



浙江大学
ZHEJIANG UNIVERSITY

第十一章

动量矩定理之三

§ 11-6 刚体平面运动微分方程

对于作平面运动的刚体，应用质心运动定理和相对质心的动量矩定理，得：

或

$$\begin{cases} m\vec{a}_C = \sum \vec{F}_i^{(e)} \\ \frac{d}{dt}(J_C\omega) = J_C\alpha = \sum M_C(\vec{F}_i^{(e)}) \end{cases}$$

$$\begin{cases} m\frac{d^2\vec{r}_C}{dt^2} = \sum \vec{F}_i^{(e)} \\ J_C\frac{d^2\varphi}{dt^2} = \sum M_C(\vec{F}_i^{(e)}) \end{cases}$$

——刚体平面运动微分方程

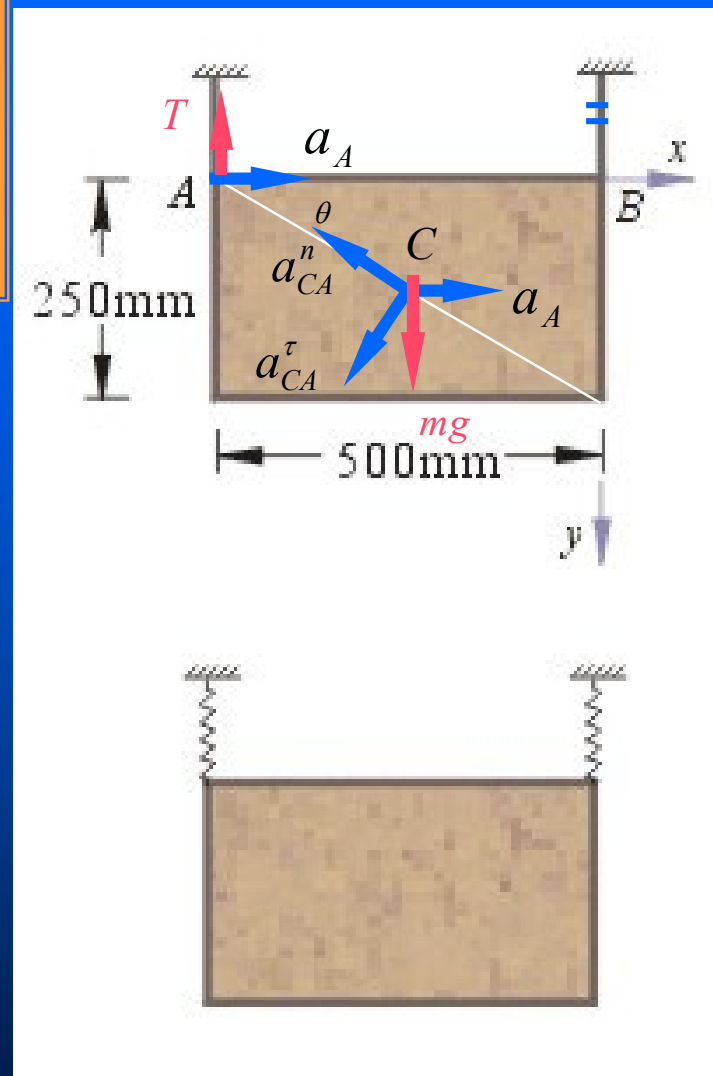
例11-4

4kg的均质板静止悬挂。求：
B点的绳或弹簧被剪断的瞬时，
质心加速度各为多少。

解： 1.考虑第一种情况，作受力分析和运动分析，如图所示。

应用刚体平面运动微分方程

$$\begin{cases} ma_{cx} = 0 & (1) \\ ma_{cy} = mg - T & (2) \\ J_c \alpha = T \times 0.25 & (3) \end{cases}$$



$$\begin{cases} ma_{cx} = 0 & (1) \\ ma_{cy} = mg - T & (2) \\ J_c \alpha = T \times 0.25 & (3) \end{cases}$$

初瞬时 $\omega=0$ 则有 $a_{cA}^n = 0$

又由(1)知 $a_{cx} = 0$

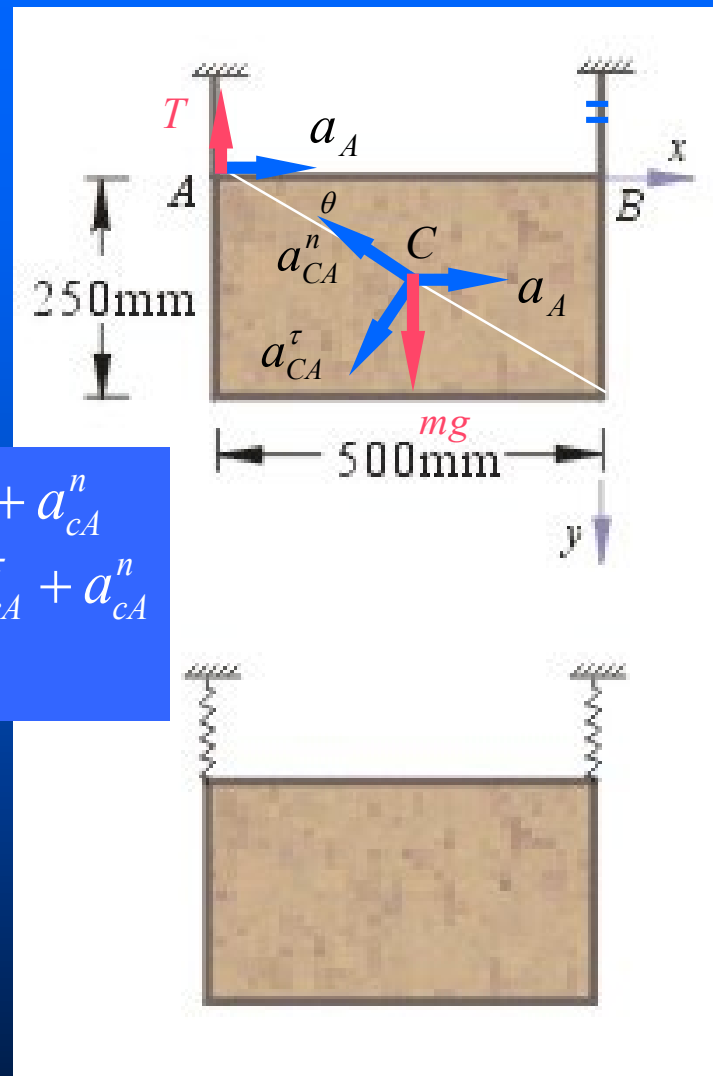
所以 $a_c = a_{cy} = a_{cA}^{\tau} \cos \theta$
 $= AC \cdot \alpha \cos \theta$
 $= 0.25\alpha$

$$\begin{aligned} a_c &= a_A + a_{cA}^{\tau} + a_{cA}^n \\ &= a_A^{\tau} + a_A^n + a_{cA}^{\tau} + a_{cA}^n \\ &= a_A^{\tau} + a_{cA}^{\tau} \end{aligned}$$

(4)

联立解(2) (3) (4) 式

$$\alpha = \frac{12}{17} \cdot \frac{g}{0.25}, \quad a_c = \frac{12}{17} g = 6.92 \text{ m/s}^2$$



2.考虑第二种情况，受力分析如下，
初瞬时弹簧还未变形，弹簧力为

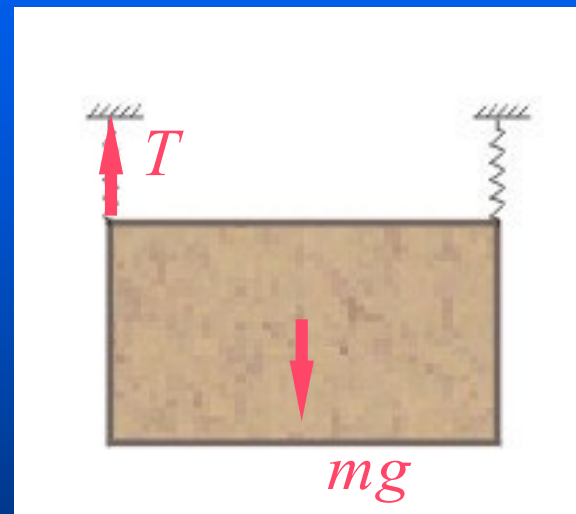
$$T = \frac{1}{2}mg$$

根据平面运动微分方程

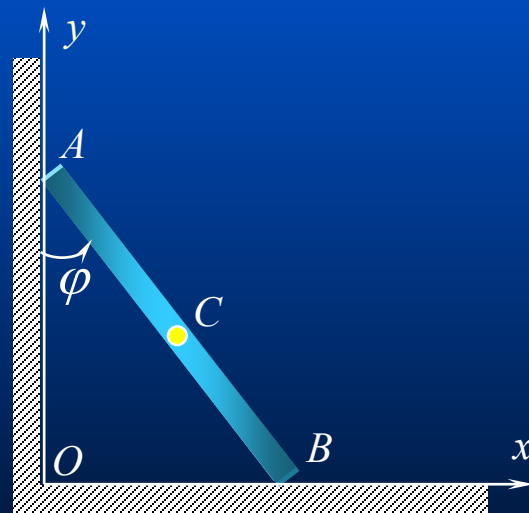
$$\begin{cases} ma_{cx} = 0 & (1) \\ ma_{cy} = mg - T & (2) \\ J_c \alpha = T \times 0.25 & (3) \end{cases}$$

由(2)式得

$$a_c = a_{cy} = \frac{g}{2} = 4.9 \text{ m/s}^2$$



例题11-7 均质细杆 AB 的质量是 m ，长度是 $2l$ ，放在铅直面内，两端分别沿光滑的铅直墙壁和光滑的水平地面滑动。假设杆的初位置与墙成交角 φ_0 ，初角速度等于零。试求杆沿铅直墙壁下滑时的角速度和角加速度，以及杆开始脱离墙壁时它与墙壁所成的角度 φ_1 。



刚体的平面运动微分方程

解：在 A 端脱离墙壁以前，受力如图所示。
杆作平面运动，取坐标系 Oxy ，则杆的运动微分方程可写成

$$m\ddot{x}_C = F_A \quad (a)$$

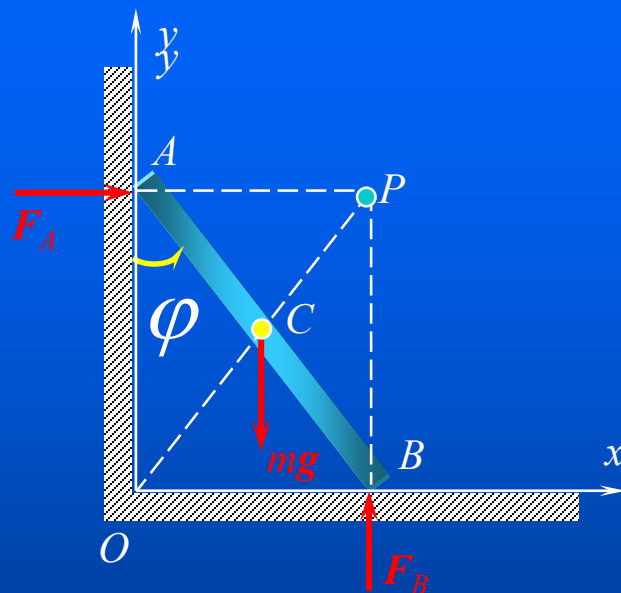
$$m\ddot{y}_C = F_B - mg \quad (b)$$

$$J_C\ddot{\varphi} = F_B l \sin \varphi - F_A l \cos \varphi \quad (c)$$

由几何关系知

$$x_C = l \sin \varphi \quad (d)$$

$$y_C = l \cos \varphi \quad (e)$$



刚体的平面运动微分方程

将式(d)和(e)对时间求导, 得

$$\dot{x}_C = l\dot{\varphi} \cos \varphi, \quad \dot{y}_C = -l\dot{\varphi} \sin \varphi$$

$$\ddot{x}_C = l\ddot{\varphi} \cos \varphi - l\dot{\varphi}^2 \sin \varphi \quad (f)$$

$$\ddot{y}_C = -l\ddot{\varphi} \sin \varphi - l\dot{\varphi}^2 \cos \varphi \quad (g)$$

把 (f)和(g)分别代入 (a)和(b), 再把 F_A 和 F_B 代入 (c)

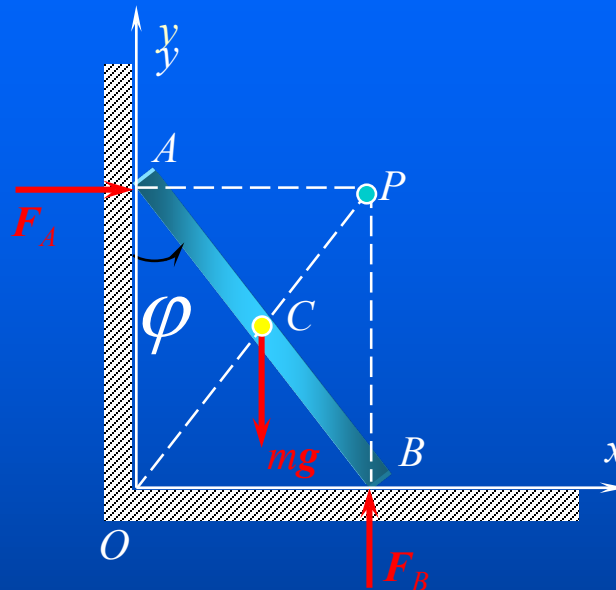
最后得杆 AB 的角加速度

$$\ddot{\varphi} = \frac{3g}{4l} \sin \varphi \quad (h)$$

$$m\ddot{x}_C = F_A \quad (a)$$

$$m\ddot{y}_C = F_B - mg \quad (b)$$

$$J_C\ddot{\varphi} = F_B l \sin \varphi - F_A l \cos \varphi \quad (c)$$



试求杆沿铅直墙壁下滑时的角速度和角加速度

刚体的平面运动微分方程

利用关系

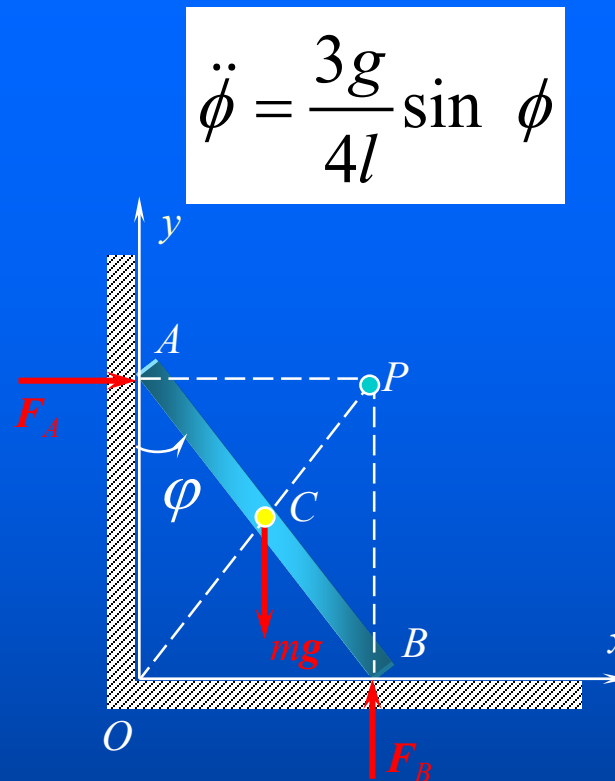
$$\ddot{\phi} = \frac{d\dot{\phi}}{dt} \frac{d\phi}{d\phi} = \dot{\phi} \frac{d\dot{\phi}}{d\phi}$$

把上式化成积分

$$\int_0^{\dot{\phi}} \dot{\phi} d\dot{\phi} = \frac{3g}{4l} \int_{\phi_0}^{\phi} \sin \phi d\phi$$

求得杆 AB 的角速度

$$\dot{\phi} = \sqrt{\frac{3g}{2l} (\cos \phi_0 - \cos \phi)} \quad (i)$$



$$\ddot{\phi} = \frac{3g}{4l} \sin \phi$$

刚体的平面运动微分方程

?杆开始脱离墙壁时它与墙壁所成的角度 φ_1

$$\ddot{\varphi} = \frac{3g}{4l} \sin \varphi \quad (\text{h})$$

$$\dot{\varphi} = \sqrt{\frac{3g}{2l} (\cos \varphi_0 - \cos \varphi)} \quad (\text{i})$$

当杆即将脱离墙时, $F_A \rightarrow 0$ 。以 $F_A = 0$ 代入(a), 再根据(f)得

$$l\ddot{\varphi} \cos \varphi_1 = l\dot{\varphi}^2 \sin \varphi_1$$

$$\ddot{x}_C = l\ddot{\varphi} \cos \varphi - l\dot{\varphi}^2 \sin \varphi$$

$$m\ddot{x}_C = F_A$$

把(h) 和(i)的表达式在 $\varphi = \varphi_1$ 时的值代入上式, 得关系

$$l \frac{3g}{4l} \sin \varphi_1 \cos \varphi_1 = l \frac{3g}{2l} (\cos \varphi_0 - \cos \varphi_1) \sin \varphi_1$$

整理后, 求得杆开始脱离墙时与墙所成的夹角

$$\varphi_1 = \arccos\left(\frac{2}{3} \cos \varphi_0\right)$$

刚体的平面运动微分方程-应用

讨论 1

2、用刚体平面运动加速度分析求补充方程。

C 为基点， B 点的加速度为

$$\mathbf{a}_B = \mathbf{a}_{Cx} + \mathbf{a}_{Cy} + \mathbf{a}_{BC}^t + \mathbf{a}_{BC}^n$$

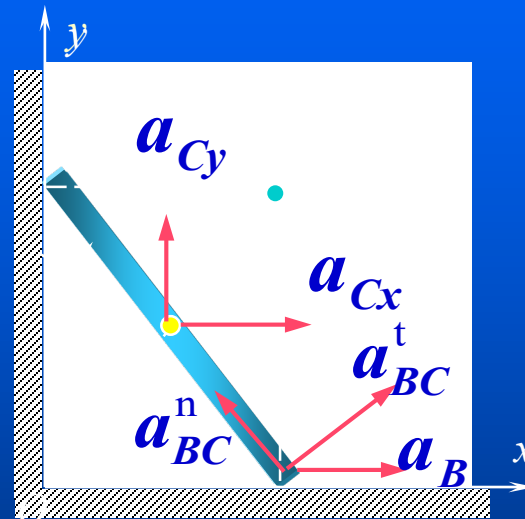
将上式在 y 轴上投影，得

$$0 = a_{Cy} + a_{BC}^t \sin \varphi + a_{BC}^n \cos \varphi$$

$$a_{Cy} = -l\ddot{\varphi} \sin \varphi - l\dot{\varphi}^2 \cos \varphi$$

即

$$\ddot{y}_C = -l\ddot{\varphi} \sin \varphi - l\dot{\varphi}^2 \cos \varphi$$



刚体的平面运动微分方程-应用

C 为基点, A 点的加速度

$$\mathbf{a}_A = \mathbf{a}_{Cx} + \mathbf{a}_{Cy} + \mathbf{a}_{AC}^t + \mathbf{a}_{AC}^n$$

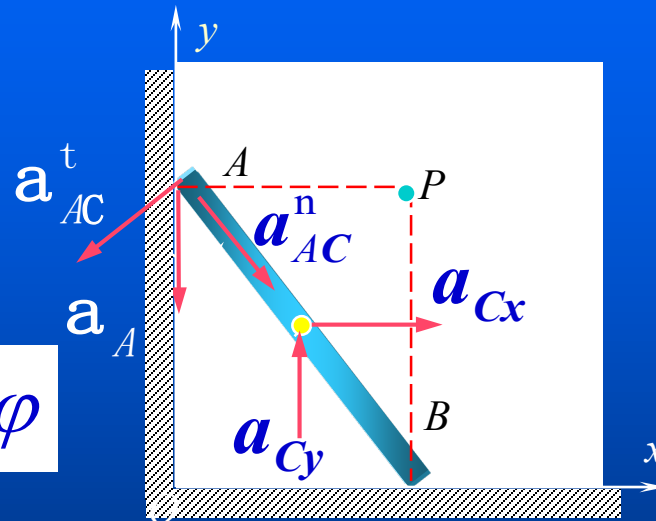
将上式在 x 轴上投影, 得

$$0 = a_{Cx} - a_{AC}^t \cos \varphi + a_{AC}^n \sin \varphi$$

$$a_{Cx} = l\ddot{\varphi} \cos \varphi - l\dot{\varphi}^2 \sin \varphi$$

即

$$\ddot{x}_C = l\ddot{\varphi} \cos \varphi - l\dot{\varphi}^2 \sin \varphi$$



刚体的平面运动微分方程-应用

也可用动能定理来求角速度和角加速度。

$$y_C = l \cos \phi$$

3、动能定理微分形式

$$T = \frac{1}{2}mv_C^2 + \frac{1}{2}J_C\omega^2 = \frac{2}{3}ml^2\omega^2$$

$$\sum d'W = -mg dy_C = mgl \sin \phi d\phi$$

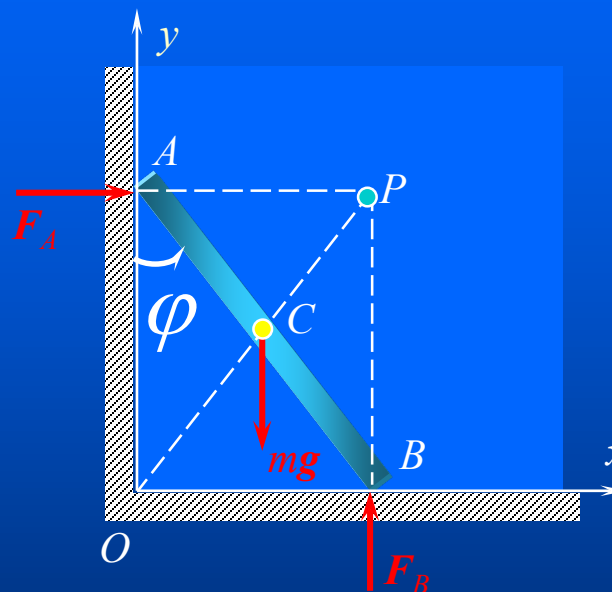
代入

$$dT = \sum d'W,$$

得

$$\frac{4}{3}l\omega d\omega = g \sin \phi d\phi$$

解得 $\ddot{\phi} = \frac{3g}{4l} \sin \phi$ ，积分得杆 AB 的角速度。



4、动点的动量矩定理

$$J_P \ddot{\phi} = M_P,$$

其中

$$M_P = mgl \sin \phi$$

解得

$$\ddot{\phi} = \frac{3g}{4l} \sin \phi$$

$$J_P = \frac{4}{3}ml^2$$

质点系相对运动点的动量矩定理 (选学)

对运动质心 C , 有

$$\frac{dL_C}{dt} = \sum M_C$$

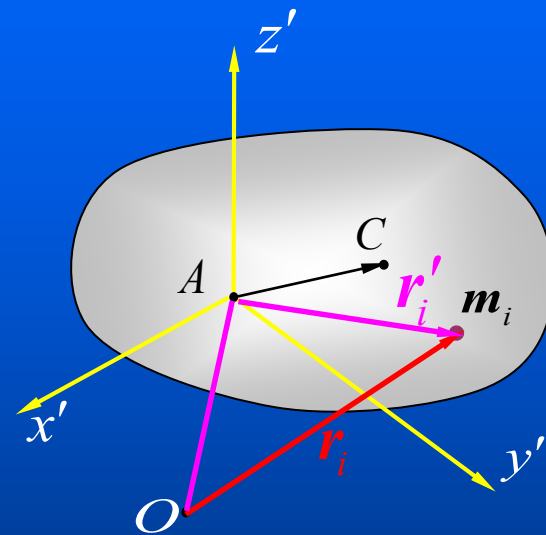
对一般运动点 A

$$\frac{dL'_A}{dt} = ?$$

1. 定理的一般形式

A 为运动点(已知 v_A, a_A), C 为质心。

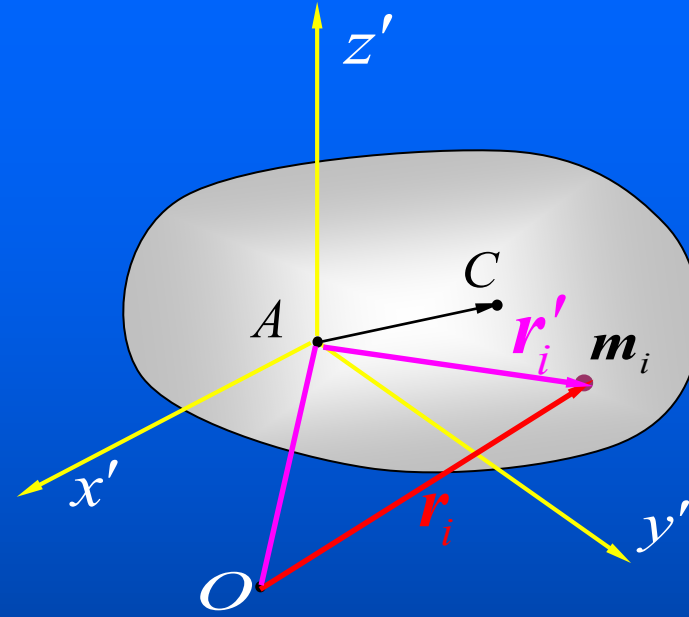
在 A 点固连平移系 $Ax'y'z'$, m_i
为任一质点。



(复合运动)

$$L_O = \sum r_i \times m_i v_i = L'_A + \overline{OA} \times m v_C + m \overline{AC} \times v_A$$

$$\begin{aligned}
L_O &= \sum r_i \times m_i v_i \\
&= \sum r_i \times m_i v_i \\
&= \sum (\overline{OA} + r'_i) \times m_i v_i \\
&= \sum \overline{OA} \times m_i v_i + \sum r'_i \times m_i v_i \\
&= \sum \overline{OA} \times m_i v_i + \sum r'_i \times m_i (v_{iA} + v_A) \\
&= \sum \overline{OA} \times m_i v_i + \sum r'_i \times m_i v_{iA} + \sum r'_i \times m_i v_A \\
&= \overline{OA} \times \sum m_i v_i + L'_A + \sum m_i r'_i \times v_A \\
&= L'_A + \overline{OA} \times m v_C + m \overline{AC} \times v_A
\end{aligned}$$



$$L_O = \sum r_i \times m_i v_i = L'_A + \overline{OA} \times m v_C + m \overline{AC} \times v_A$$

$$L_O = \sum r_i \times m_i v_i = L'_A + \overline{OA} \times m v_C + m \overline{AC} \times v_A$$

代入**定点**的动量矩定理

$$\frac{dL_O}{dt} = \sum M_O$$

$$\frac{dL'_A}{dt} + \cancel{v_A \times m v_C} + \overline{OA} \times \cancel{m a_C} + m v_{CA} \times \cancel{v_A} + m \overline{AC} \times a_A$$

($v_C - v_A$)

$$= \sum r_i \times F^e = \sum (\overline{OA} + r') \times F^e$$

$$\therefore \frac{dL'_A}{dt} = \sum M_A(F^e) + \overline{AC} \times (-m a_A) \longrightarrow \frac{dL'_A}{dt} \neq \sum M_A$$

①对一般动点A

②由于修正项，工程中一般不用；某些情况下，用于非惯性系中（平移非惯性系中的动量矩定理）。

③ 平移系中， $\frac{dL'_A}{dt} = \frac{\tilde{d}L'_A}{dt}$ (绝对导数=相对导数)

(动系单位矢方向不变)

质点系相对运动点的动量矩定理

2. 定理的特殊形式

使修正项 $\overline{AC} \times (-ma_A) = 0$ 的情形

A 固定,
匀速直线,
A 加速度瞬心



$$\frac{dL'_A}{dt} = \sum M_A$$

(2) 即, A为质心C, $\overline{AC} = 0$



$$\frac{dL_c}{dt} = \frac{dL'_c}{dt} = \sum M_c$$

(3) a_A 与 \overline{AC} 共线, $\overline{AC} \times a_A = 0$



$$\frac{dL'_A}{dt} = \sum M_A$$

思考题:

证明: 刚体平面运动时, 若速度瞬心到质心C的距离保持不变, 即 J_P 为常数时, a_P 指向质心。

质点系相对运动点的动量矩定理

应用范例1

如何用最简方法求 α ?

均质杆长 l , 绳段瞬时

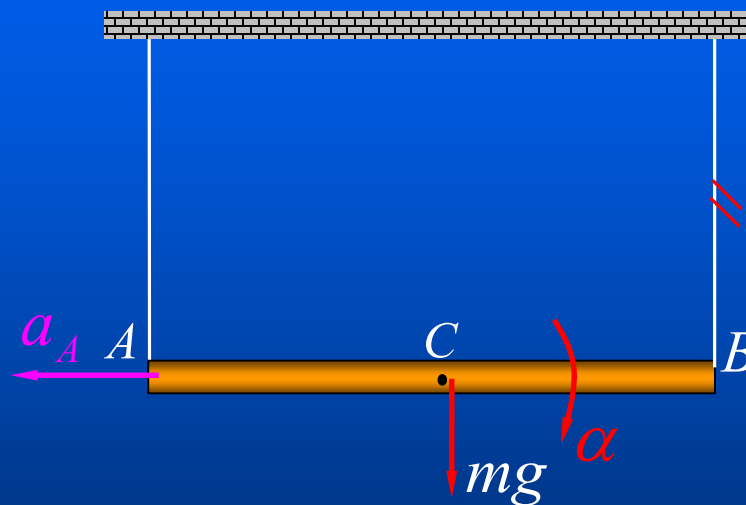
$$a_A \times \overline{AC} = 0 \quad \text{有}$$

$$\frac{dL'_A}{dt} = \sum M_A,$$

$$\text{即 } \frac{1}{3}ml^2\alpha = mg\frac{l}{2}$$



$$\text{故 } \alpha = \frac{3g}{2l}$$



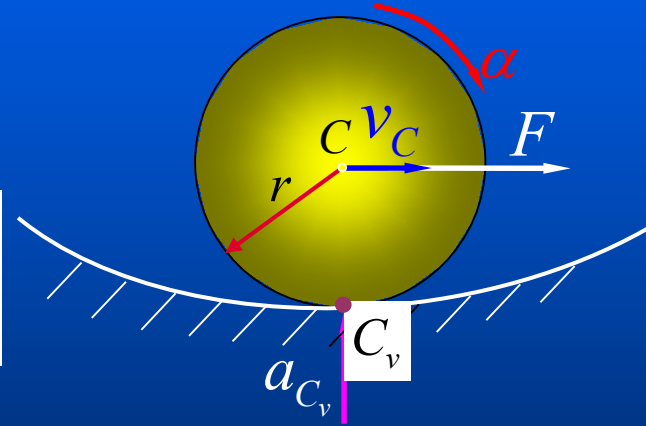
质点系相对运动点的动量矩定理

应用范例2

2. 均质轮滚动，已知 m, r, F

$$a_{C_v} \times \overline{C_v C} = 0, \quad \text{有}$$

$$\frac{dL_{C_v}}{dt} = \sum M_{C_v} \quad \text{即}$$



$$\frac{3}{2}mr^2 \cdot \alpha = Fr$$

$$\therefore \alpha = \frac{2F}{3mr}$$

质点系相对运动点的动量矩定理

应用范例3

均质杆长 l ,沿墙滑落

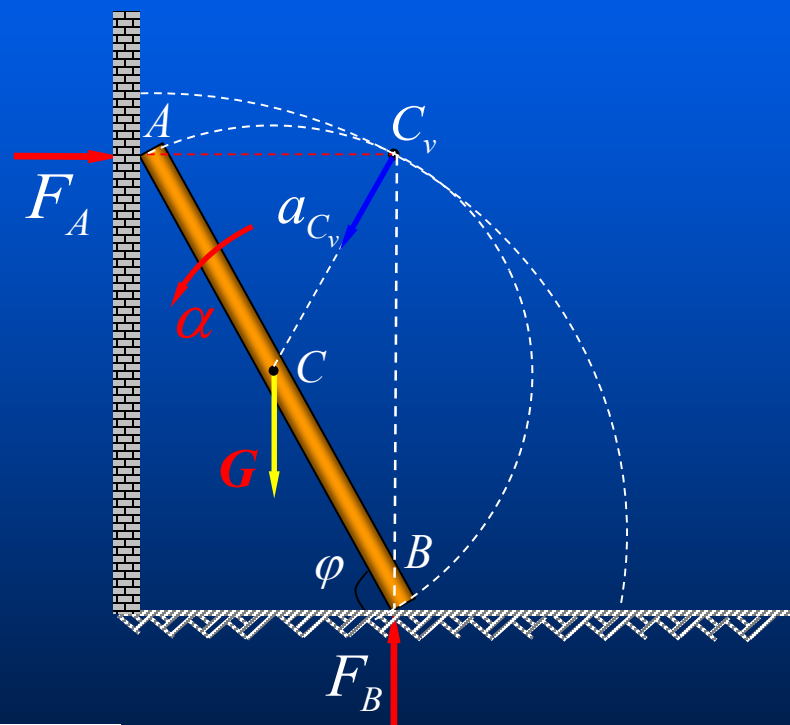
$C_v C = \text{常数}$ 时, a_{C_v} 指向 C

$$\text{有 } J_{C_v} \cdot \alpha = G \frac{l}{2} \cdot \cos \varphi$$

$$\alpha = \frac{Gl \cos \varphi}{2J_{C_v}}$$

$$\alpha = \frac{3g}{2l} \cos \phi$$

刚体平面运动时,若速度瞬心到质心 C 的距离保持不变,即 J_P 为常数时, a_P 指向质心。



质点系相对运动点的动量矩定理

应用范例4

半圆柱，一般位置时

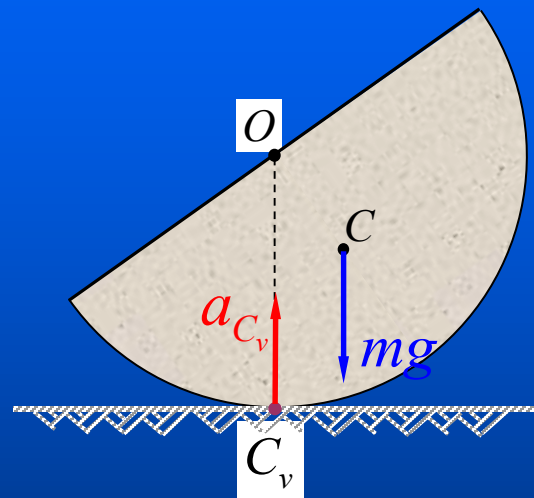
a_{C_v} 不指向C,

$$\overline{C_v C} \times a_{C_v} \neq 0$$

$$\frac{dL_{C_v}}{dt} \neq \sum M_{C_v}$$

当直径面水平时， a_{C_v} 指向C，有

$$\frac{dL_{C_v}}{dt} = \sum M_{C_v}$$



质点系相对动点的动量矩定理

另一类形式

$$\frac{dL_A}{dt} = \sum M_A(F^e) + mv_c \times v_A$$

课堂推导的形式

$$\frac{dL'_A}{dt} = \sum M_A(F^e) + \overline{AC} \times (-ma_A)$$

关于力性质的几个概念辨析

牛顿力学中，通常将力分为内力和外力、主动力与约束力、做功的力和不做功的力。

内力和外力的概念比较清楚，主动力与约束力的概念则不是很清楚。

在静力学部分，先定义约束和约束力，再定义主动力

有关主动力的提法可归纳为如下三种：

- 1、作用在一个物体上的力，如果它的大小和方向与约束无关，则称之为主动力；
- 2、作用在非自由体上的约束力以外的力统称之为主动力；
- 3、凡是使物体运动或者有运动趋向的力，归为主动力；



浙江大学
ZHEJIANG UNIVERSITY

谢谢各位学!