

回顾上次课内容：

1. 从(有向)面积出发给出行列式函数的定义：

(1) $\det(I_n) = 1$, (2) $\det(AP_{ij}) = -\det(A)$, (3) 对一列线性。

2. 得到 $\det(AE) = \det(A)\det(E)$, E 为初等矩阵

3. 证明了行列式函数的唯一性； A 可逆当且仅当 $\det(A) \neq 0$

4. $A, B \in M_n(\mathbb{R})$, 则 $\det(AB) = \det(A)\det(B)$.

5. $\det(A^T) = \det(A)$

6. 行列式的计算：置换矩阵；正交矩阵；上、下三角矩阵

7. 将(可逆)矩阵写成初等矩阵的乘积，即高斯消元，是计算行列式的有效方法。

8. $X = \begin{bmatrix} A & C \\ & B \end{bmatrix}$, 其中 A, B 为方阵. 则 $\det X = \det(A)\det(B)$.

4.2 行列式的展开式

主要内容:

- (a) 行列式的三种公式
- (b) 伴随矩阵, Cramer法则
- (c) 叉积, 有向体积

(a) 行列式的三种公式:

1. 主元公式
2. 余子式(cofactor)展开
3. 完全展开式

余子式展开和完全展开式给出行列式的存在性

主元公式和余子式展开是常用的计算方法; 有时需要配合使用
完全展开式非常粗暴, 应尽量避免使用

主元公式：

A 为可逆方阵。

假设 A 有 LU 分解 $A = LU$,

L 为单位下三角矩阵, U 为上三角矩阵。 U 的对角线上元素为 A 的主元。

$\det A = \det L \det U = \det U = A$ 的主元乘积。

一般的, 可逆矩阵 A 有 PLU 分解, $A = PLU$, 其中 P 为置换矩阵, L 为单位下三角矩阵, U 为上三角矩阵。

U 的对角线上元素为 A 的主元。

$\det A = \det P \det L \det U = \det P \det U = \pm$ (主元乘积)。

因此, 高斯消元是求矩阵行列式的有效方法。

例:

求 $D_3 = \begin{bmatrix} 2 & -1 & \\ -1 & 2 & -1 \\ & -1 & 2 \end{bmatrix}$ 的行列式。

LU 分解: 由 $E_{32} \left(\frac{2}{3}\right) E_{21} \left(\frac{1}{2}\right) D_3 = \begin{bmatrix} 2 & -1 & \\ & 3/2 & -1 \\ & & 4/3 \end{bmatrix}$ 得到,

$$D_3 = \begin{bmatrix} 1 & & \\ -1/2 & 1 & \\ & -2/3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -1 & \\ & 3/2 & -1 \\ & & 4/3 \end{bmatrix}$$

因此, $|D_3| = 2 \times \frac{3}{2} \times \frac{4}{3} = 4$

例:

$X = \begin{bmatrix} A & C \\ & B \end{bmatrix}$, 其中 A, B 为方阵, 则 $\det X = \det A \det B$.

我们已经看到可以用行列式函数的性质证明 (写成初等矩阵的乘积)。

用主元公式: X 的主元为 A 的主元并上 B 的主元。因此, $\det X = \det A \det B$.

例: 求 $X = \begin{bmatrix} A_1 & * & * \\ & \ddots & * \\ & & A_n \end{bmatrix}$ 的行列式, 其中 A_1, \dots, A_n 为方阵。

$$|X| = |A_1| \dots |A_n|.$$

分块下三角矩阵有类似结果, 由取转置得到。

例：

求 $A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ 的行列式。

$$P_{13} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \text{因此 } \det A = -1.$$

余子式展开: 以 $n = 3$ 为例

根据行列式对一列的线性性, 我们沿矩阵的第一列展开

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{22} & a_{23} \\ 0 & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 0 & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ 0 & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 0 & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$$

由行列式对行的反对称性, 即 $\det(P_{ij}A) = -\det(A)$

$$= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{22} & a_{23} \\ 0 & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + (-1) \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ 0 & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + (-1)^2 \begin{vmatrix} a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ 0 & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{22} & a_{23} \end{vmatrix}$$

保持1, 3行的相对位置 保持1, 2行的相对位置

利用分块上三角矩阵的行列式，我们有

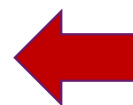
$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + (-1)a_{21} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + (-1)^2 a_{31} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{22} & a_{23} \end{vmatrix}$$

因此我们可以利用2阶行列式递归表示3阶行列式

$$= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{11}a_{23}a_{32} - a_{12}a_{21}a_{33} - a_{13}a_{22}a_{31}.$$

$$\begin{array}{cccccc} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{array}$$

- - - + + +



类似的算法在 $n \geq 4$ 时不再成立

π

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + (-1)a_{21} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + (-1)^2 a_{31} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{22} & a_{23} \end{vmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

定义：

给定 n 阶方阵 A 。令 $A(\overset{i}{j})$ 表示从 A 划去第 i 行和第 j 列得到的 $n - 1$ 阶方阵

$M_{ij} = \det A(\overset{i}{j})$ 称为元素 a_{ij} 的**余子式**,

$$C_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij} = (-1)^{i+j} \det A(\overset{i}{j})$$

称为元素 a_{ij} 的**代数余子式**

例:

$$\begin{bmatrix} \cancel{a_{11}} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ \cancel{a_{21}} & \cancel{a_{22}} & \cancel{a_{23}} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ \cancel{a_{31}} & \cancel{a_{32}} & \cancel{a_{33}} \end{bmatrix}$$

$$C_{11} = (-1)^{1+1} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}, C_{21} = (-1)^{2+1} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}, C_{31} = (-1)^{3+1} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{22} & a_{23} \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + (-1)a_{21} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + (-1)^2 a_{31} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{22} & a_{23} \end{vmatrix}$$

$$= a_{11}C_{11} + a_{21}C_{21} + a_{31}C_{31}$$

定理：

给定 n 阶方阵 $A = [a_{ij}]$ ，归纳定义函数 $\delta(A) = a_{11}C_{11} + \cdots + a_{n1}C_{n1}$ ，

则此函数满足行线性性、行反对称性和单位化条件，即它是行列式函数 $\det(A)$ 。

命题：

行列式按任意一行或任意一列展开

1.按第 j 列展开： $\det(A) = a_{1j}C_{1j} + a_{2j}C_{2j} + \cdots + a_{nj}C_{nj}$

2.按第 i 行展开： $\det(A) = a_{i1}C_{i1} + a_{i2}C_{i2} + \cdots + a_{in}C_{in}$

原因：

1. 上述定理+第 j 列换到第1列

2. 取转置

例：

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}C_{11} + a_{12}C_{12} = a_{11}a_{22} + a_{12}(-a_{21})$$

例：

计算 A 的行列式 $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & a & 0 \\ 0 & 1 & b & 0 \\ 0 & 0 & c & 0 \\ 0 & 0 & d & 1 \end{bmatrix}$

按第三行或第四列展开。 $|A| = c$.

例：计算 A 的行列式 $A = \begin{bmatrix} & & & 1 \\ 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{bmatrix}$

按第一行展开。行列式为 $(-1)^{n-1}$.

例：

计算 $D_n \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ 的行列式，其中

$$D_n = \begin{bmatrix} 2 & -1 & & & \\ -1 & 2 & -1 & & \\ & -1 & 2 & -1 & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & -1 & 2 & -1 \\ & & & & -1 & 2 \end{bmatrix} \text{ 的行列式}$$

按第一行展开得到

$$D_n = 2(-1)^{1+1}D_{n-1} + (-1)(-1)^{2+1}(-1)D_{n-2} = 2D_{n-1} - D_{n-2},$$

(在12位置展开时，需对 $n-1$ 阶矩阵再按第一列展开)

于是， $D_n - D_{n-1} = D_{n-1} - D_{n-2}$.

由于 $D_1 = 2, D_2 = 3, D_n = n + 1$.

例：

范德蒙矩阵的行列式

$$V_n(a_1, \dots, a_n) = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ a_1 & a_2 & a_3 & a_4 & \cdots & a_n \\ a_1^2 & a_2^2 & a_3^2 & a_4^2 & \cdots & a_n^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_1^{n-2} & a_2^{n-2} & a_3^{n-2} & a_4^{n-2} & \cdots & a_n^{n-2} \\ a_1^{n-1} & a_2^{n-1} & a_3^{n-1} & a_4^{n-1} & \cdots & a_n^{n-1} \end{vmatrix}$$

从第 n 行开始，每行减去前一行的 a_1 倍，得到

$$\begin{aligned}
V_n(a_1, \dots, a_n) &= \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ & a_2 - a_1 & a_3 - a_1 & a_4 - a_1 & \cdots & a_n - a_1 \\ & a_2(a_2 - a_1) & a_3(a_3 - a_1) & a_4(a_4 - a_1) & \cdots & a_n(a_n - a_1) \\ & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ & a_2^{n-3}(a_2 - a_1) & a_3^{n-3}(a_3 - a_1) & a_4^{n-3}(a_4 - a_1) & \cdots & a_n^{n-3}(a_n - a_1) \\ & a_2^{n-2}(a_2 - a_1) & a_3^{n-2}(a_3 - a_1) & a_4^{n-2}(a_4 - a_1) & \cdots & a_n^{n-2}(a_n - a_1) \end{vmatrix} \\
&= \begin{vmatrix} & a_2 - a_1 & a_3 - a_1 & a_4 - a_1 & \cdots & a_n - a_1 \\ & a_2(a_2 - a_1) & a_3(a_3 - a_1) & a_4(a_4 - a_1) & \cdots & a_n(a_n - a_1) \\ & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ & a_2^{n-3}(a_2 - a_1) & a_3^{n-3}(a_3 - a_1) & a_4^{n-3}(a_4 - a_1) & \cdots & a_n^{n-3}(a_n - a_1) \\ & a_2^{n-2}(a_2 - a_1) & a_3^{n-2}(a_3 - a_1) & a_4^{n-2}(a_4 - a_1) & \cdots & a_n^{n-2}(a_n - a_1) \end{vmatrix} \\
&= (a_2 - a_1)(a_3 - a_1) \cdots (a_n - a_1) V_{n-1}(a_2, \dots, a_n) \\
&= \prod_{1 \leq i < j \leq n} (a_j - a_i).
\end{aligned}$$

如果 a_i 互不相同, 范德蒙矩阵可逆。

范德蒙矩阵的应用：

考虑平面上的点和曲线。

有唯一一条直线（一次曲线）穿过平面上两点

问题：考虑平面上三个点（不妨设横坐标不同），是否只有一条二次曲线 $(y = a_2x^2 + a_1x + a_0)$ 穿过这三个点呢？

范德蒙矩阵的应用：

考虑平面上的点和曲线。

有唯一一条直线（一次曲线）穿过平面上两点

问题：考虑平面上三个点（不妨设横坐标不同），是否只有一条二次曲线（ $y = a_2x^2 + a_1x + a_0$ ）穿过这三个点呢？

设三个点为 $(x_1, y_1), (x_2, y_2), (x_3, y_3), x_i$ 互不相同

假设二次曲线 $y = a_2x^2 + a_1x + a_0$ 通过这三个点，则

$$\begin{bmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 \\ 1 & x_2 & x_2^2 \\ 1 & x_3 & x_3^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix},$$

由于 x_i 互不相同，范德蒙矩阵 $\begin{bmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 \\ 1 & x_2 & x_2^2 \\ 1 & x_3 & x_3^2 \end{bmatrix}$ 可逆，方程组有唯一解

一般的，可以找到唯一的 $n - 1$ 次曲线穿过平面上横坐标不同的 n 个点

(b) 逆矩阵公式和Cramer法则 (余子式展开的应用)

伴随矩阵的定义:

设 $A \in M_n(\mathbb{R})$ 。令 $C = (C_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$, 其中 C_{ij} 是 a_{ij} 的代数余子式。

C^T 称为 A 的**补矩阵**(或伴随矩阵)。

$$C^T = \begin{bmatrix} C_{11} & C_{21} & \cdots & C_{n1} \\ C_{12} & C_{22} & \cdots & C_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{1n} & C_{2n} & \cdots & C_{nn} \end{bmatrix}$$

例: $n = 3$

$$A \text{ 的伴随矩阵 } C^T = \begin{bmatrix} C_{11} & C_{21} & C_{31} \\ C_{12} & C_{22} & C_{32} \\ C_{13} & C_{23} & C_{33} \end{bmatrix}$$

计算 $AC^T = ?$

$$AC^T = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} C_{11} & C_{21} & C_{31} \\ C_{12} & C_{22} & C_{32} \\ C_{13} & C_{23} & C_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \det A & 0 & 0 \\ 0 & \det A & 0 \\ 0 & 0 & \det A \end{bmatrix}$$

余子式展开公式: $a_{11}C_{11} + a_{12}C_{12} + a_{13}C_{13} = |A|$

考虑 $\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$, 对第二行采用余子式展开 $= a_{11}C_{21} + a_{12}C_{22} + a_{13}C_{23}$

于是 $a_{11}C_{21} + a_{12}C_{22} + a_{13}C_{23} = 0$

因此, 如果 $|A| \neq 0$, $A^{-1} = \frac{1}{|A|} C^T$

命题:

$$AC^T = C^T A = (\det A)I_n = \begin{bmatrix} |A| & & \\ & \ddots & \\ & & |A| \end{bmatrix}$$

证明:

只证 $AC^T = |A|I_n$, $C^T A$ 类似。

$$(AC^T)_{ij} = a_{i1}C_{j1} + a_{i2}C_{j2} + \cdots + a_{in}C_{jn}.$$

如果 $i = j$, 则由余子式展开, $(AC^T)_{ii} = |A|$.

如果 $i \neq j$, 令 A' 为将 A 的第 j 行换为 $[a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{in}]$, 其余行保持不变得到的矩阵。

由于 A' 的 i, j 两行相同, $|A'| = 0$.

根据余子式展开公式

$$a_{i1}C_{j1} + a_{i2}C_{j2} + \cdots + a_{in}C_{jn} = |A'| = 0.$$

逆矩阵公式：

$$\text{对可逆矩阵} A, A^{-1} = \frac{1}{|A|} C^T.$$

逆矩阵公式在理论上给出了矩阵求逆的公式。

在实际中由于计算量较大，一般不采用。

Cramer法则:

π

如果 $\det A \neq 0$, 则方程 $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 有唯一解 $x_1 = \frac{\det B_1}{\det A}, x_2 = \frac{\det B_2}{\det A}, \dots, x_n = \frac{\det B_n}{\det A}$

其中, B_j 是把 A 的第 j 列换为 \mathbf{b} 得到的矩阵。

$$\text{证明: 方程的解 } \mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b} = \frac{1}{\det A} C^T \mathbf{b} = \frac{1}{\det A} \begin{bmatrix} C_{11} & C_{21} & \cdots & C_{n1} \\ C_{12} & C_{22} & \cdots & C_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{1n} & C_{2n} & \cdots & C_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

$$\text{于是, } x_j = \frac{1}{\det A} (b_1 C_{1j} + b_2 C_{2j} + \cdots + b_n C_{nj}) = \frac{\det B_j}{\det A}.$$

Cramer法则给出了当系数矩阵可逆时的方程 $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 的理论求解公式, 但Cramer法则计算量较大, 实际求解中很少使用。

例:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 0 & -1 \\ -2 & 2 & -2 & -3 \\ -1 & 2 & -2 & -3 \end{bmatrix}$$

求 $-2C_{11} + 2C_{21} + 3C_{31} + 4C_{41}$

将 A 的第一列替换成 $[-2, 2, 3, 4]^T$, 得到矩阵 B , 然后计算 $|B| = 1$

行列式的完全展开式：

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11}\mathbf{e}_1^T + a_{12}\mathbf{e}_2^T + a_{13}\mathbf{e}_3^T \\ a_{21}\mathbf{e}_1^T + a_{22}\mathbf{e}_2^T + a_{23}\mathbf{e}_3^T \\ a_{31}\mathbf{e}_1^T + a_{32}\mathbf{e}_2^T + a_{33}\mathbf{e}_3^T \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} a_{11}\mathbf{e}_1^T \\ a_{21}\mathbf{e}_1^T + a_{22}\mathbf{e}_2^T + a_{23}\mathbf{e}_3^T \\ a_{31}\mathbf{e}_1^T + a_{32}\mathbf{e}_2^T + a_{33}\mathbf{e}_3^T \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{12}\mathbf{e}_2^T \\ a_{21}\mathbf{e}_1^T + a_{22}\mathbf{e}_2^T + a_{23}\mathbf{e}_3^T \\ a_{31}\mathbf{e}_1^T + a_{32}\mathbf{e}_2^T + a_{33}\mathbf{e}_3^T \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{13}\mathbf{e}_3^T \\ a_{21}\mathbf{e}_1^T + a_{22}\mathbf{e}_2^T + a_{23}\mathbf{e}_3^T \\ a_{31}\mathbf{e}_1^T + a_{32}\mathbf{e}_2^T + a_{33}\mathbf{e}_3^T \end{vmatrix}$$

$$= \begin{vmatrix} a_{11}\mathbf{e}_1^T \\ a_{22}\mathbf{e}_2^T \\ a_{33}\mathbf{e}_3^T \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11}\mathbf{e}_1^T \\ a_{23}\mathbf{e}_3^T \\ a_{32}\mathbf{e}_2^T \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{12}\mathbf{e}_2^T \\ a_{21}\mathbf{e}_1^T \\ a_{33}\mathbf{e}_3^T \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{12}\mathbf{e}_2^T \\ a_{23}\mathbf{e}_3^T \\ a_{31}\mathbf{e}_1^T \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{13}\mathbf{e}_3^T \\ a_{21}\mathbf{e}_1^T \\ a_{32}\mathbf{e}_2^T \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{13}\mathbf{e}_3^T \\ a_{22}\mathbf{e}_2^T \\ a_{31}\mathbf{e}_1^T \end{vmatrix}$$

π

$$= a_{11}a_{22}a_{33} \begin{vmatrix} \mathbf{e}_1^T \\ \mathbf{e}_2^T \\ \mathbf{e}_3^T \end{vmatrix} + a_{11}a_{23}a_{32} \begin{vmatrix} \mathbf{e}_1^T \\ \mathbf{e}_3^T \\ \mathbf{e}_2^T \end{vmatrix} + a_{12}a_{21}a_{33} \begin{vmatrix} \mathbf{e}_2^T \\ \mathbf{e}_1^T \\ \mathbf{e}_3^T \end{vmatrix} + a_{12}a_{23}a_{31} \begin{vmatrix} \mathbf{e}_2^T \\ \mathbf{e}_3^T \\ \mathbf{e}_1^T \end{vmatrix}$$

$$+ a_{13}a_{21}a_{32} \begin{vmatrix} \mathbf{e}_3^T \\ \mathbf{e}_1^T \\ \mathbf{e}_2^T \end{vmatrix} + a_{13}a_{22}a_{31} \begin{vmatrix} \mathbf{e}_3^T \\ \mathbf{e}_2^T \\ \mathbf{e}_1^T \end{vmatrix}$$

置换矩阵



$$= a_{11}a_{22}a_{33} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} + a_{11}a_{23}a_{32} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} +$$

$$a_{12}a_{21}a_{33} \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} + a_{12}a_{23}a_{31} \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} + a_{13}a_{21}a_{32} \begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} +$$

$$a_{13}a_{22}a_{31} \begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix}$$

每行每列各取一个元素，一共有 $3! = 6$ 项，于是 A 的行列式可以写成下面的求和形式：

$$|A| = \sum_{j_1 j_2 j_3} a_{1j_1} a_{2j_2} a_{3j_3} \begin{vmatrix} \mathbf{e}_{j_1}^T \\ \mathbf{e}_{j_2}^T \\ \mathbf{e}_{j_3}^T \end{vmatrix}, \text{ 这里求和项 } j_1 j_2 j_3 \text{ 取遍 } 1, 2, 3 \text{ 的所有排列。}$$

方阵 $\begin{bmatrix} \mathbf{e}_{j_1}^T \\ \mathbf{e}_{j_2}^T \\ \mathbf{e}_{j_3}^T \end{bmatrix}$ 为置换矩阵，行列式为 ± 1 。

对一般的 n ，同理有 n 阶方阵 A 的行列式：

$$|A| = \sum_{j_1 j_2 \dots j_n \text{ 为 } 12\dots n \text{ 的排列}} a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{nj_n} \begin{vmatrix} \mathbf{e}_{j_1}^T \\ \mathbf{e}_{j_2}^T \\ \vdots \\ \mathbf{e}_{j_n}^T \end{vmatrix}$$

问题：如何确定置换矩阵的行列式？