考试时间 120 分钟

## 

题号	_	11	111	四	总分
分数					

- 1. 考试形式: 闭卷回 开卷口; 2. 本试卷共四大题, 满分100分;
- 3. 考试日期: 年 月 日; (答题内容请写在装订线外)
- 一、(本题共 25 分) 8086 汇编语言程序分析
- 1. (6分)分析下面的8086汇编语言程序,回答问题。

$(0\pi)$	分价下面的 8086 汇编语言程序,回答问题。
行号	8086 汇编语言代码
1	.MODEL SMALL
2	.STACK 1024
3	.DATA
4	TABLEB BYTE 10H, 20H, 30H, 40H, 50H
5	BYTE 60H, 70H, 80H, 90H,0A0H
6	BYTE 0B0H,0C0H,0D0H,0E0H,0F0H
7	ROWNUM WORD 2 ;定义内存变量
8	COLNUM WORD 3 ;定义内存变量
9	NUMCOLS = 5 ;定义常量
10	.CODE
11	MAIN PROC
12	MOV AX,@DATA
13	MOV DS,AX
14	MOV BX, NUMCOLS
15	MOV AX, ROWNUM ; (1)
16	MUL BX
17	MOV BX,OFFSET TABLEB
18	ADD BX,AX ; (2)
19	MOV SI, COLNUM_
20	MOV CL,[BX+SI] ; (3)
21	MOV AX,4C00H
22	INT 21H
23	MAIN ENDP
24	END MAIN

请问,程序第15行、第18行、第20行指令中,源操作数的寻址方式分别是:

- (1) \_\_\_\_\_; (单项选择,填写正确答案的序号 A~H)
- (2) \_\_\_\_\_\_; (单项选择,填写正确答案的序号 A~H)
- (3) \_\_\_\_\_。(单项选择,填写正确答案的序号 A~H)

A. 立即寻址 C. 寄存器寻址

B. 直接寻址 D. 寄存器间接寻址

E. 寄存器相对寻址 F. 基址+变址寻址

G. 基址+变址+相对寻址 H. 隐含寻址

2. (9分) 下面的 8086 汇编语言程序用来计算如下表达式:

VAR4 = (VAR1 \* 8) / (-VAR2 % VAR3)

其中"%"是取余(求余数)运算符。结合程序,回答后面的问题。

行号				8086	[編语言代码
1	.MODEL	SMAL	L		
2	.STACK	1024			
3	.DATA				
4	VAR1	WORD	25		
5	VAR2	WORD	1000		
6	VAR3	WORD	64		
7	VAR4	WORD	?		
8	.CODE				
9	MAIN	PROC			
10		MOV	AX,@DATA		
11		MOV	DS,AX		
12		MOV	AX,VAR2		
13		NEG	AX		
14		CWD		_	将 AX 的符号位扩展到 DX 寄存器中
15		IDIV	VAR3	;	(1)
16		MOV	BX,DX		
17		MOV	AX,8	-	(3)
18		IMUL	VAR1	;	(2) (3)
19		IDIV	ВХ		
20		MOV	VAR4,AX		
21	NEXT:	MOV	AX,4C00H		
22		INT	21H		
23	MAIN	ENDP			
24	END	MAIN			

- (1) 简述程序第 15 行有符号整数除法指令的功能;结合程序,说明该指令被除数、除 数、商、余数的存放位置。
- (2) 简述程序第 18 行有符号整数乘法指令的功能;结合程序,说明该指令被乘数、乘 数、乘积的存放位置。

(3) 将某数乘以 8, 可以不用乘法指令,将该数左移 3 位即可,这样可提高程序的执行速度。因此,将程序的第 17、18 行用如下代码替换,期望得到相同的运行结果。

MOV AX,VAR1 ;取变量 VAR1 的内容至 AX 寄存器 SAL AX,3 ;AX 寄存器的内容算术左移 3 位 请分析上述改动对程序的影响。

3. (10分) 完善下面的 8086 汇编语言程序。

该程序的代码段由子程序 SUMA 和主程序 MAIN 组成。子程序 SUMA 的功能是:通过 AX 寄存器返回数组所有元素的累加和;需要通过 SI 和 CX 寄存器接收两个参数,要求 SI 寄存器为数组首地址,CX 寄存器为数组元素个数。数组元素类型为 16 位整数。主程序 MAIN 通过调用子程序 SUMA,将数组 ARRAY 所有元素的累加和存入THESUM 变量。

行号	8086 汇编语言代码
1	.MODEL SMALL
2	.STACK 1024
3	.DATA
4	ARRAY WORD 1001H,2001H,3001H,4001H,5001H
5	THESUM WORD ?
6	.CODE
7	SUMA PROC ;子程序 SUMA 开始
8	PUSH SI
9	PUSH CX
10	MOV AX,0
11	L1:
12	; (2)
13	LOOP L1
14	POP CX
15	
16 17	RET SUMA ENDP ;子程序 SUMA 结束
17	MAIN PROC ;主程序 MAIN 开始
19	MOV AX,@DATA
20	MOV DS,AX
21	MOV CX,LENGTHOF ARRAY
22	; (4)
23	; (5)
24	MOV THESUM, AX
25	MOV AX,4C00H
26	INT 21H
27	MAIN ENDP ;主程序 MAIN 结束
28	END MAIN ;指定程序入口点为 MAIN

#### 二、(本题共 25 分) 可编程定时器 8253 和中断控制器 8259 应用设计与分析

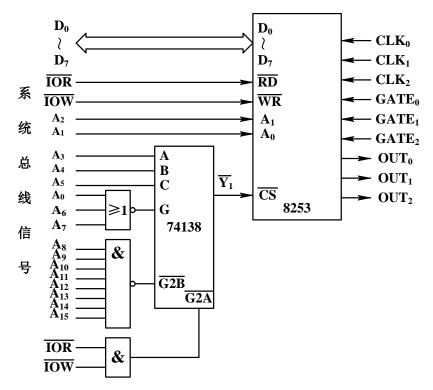


图 2.1 8253 与 8086 系统总线的连接

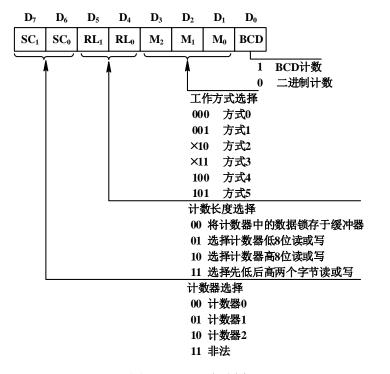


图 2.2 8253 控制字

1. (13 分) 可编程定时器 8253 与 8086 系统总线的连接如图 2.1 所示,8253 的控制字如图 2.2 所示,对 8253 的初始化由如下程序段确定,请在划横线处填空。

写 控			36H	
制	OUT MOV			;计数器 Ø 的工作方式为。
寄 存			AL 0B5H	;计数器 1 的工作方式为。
器	OUT	DX,	AL	;计数器 2 的工作方式为。
		-	<u></u> 0А8Н	
	OUT	-		
	MOV	AL,	61H	
	OUT	DX,	AL	; 计数器 <b>0</b> 的计数值为。
写	MOV	DX,		
¬   计			00H	
	OUT	DX,	AL	
数	MOV	AL,	02H	
值	OUT	DX,	AL	<b>;</b> 计数器 1 的计数值为。
	MOV	DX,		
	MOV	AX,	0050H	
	OUT	DX,	AL	
	MOV	AL,	AH	
	OUT	DX,	AL	;计数器 2 的计数值为。

- 2. 可编程中断控制器 8259 采用级联连接,8253 的 OUT<sub>0</sub> 作为中断请求信号,加载至主 控 8259 的 IR4 引脚。如果 CPU 接受该请求,开始执行 IR4 中断处理程序,请问:
  - (1)(4分)主控8259应采用何种嵌套方式?从属8259又应采用何种嵌套方式?

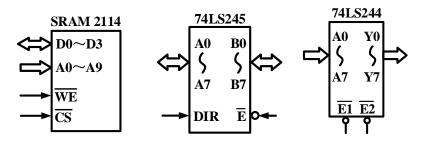
(2)(4分)初始化时,如果将 19H 写入到 8259的 ICW2 寄存器中,那么 IR4 的中断向量码(即中断类型码)是多少(用十六进制表示)? IR4 中断处理程序首地址应写入主存何处?

(3)(4分)在 IR4 中断处理程序中未改变 8259 初始设置的固定优先级,执行完 IR4 中断处理程序后,8259 的 IR0~IR7 优先级将如何排序?请按优先级顺序将 IR0~IR7 填写在下表中。

优先级	髙			<b></b>	低
IR 引脚					

#### 三、(本题共 25 分) 8086 系统的主存储器设计

在 8086 CPU 构成的微机系统中,利用 SRAM 2114 构成主存板,提供从 A9000H~A97FFH 的 RAM 存储区。



其中 2114 的访问真值表如下:

CS	WE	D0-D3		
1	X	高阻态		
0	1	读出		
0	0	写入		

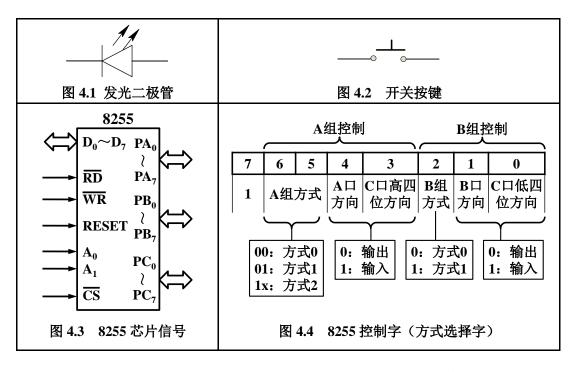
- 1. (6分) 需要使用 2114 芯片① 片,通过② 构成 RAM 存储区。
- ① A.1 B.2 C.4 D.8
- ② A. 位扩展 B. 字扩展 C. 独立 D. 字扩展及位扩展

<ol> <li>(10 分)请设计并画出包含数据、 模式系统总线的连接电路图。</li> </ol>	地址和控制信号驱动电路的存储芯片与8086最大

3. (9分) 请编写程序,将 AAH 写入到 2114 芯片构成的 RAM 存储区中,再逐一读出比较,若无错误,将 AL 置 00H;若有错误,则将 AL 置 FFH。

#### 四、(本题 25 分) 可编程并行接口 8255 应用设计

利用可编程并行接口 8255A、8 个发光二极管(图 4.1)和一个按键开关(图 4.2)设计一个简易计数器。要求发光二极管以二进制方式显示按键按下的次数。



1. (15 分)利用并行接口芯片 8255 及工作方式 0,将发光二极管及按键电路接入到 8086 CPU 构成的微机系统中,当分配给 8255 的 I/O 地址为 0480H~0487H 时,补充完整图 4.5 中 8255 与 8086 系统最大模式总线以及与简易计数器的连接电路(包括补充器件名称,以及在虚线处填写适当的信号名称)。

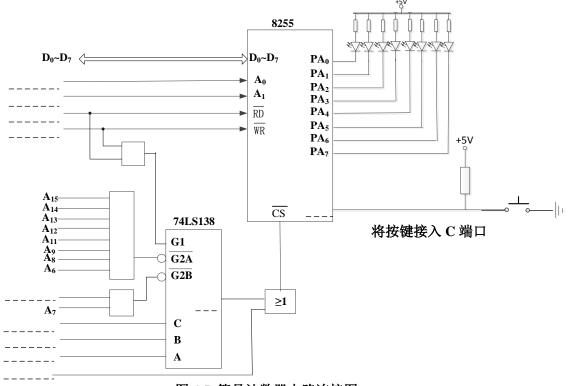


图 4.5 简易计数器电路连接图

- 2. (10 分)根据题 1 连接电路,编写控制程序,实现将按键按下的次数显示在发光二极管上的简易计数器功能(可不考虑按键抖动情况)。
  - (1)(4分)用文字说明8255的初始化,画出实现上述简易计数器功能的程序流程图。

(2)(6分)下面的程序段实现了上述要求的 8255 初始化以及简易计数器功能。根据 设计要求补充完整下面的程序段。

行号			代码
1	START:	MOV DX, 0486H	<b>;8255</b> 初始化
2			; (1)
3		OUT DX, AL	, , (1)
4		MOV CL, 0	; 设按键次数计数初值
5	GOON:	-	;读取 PC 端口的按键
6		IN AL, DX	
7			; (2)
8		JNZ NEXT	;若按键没有按下跳转
9			; (3)
10	NEXT:	MOV AL, CL	
11		MOV DX, 0480H	; PA 口输出按键按下次数
12		OUT DX,AL	
13		JMP GOON	;循环
14		HLT	

摋

四 总分 题号 三 分数

120

- 开卷口; 2. 本试卷共四大题, 满分 100 分;
- 3. 考试日期: 年
  - 月
- 日;(答题内容请写在装订线外)
- 、(本题共 25 分) 8086 汇编语言程序分析
- 1. (6分) 分析下面的 8086 汇编语言程序, 回答问题。

Γ	行号	8086 汇编语言	言代码	- - ·,
<u> </u>	1	MODEL SMALL	1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1	1
	2	.STACK 1024	7 9 9	1.
	3	.DATA		1
	4	TABLEB BYTE 10H, 20H, 30H,		+
	5	ВҮТЕ 60Н, 70Н, 80Н,	and the second s	
-	6	BYTE 0B0H,0C0H,0D0H,0		ž.
-	7	ROWNUM WORD 2	;定义内存变量	<u>}</u>
	8	COLNUM WORD 3	;定义内存变量	0
	. 9	NUMCOLS = 5	;定义常量	p * **
٠ ١.	10	.CODE		8.1
	11	MAIN PROC		
1	12	MOV AX,@DATA		
-	13	MOV DS,AX		
	14	MOV BX, NUMCOLS	(4)	
45	15	MOV AX ROWNUM	; (1)	
- 1	16	MUL BX		
	17	MOV BX,OFFSET TABLEB	. (2)	
4,-	18	ADD BX, AX	; (2)	
	. 19	MOV SI, COLNUM	(2)	
	20	MOV CL,[BX+SI]	; (3)	
	21	MOV AX,4C00H		
	22	INT 21H		
- [	23	MAIN ENDP	, · · · · .	
L	24	END MAIN		

- (2) 智子器子址C (单项选择,填写正确答案的序号 A~H)
- (3) 其他 + 变地 F(单项选择,填写正确答案的序号 A~H)

第1页共10页

B. 直接寻址

C. 寄存器寻址

D. 寄存器间接寻址

E. 寄存器相对寻址

F. 基址+变址寻址

G 基址+变址+相对寻址

H. 隐含寻址

2. (9分) 下面的 8086 汇编语言程序用来计算如下表达式:

VAR4 = (VAR1 \* 8) / (-VAR2 % VAR3)

其中 "%" 是取余 (求余数) 运算符。结合程序, 回答后面的问题。

	行	号				8086	汇编语	言代码			
Γ		1	.MODEL	SMALL							
١		2	.STACK	1024						1	
١		3	.DATA					100			1.12
١		4	VAR1	WORD	25						
١		5	VAR2	WORD	1000						
١		6	VAR3	WORD	64						
١		7	VAR4	WORD	?						
١		8	.CODE								
١		9	MAIN	PROC							v. ,
١		10		MOV	AX,@DATA						
١		11	, 1₺	VOM	DS,AX						
:		12	被证	MOV	AX,VAR2						
١		13	10     10	NEG	AX	3					
1		14	"	CWD				K 的符号位	扩展到 D	【 寄存器	中
		15		IDIV	VAR3		(1)		4 .		
		16		MOV	BX,DX	72"					
		17		MOV	AX,8		; (3)		,		
		18		IMUL	VAR1		; (2) (	(3)			
	٠,	19		IDIV				. 14.4-		4 19 11 11	
	. "	. 20		MOV	VAR4,AX					ga izzir	
		21	NEXT:	MOV	AX,4C00H					4	
		22		INT	21H						
		23	MAIN	ENDP							
		24	END	MAIN							

- (1) 简述程序第 15 行有符号整数除法指令的功能;结合程序,说明该指令被除数、除数、商、余数的存放位置。 1DIV: 节特音的除法指定,进行序 的除法、被除数: DX 和AX 运算,如行除法后,乐数特号与视除数、除数:内存常量 VAR3 相同。 商: AX 、 乐数: DX
- (2) 简述程序第 18 行有符号整数乘法指令的功能;结合程序,说明该指令被乘数、乘数、乘积的存放位置。

IMUL:带着各的乘陆指定,进行审的乘陆运算和乘数: AX 、车数:内存变量 VARI 乘积、DX和X

第2页共10页



(3) 将某数乘以 8, 可以不用乘法指令,将该数左移 3 位即可,这样可提高程序的执 行速度。因此,将程序的第17、18行用如下代码替换,期望得到相同的运行结果。

MOV AX, VAR1

;取变量 VAR1 的内容至 AX 寄存器

SAL AX,3

;AX 寄存器的内容算术左移 3 位

请分析上述改动对程序的影响。

- ①左移结果仍然用10位表示,有益出的可能;DX内容不确定, 7-条除古报台结果错。
- ②额内指定结果布以·AX中,不会造出,且DX·AX中的乘纸 刚好 作为T-条 除 占 消 を 田 被 附 数。 3. (10 分) 完善下面的 8086 汇编语言程序。

该程序的代码段由子程序 SUMA 和主程序 MAIN 组成。子程序 SUMA 的功能是: 通 过 AX 寄存器返回数组所有元素的累加和; 需要通过 SI 和 CX 寄存器接收两个参数, 要求 SI 寄存器为数组首地址, CX 寄存器为数组元素个数。数组元素类型为 16 位整数。 主程序 MAIN 通过调用子程序 SUMA,将数组 ARRAY 所有元素的累加和存入

行号	8086 汇编语言代码
1	.MODEL SMALL
2	.STACK 1024
3	.DATA
4	ARRAY WORD 1001H,2001H,3001H,4001H,5001H
. 5	THESUM WORD ?
6	.CODE
7	SUMA PROC ;子程序 SUMA 开始
. 8	PUSH SI
9	PUSH CX
10	MOV AX,0
11	L1: ADD AX [SI] ; (1)
12	ADD SI, 2 ; (2)
13	LOOP L1
14	POP CX
15	<u>POP SI</u> ; (3)
16	RET CONTROL OF THE CO
17	SUMA_ENDP ; 子程序 SUMA 结束
18	MAIN PROC ;主程序 MAIN 开始
19	MOV AX,@DATA
20	MOV DS, AX 数组中元素个数
21	MOV CX LENGTHOF ARRAY
22	MOV SI DEFSET ARRAY ; (4)
23	CALL SUMA; (5)
24	MOV THESUM, AX
25	MOV AX,4C00H
26	INT 21H
27	MAIN ENDP ;主程序 MAIN 结束
28	END MAIN ;指定程序入口点为 MAIN

第3页共10页

# 二、(本题共 25 分)可编程定时器 8253 和中断控制器 8259 应用设计与分析

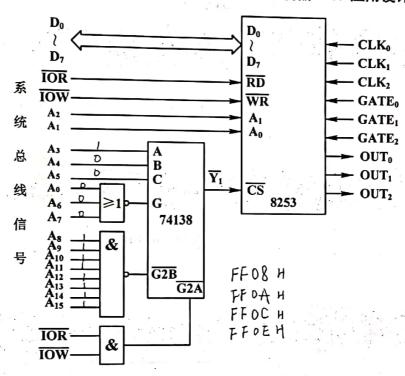


图 2.1 8253 与 8086 系统总线的连接

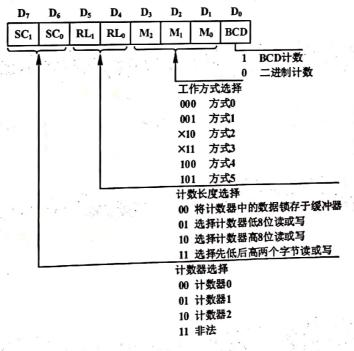


图 2.2 8253 控制字

第4页共10页



1. (13 分) 可编程定时器 8253 与 8086 系统总线的连接如图 2.1 所示,8253 的控制字如图 2.2 所示,对 8253 的初始化由如下程序段确定,请在划横线处填空。

写控制寄存器	MOV MOV OUT MOV OUT	AL, DX, AL, DX, AL,	FF 10 E H	
	MOV MOV OUT MOV OUT	AL, DX, AL,	61H	
写计数点	MOV OUT MOV	AL, DX, AL,	AL 02H	
值	MOV	DX, AX, DX, AL,	FFOCH <b>6050H</b> <b>AL</b>	

2. 可编程中断控制器 8259 采用级联连接,8253 的 OUT<sub>0</sub>作为中断请求信号,加载至主 控 8259 的 IR4 引脚。如果 CPU 接受该请求,开始执行 IR4 中断处理程序,请问:

(1) (4分) 主控 8259 应采用何种嵌套方式? 从属 8259 又应采用何种嵌套方式?

特殊 字旋套 一般 嵌套

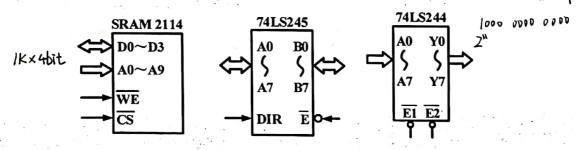
第5页共10页

(2)(4分)初始化时,如果将 19H 写入到 8259的 ICW2 寄存器中,那么 IR4 的中断向量码(即中断类型码)是多少(用十六进制表示)? IR4 中断处理程序首地址应写入主存何处?

(3)(4分)在 IR4中断处理程序中未改变 8259 初始设置的固定优先级, 执行完 IR4中断处理程序后, 8259 的 IR0~IR7 优先级将如何排序?请按优先级顺序将IR0~IR7填写在下表中。

优先级	高						-	低
IR引脚	IRo	TR1	VR2	VR3	7R4	7RS	VR6	727

### 三、(本题共 25 分) 8086 系统的主存储器设计



其中 2114 的访问真值表如下:

CS	WE	D0-D3	
1	X	高阻态	
0	.1	读出	
0	0	写入	

1. (6分) 需要使用 2114 芯片① C 片, 通过② A 构成 RAM 存储区。

(2)(6分)下面的程序段实现了上述要求的8255 初始化以及简易计数器功能。根据设计要求补充完整下面的程序段。

行号	代码	
1	START: MOV DX, 0486H ; 8255 初始化	
2	MOV AL, 1000 1010 B; (1)	
3.	OUT DX, AL	
4	MOV CL, 0 ; 设按键次数计数剂	刃值
5	GOON: MOV DX, 0484H ; 读取 PC 端口的按	键
- 6	IN AL, DX	
	AND	
7	(2)	1
8	JNZ NEXT ; 若按键没有按下路	贴转
	· · ·	3
9	<u>fivC CL</u> ; (3)	At the second
10	NEXT: MOV AL, CL	
11	MOV DX, 0480H ; PA 口输出按键按	下次数
12	OUT DX,AL	Q.
13	JMP GOON ; 循环	~~
14	HLT	