

Ce TP a pour objectif de mettre en pratique l'interpolation d'un nuage de points par différences divisées. Pour ce faire, vous commencerez par récupérer sur Sakai le fichier `tpInterpolation.zip` que vous décompresserez dans votre répertoire personnel. Ce fichier contient une bibliothèque `nuageDePoints` pour la gestion (lecture/écriture, parcours, ajout) d'une liste chaînée de points ainsi qu'une bibliothèque `interp` qui définit une structure `Polynome` ainsi que les prototypes des fonctions nécessaires à l'interpolation.

EXERCICE 1: INTERPOLATION POLYNÔMIALE PAR DIFFÉRENCES DIVISÉES

Dans cet exercice, vous **complèterez** le fichier `interp.c` pour implémenter les différentes fonctions déclarées dans `interp.h`.

1. **Évaluation d'un polynôme par schéma de Horner** : Implémentez la fonction double `pEval(Polynome p, double x)` qui calcule la valeur d'un polynôme p en x :

$$p(x) = \sum_{i=0}^N a_i \prod_{j=1}^i (x - c_{j-1}) = a_0 + (x - c_0) \left\{ a_1 + (x - c_1) \left[a_2 + (x - c_2) (\dots (a_{N-1} + (x - c_{N-1}) a_N)) \right] \right\}$$

en implémentant l'algorithme de l'exercice 5.c du TD1 (rappelé ci-dessous).

`Polynome` est une structure contenant un tableau `A` des $N + 1$ coefficients du polynôme p et un tableau `C` des $N + 1$ centres (racines) du polynôme p .

fonction `pEval(p : Polynome, x : réel)`

Variables : `pX` : réel

`n` : entier

`pX` ← `p.A[p.N]`

`n` ← `p.N-1`

tant que `n ≥ 0` **faire**

`pX` ← `pX * (x - p.C[n]) + p.A[n]`

`n` ← `n - 1`

retourner `pX`

Soit $T = \{\mathbf{X}, \mathbf{Y}\}$ un nuage de $N + 1$ points, avec $\mathbf{X} = [X_0, \dots, X_N]$ un vecteur de points réels distincts deux à deux et $\mathbf{Y} = f(\mathbf{X})$ un vecteur d'échantillonnage de la fonction f aux points \mathbf{X} .

2. **Différences divisées** : Complétez la fonction `Polynome diffDiv(NuagePts* nPts)` qui calcule le polynôme d'interpolation par différences divisées à partir d'un nuage de points (algorithme vu en cours).
3. **Interpolation polynômiale** : Complétez la fonction `NuagePts interpol(NuagePts nPts, int M, double* xI)` qui détermine le polynôme d'interpolation par différences divisées de $f(x)$ puis calcule les valeurs \mathbf{Y}^I de ce polynôme pour les M points du vecteur $\mathbf{X}^I = [X_0^I, \dots, X_M^I]$. Ces valeurs seront conservées dans une variable de type `NuagePts` qui sera renvoyée comme résultat de la fonction.

EXERCICE 2: APPLICATION DE L'INTERPOLATION POLYNÔMIALE

1. Utiliser la fonction de l'exercice 1.3 pour interpoler les nuages de points donnés dans les exercices 1, 2 et 4 du TD2.
2. Dans le cas de l'exercice 4, comparer la courbe avec la fonction exacte $f(x) = \sin\left(\frac{x}{2}\right) e^{-0.1x}$ dans l'intervalle $[0, 60]$.

Dans le programme principal, on sauvegardera les valeurs de \mathbf{X}^I et $\mathbf{Y}^I = p_N(\mathbf{X}^I)$ dans un fichier texte que l'on nommera `interpolation.txt`. On pourra utiliser la fonction `void ecrireNuagePts(char* nomFichier, NuagePts* liste)` de la bibliothèque `nuageDePoints.h`. L'affichage devra être du type :

0.1 2.212

0.2 2.534

0.3 3.123

...

Pour permettre une vérification graphique de la fonction d'interpolation, sauvegardez dans un autre fichier texte (nommé `echantillon.txt`) les vecteurs d'entrée \mathbf{X} et \mathbf{Y} .

Vous pourrez utiliser le script Matlab `dispResC.m` pour cette visualisation.