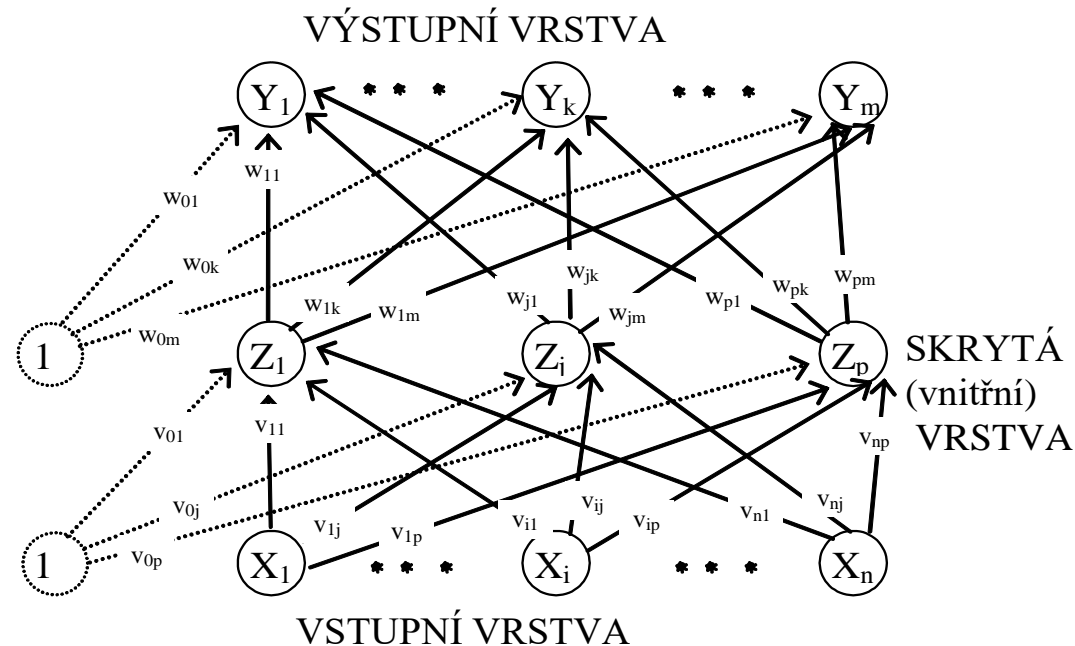


Backpropagation

odvození adaptačního pravidla

Topologie vícevrstvé sítě

Vícevrstvá neuronová síť je tvořena minimálně třemi vrstvami neuronů: **vstupní**, **výstupní** a alespoň jednou **vnitřní** vrstvou. Vždy mezi dvěma sousedními vrstvami se pak nachází tzv. *úplné propojení neuronů*, tedy každý **neuron nižší vrstvy** je spojen se **všemi neurony vrstvy vyšší**.



Bias odpovídá váhové hodnotě přiřazené spojení mezi daným neuronem a fiktivním neuronem, jehož aktivace je vždy 1.

Standardní metoda backpropagation

Adaptační algoritmus **zpětného šíření chyby**
(*backpropagation*).

Samotný algoritmus obsahuje tři etapy:

- dopředné (*feedforward*) šíření vstupního signálu tréninkového vzoru
- zpětné šíření chyby
- aktualizace váhových hodnot na spojeních

Adaptační algoritmus backpropagation

Krok 0. Váhové hodnoty a bias jsou inicializovány malými náhodnými čísly.

Přiřazení inicializační hodnoty koeficientu učení α .

Krok 1. Dokud není splněna **podmínka ukončení výpočtu**, opakovat kroky (2 až 9).



Podmínka ukončení:

pokud již nenastávají žádné změny váhových hodnot nebo pokud již bylo vykonáno maximálně definované množství váhových změn, stop; jinak, pokračovat.

Feedforward:

Krok 3. Aktivovat vstupní neurony ($X_i, i=1, \dots, n$)

$$x_i = s_i.$$

Krok 4 Vypočítat vstupní hodnoty vnitřních neuronů:

($Z_j, j=1, \dots, p$):

$$z_in_j = v_{0j} + \sum_{i=1}^n x_i v_{ij}.$$

Stanovení výstupních hodnot vnitřních neuronů

$$z_j = f(z_in_j).$$

Krok 5 Stanovení skutečných výstupních hodnoty signálu neuronové sítě ($Y_k, k=1, \dots, m$):

$$y_in_k = w_{0k} + \sum_{j=1}^p z_j w_{jk},$$

$$y_k = f(y_in_k).$$

Backpropagation:

Krok 6 Ke každému neuronu ve výstupní vrstvě ($Y_k, k=1, \dots, m$) je přiřazena hodnota očekávaného výstupu pro vstupní tréninkový vzor. Dále je vypočteno $\delta_k = (t_k - y_k) f'(y_{in_k})$, které je součástí váhové korekce $\Delta w_{jk} = \alpha \delta_k z_j$ i korekce biasu $\Delta w_{0k} = \alpha \delta_k$.

Krok 7 Ke každému neuronu ve vnitřní vrstvě ($Z_j, j=1, \dots, p$) je přiřazena sumace jeho delta vstupů (tj. z neuronů, které se nacházejí v následující vrstvě), $\delta_{in_j} = \sum_{k=1}^m \delta_k w_{jk}$. Vynásobením získaných hodnot derivací jejich aktivační funkce obdržíme $\delta_j = \delta_{in_j} f'(z_{in_j})$, které je součástí váhové korekce $\Delta v_{ij} = \alpha \delta_j x_i$ i korekce biasu $\Delta v_{0j} = \alpha \delta_j$.

Aktualizace vah a prahů:

Krok 8 Každý neuron ve výstupní vrstvě ($Y_k, k=1, \dots, m$) aktualizuje na svých spojeních váhové hodnoty včetně svého biasu ($j=0, \dots, p$):

$$w_{j\ k}(new) = w_{j\ k}(old) + \Delta w_{j\ k}.$$

Každý neuron ve vnitřní vrstvě ($Z_j, j=1, \dots, p$) aktualizuje na svých spojeních váhové hodnoty včetně svého biasu ($i=0, \dots, n$):

$$v_{i\ j}(new) = v_{i\ j}(old) + \Delta v_{i\ j}.$$

Krok 9. Podmínka ukončení:
pokud již nenastávají žádné změny váhových hodnot
nebo pokud již bylo vykonáno maximálně definované
množství váhových změn, stop; jinak, pokračovat.

Trénovací množina

$$T = \{[x_1, t_1], \dots, [x_p, t_p]\}$$

$x_j = (x_{1j}, \dots, x_{nj})$ vstupní vektor j . vzoru

$t_j = (t_{1j}, \dots, t_{mj})$ výstupní vektor j . vzoru

p počet vzorů trénovací množiny

Chyba neuronové sítě

$$E = \frac{1}{2} \sum_{j=1}^p \sum_{i=1}^m (y_{ij} - t_{ij})^2$$

$\mathbf{y}_j = (y_{1j}, \dots, y_{mj})$ **skutečný** výstupní vektor j . vzoru

$\mathbf{t}_j = (t_{1j}, \dots, t_{mj})$ **požadovaný** výstupní vektor j . vzoru

Přírůstky vah

$$\Delta w_i = -\alpha \frac{\partial E}{\partial w_i} + \mu \Delta w_i'$$

α koeficient učení z intervalu $(0,1)$

μ koeficient setrvačnosti - momentum
z intervalu $\langle 0,1 \rangle$

$\Delta w_i'$ změna váhy v předchozím kroku

- $\frac{\partial E}{\partial w_i} = \frac{\partial E}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial y_{in}} \cdot \frac{\partial y_{in}}{\partial w_i}$
- $E = \frac{1}{2} (y_i - t_i)^2$ chyba pro i . výstupní neuron
- $y = \frac{1}{1 + e^{-\lambda \cdot y_{in}}} = (1 + e^{-\lambda \cdot y_{in}})^{-1}$ aktivační (přenosová) funkce – logická sigmoida (λ je parametr strmosti sigmoidy)
- $y_{in} = \sum_i x_i \cdot w_i$ vnitřní potenciál neuronu
.... jedna složka $y_{in} = x_i \cdot w_i$

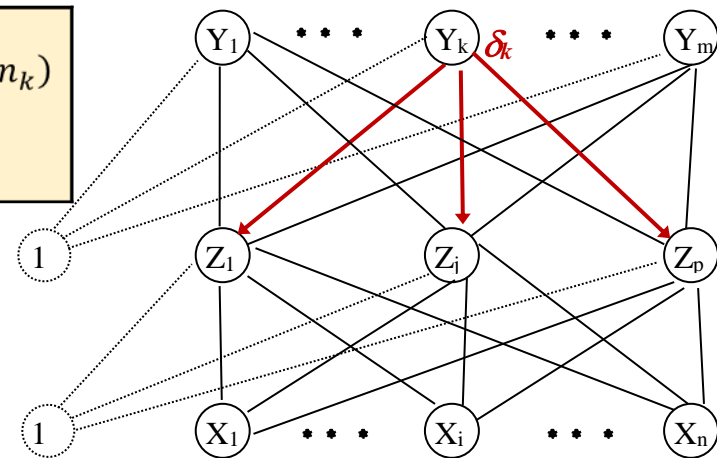
Přírůstky vah mezi vnitřní a výstupní vrstvou:

$$\frac{\partial E}{\partial w_i} = \frac{\partial E}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial y_{in}} \cdot \frac{\partial y_{in}}{\partial w_i}$$

SKRIPTA:

$$\delta_k = (t_k - y_k) \cdot f'(y_{in_k})$$

$$\Delta w_{jk} = \alpha \cdot \delta_k \cdot z_j$$



$$\frac{\partial E}{\partial y} = (y - t)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial y}{\partial y_{in}} &= -1 \cdot (1 + e^{-\lambda \cdot y_{in}})^{-2} \cdot e^{-\lambda \cdot y_{in}} \cdot (-\lambda) \\ &= \lambda \cdot \frac{e^{-\lambda \cdot y_{in}} + 1 - 1}{(1 + e^{-\lambda \cdot y_{in}})^2} = \lambda \cdot \left(\frac{(1 + e^{-\lambda \cdot y_{in}})}{(1 + e^{-\lambda \cdot y_{in}})^2} - \frac{1}{(1 + e^{-\lambda \cdot y_{in}})^2} \right) \\ &= \lambda \cdot (y - y^2) = \lambda \cdot y \cdot (1 - y) \end{aligned}$$

$$\frac{\partial y_{in}}{\partial w_i} = x_i$$

$$\Delta w_i = -\alpha \cdot (y - t) \cdot \lambda \cdot y \cdot (1 - y) \cdot x_i$$

$$\Delta w_{jk} = \alpha \cdot (t_k - y_k) \cdot \lambda \cdot y \cdot (1 - y) \cdot z_j$$

Přírůstky vah mezi vstupní a vnitřní vrstvou:

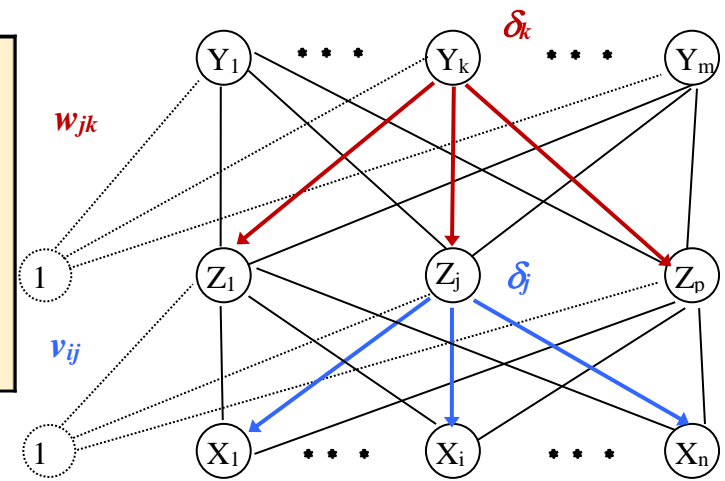
$$\frac{\partial E}{\partial w_i} = \frac{\partial E}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial y_{in}} \cdot \frac{\partial y_{in}}{\partial w_i}$$

SKRIPTA:

$$\delta_{in_j} = \sum_{k=1}^m \delta_k \cdot w_{jk}$$

$$\delta_j = \delta_{in_j} \cdot f'(z_{in_j})$$

$$\Delta v_{ij} = \alpha \cdot \delta_j \cdot x_i$$



$$\begin{aligned} \frac{\partial E}{\partial y} &= \sum_{i=1}^m \frac{\partial E}{\partial y_{in_i}} \cdot \frac{\partial y_{in_i}}{\partial y} = \sum_{i=1}^m \frac{\partial E}{\partial y_{in_i}} \cdot \frac{\partial y}{\partial y_{in_i}} \cdot w_i \\ &= \sum_{i=1}^m (y_i - t_i) \cdot \lambda \cdot y_i \cdot (1 - y_i) \cdot w_i \end{aligned}$$

$$\frac{\partial y}{\partial y_{in}} = \lambda \cdot z \cdot (1 - z) \quad \frac{\partial y_{in}}{\partial w_i} = x_i$$

$$\Delta w_i = -\alpha \cdot \left(\sum_{i=1}^m (y_i - t_i) \cdot \lambda \cdot y_i \cdot (1 - y_i) \cdot w_i \right) \lambda \cdot z \cdot (1 - z) \cdot x_i$$

$$\Delta v_{ij} = \alpha \cdot \left(\sum_{k=1}^m (t_k - y_k) \cdot \lambda \cdot y_k \cdot (1 - y_k) \cdot w_{kj} \right) \lambda \cdot z_j \cdot (1 - z_j) \cdot x_i$$