

Chapitre 3

Potentiel électrique

I – Potentiel créé par une charge ponctuelle

Le potentiel électrique est défini à partir de la circulation du champ électrique \vec{E} le long d'une trajectoire donnée (annexe II.3).

La circulation élémentaire du champ \vec{E} suivant une courbe L , figure ci-dessous, est donnée par l'expression

$$dC = \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

avec $d\vec{l} = \overrightarrow{MM'}$ est le vecteur déplacement élémentaire sur la courbe L orienté de A vers B .

En un point M de cette courbe à la distance r de la charge q , le champ a pour expression.

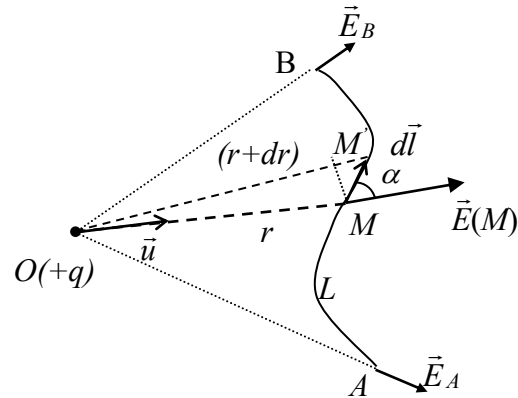
$$\vec{E}(M) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r^2} \vec{u}$$

$$\vec{u} = \frac{\overrightarrow{OM}}{OM}$$

et la circulation est exprimée par

$$dC = \vec{E} \cdot d\vec{l} = E \cdot dl \cdot \cos\alpha$$

avec $\alpha = (\vec{E}, d\vec{l})$ l'angle entre \vec{E} et $d\vec{l}$



En utilisant l'approximation suivante

$$dl \cdot \cos\alpha \approx dr$$

la circulation élémentaire peut être exprimée suivant cette expression

$$dC = E dr = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{dr}{r^2} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} d\left(\frac{-1}{r}\right) = -d\left(\frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + k\right) = -dV$$

avec k une constante

On définit le potentiel électrique, au point M situé à la distance r de la charge q , par la fonction suivante à valeurs scalaires et à une constante k additive près

$$V(M) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} + k$$

1 - Unité (S.I) : Volt (V).

2 - Le potentiel électrique n'est pas défini sur la charge si $r \rightarrow 0 \Rightarrow V \rightarrow \pm\infty$.

3 - Par convention, on considère $V(\infty) = k = 0$ et par conséquent $V(M) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$.

La circulation du champ le long de la courbe L est donnée par

$$C = \int_{AB} dC = \frac{q}{4\pi \epsilon_0} \int_{r_A}^{r_B} \frac{dr}{r^2} = \frac{q}{4\pi \epsilon_0} \left(\frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right) = V_A - V_B$$

$$C = \int_{AB} \vec{E} \cdot d\vec{l} = V_A - V_B$$

La circulation du champ électrique \vec{E} ne dépend pas du chemin suivi, mais ne dépend que des points de départ A et d'arrivée B .

On appelle $(V_A - V_B)$ la différence de potentiel (ddp) entre les points A et B .

Remarque : pour une courbe fermée ($A=B$), on a $C = \oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$ et par conséquent la circulation du champ électrique est conservative et \vec{E} dérive d'un potentiel scalaire $\vec{E}(M) = -\overrightarrow{\text{grad}}V(M)$ (annexe II.3).

II – Potentiel créé par un système de charges ponctuelles

Le champ électrique créé par un système de charges ponctuelles q_i en un point M de l'espace est donné par

$$\vec{E}(M) = \sum_i \vec{E}_i$$

La circulation de ce champ $\vec{E}(M)$ le long d'une trajectoire AB a pour expression

$$C = \int_{AB} \sum_i \vec{E}_i \cdot d\vec{l} = \sum_i \int_{AB} \vec{E}_i \cdot d\vec{l} = \sum_i C_i$$

avec C_i est la circulation du champ \vec{E}_i , créé par la charge q_i placée au point O_i , le long de la trajectoire AB .

$$C_i = \frac{q_i}{4\pi \epsilon_0} \int_{r_{iA}}^{r_{iB}} \frac{dr_i}{r_i^2} \quad \text{avec } r_{iA} = O_i A \text{ et } r_{iB} = O_i B$$

d'où la circulation totale

$$C = \sum_i \frac{q_i}{4\pi \epsilon_0} \left(\frac{1}{r_{iA}} - \frac{1}{r_{iB}} \right)$$

$$= \sum_i \frac{q_i}{4\pi \epsilon_0 r_{iA}} - \sum_i \frac{q_i}{4\pi \epsilon_0 r_{iB}}$$

$$= V_A - V_B$$

qui ne dépend que de l'état initial A et de l'état final B . On appelle la quantité

$$V(M) = \sum_i \frac{q_i}{4\pi \epsilon_0 r_i} + k$$

le potentiel électrique au point M situé à la distance r_i des charge q_i . C'est une fonction à valeurs scalaires et à une constante k additive près.

Le potentiel électrique n'est pas défini sur les charges ponctuelles, si $r_i \rightarrow 0 \Rightarrow V \rightarrow \pm \infty$.

Par convention, s'il n'y a pas de charges à l'infini, si $r_i \rightarrow \infty \Rightarrow V(\infty) = k = 0$.

Conséquence : Le potentiel électrique créé, par des charges q_i , en un point M de l'espace est une superposition des potentiels électriques $V_i(M)$.

$$V(M) = \sum_i V_i(M)$$

III – Surfaces équipotentiellles

Les surfaces équipotentiellles sont l'ensemble des points où le potentiel électrique a partout la même valeur. Elles sont définies par l'équation (cas d'un espace à trois dimensions)

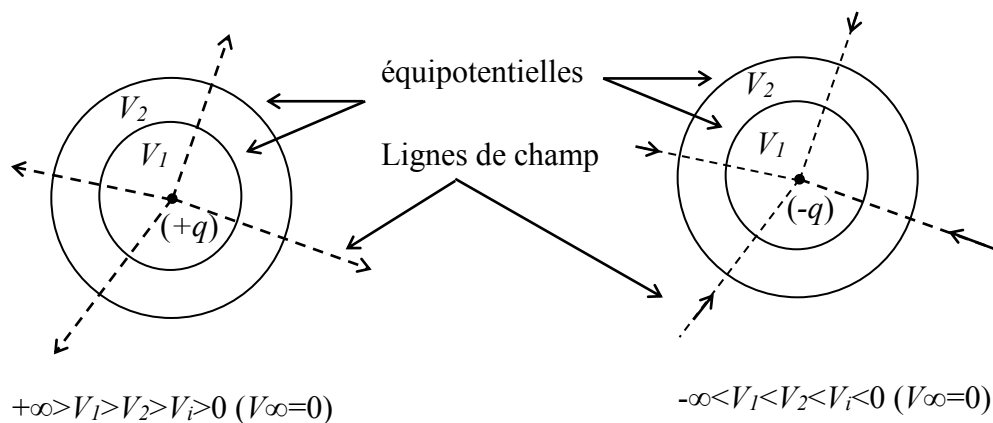
$$V(M) = V(x, y, z) = V_0 = Cte$$

III.1 – Cas d'une charge ponctuelle

Le potentiel électrique $V(M)$ créé, par une charge ponctuelle q , en un point M de l'espace à la distance r est

$$V(M) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r}$$

si $V(M) = Cte$ alors $r = Cte$, et les surfaces équipotentiellles sont des sphères, figure ci-dessous, de rayons constants et centrées sur la position de la charge q (on a une symétrie sphérique).



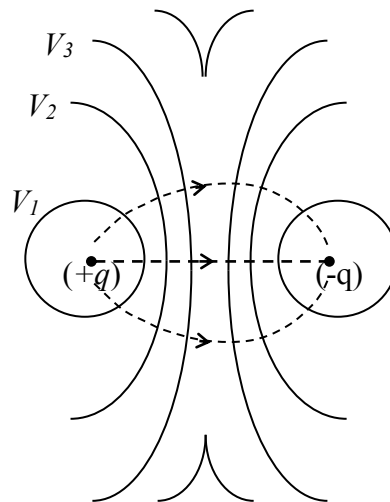
Remarque : Les lignes de champ (tangentes à $\vec{E}(M)$) sont des trajectoires orthogonales aux surfaces équipotentiellles.

III.2 – Cas de deux charges ponctuelles

Le potentiel électrique $V(M)$ créé, par deux charges ponctuelles l'une positive $(+q)$ et l'autre négative $(-q)$, en un point M de l'espace, à la distance r_1 de la charge positive et r_2 de la charge négative, est

$$V(M) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r_1} + \frac{(-q)}{4\pi\epsilon_0 r_2} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$$

si $V(M) = Cte$ alors $\left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right) = Cte$ et les surfaces équipotentiellles correspondantes ont l'allure de la figure ci-dessous



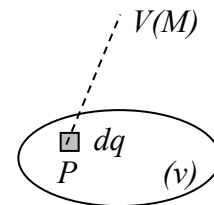
IV – Potentiel créé par une distribution continue de charges

IV.1 – Cas de distribution volumique

$$V(M) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint_{(v)} \frac{dq}{r}$$

$$V(M) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint_{(v)} \frac{\rho(P)dv}{r}$$

$r = PM$ avec $r > 0$

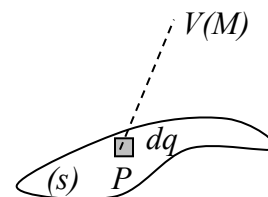


IV.2 – Cas de distribution surfacique

$$V(M) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iint_{(s)} \frac{dq}{r}$$

$$V(M) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iint_{(s)} \frac{\sigma(P)ds}{r}$$

$r = PM$ avec $r > 0$

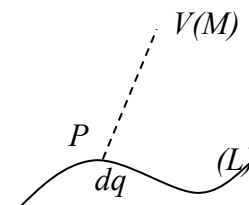


IV.3 – Cas de distribution linéaire

$$V(M) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{(L)} \frac{dq}{r}$$

$$V(M) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{(L)} \frac{\lambda(P)dl}{r}$$

$r = PM$ avec $r > 0$



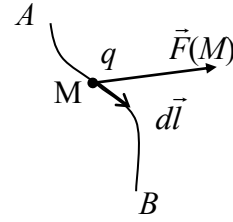
V – Travail de la force électrostatique

Dans une région de l'espace où il existe un champ électrique $\vec{E}(M)$, une charge ponctuelle q est soumise à une force électrique, figure ci-dessous,

$$\vec{F}(M) = q\vec{E}(M)$$

Au cours d'un déplacement élémentaire $d\vec{l}$ de la charge q le long d'une trajectoire AB , la force $\vec{F}(M)$ va fournir un travail élémentaire

$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{l} = q\vec{E} \cdot d\vec{l}$$



Le travail total en Joule (J) de la force électrique pour la trajectoire AB (en utilisant les résultats de la circulation de $\vec{E}(M)$) est donné par

$$W = \int_{AB} dW = q \int_{AB} \vec{E} \cdot d\vec{l} = q(V_A - V_B)$$

Le travail de la force électrique ne dépend que de l'état initial A et de l'état final B de la trajectoire parcourue.

Remarque : à partir de la relation $(V_A - V_B) = \frac{W}{q}$, on détermine l'unité de la différence de potentiel entre les points A et B .

Le Volt est la différence de potentiel entre deux points d'un champ électrique tel que le déplacement, par la force électrique, d'une charge de 1 Coulomb entre ces deux points met en jeu un travail de 1 Joule.

VI – Equations caractéristiques du champ et du potentiel électriques

Les propriétés électrostatiques de l'espace peuvent être représentées soit par le vecteur champ électrique $\vec{E}(x,y,z)$, soit par la fonction scalaire potentiel électrique $V(x,y,z)$.

VI.1 – Relation entre champ et potentiel

Dans un espace à trois dimensions, où il y a un champ $\vec{E}(M)$ et un potentiel $V(M)$, on a la relation suivante de la circulation du champ électrique

$$dC = \vec{E} \cdot d\vec{l} = -dV$$

$$dV = \left(\frac{\partial V}{\partial x}\right)dx + \left(\frac{\partial V}{\partial y}\right)dy + \left(\frac{\partial V}{\partial z}\right)dz = \overrightarrow{\text{grad}V} \cdot d\vec{l}$$

On déduit alors, que le champ électrique dérive du potentiel électrique (annexe II.2) par la relation

$$\vec{E}(M) = -\overrightarrow{\text{grad}V}(M)$$

Dans le cas où on travaille dans un système de coordonnées cartésiennes (x,y,z) , on a

$$\vec{E} = \begin{cases} E_x = - \frac{\partial V}{\partial x} \\ E_y = - \frac{\partial V}{\partial y} \\ E_z = - \frac{\partial V}{\partial z} \end{cases}$$

Dans le cas où on travaille dans un système de coordonnées cylindriques (ρ, φ, z) , on a

$$\vec{E} \begin{cases} E_\rho = - \frac{\partial V}{\partial \rho} \\ E_\varphi = - \frac{1}{\rho} \frac{\partial V}{\partial \varphi} \\ E_z = - \frac{\partial V}{\partial z} \end{cases}$$

Dans le cas où on travaille dans un système de coordonnées sphériques (r, θ, φ) , on a

$$\vec{E} \begin{cases} E_r = - \frac{\partial V}{\partial r} \\ E_\theta = - \frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} \\ E_\varphi = - \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial V}{\partial \varphi} \end{cases}$$

Conséquence : à partir de la relation $\vec{E}(M) = -\overrightarrow{\text{grad}} V(M)$ exprimée en coordonnées cartésiennes, on déduit l'unité du champ électrique (Volts/mètre) au lieu de (Newtons/Coulomb) déduite à partir de la force électrique $E = \frac{F}{q}$.

VI.2 – Expression locale du théorème de Gauss

Le flux d'un champ électrique $\vec{E}(M)$, créé par une charge de densité volumique ρ , à travers une surface fermée (S) est exprimé par le théorème de Gauss

$$\phi = \oint_{(S)} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{1}{\epsilon_0} \iiint_{(V)} \rho dv$$

Ce flux peut être réécrit, en utilisant le théorème de Green ou d'Ostrogradski (annexe II.3), suivant l'expression

$$\phi = \oint_{(S)} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \iiint_{(V)} \text{div} \vec{E} \cdot dv \text{ où } (V) \text{ est le volume limité par la surface } (S)$$

De ces deux relations, on déduit l'expression locale du théorème de Gauss (ou 1^{ère} équation de Maxwell)

$$\text{div} \vec{E}(M) = \frac{\rho(M)}{\epsilon_0}$$

Si $\rho(M) \neq 0$ alors $\text{div} \vec{E}(M) \neq 0$ et le flux électrique n'est pas conservatif.

Si $\rho(M) = 0$ alors $\text{div} \vec{E}(M) = 0$ et le flux électrique est conservatif (flux de $\vec{E}(M)$ à travers une surface fermée est nul).

Conséquence : Le calcul de la divergence de $\vec{E}(M)$, en un point de l'espace (annexe II.2), nous renseigne sur la présence ou non de charges électriques (sources de champ) en ce point.

VI.3 – Rotationnel du champ électrique

La circulation du champ électrique $\vec{E}(M)$, le long d'une trajectoire (L) fermée est nulle

$$C = \oint_{(L)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$$

En utilisant le théorème de Stokes (annexe II.3), la relation précédente peut être réécrite sous la forme

$$\oint_{(L)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \iint_{(S)} \text{rot} \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0 \quad \text{où } (S) \text{ une surface s'appuyant sur } (L)$$

On déduit, le rotationnel du champ électrique (ou 2^{ème} équation de Maxwell)

$$\text{rot} \vec{E}(M) = \vec{0}$$

C'est la condition nécessaire et suffisante pour que le champ $\vec{E}(M)$ dérive d'un potentiel scalaire.

Conséquence : la condition $\text{rot} \vec{E} = \vec{0}$ implique que le champ électrique $\vec{E}(M)$ n'est pas un champ tourbillonnaire (vecteur tournant).

VI.4 – Equations de Poisson et de Laplace

En utilisant les résultats précédents, on déduit la relation suivante

$$\text{div} \vec{E}(M) = \text{div} \left(-\overrightarrow{\text{grad}} V(M) \right) = -\Delta V(M) = \frac{\rho(M)}{\epsilon_0}$$

L'équation de Poisson est donnée par

$$\Delta V(M) + \frac{\rho(M)}{\epsilon_0} = 0$$

Si $\rho(M) = 0$, on obtient l'équation de Laplace

$$\Delta V(M) = 0$$