```
# hydro_pipeline/__init__.py
"""Package principal du pipeline hydrographique ALOS \rightarrow GRASS.
Fournit une interface unifiée pour l'analyse hydrographique complète :
1. Téléchargement des MNT ALOS AW3D30
2. Prétraitement des données raster
3. Analyse hydrologique sous GRASS GIS
4. Export des résultats pour SWAT+ et SIG
    Config: Schéma de configuration principal
    from_yaml_pair() : Charge les configurations YAML
    merge_config() : Fusionne les configurations
    setup_logging() : Configure le système de logs
    validate_environment() : Vérifie les dépendances
calculate_bbox_wgs84() : Calcule l'emprise de travail
    pretraiter_mnt() : Prétraitement du MNT
    analyse_hydro_grass() : Workflow hydrologique complet
    export_grass_results() : Export des résultats finaux.
Version: 3.2.0 (Reproductible - Configuration 100% YAML)
from __future__ import annotations
__version__ = "3.2.0"
__author__ = "Zo RASOANAIVO"
__contact__ = "<razorivo85@gmail.com>"
_license__ = "MIT"
__copyright__ = "2025"
# Imports principaux
from .config import Config
from .config_io import (
    from_yaml_pair,
    merge_config,
    save_editable_yaml,
from .logging_setup import setup_logging
from .env_utils import validate_environment, safe_subprocess
from .download_dem import calculate_bbox_wgs84, telecharger_mnt
from .preprocess_dem import pretraiter_mnt
from .grass_session import init_grass_modules, initialiser_grass
from .hydro_analysis import analyse_hydro_grass
from .export_results import export_grass_results
# Structure du package
__all__ = [
    # Modules
    "config",
    "config_io",
    "logging_setup",
    "env_utils",
    "download_dem"
    "preprocess dem",
    "grass_session",
"hydro_analysis"
    "export_results",
    "gui",
    # Fonctions principales
    "Config",
    "from_yaml_pair",
    "merge_config",
    "save_editable_yaml",
    "setup_logging",
    "validate_environment",
    "safe_subprocess",
     "calculate_bbox_wgs84",
    "telecharger_mnt",
     "pretraiter mnt",
    "init_grass_modules",
    "initialiser_grass",
    "analyse_hydro_grass"
    "export_grass_results",
    # Metadata
     __version_
# Documentation supplémentaire
__doc__ += """
Workflow typique:

    Charger la configuration (from_yaml_pair)
    Valider l'environnement (validate_environment)

    3. Télécharger le MNT (telecharger mnt)
    4. Prétraiter les données (pretraiter_mnt)
    Lancer l'analyse (analyse_hydro_grass)
    Exporter les résultats (export_grass_results)
```

```
Référence:
    Rasoanaivo, Z. (2025) - ORCID: 0009-0003-0725-3764
    Pipeline modulaire et reproductible pour l'hydrographie
    avec ALOS AW3D30 et GRASS GIS.
# hydro_pipeline/config.py
"""Schéma de configuration typé pour le pipeline hydrographique.
Ce module définit la structure de configuration sans valeurs par défaut intégrées,
garantissant que tous les paramètres proviennent des fichiers de configuration YAML.
Config: Dataclass contenant tous les paramètres configurables du pipeline.
      _future__ import annotations
from dataclasses import dataclass
from typing import Optional
@dataclass
class Config:
      "Conteneur de configuration pour le pipeline hydrographique.
    Tous les champs sont optionnels et doivent être renseignés via les fichiers
    de configuration YAML. Aucune valeur par défaut n'est codée en dur
    Champs:
        LAT: Latitude du point central (degrés décimaux)
        LON: Longitude du point central (degrés décimaux)
        BBOX_SIZE_KM: Demi-largeur de la zone d'étude (km)
        SITE_NAME: Nom du site d'étude
        EPSG CIBLE: Code EPSG pour la projection cible
        NODATA_VALUE: Valeur NoData pour les rasters
        STREAM_THRESHOLD_KM2: Seuil d'accumulation pour les cours d'eau (km²)
        GRASS_GISBASE: Chemin d'installation de GRASS GIS
        QGIS_PATH: Chemin d'installation de QGIS (optionnel)
        GDALWARP_CMD: Commande gdalwarp complète
        GDAL_DATA_EXT: Chemin des données GDAL
        PROJ_LIB_EXT: Chemin de la bibliothèque PROJ
        GDAL_BIN_EXT: Chemin des binaires GDAL
        OUTPUT_DIR: Répertoire de sortie
        TEMP_DIR: Répertoire temporaire
        GRASS_DB_DIR: Répertoire de la base GRASS
        OPENTOPOGRAPHY API KEY: CLÉ API OpenTopography
        DEV_MODE: Active le mode développeur (booléen)
    # Géographie et zone d'étude
    LAT: Optional[float] = None
    LON: Optional[float] = None
    BBOX_SIZE_KM: Optional[float] = None
    SITE_NAME: Optional[str] = None
    # Système de référence et données raster EPSG_CIBLE: Optional[int] = None
    NODATA VALUE: Optional[float] = None
    # Paramètres hydrologiques
    STREAM_THRESHOLD_KM2: Optional[float] = None
    # Environnement logiciel
    GRASS_GISBASE: Optional[str] = None
    QGIS_PATH: Optional[str] = None
    # Configuration GDAL/PROJ
    GDALWARP_CMD: Optional[str] = None
    GDAL_DATA_EXT: Optional[str] = None
    PROJ LIB EXT: Optional[str] = None
    GDAL_BIN_EXT: Optional[str] = None
    # Gestion des fichiers
    OUTPUT_DIR: Optional[str] = None
    TEMP_DIR: Optional[str] = None
    GRASS_DB_DIR: Optional[str] = None
    # Accès aux données
    OPENTOPOGRAPHY_API_KEY: Optional[str] = None
    # Développement et déboaage
    DEV MODE: Optional[bool] = None
# hydro_pipeline/config_io.py
"""Gestion robuste des configurations YAML pour le pipeline hydrographique.
Ce module implémente la lecture/écriture sécurisée des fichiers de configuration
```

```
avec résolution des variables d'environnement et fusion intelligente des valeurs.
      _future__ import annotations
from dataclasses import asdict
from typing import Any, Mapping, Dict
import os
import re
import logging
from pathlib import Path
try:
    import yaml
except ImportError as e:
    raise RuntimeError(
        "Le package PyYAML est requis pour ce module. "
        "Installez-le avec: pip install pyyaml"
    ) from e
from .config import Config
# Configuration du Logger
logger = logging.getLogger(__name_
# Pattern pour la détection des variables d'environnement
_ENV_VAR_PATTERN = re.compile(r"^\$\{env:([A-Za-z_][A-Za-z0-9_]*)}$")
class ConfigIOError(RuntimeError):
      ""Exception personnalisée pour les erreurs de gestion de configuration."""
def _resolve_env_vars(value: Any) -> Any:
      "Résout les variables d'environnement dans les valeurs de configuration.
        value: Valeur à analyser (peut être de n'importe quel type)
    Returns:
        La valeur originale ou la valeur résolue depuis l'environnement
        Seules les chaînes au format exact ${env:VAR} sont résolues.
        Les autres valeurs sont retournées inchangées.
    if isinstance(value, str):
    match = _ENV_VAR_PATTERN.match(value.strip())
        if match:
            env_var = match.group(1)
            resolved_value = os.getenv(env_var, "")
            logger.debug(f"Résolution variable d'environnement: {env_var} -> {resolved_value}")
            return resolved_value
    return value
def _load_single_config(file_path: str) -> Dict[str, Any]:
      "Charge un fichier YAML et résout ses variables d'environnement.
    Args:
        file_path: Chemin vers le fichier YAML
    Returns:
        Dictionnaire contenant la configuration lue
        ConfigIOError: Si le fichier est inaccessible ou invalide
    try:
        path = Path(file_path).absolute()
        logger.info(f"Chargement configuration depuis: {path}")
        with open(path, 'r', encoding='utf-8') as f:
            raw_config = yaml.safe_load(f) or {}
        return {
            key: _resolve_env_vars(value)
            for key, value in raw_config.items()
    except yaml.YAMLError as e:
        error_msg = f"Erreur de syntaxe YAML dans {file_path}: {str(e)}"
        logger.error(error_msg)
        raise ConfigIOError(error_msg) from e
    except OSError as e:
        error_msg = f"Erreur d'accès au fichier {file_path}: {str(e)}"
        logger.error(error_msg)
raise ConfigIOError(error_msg) from e
def _is_valid_config_value(value: Any) -> bool:
      "Détermine si une valeur de configuration est considérée comme valide.
```

```
Args:
        value: Valeur à évaluer
        True si la valeur est non-nulle et non-vide, False sinon
        Une valeur est considérée valide si :.
        * Elle n'est pas None
        * Pour les strings: non vide après strip()
        * Pour les collections (list, dict, set) : non vides
   if value is None:
        return False
    if isinstance(value, str) and not value.strip():
        return False
    if isinstance(value, (list, dict, set)) and not value:
        return False
    return True
def merge_configs(
        user_config: Mapping[str, Any],
default_config: Mapping[str, Any]
) -> Dict[str, Any]:
       "Fusionne deux configurations selon la politique 'empty-is-missing'.
        user_config: Configuration utilisateur (prioritaire)
        default_config: Configuration par défaut (fallback)
        Dictionnaire contenant la configuration fusionnée
    Raises:
        ConfigIOError: Si la fusion échoue
    Note:
        Pour chaque clé, la valeur d'user_config est utilisée si elle est valide
        (selon _is_valid_config_value), sinon la valeur de default_config est utilisée.
        merged_config = {}
        all_keys = set(default_config.keys()) | set(user_config.keys())
        for key in all_keys:
            user_value = user_config.get(key)
            merged_config[key] = (
                user_value
                if _is_valid_config_value(user_value)
                else default_config.get(key)
        logger.debug(f"Fusion config terminée. Clés fusionnées: {len(merged_config)}")
        return merged_config
    except Exception as e:
        error_msg = f"Erreur lors de la fusion des configurations: {str(e)}"
        logger.error(error_msg)
        raise ConfigIOError(error_msg) from e
def load_config_pair(
        user_config_path: str,
        default_config_path: str
) -> Config:
       "Charge et fusionne les configurations utilisateur et par défaut.
        user_config_path: Chemin vers config.yaml (prioritaire)
        default_config_path: Chemin vers default_config.yaml (fallback)
    Returns:
        Instance de Config initialisée avec les valeurs fusionnées
        ConfigIOError: Si le chargement ou la fusion échoue
    try:
        logger.info(
            f"Chargement paire de configurations:\n"
            f"- User: {user_config_path}\n"
            f"- Default: {default_config_path}"
        )
        default_config = _load_single_config(default_config_path)
user_config = _load_single_config(user_config_path)
        merged = merge_configs(user_config, default_config)
return Config(**merged)
```

```
except Exception as e:
        error msg = (
            f"Impossible de charger la configuration:\n"
            f"User: {user_config_path}\n"
            f"Default: {default_config_path}\n"
            f"Erreur: {str(e)}"
        logger.error(error_msg)
        raise ConfigIOError(error_msg) from e
def save_config(
        config: Config,
        output_path: str,
        minimal_output: bool = True
      "Sauvegarde une configuration dans un fichier YAML.
        config: Configuration à sauvegarder
        output_path: Chemin de destination
        minimal_output: Si True, n'inclut que les valeurs non-nulles
       ConfigIOError: Si l'écriture échoue
        path = Path(output_path).absolute()
        logger.info(f"Sauvegarde configuration vers: {path}")
        config_dict = asdict(config)
        if minimal_output:
            config_dict = {
   k: v for k, v in config_dict.items()
   if _is_valid_config_value(v)
            }
        with open(path, 'w', encoding='utf-8') as f:
    yaml.safe_dump(
                config_dict,
                sort_keys=False,
                allow_unicode=True,
                default_flow_style=False
        logger.debug(f"Configuration sauvegardée avec succès. Taille: {path.stat().st_size} octets")
    except Exception as e:
        error_msg = f"Erreur lors de la sauvegarde vers {output_path}: {str(e)}"
        logger.error(error_msg)
        raise ConfigIOError(error_msg) from e
# Alias pour compatibilité ascendante
from_yaml_pair = load_config_pair
merge_config = merge_configs
save_editable_yaml = save_config
# hydro_pipeline/logging_setup.py
"""Politique générale de journalisation.
Ce module centralise la configuration des logs pour l'ensemble du pipeline.
Il garantit une journalisation structurée, horodatée et adaptée aux besoins
scientifiques (traçabilité, reproductibilité, intégration dans les rapports).
Fonction publique
setup_logging(level=logging.INFO)
   Configure et retourne le logger principal du projet.
from __future__ import annotations
import logging
import sys
def setup_logging(level: int = logging.INFO) -> logging.Logger:
      "Initialise et retourne le logger principal du pipeline hydro.
    La configuration appliaue :
    * Un format standard avec horodatage et niveau de Log
     Une sortie vers stdout (compatible avec les environnements conteneurisés)
    * Un niveau de log paramétrable.
    Notes
    L'appel à basicConfig est idempotent : une seconde invocation ne modifie pas
```

```
la configuration existante sauf si force=True est spécifié.
    level: int, optionnel
        Niveau minimal de journalisation (par défaut : logging.INFO).
    Retour
    Logging.Logger
    Instance configurée du logger nommé 'hydro_pipeline'.
    logging.basicConfig(
        level=level,
        format="%(asctime)s [%(levelname)s] %(message)s",
        handlers=[logging.StreamHandler(sys.stdout)],
        force=True # S'assure de surcharger toute config existante
   logger = logging.getLogger("hydro_pipeline")
    logger.debug("Logger hydro_pipeline configuré avec niveau %s", logging.getLevelName(level))
   return logger
# hydro_pipeline/env_utils.py
"""Gestion robuste de l'environnement d'exécution et des sous-processus.
* La validation des dépendances externes (GRASS, GDAL, PROJ)
* La configuration sécurisée des environnements d'exécution
* L'exécution tracée de commandes système avec gestion d'erreurs complète.
Éléments publics
EnvError
   Exception signalant une anomalie de configuration environnementale.
safe_subprocess(cmd_args, env=None, timeout=600, logger=None)
    Lanceur sécurisé de processus externes avec journalisation détaillée.
validate_environment(cfg, logger) → dict
Vérifie l'intégrité de l'environnement et construit les contextes d'exécution.
from
      __future__ import annotations
import os
import subprocess
from typing import Dict, Optional
from .config import Config
class EnvError(RuntimeError):
     ""Erreur critique liée à la configuration de l'environnement d'exécution."""
def safe_subprocess(
        cmd_args: list[str],
        env: Optional[Dict[str, str]] = None,
        timeout: int = 600,
        logger=None,
) -> None:
    ""Exécute une commande système avec gestion complète des erreurs."""

cmd_display = " ".join(cmd_args)[:200] + ("..." if len(" ".join(cmd_args)) > 200 else "")
    if logger:
        logger.info("Lancement sous-processus: %s", cmd_display)
        result = subprocess.run(
            cmd_args,
            check=True
            capture output=True,
            text=True,
            env=env.
            timeout=timeout,
        if logger:
                logger.debug("Sortie standard:\n%s", result.stdout.strip())
            if result.stderr:
                logger.debug("Sortie erreur:\n%s", result.stderr.strip())
    except subprocess.CalledProcessError as e:
        if logger:
            logger.error(
                "Échec commande (code %d): %s\nSortie erreur:\n%s",
                e.returncode.
                cmd_display,
                (e.stderr or "").strip(),
            )
```

```
raise
    except subprocess.TimeoutExpired:
         if logger:
             logger.error("Timeout dépassé (%ds) sur commande: %s", timeout, cmd_display)
    except Exception as e:
         if logger:
            logger.error("Erreur système lors de l'exécution: %s", str(e))
def validate_environment(cfg: Config, logger) -> dict:
       "Vérifie l'intégrité de l'environnement et prépare les contextes d'exécution."""
    # 1) CLÉ API
    if not cfg.OPENTOPOGRAPHY_API_KEY:
        raise EnvError("Configuration manquante: OPENTOPOGRAPHY_API_KEY requis")
    # 2) GRASS
    if not cfg.GRASS_GISBASE or not os.path.isdir(cfg.GRASS_GISBASE):
         raise EnvError(f"Chemin GRASS invalide: {cfg.GRASS_GISBASE}")
    # Racine OSGeo4W (heuristique Windows)
    osgeo4w_root = os.path.dirname(os.path.dirname(os.path.dirname(cfg.GRASS_GISBASE)))
    grass_candidates = Γ
        os.path.join(osgeo4w_root, "bin", "grass84.bat"),
os.path.join(cfg.GRASS_GISBASE, "bin", "grass84.bat"),
    grass_cmd = next((c for c in grass_candidates if os.path.isfile(c)), None)
    if not grass_cmd:
         raise EnvError(f"Aucun binaire GRASS trouvé parmi: {grass_candidates}")
    # Chemin Python de GRASS
    grass_python_path = os.path.join(cfg.GRASS_GISBASE, "etc", "python")
    if not os.path.isdir(grass_python_path):
         raise EnvError(f"Librairies Python GRASS introuvables: {grass_python_path}")
    # 3) GDAL/PROJ
    required_paths = {
         "GDALWARP_CMD": ("gdalwarp", os.path.isfile),
"GDAL_DATA_EXT": ("GDAL_DATA", os.path.isdir),
"PROJ_LIB_EXT": ("PROJ_LIB", os.path.isdir),
"GDAL_BIN_EXT": ("GDAL_BIN", os.path.isdir),
    for attr, (label, check) in required_paths.items():
        path = getattr(cfg, attr)
         if not path or not check(path):
             raise EnvError(f"{label} invalide: {path}")
    logger.info("Environnement validé avec succès (GRASS/GDAL/PROJ)")
    # 4) Construction env GDAL + Python OSGeo4W
    gdal_env = os.environ.copy()
    gdal_env.update({
         "GDAL_DATA": cfg.GDAL_DATA_EXT,
         "PROJ_LIB": cfg.PROJ_LIB_EXT,
         "PATH": f"{cfg.GDAL_BIN_EXT}{os.pathsep}{gdal_env.get('PATH', '')}",
    })
    # Définir un PYTHONHOME cohérent pour calmer "refix>"
    python_home_candidates = [
        os.path.join(osgeo4w_root, "apps", "Python312"), os.path.join(osgeo4w_root, "apps", "Python311"), os.path.join(osgeo4w_root, "apps", "Python310"),
    python_home = next((p for p in python_home_candidates if os.path.isdir(p)), None)
    if python_home:
        gdal_env["PYTHONHOME"] = python_home
    # Assurer PYTHONPATH incluant les libs GRASS
    grass_py = grass_python_path
    if gdal_env.get("PYTHONPATH"):
         gdal_env["PYTHONPATH"] = os.pathsep.join([grass_py, gdal_env["PYTHONPATH"]])
    else:
        gdal_env["PYTHONPATH"] = grass_py
    # Propager aussi à l'environnement du processus courant (pour GRASS Python)
    os.environ.update(gdal_env)
         "GRASS_CMD": grass_cmd,
         "GRASS_PYTHON_PATH": grass_python_path,
         "GDAL_ENV": gdal_env,
    }
# hydro pipeline/download dem.pv
"""Gestion du téléchargement de MNT ALOS AW3D30 depuis OpenTopography.
- Un calcul précis de bounding box WGS84 géodésiquement correct
```

```
Un téléchargement robuste de données raster avec :
  * Gestion des gros fichiers par flux
  * Journalisation détaillée
  * Gestion complète des erreurs réseau/IO
Fonctions publiques
calculate_bbox_wgs84(lat, lon, size_km) -> (west, south, east, north)
Calcule une emprise géographique centrée sur un point.

telecharger_mnt(bbox, temp_dir, api_key, logger) -> str

Télécharge un MNT AW3D30 et retourne le chemin du fichier local.
from __future__ import annotations
import os
from typing import Tuple
import numpy as np
import requests
def calculate_bbox_wgs84(lat: float, lon: float, size_km: float) -> Tuple[float, float, float, float]:
       "Calcule une emprise géographique centrée sur (lat, lon).
    La bounding box est calculée en tenant compte de :
      La courbure terrestre (approximation sphérique)
    * La réduction des distances longitudinales aux hautes latitudes.
    Paramètres
    lat : float
        Latitude du centre en degrés décimaux (WGS84)
    lon : float
       Longitude du centre en degrés décimaux (WGS84)
    size_km : float
        Demi-côté de la zone carrée en kilomètres
    Retour
    Tuple[float, float, float, float]
        Coordonnées (ouest, sud, est, nord) en degrés décimaux
    Notes
    Utilise une approximation sphérique de la Terre (rayon = 6371 km)
    avec 1 degré pprox 111 km. La précision est suffisante pour des zones
    de quelques centaines de kilomètres.
    EARTH_DEGREE_KM = 111.0 # Approximation km par degré
    # Conversion Latitude
    dlat = size_km / EARTH_DEGREE_KM
    # Conversion Longitude avec correction cos(latitude)
    coslat = np.cos(np.radians(lat))
    dlon = size_km / (EARTH_DEGREE_KM * max(coslat, 0.01)) # Seuil à 0.01 pour éviter les valeurs extrêmes
    return (
        lon - dlon, # ouest
        lat - dlat, # sud
        lon + dlon, # est
lat + dlat # nord
def telecharger_mnt(bbox: Tuple[float, float, float, float], temp_dir: str, api_key: str, logger) -> str:
       "Télécharge un MNT ALOS AW3D30 depuis l'API OpenTopography.
    Features clés :
     * Téléchargement par blocs pour économiser la mémoire
     * Gestion des timeouts et erreurs réseau
     * Vérification du dossier de destination
    * Journalisation complète du processus.
    Paramètres
    bbox : Tuple[float, float, float, float]
        Emprise géographique (ouest, sud, est, nord) en degrés WGS84
        Chemin absolu du dossier de destination
    api_key : str
        Clé d'API OpenTopography valide
    logger : logging.Logger
        Logger pour le suivi d'exécution
    Retour
        Chemin absolu du fichier GeoTIFF téléchargé
    Exceptions
```

```
requests.RequestException
        Pour les erreurs HTTP/timeout
        Pour les problèmes d'accès au filesystem
    RuntimeError
    Si le dossier de destination ne peut être créé
    west, south, east, north = bbox
OPENTOPO_URL = "https://portal.opentopography.org/API/globaldem"
OUTPUT_FILENAME = "alos_raw.tif"
    # Préparation du dossier de destination
        os.makedirs(temp_dir, exist_ok=True)
    except OSError as e:
        logger.error("Erreur création dossier %s: %s", temp_dir, str(e))
        raise RuntimeError(f"Impossible de créer le dossier {temp_dir}") from e
    out_path = os.path.join(temp_dir, OUTPUT_FILENAME)
    logger.info(
         "Début téléchargement AW3D30 - Emprise: W=%.5f S=%.5f E=%.5f N=%.5f",
        west, south, east, north
    # Configuration requête
    params = {
        "demtype": "AW3D30",
        "south": south,
"north": north,
        "west": west,
        "east": east,
         "outputFormat": "GTiff",
        "API_Key": api_key,
    try:
        with requests.get(
                 OPENTOPO_URL,
                 params=params,
                 stream=True,
                 timeout=300 # 5 minutes timeout
        ) as response:
             response.raise_for_status()
             # Écriture progressive par blocs de 1MB
             with open(out_path, "wb") as f:
                 \textbf{for} \  \, \text{chunk} \  \, \textbf{in} \  \, \text{response.iter\_content(chunk\_size=1} \, \, << \, 20): \  \, \# \, \, 1\text{MB}
                     if chunk: # Filtrer les keep-alive chunks vides
                         f.write(chunk)
        logger.info("Téléchargement terminé: %s (%.1f MB)",
                     out path,
                     os.path.getsize(out_path) / (1024 * 1024))
        return out_path
    except requests.RequestException as e:
        logger.error("Erreur API OpenTopography: %s", str(e))
        raise
    except OSError as e:
        logger.error("Erreur écriture fichier %s: %s", out_path, str(e))
        raise
# hydro_pipeline/preprocess_dem.py
"""Prétraitement du MNT : reprojection et assainissement des valeurs.
Ce module délègue la reprojection à "gdalwarp" (GDAL) et effectue un
nettoyage simple des valeurs aberrantes avec Rasterio :
* reprojection vers l'EPSG cible (interpolation bilinéaire);
* remplacement de valeurs évidemment invalides par une valeur NoData cohérente.
from __future__ import annotations
import os
from typing import Any
import numpy as np
import rasterio
from rasterio.io import DatasetWriter
from logging import Logger
from .env_utils import safe_subprocess
def _reprojection_gdalwarp(
        raw_dem_path: str,
        out_path: str,
        epsg cible: int,
        gdal_env: dict[str, Any],
        gdalwarp_cmd: str,
        logger: Logger
```

```
) -> None:
       "Exécute la reprojection du MNT avec gdalwarp.
    Args:
        raw_dem_path: Chemin vers Le MNT source
        out_path: Chemin de sortie pour le MNT reprojeté
         epsg_cible: Code EPSG de destination
         gdal_env: Environnement d'exécution GDAL
         gdalwarp_cmd: Chemin vers l'exécutable gdalwarp
         logger: Logger pour le suivi
        RuntimeError: Si l'exécution de qdalwarp échoue
    cmd = [
        gdalwarp_cmd,
"-overwrite",
"-t_srs", f"EPSG:{epsg_cible}",
         "-r", "bilinear",
        raw_dem_path,
        out_path,
    safe_subprocess(cmd, env=gdal_env, timeout=900, logger=logger)
def _nettoyage_valeurs_rasterio(
        out_path: str,
nodata_value: float,
        logger: Logger
) -> None:
       "Nettoie les valeurs aberrantes du raster et met à jour les métadonnées.
        out_path: Chemin vers le fichier raster à nettoyer nodata_value: Valeur NoData à utiliser
        logger: Logger pour le suivi
    Raises:
        RuntimeError: En cas d'erreur de traitement du raster
    with rasterio.open(out_path, "r+") as ds:
        arr = ds.read(1, masked=True)
        mask = (arr < -100) | (arr > 10000)
        arr = np.ma.masked_where(mask, arr)
        filled = arr.filled(nodata_value)
        ds.write(filled, 1)
         _mettre_a_jour_metadonnees_nodata(ds, nodata_value)
    logger.info("MNT reprojeté et nettoyé : %s", out_path)
def _mettre_a_jour_metadonnees_nodata(
        ds: DatasetWriter,
        nodata_value: float
) -> None:
      ""Met à jour les métadonnées NoData du raster.
        ds: Dataset Rasterio en mode écriture
nodata_value: Valeur NoData à enregistrer
    ds.update_tags(nodata=nodata_value)
    try:
        ds.nodata = nodata_value
    except Exception:
        pass
def pretraiter_mnt(
        raw_dem_path: str,
        temp_dir: str,
        epsg_cible: int,
nodata_value: float,
gdal_env: dict[str, Any],
        gdalwarp_cmd: str,
         logger: Logger,
) -> str:
      "Reprojeter et assainir le MNT.
        1) Reprojection vers l'EPSG cible via gdalwarp (bilinéaire)
        2) Assainissement : détection de valeurs aberrantes et remplacement par NoData
    Args:
        raw_dem_path: Chemin du GeoTIFF brut
         temp_dir: Dossier de travail temporaire
        epsg cible: Code EPSG de destination
        nodata_value: Valeur NoData cohérente
        gdal_env: Environnement d'exécution GDAL
         gdalwarp_cmd: Chemin vers l'exécutable gdalwarp
```

```
logger: Logger pour le suivi
    Returns:
       Chemin du GeoTIFF reprojeté et nettoyé
    RuntimeError: En cas d'échec de reprojection ou de traitement raster
   out_path = os.path.join(temp_dir, "cleaned_dem_temp.tif")
       os.makedirs(os.path.dirname(out_path), exist_ok=True)
        _reprojection_gdalwarp(raw_dem_path, out_path, epsg_cible, gdal_env, gdalwarp_cmd, logger)
        return out_path
   except Exception as e:
       raise RuntimeError(f"Échec du prétraitement du MNT : {e}") from e
# hydro_pipeline/grass_session.py
"""Import dynamique des modules GRASS et initialisation d'une session.
Ce module fournit :
 un import sécurisé des modules Python de GRASS depuis un chemin spécifique
* une fonction d'initialisation de LOCATION/MAPSET avec création si nécessaire
* une configuration correcte des variables d'environnement GRASS.
Fonctions publiques
init\_grass\_modules(grass\_python\_path, logger) \rightarrow GrassImports
   Charge les modules GRASS depuis le chemin spécifié.
from __future__ import annotations
import os
import sys
import subprocess
import importlib
from typing import Optional, Any
class GrassImports:
      "Conteneur pour les imports dynamiques des modules GRASS."""
         init (self):
       self.grass: Any = None # Module grass.script
self.gsetup: Any = None # Module grass.script.setup
        self.GrassError: Optional[type] = None # Classe d'exception GRASS
def init_grass_modules(grass_python_path: str, logger) -> GrassImports:
       'Importe les modules Python de GRASS depuis le chemin spécifié.
    normalized_path = os.path.normpath(grass_python_path)
    sys.path = [p for p in sys.path if os.path.normpath(p) != normalized_path]
   if normalized_path not in [os.path.normpath(p) for p in sys.path]:
       sys.path.insert(0, normalized_path)
logger.info("Ajout à sys.path : %s", normalized_path)
       grass = importlib.import_module("grass.script")
       gsetup = importlib.import_module("grass.script.setup")
        try:
           GrassError = importlib.import_module("grass.exceptions").GrassError # type: ignore[attr-defined]
        except Exception:
            GrassError = Exception
            logger.warning("Fallback Exception pour GrassError (grass.exceptions indisponible).")
       gi = GrassImports()
        gi.grass = grass
       gi.gsetup = gsetup
gi.GrassError = GrassError
        logger.info("Modules GRASS importés avec succès.")
        return gi
    except Exception as e:
       logger.critical("Échec de l'import des modules GRASS : %s", e)
def _deduire_gisbase_depuis_module_grass(gi: GrassImports) -> str:
    """Déduit le chemin GISBASE à partir du module grass.script.'
script_file = getattr(gi.grass, "__file__", None)
   if not script file:
        raise RuntimeError("Impossible de localiser le module 'grass.script'.")
    path = os.path.dirname(script_file)
    for _ in range(15):
```

```
head, tail = os.path.split(path)
         if tail.lower() == "etc":
             gisbase = head
             if os.path.isdir(gisbase):
                 return gisbase
             break
         if not head or head == path:
             break
        path = head
    raise RuntimeError("Structure des modules GRASS inattendue - impossible de déduire GISBASE.")
def initialiser_grass(
    gi: GrassImports,
    grass_cmd: str,
    gisdb_path: str
    location_name: str,
    mapset_name: str,
    epsg_code: int,
    logger,
) -> None:
       "Initialise une session GRASS avec création si nécessaire.""
    os.makedirs(gisdb_path, exist_ok=True)
location_path = os.path.join(gisdb_path, location_name)
    if not os.path.isdir(location_path):
         logger.info("Création de la LOCATION GRASS : %s", location_path)
         cmd = [grass_cmd, "--text", "-c", f"EPSG:{epsg_code}", location_path]
             cmd, input="exit\n", check=True, capture_output=True, text=True, timeout=300
        )
    else:
        logger.info("LOCATION existante détectée : %s", location_name)
    gisbase = _deduire_gisbase_depuis_module_grass(gi)
os.environ["GISBASE"] = gisbase
grass_bin = os.path.join(gisbase, "bin")
    os.environ["PATH"] = f"{grass_bin}{os.pathsep}{os.environ.get('PATH', '')}"
    # Réduction maximale de la verbosité (supprime les 'ATTENTION')
    os.environ["GRASS_VERBOSE"] = "0" # 0 = erreurs seules
    gi.gsetup.init(gisdb_path, location_name, mapset_name)
        gi.grass.run_command("g.gisenv", set="VERBOSE=0", quiet=True)
    except Exception:
        pass
    logger.info("Session GRASS initialisée : %s/%s", location_name, mapset_name)
# hydro_pipeline/hydro_analysis.py
"""Chaîne d'analyse hydrologique sous GRASS GIS.
Ce module exécute un workflow complet d'analyse hydrologique incluant :
* Import et traitement du MNT
* Extraction du réseau hydrographique
* Délimitation de bassin versant
* Préparation des données pour SWAT+
from __future__ import annotations
import os
from typing import Tuple
from pyproj import Transformer
\textcolor{red}{\textbf{def}} \hspace{0.1cm} \texttt{analyse\_hydro\_grass(}
        gi,
         cleaned_dem_path: str,
        lat: float.
        lon: float,
         threshold_km2: float,
        epsg_wgs84: int,
        epsg_target: int,
        logger,
) -> Tuple[float, float]:
    g = gi.grass
        _import_and_setup_dem(g, cleaned_dem_path)
        _run_hydrological_analysis(g, logger)
seuil = _calculate_threshold(g, threshold_km2, logger)
         _extract_stream_network(g, seuil)
        out_x, out_y = _process_input_point(
   g, gi, lat, lon, epsg_wgs84, epsg_target, cleaned_dem_path, logger
```

```
_delineate_watershed(g, out_x, out_y)
          ____prepare_swat_outlet(g, out_x, out_y, cleaned_dem_path)
         _post_processing(g, logger)
         return out_x, out_y
     except gi.GrassError as e:
         logger.error("Erreur GRASS dans l'analyse hydrologique: %s", str(e))
         raise
    except Exception as e:
         logger.critical("Erreur inattendue dans l'analyse hydrologique: %s", str(e))
         raise RuntimeError(f"Échec de l'analyse hydrologique: {e}") from e
def _import_and_setup_dem(g, dem_path: str) -> None:
    g.run_command("r.in.gdal", input=dem_path, output="dem", flags="o", overwrite=True, quiet=True)
    g.run_command("g.region", raster="dem", flags="p", quiet=True)
def _run_hydrological_analysis(g, logger) -> None:
     g.run_command(
          "r.fill.dir",
         input="dem",
output="dem_filled",
         direction="drain_map_for_outlet",
         overwrite=True,
         quiet=True,
     g.run_command(
          "r.watershed",
         elevation="dem_filled",
accumulation="flow_acc"
         drainage="drain_map_for_outlet",
         threshold=1,
         overwrite=True.
         quiet=True.
     logger.debug("Traitements hydrologiques de base terminés")
def _calculate_threshold(g, threshold_km2: float, logger) -> int:
     region = g.parse_command("g.region", flags="g", quiet=True)
cell_area = float(region["ewres"]) * float(region["nsres"])
seuil = max(1, int(threshold_km2 * 1_000_000.0 / cell_area))
     logger.info("Seuil d'accumulation: %d cellules (%.2f km²)", seuil, threshold_km²)
    return seuil
def _extract_stream_network(g, threshold: int) -> None:
    g.run_command(
          "r.stream.extract"
         elevation="dem_filled"
         accumulation="flow_acc",
         threshold=threshold,
         stream_rast="streams",
stream_vect="rivieres",
         overwrite=True,
         quiet=True,
    )
def _process_input_point(
         g, gi, lat: float, lon: float, epsg_wgs84: int, epsg_target: int, base_path: str, logger
) -> Tuple[float, float]:
transformer = Transformer.from_crs(
         f"EPSG:{epsg_wgs84}", f"EPSG:{epsg_target}", always_xy=True
    proj_x, proj_y = transformer.transform(lon, lat)
     csv_path = os.path.join(os.path.dirname(base_path), "input_point_proj.csv")
    with open(csv_path, "w", encoding="utf-8") as f:
    f.write("x,y,name\n")
         f.write(f"{proj_x},{proj_y},input_location\n")
     g.run command(
          "v.in.ascii"
         input=csv_path,
         output="input_point_proj",
         x=1,
         y=<mark>2</mark>,
         separator="comma",
         skip=1,
         overwrite=True,
         quiet=True,
    out = g.read command(
          "v.distance",
         from_="input_point_proj",
         to="rivieres'
         upload="dist,to_x,to_y",
         to_type="line",
```

```
flags="p",
         quiet=True,
    lines = (out or "").strip().splitlines()
if len(lines) < 2:</pre>
          raise gi.GrassError("Aucun cours d'eau trouvé à proximité du point d'entrée")
     parts = lines[1].split("|")
    out_x, out_y = float(parts[2]), float(parts[3])
logger.info("Exutoire ajusté: (%.2f, %.2f)", out_x, out_y)
     return out_x, out_y
def _delineate_watershed(g, x: float, y: float) -> None:
    g.run_command(
          "r.water.outlet",
         input="drain_map_for_outlet",
          output="main_basin",
          coordinates=[x, y],
         overwrite=True,
         quiet=True,
     g.run_command(
         "r.to.vect",
input="main_basin",
         output="main_basin_vect",
         type="area",
          flags="s"
         overwrite=True,
         quiet=True,
def _prepare_swat_outlet(g, x: float, y: float, base_path: str) -> None:
    csv_path = os.path.join(os.path.dirname(base_path), "outlet_point_swat.csv")
with open(csv_path, "w", encoding="utf-8") as f:
    f.write("x,y,PointId,RES,INLET,ID,PTSOURCE\n")
f.write("x,y,PointId,RES,INLET,ID,PTSOURCE\n")
         f.write(f"{x},{y},1,0,0,1,0\n")
     g.run_command(
    "v.in.ascii"
         input=csv_path,
         output="outlet_point",
         x=1,
         y=<mark>2</mark>,
         separator="comma",
         skip=1,
overwrite=True,
         quiet=True,
     columns = [
         .....3 - [
("PointId", "1"), ("RES", "0"),
("INLET", "0"), ("ID", "1"), ("PTSOURCE", "0")
     g.run_command(
          "v.db.addcolumn"
         map="outlet_point"
         columns=",".join(f"{col} INTEGER" for col, _ in columns),
         auiet=True.
     for col, val in columns:
         g.run_command("v.db.update", map="outlet_point", column=col, value=val, quiet=True)
def _post_processing(g, logger) -> None:
        "Post-traitement silencieux (sans avertissements)."""
     # 1) Réseau lignes uniquement
     g.run_command(
          "v.extract"
         input="rivieres",
         type="line"
         output="rivieres_only_lines",
         overwrite=True,
         auiet=True.
     g.run_command("v.build", map="rivieres_only_lines", quiet=True)
     # 2) Dissoudre le bassin par catégorie pour éviter l'avertissement
     g.run_command(
          "v.dissolve"
         input="main_basin_vect",
output="main_basin_diss",
column="cat", #
                                     # évite "No 'column' option specified..."
         overwrite=True,
         quiet=True,
     # 3) Clip du réseau par le bassin dissous
     g.run_command(
         input="rivieres_only_lines",
```

```
clip="main basin diss",
        output="rivieres_clipped",
        overwrite=True,
        quiet=True,
    )
    # 4) Clip du point d'exutoire
    {\tt g.run\_command(}
         "v.select"
        ainput="outlet_point",
        binput="main basin diss"
        output="outlet_point_clipped",
        operator="within",
        overwrite=True,
        quiet=True,
    # 5) Masque raster final
    \verb|g.run_command("r.mask", vector="main_basin_diss", overwrite=True, quiet=True)|
    g.run_command("r.mapcalc", expression="dem_filled_masked=dem_filled", overwrite=True, quiet=True)
    g.run_command("r.mask", flags="r", overwrite=True, quiet=True)
    logger.debug("Post-traitement terminé (silencieux).")
# hydro_pipeline/export_results.py
"""Export des résultats GRASS : couches vecteur et MNT masqué.
Ce module gère l'export des produits finaux de l'analyse hydrologique vers :
* Un GeoPackage contenant le réseau hydrographique, l'exutoire et le bassin versant
* Un GeoTIFF du MNT masqué par le bassin versant.
from __future__ import annotations
import os
from pathlib import Path
def export_grass_results(gi, output_dir: str, logger) -> None:
      "Exporte les produits finaux (GPKG + GeoTIFF) depuis GRASS."""
    g = gi.grass
   try:
        gpkg_path, dem_path = _prepare_output_paths(output_dir, logger)
        # Export vecteur - réduire la verbosité (quiet=True)
        _export_vector_layers(g, gpkg_path, logger)
        # Export raster - idem
        _export_dem_raster(g, dem_path, logger)
        logger.info("Exports finalisés avec succès : %s | %s", gpkg_path, dem_path)
    except gi.GrassError as e:
        logger.error("Erreur GRASS lors de l'export : %s", str(e))
        raise
    except Exception as e:
        logger.critical("Erreur lors de l'export des résultats : %s", str(e))
        raise RuntimeError(f"Échec de l'export des résultats : {e}") from e
def _prepare_output_paths(output_dir: str, logger) -> tuple[str, str]:
       "Prépare les chemins de sortie et nettoie les fichiers existants."""
        Path(output_dir).mkdir(parents=True, exist_ok=True)
    except Exception as e:
        raise RuntimeError(f"Impossible de créer le dossier de sortie {output_dir} : {e}") from e
   gpkg_path = os.path.join(output_dir, "hydro_results.gpkg")
dem_path = os.path.join(output_dir, "MNT_decoupe_bassin_versant.tif")
    # Nettoyage des exports précédents
    for file_path in (gpkg_path, dem_path):
        try:
            if os.path.exists(file_path):
                os.remove(file_path)
                logger.debug("Fichier existant supprimé : %s", file_path)
        except OSError as e
            logger.warning("Impossible de supprimer le fichier %s : %s", file_path, str(e))
    return gpkg_path, dem_path
def _export_vector_layers(g, gpkg_path: str, logger) -> None:
      "Exporte les couches vectorielles vers un GeoPackage (silencieux)."""
    lavers = [
            ("rivieres_clipped", "rivieres"),
            ("outlet_point_clipped", "exutoire"),
            ("main_basin_diss", "main_basin"),
    ]
```

```
for i, (input_layer, output_layer) in enumerate(layers):
               try:
                       kwargs = dict(
                               input=input_layer,
                              output=gpkg_path,
                              format="GPKG",
                              output_layer=output_layer,
                              overwrite=True,
                              quiet=True.
                       if i > 0:
                       kwargs["flags"] = "a" # append
g.run_command("v.out.ogr", **kwargs)
                       logger.debug("Couche exportée : %s → %s", input_layer, output_layer)
               except Exception as e:
   logger.error("Échec export couche %s : %s", input_layer, str(e))
\begin{tabular}{ll} \beg
            "Exporte le raster MNT vers un GeoTIFF compressé (silencieux)."""
       try:
               g.run command(
                       "r.out.gdal"
                       input="dem_filled_masked",
                       output=dem_path,
                       format="GTiff",
                       createopt="COMPRESS=DEFLATE, PREDICTOR=2",
                       flags="c",
                       overwrite=True,
                       quiet=True, # supprime les messages verbeux de GDAL
               logger.debug("MNT exporté : %s", dem_path)
       except Exception as e:
               logger.error("Échec export MNT : %s", str(e))
               raise
# hydro_pipeline/gui.py
# """Interface Tkinter pour configurer et exécuter le pipeline hydrologique.
Fonctions principales :
* Chargement des fichiers de configuration YAML
* Édition des paramètres
* Sauvegarde de la configuration
* Exécution du pipeline avec affichage des logs
* Gestion du mode développeur
from __future__ import annotations
import os
import shutil
import threading
import tkinter as tk
from tkinter import ttk, filedialog, messagebox
from datetime import datetime
from .config import Config
from .config_io import from_yaml_pair, save_editable_yaml
from .logging_setup import setup_logging
from .env_utils import validate_environment
from .download_dem import calculate_bbox_wgs84, telecharger_mnt
from .preprocess_dem import pretraiter_mnt
from .grass_session import init_grass_modules, initialiser_grass
from .hydro_analysis import analyse_hydro_grass
\textbf{from} . \texttt{export\_results} \ \textbf{import} \ \texttt{export\_grass\_results}
class PipelineConfigGUI(tk.Tk):
            "Interface graphique pour le pipeline hydrologique."""
       def __init__(self, cfg: Config | None = None):
                     "Initialise l'interface avec une configuration optionnelle."""
               super().__init__()
               self.title("Configuration du Pipeline Hydrologique")
               self.geometry("900x750")
               self.logger = setup_logging()
               self.cfg = cfg
               self._initialiser_interface()
       # Méthodes internes pour la construction de l'interface
       def _initialiser_interface(self):
                  ""Configure les widgets principaux de l'interface."""
               self._creer_widgets_principaux()
               self._creer_variables_tk()
```

```
self. organiser widgets()
def _creer_widgets_principaux(self):
            les conteneurs principaux avec scrollbar."""
    self.main_frame = ttk.Frame(self)
    self.main_frame.pack(fill="both", expand=True, padx=10, pady=10)
    self.canvas = tk.Canvas(self.main_frame)
    self.scrollbar = ttk.Scrollbar(
    self.main_frame,
        orient="vertical"
        command=self.canvas.vview
    self.content_frame = ttk.Frame(self.canvas)
    self.content_frame.bind(
        "<Configure>"
        lambda e: self.canvas.configure(scrollregion=self.canvas.bbox("all"))
    self.canvas.create\_window((0, 0), window=self.content\_frame, anchor="nw")
    self.canvas.configure(yscrollcommand=self.scrollbar.set)
    self.canvas.pack(side="left", fill="both", expand=True)
self.scrollbar.pack(side="right", fill="y")
    self.content_frame.columnconfigure(1, weight=1)
def _creer_variables_tk(self):
       "Initialise les variables Tkinter pour stocker les valeurs.""
    cfg = self.cfg
    # Variables géographiques
    self.lat = tk.DoubleVar(value=cfg.LAT if cfg else 0.0)
    self.lon = tk.DoubleVar(value=cfg.LON if cfg else 0.0)
    self.boxkm = tk.DoubleVar(value=cfg.BBOX_SIZE_KM if cfg else 0.0)
self.site = tk.StringVar(value=cfg.SITE_NAME if cfg else "")
    self.epsg = tk.IntVar(value=cfg.EPSG_CIBLE if cfg else 0)
    # Variables MNT et hydrologie
    self.nodata = tk.DoubleVar(value=cfg.NODATA_VALUE if cfg else 0.0)
    self.thrkm2 = tk.DoubleVar(value=cfg.STREAM_THRESHOLD_KM2 if cfg else 0.0)
    self.api = tk.StringVar(value=cfg.OPENTOPOGRAPHY_API_KEY if cfg else "")
    self.grass_base = tk.StringVar(value=cfg.GRASS_GISBASE if cfg else "
    self.qgis = tk.StringVar(value=cfg.QGIS_PATH if cfg else "")
    # Variables GDAL/PROJ
    self.gdalwarp = tk.StringVar(value=cfg.GDALWARP_CMD if cfg else "")
    self.gdal_data = tk.StringVar(value=cfg.GDAL_DATA_EXT if cfg else "")
    self.proj = tk.StringVar(value=cfg.PROJ_LIB_EXT if cfg else
    self.gdal_bin = tk.StringVar(value=cfg.GDAL_BIN_EXT if cfg else "")
    # Variables de chemins
    self.outdir = tk.StringVar(value=cfg.OUTPUT_DIR if cfg else "")
    self.tmpdir = tk.StringVar(value=cfg.TEMP_DIR if cfg else "
    self.grassdb = tk.StringVar(value=cfg.GRASS_DB_DIR if cfg else "")
    # Mode développeur
    self.dev = tk.BooleanVar(value=bool(cfg.DEV MODE) if cfg else False)
def _organiser_widgets(self):
       "Positionne les widgets dans l'interface."""
    # Section Paramètres géographiques
    self._ajouter_section("Paramètres géographiques", row)
    row = self._ajouter_champs_geographiques(row + 1)
    # Section Paramètres MNT & hydrologie
self._ajouter_section("Paramètres MNT & hydrologie", row)
    row = self._ajouter_champs_mnt(row + 1)
    # Section Clés API
    self._ajouter_section("Clés et accès API", row)
    row = self._ajouter_champs_api(row + 1)
    # Section Chemins d'installation
    self._ajouter_section("Chemins d'installation", row)
    row = self._ajouter_champs_installation(row + 1)
    # Section Composants GDAL/PROJ
    self._ajouter_section("Composants GDAL/PROJ", row)
    row = self._ajouter_champs_gdal(row + 1)
    # Section Dossiers de travail
    self._ajouter_section("Dossiers de travail et sortie", row)
    row = self._ajouter_champs_dossiers(row + 1)
    # Checkbox mode développeur
    self._ajouter_checkbox_dev(row)
    row += 1
```

```
# Boutons d'action
     self._ajouter_boutons_actions(row)
def _ajouter_section(self, titre: str, row: int):
           Ajoute un titre de section."
     ttk.Label(
            self.content_frame,
            text=titre,
            font=("Arial", 12, "bold")
      ).grid(row=row, columnspan=3, pady=(10, 5), sticky="w")
def _ajouter_champs_geographiques(self, row: int) -> int:
           Ajoute les champs pour les paramètres géographiques."""
     self._creer_champ_entree("Latitude (°)", self.lat, row)
self._creer_champ_entree("Longitude (°)", self.lon, row + 1)
self._creer_champ_entree("Demi-côté de la bbox (km)", self.boxkm, row + 2)
self._creer_champ_entree("Nom du site", self.site, row + 3)
      self._creer_champ_entree("EPSG cible", self.epsg, row + 4)
      return row + 5
def _ajouter_champs_mnt(self, row: int) -> int:
    """Ajoute Les champs pour Les paramètres MNT."""
    self_creer_champ_entree("Valeur NoData", self.nodata, row)
      self._creer_champ_entree("Seuil cours d'eau (km²)", self.thrkm2, row + 1)
      return row + 2
def _ajouter_champs_api(self, row: int) -> int:
           Ajoute le champ pour la clé API.
      self._creer_champ_entree("OpenTopography API", self.api, row)
def _ajouter_champs_installation(self, row: int) -> int:
     """Ajoute Les champs pour les chemins d'installation."""
self._creer_champ_chemin("GRASS GISBASE", self.grass_base, row)
self._creer_champ_chemin("QGIS (optionnel)", self.qgis, row + 1)
return row + 2
      return row + 2
def _ajouter_champs_gdal(self, row: int) -> int:
    """Ajoute les champs pour les composants GDAL."""
    self._creer_champ_chemin("gdalwarp.exe", self.gdalwarp, row, False)
     self._creer_champ_chemin("GDAL_DATA", self.gdal_data, row + 1)
self._creer_champ_chemin("PROJ_LIB", self.proj, row + 2)
self._creer_champ_chemin("GDAL_bin", self.gdal_bin, row + 3)
      return row + 4
def _ajouter_champs_dossiers(self, row: int) -> int:
     _ajouter_cnamps_uossiers(seif, row: int) -> int:
"""Ajoute les champs pour les dossiers de travail."""
self._creer_champ_chemin("Dossier de sortie", self.outdir, row)
self._creer_champ_chemin("Dossier temporaire", self.tmpdir, row + 1)
self._creer_champ_chemin("Répertoire GRASSDATA", self.grassdb, row + 2)
      return row + 3
def _ajouter_checkbox_dev(self, row: int):
           Ajoute la checkbox pour le mode développeur."""
      ttk.Checkbutton(
            self.content_frame,
            text="Mode développeur (conserver les temporaires)",
            variable=self.dev
     ).grid(row=row, columnspan=3, pady=10, sticky="w")
def _ajouter_boutons_actions(self, row: int):
           Ajoute les boutons d'action principaux."""
      frame_boutons = ttk.Frame(self.content_frame)
      frame_boutons.grid(row=row, columnspan=3, sticky="w", pady=10)
      ttk.Button(
           frame_boutons,
text="Charger 2 YAML...",
     command=self._charger_yaml
).pack(side="left", padx=(0, 6))
     ttk.Button(
            frame boutons.
            text="Enregistrer config.yaml...",
     command=self._sauvegarder_yaml
).pack(side="left", padx=(0, 6))
      ttk.Button(
            frame_boutons,
            text="Lancer le pipeline",
            command=self._executer_pipeline
     ).pack(side="left")
# Méthodes utilitaires pour les widgets
def _creer_champ_entree(self, label: str, variable: tk.Variable, row: int):
          'Crée un champ d'entrée avec étiquette.
      ttk.Label(self.content_frame, text=label).grid(
           row=row, column=0, sticky="w", pady=2, padx=5
```

```
ttk.Entry(self.content_frame, textvariable=variable, width=50).grid(
         row=row, column=1, sticky="ew", pady=2, padx=5
def _creer_champ_chemin(self, label: str, variable: tk.Variable, row: int, est_repertoire: bool = True):
        Crée un champ de sélection de chemin.
    self._creer_champ_entree(label, variable, row)
    ttk.Button(
         self.content frame.
         text="Parcourir'
         command=lambda: self._selectionner_chemin(variable, est_repertoire)
    ).grid(row=row, column=2, sticky="e", pady=2, padx=5)
@staticmethod
def _selectionner_chemin(variable: tk.Variable, est_repertoire: bool):
    """Ouvre un dialogue de sélection de fichier/dossier.""

chemin = filedialog.askdirectory() if est_repertoire else filedialog.askopenfilename()
     if chemin:
         variable.set(chemin)
# Gestion de la configuration
def _collecter_config(self) -> Config:
        Crée un objet Config à partir des valeurs de l'interface."""
     return Config(
         LAT=self.lat.get(),
         LON=self.lon.get(),
         BBOX_SIZE_KM=self.boxkm.get(),
         SITE_NAME=self.site.get()
         EPSG_CIBLE=self.epsg.get();
         NODATA_VALUE=self.nodata.get(),
         STREAM_THRESHOLD_KM2=self.thrkm2.get(),
         GRASS_GISBASE=self.grass_base.get(),
         QGIS_PATH=self.qgis.get(),
GDALWARP_CMD=self.gdalwarp.get(),
         GDAL_DATA_EXT=self.gdal_data.get(),
         PROJ_LIB_EXT=self.proj.get(),
GDAL_BIN_EXT=self.gdal_bin.get(),
         OUTPUT_DIR=self.outdir.get(),
         TEMP_DIR=self.tmpdir.get(),
         GRASS_DB_DIR=self.grassdb.get(),
         OPENTOPOGRAPHY_API_KEY=self.api.get(),
         DEV_MODE=self.dev.get(),
def _appliquer_config(self, cfg: Config):
        "Applique une configuration à l'interface."""
    self.lat.set(cfg.LAT)
    self.lon.set(cfg.LON)
    self.boxkm.set(cfg.BBOX_SIZE_KM)
    self.site.set(cfg.SITE_NAME)
    self.epsg.set(cfg.EPSG_CIBLE)
    self.nodata.set(cfg.NODATA_VALUE)
    self.thrkm2.set(cfg.STREAM_THRESHOLD_KM2)
    self.api.set(cfg.OPENTOPOGRAPHY_API_KEY)
    {\tt self.grass\_base.set(cfg.GRASS\_GISBASE)}
    self.qgis.set(cfg.QGIS_PATH)
    self.gdalwarp.set(cfg.GDALWARP_CMD)
self.gdal_data.set(cfg.GDAL_DATA_EXT)
    self.proj.set(cfg.PROJ_LIB_EXT)
    self.gdal_bin.set(cfg.GDAL_BIN_EXT)
    self.outdir.set(cfg.OUTPUT_DIR)
    self.tmpdir.set(cfg.TEMP_DIR)
    self.grassdb.set(cfg.GRASS_DB_DIR)
    self.dev.set(cfg.DEV_MODE)
def _charger_yaml(self):
        Charge les fichiers de configuration YAML."""
    chemin_config = filedialog.askopenfilename(
         title="Choisir config.yaml",
filetypes=[("YAML", "*.yml *.yaml")],
     if not chemin_config:
         return
    chemin_defaut = filedialog.askopenfilename(
         title="Choisir default_config.yaml",
filetypes=[("YAML", "*.yml *.yaml")],
    if not chemin_defaut:
         return
         cfg = from_yaml_pair(chemin_config, chemin_defaut)
         self._appliquer_config(cfg)
         self.cfg = cfg
         messagebox.showinfo(
             f"Configurations chargées avec succès :\n- {chemin_config}\n- {chemin_defaut}"
```

```
except Exception as e:
         messagebox.showerror("Erreur", f"Impossible de charger les YAML : {e}")
def _sauvegarder_yaml(self):
        "Sauvegarde la configuration actuelle dans un fichier YAML."""
    if self.cfg is None:
         messagebox.showerror("Erreur", "Aucune configuration chargée.")
         return
    chemin = filedialog.asksaveasfilename(
        defaultextension=".yaml",
filetypes=[("YAML", "*.yaml"), ("YML", "*.yml")],
    if not chemin:
         return
         save_editable_yaml(self._collecter_config(), chemin)
         messagebox.showinfo("Configuration", f"Fichier enregistré : {chemin}")
    except Exception as e:
         messagebox.showerror("Erreur", f"Impossible d'enregistrer : {e}")
  Exécution du pipeline
def _executer_pipeline(self):
       "Lance l'exécution du pipeline dans un thread séparé."""
    cfg = self._collecter_config()
    logger = self.logger
    # Création de la fenêtre de logs
    self.withdraw()
    fenetre_logs = tk.Toplevel(self)
fenetre_logs.title("Exécution du Pipeline")
    zone_texte = tk.Text(fenetre_logs, wrap="word", width=80, height=24)
zone_texte.pack(fill="both", expand=True, padx=10, pady=10)
    # Configuration du handler de logs
    import logging
    class HandlerLogsTexte(logging.Handler):
         def __init__(self, widget):
             super().__init__()
             self.widget = widget
             self.setFormatter(logging.Formatter("%(asctime)s [%(levelname)s] %(message)s"))
         def emit(self, record):
             try:
                  message = self.format(record) + "\n"
                  self.widget.insert(tk.END, message)
                  self.widget.see(tk.END)
                  self.widget.update_idletasks()
             except Exception:
    handler = HandlerLogsTexte(zone_texte)
    logger.addHandler(handler)
    def _travail():
            "Fonction exécutée dans le thread pour le pipeline."""
         dossier_temp = None
         base_grass = None
         try:
             # Validation de l'environnement
             infos_env = validate_environment(cfg, logger)
             # Préparation des dossiers
             bbox = calculate_bbox_wgs84(cfg.LAT, cfg.LON, cfg.BBOX_SIZE_KM)
session = f"{cfg.SITE_NAME}_{datetime.now().strftime('%Y%m%d_%H%M%S')}"
             dossier_sortie = os.path.join(cfg.OUTPUT_DIR, session)
             dossier_temp = os.path.join(cfg.TEMP_DIR, session)
             base_grass = os.path.join(cfg.GRASS_DB_DIR, f"hydro_grass_db_{session}")
             os.makedirs(dossier_sortie, exist_ok=True)
os.makedirs(dossier_temp, exist_ok=True)
             os.makedirs(cfg.GRASS_DB_DIR, exist_ok=True)
             logger.info("Dossiers préparés : temp=%s | db=%s | out=%s",
                           dossier_temp, base_grass, dossier_sortie)
             # Étapes du pipeline
             mnt_brut = telecharger_mnt(bbox, dossier_temp, cfg.OPENTOPOGRAPHY_API_KEY, logger)
             mnt_propre = pretraiter_mnt(
                  mnt_brut, dossier_temp, cfg.EPSG_CIBLE, cfg.NODATA_VALUE, infos_env["GDAL_ENV"], cfg.GDALWARP_CMD, logger
             )
             gi = init grass modules(infos env["GRASS PYTHON PATH"], logger)
             initialiser_grass(
                  gi, infos_env["GRASS_CMD"], cfg.GRASS_DB_DIR,
f"hydro_loc_{session}", "PERMANENT", cfg.EPSG_CIBLE, logger
```

```
x_out, y_out = analyse_hydro_grass(
    gi, mnt_propre, cfg.LAT, cfg.LON,
                       cfg.STREAM_THRESHOLD_KM2, 4326, cfg.EPSG_CIBLE, logger
                  # Utilisation explicite pour éviter l'avertissement "non utilisé"
                  logger.info("Exutoire (SCR cible) : (%.2f, %.2f)", x_out, y_out)
                  export_grass_results(gi, dossier_sortie, logger)
                  self.after(
                       0.
                       messagebox.showinfo,
                       "Succès",
                       f"Pipeline terminé.\nRésultats : {dossier_sortie}"
                  )
              except Exception as e:
                  self.after(
                       0,
                       messagebox.showerror,
                        "Échec"
                       f"Le pipeline a échoué : {e}"
                  )
              finally:
                  # Nettoyage
                      logger.removeHandler(handler)
                  except Exception:
                       pass
                  fenetre_logs.destroy()
                  self.deiconify()
                  if not cfg.DEV_MODE:
                       self._nettoyer_temporaires(dossier_temp, base_grass, logger=logger)
         threading.Thread(target=_travail, daemon=True).start()
    def _nettoyer_temporaires(*chemins, logger=None):
    """Nettoie les fichiers temporaires si nécessaire."""
         for chemin in chemins:
              try:
                  if chemin and os.path.isdir(chemin):
                       shutil.rmtree(chemin)
                       if logger:
                           logger.info("Temporaire supprimé : %s", chemin)
              except Exception as e:
                  if logger:
                       logger.warning("Échec suppression du temporaire %s : %s", chemin, e)
                  continue
# hydro_pipeline/main.py
#!/usr/bin/env python3
# -*- coding: utf-8 -*-
....
Point d'entrée principal du pipeline hydrologique.
Fournit deux modes d'exécution :

    En tant que module : `python -m hydro_pipeline.main`
    En tant que script : `python hydro_pipeline/main.py`

Gère automatiquement les chemins d'import pour les deux modes.
       _future__ import annotations
from
import argparse
import sys
import os
import logging
from typing import Optional
# Configuration des imports selon le mode d'exécution
def _ajuster_chemins_import():
        'Ajuste sys.path pour permettre l'exécution directe du script."""
__package__ in (None, ""):
dossier_parent = os.path.dirname(os.path.dirname(os.path.abspath(__file__)))
         if dossier_parent not in sys.path:
              sys.path.insert(0, dossier_parent)
# Applique l'ajustement avant les imports
_ajuster_chemins_import()
```

```
# Import conditionnel selon le mode
if __package__ in (None, ""):
    import hydro_pipeline.gui as gui
    import hydro_pipeline.logging_setup as logging_setup
    import hydro_pipeline.config_io as config_io
    from . import gui, logging_setup, config_io
# Fonction principale
def analyser_arguments() -> argparse.Namespace:
       "Configure et analyse les arguments en ligne de commande."""
    analyseur = argparse.ArgumentParser(
        description="Pipeline Hydrologique - Interface de configuration"
    analyseur.add_argument(
         "--config",
        type=str,
        help="Chemin vers le fichier config.yaml",
        default=None
    analyseur.add_argument(
          --default",
        type=str,
        help="Chemin vers le fichier default_config.yaml",
        default=None
    return analyseur.parse_args()
def charger_configuration(config_path: str, default_path: str, logger: logging.Logger) -> Optional["Config"]:
       Tente de charger une configuration à partir des fichiers YAML.
        return config_io.from_yaml_pair(config_path, default_path)
    except Exception as e:
logger.error("Échec du chargement des configurations YAML : %s", e)
        return None
def lancer_interface(configuration: Optional[gui.PipelineConfigGUI] = None):
       "Initialise et lance l'interface graphique.
    application = gui.PipelineConfigGUI(cfg=configuration)
    application.mainloop()
def main() -> None:
      "Point d'entrée principal de l'application."""
    # Configuration initiale
    args = analyser_arguments()
    logger = logging_setup.setup_logging()
    # Gestion des différents cas d'utilisation
    if args.config and args.default:
        configuration = charger_configuration(args.config, args.default, logger)
        if configuration:
            logger.info("Configuration préchargée avec succès")
        else:
            logger.info("Lancement avec configuration par défaut")
    else:
        logger.info("Lancement sans configuration préchargée")
        configuration = None
    # Lancement de l'interface
    lancer_interface(configuration)
# Point d'entrée du script
  __name__ == "__main__":
    main()
```