## **Doggy monitor**

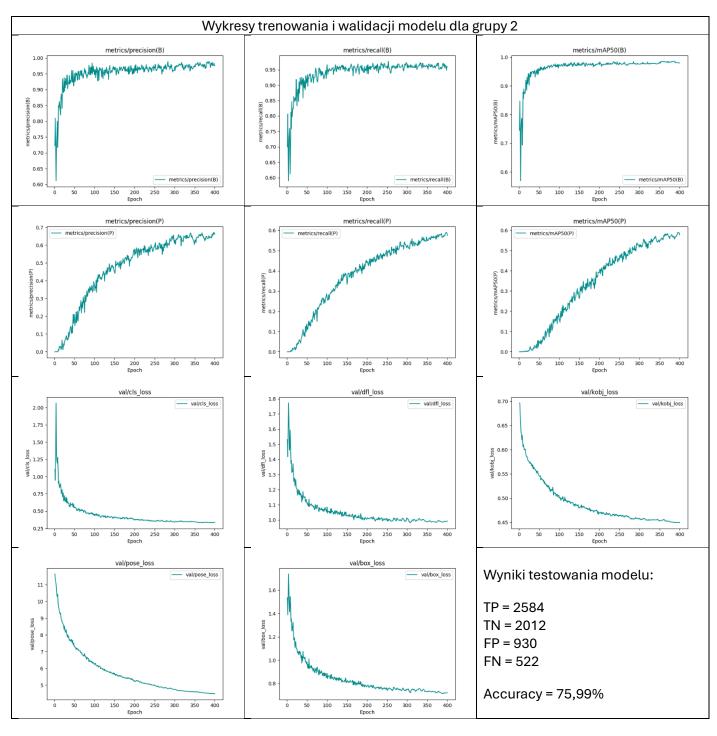
# Raport z postępów w pracy w tygodniach 5 i 6

## Zadanie 1: Testowanie i walidacja modeli (emocji)

- Udoskonalenie algorytmu odczytującego emocje konsultując stosowane metody z eksprtem.
- Poprawa datasetu grupy 2.
- Wytrenowaniem modelu wykrywającego punkty dla pełnego datasetu grupy 2.
- Kryterium akceptacji: 75% skuteczności modelu odczytującego pozycję psa.

#### Postępy w pracy:

- Dataset grupy 2A został poprawiony i połączony z grupą 2B.
- Sprawdzony dataset grupy 2 został wykorzystany do wytrenowania modelu YOLO11 i uzyskał 75,99% skuteczności.

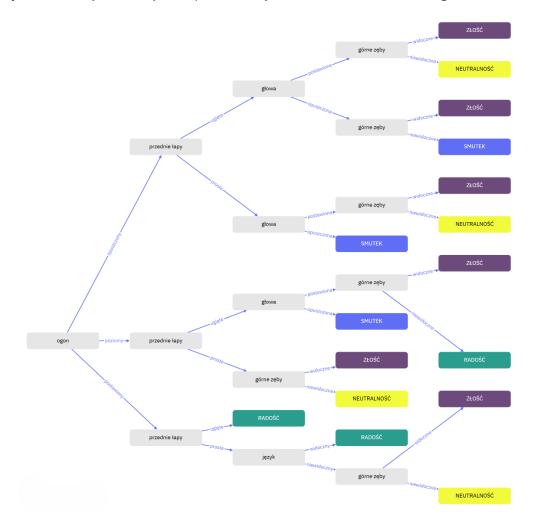


### Rezultaty YOLO11n-pose:

- o Pojęcia:
- o Precision precyzja; określa, ile z wykrytych obiektów należy do pozytywnych przykładów
- o Recall czułość; określa, jaki odsetek rzeczywistych obiektów został poprawnie wykryty
- mAP50 Mean Average Precision; średnia precyzja przy progu IoU (Intersection over Union) 0.5 dla wykrycia obiektów
- o box loss strata dotycząca dopasowania granic b-boxa
- o pose loss strata dotycząca dopasowania parametrów pozycji
- o kobj loss strata dotycząca wykrywania kluczowych obiektów
- o cls loss strata dotycząca przypisania wykrytego obiektu do właściwej klasy
- o dfl loss distance focal loss; strata dotycząca precyzji dopasowania współrzędnych obiektów
- P lub B przy wykresach precyzji, czułości i mAP50 oznacza, że wykres dotyczy odpowiednio pozycji lub b-boxa.
- Accuracy skuteczność nie jest ona bezpośrednio obliczana w trakcie treningu i walidacji w przypadku modelu YOLO, dlatego napisano skrypt testujący, który porównuje obiekty wykryte przez model z anotacjami. Wykorzystywany do tego jest próg określany jako 7% długości psa w pikselach. Na tej podstawie zliczane są przypadki prawdziwie pozytywne (TP) i negatywne (TN) oraz fałszywie pozytywne (FP) i negatywne (FN), a skuteczność obliczana jest ze wzoru:

$$Accuracy = \frac{TP + TN}{TP + FP + TN + FN}$$

• Obecnie wykorzystywany algorytm bazuje na przyznawaniu punktów cechom wskazującym emocje w zależności od ich nasilenia. W trakcie prac nad poprawą jego działania zdecydowano o zmianie podejścia i zastosowaniu drzewa decyzyjnego, które opracowano we współpracy ze studentką kierunku Zwierzęta w rekreacji, edukacji i terapii Uniwersytetu Warmińsko-Mazurskiego.



#### • Podział zadań:

- o Zofia Drozdowska trenowanie modelu grupy 2.
- Joanna Ryś, Tomasz Sekrecki, Aleksander Fuks opracowanie drzewa decyzyjnego i włączenie go w algorytm wraz z wprowadzeniem niezbędnych poprawek w kodzie.
- o Marcel Czerwiński poprawa datasetu grupy 2A oraz pomoc przy poprawianiu algorytmu.
- Spełnienie kryterium akceptacji: uzyskano wymagane 75% dla modelu grupy 2.

#### Zadanie 2: Testowanie i walidacja algorytmu śledzenia

- Przetestowanie wydajności śledzenia i obracania się kamery, optymalizacja i naprawa ewentualnych błędów.
- Kryterium akceptacji: Kamera płynnie obraca się, pies znajduje się w środkowej części kadru.

#### Postępy w pracy:

- Poprawiono mechanizm śledzenia, aby działał dla psów. Poprzednio śledzono człowieka, ponieważ było
  to łatwiejsze do przetestowania.
- Dopracowano wyszukiwanie psa na wypadek zgubienia jego pozycji, przykładowo jeśli schowałby się za meblem.

#### Podział zadań:

o Maksymilian Burdziej – zmiana mechanizmu śledzenia i poprawa lokalizowania psa.

#### Zadanie 3: Komunikacja aplikacji i integracja

- Integracja back-endu z aplikacją, aby wyświetlać emocje i przesyłać obrazy.
- **Kryterium akceptacji:** Przesyłanie obrazu w czasie rzeczywistym, dopuszczalne opóźnienie w ocenie emocji maksymalnie kilka minut.

#### Postępy w pracy:

- Skonfigurowano środowisko Docker oraz utworzono dokumentację API dotyczącą komunikacji serwera i aplikacji.
- Poprawiono protokoły przesyłu obrazu.
- Wykonano dodatkowe testy aplikacji, zadbano o płynne i poprawne działanie.

#### • Podział zadań:

- Olaf Łogin poprawa protokołów i rozpoczęcie integracji RPI z aplikacją
- Michał Kruszewski dokumentacja
- o Łukasz Marcinkowski konfiguracja Dockera
- o Maciej Rogowicz aplikacja

#### **Podsumowanie**

Ze względu na przesunięcie terminu oddania zdecydowano o spowolnieniu prac nad projektem, aby dać członkom zespołu swobodę w dopracowywaniu projektów dyplomowych. Pojedyncze moduły projektu spełniają założenia i są gotowe do integracji.

Oceny				
Członkowie zespołu	Tygodnie 1-2	Tygodnie 3-4 (milestone 1)	Tygodnie 5-6	
Zofia Drozdowska	5	5	5	
Joanna Ryś	5	5	5	
Marcel Czerwiński	5	4.5	5	
Tomasz Sekrecki	5	5	5	
Olaf Łogin	5	5	5	
Aleksander Fuks	5	5	5	
Łukasz Marcinkowski	5	5	5	

Maksymilian Burdziej	5	5	5
Micha Kruszewski	5	5	5
Maciej Rogowicz	5	5	5