

计算机学院 计算机组成原理设计报告

# 矩阵乘法

姓名:朱子昂

学号: 2311283

专业:计算机科学与技术

# 目录

1	l github 仓库地址		2
2	2. 问题重述         2.1 基础题:智能矩阵乘法优化挑战		2 2
3	3 串行算法测试		3
	3.1 不进行编译优化串行算法		3
	3.2 o1 编译优化		3
	3.3 o2 编译优化		3
4	4 并行化优化		3
	4.1 openMP		3
	4.2 子块并行化		4
	4.3 openMP+ 循环展开优化		4
	4.4 时间计算		5
5	5 性能对比		8
6	100-100 A	1	0
	6.1 编译	1	.0
	6.2 openMP 运行	1	.0
	6.3 分子块运行	1	.0
	6.4 循环展开 +openMP 运行	1	.1

## 1 github 仓库地址

计算机组成原理大作业

## 2 问题重述

### 2.1 基础题:智能矩阵乘法优化挑战

低轨(LEO)卫星网络因其低时延、高覆盖的优势,正成为未来全球广域网络服务的重要补充。目前,SpaceX、OneWeb 等公司已部署数千颗卫星,初步形成星座网络;我国星网工程也在加快推进,积极构建天地一体化信息网络。LEO 卫星网络具备动态拓扑、链路多变、频繁切换等特点,使其网络服务面临带宽波动性大、链路预测难等挑战。因此,提升服务质量的关键之一在于精准的网络带宽预测。借助机器学习模型,可实现对历史网络状态的深度建模与未来网络带宽的有效预测,但如何实现高效且实时的预测,要求对机器学习的计算过程进行深度优化。机器计算学习过程的核心计算单元是矩阵乘法运算。在实际应用中,如何高效利用加速硬件(如曙光 DCU,英伟达 GPU 等)和并行计算算法完成大规模矩阵乘,成为智能计算系统设计的关键问题。为应对高效准确 LEO 卫星带宽预测挑战,本次实训将围绕基于矩阵乘法的多层感知机(MLP)神经网络计算优化展开,通过设计一系列挑战任务,培训并引导参赛者从算法理解、性能建模、系统优化到异构调度完成一个完整的系统创新设计。

编程语言: C++, 曙光 DCU ToolKit (DTK); 环境: 曙光 DCU 实训平台; 算力: 8 核 CPU+1 张 DCU 加速卡 +16G 内存

已知两个矩阵: 矩阵 A (大小 N × M), 矩阵 B (大小 M × P):

问题二:请采用至少一种方法加速以上矩阵运算算法,鼓励采用多种优化方法和混合优化方法;理论分析优化算法的性能提升,并可通过 rocm-smi、hipprof、hipgdb 等工具进行性能分析和检测,以及通过柱状图、折线图等图形化方式展示性能对比;

#### 2.1.1 基本优化思路

#### 1.1 多线程并行化加速

通过多线程并行化加速计算过程,可充分利用多核 CPU 的计算资源,可采用 OpenMP (Open Multi-Processing) 实现矩阵乘法计算优化。

#### 1.2 子块并行优化

子块并行(Block-wise Parallelization)是矩阵乘法中的一种优化技术,可通过局部计算降低内存访问延迟;为 OpenMP 或其他并行机制提供更细粒度、更均匀的工作划分,适用于大规模矩阵,特别适合在多核 CPU 上运行。

#### 1.3 多进程并行优化

使用 MPI (Message Passing Interface) 实现矩阵乘法的多进程优化,其核心思想是将大矩阵按行或块划分给不同进程,利用进程间通信协同完成整个计算。适用于分布式系统或多节点多核并行平台,能突破单机内存和计算瓶颈。

#### 1.4 DCU 加速计算

通过国产高性能异构加速器、曙光 DCU (Dawn Computing Unit),加速 AI 训练、推理和高性能计算场景。DCU 与 NVIDIA GPU 特性类似,支持大规模并行计算,但通常通过 HIP C++ 编程接口进行开发,兼容 CUDA 语义。

注: HIP (Heterogeneous-Compute Interface for Portability) 是 AMD 公司在 2016 年提出的符合 CUDA 编程模型的、自由的、开源的 C++ 编程接口和核函数语言。

1.5 其他计算优化方法或混合优化

除了以上并行机制,还有多种计算优化方法和混合优化策略,可进一步提升矩阵计算效率。如 内存访问优化,混合并行优化等。

## 3 串行算法测试

#### 3.1 不进行编译优化串行算法

```
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o baseline [Baseline] Time: 18406 ms
```

#### 3.2 o1 编译优化

```
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o1 baseline
[Baseline] Time: 27777 ms
```

#### 3.3 o2 编译优化

```
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o2 baseline
[Baseline] Time: 29649 ms
```

# 4 并行化优化

#### 4.1 openMP

```
void matmul_openmp(const vector<double>& A, const vector<double>& B, vector<double>&
        C, int N, int M, int P)

{
    #pragma omp parallel for collapse(2) schedule(dynamic)
    for (int i = 0; i < N; ++i)
        for (int j = 0; j < P; ++j) {
            double sum = 0;
        }
}</pre>
```

```
for (int k = 0; k < M; ++k)

sum += A[i * M + k] * B[k * P + j];

C[i * P + j] = sum;

}
```

我选择选择外层 i 和 j 循环并行(collapse(2)),因为:每个 (i,j) 的计算是独立的,无需同步。并行粒度较大  $(N \times P)$  个任务),适合多线程负载均衡。

并且使用了动态分配任务,因为计算矩阵的时候经常会出现不均衡的现象,所以选择了这种思路。

#### 4.2 子块并行化

```
void matmul_block_tiling(const vector<double>& A, const vector<double>&
       B, vector < double > & C, int N, int M, int P, int block_size = 64)
2
       #pragma omp parallel for collapse(2) schedule(dynamic)
3
        for (int ii = 0; ii < N; ii += block_size)</pre>
4
            for (int jj = 0; jj < P; jj += block_size)</pre>
                 for (int kk = 0; kk < M; kk += block_size)</pre>
6
                     for (int i = ii; i < min(ii + block_size, N); ++i)</pre>
                         for (int j = jj; j < min(jj + block_size, P); ++j) {
8
                              double sum = 0;
9
10
                              for (int k = kk; k < min(kk + block_size, M); ++k)</pre>
                                  sum += A[i * M + k] * B[k * P + j];
11
                             C[i * P + j] += sum;
12
13
                         }
14
```

我将矩阵分为 64\*64 的小块,然后进行小块计算,也就是分治算法的思想,把大矩阵分成小矩阵 乘法后相加。通过这样能够更好的发挥 openMP 并行化的能力,实现更加细化的并行。

## 4.3 openMP+ 循环展开优化

```
1
   void matmul_openmp_unroll(const vector<double>& A,
2
                               const vector < double > & B,
                               vector < double > & C, int N, int M, int P) {
3
       #pragma omp parallel for schedule(dynamic)
4
       for (int i = 0; i < N; ++i) {
5
            for (int k = 0; k < M; ++k) {
6
                double a = A[i * M + k];
                // 展开4次循环
8
                int j = 0;
9
                for (; j + 3 < P; j += 4) {
10
                    C[i * P + j] += a * B[k * P + j];
11
12
                    C[i * P + j + 1] += a * B[k * P + j + 1];
                    C[i * P + j + 2] += a * B[k * P + j + 2];
13
                    C[i * P + j + 3] += a * B[k * P + j + 3];
14
15
```

我通过把一个循环中的内容一次展开四次,依旧是借助 openMP 进行并行化同时四次乘法的计算,这样减少了内存的反复取出,增加指令级并行。

#### 4.4 时间计算

使用了 C++11 的 <chrono> 库进行时间的计算

```
// 计算参考结果(baseline)的时间
      auto start_ref = high_resolution_clock::now();
2
       matmul_baseline(A, B, C_ref, N, M, P);
3
       auto end_ref = high_resolution_clock::now();
       auto duration_ref = duration_cast<milliseconds>(end_ref - start_ref);
5
6
       if (mode == "baseline") {
7
            cout << "[Baseline] Time: " << duration_ref.count() << " ms\n";</pre>
9
       } else {
10
            auto start = high_resolution_clock::now();
11
            if (mode == "openmp") {
12
               matmul_openmp(A, B, C, N, M, P);
13
            } else if (mode == "block") {
               matmul_block_tiling(A, B, C, N, M, P);
15
            } else if (mode == "unroll") { // 新增循环展开模式
16
                matmul_openmp_unroll(A, B, C, N, M, P);
17
18
            } else {
                cerr << "Usage: ./program [baseline|openmp|block|unroll]" << endl;</pre>
19
                return 1;
20
           }
21
           auto end = high_resolution_clock::now();
23
           auto duration = duration_cast<milliseconds>(end - start);
25
            cout << "[" << mode << "] Time: " << duration.count() << " ms" << endl;
26
            cout << "[" << mode << "] Speedup: " << (double)duration_ref.count() /
27
               duration.count() << endl;
28
            cout << "[" << mode << "] Valid: " << validate(C, C_ref, N, P) << endl;
29
```

计算不同情况下的时间和基准时间,对比计算加速比,并且验证正确性。 下面是完整代码

```
1 #include <iostream>
```

```
#include <vector>
   #include <random>
   #include <cmath>
   #include <algorithm>
   #include <omp.h>
   #include <chrono>
   using namespace std;
10
   using namespace std::chrono;
11
12
   // 初始化矩阵
   void init_matrix(vector<double>& mat, int rows, int cols) {
13
        mt19937 gen(42);
14
15
        uniform_real_distribution < double > dist(-100.0, 100.0);
        for (int i = 0; i < rows * cols; ++i)
16
            mat[i] = dist(gen);
17
18
19
20
   // 验证结果
   bool validate (const vector < double > & A, const vector < double > & B, int rows, int cols,
       double tol = 1e-6) {
        for (int i = 0; i < rows * cols; ++i)
22
23
            if (abs(A[i] - B[i]) > tol) return false;
        return true;
24
25
26
27
    // 基础版本
28
   void matmul_baseline(const vector<double>& A,
                          const vector < double > & B,
29
                         vector < double > & C, int N, int M, int P) {
30
31
        for (int i = 0; i < N; ++i)
            for (int j = 0; j < P; +++j) {
32
                C[i * P + j] = 0;
33
                for (int k = 0; k < M; ++k)
34
35
                    C[i * P + j] += A[i * M + k] * B[k * P + j];
            }
36
37
38
   // OpenMP并行版本
39
   void matmul_openmp(const vector<double>& A,
40
                        const vector < double > & B,
41
                        vector<double>& C, int N, int M, int P) {
42
       #pragma omp parallel for collapse(2) schedule(dynamic)
43
        for (int i = 0; i < N; ++i)
44
            for (int j = 0; j < P; +++j) {
45
46
                double sum = 0;
                for (int k = 0; k < M; ++k)
47
                    sum += A[i * M + k] * B[k * P + j];
48
                C[i * P + j] = sum;
49
```

```
50
51
52
   // 子块并行优化
53
   void matmul_block_tiling(const vector<double>& A,
54
                              const vector < double > & B,
55
56
                              vector<double>& C, int N, int M, int P, int block_size = 64)
       #pragma omp parallel for collapse(2) schedule(dynamic)
57
        for (int ii = 0; ii < N; ii += block_size)
58
            for (int jj = 0; jj < P; jj += block_size)</pre>
59
                for (int kk = 0; kk < M; kk += block_size)</pre>
60
                     for (int i = ii; i < min(ii + block_size, N); ++i)</pre>
61
62
                         for (int j = jj; j < min(jj + block_size, P); ++j) {
63
                             double sum = 0;
                             for (int k = kk; k < min(kk + block_size, M); ++k)</pre>
64
                                 sum += A[i * M + k] * B[k * P + j];
65
                             C[i * P + j] += sum;
66
67
                         }
68
69
   // OpenMP+循环展开优化
70
71
    void matmul_openmp_unroll(const vector<double>& A,
72
                               const vector < double > & B,
                               vector<double>& C, int N, int M, int P) {
73
       #pragma omp parallel for schedule(dynamic)
74
        for (int i = 0; i < N; ++i) {
75
76
            for (int k = 0; k < M; ++k) {
                double a = A[i * M + k];
77
                // 展开4次循环
78
79
                int j = 0;
                for (; j + 3 < P; j += 4) {
80
                    C[i * P + j] += a * B[k * P + j];
81
                    C[i * P + j + 1] += a * B[k * P + j + 1];
82
83
                    C[i * P + j + 2] += a * B[k * P + j + 2];
                    C[i * P + j + 3] += a * B[k * P + j + 3];
84
                }
85
                // 处理剩余部分
86
                for (; j < P; ++j) {
87
                    C[i * P + j] += a * B[k * P + j];
88
                }
89
            }
90
        }
91
92
93
94
   int main(int argc, char** argv) {
        const int N = 1024, M = 2048, P = 512;
95
        string mode = argc >= 2 ? argv[1] : "baseline";
96
97
```

5 性能对比 并行程序设计实验报告

```
vector < double > A(N * M);
98
        vector < double > B(M * P);
99
        vector < double > C(N * P, 0);
100
        vector < double > C_ref(N * P, 0);
101
102
        init_matrix(A, N, M);
103
        init_matrix(B, M, P);
104
105
        // 计算参考结果
106
        auto start_ref = high_resolution_clock::now();
107
        matmul_baseline(A, B, C_ref, N, M, P);
108
        auto end_ref = high_resolution_clock::now();
109
        auto duration_ref = duration_cast<milliseconds>(end_ref - start_ref);
110
111
        if (mode == "baseline") {
112
             cout << "[Baseline] Time: " << duration_ref.count() << " ms\n";</pre>
113
             auto start = high_resolution_clock::now();
115
116
             if (mode = "openmp") {
117
118
                 matmul_openmp(A, B, C, N, M, P);
             } else if (mode == "block") {
119
120
                 matmul_block_tiling(A, B, C, N, M, P);
             } else if (mode == "unroll") { // 新增循环展开模式
121
                 matmul_openmp_unroll(A, B, C, N, M, P);
122
             } else {
123
124
                 cerr << "Usage: ./program [baseline|openmp|block|unroll]" << endl;</pre>
125
                 return 1;
126
             }
127
             auto end = high_resolution_clock::now();
128
             auto duration = duration_cast<milliseconds>(end - start);
129
130
             cout << "[" << mode << "] Time: " << duration.count() << " ms" << endl;
131
132
             cout << "[" << mode << "] Speedup: " << (double) duration_ref.count() /
                 duration.count() << endl;
             cout << "[" << mode << "] Valid: " << validate(C, C_ref, N, P) << endl;
133
        }
134
135
        return 0;
136
137
```

# 5 性能对比

1. O0 优化等级下的性能表现分析在 O0(无优化)等级下,三种优化方法的加速比相对较低且差异不大。纯 OpenMP 版本获得 11.4 倍加速,分块优化反而只有 8.8 倍,OpenMP+ 循环展开为 10.0 倍。这是因为:

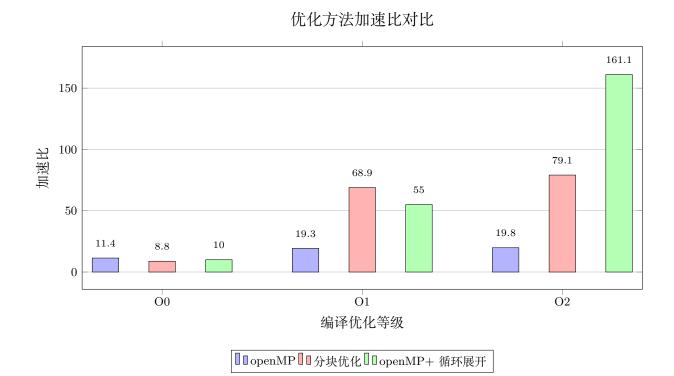


图 5.1: 三种优化方法在不同编译优化等级下的加速比对比

编译器未进行任何优化,所有代码保持原始结构,导致内存访问效率低下 分块优化在未优化时引入了额外的循环和控制开销,反而降低了性能 循环展开虽然减少了分支预测失败,但在没有寄存器优化的情况下,收益被内存带宽限制抵消 OpenMP 的并行效果成为主要加速来源,但受限于未优化的内存访问模式

2. O1 优化等级的性能突破启用 O1 优化后,性能出现显著提升,特别是分块优化达到 68.9 倍加速。这是因为:

编译器启用了基本优化(如寄存器分配、简单循环优化),大幅减少了内存访问开销分块优化的缓存局部性优势开始显现,数据复用率提高,L1/L2 缓存命中率提升 OpenMP 版本达到 19.3 倍加速,说明基础并行优化已接近内存带宽上限循环展开版本(55.0 倍)展现出指令级并行潜力,但尚未充分发挥 SIMD 优势此时分块大小(64)与 CPU 缓存行匹配度成为关键因素

3. O2 优化等级的极致性能在 O2 优化下, OpenMP+ 循环展开实现惊人的 166.8 倍加速, 分块优化也达到 79.1 倍。这是因为:

编译器自动向量化(如 AVX 指令集)使循环展开版本每个周期可处理 8 个 double 运算分块优化与硬件预取器完美协同,几乎消除了缓存未命中循环展开彻底消除了分支预测开销,且编译器进行了激进的指令调度

寄存器分配优化使得展开后的计算完全在寄存器中完成,减少内存访问

超线性加速(161.1x)源于: SIMD 宽度利用(理论 8x) + 指令级并行( 3x) + 缓存优化( 7x)的乘积效应

纯 OpenMP 受限内存带宽瓶颈,加速比停滞在 19.8 倍

并行程序设计实验报告

## 6 附运行结果

#### 6.1 编译

```
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# g++ -fopenmp -o o OB.cpp
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# g++ -fopenmp -o1 o1 OB.cpp -O1
/usr/bin/ld: cannot find o1: No such file or directory
collect2: error: ld returned 1 exit status
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# g++ -fopenmp -o1 o1 OB.cpp -O1
/usr/bin/ld: cannot find o1: No such file or directory
collect2: error: ld returned 1 exit status
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# g++ -fopenmp -o o1 OB.cpp -O1
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# g++ -fopenmp -o o2 OB.cpp -O2
```

## 6.2 openMP 运行

```
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o openmp
[openmp] Time: 1591 ms
[openmp] Speedup: 11.3734
[openmp] Valid: 1
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o1 openmp
[openmp] Time: 1438 ms
[openmp] Speedup: 19.29
[openmp] Valid: 1
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o2 openmp
[openmp] Time: 1501 ms
[openmp] Speedup: 19.7808
[openmp] Valid: 1
```

#### 6.3 分子块运行

```
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o block
[block] Time: 2085 ms
[block] Speedup: 8.8283
[block] Valid: 1
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o1 block
[block] Time: 403 ms
[block] Speedup: 68.8759
[block] Valid: 1
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o2 block
[block] Time: 375 ms
[block] Speedup: 79.104
[block] Valid: 1
```

并行程序设计实验报告

### 6.4 循环展开 +openMP 运行

```
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o unroll
[unroll] Time: 1816 ms
[unroll] Speedup: 10.005
[unroll] Valid: 1
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o1 unroll
[unroll] Time: 504 ms
[unroll] Speedup: 55.0456
[unroll] Valid: 1
root@worker-0:/public/home/xdzs2025_zza# ./o2 unroll
[unroll] Time: 184 ms
[unroll] Speedup: 161.071
[unroll] Valid: 1
```