







Traitement Numérique de l'Image

Introduction - Généralités - Définitions

TELECOM Nancy 2ème Année FISA - FISE

Vincent Bombardier

(MdC HC 61ème Section)

Centre de Recherche en Automatique de Nancy -UMR CNRS 7039-

Département: Ingénierie des Systèmes Eco-Technique Projet Système et Objets Intelligents en Interactions



1

TNI Introduction : Compétences Computer Sciences

IS/Perception and Computer Vision

Learning Outcomes:

- 1. Summarize the importance of image and object recognition in AI and indicate several significant applications of this technology. [Familiarity]
- 2. List at least three image-segmentation approaches, such as thresholding, edge-based and region-based algorithms, along with their defining characteristics, strengths, and weaknesses. [Familiarity]
- 3. Implement 2d object recognition based on contour- and/or region-based shape representations. [Usage]
- 4. Distinguish the goals of sound recognition, speech recognition, and speaker recogn the raw audio signal will be handled differently in each of these cases. [Familiarity]
- 5. Provide at least two examples of a transformation of a data source from one sensory domain to another, e.g., tactile data interpreted as single-band 2d images. [Familiarity]
- 6. Implement a feature-extraction algorithm on real data, e.g., an edge or corner detector for images or vectors
- of Fourier coefficients describing a short slice of audio signal. [Usage] 7. Implement an algorithm combining features into higher-level percepts, e.g., a contour or polygon from
- visual primitives or phoneme hypotheses from an audio signal. [Usage] 8. Implement a classification algorithm that segments input percepts into output categories and quantitatively evaluates the
- resulting classification. [Usage] 9. Evaluate the performance of the underlying feature-extraction, relative to at least one alternative possible approach (whether implemented or not) in its contribution to the classification task (8), above.
- 10. Describe at least three classification approaches,

TNI Introduction: Compétences « Computer Sciences »

IS/Perception and Computer Vision

- · Computer vision
- o Image acquisition, representation, processing and properties (cross-reference CN/Data,
 - o Shape representation, object recognition and segmentation
 - o Motion analysis
- Modularity in recognition
- · Approaches to pattern recognition (cross-reference IS/Basic Machine Learning)
 - o Classification algorithms and measures of classification quality
 - o Statistical techniques

IS/Basic Machine Learning

- · Definition and examples of broad variety of machine learning tasks, including classification
- · Simple statistical-based learning, such as Naive Bayesian Classifier, decision trees
- · The over-fitting problem
- · Measuring classifier accuracy

Déroulement du module FISF TNI Introduction:

> Partie 1: (12h CM)

♥Introduction - Généralités

Système d'Acquisition

- · Environnement, Éclairage, Capteur, ...
- \$ Traitements de bas niveaux (4h TD, 6h TDM)
- · Histogrammes, Filtrage, Morphologie Math., Transformées, ...
- ♦ Segmentation Interprétation (2h TD, 2h TP → ImageJ)
 - · Contours, Régions, Classification, Etiquetage (label), ...
- ♦ Reconnaissance de Formes (2h TDM, 2h TP → ImageJ)
 - · Bayes, K-means, K-ppv, Réseaux de Neurones, Logique Floue, ...
- > Partie 2: (8hCM)
 - & Compression, tatouage d'images, (J.M. Moureaux (4h TDM)
- > Evaluation : 2 examens + Cr TPs

Visionique Intelligence Artificielle

Réalité Augmentée Apprentissage

Analyse d'Images

Acquisition

Traitement Images

Reconnaissance de Robot Vision
Formes

Vision Vision Artificielle

8

10

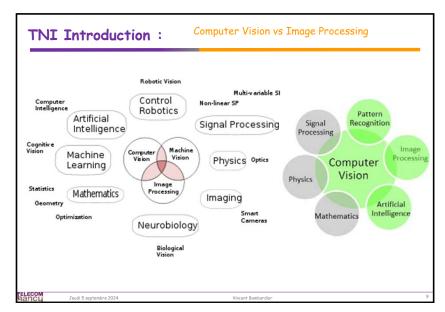
TNI Introduction : Définitions

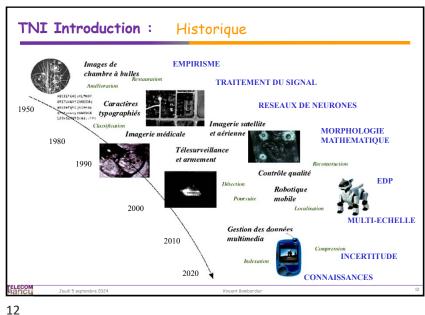
- Traitement d'images : Ensemble des opérations sur les images numériques, qui transforment une image en une autre image (bas niveau) ou en une primitive formelle (haut niveau).
- · Vision par Ordinateur : Compréhension d'une scène ou d'un phénomène à partir d'informations « image », liant perception, comportements et contrôle.
- · Visionique : Systèmes automatiques de vision, notamment pour les applications industrielles

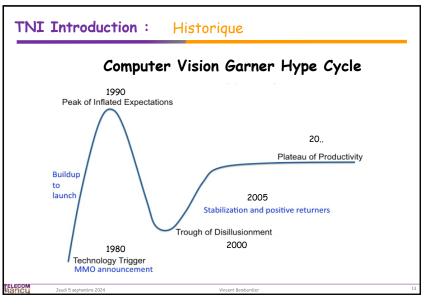
Les domaines traités vont du traitement du signal bidimensionnel (filtrage, Fourier, ondelettes, ...) à l'intelligence artificielle (Réseaux de neurones, logique floue, réalité augmentée, ...)

Description non exhaustive mais sensibilisation aux techniques actuelles

FELECOM
FIGURE 1 Jeudi 5 septembre 2024 Vincent Bombardier

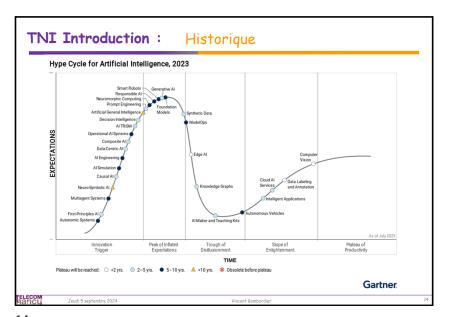


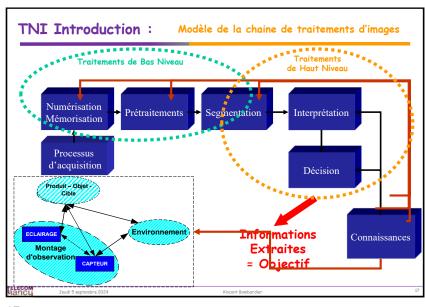


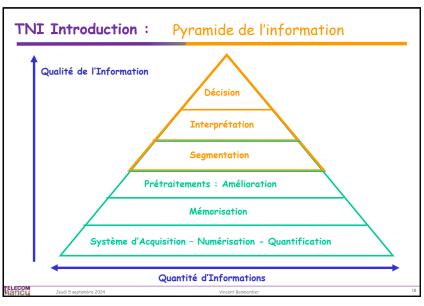


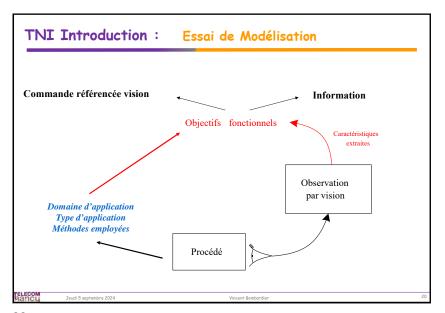
TNI Introduction: Historique

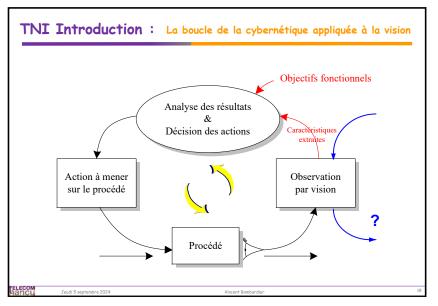
- · TI et Vision sont des disciplines relativement jeunes (1960) qui évoluent rapidement: chaque année apparaissent de nombreux travaux académiques, technologique ou industriels.
- ·Emergence industrielle en 1980, puis déclin
- · Depuis fin 1990, recrudescence de l'engouement pour ces disciplines et multiplication des applications et des enjeux industriels dans des domaines aussi variés que: médecine, automobile, télécommunication, météorologie, défense, jeux vidéo, art, écologie, ...
- ·Depuis 2005 orientation grand public : Changement d'échelle
- ·Problématique ouverte:
 - complexité algorithmique : énormes volumes de données
 - caractère mal posé des problèmes: interprétabilité
 - faculté biologique difficile à formaliser

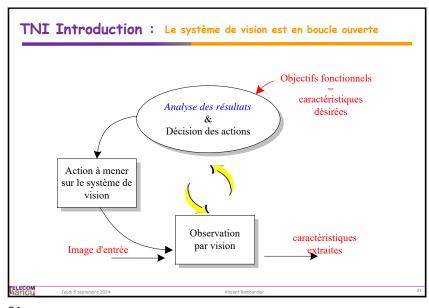


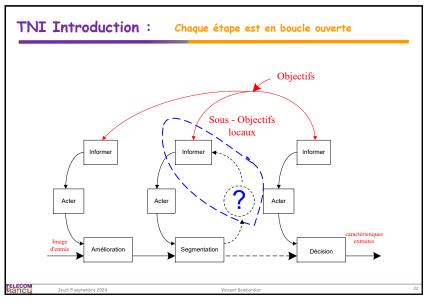


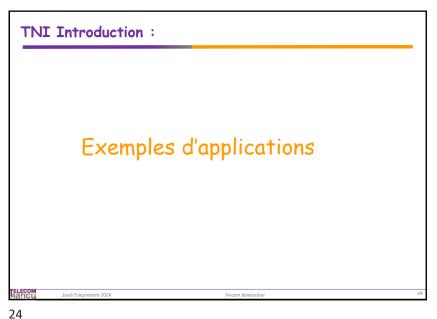




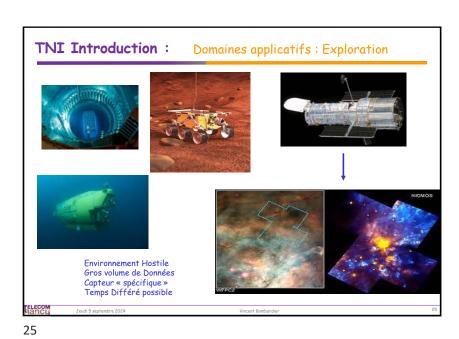


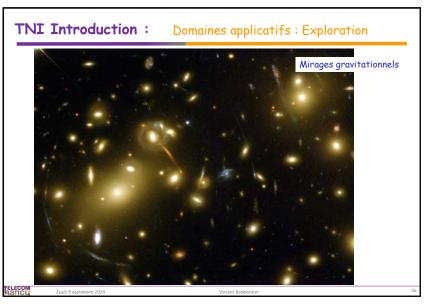


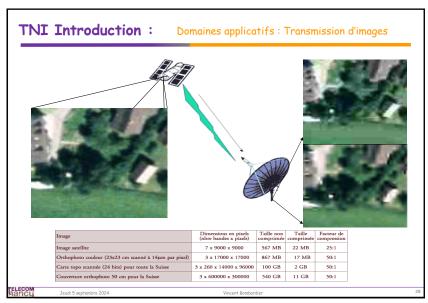


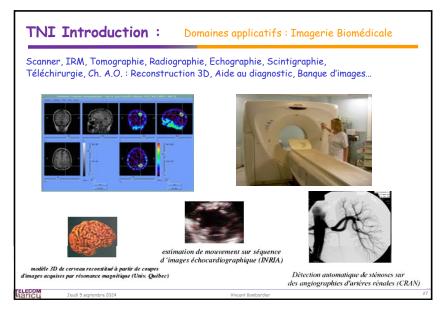


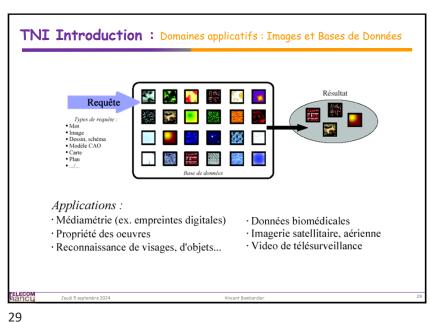




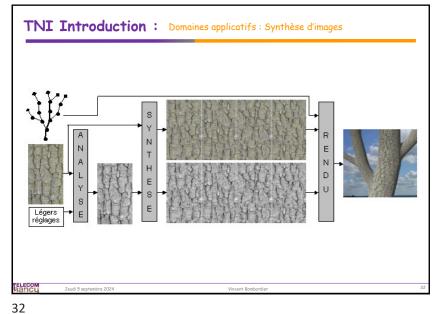


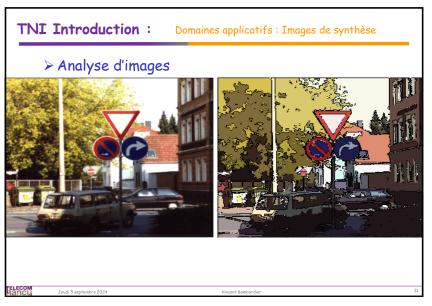


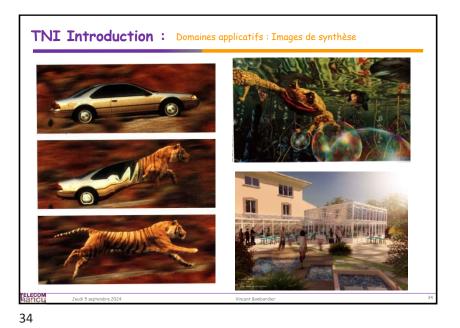








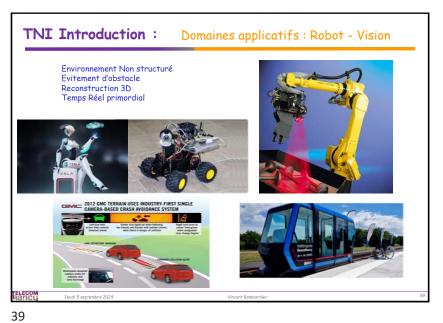


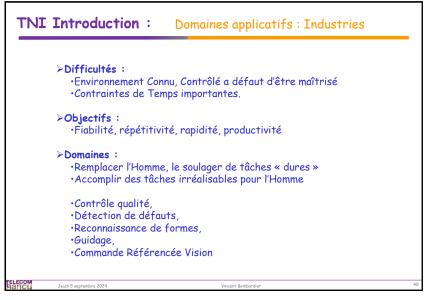


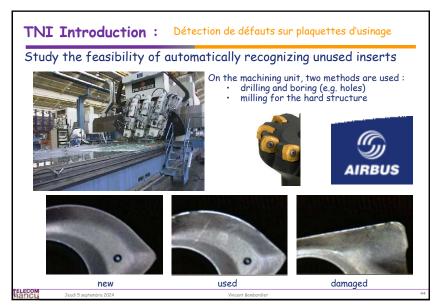


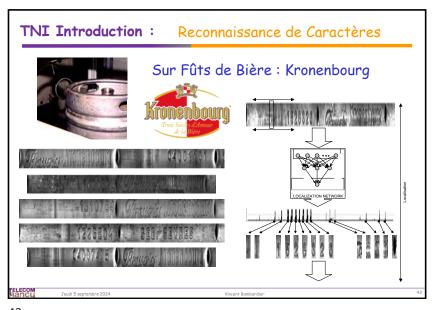


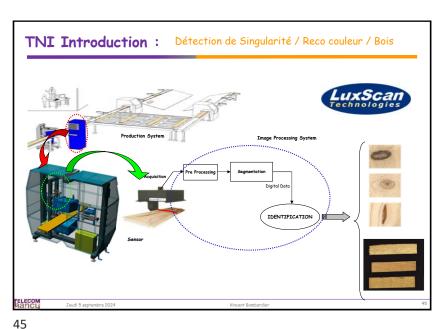


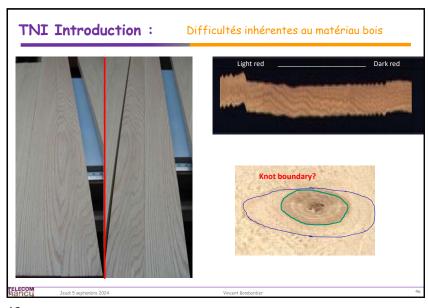


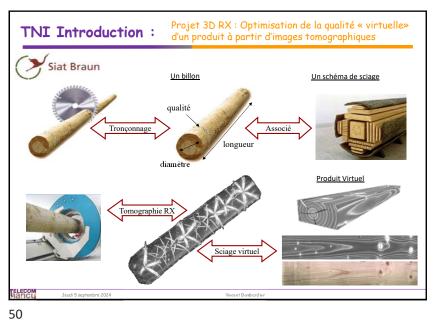




















TNI Introduction:

Connaissances « a priori »

ELECON

Joud 5 septembre 2024

Voccent Bomberder

27

55 57

TNI Introduction : Analogie Humaine

L'être Humain est capable de résoudre des problèmes extrêmement difficiles d'un point de vue du Traitement d'Images.

Objectif : établir une correspondance entre les points visibles dans les deux images



58

TNI Introduction: L'Homme: Capteur Idéal?

Sleon une édtue de l'Uvinertisé de Cmabrigde, l'odrre des ltteers dnas un mot n'a pas d'ipmrotncae, ce qui cmptoe, c'est que la pmeirère et la drenèire soeint à la bnnoe pclae. Le rsete peut êrte dnas un dsérorde ttoal et tu puex tujoruos lrie snas porblème. C'est prace que le creaveu hmauin ne lit pas chuaqe ltetre elle-mmêe, mias le mot cmome un tuot.

Bnone nvoeulle puor les nlus en otroharpghe...

Have a good dya!

ANCL

60

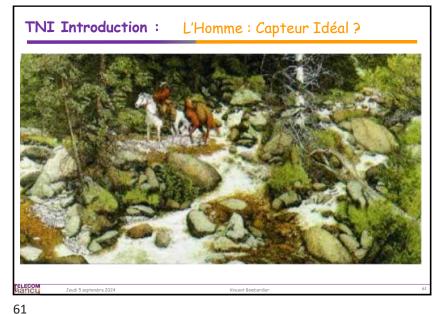
Jeudi 5 septembre 2024

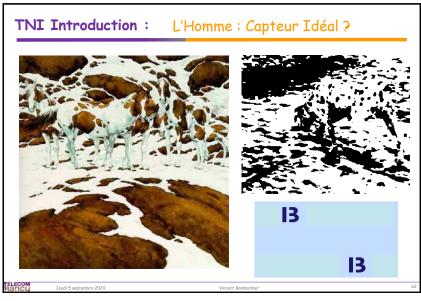
Vincent Bombardier

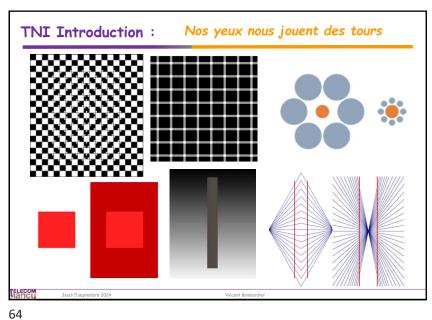
TNI Introduction: L'Homme: Capteur Idéal?

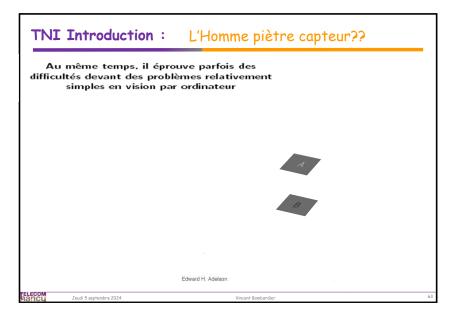
- Parmi ces images, quelles sont celles qui contiennent un arbre? un oiseau?

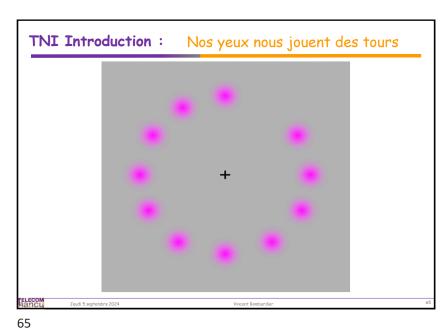
59

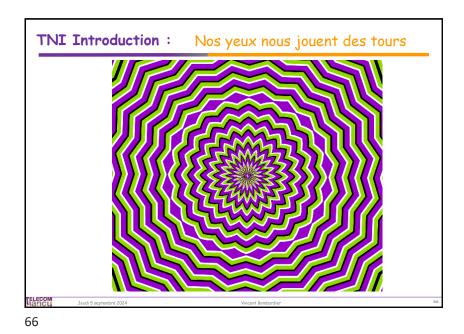










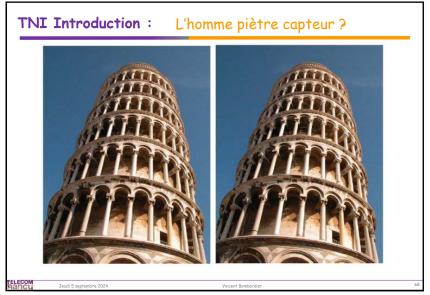


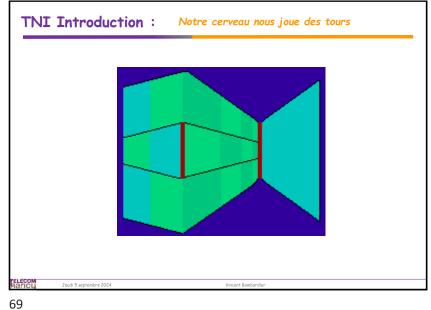
TNI Introduction: Nos yeux nous jouent des tours

Jeul 5 septembre 2024

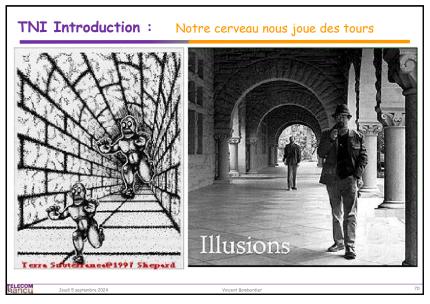
Vincent Bombordier

67



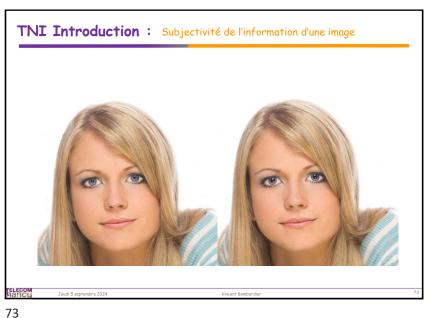


68









TNI Introduction : Le rôle de la connaissance

Ces exemples soulignent l'importance de l'apprentissage et de la connaissance dans la perception visuelle humaine.

Doit-on imiter la vision humaine???

OUI : On cherche a reproduire certain mécanisme comme la détection de contours dans l'aire cérébrale V1

NON: Il est impossible d'élaborer des algorithmes biologiquement plausibles car le fonctionnement de la perception humaine n'est pas suffisamment connu..

Les problèmes de Vision sont souvent « mal posés », en lien avec l'apprentissage et la connaissance !!

eudi 5 septembre 202

incent Bombardier

74

TNI Introduction : Offres d'emplois

- > Société : SAFRAN DÉFENSE SÉCURITÉ
- > Lieu (pays) :Eragny (Ile-de-France, France)
- > Type de contrat : Contrat à Durée Indéterminée (CDI)
- > Date de début :nc.
- > Salaire indicatif :nc.
- > Description du poste :
 - Le système cible permet de réaliser un ensemble d'opérations sur des images et vidéos en provenance de capteurs spécifiques (satellites, photo aérienne...). Les formats de données en entrée sont nombreux et les traitements souhaités nécessitent la mise en œuvre d'outils avancés de traitement d'images. Dans ce contexte, vous étudiez les produits disponibles sur étagère. Vous sélectionnez les produit les plus adaptés au besoin et les intégrez dans notre application. Vous réalisez les développements complémentaires nécessaires tout en soignant particulièrement l'ergonomie de l'ensemble.
- Profil du candidat :
 - De formation ingénieur, vous justifiez d'une solide expérience (> 2 ans) dans le traitement d'image de système militaire. Maîtrise de l'anglais technique indispensable. Habilitation Confidentiel Défense requise. Motivé par les challenges techniques et humains ? Alors rejoignez-nous! Anglais: courant exigé

76

Jeudi 5 septembre 20

Vincent Bombardier

TNI Introduction : Offres d'emplois

> L'entreprise

La société CYBERNETIX, basée à Marseille, spécialisée en ingénierie de robotique et automatisme, développe des services à haute valeur ajoutée autour de solutions innovantes dans de grands programmes scientifiques, nucléaires et dans l'industrie de contrôle non destructif.

➤ Le Poste

Dans le cadre de son développement, elle recherche pour sa division Industrie (vision 2D, 3D, colorimétrie, ferroviaire): un Ingénieur Responsable d'Établissement H/F. En charge d'une équipe de 10 spécialistes pour le développement de l'activité "réalisation d'équipements de contrôle RX" en France et à l'export. Poste à pourvoir à Grenoble en CDI. Déplacements en France et à l'étranger. Merci d'envoyer votre candidature (lettre + CV + prétentions) en précisant la référence 1 du poste.

> Le profil du candidat

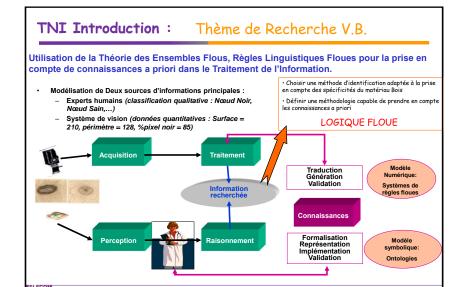
Spécialisé en contrôle non destructif par rayon X et traitement d'images. Vous justifiez de 10 ans d'expérience minimum dans un poste similaire (connaissances dans les systèmes de contrôle en CND) et maîtrisez l'anglais.

TELEC

DI 6 2024

Vincent Bombardier

75



TNI Introduction: Thème de Recherche V.B. Origine: Intégration de Connaissance en imagerie biomédicale pour la détection de sténoses sur des angiographies d'artères rénales (1993-00) • Thèse O.P. ORAMAS (2000) Fuzzy Reasoning Edge Detector Conception de Systèmes de Reconnaissance de Formes dans le domaine du bois Thèse E. SCHMITT (sept 2007) Capteur Flous d'aspect du bois (Fuzzy Rule Classifier) Thèse B ALMECIJA (Déc 2013) Modélisation, Intégration de connaissance, SIF hiérarchique. Thèse de R. DAHBI (Sept 2020) Analyse de texture pour la finition de produits bois (Projet ANR Optifin). SExtraction d'information à partir de capteur « image » Thèse J. JOVER (Déc 2013) - Extraction dinformation dans la chaine de transformation des produits bois - Tracabilité - Thèse A. BENNIS (Sept 2015) - Modification 30 d'un bâtiment à partir d'un nuage de points télémètre laser - Thèse F. Lefevre (Déc 2019) - Détection et suivi de POI dans des scènes complexes. Problématique de l'étude : 🖔 Intégration de connaissance pour l'amélioration de systèmes de RdF Spécification des systèmes à un problème donné ou à une classe de problèmes Sélection de paramètres pertinents > 2 sources d'information principales: Connaissance experte (qualitative) b Données issues de capteurs (quantitative) > Outil : Théorie des ensembles floues (possibilité, logique floue, ...)

TNI Introduction : Ingénieur Docteur ? Master en 3A ?

> Avantages :

Master CRAN ICS:

- · Lien avec l'industrie secteur recherche
- · 7 Etudiants TELECOM Nancy en TI

♥BDI, CIFRE

- · Aide spécifique à Ingénieur (TELECOM Nancy habilitée).
- · Aide revalorisée récemment (CIFRE)
- · Aide à l'embauche (PME-PMI)
- · Rattrapage dans grille de Salaire.
- · Spécialisation sur des outils « high-tech » (Fuzzy, RdF)
- · Diplôme reconnu hors frontière (PhD)

> Inconvénients:

Jeudi 5 septembre 2024

♦ 3 ans!

79

♦ Salaire!

Vincent Bombardie