Algoritmos e Complexidade 2º Ano – LEI/LCC

17 de Setembro de 2010 – Duração: 2 horas

Exame – Época Especial

Parte I

Esta parte representa 12 valores da cotação total. Cada alínea está cotada em 2 valores. A não obtenção de uma classificação mínima de 8 valores nesta parte implica a reprovação no exame.

1. Calcule as condições de verificação necessárias à prova de correcção parcial do seguinte programa (anotado em comentário //)

```
// s = 0 && i = 0
while (i < N) {
    // s = sum (k=0..i-1) a[k] && i <= N
    s = s + a[i];
    i = i+1;
}
// s = sum (k=0..N-1) a[k]
if (s > 10) res = 1;
else res = 0;
// sum (k=0..N-1) a[k] > 10 <==> res = 1
```

2. Suponha que o ciclo while do programa anterior é alterado para

Explique porque é que a especificação do programa (anotações da alínea anterior) permanece válida. Apresente uma especificação alternativa para o programa original, que exclua esta solução claramente contra-intuitiva.

3. Considere a seguinte função sobre uma árvore binária, que devolve o elemento alcançável através de um determinado caminho.

```
int walk(TreeNode *root, ListNode *path) {
    if (! root) return (-1);
    if (! path) return (root->val);
    if (path -> direction == LEFT) {
        return walk(root->left,path->next);
        } else {
            return walk(root->right,path->next);
        }
}
```

Analise o seu tempo de execução, no melhor e no pior caso, tendo em conta que o tamanho do input é dado pelo número de elementos da árvore N e pelo comprimento do caminho L. Utilize equações de recorrência na sua análise.

4. Recorde o que estudou sobre árvores AVL. Implemente a função rdir que efectua uma rotação simples para a direita. A função deverá retornar 0 em caso de sucesso, e −1 no caso de a rotação ser impossível devido à estrutura da árvore. Não é necessário ajustar os factores de balanceamento. Note que a função recebe a árvore passada por referência (struct av|node **tptr).

```
typedef struct avlnode {
    int value,balance;
    struct avlnode *esq,dir;
} *AVL;
int rdir(AVL *tptr);
```

- 5. Recorde o que estudou sobre Tabelas de Hash. Suponha que alteramos a implementação do mecanismo de resolução de colisões denominado *chaining*, substituindo as listas ligadas armazenadas em cada posição por árvores binárias de pesquisa. Efectue uma análise do tempo de execução das operações de inserção e pesquisa na tabela de hash, no melhor e no pior caso. Os resultados vão de encontro à sua intuição? Justifique a sua resposta.
- 6. Dados os seguintes tipos de dados para a representação de grafos orientados,

```
struct edge {
   int dest;
   struct edge *next;
};
typedef struct edge* Graph[MAX];
```

Escreva uma função int reachable (Graph g, int source, int n) que conta os nodos alcançáveis a partir do nó source.

Parte II

Relembre a função de partição usado no algoritmo de quicksort.

```
int partition (int v[], int l, int u) {
  int i, j;
  i = j = l;
  while j<u {
    if v[j] < v[u] { swap (v, i, j); i++; }
    j++;}
  swap (v,i,u);
  return i;
}</pre>
```

1. Apresente um invariante e um variante adequados à prova da correcção total desta função, face à seguinte especificação:

```
pré-condição l \le u
pós-condição (\forall_k.l \le k < i \Rightarrow v[k] \le v[i]) \land (\forall_k.i < k \le u \Rightarrow v[i] \le v[k])
```

- 2. Usando este invariante e variante, apresente uma versão anotada desta função de acordo com as regras de anotação estudadas.
- 3. A função de partição apresentada pode ser usada para definir uma função que determina qual o k-ésimo menor elemento de um vector:

Se o resultado p de invocar esta função for menor do que k, esse elemento estará antes da posição p; se for maior estará depois de p; finalmente se for igual está encontrado o valor pretendido.

Apresente uma definição da função int kesimo (int v[], int n, int k) que calcula o k-ésimo elemento do vector v (com n elementos).

4. Assumindo que o valor de retorno da função partition (v,1,u) é (1+u)/2 apresente uma relação de recorrência que caracterize a complexidade desta função em função do número de elementos do vector.

Algumas Regras em Lógica de Hoare

Atribuição

$$\frac{P \Rightarrow (Q[x \setminus E])}{\{P\} x = E \{Q\}} \quad \text{(Atrib2)}$$

Sequência

$$\frac{\{P\} S_1 \{R\} \{R\} S_2 \{Q\}}{\{P\} S_1; S_2 \{Q\}} \quad (;)$$

 ${\bf Ciclo}$

$$\frac{P \Rightarrow I \quad \{I \land c\} S \{I\} \quad (I \land \neg c) \Rightarrow Q}{\{P\} \text{ while } c S \{Q\}} \quad \text{(while-2)}$$