回顾上次课内容:

- 1. 可逆线性变换对应可逆矩阵
- 2. 可逆矩阵的定义:

A为n阶方阵,如果存在n阶方阵B满足 $AB = BA = I_n$

3. 矩阵可逆的判定定理

例:
$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$
, A 可逆当且仅当 $ad - bc \neq 0$, 且
$$A^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{bmatrix} d & -b \\ -c & a \end{bmatrix}$$

(b) 矩阵可逆的等价条件 (理论性较强)

定理:对n阶方阵A,下列叙述等价:

(1)A可逆;

(2)∀ $\boldsymbol{b} \in \mathbb{R}^n$,方程组 $A\boldsymbol{x} = \boldsymbol{b}$ 有唯-解 $\boldsymbol{x} = A^{-1}\boldsymbol{b}$;

(3)齐次方程组Ax = 0只有零解;

(4)A对应的阶梯形矩阵有n个主元;

 $(5)rref(A) = I_n;$

(6)A是有限个初等矩阵的乘积。

我们采用(1)⇒(2) ⇒(3) ⇒(4) ⇒(5) ⇒(6) ⇒(1)的轮换证明。

(1)

(4) (5) **矩阵**

(6)

(2) 方程

(3)

推论:

给定n阶方阵A,以下叙述等价:

- (1) A可逆
- (2) $\forall \mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$,方程组 $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 有唯一解 $\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b}$
- (3) $\forall \mathbf{b} \in \mathbb{R}^n$, 方程组 $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 有解
- (4) 存在 $b \in \mathbb{R}^n$,方程组Ax = b有唯一解
- (3)等价于线性变换。4是满射
- (4)等价于线性变换。4是单射

A是单射 \Rightarrow (4): 取b=0

(4) \rightarrow A 是单射: 否则有 $x_1 \neq x_2$ 使得 $Ax_1 = Ax_2$ 。那么 $x + (x_1 - x_2)$ 也是方程Ax = b的解。

与(4)矛盾。

定义:给定n阶方阵A,如果存在n阶方阵B,满足 $BA = I_n$,则称A有左逆;如果存在n阶方阵B,满足 $AB = I_n$,则称A有右逆。

推论:

给定n阶方阵A,以下叙述等价:

- (1)A可逆,即存在n阶方阵B,满足 $AB = BA = I_n$
- (2)存在n阶方阵B,满足 $BA = I_n$
- (3)存在n阶方阵B,满足 $AB = I_n$

证明:

(1)自然得到(2)(3)

(2) ⇒ (1): 使用 "方阵A可逆当且仅当Ax = 0只有零解"

由(2), $Ax = \mathbf{0}$ 得到 $x = I_n x = BAx = B(Ax) = \mathbf{0}$ 。因此,A可逆。

(3)⇒(1): 使用 "方阵A可逆当且仅当对任意b, Ax = b有解"

由(3), $b = I_n b = (AB)b = A(Bb)$. 因此, A可逆。

小结:

对于方阵A,以下3条等价

A可逆

A有左逆

A有右逆

假设A有左逆B,那么根据上面的等价条件A有右逆C,则B = C由B(AC) = (BA)C得到B = C同样的理由,如果A可逆,A的逆唯一

(c) 高斯-若尔当(Gauss-Jordan)消元求矩阵的逆问题:

(1) 如何判断方阵是否可逆?

使用"可逆当且仅当主元个数为n"

利用阶梯形矩阵

(2) 如何求矩阵的逆?

利用行简化阶梯形

求逆的几种可能方式:

(1) 右逆的角度 $AB = I_n$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}^{-1} = ?$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x & y \\ z & w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \\ & 1 \end{bmatrix}$$
解出 x, y, z, w

也可以看成求解 $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$ [\boldsymbol{b}_1 , \boldsymbol{b}_2] = [\boldsymbol{e}_1 , \boldsymbol{e}_2],即

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \boldsymbol{b}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} 与 \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \boldsymbol{b}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} 两个线性方程组$$

一般的, 求解n个线性方程组

$$A\boldsymbol{b}_1 = \boldsymbol{e}_1$$
, ..., $A\boldsymbol{b}_n = \boldsymbol{e}_n$

(2) 左逆的角度 $BA = I_n$

看成矩阵B对A做一系列初等行变换!

根据 "A可逆当且仅当 $rref(A) = I_n$ "

有初等矩阵 E_1, \dots, E_t 使得 $E_t \dots E_1 A = rref(A) = I_n$.

因此, $A^{-1} = E = E_t \cdots E_1$.

如果我们能记录下消元的过程 E_1, \dots, E_t , 那么我们就求出了 A^{-1} !

高斯-若尔当(Gauss-Jordan)消元求矩阵的逆

为了记住初等行变换的乘积E,考虑 $n \times 2n$ 矩阵

 $[A \mid I_n]$

对 $[A \mid I_n]$ 依次进行初等行变换 $E_1, ..., E_t, E = E_t \cdots E_1$

$$E[A \mid I_n] = [EA \mid EI_n] = [I_n \mid E]$$

因此, I_n 变成 A^{-1} !

例:

判断
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 8 & 9 & 7 \end{bmatrix}$$
是否可逆,在可逆时求 A 的逆。

对 $[A|I_n]$ 进行初等行变换:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & & \\ 4 & 5 & 6 & & 1 & & \\ 8 & 9 & 7 & & & & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{E_{21}(-4)} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & & \\ & -3 & -6 & & -4 & 1 & \\ 8 & 9 & 7 & & & & 1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_{31}(-8)} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ & -3 & -6 & -4 & 1 \\ & -7 & -17 & -8 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_{33}(-1/3)} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & & \\ & -3 & -6 & -4 & 1 & \\ & & 1 & -4/9 & 7/9 & 1/3 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_{13}(-3)} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 7/3 & -7/3 & -1 \\ & -3 & 0 & -20/3 & 17/3 & 2 \\ & & 1 & -4/9 & 7/9 & 1/3 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{E_{12}(-2)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ & 1 & 0 \\ & & 1 \end{bmatrix} \begin{vmatrix} -19/9 & 13/3 & 1/3 \\ 20/9 & -17/9 & -2/3 \\ -4/9 & 7/9 & 1/3 \end{vmatrix}$$

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} -19/9 & 13/9 & -1/3 \\ 20/9 & -17/9 & 2/3 \\ -4/9 & 7/9 & -1/3 \end{bmatrix}$$

$$rref(A) \qquad A^{-1}$$

例:

方法一:

先求 A^{-1} ,再求 $A^{-1}B$

方法二:

考虑分块矩阵 [A | B]

用高斯-若尔当消元对分块矩阵 [A | B] 进行初等行变换

将A化为单位阵,则B变化为 $A^{-1}B$

第二种方法避免了求矩阵乘法A-1B的步骤

(d) 一些特殊的可逆矩阵

如果方阵A满足∀i,

$$|a_{ii}| > \sum_{j \neq i} |a_{ij}|$$

则称A为**对角占优矩阵**.

例:

$$\begin{bmatrix} -34 & 2 & 4 & 5 \\ 5 & 43 & 4 & 1 \\ 0 & 9 & 55 & 10 \\ 5 & 3 & 4 & 31 \end{bmatrix}$$

命题:对角占优矩阵可逆.

证明:由矩阵可逆的等价定理,我们证明Ax = 0有唯一解x = 0.

设 $\mathbf{x} = [x_1, ..., x_n]^T$ 为解,取 x_i 为 $x_1, ..., x_n$ 中**绝对值最大**的一项

考虑Ax = 0的第i行:

$$a_{i1}x_1 + \dots + a_{ii}x_i + \dots + a_{in}x_n = 0.$$

若 $x_i \neq 0$,根据对角占优性质,

$$|a_{ii}||x_i| = \left| \sum_{j \neq i} a_{ij} x_j \right| \le \sum_{j \neq i} |a_{ij}||x_j| \le \sum_{j \neq i} |a_{ij}||x_i| < |a_{ii}||x_i|.$$

矛盾说明 $x_i = 0$,因此 $x_1 = \cdots = x_n = 0$.

对角占优

"对角占优矩阵可逆"的应用请见教材例1.5.15

置换矩阵

定义:

单位矩阵/n经一系列对换行变换得到的矩阵称为置换矩阵

$$P = P_{i_k, j_k} P_{i_{k-1}, j_{k-1}} \dots P_{i_2, j_2} P_{i_1, j_1}.$$

例: n=2置换矩阵为

$$\begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} & 1 \\ 1 & \end{bmatrix}$$

 π

例: n=3置换矩阵

$$I = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 1 \end{bmatrix}, P_{21} = \begin{bmatrix} & 1 & & \\ 1 & & & \\ & & 1 \end{bmatrix}, P_{32} = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & & 1 \\ & & 1 \end{bmatrix}, P_{31} = \begin{bmatrix} & & 1 \\ & 1 & \\ 1 & & \end{bmatrix},$$

$$P_{21}P_{32} = \begin{bmatrix} & & 1 \\ 1 & & \\ & 1 & \end{bmatrix}, P_{32}P_{21} = \begin{bmatrix} & 1 & \\ & & 1 \\ 1 & & \end{bmatrix}$$

记 S_3 为3阶置换矩阵构成的集合,容易验证

- $(1)I_3 \in S_3$;
- (2)如果 $P,Q \in S_3$,则 $PQ \in S_3$;
- (3)*P* ∈ S_3 , $\square P^{-1}$ ∈ S_3 .

S₃ 构成一个群 (group)

*n*阶置换矩阵:

 S_n 为n阶置换矩阵构成的集合,

$$(1)I_n \in S_n, I_n P = PI_n = P, \forall P \in S_n;$$

$$(2)P,Q \in S_n$$
,则 $PQ \in S_n$.

$$(3)P \in S_n$$
,则 P 可逆, $P^{-1} \in S_n$ 且 $P^{-1} = P^T$.

S_n 构成一个群 (group)

证明:

(2) P,Q均为一系列对换矩阵的乘积,因此PQ也是一系列对换矩阵的乘积, $PQ \in S_n$.

 $P = P_{i_k,j_k}P_{i_{k-1},j_{k-1}} \dots P_{i_2,j_2}P_{i_1,j_1}$ 为可逆矩阵的乘积,因此P可逆.

由于对换矩阵的逆也是对换矩阵, P-1也是置换矩阵

 $P = [p_1, ..., p_n]$ 的每行每列只能有一个元素为1,其余元素为0.因此,

$$\boldsymbol{p}_i^T \boldsymbol{p}_j = \delta_{ij} = \begin{cases} 1, & i = j; \\ 0, & i \neq j. \end{cases}$$

于是 $P^TP = [\boldsymbol{p}_i^T\boldsymbol{p}_j]_{ij} = I_n$, 即 $P^T = P^{-1}$.

 S_n 共有n! 个元素.

正交矩阵:

定义: n阶方阵Q满足 $Q^T = Q^{-1}$, 则称Q为**正交矩阵**.

$$Q^T Q = Q Q^T = I_n$$

例:

置换矩阵是正交矩阵

如果Q是正交矩阵,则 Q^T 也是正交矩阵

$$\begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$
是正交矩阵

n阶正交矩阵构成一个群

命题:

正交矩阵的列向量相互正交且长度为1;

同样的,正交矩阵的行向量相互正交且长度为1.

证明:

$$Q = [\boldsymbol{q}_1, ..., \boldsymbol{q}_n], Q^T = \begin{bmatrix} \boldsymbol{q}_1^T \\ \vdots \\ \boldsymbol{q}_n^T \end{bmatrix}, 由于 $Q^TQ = I_n,$
$$(Q^TQ)_{ij} = \boldsymbol{q}_i^T\boldsymbol{q}_j = \delta_{ij} = \begin{cases} 1, i = j; \\ 0, i \neq j. \end{cases}$$$$

正交矩阵给出的线性变换称为正交变换,它保持向量的内积.

特别的, 正交变换保持向量的长度和夹角.

证明:

$$(Q\mathbf{x})^T(Q\mathbf{y}) = (\mathbf{x}^T Q^T)(Q\mathbf{y}) = \mathbf{x}^T \mathbf{y}.$$

$$I_n$$

本节小结:

- 1. 可逆线性变换 表出矩阵可逆
- 2. 矩阵可逆的等价判定定理
- 3. 高斯-若尔当消元法求矩阵的逆
- 4. 一些可逆矩阵的例子:

初等矩阵,对角占优矩阵,置换矩阵,正交矩阵等

1.7 矩阵的相抵标准型

主要内容:

- (a) 等价关系简介
- (b) 矩阵的相抵标准型

(a) 等价关系简介:

如果非空集合S的元素之间定义了一种二元关系"~",满足:

1. 反身性: 对任意a ∈ S, $a \sim a$;

2. 对称性: 如果 $a \sim b$, 那么 $b \sim a$;

3. 传递性:如果 $a \sim b$, $b \sim c$,那么 $a \sim c$,

则称此关系为S上的**等价关系**

 $a \in S$, 与a等价的元素的集合称为a的**等价类**, 用[a]记这个S的子集同一等价类中形式最简单的元素称为这一等价关系中的**标准形**。