Utilización de la memoria

Los sistemas basados en procesadores MIPS suelen dividir la memoria en tres partes (véase figura B.5.1). La primera parte, junto al extremo inferior del espacio de direcciones (a partir de la dirección $400000_{\rm hex}$), es el *segmento de texto*, que contiene las instrucciones del programa.

La segunda parte, sobre el segmento de texto, es el segmento de datos, que se divide en dos partes. La parte de datos estáticos (a partir de la dirección 10000000_{hex}) contiene objetos cuyo tamaño es conocido por el compilador y cuya vida útil —el intervalo durante el cual un programa puede acceder a ellos— es el tiempo que tarda en ejecutarse el programa completo. Por ejemplo, en C, las variables globales son asignadas estáticamente, ya que se pueden referenciar en cualquier momento durante una ejecución del programa. El enlazador asigna objetos estáticos a las posiciones en el segmento de datos y resuelve las referencias a estos objetos.

Datos estáticos: parte de la memoria que contiene los datos cuyo tamaño es conocido por el compilador y cuya vida útil es la duración de la ejecución entera del programa.

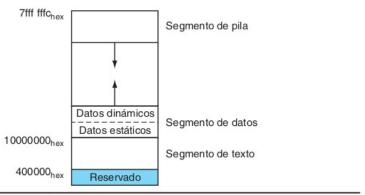


FIGURA B.5.1 Esquema de la memoria.

Inmediatamente por encima de los datos estáticos están los *datos dinámicos*. Estos datos, como su nombre indica, son asignados por el programa durante su ejecución. En programas en C, la rutina de biblioteca malloc busca y devuelve un bloque nuevo de memoria. Desde un compilador no se puede predecir la cantidad de memoria que asignará un programa, el sistema operativo amplía el área de datos dinámicos para satisfacer la demanda. Tal como indica en la figura la flecha hacia arriba, malloc amplía el área dinámica con la llamada al sistema sbrk, que hace que el sistema operativo añada más páginas al espacio de direcciones virtual del programa (véase sección 5.4 en el capítulo 5) inmediatamente por encima del segmento de datos dinámicos.

La tercera parte, el **segmento de pila** (*stack segment*) del programa, reside en la parte superior del espacio de direcciones virtual (empezando en la dirección 7fffffff_{hex}). Como los datos dinámicos, el tamaño máximo de la pila de un programa no se conoce de antemano. A medida que el programa apila los valores en la pila, el sistema operativo expande el segmento de pila hacia abajo, hacia el segmento de datos.

Esta división de la memoria en tres partes no es la única posible. Sin embargo, tiene dos características importantes: los dos segmentos que se expanden dinámicamente están lo más alejados posible, y pueden crecer hasta llegar a utilizar el espacio de direcciones entero del programa.

Segmento de pila:

parte de la memoria utilizada por un programa para mantener las referencias de llamadas a procedimientos. Debido a que el segmento de datos comienza muy por encima del programa, en la dirección $10000000_{\rm hex}$, las instrucciones cargar y almacenar (*load* y store) no pueden referenciar directamente objetos de datos con su campo de desplazamiento de 16 bits (véase sección 2.5 en el capítulo 2). Por ejemplo, para cargar la palabra en el segmento de datos en la dirección $10010020_{\rm hex}$ en el registro \$ v0 requiere dos instrucciones:

Interfaz hardware software

```
lui $s0, 0 \times 1001  # 0 \times 1001 significa 1001 base 16
lw $v0. 0 \times 0020(\$s0) # 0 \times 10010000 + 0 \times 0020 = 0 \times 10010020
```

(El 0x delante de un número significa que es un valor hexadecimal. Por ejemplo, 0×8000 es $8000_{\rm hex}$ ó $32768_{\rm diez}$).

Para evitar la repetición de la instrucción lui en cada *load* o *store*, los sistemas MIPS suelen dedicar un registro (\$gp) como un *puntero global* al segmento de datos estáticos. Este registro contiene la dirección 10008000_{hex}, de forma que las instrucciones cargar y almacenar puedan utilizar su campo de desplazamiento de 16 bits con signo para acceder a los primeros 64 KB del segmento de datos estático. Con este puntero global, podemos reescribir el ejemplo como una única instrucción:

```
1w $v0, 0 \times 8020($gp)
```

Por supuesto, un registro de puntero global hace el direccionamiento a las posiciones $10000000_{\rm hex}$ - $10010000_{\rm hex}$ más rápido que a otras posiciones dinámicas. El compilador MIPS normalmente almacena las *variables globales* en este área debido a que estas variables tienen una direcciones fijas y se ajustan mejor que otros datos globales, como las matrices.