# Pixhawk 原生固件 PX4 之添加 uORB 主题

## 本说明针对 Firmware v1.5.4

# 1. 添加流程说明

- (1) 在 Firmware/msg 下新建 uORB 的成员变量, eg: xxx.msg
- (2) 在 Firmware/msg/CMakeLists.txt 中添加话题的 xxx.msg ,作为 cmake 的编译索引。

### 2. 添加话题示例

- (1) 这里,在Firmware/msg下新建 fantasy.msg。内容为:
  - 1 uint64 hehe1
  - 2 uint64 hehe2
  - 3 uint64 hehe3
  - 4 uint64 hehe4

5

- 6 # TOPICS fantasy huihui jxf
- (2) Firmware/msg 中的 CMakeLists.txt 中添加: fantasy.msg

```
uavcan_parameter_value.msg
 ulog_stream.msg
 ulog_stream_ack.msg
 vehicle attitude.msg
 vehicle attitude setpoint.msg
 vehicle_command_ack.msg
 vehicle command.msg
 vehicle_control_mode.msg
 vehicle_force_setpoint.msg
 vehicle_global_position.msg
 vehicle_global_velocity_setpoint.msg
 vehicle_gps_position.msg
 vehicle land detected.msg
 vehicle_local_position.msg
 vehicle_local_position_setpoint.msg
 vehicle_rates_setpoint.msg
 vehicle status.msg
 vision_position_estimate.msg
 vtol vehicle status.msg
 wind_estimate.msg
 vehicle_roi.msg
 mount_orientation.msg
 collision_report.msg
 low stack.msg
 ca trajectory.msg
+ fantasy.msg
```

#### 注意:

#TOPICS #号和TOPICS 中间有一个空格。

一个消息定义就可以用于多个独立的主题。

### 3. 原理说明

xxx.msg 为成员;

#TOPICS 为话题的定义;

在编译的时候,通过 **genmsg\_cpp** 自动生成一定结构的代码,再通过 CMakeLists.txt 进行编译,所以在编译一遍后,才能具体看到所定义的话题成员。

上面的 fantasy.msg 编译后生成的 /uORB/topics/fantasy.h 文件主要内容如下:

```
struct EXPORT fantasy s {
 #else
                        xxx s 结构体
 struct fantasy s {
 #endif
     uint64_t timestamp; // required for logger
     uint64 t hehe1;
     uint64 t hehe2;
     uint64_t hehe3;
     uint64 t hehe4;
 #ifdef __cplusplus
 #endif
 };
                   ORB_ID(xxx)
 /* register this as object request broker structure */
 ORB DECLARE(fantasy);
                          消息可被多个话题包含
 ORB DECLARE(huihui);
 ORB DECLARE(jxf);
注意:
```

每一个生成的 C/C++结构体中,会多出一个 uint64\_t timestamp 字段。这个变量作为话题运行的时间戳,用于将消息记录到日志当中。

常有人说 uORB 文件夹下没有 topics 文件夹。确实 Firmware/src/modules/uORB 目录下是没有 topics 文件夹的。但是如果是 FMUv2 或 FMUv3 系列的飞控板,关注的是编译得到的目录 Firmware/build\_px4fmu-v2\_default,这里面有你需要的东西。

## 4. 相关函数说明

主要是关于 uORB 函数的简单介绍。

- 公告
  - orb\_advert\_t orb\_advertise(const struct orb\_metadata \*meta, const v oid \*data)
- 发布

### 阿木 (UAV) 社区 www.amovauto.com

- 1 int orb\_publish(const struct orb\_metadata \*meta, orb\_advert\_t hand le, const void \*data)
- 订阅
  - 1 int orb\_subscribe(const struct orb\_metadata \*meta)
- 复制
  - 1 int orb\_copy(const struct orb\_metadata \*meta, int handle, void \*b uffer)

### 参数说明:

orb\_advert\_t : 空指针 handle

const struct orb\_metadata \*meta : 话题 ID

const void \*data: 相关数据类型指针

话题之间的发布订阅依赖于 handle 进行相关性的传递,话题的 ID 和结构通过# TOPICS fantasy 来定义;

注意: 在公告和发布时用的是 handle 指针,订阅和复制用的是整形

# 5. 发布订阅示例

```
示例在 px4_simple_app.c 上进行测试
```

- 1 /\*\*
- 2 \*@file px4\_simple\_app.c
- 3 \*Minimal application example for PX4 autopilot
- 4
- 5 \*@author Fantasy <fantasyjxf@gmail.com>
- 6 \*/

7

- 8 #include <px4\_config.h>
- 9 #include <px4\_tasks.h>
- 10 #include <px4 posix.h>

```
11 #include <unistd.h>
12 #include <stdio.h>
13 #include <poll.h>
14 #include <string.h>
15 #include <math.h>
16
17 #include <uORB/uORB.h>
18 #include <uORB/topics/sensor_combined.h>
19 #include <uORB/topics/vehicle_attitude.h>
20 #include <uORB/topics/fantasy.h>
21
22 _EXPORT int px4_simple_app_main(int argc, char *argv[]);
23
24 int px4_simple_app_main(int argc, char *argv[])
25 {
26
      PX4_INFO("Hello Fantasy!");
27
     /*定义话题结构*/
28
29
      struct fantasy_s test;
      /*初始化数据*/
30
31
      memset(&test, 0, sizeof(test));
32
     /*公告主题*/
33
      /*test_pub 为 handle 指针*/
34
```

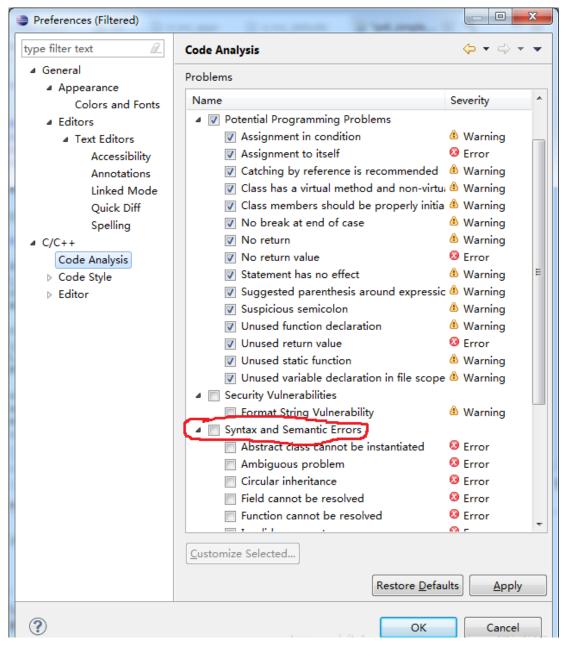
```
35
      orb_advert_t test_pub = orb_advertise(ORB_ID(fantasy), &test);
36
     /*test 数据赋值*/
37
      test.hehe1 = 2;
38
39
      test.hehe2 = 3;
      test.hehe3 = 3;
40
41
42
     /*发布测试数据*/
43
      orb_publish(ORB_ID(fantasy), test_pub, &test);
44
     /*订阅数据,在 copy 之前,必须要订阅*.
45
46
     /*test_sub_fd 为 handle*/
      int test_sub_fd = orb_subscribe(ORB_ID(fantasy));
47
48
49
      struct fantasy_s data_copy;
50
      /*copy 数据*/
51
      orb_copy(ORB_ID(fantasy), test_sub_fd, &data_copy);
52
53
     /*打印*/
54
55
      PX4_WARN("[px4_simple_app] GanTA:\t%8.4f\t%8.4f\t%8.4f\t,
56
                              (double)data_copy.hehe1,
                              (double)data_copy.hehe2,
57
58
                               (double)data_copy.hehe3);
```

```
5960 return 0;61 }
```

#### 测试效果:

```
dataman
px4_simple_app
serdis
sercon
nsh> px4_simple_app
INFO [px4_simple_app] Hello Fantasy!
WARN [px4_simple_app] [px4_simple_app] GanTA: 2.0000 ..........3.0000 ..........3.0000
nsh>
```

最后赠送一个可能解决 Eclipse 环境下代码中到处都是奇怪警告、错误的方法



我反正是把这一栏取消勾选了,上面一栏可以留下的,代码问题分析。