

## 4. Hacheur dévolteur sur charge E

- L'inductance (source de courant) est un élément d'interconnexion entre les deux sources de tension que sont l'alimentation et la batterie. Si on enlève l'inductance, on connecte directement l'alimentation de 12 v sur la batterie de 5 V, ce qui provoquera des destructions de matériel.
- b.  $R \ll L\omega$
- c. Loi des mailles :  $\left\{ \begin{array}{l} v_e = v_{K1} + v_{K2} \\ v_{K2} = v_L + v_s \end{array} \right. \text{, avec} \left\{ \begin{array}{l} v_e = U \\ v_s = E \end{array} \right. \text{d'où} : \left\{ \begin{array}{l} v_{K1} + v_{K2} = U \\ v_{K2} = v_L + E \end{array} \right.$  $\begin{array}{ll} \text{Pour } t \in [0, \alpha T[: & \text{K1 ferm\'e, donc } v_{K1} = 0, v_{K2} = U, v_L = U - E \\ \text{Pour } t \in [\alpha T, T[: & \text{K2 ferm\'e, donc } v_{K2} = 0, v_{K1} = U, v_L = -E \end{array}$
- d.  $\langle v_L \rangle = \frac{1}{T} [(U E) \times \alpha T + (-E) \times (1 \alpha) T] = \alpha U E$ Par ailleurs :  $\langle v_L \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T L \cdot \frac{di}{dt} \cdot dt = \frac{L}{T} [i(t)]_0^T = 0$  car i(0) = i(T) en régime périodique On en déduit que  $\alpha$  U - E = 0 et donc  $\alpha = \frac{E}{U}$  a.n :  $\alpha = \frac{5}{12} = 0.42$
- e. On calcule le courant à partir de la relation  $v_L = L.\frac{di}{dt}$  Pour  $t \in [0, \alpha T[: L.\frac{di}{dt} = U E, \text{d'où } i(t) = \frac{U E}{L} t + i_0 \qquad \text{car } i(0) = i_0$  Pour  $t \in [\alpha T, T[: L.\frac{di}{dt} = -E, \text{d'où } i(t) = \frac{-E}{L} t + K \quad \text{où } K \text{ est une constante à déterminer}$  Le courant traverse l'inductance, il est donc continu et  $i(\alpha T^-) = i(\alpha T^+)$

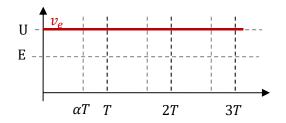
On en déduit :  $\frac{U-E}{L} \alpha T + i_0 = \frac{-E}{L} \alpha T + K$ , d'où  $K = i_0 + \frac{U}{L} \alpha T$ 

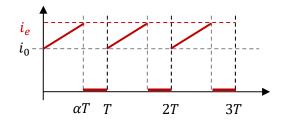
Si on exprime le courant uniquement en fonction de U et  $\alpha$ , on obtient :

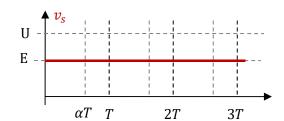
Pour 
$$t \in [0, \alpha T[:$$
  $i(t) = \frac{(1-\alpha)U}{L} t + i_0$   
Pour  $t \in [\alpha T, T[:$   $i(t) = \frac{-\alpha U}{L} t + i_0 + \frac{U}{L} \alpha T$   $\text{nb}: i(T^-) = i_0$ , la périodicité est vérifiée

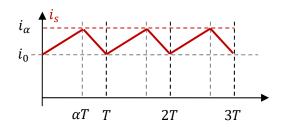
- f.  $i_{\alpha} = i(\alpha T) = \frac{\alpha(1-\alpha)U}{L}T + i_0$ , d'où l'ondulation de courant  $\Delta i = \frac{\alpha(1-\alpha)U}{L}T = \frac{\alpha(1-\alpha)U}{Lf}$ Pour obtenir une ondulation donnée, il faut choisir une valeur d'inductance  $L = \frac{\alpha(1-\alpha)U}{\Delta i f}$ a.n:  $L = \frac{\frac{E}{U} \left(1 - \frac{E}{U}\right) U}{A^{\frac{1}{2}} f} = \frac{\frac{5}{12} \left(1 - \frac{5}{12}\right) 12}{\frac{1}{2} \left(1 - \frac{5}{12}\right) 12} = 1,45 \times 10^{-3} H$
- Voir chronogrammes pages suivantes
- L'analyse des chronogrammes montre que pour K1, on a 2 états possibles : passant direct et bloqué direct Cela correspond à la caractéristique d'un transistor. Pour K2, les 2 états possibles sont passant inverse et bloqué direct. Cela nécessite une diode montée en inverse.

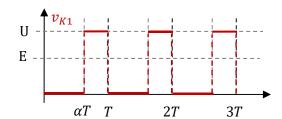
=> diode en inverse

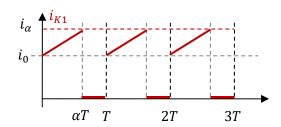


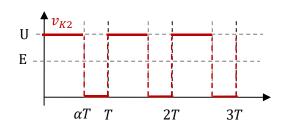


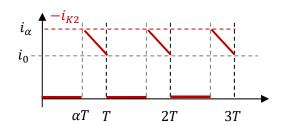












## Pour s'entraîner : Hacheur boost

- Le condensateur filtre la tension de sortie. Sa capacité est très grande, de façon à maintenir une tension de sortie à peu près constante.
- L'étude se fait toujours suivant la même démarche : écrire la loi des mailles pour déterminer les tensions sur chaque intervalle de temps - calculer le courant à partir de la tension aux bornes de l'inductance.

Détermination des tensions :

Loi des mailles : 
$$\begin{cases} v_e = v_L + v_{K1} \\ v_{K1} = v_{K2} + v_s \end{cases} \text{ avec} \\ \begin{cases} v_e = V_e \\ v_s = V_s \end{cases} \text{ d'où} : \\ \begin{cases} v_L + v_{K1} = V_e \\ v_{K1} = v_{K2} + V_s \end{cases} \end{cases}$$
 Pour  $t \in [0, \alpha T[:$  K1 fermé, donc  $v_{K1} = 0$ ,  $v_{K2} = -V_s$ ,  $v_L = V_e$  Pour  $t \in [\alpha T, T[:]]$  K2 fermé, donc  $v_{K2} = 0$ ,  $v_{K1} = V_s$ ,  $v_L = V_e - V_s$ 

Pour 
$$t \in [0, \alpha T]$$
: K1 fermé, donc  $v_{K1} = 0$ ,  $v_{K2} = -V_s$ ,  $v_L = V_e$ 

Pour 
$$t \in [\alpha T, T[:$$
 K2 fermé, donc  $v_{K2} = 0, v_{K1} = V_s, v_L = V_e - V_e$ 

Détermination du rapport de transformation :

On exprime  $\langle v_L \rangle$  de deux manières pour obtenir une relation entre  $\alpha$ ,  $V_e$  et  $V_s$ 

$$\langle v_L \rangle = \frac{1}{\tau} \left[ V_e \times \alpha T + (V_e - V_s) \times (1 - \alpha) T \right] = V_e - (1 - \alpha) \times V_s$$

$$\begin{split} \langle v_L \rangle &= \frac{1}{T} \left[ V_e \times \alpha T + (V_e - V_s) \times (1 - \alpha) \, T \right] = V_e - (1 - \alpha) \times V_s \\ \text{Par ailleurs} : \langle v_L \rangle &= \frac{1}{T} \int_0^T L . \frac{di}{dt} . \, dt = \frac{L}{T} \left[ i(t) \right]_0^T = 0 \text{ car } i(0) = i(T) \text{ en régime périodique} \end{split}$$

On en déduit que  $V_e-(1-\alpha) imes V_s=0$  , d'où  $rac{V_s}{V_e}=rac{1}{1-\alpha}$ 

 $\frac{V_s}{V_o}$  > 1, donc  $V_s$  >  $V_e$ , d'où l'appellation de hacheur « survolteur » ou « hacheur boost »

Détermination du courant :

$$\begin{split} v_L(t) &= L.\frac{di}{dt}(\mathbf{t}) & \text{i est continu et p\'eriodique, donc } i(0) = i(T) = i_0, \\ \text{Pour } t \in [0, \alpha T[: & L.\frac{di}{dt} = V_e, \text{donc} : i(t) = \frac{V_e}{L}t + i_0 \\ \text{Pour } t \in [\alpha T, T[: & L.\frac{di}{dt} = V_e - V_s, \text{donc} : i(t) = \frac{V_e - V_s}{L}(t - T) + i_0 \end{split}$$

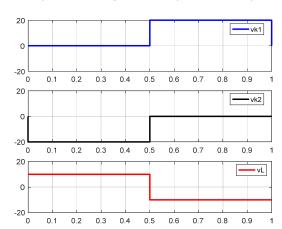
Pour 
$$t \in [0, \alpha T[: L.\frac{di}{dt} = V_e, donc: i(t) = \frac{V_e}{L}t + i_0$$

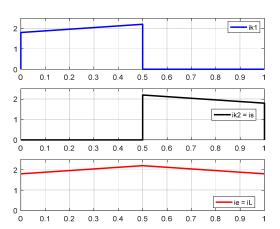
Pour 
$$t \in [\alpha T, T[: L.\frac{di}{dt} = V_e - V_s, donc: i(t) = \frac{V_e - V_s}{L}(t - T) + i_0$$

c. Pour 
$$\alpha = 0.5$$
,  $\frac{V_s}{V_a} = \frac{1}{1-\alpha} = 2$ 

Chronogrammes tracés avec les valeurs arbitraires suivantes :

$$V_e = 10 \ V - V_s = 20 \ A \ i_0 = 1.8 \ A - i_0 = 2.2 \ A$$





d. 
$$i_{\alpha}=i(\alpha T)=\frac{V_{e}}{L}\alpha T+i_{0}$$
, d'où l'ondulation de courant  $\Delta i=\frac{\alpha\,V_{e}}{L}\,T=\frac{\alpha\,V_{e}}{Lf}$ 

L'analyse des chronogrammes montre que pour K1, on a 2 états possibles : passant direct et bloqué direct Cela correspond à la caractéristique d'un transistor. Pour K2, les 2 états possibles sont passant direct et bloqué inverse. Cela correspond à la caractéristique d'une diode.

Interrupteur K1 : 
$$v_{K1} = \text{transistor}$$
 Interrupteur K2 :  $v_{K2} = \text{diod}$ 

f. 
$$i_S = \frac{v_S}{R} = \frac{V_e}{R(1-\alpha)}$$

Côté sortie : 
$$P = \langle v_s. i_s \rangle = \frac{V_e^2}{R(1-\alpha)^2}$$

Côté entrée : 
$$P = \langle v_e, i_e \rangle = \langle V_e, i_e \rangle = V_e, \langle i_e \rangle$$

Il n'y a pas de pertes dans le convertisseur, donc la puissance en sortie est égale à la puissance en entrée, donc  $\langle i_e \rangle = \frac{V_e}{R(1-\alpha)^2}$ .

On remarque que 
$$\frac{\langle i_e \rangle}{\langle i_s \rangle} = \frac{V_s}{V_e} = \frac{1}{1-\alpha}$$