

МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ
(НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

Институт №8 «Компьютерные науки и прикладная математика»

Лабораторная работа №1
по курсу «Технологии параллельного программирования»

Обработка изображений на GPU. Фильтры.

Выполнил: Филиппов Владимир
Михайлович

Группа: М8О-410Б-22

Преподаватели: А.Ю. Морозов,
Е.Е. Заяц

Москва, 2025

Условие

Кратко описывается задача:

1. Научиться использовать GPU для обработки изображений. Использование текстурной памяти и двухмерной сетки потоков.
2. SSAA.

Программное и аппаратное обеспечение

GPU.

- Compute Capability: 8.9
- Графическая память (Global memory): 8 GB GDDR6 (8188 MiB — видно в nvidia-smi)
- Shared memory per SM (мультипроцессор): до 100 KB (может конфигурироваться: 64 KB shared + 32 KB L1 или наоборот)
- Shared memory per block: до 48 KB
- Constant memory: 64 KB (аппаратно выделено)
- Регистры на потоковый мультипроцессор (SM): 65,536
- Максимум регистров на блок: 32K (зависит от конфигурации)
- Максимальное число потоков на блок: 1024
- Максимальное число блоков в сетке (grid): $2^{31} - 1$ по X, $2^{16} - 1$ по Y и Z
- Количество мультипроцессоров (SM): 24 (у RTX 4060)
- Макс. потоков на SM: 2048
- Итого потоков на GPU: $24 \times 2048 = 49,152$ одновременно резидентных

CPU.

- Архитектура. x86_64
- Модель. AMD Ryzen 5 3600 6-Core Processor
- Количество физических ядер. 6
- Потоков. 12 (2 потока на ядро)
- Частота (BogoMIPS). 7200.05
- Кэш L1 (данные/инструкции). 192 KiB / 192 KiB
- Кэш L2. 3 MiB
- Кэш L3. 16 MiB

RAM.

- Общий объём. 15 GiB
- Swap. 4 GiB (свободен)

SSD.

- Объём. 1 TB
- Использовано. 156 GB

ПО.

- OS. Windows 11 + WSL 2.0.
- IDE. Visual studio code.
- NVCC. 11.5 (Build V11.5.119)

Метод решения

Для каждой нити вычисляем пиксель, на котором она будет обрабатывать. Далее, на заранее определенном блоке размера $m \times n$ вычисляем средние значения для каждой компоненты цвета. Сохраняем полученное значение в выходной массив.

Описание программы

Вся программа находится в файле `main.cu`. Присутствует одно ядро и одна дополнительная функция (`calc_average`), исполняемая на GPU. Именно она занимается вычислением среднего значения пикселей на заданной области. В самой функции ядра вычисляем каждый пиксель нового изображения по алгоритму.

Результаты

В рамках тестирования я проверял свой алгоритм на вот таком изображении. На рисунке 1 вы можете увидеть картинку до применения фильтра, на рисунке 2 после. Наглядно видим, как изображение упало в качестве, линии стали более размытыми. Это связано как раз таки с усредненным значением пикселя.



Рисунок 1. Изображение до применения SSAA.



Рисунок 2. Изображение после применения SSAA.

Кроме того, как и для ЛР 1, я создал heatmap для наглядного отображения зависимости времени исполнения от количества потоков и блоков. Тут везде имеются ввиду «двухмерные» потоки и блоки. Видим, что чем больше блоков и потоков в них, тем быстрее происходит обработка. Резкий скачок наблюдается в тот момент, когда начинают быть задействованы все мультипроцессоры. Тестирование происходило на изображении размером 8000x6000 в выходное изображение размером 300x100. На CPU такое же преобразование требует около 400 мс. В таблице 1 вы можете увидеть сравнительную характеристику времени исполнения на CPU и на GPU

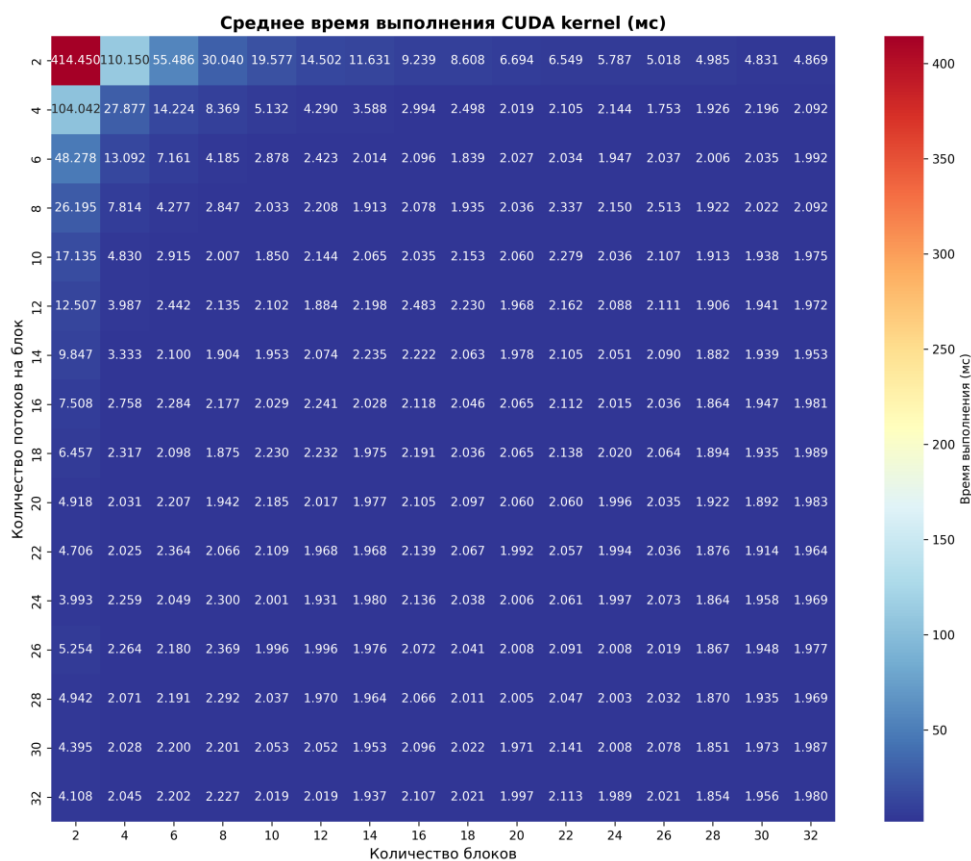


Рисунок 3. Heatmap времени исполнения в зависимости от числа потоков и блоков.

| | CPU (мс) | GPU(мс) |
|-------------|----------|----------|
| 16000x12000 | 1583.97 | 8.379032 |
| 8000x6000 | 397.381 | 1.792785 |
| 800x600 | 5.492 | 0.604800 |

Таблица 1. Сравнительная характеристика времени исполнения на GPU и CPU.

Выводы

Данный алгоритм используются, например, в компьютерной графике, когда необходимо избавиться от слишком пиксельных ломанных линий (так называемых лесенок). С его помощью такие фигуры становятся более плавными.

В реализации этот алгоритм крайне прост, однако само его исполнение является дорогостоящим. Так, для каждого пикселя нам необходимо посчитать среднее пикселей в блоке вокруг него, то есть $O(h * w * h_block * w_block)$.