

# 深度优先遍历知识点复习

2022.4.16

深度优先遍历知识点复习

图遍历：DFS主框架

有向图的深度优先遍历树

遍历过程中的四种边

活动区间

判断遍历树中的祖先后继关系：白色路径定理（考过）

有向图上深度优先遍历的应用

拓扑排序

关键路径

有向图中的强连通片和收缩图

无向图的深度优先遍历

无向图的遍历树上的边

无向图上dfs的应用

寻找割点的算法：

寻找桥的算法

## 图遍历：DFS主框架

```
DFS(v):
v.color = GRAY;
<Preorder processing of node v>
foreach neighbor w of v do:
    if w.color == WHITE then
        <Exploratory processing of edge vw>;
        DFS(w);
        <Backtrack processing of edge vw>;
    else
        <check edge vw>;
<Postorder processing of node v>
v.color = BLACK;
```

```
DFS-WRAPPER(G):
foreach node of G do:
    if node.color == WHITE then
        DFS(node);
```

## 有向图的深度优先遍历树

### 遍历过程中的四种边

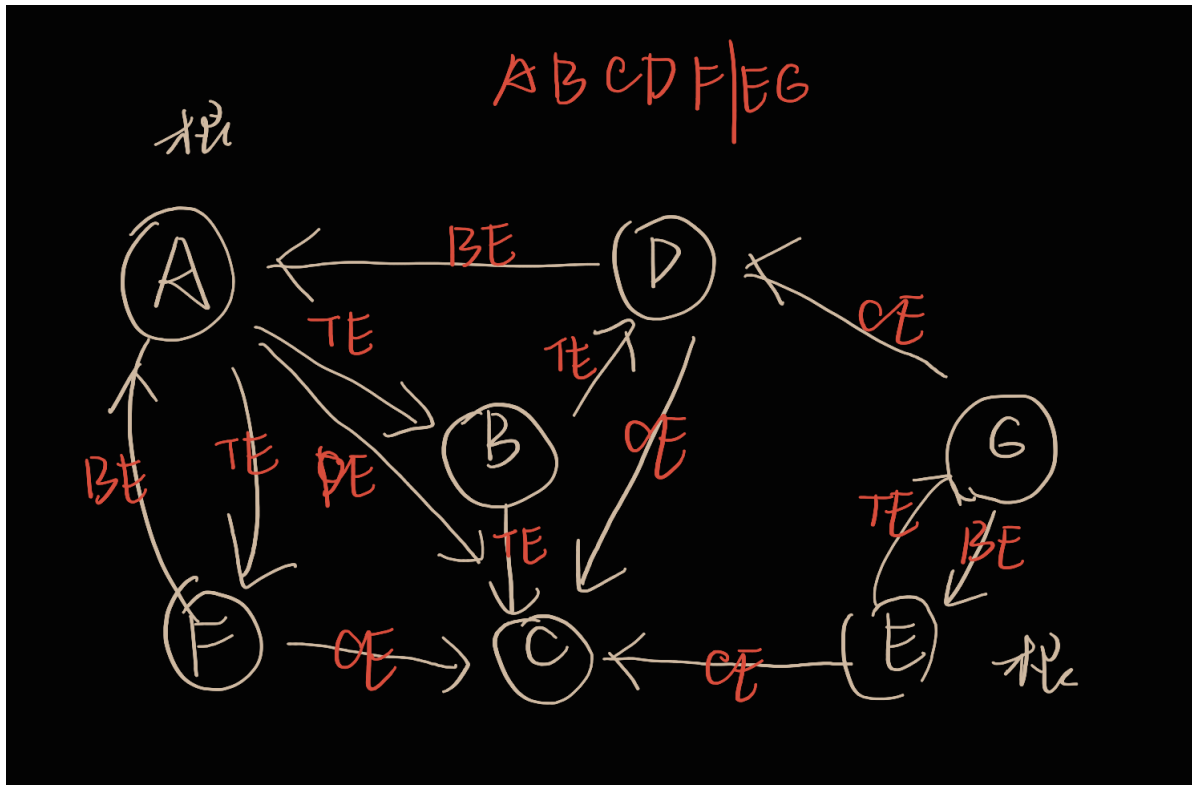
**TE:**遍历树中的父亲-孩子的边

**BE:** 后向边back edge，访问某节点的邻居时候发现它的邻居已经被访问过了，而且在遍历树中这条边还是自己的祖先，那么这条边就是后向边。

**DE:** 前向边也叫fe。访问邻居的时候发现邻居已经被访问过了，而且邻居还是自己的子孙节点，那这条边就是前向边。

**CE:**不是TE BE DE的边就是CE

举一个栗子：



## 活动区间

discovertime finishtime

每一次有颜色发生变化时间加一

```
DFS(v):
v.color = GRAY;
time+=1;
v.discovertime = time;

<Preorder processing of node v>
foreach neighbor w of v do:
    if w.color == WHITE then
        <Exploratory processing of edge vw>;
        DFS(w);
        <Backtrack processing of edge vw>;
    else
        <check edge vw>;
<Postorder processing of node v>
time+=1;
v.finishtime = time;
v.color = BLACK;
```

活动区间相关定理及证明：

**1.w是v在DFS树中的后继节点，当且仅当 $\text{active}(w)$ 被 $\text{active}(v)$ 包含。**

**2.w和v没有祖先后继关系，当且仅当 $\text{active}(w)$ 和 $\text{active}(v)$ 没有重叠**

3.如果 $v$ 是 $G$ 中的边

① $vw$ 是CE ( $v \rightarrow w$ ) , iff  $\text{active}(w)$ 在 $\text{active}(v)$ 前面

由2可知不重叠，所以访问 $w$ 之前一定没有访问 $v$ ，所以.....

② $vw$ 是DE ( $v \rightarrow w$ ) 当且仅当存在第三个节点 $x$   $a(w)$ 被 $a(x)$ 包含， $a(x)$ 被.....

$w$ 已经被访问过了，还是 $v$ 的子孙

③ $vw$ 是BE 当且仅当 $\text{active}(v)$ 被 $\text{active}(w)$ 包含

$w$ 被访问过了， $w$ 是 $v$ 的祖先

④ $vw$ 是TE 当且仅当 $\text{active}(w)$ 被 $\text{active}(v)$ 包含且不存在第三个节点使得.....

证明1和证明2是相互推理的。

证明1  $\rightarrow$

定义一种偏序关系： $<$ ：表示在dfs tree中 $w$ 是 $v$ 的子孙

I 使用数学归纳法证明，对 $v$ 进行归纳：

base: $v$ 的子孙只有自己，显然正确。

假设 如果对于 $v$ 的子孙 $x$ 都满足1， $\text{active}(w)$ 被 $\text{active}(x)$ 包含

那么对于 $v$ 来说，其真正的儿子结点由dfs树性质可知满足1，其孙子结点由归纳假设.....

$<-$

如果 $\text{active}(w)$ 被 $\text{active}(v)$ 包含，但 $w$ 不是 $v$ 在DFS树中的后继节点

那么 $w$ 和 $v$ 有两种情况：

①不在一棵树上，此时是不包含的，所以不符合

②在一棵树上，有证明2可知也没有重叠

所以说是错误的。

证明2：

$\rightarrow$

① $w$ 和 $v$ 没在一棵树上，那么两者不会有任何重叠

② $w$ 和 $v$ 在一棵树上，没有祖先后继关系，说明是CE。

那么至少存在一个顶点 $x \rightarrow w, x \rightarrow v$ 且不重合（即公共祖先）

所以考虑 $x \rightarrow w, x \rightarrow v$ ，由于 $x \rightarrow w$ 路径上的第一个点 $y, x \rightarrow v$ 路径上的第一个点 $z$

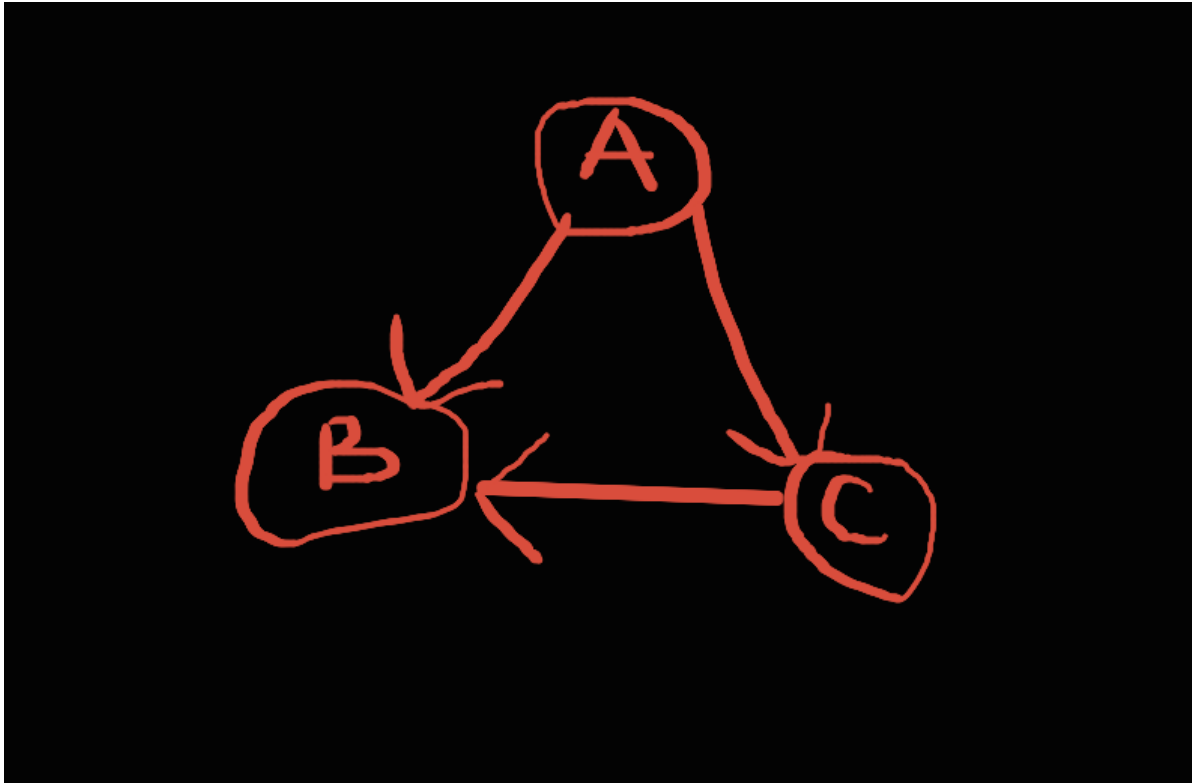
由dfs性质可知 $y, z$ 的路径是不重合的，而 $\text{active}(w)$ 一定被 $\text{active}(y)$ 包含.....可证。

<-

反证法：假设 $\text{active}(w)$ 和 $\text{active}(v)$ 没有重叠，但有祖先后继关系，则一定有包含关系，但是因为两者没有重叠，所以错误。

如果dfs树上两个节点之间有祖先后继关系，则它们在图中也一定有路径相连，反之则不一定成立

容易构造反例：



B,C就没有祖先后继关系。

总结一下，在dfs图中没有祖先关系的两个节点可能的情况：

- ①不相连
- ②不在一棵树上
- ③在一棵树上但是关系是CE，一定有共同祖先。

### 判断遍历树中的祖先后继关系：白色路径定理（考过）

在深度优先遍历树中，节点 $v$ 是 $w$ 的祖先，当且仅当在遍历过程中发现点 $v$ 的时刻，存在一条从 $v$ 到 $w$ 的全部由白色节点组成的路径。

=>若 $v$ 是 $w$ 的祖先，则首先发现的是 $v$ ，由dfs性质可知发现 $w$ 的这一路上一定都是经过一堆白色节点。

<=若存在 $v$ 到 $w$ 的白色路径的话

对白色路径的长度进行归纳：

$k=0$ 时， $v$ 就是自己的祖先。

假设所有小于k的白色路径都成立，考虑一条比k长的白色路径，可以划分成 $v \rightarrow x_i, x_i \rightarrow w$ ，后面那条路径是小于k的，那么 $x_i$ 是w的祖先，又因为 $v$ 的 $discovertime < x_i.discovertime$ ，同时 $finishtime$ 也，因为如果 $finishtime$ 比它小的话， $x_i$ 仍为白色节点但是 $v$ 已经遍历完了，这与dfs遍历相违背，所以说可证。

## 有向图上深度优先遍历的应用

### 拓扑排序

全序关系，只要存在边就可以比较序号。

$v_1, v_2, v_3, \dots$  任意  $v_i \rightarrow v_j$  有  $i < j$

无拓扑排序的图意味着图中有循环依赖，也就是说  $v_i \rightarrow v_j$ ，不一定有  $i < j$

如何检测G有环，**BE出现就说明有环**

BE出现的条件：在遍历过程中遍历到了一个颜色为灰色的节点

引理：

如果有向图G有环，G就不存在拓扑排序

如果没有环，就一定存在拓扑排序

定理

图G是有向无环图，当且仅当图G有拓扑排序。

$globalnum = n + 1$

```
DFS(v):
    v.color = GRAY;
    <Preorder processing of node v>
    foreach neighbor w of v do:
        if w.color == WHITE then
            <Exploratory processing of edge vw>;
            DFS(w);
            <Backtrack processing of edge vw>;
        else
            <check edge vw>;
    <Postorder processing of node v>
    globalNum--;
    v.topoNum = globalNum; // 分配拓扑序号
    v.color = BLACK;
```

### 关键路径

最早开始时间est

最早结束时间eft

定义：

如果 $a_i$ 不依赖于其它任务,  $est_i=0$ ;  
如果 $a_i$ 的 $est$ 知道了,  $eft_i = est_i+1$   
如果一个任务依赖于其它任务,  $est_i = \max(eft_j)$

关键路径定义:  $v_0, v_1, \dots, v_k$

$v_0$ 不依赖于其它任务  
 $est_i = eft_i - 1$   
 $v_k$ 的最早结束时间是所有任务的最早结束时间中最大的。

```
CRITICAL_PATH(v):  
v.color = GRAY;  
  
+v.est=-∞;v.CritDep = -1;  
  
<Preorder processing of node v>  
foreach neighbor w of v do:  
    if w.color == WHITE then  
        <Exploratory processing of edge vw>;  
        DFS(w);  
        <Backtrack processing of edge vw>;  
        if w.eft > v.est then  
            v.est = w.eft;  
            v.CritDep = w;  
    else  
        <check edge vw>;  
        if w.eft > v.est then  
            v.est = w.eft;  
            v.CritDep = w;  
<Postorder processing of node v>  
v.eft = v.est + v.l;  
globalNum--;  
v.topoNum=globalNum;//分配拓扑序号  
v.color = BLACK;
```

数据结构课上的算法是每次都找入度为0的节点, 而且还可以判断是不是这真的是有向无环图, 上面的算法是在已知有向无环的情况下求出一个拓扑排序。

### 有向图中的强连通片和收缩图

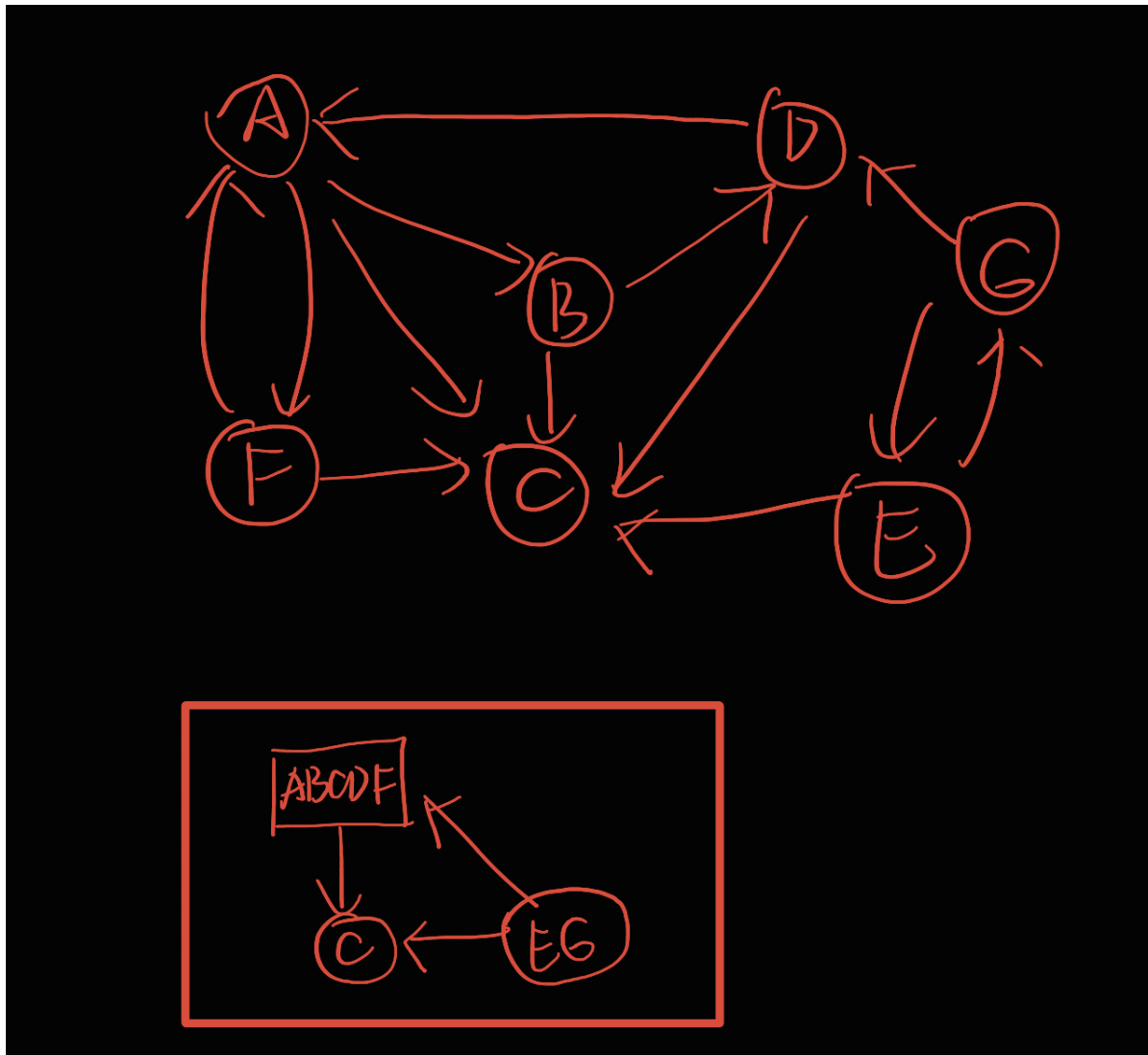
强连通片: 有向图中的两个节点任意可达

收缩图, 以强连通片为一个单位收缩成一个点, 强连通片之间的边收缩成一条有向边

收缩图的性质

收缩图一定是有向无环图 (反证法易证)

从收缩图中的一个无出度的强连通片中的一个点出发，就可以遍历该连通片的所有节点。

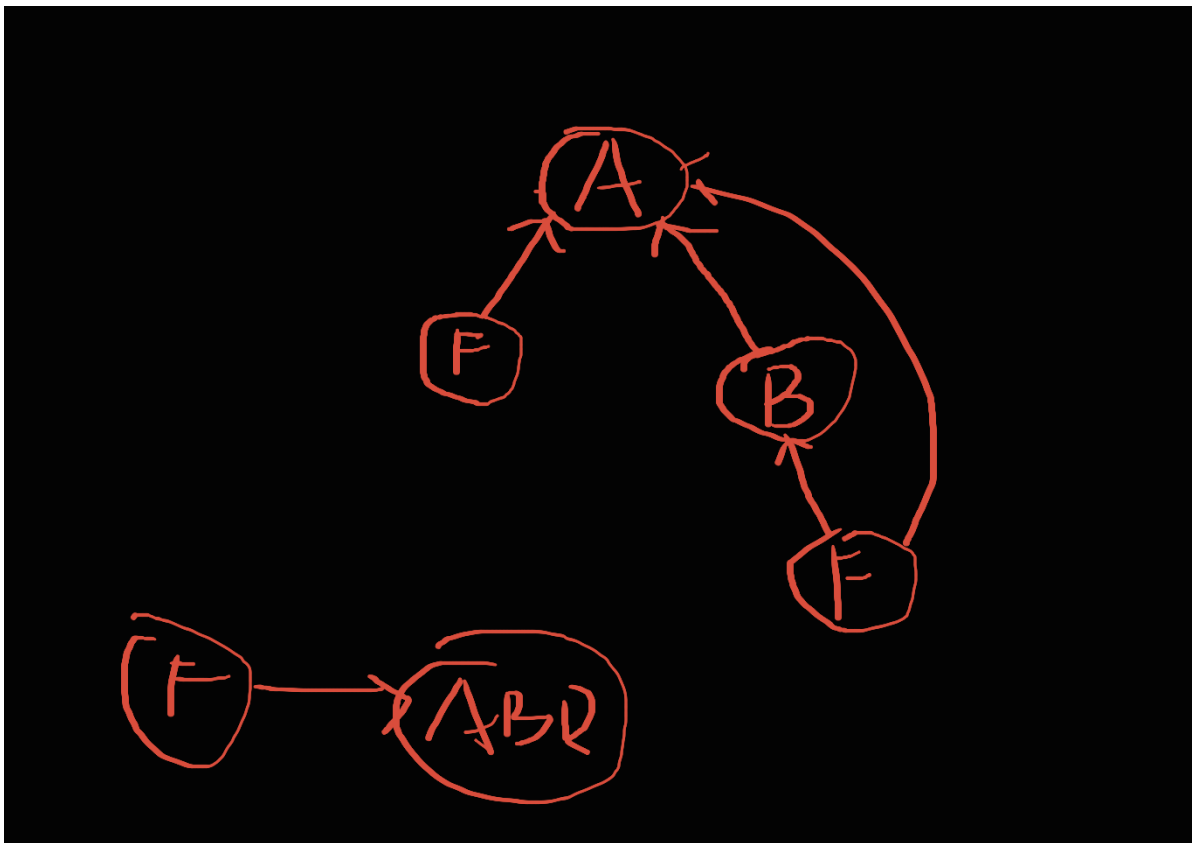


先从c出发，遍历第一个强连通片，然后从abcdf中的一个点出发，就能遍历第二个强连通片.....

sink SCC是指收缩图里面没有出度的节点。

遍历得到所有强连通片的关键是寻找到第一个节点：这个节点是转置的G中finishtime最大的节点。（c就是这样的点，对应在原图里面没有出度）

Q：为什么不找G中finishtime最小的节点？这样找出来的不一定是想要的点，比如说下面这种情况：



在这样的情况下，最大finishtime的是F，并不是预期中的ABD中的某一个

有向图的转置：把边的关系都转置一下

找到转置G中的finishtime最大的顶点。按finishtime排一个序（用堆实现比较好）  
从该顶点开始在G中做一次DFS，找出其连通片上的点，每找到一个就删掉一个节点，然后找到finishtime最大的那一个，继续dfs，直到存finishtime的地方为空

## 无向图的深度优先遍历

无向图的遍历树上的边



## 无向图上的深度优先遍历

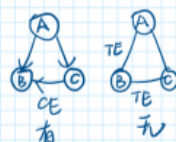
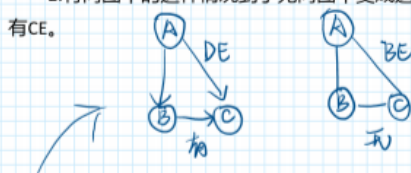
2022年4月16日 14:07

无向图遍历过程中的几种边：（与有向图的一些区别）

无向图只有TE, BE边（后向边）

没有CE的解释：1.不在一个强连通片上的点是不连通的，这种情况下没有CE

2.有向图中的这种情况到了无向图中变成这样了，所以没有CE。

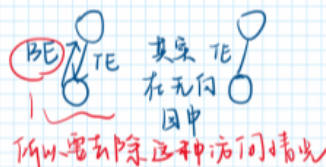


没有DE (FE) 的解释：前向边是指u在遍历邻居w时发现w已经被访问过了，而且w还是自己在dfs树上的子孙。在这种情况下早在w被访问的时候，它就会去访问u了，然后uw就是后向边了。也就是说这已经是二次遍历了。

无向图的dfs过程

灰色节点（BE）具有两种情况：1.父节点  
2.非负节点的祖先节点

用邻接表的存储方式实现无向图时，  
有一种会被二次访问的边



无向图的边：TE边以及非父子的BE边

```
DFS(v, parent):
v.color = GRAY;
<Preorder processing of node v>
foreach neighbor w of v do:
    if w.color == WHITE then
        <Exploratory processing of edge vw>;
        DFS(w, v);
        <Backtrack processing of edge vw>;
    else
        if w.color == GRAY && w != parent then
            <check edge vw>;
<Postorder processing of node v>
v.color = BLACK;
```

## 无向图上dfs的应用

**2-点连通：**任意去掉图中某一点之后，剩下的图依然保持连通。

定义：割点、桥（删去之后不再连通）

割点基于路径的定义：点v为割点当且仅当存在w和x满足w到x的所有路径一定经过v。

证明：

=>: 易证没了v之后w就没有到x的一条连通的路径了。

=>: 反证法

**割点基于dfs的定义：**v不是遍历的根节点，v为割点当且仅当在遍历树中存在v的一棵子树，没有任何BE指向v的祖先。

## 寻找割点的算法:

```
DFS(v,parent):
v.color = GRAY;
time = time+1;
v.discovertime = time;
v.back = v.discovertime;
<Preorder processing of node v>
foreach neighbor w of v do:
    if w.color == WHITE then
        <Exploratory processing of edge vw>;
        DFS(w,v);
        if w.back >= v.discovertime then
            output v as an articulation point;
        <Backtrack processing of edge vw>;
    else
        if w.color == GRAY && w!=parent then
            v.back = min(v.back,w.discovertime)
        <check edge vw>;
<Postorder processing of node v>
v.color = BLACK;
```

```
if w.back >= v.discovertime then
    output v as an articulation point;
```

也就是说存在节点回溯上去时跟v的祖先没有BE边，所以说v是割点。

## 寻找桥的算法

**桥基于dfs的定义：**给定遍历树中的TE边的uv(u是父节点)，uv是桥，当且仅当以v为根的所有遍历树子树中没有BE指向v的祖先。

```
DFS(v,parent):
v.color = GRAY;
time = time+1;
v.discovertime = time;
v.back = v.discovertime;
<Preorder processing of node v>
foreach neighbor w of v do:
    if w.color == WHITE then
        <Exploratory processing of edge vw>;
        DFS(w,v);
        v.back = min(v.back,w.back);
        if w.back > v.discovertime then
            output uv as a bridge;
        <Backtrack processing of edge vw>;
    else
        if w.color == GRAY && w!=parent then
            v.back = min(v.back,w.discovertime)
        <check edge vw>;
<Postorder processing of node v>
v.color = BLACK;
```

