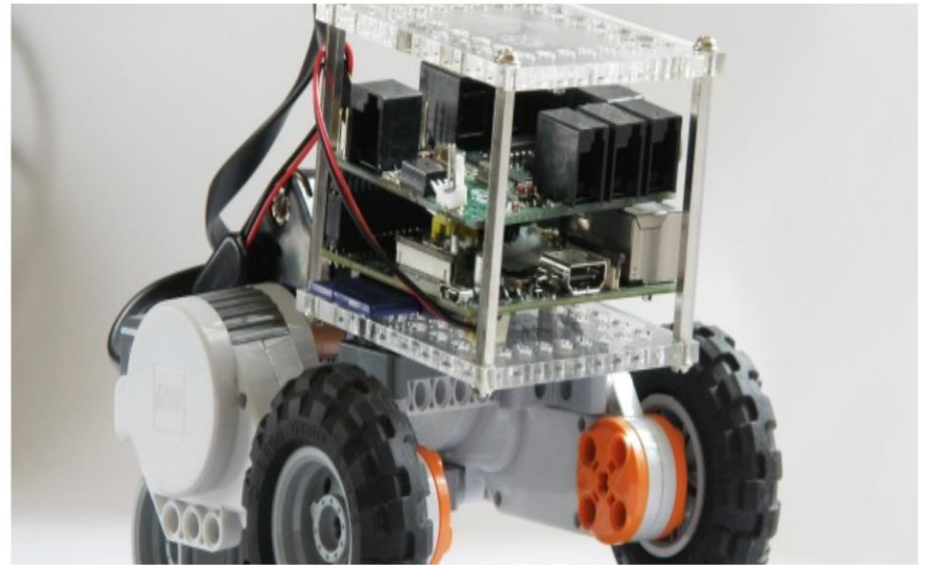


Projet GoPiWan

BARRAT DAVID
BLOYET NICOLAS
BOGROVA NAILYA
CLAUDIC GUILLAUME
LOUESLATI TAOUFIK



Thème & Objectifs

- But du projet :

Réaliser un robot téléguidé, au moyen d'un petit PC (Raspberry Pi) équipé de moteurs, de roues, et d'une caméra, et de le piloter depuis une interface (web, ou depuis un appareil Android).

Si le planning le permet, éventuellement réceptionner des flux des capteurs embarqués sur le robot.

À plus long terme, envisager la communication autonome entre différents robots.

Moyens Techniques

- Raspberry Pi
- BrickPi : un appareil relié au Pi permettant de lui adjoindre des moteurs, des capteurs, et d'y accéder via une bibliothèque homonyme
- Dongle Wifi
- Périphériques de test Android (tablette et smartphone)
- Langage utilisé : Java / API Android