

## Description :

一開始，先處理圖片檔的標頭資訊，包括 size、offset、width、height、bits 等資訊，之後再將圖片的色彩值讀入，因為這次範例圖片只有 8 位元色彩，所以每個畫素只需要 1byte 即可儲存。而作業分為 3 部份，分別為 binary、histogram 和 connected components。處理完所有的圖片之後，再將標頭與畫素資料一起寫出並存，並且分別產生 3 個檔案，binary\_lena、histogram\_lena 和 connected\_components\_lena 三張輸出圖片，即可完成這次的作業。

---

## Algorithm :

一開始的 binary，使用非常簡單的迭代演算法即可，將數值小於 128 全部調整為 0，大於 128 的則是調整為 255。

再者的 histogram，透過上面的步驟中，一起統計出 0 到 255 的所有像素的出現頻率。再來，將結果直接輸出成圖片，因為圖片高度為 512，所以必須事先將頻率最高的像素設為 512，並將其他畫素依比例縮小，並將新的出現頻率繪製在 512x512 的圖片上。

最後的 connected\_components，也是使用上課教的的迭代演算法來做計算，並使用 4 連通來做計算，將所有的 label 都完整標記上去之後，在開始過濾像素數小於 500 的區域，將其標示為背景而不考慮。最後，在掃描圖形，依序將各區域之中心和邊界給計算出來，最後繪製於圖上，並將原本圖片的黑色像素設為灰色，以利看出各區域的中心與邊界範圍。

---

## Principal Code :

### ◎Binary

```
for(i=0; i<bmpInfo.biHeight; ++i)
    for(j=0; j<bmpInfo.biWidth; ++j)
    {
        //統計 0 到 255 的出現頻率供下個步驟使用
        ++histogram[BMPdata[i][j].color];
        //開始處理 binary
        if(BMPdata[i][j].color < 128)
```

```

        BMPdata[i][j].color = 0;
    else
        BMPdata[i][j].color = 255;
}

```

### ◎Histogram

//先找出像素的最大值

```
for(i=0; i<256; ++i)
```

```
    max = max > histogram[i] ? max : histogram[i];
```

//將像素依比例縮小

```
for(i=0; i<256; ++i)
```

```
    histogram[i] = histogram[i] * 512 / max ;
```

//開始填入圖片畫格

```
for(i=0; i<512; ++i)
```

```
    for(j=0; j<256; ++j)
```

```
    {
```

```
        if(histogram[j] > 0)
```

```
        {
```

```
            BMPdata[i][j*2].color = 0;
```

```
            BMPdata[i][j*2+1].color = 0;
```

```
            --histogram[j];
```

```
        }
```

```
        else
```

```
        {
```

```
            BMPdata[i][j*2].color = 255;
```

```
            BMPdata[i][j*2+1].color = 255;
```

```
        }
```

```
    }
```

### ◎Connected\_component

//先將圖上的所有像素標上號碼

```
for(i=0; i<bmpInfo.biHeight; ++i)
```

```
    for(j=0; j<bmpInfo.biWidth; ++j)
```

```
    {
```

```
        if(cnt[i][j])
```

```
        cnt[i][j] = count;
```

```
        ++count;
```

```
    }
```

//開始執行迭代演算法・使用 4 連通的方式來標記

do

{

count = 0;

for(i=0; i<bmpInfo.biHeight; ++i)

for(j=0; j<bmpInfo.biWidth; ++j)

{

if(cnt[i][j])

{

//檢查上方像素

if(i != 0 && cnt[i-1][j] && cnt[i-1][j] < cnt[i][j])

{

cnt[i][j] = cnt[i-1][j];

count = 1;

}

//檢查左方像素

if(j != 0 && cnt[i][j-1] && cnt[i][j-1] < cnt[i][j])

{

cnt[i][j] = cnt[i][j-1];

count = 1;

}

}

}

for(i=bmpInfo.biHeight-1; i>=0; --i)

for(j=bmpInfo.biWidth-1; j>=0; --j)

{

if(cnt[i][j])

{

//開始更新標籤編號・使用較小數字當作標籤

if(i != bmpInfo.biHeight-1 && cnt[i+1][j] && cnt[i+1][j] < cnt[i][j])

{

cnt[i][j] = cnt[i+1][j];

count = 1;

}

if(j != bmpInfo.biWidth-1 && cnt[i][j+1] && cnt[i][j+1] < cnt[i][j])

{

cnt[i][j] = cnt[i][j+1];

```

        count = 1;
    }
}
}

}while(count); //結束編號，所有的連通區域已標示完畢

//開始計算該區域的中心與邊界
for(i=0; i<bmpInfo.biHeight; ++i)
    for(j=0; j<bmpInfo.biWidth; ++j)
    {
        if(label[cnt[i][j]])
        {
            //使用重心公式，將所有座標相加除以總像素
            chosen[label[cnt[i][j]]-1].xc = chosen[label[cnt[i][j]]-1].xc + i;
            chosen[label[cnt[i][j]]-1].yc = chosen[label[cnt[i][j]]-1].yc + j;
            ++chosen[label[cnt[i][j]]-1].pc;
            //更新區域最大邊界
            if(i > chosen[label[cnt[i][j]]-1].bottom)
                chosen[label[cnt[i][j]]-1].bottom = i;
            if(i < chosen[label[cnt[i][j]]-1].top)
                chosen[label[cnt[i][j]]-1].top = i;
            if(j > chosen[label[cnt[i][j]]-1].right)
                chosen[label[cnt[i][j]]-1].right = j;
            if(j < chosen[label[cnt[i][j]]-1].left)
                chosen[label[cnt[i][j]]-1].left = j;
        }
    }

//在圖上標記寬度為 3pixel 的十字中心
for(j=-4; j<5; ++j)
{
    BMPdata[cntx+j][cnty].color = 0;
    BMPdata[cntx+j][cnty-1].color = 0;
    BMPdata[cntx+j][cnty+1].color = 0;
    BMPdata[cntx][cnty+j].color = 0;
    BMPdata[cntx-1][cnty+j].color = 0;
    BMPdata[cntx+1][cnty+j].color = 0;
}

```

```

//開始畫出各區域的邊界
for(k=0; k<bmpInfo.biHeight; ++k)
{
    for(l=0; l<bmpInfo.biWidth; ++l)
    {
        if(chosen[i].top <= k && k <= chosen[i].bottom)
        {
            //畫出寬度為 2pixel 的左邊界
            if(l == chosen[i].left)
            {
                BMPdata[k][l].color=0;
                BMPdata[k][l+1].color=0;
            }
            //畫出寬度為 2pixel 的右邊界
            if(l == chosen[i].right)
            {
                BMPdata[k][l].color=0;
                BMPdata[k][l-1].color=0;
            }
        }
        if(chosen[i].left <= l && l <= chosen[i].right)
        {
            //畫出寬度為 2pixel 的上邊界
            if(k == chosen[i].top)
            {
                BMPdata[k][l].color=0;
                BMPdata[k+1][l].color=0;
            }
            //畫出寬度為 2pixel 的下邊界
            if(k == chosen[i].bottom)
            {
                BMPdata[k][l].color=0;
                BMPdata[k-1][l].color=0;
            }
        }
    }
}

```

## Parameters :

編譯程式碼 `g++ -o lena lena.cpp`

執行程式 `./lena lena.bmp`

lena.bmp 是我們的 InputImage

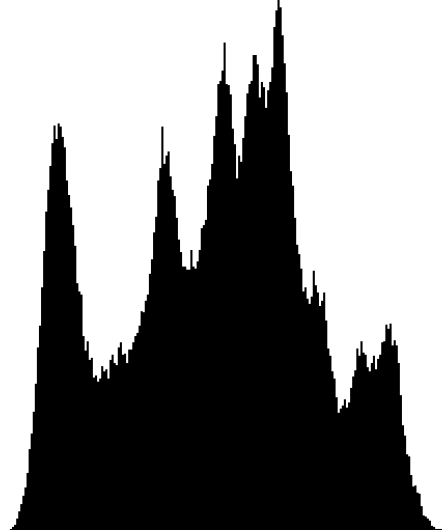
---

## Resulting Images :

binary\_lena.bmp



histogram\_lena.bmp



connected\_components\_lena.bmp

