

سوال حل مکعب روبیک

برای حل این سوال با توجه به اینکه رفتار کاملاً حریصانه برای همونگ کردن بیشترین مهره های ممکن با مرکز هر وجه الزاماً منجر به حل مکعب نمیشود و خیلی اوقات بهتر است حرکاتی را انجام دهیم که ترتیب خاصی که در مکعب ایجاد شده را بهم بزنند تا در آینده بتوانیم به الگویی در ترتیب مهره ها برسیم که مکعب را قابل حل کند از الگوریتم Simulated Annealing برای حل آن استفاده کرده ام که رفتار کاملاً حریصانه ندارد همسایه های هر استیت شامل حالاتی اند که با یکی از ۱۲ حرکت مجاز روی مکعب به وجود می آیند بنابراین در الگوریتم عدد تصادفی بین ۱ تا ۱۲ انتخاب شده و حرکت متناظر آن عدد انجام می شود

برای چرخش ساعتگرد هر وجه ابتدا آن را در ماتریس با سطر اول برابر ۰۰ و ۰ و سطر دوم ۰ و ۰ و سطر سوم ۰ و ۰ و ۰ ضرب کرده و سپس آن را ترانهاد می کنیم. برای چرخش پاد ساعتگرد ابتدا ترانهاد و سپس در ماتریس ضرب میکنیم علاوه بر این وقتی یک وجه را میچرخانیم ردیف هایی از وجوه همسایه آن نیز چرخش می یابند که در کد مشخص شده است

سپس همسایه تصافی انتخاب شده توسط تابع هدف ارزیابی می شود. تابع هدف به این صورت تعریف شده است که در هر وجه تعداد مربع هایی که رنگ آنها متفاوت از مرکز وجه است و سر جای مناسب نیستند را می شمارد مکعب زمانی حل میشود که مقدار تابع هدف برای آن صفر شود البته تابع های هدف مناسب تری هم میتوان در نظر گرفت مثلاً تعداد مهره های لبه یا گوشه نا هماهنگ و ترکیب مناسبی از این عوامل با ضریب مناسب یا تابع هدف را بر اساس ایجاد الگوهایی در مهره ها که می توانند طی چند حرکت منجر به حل مکعب شوند در نظر بگیریم که دشوار تر است به هر حال تابع هدف کنونی در الگوریتم الزاماً تابع هدف مناسبی نیست چون حریصانه است و ممکن است همسایه ای که تعداد مهره های نا همخوان بیشتری نسبت به همسایه دیگری دارد شامل الگوهایی از مهره باشد که بهتر و سریعتر منجر به حل مکعب شود

برای گرفتن نتایج بهتر مقدار اولیه دما و نرخ کاهش دما باید تیون شوند و مقدار کنونی بهینه نبوده و فقط گاهی اوقات منجر به حل مکعب میشوند

```
f.write(f"\n")

for i in range(3):
    for j in range(3):
        f.write(f"{right[i][j]} ")
    f.write(f"\n")
f.write(f"\n")

for i in range(3):
    for j in range(3):
        f.write(f"{front[i][j]} ")
    f.write(f"\n")
f.write(f"\n")

for i in range(3):
    for j in range(3):
        f.write(f"{down[i][j]} ")
    f.write(f"\n")
f.write(f"\n")

for i in moves:
    f.write(f"{i}\n")

print("The value of objective function is (it must be 0)",best_solution_value)
```

✓ 0.0s

The value of objective function is (it must be 0) 0

