

# 线性代数(2023-2024)第九次作业

## 1 复习知识点

- 线性变换的两个重要性质： $T: V \rightarrow W$ 是一个线性变换，如果它同时满足
  - $T(\mathbf{v}_1 + \mathbf{v}_2) = T(\mathbf{v}_1) + T(\mathbf{v}_2)$  (additivity),
  - $T(k\mathbf{v}) = kT(\mathbf{v})$  (homogeneity).
- 如果 $V = \mathbb{R}^n$ ,  $W = \mathbb{R}^m$ , 那么 $T: V \rightarrow W$ 是一个线性变换当且仅当它是一个矩阵变换, 即存在 $A \in M_{m \times n}$ 使得 $T(\mathbf{x}) = T_A(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$ 对任何 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ 都成立。这里 $A = [T]$ 被称为 $T$ 的标准矩阵(standard matrix), 它的表示为

$$A = [T] = \begin{bmatrix} T(\mathbf{e}_1) & T(\mathbf{e}_2) & \dots & T(\mathbf{e}_n) \end{bmatrix}$$

这里 $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$ 为 $\mathbb{R}^n$ 的标准单位向量, 即它们组成 $\mathbb{R}^n$ 的标准基底。

- $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ 的线性性质导致 $T$ 实际上被它在标准基底 $\{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n\}$ 上的取值所决定。这是线性变换特有的重要性质。对于一般向量空间之间的线性变换 $T: V \rightarrow W$ , 也有类似的性质, 见本次作业习题。
- 值域(range), 核(kernel), 单射(injective)/一一映射(one-to-one), 满射(surjective, onto)的定义, 以及它们与标准矩阵之间的关系。尤其是讲义的Theorem 4.51.

## 2 习题部分

### Problem A(6 Points)

请大家认真阅读英文教材第263页上的Table 6, 并用数学语言描述/证明以下说法。

- (2 points) 令 $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ 为 $\mathbb{R}^3$ 上的线性变化, 它将 $\mathbb{R}^3$ 里的向量绕着正 $x$ 轴逆时针旋转 $\theta$ 度(counterclockwise rotation about the positive  $x$ -axis through an angle  $\theta$ )。那么 $T(x, y, z) = (x, y \cos \theta - z \sin \theta, y \sin \theta + z \cos \theta)$ , 且它的标准矩阵为

$$[T] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & -\sin \theta \\ 0 & \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}.$$

- (2 points) 令 $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ 为 $\mathbb{R}^3$ 上的线性变化, 它将 $\mathbb{R}^3$ 里的向量绕着正 $y$ 轴逆时针旋转 $\theta$ 度(counterclockwise rotation about the positive  $y$ -axis through an angle  $\theta$ )。那么 $T(x, y, z) = (x \cos \theta + z \sin \theta, y, -x \sin \theta + z \cos \theta)$ , 且它的标准矩阵

为

$$[T] = \begin{bmatrix} \cos \theta & 0 & \sin \theta \\ 0 & 1 & 0 \\ -\sin \theta & 0 & \cos \theta \end{bmatrix}.$$

3. (2 points) 令  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  为  $\mathbb{R}^3$  上的线性变化, 它将  $\mathbb{R}^3$  里的向量绕着正  $z$  轴逆时针旋转  $\theta$  度 (counterclockwise rotation about the positive  $z$ -axis through an angle  $\theta$ ). 那么  $T(x, y, z) = (x \cos \theta - y \sin \theta, x \sin \theta + y \cos \theta, z)$ , 且它的标准矩阵为

$$[T] = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta & 0 \\ \sin \theta & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

### Problem B(6 Points)

请大家仔细阅读英文教材4.9节的Table 1 – Table 8, 之后计算以下题目:

Find the standard matrix for the stated composition in  $\mathbb{R}^3$ .

1. (2 points) A rotation of  $\frac{\pi}{6}$  about the positive  $x$ -axis, followed by a rotation of  $\frac{\pi}{6}$  about the positive  $z$ -axis, followed by a contraction with factor  $k = 1/4$ .
2. (2 points) A reflection about the  $xy$ -plane, followed by a reflection about the  $xz$ -plane, followed by an orthogonal projection onto the  $yz$ -plane.
3. (2 points) A rotation of  $\frac{3\pi}{2}$  about the positive  $x$ -axis, followed by a rotation of  $\frac{\pi}{4}$  about the positive  $y$ -axis, followed by a rotation of  $\pi$  about the  $z$ -axis.

### Problem C(6 Points)

Determine whether the matrix transformation  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  defined by the equations is one-to-one; if so, find the standard matrix for the inverse operator  $T^{-1}$ , and find  $T^{-1}(w_1, w_2, w_3)$ .

1. (3 points)

$$T(x_1, x_2, x_3) = \begin{bmatrix} x_1 - 2x_2 + 2x_3 \\ 2x_1 + x_2 + x_3 \\ x_1 + x_2 \end{bmatrix}.$$

2. (3 points)

$$T(x_1, x_2, x_3) = \begin{bmatrix} x_1 - 3x_2 + 4x_3 \\ -x_1 + x_2 + x_3 \\ -2x_2 + 5x_3 \end{bmatrix}.$$

### Problem D(6 Points)

判断以下说法是否正确。如果正确写出证明, 如果错误举出反例。

1. (2 points) 如果  $n > m$ , 那么任何矩阵变换  $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  都不可能是一一映射(one-to-one)。
2. (2 points) 如果  $n < m$ , 那么任何矩阵变换  $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  都不可能是满射(surjective, onto), 即不可能有  $R(T) = \mathbb{R}^m$ 。
3. (2 points) 令  $V = C^1(-\infty, \infty)$  为所有连续可微函数的集合, 令  $W = C(-\infty, \infty)$  为所有连续函数的集合, 令  $D : V \rightarrow W$  为求导运算:  $D(f(x)) = f'(x)$ 。那么  $D$  即是一一映射又是满射。

### Problem E(6 Points)

证明以下两个说法。

1. (3 points) 假设  $V$  为一个向量空间,  $\dim(V) = n$ ,  $B = \{\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n\}$  为  $V$  的一组基底。假设  $W$  为另一个向量空间。那么如果两个线性变换  $T : V \rightarrow W$  与  $S : V \rightarrow W$  满足

$$T(\mathbf{v}_1) = S(\mathbf{v}_1), T(\mathbf{v}_2) = S(\mathbf{v}_2), \dots, T(\mathbf{v}_n) = S(\mathbf{v}_n),$$

则必然有  $T = S$ , 即  $T(\mathbf{v}) = S(\mathbf{v})$  对任何  $\mathbf{v} \in V$  都成立。

2. (3 points) Let  $U, V, W$  be vector spaces and let  $T : V \rightarrow W, S : W \rightarrow U$  be linear transformations. Prove that  $\text{rank}(S \circ T) \leq \min(\text{rank}(S), \text{rank}(T))$ ,  $\text{rank}(S \circ T) = \text{rank}(S)$  if  $T$  is surjective,  $\text{rank}(S \circ T) = \text{rank}(T)$  if  $S$  is one-to-one.

**Deadline: 22:00, December 17.**

**作业提交截止时间: 12月17日晚上22: 00。**