

KIT-Fakultät für Informatik

Prof. Dr.-Ing. Tamim Asfour

Lösungsblätter zur Klausur

Robotik I: Einführung in die Robotik

am 12. Juli 2022

NT	17		M + 1 1	
Name:	Vorname:		Matrikelnummer:	
Aufgabe 1			von	6 Punkten
Aufgabe 2			von	7 Punkten
Aufgabe 3			von	7 Punkten
Aufgabe 4			von	8 Punkten
Aufgabe 5			von	7 Punkten
Aufgabe 6			von	7 Punkten
Aufgabe 7			von	3 Punkten
		1		
Gesamtpunktzahl:				
		1		
		Note:		

Aufgabe 1 Mathematik

1. Rotationsmatrix:

2. Grund:

3. Nachteile:

Aufgabe 2 Kinematik

1. (a) Formel:

(b) Berechnung:

2. (a) Maße und Berechnung:

(b) Einsatzgebiete:

•

•

Aufgabe 3 Regelung

1. Zuordnung:

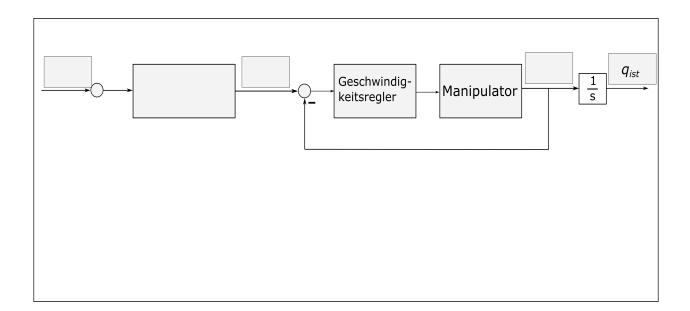
Übertragungsglied	Funktionalbeziehung	Symbol
D-Glied		
S-Glied		
KL-Glied		
P-Glied		

2. Gleichungen:

•

•

3. Regelkreis:



Aufgabe 4 Bewegungsplanung

1. Konfigurationsräume:

•

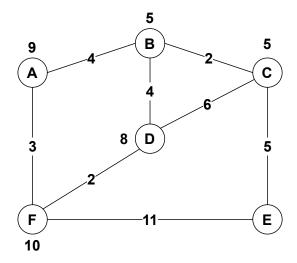
•

2. Algorithmen:

•

•

3. Algorithmus:



<u>Teilschritte</u>:

(0) Open Set: {A}, Closed Set: {}, Expandiere A

- (1) Open Set: { }, Closed Set: { }, Expandiere:

- (2) Open Set: $\{$ }, Closed Set: $\{$ }, Expandiere:

4. Eigenschaft:

Aufgabe 5 Greifen

1. (a) Bedeutung:

(b) Größer:

(c) Aussage:

2. (a) Definition:

(b) Antworten:

Aufgabe 6 Bildverarbeitung

1. Formel:

2. (a) Einfluss:

(b) Ergebnisbild:

3. Segmentierung:

Aufgabe 7 Roboterprogrammierung

1. Verfahren und Begründung:

2. Problem: