|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| Название пакета | Код пакета | Назначение | Направление | Данные | Длина, байт | Пояснения |
| IDENT | 10010 | Запрос версии прошивки | (->MIRO) | - | 1+0 |  |
| MOVE | 11110 | Команда на движение робота | (->MIRO) | float32 lin\_speed, float32 ang\_speed,  float32 distance | 1+12 | lin\_speed (м/с),  ang\_speed (град/с),  distance (м) |
| ROTATE | 11210 | Команда на поворот робота | (->MIRO) | float32 ang\_speed,  float32 ang | 1+8 | ang\_speed (град/с),  ang (град) |
| GET\_SPEED | 11310 | Команда на получение данных о линейной и угловой скорости робота | (->MIRO) | - | 1+0 |  |
| SPEED | 11410 | Содержит данные о линейной и угловой скорости робота | (MIRO->) | float32 lin\_speed,  float32 ang\_speed | 1+8 | lin\_speed (м/с),  ang\_speed (град/с) |
| GET\_PATH | 11510 | Команда на получение длины пройденного пути | (->MIRO) | - | 1+0 |  |
| PATH | 11610 | Содержит длину пройденного пути | (MIRO->) | float32 path | 1+4 | path (м) |
| LED\_ON | 21110 | Команда на включение светодиода | (->MIRO) | unsigned char8 led, unsigned char8 value | 1+2 | led (0 – левый, 1 - правый),  value = (0..255) |
| GET\_US\_DIST | 21210 | Запрос расстояния, измеренного УЗ-дальномером | (->MIRO) | unsigned char8 sensor | 1+1 | sensor = 0 |
| US\_DIST | 21310 | Содержит расстояние, измеренное УЗ-дальномером | (MIRO->) | unsigned char8 sensor, float32 value | 1+5 | sensor = 0,  value = (0..5000мм) |
| GET\_LINE\_SENSE | 21410 | Запрос значения с датчиков линии | (->MIRO) | unsigned char8 sensor | 1+1 | sensor = 0 |
| LINE\_SENSE | 21510 | Содержит значение с датчика линии | (MIRO->) | unsigned char8 sensor, unsigned char8 value | 1+2 | sensor = 0,  value = (0..1024) |
| GET\_LIGHT\_SENSE | 21610 | Запрос значения с фоторезистора | (->MIRO) | unsigned char8 sensor | 1+1 | sensor = 0 |
| LIGHT\_SENSE | 21710 | Содержит значения с фоторезистора | (MIRO->) | unsigned char8 sensor, float32 value | 1+5 | sensor = 0,  value = (0..1024) |
| BUZZER\_TONE | 21810 | Запрос на проигрывание звука | (->MIRO) | unsigned char8 buzzer, unsigned int16 frequency,  unsigned long32 duration | 1+7 | buzzer = 0,  frequency = (0..65535) Герц  duration = (0.. 4294967295) мс |