

## Universität Stuttgart Geodätisches Institut



# Physikalische Geodäsie Übung 1



Ausarbeitung im Studiengang Geodäsie und Geoinformatik an der Universität Stuttgart

Nicholas Schneider, Ziqing Yu, 3218051

Stuttgart, November 25, 2020

Betreuer: Prof. Dr.-Ing. Nico Sneeuw

Universität Stuttgart

PD Dr.-Ing. habil. Johannes Engels

Universität Stuttgart

Dr.-Ing. Markus Antoni Universität Stuttgart

## Kapitel 1

### Ausarbeitung

### 1.1 Aufgabe 1: Legendre-Funktionen

#### 1.1.1 a

Die unnormierten Legendrepolynome

$$P_3(t) = \frac{2n-1}{n}tP_2(t) - \frac{n-1}{n}P_1(t) = \frac{5}{2}t^3 - \frac{3}{2}t$$
 (1.1)

$$P_4(t) = \frac{2n-1}{n}tP_3(t) - \frac{n-1}{n}P_2(t) = \frac{35}{8}t^4 - \frac{15}{4}t^2 + \frac{3}{8}$$
 (1.2)

Normierungsfaktoren:

$$N_{l,0} = \sqrt{(2l+1)} \tag{1.3}$$

$$N_{0,0} = 1$$
,  $N_{1,0} = \sqrt{3}$ ,  $N_{2,0} = \sqrt{5}$ ,  $N_{3,0} = \sqrt{7}$ ,  $N_{4,0} = 3$ .

#### 1.1.2 b

Um zu untersuchen, ob auch die zugeordneten Legendrefunktionen immer orthogonal zueinander sind, gilt es das Integral des Produktes der Legendre-Polynome zu untersuchen. Hierbei seien die Integralgrenzen -1 und 1. Ergibt das Integral mit den genannten Grenzen 0, so sind die entsprechneden Legendre-Funktionen orthogonal zueinander. Für die Untersuchung ist es vorweg sinnvoll sich auf diejenigen Polynome, die multipliziert miteinander einen geraden Exponenten erzeugen, zu konzentrieren. Das Produkt erzeugt nämlich anschließend einen ungeraden Exponenten nach der Integration. Bei Einsetzen der Integralgrenzen entstehen folglich unterschiedliche Vorzeichen, welche das gesamte Integral ungleich 0 werden lassen könnten. Nun kann man jegliche Untersuchungen durchführen. Notiert wird jedoch diejenige, die beweist, dass nicht alle Legendre-Funktionen orthogonal zueinander sind. Hierfür prüft man das Integral des Produkts aus  $P_{0,0}(t)$  und  $P_{2,2}(t)$ .

$$\int_{-1}^{1} P_{0,0}(t) \cdot P_{2,2}(t) = \int_{-1}^{1} P_{2,2}(t)$$
 (1.4)

$$= \int_{-1}^{1} \sqrt{\frac{5}{12}(1-t^2)} \tag{1.5}$$

$$=\frac{\sqrt{15}}{6}\left[t-\frac{1}{3}t^3\right]_{-1}^{1} \tag{1.6}$$

$$=\frac{\sqrt{15}}{6}\left(1-\frac{1}{3}-\left(-1+\frac{1}{3}\right)\right) \tag{1.7}$$

$$=\frac{2\sqrt{15}}{9} \neq 0 \tag{1.8}$$

Durch die obige Berechnung wurde gezeigt, dass nicht alle Legendrefunktionen immer auch orthogonal zueinander sind.

### 1.2 Aufgabe 2: Sphärisch-Harmonische Analyse

$$Y_{n,m}(t) = P_{n,m}(t) \begin{Bmatrix} \sin(m\lambda) \\ \cos(m\lambda) \end{Bmatrix}$$
(1.9)

#### 1.2.1 a

Für  $f_1$ , weil  $f_1$  nur mit  $\theta$  abhängig ist und  $\int_0^{2\pi} \sin(m\lambda) = 0$ , nimmt man hier nur  $\cos(m\lambda)$ 

$$f_1(\lambda, \theta) = \cos^2 \theta \Longrightarrow f_1(\lambda, t) = t^2$$
 (1.10)

$$c_{n,m}^{f_1} = \frac{1}{4\pi} \int_{-1}^{1} \int_{0}^{2\pi} N_{n,m} \cdot P_{n,m}(t) \cdot \cos(m\lambda) \cdot f_1(\lambda, t) d\lambda dt$$
 (1.11)

$$= \frac{1}{4\pi} \int_{-1}^{1} N_{n,m} \cdot P_{n,m}(t) \cdot t^2 \left[ \int_{0}^{2\pi} \cos(m\lambda) d\lambda \right] dt$$
 (1.12)

$$\int_0^{2\pi} \cos(m\lambda) d\lambda = \begin{cases} 0 & m \neq 0 \\ 2\pi & m = 0 \end{cases}$$
 (1.13)

Wenn m=0:

$$c_{n,0}^{f_1} = \frac{N_{n,0}}{2} \int_{-1}^{1} P_{n,0}(t) \cdot t^2 dt \tag{1.14}$$

Wenn n ungerade ist, ist Grad von t von  $P_{n,0} \cdot t^2$  auch ungerade. Weil  $\int_{-1}^1 t^{2n-1} dt = 0$ , muss man nur  $c_{0,0}^{f_1}$ ,  $c_{2,0}^{f_1}$ ,  $c_{4,0}^{f_1}$  berechnen.

$$c_{0,0}^{f_1} = \frac{1}{2} \int_{-1}^{1} t^2 dt = \frac{1}{3}$$
 (1.15)

$$c_{2,0}^{f_1} = \frac{\sqrt{5}}{2} \int_{-1}^{1} (\frac{3}{2}t^2 - \frac{1}{2})t^2 dt = \frac{2\sqrt{5}}{15}$$
 (1.16)

$$c_{4,0}^{f_1} = \frac{3}{2} \int_{-1}^{1} (\frac{35}{8}t^4 - \frac{15}{4}t^2 + \frac{3}{8})t^2 dt = 0$$
 (1.17)

Für  $f_2$ , weil:

$$\int_0^{2\pi} \cos(kt)\sin(nt)dt = 0 \tag{1.18}$$

$$\int_0^{2\pi} \sin(kt)\sin(nt)dt = \begin{cases} \pi & \text{für } k = n \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$
 (1.19)

Man muss nur für m=1 für  $Y_{n,1}=P_{n,1}\sin(\lambda)$  berechnen. Wenn n gerade ist, ist Grad von t ungerade. Deshalb sind die Berechnung nur für  $c_{1,1}^{f_2}$  und  $c_{3,1}^{f_2}$  notwendig.

$$c_{1,1}^{f_1} = \frac{1}{4\pi} \int_{-1}^{1} (\sqrt{1 - t^2})^3 \sqrt{3} \sqrt{1 - t^2} \pi dt$$
 (1.20)

$$=\frac{\sqrt{3}}{4}\int_{-1}^{1}(t^4-2t^2+1)dt\tag{1.21}$$

$$=\frac{4\sqrt{3}}{15} \tag{1.22}$$

$$c_{3,1}^{f_2} = \frac{1}{4\pi} \int_{-1}^{1} (\sqrt{1-t^2})^3 \sqrt{\frac{7}{6}} \cdot \frac{3}{2} (5t^2 - 1) \sqrt{1-t^2} \pi dt$$
 (1.23)

$$= \frac{3}{8}\sqrt{\frac{7}{6}}\int_{-1}^{1} (5t^6 - 11t^4 + 7t^2 - 1)dt \tag{1.24}$$

$$= -\frac{4}{35}\sqrt{\frac{7}{6}} \tag{1.25}$$

$$= -\frac{2\sqrt{42}}{105} \tag{1.26}$$

Für  $f_3$ :

Ähnlich wie für  $f_1$ , man nimmt da nur  $\cos(m\lambda)$  und  $c_{n,m}^{f3}=0$  wenn  $m\neq 0$ . Man benennt:

$$J_k = \int_{-1}^{1} t^k \cosh(t) dt$$

Dann:

$$c_{0,0}^{f_3} = \frac{1}{2} \int_{-1}^{1} 1 \cosh(t) dt = \frac{1}{2} J_0$$
 (1.27)

$$c_{1,0}^{f_3} = \frac{\sqrt{3}}{2} \int_{-1}^{1} t \cosh(t) dt = \frac{\sqrt{3}}{2} J_1$$
 (1.28)

$$c_{2,0}^{f_3} = \frac{\sqrt{5}}{2} \int_{-1}^{1} \left(\frac{3}{2}t^2 - \frac{1}{2}\right) \cosh(t) dt = \frac{3\sqrt{5}}{4} J_2 - \frac{\sqrt{5}}{4} J_0$$
 (1.29)

$$c_{3,0}^{f_3} = \frac{\sqrt{7}}{2} \int_{-1}^{1} (\frac{5}{2}t^3 - \frac{3}{2}t) \cosh(t) dt = \frac{5\sqrt{7}}{4} J_3 - \frac{3\sqrt{7}}{4} J_1$$
 (1.30)

$$c_{4,0}^{f_3} = \frac{3}{2} \int_{-1}^{1} \left(\frac{35}{8}t^4 - \frac{15}{4}t^2 + \frac{3}{8}\right) \cosh(t) dt = \frac{105}{16} J_4 - \frac{45}{8} J_2 + \frac{9}{16} J_0$$
 (1.31)

*J*<sup>0</sup> kann direkt berechnet werden:

$$J_0 = \int_{-1}^{1} \cosh(t)dt = \left[\sinh(t)\right]_{-1}^{1} = 2\sinh(1) \tag{1.33}$$

 $J_1$  kann via partielle Integration berechnet werden:

$$J_1 = \int_{-1}^{1} t \cosh(t) dt \tag{1.34}$$

$$= [t \sinh(t)]_{-1}^{1} - \int_{-1}^{1} \sinh(t)dt$$
 (1.35)

$$= [t \sinh(t)]_{-1}^{1} - [\cosh(t)]_{-1}^{1}$$
(1.36)

$$=0 (1.37)$$

 $J_2$  bis  $J_4$  werden via partielle Integration rekursive berechnet:

$$J_k = \int_{-1}^1 t^k \cosh(t) dt \tag{1.38}$$

$$= \left[t^{k} \sinh(t)\right]_{-1}^{1} - \int_{-1}^{1} kt^{k-1} \sinh(t)dt \tag{1.39}$$

$$= \left[t^{k} \sinh(t)\right]_{-1}^{1} - k \left[t^{k-1} \cosh(t)\right]_{-1}^{1} + k(k-1) \int_{-1}^{1} \cosh(t) t^{k-2} dt$$
 (1.40)

$$= \left[ t^{k} \sinh(t) \right]_{-1}^{1} - k \left[ t^{k-1} \cosh(t) \right]_{-1}^{1} + k(k-1) J_{k-2}$$
(1.41)

Wenn t ungerade ist:  $J_k = 0 - 0 + k(k-1)J_{k-2}$ . Denn  $J_1 = 0$ ,  $J_k = 0$  für alle ungerade k.

Für gerade *k*:

$$J_k = 2\sinh(1) - 2k\cosh(1) + k(k-1)J_{k-2}$$
(1.42)

Ansatz:

$$J_2 = 2\sinh(1) - 4\cosh(1) + 2J_0 \tag{1.43}$$

$$= 2\sinh(1) - 4\cosh(1) + 4\sinh(1) \tag{1.44}$$

$$= 6\sinh(1) - 4\cosh(1) \tag{1.45}$$

$$J_4 = 2\sinh(1) - 8\cosh(1) + 12J_2 \tag{1.46}$$

$$= 2\sinh(1) - 8\cosh(1) + 12(6\sinh(1) - 4\cosh(1)) \tag{1.47}$$

$$= 74\sinh(1) - 56\cosh(1) \tag{1.48}$$

Berechnung von Koeffizienten:

$$c_{0,0}^{f_3} = \sinh(1) \tag{1.49}$$

$$c_{1.0}^{f_3} = 0 (1.50)$$

$$c_{2.0}^{f_3} = 4\sqrt{5}\sinh(1) - 3\sqrt{5}\cosh(1) \tag{1.51}$$

$$c_{3,0}^{f_3} = 0 (1.52)$$

$$c_{4,0}^{f_3} = 453\sinh(1) - 345\cosh(1) \tag{1.53}$$

#### 1.2.2 b

Für  $f_1$ :

$$\sum_{n} \sum_{m} c_{n,m}^{f_1} \bar{Y}_{n,m}(\lambda, t) = c_{0,0}^{f_1} \bar{Y}_{0,0}(\lambda, t) + c_{2,0}^{f_1} \bar{Y}_{2,0}(\lambda, t) + c_{4,0}^{f_1} \bar{Y}_{4,0}(\lambda, t)$$
(1.54)

$$= \frac{1}{3} \cdot 1 \cdot \cos(0) + \frac{2\sqrt{5}}{15} \cdot \sqrt{5} \cdot (\frac{3}{2}t^2 - \frac{1}{2}) \cdot \cos(0) + 0 \tag{1.55}$$

$$=t^2\tag{1.56}$$

$$=\cos^2(\theta) \tag{1.57}$$

Für  $f_2$ :

$$\sum_{n} \sum_{m} c_{n,m}^{f_{2}} \bar{Y}_{n,m}(\lambda, t) = c_{1,1}^{f_{2}} \bar{Y}_{1,1}(\lambda, t) + c_{3,1}^{f_{2}} \bar{Y}_{3,1}(\lambda, t) 
= \frac{4\sqrt{3}}{15} \cdot \sqrt{3}\sqrt{1 - t^{2}} \sin(\lambda) - \frac{2\sqrt{42}}{105} \cdot \sqrt{\frac{7}{6}} \cdot \frac{3}{2}(5t^{2} - 1)\sqrt{1 - t^{2}} \sin(\lambda) 
(1.59)$$

$$= \frac{3}{4} \sin\theta \sin\lambda - \frac{1}{4} \sin3\theta \sin\lambda \tag{1.60}$$

Mit MATLAB ist das maximale Ergebnis von  $\frac{3}{4}\sin\theta\sin\lambda - \frac{1}{4}\sin3\theta\sin\lambda - \sin^3(\theta)\sin(\lambda)$  im Bereich von  $10^{-16}$  (bis zum n=m=4)

Für  $f_3$ :

$$\sum_{n} \sum_{m} c_{n,m}^{f_2} \bar{Y}_{n,m}(\lambda, t) = c_{0,0}^{f_3} \bar{Y}_{0,0}(\lambda, t) + c_{2,0}^{f_3} \bar{Y}_{2,0}(\lambda, t) + c_{4,0}^{f_3} \bar{Y}_{4,0}(\lambda, t)$$
(1.61)

$$= \sinh(1) + (4\sqrt{5}\sinh(1) - 3\sqrt{5}\cosh(1)) \cdot \sqrt{5} \cdot \frac{1}{4}(1 + 3\cos(2\theta)) \quad (1.62)$$

+ 
$$(453\sinh(1) - 345\cosh(1)) \cdot 3 \cdot (\frac{35}{8}\cos^4\theta - \frac{15}{4}\cos^2\theta + \frac{3}{8})$$
 (1.63)

Mit MATLAB ist das maximale Ergebnis von  $\cosh(\cos \theta) - \sum_n \sum_m c_{n,m}^{f_2} \bar{Y}_{n,m}(\lambda, t)$  im Bereich von  $10^{-5}$  (bis zum n = m = 4)

### 1.3 Aufgabe 3: Rotation von Kugelflächenfunktionen