdots \\ x_i^j \\ \vdots \\ x_n^j \end{pmatrix},$$

Глава 3. СИСТЕМЫ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ 1-ГО 42 ПОРЯДКА

$$\dot{x}_{i}^{j} = a_{i1}(t)x_{1}^{j} + a_{i2}(t)x_{2}^{j} + \ldots + a_{in}(t)x_{n}^{j} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik}x_{k}^{j}, \quad i = \overline{1, n}, \ j = \overline{1, n}.$$

$$\sum_{k=1}^{n} a_{ik} x_k^1 - a_{i1} x_1^1 - a_{i2} x_2^1 - \dots - a_{ii-1} x_{i-1}^1 - a_{ii+1} x_{i+1}^1 - \dots - a_{in} x_n^1 = \underbrace{\left(a_{ii} x_i^1\right)}_{i}.$$