

量子场论 I

第三次课后作业参考答案

如发现参考答案有错误请不吝告知（微信zhiqihuang或邮箱huangzhq25@sysu.edu.cn）

课件下载 https://github.com/zqhuang/SYSU_QFTI

先乱入一下傅立叶变换的一些符号（据说你们经常搞错...）

傅立叶变换

$$\partial_\mu \rightarrow -ik_\mu$$

$$\partial^\mu \rightarrow -ik^\mu$$

$$\mathbf{k} \equiv (k^1, k^2, k^3) = (-k_1, -k_2, -k_3)$$

所有加粗的三维矢量字母都是上标，例如 \mathbf{A} , \mathbf{x} 等。而梯度符号则是

$$\nabla \equiv \left(\frac{\partial}{\partial x^1}, \frac{\partial}{\partial x^2}, \frac{\partial}{\partial x^3} \right) = (\partial_1, \partial_2, \partial_3)$$

因为默认上标的 \mathbf{x} 跑到了分母，所以 ∇ 是默认下标，所以有：

$$\nabla \rightarrow -i(k_1, k_2, k_3) = i(k^1, k^2, k^3) = i\mathbf{k}$$

第1题：题目和思路

题目：证明自由 $U(1)$ 规范场 A^μ 在库仑规范 $A^0 = 0, \nabla \cdot \mathbf{A} = 0$ 下的Hamilton密度为

$$\mathcal{H} = \frac{1}{2} |\dot{\mathbf{A}}|^2 + \frac{1}{2} |\nabla \times \mathbf{A}|^2$$

并证明在傅立叶空间Hamilton量可以写成

$$H = \int d^3\mathbf{k} \left[\frac{1}{2} |\dot{\mathbf{A}}|^2 + \frac{1}{2} |\mathbf{k} \times \mathbf{A}|^2 \right]$$

思路：老套路不需要思考了.....

第1题解答

在库仑规范下,

$$F_0^i = \partial_0 A^i, \quad F_i^0 = \partial^0 A_i = -\partial_0 A^i$$

$$F_{21} = \partial_2 A_1 - \partial_1 A_2 = -\partial_2 A^1 + \partial_1 A^2 = (\nabla \times \mathbf{A})_3$$

同理有 $F_{13} = (\nabla \times \mathbf{A})_2$, $F_{32} = (\nabla \times \mathbf{A})_1$, 都代入 $\mathcal{L} = -\frac{1}{4}F^{\mu\nu}F_{\mu\nu}$ 就得到

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2}|\dot{\mathbf{A}}|^2 - \frac{1}{2}|\nabla \times \mathbf{A}|^2$$

于是 A^i 对应的广义动量密度 $\pi_i = \dot{A}^i$, 然后就有

$$\mathcal{H} = \pi_i \dot{A}^i - \mathcal{L} = \frac{1}{2}|\dot{\mathbf{A}}|^2 + \frac{1}{2}|\nabla \times \mathbf{A}|^2$$

第1题解答（续）

H 等于 \mathcal{H} 的全空间积分：

$$H = \int d^3\mathbf{x} \frac{1}{2} \left[|\dot{\mathbf{A}}|^2 + |\nabla \times \mathbf{A}|^2 \right]$$

然后利用实空间二次项的积分等于傅立叶空间的同样二次项的积分，即得到

$$H = \int d^3\mathbf{k} \left[\frac{1}{2} |\dot{\mathbf{A}}|^2 + \frac{1}{2} |\mathbf{k} \times \mathbf{A}|^2 \right]$$

第2题: 题目和思路

题目: 利用上题的Hamilton量的表达式以及我们在课上得到的 $\hat{\mathbf{A}}$ 在傅立叶空间的解:

$$\hat{\mathbf{A}} = \frac{1}{\sqrt{2|\mathbf{k}|d^3\mathbf{k}}} \sum_{s=\pm 1} \mathbf{e}_{\mathbf{k},s} \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} + \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \right)$$

证明Hamilton量的算符表达式为

$$\hat{H} = \sum_{\mathbf{k}} \sum_{s=\pm 1} (\hat{N}_{\mathbf{k},s} + 1/2) |\mathbf{k}|$$

其中 $\hat{N}_{\mathbf{k},s} \equiv \hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k},s}$ 是动量为 \mathbf{k} , 自旋为 s 的粒子数算符。

思路: 直接代入计算, 利用产生湮灭算符的对易关系。

第2题解答

由

$$\hat{\mathbf{A}} = \frac{1}{\sqrt{2|\mathbf{k}|d^3\mathbf{k}}} \sum_{s=\pm 1} e_{\mathbf{k},s} \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} + \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \right)$$

(抱歉一开始出题时这个式子打错了，由此引起的问题均不扣分) 可得到

$$\hat{\mathbf{A}}^\dagger = \frac{1}{\sqrt{2|\mathbf{k}|d^3\mathbf{k}}} \sum_{s=\pm 1} e_{\mathbf{k},s}^\dagger \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger + \hat{a}_{-\mathbf{k},s} \right)$$

再利用 $d\hat{a}/dt = -i|\mathbf{k}|\hat{a}$, $d\hat{a}^\dagger/dt = i|\mathbf{k}|\hat{a}^\dagger$, 有

$$\frac{d\hat{\mathbf{A}}}{dt} = \frac{-i\sqrt{|\mathbf{k}|}}{\sqrt{2d^3\mathbf{k}}} \sum_{s=\pm 1} e_{\mathbf{k},s} \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} - \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \right)$$

$$\frac{d\hat{\mathbf{A}}^\dagger}{dt} = \frac{i\sqrt{|\mathbf{k}|}}{\sqrt{2d^3\mathbf{k}}} \sum_{s=\pm 1} e_{\mathbf{k},s}^\dagger \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger - \hat{a}_{-\mathbf{k},s} \right)$$

第2题解答(续)

利用 $\mathbf{e}_{\mathbf{k},s}$ ($s = \pm 1$)的正交归一性, 得到

$$\frac{d^3\mathbf{k}}{2} \left| \frac{d\hat{\mathbf{A}}}{dt} \right|^2 = \frac{d^3\mathbf{k}}{2} \frac{d\hat{\mathbf{A}}^\dagger}{dt} \frac{d\hat{\mathbf{A}}}{dt} = \frac{|\mathbf{k}|}{4} \sum_s \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} - \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \right) \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger - \hat{a}_{-\mathbf{k},s} \right)$$

再利用 $\frac{\mathbf{k}}{|\mathbf{k}|} \times \mathbf{e}_{\mathbf{k},s}$ ($s = \pm 1$)的正交归一性, 得到

$$\begin{aligned} \frac{d^3\mathbf{k}}{2} |\mathbf{k} \times \hat{\mathbf{A}}|^2 &= \frac{|\mathbf{k}|^2 d^3\mathbf{k}}{2} \left(\frac{\mathbf{k}}{|\mathbf{k}|} \times \hat{\mathbf{A}}^\dagger \right) \left(\frac{\mathbf{k}}{|\mathbf{k}|} \times \hat{\mathbf{A}} \right) \\ &= \frac{|\mathbf{k}|}{4} \sum_s \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger + \hat{a}_{-\mathbf{k},s} \right) \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} + \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \right) \end{aligned}$$

上面两个结果相加并对 \mathbf{k} 求和即得:

$$\hat{H} = \sum_{\mathbf{k},s} \frac{|\mathbf{k}|}{4} \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} \hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger + \hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k},s} + \hat{a}_{-\mathbf{k},s} \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger + \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \hat{a}_{-\mathbf{k},s} \right)$$

第2题解答(续)

因为是对所有 \mathbf{k} 求和，可以把后面两项的 $-\mathbf{k}$ 换成 \mathbf{k} 。这样后两项和前两项贡献相同，就得到

$$\hat{H} = \sum_{\mathbf{k},s} \frac{|\mathbf{k}|}{2} \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} \hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger + \hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k},s} \right)$$

再利用对易关系 $\hat{a}_{\mathbf{k},s} \hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger = \hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k},s} + 1$ ，即得到

$$\hat{H} = \sum_{\mathbf{k},s} |\mathbf{k}| \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k},s} + \frac{1}{2} \right)$$

第3题题目和思路

题目：证明自由 $U(1)$ 规范场 A^μ 在库仑规范 $A^0 = 0, \nabla \cdot \mathbf{A} = 0$ 下的动量

$$P^i = \int d^3\mathbf{x} (\partial^0 \mathbf{A} \cdot \partial^i \mathbf{A})$$

是守恒量。并把它写成傅立叶空间的积分。

思路：默默祭出必杀技Noether定理

第3题解答

考虑沿第一个空间方向的空间整体（包括空间里的场）平移 $x^\mu \rightarrow x^\mu + \epsilon \delta_1^\mu$ ，平移后坐标为 x^μ 的点在平移前的坐标则为 $x^\mu - \epsilon \delta_1^\mu$ 。

$$\frac{\delta A^i}{\delta \epsilon} = -\partial_1 A^i$$

拉氏密度改变量 $\delta \mathcal{L} = -\epsilon \partial_1 \mathcal{L} = \epsilon \partial_\mu (-\delta_1^\mu \mathcal{L})$ 。所以Noether定理里可以取 $F^\mu = -\delta_1^\mu \mathcal{L}$ 。

守恒流为：

$$j^\mu = F^\mu - \frac{\delta A^i}{\delta \epsilon} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_\mu A^i)} = -\delta_1^\mu \mathcal{L} - \partial_1 A^i F^\mu_i$$

这里我们用到了课上推导过的结论 $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial F_{\mu\nu}} = -F^{\mu\nu}$ 。最后， j^0 的全空间积分即为守恒量（沿第一个空间方向的动量）：

$$P_1 = \int d^3\mathbf{x} (\partial_1 A^i \partial^0 A_i) = \int d^3\mathbf{x} (\partial^0 \mathbf{A} \cdot \partial_1 \mathbf{A})$$

第3题解答 (续)

上式我们用到了 $F_i^0 = \partial^0 A_i$ 。重复同样的步骤，并把 P 的指标升上去，，我们可以得到对 $i = 1, 2, 3$ 均有

$$P^i = \int d^3\mathbf{x} (\partial^0 \mathbf{A} \cdot \partial^i \mathbf{A})$$

因为这里的二次项不是对称的，在傅立叶空间有两种等价的方式来写这个积分：

$$P^i = \int d^3\mathbf{k} (-ik^i) (\partial^0 \mathbf{A}^\dagger \cdot \mathbf{A}) = \int d^3\mathbf{k} (ik^i) (\mathbf{A}^\dagger \cdot \partial^0 \mathbf{A})$$

或更简洁地写成对称的形式：

$$\mathbf{P} = \int d^3\mathbf{k} \frac{i\mathbf{k}}{2} (\mathbf{A}^\dagger \cdot \partial^0 \mathbf{A} - \partial^0 \mathbf{A}^\dagger \cdot \mathbf{A})$$

第4题题目和思路

题目：利用上题的动量 P^i 的表达式以及我们在课上得到的 $\hat{\mathbf{A}}$ 在傅立叶空间的解：

$$\hat{\mathbf{A}} = \frac{1}{\sqrt{2|\mathbf{k}|d^3\mathbf{k}}} \sum_{s=\pm 1} \mathbf{e}_{\mathbf{k},s} \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} + \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \right)$$

证明动量 $\mathbf{P} \equiv (P^1, P^2, P^3)$ 的算符表达式为

$$\hat{\mathbf{P}} = \sum_{\mathbf{k}} \sum_{s=\pm 1} \mathbf{k} \hat{N}_{\mathbf{k},s}$$

其中 $\hat{N}_{\mathbf{k},s} \equiv \hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k},s}$ 是动量为 \mathbf{k} ，自旋为 s 的粒子数算符。

思路：直接代入计算。

第4题解答

由

$$\hat{\mathbf{A}} = \frac{1}{\sqrt{2|\mathbf{k}|d^3\mathbf{k}}} \sum_{s=\pm 1} \mathbf{e}_{\mathbf{k},s} \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} + \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \right)$$

(抱歉一开始出题时这个式子也打错了，由此引起的问题均不扣分) 可得到

$$\hat{\mathbf{A}}^\dagger = \frac{1}{\sqrt{2|\mathbf{k}|d^3\mathbf{k}}} \sum_{s=\pm 1} \mathbf{e}_{\mathbf{k},s}^\dagger \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger + \hat{a}_{-\mathbf{k},s} \right)$$

再利用 $d\hat{a}/dt = -i|\mathbf{k}|\hat{a}$, $d\hat{a}^\dagger/dt = i|\mathbf{k}|\hat{a}^\dagger$, 有

$$\partial^0 \hat{\mathbf{A}} = \frac{-i\sqrt{|\mathbf{k}|}}{\sqrt{2d^3\mathbf{k}}} \sum_{s=\pm 1} \mathbf{e}_{\mathbf{k},s} \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} - \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \right)$$

$$\partial^0 \hat{\mathbf{A}}^\dagger = \frac{i\sqrt{|\mathbf{k}|}}{\sqrt{2d^3\mathbf{k}}} \sum_{s=\pm 1} \mathbf{e}_{\mathbf{k},s}^\dagger \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger - \hat{a}_{-\mathbf{k},s} \right)$$

第4题解答(续)

$$\begin{aligned}\hat{\mathbf{P}} &= \int d^3\mathbf{k} \frac{i\mathbf{k}}{2} \left(\hat{\mathbf{A}}^\dagger \cdot \partial^0 \hat{\mathbf{A}} - \partial^0 \hat{\mathbf{A}}^\dagger \cdot \hat{\mathbf{A}} \right) \\&= \frac{1}{4} \sum_{\mathbf{k},s} \mathbf{k} \left[\left(\hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger + \hat{a}_{-\mathbf{k},s} \right) \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} - \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \right) + \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger - \hat{a}_{-\mathbf{k},s} \right) \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s} + \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \right) \right] \\&= \frac{1}{2} \sum_{\mathbf{k},s} \mathbf{k} \left(\hat{a}_{\mathbf{k},s}^\dagger \hat{a}_{\mathbf{k},s} - \hat{a}_{-\mathbf{k},s} \hat{a}_{-\mathbf{k},s}^\dagger \right) \\&= \frac{1}{2} \sum_{\mathbf{k},s} \mathbf{k} \hat{N}_{\mathbf{k},s} + \frac{1}{2} \sum_{\mathbf{k},s} (-\mathbf{k}) \left(\hat{N}_{-\mathbf{k},s} + 1 \right) \\&= \frac{1}{2} \sum_{\mathbf{k},s} \mathbf{k} \hat{N}_{\mathbf{k},s} + \frac{1}{2} \sum_{\mathbf{k},s} \mathbf{k} \left(\hat{N}_{\mathbf{k},s} + 1 \right) \\&= \sum_{\mathbf{k},s} \mathbf{k} \hat{N}_{\mathbf{k},s} + \sum_{\mathbf{k},s} \mathbf{k} \\&= \sum_{\mathbf{k},s} \mathbf{k} \hat{N}_{\mathbf{k},s}\end{aligned}$$

注：“真空动量” $\sum_{\mathbf{k},s} \mathbf{k}$ 两两反向的动量抵消，总和为零。

第5题题目和思路

题目：对旋量 ψ ，证明 $\bar{\psi}\not{\partial}\psi$ 是洛伦兹变换下的标量。

思路：利用 Λ 矩阵的性质 $\Lambda^\dagger = \gamma^0 \Lambda^{-1} \gamma^0$ 。

第5题解答

设有洛伦兹变换 $x^\mu \rightarrow a^\mu_\nu x^\nu$, 对应的旋量变换矩阵为 Λ 矩阵。课上我们已经证明了 $\Lambda^\dagger = \gamma^0 \Lambda^{-1} \gamma^0$ (或者两边右乘 γ^0 得到 $\Lambda^\dagger \gamma^0 = \gamma^0 \Lambda^{-1}$), 再者根据定义有 $\Lambda^{-1} \gamma^\mu \Lambda = a^\mu_\lambda \gamma^\lambda$ 。我们利用这两条性质以及洛伦兹变换矩阵的正交性质 $a^\mu_\lambda a_\mu^\nu = \delta_\lambda^\nu$ 来完成证明:

$\bar{\psi} \not{\partial} \psi$ 在洛伦兹变换下成为 (注意洛伦兹变换的变换矩阵不依赖于坐标, 偏导符号只作用到 ψ 上):

$$\begin{aligned} & (\psi^\dagger \Lambda^\dagger \gamma^0) (\gamma^\mu \partial_\mu) (\Lambda \psi) \\ = & (\psi^\dagger \gamma^0 \Lambda^{-1}) (\gamma^\mu a_\mu^\nu \partial_\nu) (\Lambda \psi) \\ = & (\bar{\psi} \Lambda^{-1} \gamma^\mu \Lambda \Lambda^{-1} a_\mu^\nu \partial_\nu) (\Lambda \psi) \\ = & \bar{\psi} a^\mu_\lambda \gamma^\lambda \Lambda^{-1} a_\mu^\nu \Lambda \partial_\nu \psi \\ = & \bar{\psi} a^\mu_\lambda a_\mu^\nu \gamma^\lambda \partial_\nu \psi \\ = & \bar{\psi} \delta_\lambda^\nu \gamma^\lambda \partial_\nu \psi \\ = & \bar{\psi} \gamma^\nu \partial_\nu \psi \\ = & \bar{\psi} \not{\partial} \psi \end{aligned}$$