

狭义相对论

陈祖成

北京师范大学天文系
北京师范大学珠海校区自然科学高等研究院引力波与宇宙学实验室

2023 年 10 月 12 日



北京師範大學
BEIJING NORMAL UNIVERSITY

本章内容

① 狭义相对论的基本原理

② 洛伦兹变换

③ 狭义相对论时空观

牛顿力学时空观的困难

牛顿力学时空观

时间和空间是彼此独立的，互不相关，并且不受物质和运动的影响。

牛顿力学的困难

- 赫兹于 1888 年证实了电磁波的存在，验证了麦克斯韦电磁理论的正确性
- 麦克斯韦方程组还预言电磁波在真空中的速度 c 是一个常数
- 绝对时空 \Rightarrow 以太理论
- 迈克尔逊-莫雷实验否定了以太的存在

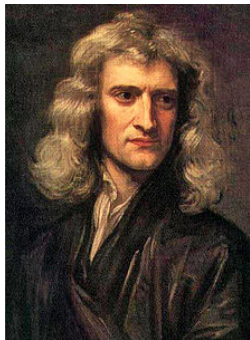


图: 1689 年的牛顿

牛顿力学时空观的困难

牛顿力学时空观

时间和空间是彼此独立的，互不相关，并且不受物质和运动的影响。

牛顿力学的困难

- 赫兹于 1888 年证实了电磁波的存在，验证了麦克斯韦电磁理论的正确性
- 麦克斯韦方程组还预言电磁波在真空中的速度 c 是一个常数
- 绝对时空 \Rightarrow 以太理论
- 迈克尔逊--莫雷实验否定了以太的存在

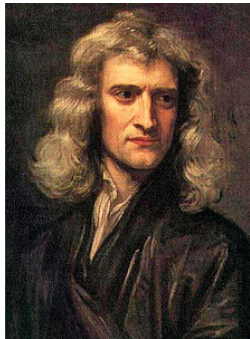


图: 1689 年的牛顿

牛顿力学时空观的困难

牛顿力学时空观

时间和空间是彼此独立的，互不相关，并且不受物质和运动的影响。

牛顿力学的困难

- 赫兹于 1888 年证实了电磁波的存在，验证了麦克斯韦电磁理论的正确性
- 麦克斯韦方程组还预言电磁波在真空中的速度 c 是一个常数
- 绝对时空 \Rightarrow 以太理论
- 迈克尔逊--莫雷实验否定了以太的存在

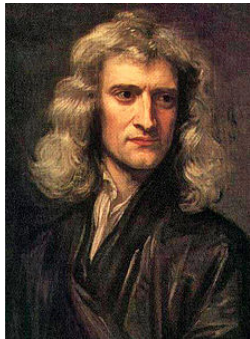


图: 1689 年的牛顿

牛顿力学时空观的困难

牛顿力学时空观

时间和空间是彼此独立的，互不相关，并且不受物质和运动的影响。

牛顿力学的困难

- 赫兹于 1888 年证实了电磁波的存在，验证了麦克斯韦电磁理论的正确性
- 麦克斯韦方程组还预言电磁波在真空中的速度 c 是一个常数
- 绝对时空 \Rightarrow 以太理论
- 迈克尔逊--莫雷实验否定了以太的存在

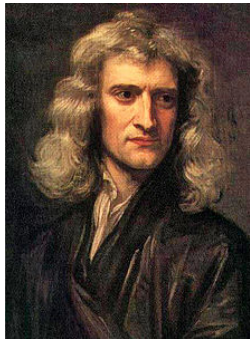


图: 1689 年的牛顿

牛顿力学时空观的困难

牛顿力学时空观

时间和空间是彼此独立的，互不相关，并且不受物质和运动的影响。

牛顿力学的困难

- 赫兹于 1888 年证实了电磁波的存在，验证了麦克斯韦电磁理论的正确性
- 麦克斯韦方程组还预言电磁波在真空中的速度 c 是一个常数
- 绝对时空 \Rightarrow 以太理论
- 迈克尔逊--莫雷实验否定了以太的存在

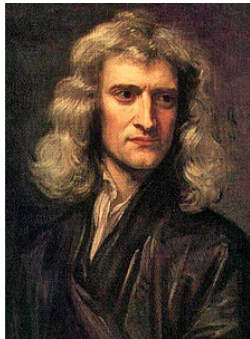


图: 1689 年的牛顿

两条基本原理

1905 年，爱因斯坦创造性地提出了狭义相对论！

相对性原理

所有物理规律在任何惯性系中都具有相同的形式。也就是说，所有惯性系都是平权的。

光速不变原理

在一切惯性系中，光在真空中的速率恒为 c ，与光源的运动状态无关。



图: 1904 年的爱因斯坦

两条基本原理

1905 年，爱因斯坦创造性地提出了狭义相对论！

相对性原理

所有物理规律在任何惯性系中都具有相同的形式。也就是说，所有惯性系都是平权的。

光速不变原理

在一切惯性系中，光在真空中的速率恒为 c ，与光源的运动状态无关。



图: 1904 年的爱因斯坦

两条基本原理

1905 年，爱因斯坦创造性地提出了狭义相对论！

相对性原理

所有物理规律在任何惯性系中都具有相同的形式。也就是说，所有惯性系都是平权的。

光速不变原理

在一切惯性系中，光在真空中的速率恒为 c ，与光源的运动状态无关。



图: 1904 年的爱因斯坦

洛伦兹变换的推导

- S' 系沿着 S 系的 x 轴正向以速度 u 做匀速直线运动
- x', y', z' 分别与 x, y, z 轴平行
- $t' = t = 0$ 时, O' 与 O 重合
- 同一事件 P 在 S' 系和 S 系的坐标分别为 (x', y', z', t') 和 (x, y, z, t)

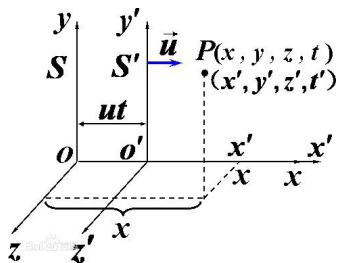


图: 相对匀速运动的坐标系

(x', y', z', t') 和 (x, y, z, t) 满足什么关系?

洛伦兹变换的推导

- S' 系沿着 S 系的 x 轴正向以速度 u 做匀速直线运动
- x', y', z' 分别与 x, y, z 轴平行
- $t' = t = 0$ 时, O' 与 O 重合
- 同一事件 P 在 S' 系和 S 系的坐标分别为 (x', y', z', t') 和 (x, y, z, t)

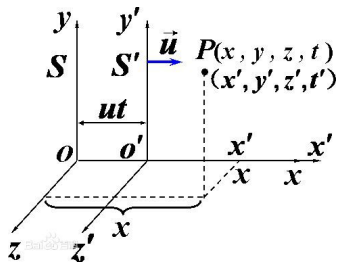


图: 相对匀速运动的坐标系

(x', y', z', t') 和 (x, y, z, t) 满足什么关系?

洛伦兹变换的推导

- S' 系沿着 S 系的 x 轴正向以速度 u 做匀速直线运动
- x', y', z' 分别与 x, y, z 轴平行
- $t' = t = 0$ 时, O' 与 O 重合
- 同一事件 P 在 S' 系和 S 系的坐标分别为 (x', y', z', t') 和 (x, y, z, t)

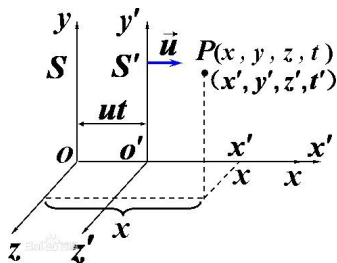


图: 相对匀速运动的坐标系

(x', y', z', t') 和 (x, y, z, t) 满足什么关系?

洛伦兹变换的推导

- S' 系沿着 S 系的 x 轴正向以速度 u 做匀速直线运动
- x', y', z' 分别与 x, y, z 轴平行
- $t' = t = 0$ 时, O' 与 O 重合
- 同一事件 P 在 S' 系和 S 系的坐标分别为 (x', y', z', t') 和 (x, y, z, t)

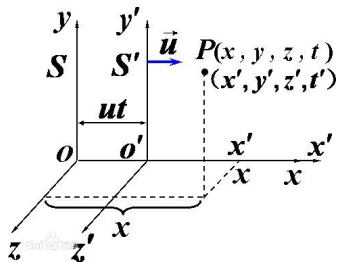


图: 相对匀速运动的坐标系

(x', y', z', t') 和 (x, y, z, t) 满足什么关系?

洛伦兹变换的推导

- S' 系沿着 S 系的 x 轴正向以速度 u 做匀速直线运动
- x', y', z' 分别与 x, y, z 轴平行
- $t' = t = 0$ 时, O' 与 O 重合
- 同一事件 P 在 S' 系和 S 系的坐标分别为 (x', y', z', t') 和 (x, y, z, t)

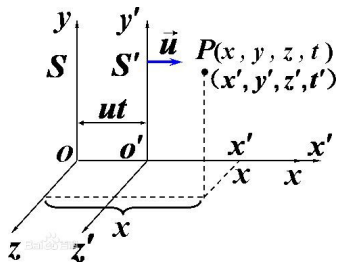


图: 相对匀速运动的坐标系

(x', y', z', t') 和 (x, y, z, t) 满足什么关系?

洛伦兹变换的推导

- S' 系沿着 S 系的 x 轴正向以速度 u 做匀速直线运动
- x', y', z' 分别与 x, y, z 轴平行
- $t' = t = 0$ 时, O' 与 O 重合
- 同一事件 P 在 S' 系和 S 系的坐标分别为 (x', y', z', t') 和 (x, y, z, t)

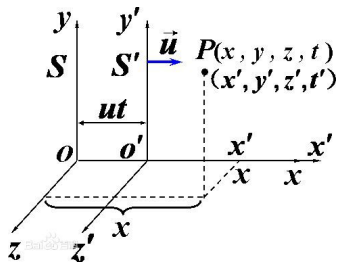


图: 相对匀速运动的坐标系

(x', y', z', t') 和 (x, y, z, t) 满足什么关系?

洛伦兹变换的推导

- 显然有 $y' = y$ 和 $z' = z$
- 考虑 O 点
在 S 系, $x = 0$
在 S' 系, $x' = -ut' \Rightarrow x' + ut' = 0$
假设 P 点: $x = \gamma(x' + ut')$
- 考虑 O' 点
假设 P 点: $x' = \gamma'(x - ut)$
相对性原理 $\Rightarrow x' = \gamma(x - ut)$
- 考虑 $t' = t = 0$ 时, 从 O (或 O') 沿 x 轴发出的一束光
光速不变原理 $\Rightarrow x = ct, \quad x' = ct'$

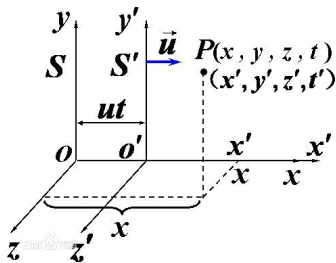


图: 相对匀速运动的坐标系

洛伦兹变换的推导

- 显然有 $y' = y$ 和 $z' = z$
- 考虑 O 点
在 S 系, $x = 0$
在 S' 系, $x' = -ut' \Rightarrow x' + ut' = 0$
假设 P 点: $x = \gamma(x' + ut')$
- 考虑 O' 点
假设 P 点: $x' = \gamma'(x - ut)$
相对性原理 $\Rightarrow x' = \gamma(x - ut)$
- 考虑 $t' = t = 0$ 时, 从 O (或 O') 沿 x 轴发出的一束光
光速不变原理 $\Rightarrow x = ct, \quad x' = ct'$

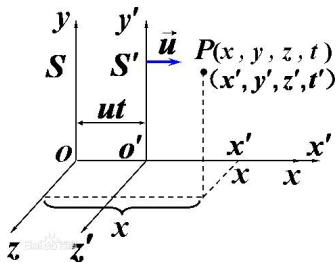


图: 相对匀速运动的坐标系

洛伦兹变换的推导

- 显然有 $y' = y$ 和 $z' = z$
- 考虑 O 点
在 S 系, $x = 0$
在 S' 系, $x' = -ut' \Rightarrow x' + ut' = 0$
假设 P 点: $x = \gamma(x' + ut')$
- 考虑 O' 点
假设 P 点: $x' = \gamma'(x - ut)$
相对性原理 $\Rightarrow x' = \gamma(x - ut)$
- 考虑 $t' = t = 0$ 时, 从 O (或 O') 沿 x 轴发出的一束光
光速不变原理 $\Rightarrow x = ct, \quad x' = ct'$

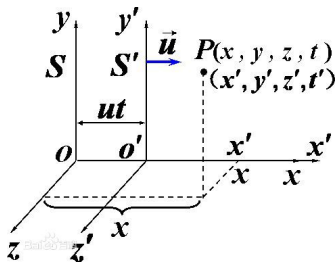


图: 相对匀速运动的坐标系

洛伦兹变换的推导

- 显然有 $y' = y$ 和 $z' = z$
- 考虑 O 点
在 S 系, $x = 0$
在 S' 系, $x' = -ut' \Rightarrow x' + ut' = 0$
假设 P 点: $x = \gamma(x' + ut')$
- 考虑 O' 点
假设 P 点: $x' = \gamma'(x - ut)$
相对性原理 $\Rightarrow x' = \gamma(x - ut)$
- 考虑 $t' = t = 0$ 时, 从 O (或 O') 沿 x 轴发出的一束光
光速不变原理 $\Rightarrow x = ct, \quad x' = ct'$

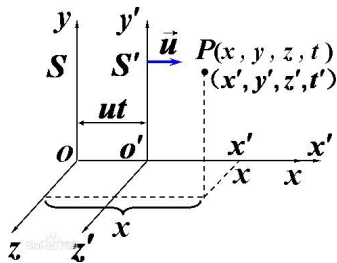


图: 相对匀速运动的坐标系

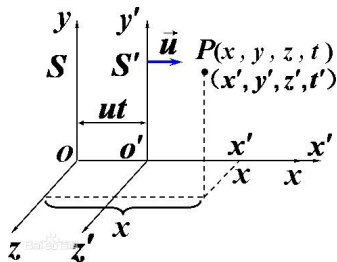
洛伦兹变换的推导

$$\begin{aligned}x &= \gamma(x' + ut') & x &= ct \\x' &= \gamma(x - ut) & x' &= ct'\end{aligned}$$

由以上方程组可以求解出

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}} \geq 1, \quad \beta = \frac{u}{c}$$

所以有洛伦兹变换
$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases}$$



图：相对匀速运动的坐标系

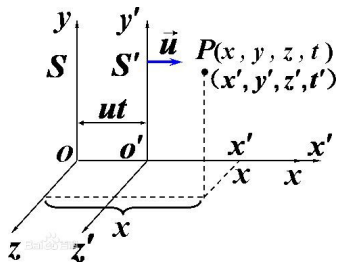
洛伦兹变换的推导

$$\begin{aligned}x &= \gamma(x' + ut') & x &= ct \\x' &= \gamma(x - ut) & x' &= ct'\end{aligned}$$

由以上方程组可以求解出

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}} \geq 1, \quad \beta = \frac{u}{c}$$

所以有洛伦兹变换
$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases}$$



图：相对匀速运动的坐标系

关于洛伦兹变换的讨论

- ① 在狭义相对论中，洛伦兹变换占据中心地位；
- ② 同一事件在不同惯性系下的坐标变换；
- ③ 时空不可分割；
- ④ 真空中物体速度的上限是光速；
- ⑤ 伽利略变换是洛伦兹变换在低速运动时的近似

$$u \ll c \Rightarrow \beta \rightarrow 0, \quad \gamma \rightarrow 1 \quad \begin{cases} x' = \gamma(x - ut) & \rightarrow x - ut \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) & \rightarrow t \end{cases}$$

洛伦兹变换

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases}$$

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}} \geq 1$$
$$\beta = \frac{u}{c}$$

关于洛伦兹变换的讨论

- ① 在狭义相对论中，洛伦兹变换占据中心地位；
- ② 同一事件在不同惯性系下的坐标变换；
- ③ 时空不可分割；
- ④ 真空中物体速度的上限是光速；
- ⑤ 伽利略变换是洛伦兹变换在低速运动时的近似

$$u \ll c \Rightarrow \beta \rightarrow 0, \quad \gamma \rightarrow 1 \quad \begin{cases} x' = \gamma(x - ut) & \rightarrow x - ut \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) & \rightarrow t \end{cases}$$

洛伦兹变换

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases}$$

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}} \geq 1$$
$$\beta = \frac{u}{c}$$

关于洛伦兹变换的讨论

- ① 在狭义相对论中，洛伦兹变换占据中心地位；
- ② 同一事件在不同惯性系下的坐标变换；
- ③ 时空不可分割；
- ④ 真空中物体速度的上限是光速；
- ⑤ 伽利略变换是洛伦兹变换在低速运动时的近似

$$u \ll c \Rightarrow \beta \rightarrow 0, \quad \gamma \rightarrow 1 \quad \begin{cases} x' = \gamma(x - ut) & \rightarrow x - ut \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) & \rightarrow t \end{cases}$$

洛伦兹变换

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases}$$

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}} \geq 1$$
$$\beta = \frac{u}{c}$$

关于洛伦兹变换的讨论

- ① 在狭义相对论中，洛伦兹变换占据中心地位；
- ② 同一事件在不同惯性系下的坐标变换；
- ③ 时空不可分割；
- ④ 真空中物体速度的上限是光速；
- ⑤ 伽利略变换是洛伦兹变换在低速运动时的近似

$$u \ll c \Rightarrow \beta \rightarrow 0, \quad \gamma \rightarrow 1 \quad \begin{cases} x' = \gamma(x - ut) & \rightarrow x - ut \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) & \rightarrow t \end{cases}$$

洛伦兹变换

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases}$$

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}} \geq 1$$
$$\beta = \frac{u}{c}$$

关于洛伦兹变换的讨论

- ① 在狭义相对论中，洛伦兹变换占据中心地位；
- ② 同一事件在不同惯性系下的坐标变换；
- ③ 时空不可分割；
- ④ 真空中物体速度的上限是光速；
- ⑤ 伽利略变换是洛伦兹变换在低速运动时的近似

$$u \ll c \Rightarrow \beta \rightarrow 0, \quad \gamma \rightarrow 1 \quad \begin{cases} x' = \gamma(x - ut) & \rightarrow x - ut \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) & \rightarrow t \end{cases}$$

洛伦兹变换

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases}$$

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}} \geq 1$$
$$\beta = \frac{u}{c}$$

洛伦兹速度变换

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} dx' = \gamma(dx - udt) = \gamma(v_x - u)dt \\ dy' = dy \\ dz' = dz \\ dt' = \gamma(dt - \frac{u}{c^2}dx) = \gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})dt \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} v'_x = \frac{dx'}{dt'} = \frac{v_x - u}{1 - \frac{uv_x}{c^2}} \\ v'_y = \frac{dy'}{dt'} = \frac{v_y}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \\ v'_z = \frac{dz'}{dt'} = \frac{v_z}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \end{cases}$$

- $u \ll c, v_x \ll c \Rightarrow \gamma \rightarrow 1, \frac{uv_x}{c^2} \rightarrow 0$
 $v'_x = v_x - u, v'_y = v_y, v'_z = v_z$
- $u = c \Rightarrow v'_x = -c$
- $v_x = c \Rightarrow v'_x = c$

洛伦兹速度变换

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} dx' = \gamma(dx - udt) = \gamma(v_x - u)dt \\ dy' = dy \\ dz' = dz \\ dt' = \gamma(dt - \frac{u}{c^2}dx) = \gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})dt \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} v'_x = \frac{dx'}{dt'} = \frac{v_x - u}{1 - \frac{uv_x}{c^2}} \\ v'_y = \frac{dy'}{dt'} = \frac{v_y}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \\ v'_z = \frac{dz'}{dt'} = \frac{v_z}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \end{cases}$$

- $u \ll c, v_x \ll c \Rightarrow \gamma \rightarrow 1, \frac{uv_x}{c^2} \rightarrow 0$
 $v'_x = v_x - u, v'_y = v_y, v'_z = v_z$
- $u = c \Rightarrow v'_x = -c$
- $v_x = c \Rightarrow v'_x = c$

洛伦兹速度变换

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} dx' = \gamma(dx - udt) = \gamma(v_x - u)dt \\ dy' = dy \\ dz' = dz \\ dt' = \gamma(dt - \frac{u}{c^2}dx) = \gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})dt \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} v'_x = \frac{dx'}{dt'} = \frac{v_x - u}{1 - \frac{uv_x}{c^2}} \\ v'_y = \frac{dy'}{dt'} = \frac{v_y}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \\ v'_z = \frac{dz'}{dt'} = \frac{v_z}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \end{cases}$$

- $u \ll c, v_x \ll c \Rightarrow \gamma \rightarrow 1, \frac{uv_x}{c^2} \rightarrow 0$
 $v'_x = v_x - u, v'_y = v_y, v'_z = v_z$
- $u = c \Rightarrow v'_x = -c$
- $v_x = c \Rightarrow v'_x = c$

洛伦兹速度变换

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} dx' = \gamma(dx - udt) = \gamma(v_x - u)dt \\ dy' = dy \\ dz' = dz \\ dt' = \gamma(dt - \frac{u}{c^2}dx) = \gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})dt \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} v'_x = \frac{dx'}{dt'} = \frac{v_x - u}{1 - \frac{uv_x}{c^2}} \\ v'_y = \frac{dy'}{dt'} = \frac{v_y}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \\ v'_z = \frac{dz'}{dt'} = \frac{v_z}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \end{cases}$$

- $u \ll c, v_x \ll c \Rightarrow \gamma \rightarrow 1, \frac{uv_x}{c^2} \rightarrow 0$
 $v'_x = v_x - u, v'_y = v_y, v'_z = v_z$
- $u = c \Rightarrow v'_x = -c$
- $v_x = c \Rightarrow v'_x = c$

洛伦兹速度变换

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} dx' = \gamma(dx - udt) = \gamma(v_x - u)dt \\ dy' = dy \\ dz' = dz \\ dt' = \gamma(dt - \frac{u}{c^2}dx) = \gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})dt \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} v'_x = \frac{dx'}{dt'} = \frac{v_x - u}{1 - \frac{uv_x}{c^2}} \\ v'_y = \frac{dy'}{dt'} = \frac{v_y}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \\ v'_z = \frac{dz'}{dt'} = \frac{v_z}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \end{cases}$$

- $u \ll c, v_x \ll c \Rightarrow \gamma \rightarrow 1, \frac{uv_x}{c^2} \rightarrow 0$
 $v'_x = v_x - u, v'_y = v_y, v'_z = v_z$
- $u = c \Rightarrow v'_x = -c$
- $v_x = c \Rightarrow v'_x = c$

洛伦兹速度变换

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ y' = y \\ z' = z \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} dx' = \gamma(dx - udt) = \gamma(v_x - u)dt \\ dy' = dy \\ dz' = dz \\ dt' = \gamma(dt - \frac{u}{c^2}dx) = \gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})dt \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} v'_x = \frac{dx'}{dt'} = \frac{v_x - u}{1 - \frac{uv_x}{c^2}} \\ v'_y = \frac{dy'}{dt'} = \frac{v_y}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \\ v'_z = \frac{dz'}{dt'} = \frac{v_z}{\gamma(1 - \frac{uv_x}{c^2})} \end{cases}$$

- $u \ll c, v_x \ll c \Rightarrow \gamma \rightarrow 1, \frac{uv_x}{c^2} \rightarrow 0$
 $v'_x = v_x - u, v'_y = v_y, v'_z = v_z$
- $u = c \Rightarrow v'_x = -c$
- $v_x = c \Rightarrow v'_x = c$

长度收缩

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta x' = \gamma(\Delta x - u\Delta t) \\ \Delta t' = \gamma(\Delta t - \frac{u}{c^2}\Delta x) \end{cases}$$

- 在 S' 系沿 x' 轴静置一把尺子，原长（固有长度）为 $\Delta x'$
- 在 S 系测量时， $\Delta t = 0 \Rightarrow \Delta x' = \gamma \Delta x \geq \Delta x$
- 固有长度最长

长度收缩

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta x' = \gamma(\Delta x - u\Delta t) \\ \Delta t' = \gamma(\Delta t - \frac{u}{c^2}\Delta x) \end{cases}$$

- 在 S' 系沿 x' 轴静置一把尺子，原长（固有长度）为 $\Delta x'$
- 在 S 系测量时， $\Delta t = 0 \Rightarrow \Delta x' = \gamma\Delta x \geq \Delta x$
- 固有长度最长

长度收缩

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta x' = \gamma(\Delta x - u\Delta t) \\ \Delta t' = \gamma(\Delta t - \frac{u}{c^2}\Delta x) \end{cases}$$

- 在 S' 系沿 x' 轴静置一把尺子，原长（固有长度）为 $\Delta x'$
- 在 S 系测量时， $\Delta t = 0 \Rightarrow \Delta x' = \gamma\Delta x \geq \Delta x$
- 固有长度最长

长度收缩

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta x' = \gamma(\Delta x - u\Delta t) \\ \Delta t' = \gamma(\Delta t - \frac{u}{c^2}\Delta x) \end{cases}$$

- 在 S' 系沿 x' 轴静置一把尺子，原长（固有长度）为 $\Delta x'$
- 在 S 系测量时， $\Delta t = 0 \Rightarrow \Delta x' = \gamma\Delta x \geq \Delta x$
- 固有长度最长

时间延缓

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta x' = \gamma(\Delta x - u\Delta t) \\ \Delta t' = \gamma(\Delta t - \frac{u}{c^2}\Delta x) \end{cases}$$

- 在 S 系的任一位置静置一个时钟，经过一段时间（固有时）为 Δt
- 在 S' 系测量时， $\Delta x = 0 \Rightarrow \Delta t' = \gamma\Delta t \geq \Delta t$
- 固有时最短

时间延缓

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta x' = \gamma(\Delta x - u\Delta t) \\ \Delta t' = \gamma(\Delta t - \frac{u}{c^2}\Delta x) \end{cases}$$

- 在 S 系的任一位置静置一个时钟，经过一段时间（**固有时**）为 Δt
- 在 S' 系测量时， $\Delta x = 0 \Rightarrow \Delta t' = \gamma\Delta t \geq \Delta t$
- 固有时最短**

时间延缓

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta x' = \gamma(\Delta x - u\Delta t) \\ \Delta t' = \gamma(\Delta t - \frac{u}{c^2}\Delta x) \end{cases}$$

- 在 S 系的任一位置静置一个时钟，经过一段时间（**固有时**）为 Δt
- 在 S' 系测量时， $\Delta x = 0 \Rightarrow \Delta t' = \gamma\Delta t \geq \Delta t$
- 固有时最短**

时间延缓

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta x' = \gamma(\Delta x - u\Delta t) \\ \Delta t' = \gamma(\Delta t - \frac{u}{c^2}\Delta x) \end{cases}$$

- 在 S 系的任一位置静置一个时钟，经过一段时间（**固有时**）为 Δt
- 在 S' 系测量时， $\Delta x = 0 \Rightarrow \Delta t' = \gamma\Delta t \geq \Delta t$
- 固有时最短**

同时的相对性

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta x' = \gamma(\Delta x - u\Delta t) \\ \Delta t' = \gamma(\Delta t - \frac{u}{c^2}\Delta x) \end{cases}$$

• 在 S 系相距 Δx 同时发生的事件 ($\Delta t = 0$)

• 在 S' 系测量时, $\Delta t' = -\frac{u}{c^2}\Delta x \neq 0$

同时的相对性

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta x' = \gamma(\Delta x - u\Delta t) \\ \Delta t' = \gamma(\Delta t - \frac{u}{c^2}\Delta x) \end{cases}$$

- 在 S 系相距 Δx 同时发生的事件 ($\Delta t = 0$)
- 在 S' 系测量时, $\Delta t' = -\frac{u}{c^2}\Delta x \neq 0$

同时的相对性

$$\begin{cases} x' = \gamma(x - ut) \\ t' = \gamma(t - \frac{u}{c^2}x) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \Delta x' = \gamma(\Delta x - u\Delta t) \\ \Delta t' = \gamma(\Delta t - \frac{u}{c^2}\Delta x) \end{cases}$$

- 在 S 系相距 Δx 同时发生的事件 ($\Delta t = 0$)
- 在 S' 系测量时, $\Delta t' = -\frac{u}{c^2}\Delta x \neq 0$