中国海洋大学教师系列专业技术职务评聘申报一览表

信息科学与工程学

呈报单位: 填表时间: 2015年09月15日 申报职务: 副教授 职务类型: 男性 沈钺 性别 现专业技术职务 讲师 评定时间 2003.10 现专业技术岗位 讲师一级 聘任时间 2010.01 姓名 博士研究生 毕业时间 2003134 最后学历 2003.12 2003.12 出生年月 1974.03 职工号 最后学位 博士 授予时间 大学及以上学习经历 工作经历 起止时间 学习单位 专业 学位/学历 起止时间 工作单位 职务 承担工作 博士/博士研究生毕 /2003.12西安交通大学 机械学 2003.07/ 中国海洋大学 讲师 教学科研 硕士/硕士研究生毕 1995. 09/1998. 07 洛阳工学院 机电一体化 1991.09/1995.07 洛阳工学院 学士/本科 自动控制 任现专业技术职务近五年来研究生培养情况 近三年年度考核情况 2014年 2013年 2012年 己毕业博士生 年度 在读博士生 0 合格 合格 优秀 己毕业硕士生 3 在读硕士生 考核结果 4 任现专业技术职务近五年来承担科研项目情况(经费单位:万元) 项目编号 项目类别 项目负责人 本人位次 项目经费 到校经费 本人经费 项目级别 数据来源 开始时间 结束时间 项目名称 小型AUV系统研制与 2014.11 2015.12 841562004 其他项目 何波 2 100 60 0 个人填写 主持 海试检验 基于感知驱动的自 国家高技术 航式海底地形貌探 研究发展计 2014AA0934 2016.12 年睿 主持 科技处 2014.01 5 150 150 0 测传感器关键技术 划(863计划 10 研发 基于声纳和水下视 国家高技术 2009AA12Z3 觉的深海复杂环境 研究发展计 2009.01 2010.12 魏志强 400 400 0 主持 科技处 下AUV组合导航系统 划(863计划 30 关键技术 任现专业技术职务近五年来承担教研项目(经费单位:万元) 结束时间 项目主持人 项目经费 本人经费 开始时间 项目名称 项目来源 本人位次 数据来源 《模拟电子技术》校级精 2009.07 2011.07 校教研基金 姬光荣 2 个人填写 1 1 品课程建设 基于CDIO教育理念的《电 2012.07 2013.07 校教研基金 秦平 3 1 0.5 个人填写 路分析基础》教学研究 任现专业技术职务近五年来发表科研、教学论文情况 是否通讯作 论文题目 刊物名称 年份 期次 本人位次 级别 影响因子/转载 数据来源 者 Simultaneous Localization and Mapping with Iterative Sparse Extended Information Sensors 2015 15 (8) 4 SCI二区 是 2.245 个人填写 Filter for Autonomous Vehicles Autonomous Navigation Based on SEIF with Consistency Mathmatical Problems 2015 2015 1 SCI源期刊 否 0.762 个人填写 Constrained for C-Ranger in Engineering AUV Optimization of Grey Model with The Fractional Order Journal of Grey System 2014 17(3)1 公开发表 否 个人填写 Accumulation Comparison of MERIS and Dragon 2 Final Result 2 GOCI ocean color product in 2012 EI收录 否 个人填写 & Dragon the Yellow Sea of China 基于进化建模方法的HJ-1CCD黄海 2 核心期刊 悬浮物和叶绿素a浓度遥感反演模 海洋学报 2014 36(11)否 个人填写 型研究 用联系的观点指导"模拟电子技 中国海洋大学高教研究 个人填写 2012 2 1 其它 术"教学设计 CDIO教育理念在电路分析基础中 2 中国海洋大学高教研究 2013 2 其它 个人填写 的应用 '电路分析基础"中引入EDA仿真教 中国海洋大学高教研究 2011 1 2 其它 个人填写 学的探讨 任现专业技术职务近五年来出版著作、教材情况 出版社 数据来源 版次 总字数(万字) 本人撰写(万字) 本人位次 著作、教材名称 任现专业技术职务近五年来获得专利情况 专利号 专利名称 授权时间 本人位次 专利类型 数据来源 201420639690.0 多功能拼接式数据交换板 2015.05 2 实用新型 科技处 用于密闭舱体的泄露检测系统 个人填写 201420635402.4 2015.03 2 国家实用新型 任现专业技术职务近五年来教学科研获奖情况 项目名称 授奖单位 时间 奖励名称 奖励等级 本人位次 数据来源 构建文科物理教学体系, 推进科 2014 第七届山东省高等教育教学成果奖 三等 山东省教育厅 教务处 4 学文化素质教育 构建文科物理教学体系 推进科 中国海洋大学第八届优秀教学成果奖 2010 一等 中国海洋大学 教务处 4 学文化素质教育 电子技术课程群建设的研究与实 二等 2012 中国海洋大学第九届本科优秀教学成果奖 中国海洋大学 教务处

任现专业技术职务近五年来承担教学任务情况(课程类型指全日制研究生或本科生课程)														
学年	学期	课程名称/其它教学 任务	学生人数	学时数	课程类型	学年	学期	课程名称/其它教学任务			学生。	人数	的数	课程类型
2014	第二学期	模拟电子技术基础	75	64	本科生课程	2013	第二学期	模拟电子技术基础			70	0	64	本科生课程
2013	第一学期	模拟电子技术基础	82	64	本科生课程	2012	第一学期	模拟电子技术基础			64	4	64	本科生课程
2011	第一学期	模拟电子技术基础	79	64	本科生课程	2012	第一学期	生活中的电学知识			32	2	32	本科生课程
2010	第一学期	模拟电子技术基础	59	68	本科生课程	2011	第二学期	生活中的电学知识			53	3	32	本科生课程
2012	第二学期	生活中的电学知识	65	32	本科生课程	2010	第一学期	生活中的电学知识			29	9	34	本科生课程
2010	第二学期	生活中的电学知识	71	32	本科生课程	2014	春季学期	020K0042矩阵分析			5		64	全日制研究生
2015	春季学期	人工神经网络	61	54	全日制研究 生	2013	春季学期	矩阵分析			13	3	64	全日制研究生
2014	春季学期	020K0133人工神经 网络	45	54	全日制研究 生	2011	第二学期	矩阵分析			20	0	64	全日制研究生
2011	第二学期	人工神经网络	55	54	全日制研究 生	2010	第二学期	020K0042矩阵分析			47	7	64	全日制研究生
2010	第一学期	020K0133人工神经 网络	93	54	全日制研究 生	2013	春季学期	人工神经网络			49	9	54	全日制研究生
2014	春季学期	本科毕业设计	6	72	本科生课程	2015	春季学期	本科毕业设计			4		48	本科生课程
2013	春季学期	本科毕业设计	5	60	本科生课程	2012	春季学期	本科毕业设计			3		36	本科生课程
2011	春季学期	本科毕业设计	6	72	本科生课程	2011	春季学期	OUC-SRDP			5		20	本科生课程
2014	春季学期	国家级大学生创新 创业训练计划	5	34	本科生课程									
学校本科课程教学评估或研究生英语授课的国际课程评估结果					课程名称	模拟电	2子技术基础	学期	第一学期	学年	201	11 评	估结果	优秀

学术成果应用及取得社会经济效益情况

依托国家自然科学基金"大尺度海底环境下自主式水下机器人的同时定位与地图构建研究(41176076)"与863"基于感知驱动的自航式海底地形地貌探测传感器关键技术研发(2014AA093410)",做为骨干成员,承担项目中水下机器人AUV的研制、测试与开发。具体包括AUV的机械结构设计与测试、AUV建模与仿真分析、AUV导航与运动控制等方面。已取得的学术成果为:在SCI收录期刊(2区与3区)发表2篇文章,获批实用新型专利2项(排名第2,第1名是学生)。在中央高校基本科研业务费专项基金的支持下,目前进行AUV海试检验工作,以推进小型AUV系统的产业化。

在学科建设、专业建设、梯队建设和实验室建设等方面的贡献

- 1. 做为骨干成员,在海洋探测技术,特别是水下运载平台技术方面有一定的积累。参与电子系水下机器人实验室(UVL)建设,主要承担不同型号的AUV与ROV水下平台的 研制,用于科学研究与本科水下机器人竞赛。
- 2. 2011年对本科基础专业课程《模拟电子技术基础》进行教学评估,结果为优秀。承担该课程的校级精品课程建设以及相关教学研究。同时,该课程的教研成果与电子系 其它专业课程一起获得了2012年度校级教学成果二等奖"电子技术课程群建设的研究与实践"。
- 3. 参与并承担通识教学中的科学素质类精品课程的建设,主要负责其中通识课程《生活中的电学知识》的建设,该教学成果获得2014年省教学成果三等奖以及2010年度校 级教学成果一等奖。

其它业绩(表中未包含内容及近五年以外的工作业绩)

- 1. 2010年度中国海洋大学优秀教师。
- 2. 2012年度信息学院突出贡献奖
- 3. 完成工程硕士教学工作,主讲《矩阵分析》课程,指导工程硕士4人毕业,1人在读。
- 4. 2015年,指导本科生组队参加山东省大学生机器人大赛中的水下机器人比赛。

所申报职务工作思路及预期工作目标

- 1. 教学:继续坚持本科教学研究与改进,进一步完善基础专业课程《模拟电子技术》教学模式,加强与其它本科专业课程的紧密联系,完成本科毕业设计指导任务。继续 承担《矩阵分析》与《神经网络理论》两门研究生的教学工作。每年培养研究生1-3人,指导本科生4-6人。
- 2. 科研:依托已有项目,继续深入研发水下机器人结构优化、建模仿真、导航控制等关键技术,搭建不同型号的AUV与ROV水下运动平台,以满足搭载不同传感器的需要, 实现多种海洋观测科学研究任务。力争获得国家自然科学基金项目一项,同时参与其他项目。每年发表1-2篇SCI/EI学术论文。在未来的工作中进一步推进AUV系统的实用 化与产业化。
- 3. 学科建设与专业建设:进一步深化水下机器人实验室建设,构建水下运动平台,为本科教学、科技竞赛以及科研任务提供技术支撑。积极参与本专业相关团队计划和人 才计划申报、建设与评估工作。

个人承诺: 本人保证以上所填信息全部准确、真实,若存在不准确、不真实的信息,本人愿承担撤销评聘资格、解除聘任合同等一切责任。

个人签名: 年 月 日