

5.1

张志聪

2025 年 9 月 23 日

9

提示：反证法可能更方便。考虑 $Ax = 0$ 解的情况。

把 A 看做 K 上 n 维线性空间 V 内双线性函数 $f(\alpha, \beta)$ 在基 $\epsilon_1, \epsilon_2, \dots, \epsilon_n$ 下的矩阵。

- 必要性

反证法，假设存在 $\alpha \neq 0$ ，对一切 $\beta \in V$ 有 $f(\alpha, \beta) = 0$ 。不妨设 α, β 在 $\epsilon_1, \epsilon_2, \dots, \epsilon_n$ 的基下的坐标为 X, Y ，且 $Y \neq 0$ ，使得

$$f(\alpha, \beta) = X^T A Y = 0$$

因为 $f(\alpha, \beta)$ 满秩，即 A 是满秩的，于是 $Ax = 0$ 没有非零解，所以 $AY \neq 0$ ，所以 $\alpha = 0$ ，存在矛盾。

- 充分性

反证法，假设 $f(\alpha, \beta)$ 不满秩，即 A 不满秩，于是 A 的行向量组是线性相关的，即存在 $X^T \neq 0$ 使得

$$X^T A = 0$$

此时 $\forall Y \in \mathbb{K}^n$ 有

$$X^T A Y = 0$$

与题设矛盾。

10

利用习题 9 完成证明。

证明：对任意 $B \in M_n(K)$ 都有

$$f(A, B) = \text{Tr}(AB) = 0$$

则必有 $A = 0$ 。

设 $B = E_{ij} (1 \leq i, j \leq n)$, $A = (a_{ij})$ 于是

$$f(A, B) = \text{Tr}(AE_{ij})$$

其中 AE_{ij} 的第 j 列 = 矩阵 A 的第 i 列，其余列全是 0。于是在主对角线上，只有 AE_{ij} 的 j 行， j 列可能有值，即

$$\text{Tr}(AE_{ij}) = a_{ji}$$

因为

$$\text{Tr}(AE_{ij}) = 0$$

所以 $a_{ji} = 0$ 。

综上， $A = 0$ 。

13

我们可以通过初等矩阵，把对角线上的元素进行调整。

任意 $1 \leq i, j \leq n$ ，希望互换对角线上第 i 个元素和第 j 个元素。设

$$A = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

$$B = \begin{bmatrix} \lambda_{i_1} & & & \\ & \lambda_{i_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_{i_n} \end{bmatrix}$$

于是

$$\begin{aligned} (P_n(i, j))^T A P_n(i, j) &= P_n(i, j) A P_n(i, j) \\ &= \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & & & \\ & \lambda_2 & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & \lambda_j & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & \lambda_i & \\ & & & & & & \ddots \\ & & & & & & & \lambda_n \end{bmatrix} \end{aligned}$$

即交换了 i, j 行和 i, j 列。所以, 存在 T 使得

$$B = T^T A T$$

所以, A, B 合同。

14

(1)

- 必要性

因为 A 是反对称矩阵, 所以

$$A^T = -A$$

于是, 对任意 n 维列向量 x , 有

$$\begin{aligned} (x^T A x)^T &= x^T A^T x \\ &= x^T (-A) x \\ &= -x^T A x \end{aligned}$$

因为 $x^T Ax$ 是标量, 所以

$$(x^T Ax)^T = x^T Ax$$

$$-x^T Ax = x^T Ax$$

$$2x^T Ax = 0$$

$$x^T Ax = 0$$

- 充分性

对 n 维列向量 $x + y$, 我们有

$$\begin{aligned}(x + y)^T A(x + y) &= (x^T + y^T)A(x + y) \\ &= (x^T A + y^T A)(x + y) \\ &= x^T Ax + x^T Ay + y^T Ax + y^T Ay \\ &= 0 + x^T Ay + y^T Ax + 0 \\ &= x^T Ay + y^T Ax\end{aligned}$$

令列向量 $x = e_i$ (第 i 个分量为 1, 其他分量为 0), $y = e_j$, 设 $A = (a_{ij})$, 于是

$$e_i^T A e_j + e_j^T A e_i = 0$$

$$a_{ij} + a_{ji} = 0$$

$$a_{ij} = -a_{ji}$$

所以, A 是反对称矩阵。

(2)

利用 (1) 可知, A 是反对称矩阵, 另外由题设可知 A 是对称矩阵, 所以, $A = 0$ 。

17

对 V 的维数进行归纳。

$n = 1$ 时, $f(\alpha, \beta)$ 在任意基下都是 0, 命题成立。

归纳假设 $< n$ 时, 命题成立。

$f(\alpha, \beta) \equiv 0$, 命题显然成立; $f(\alpha, \beta) \not\equiv 0$, 于是存在 $d = f(\epsilon_1, \epsilon_2) \neq 0$, 其中 $\epsilon_1, \epsilon_2 \neq 0$ (按照双线性函数的定义总有 $f(\epsilon_1, 0) = 0, f(0, \epsilon_2) = 0$)。

于是, 把 ϵ_1, ϵ_2 , 扩充成 V 的一组基

$$\frac{1}{d}\epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3, \dots, \epsilon_n$$

于是, $f(\alpha, \beta)$ 在这组基下的矩阵形如:

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & * \\ -1 & 0 & * \\ * & \dots & * \end{bmatrix}$$

即只能确定左上角的 2×2 部分, 和主对角线是 0。

接下来, 通过调整基, 把前两行和前两列相关元素置为 0。令

$$\begin{cases} \eta_1 = \frac{1}{d}\epsilon_1 \\ \eta_2 = \epsilon_2 \\ \eta_i = \epsilon_i - f(\frac{1}{d}\epsilon_1, \epsilon_2)\epsilon_i \end{cases}$$

显然, $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 是 V 的一组基, 且

$$\begin{aligned} f(\eta_1, \eta_i) &= f(\frac{1}{d}\epsilon_1, \epsilon_i - f(\frac{1}{d}\epsilon_1, \epsilon_2)\epsilon_i) \\ &= f(\frac{1}{d}\epsilon_1, \epsilon_i) - f(\frac{1}{d}\epsilon_1, \epsilon_2)f(\frac{1}{d}\epsilon_1, \epsilon_i) \\ &= f(\frac{1}{d}\epsilon_1, \epsilon_i) - 1f(\frac{1}{d}\epsilon_1, \epsilon_i) \\ &= 0 \end{aligned}$$

通过换基, 此时的矩阵形如:

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ -1 & 0 & * & \dots & * \\ 0 & * & * & \dots & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & * \\ 0 & * & * & \dots & * \end{bmatrix}$$

注意: 由于 f 是反对称双线性函数, 在任意基下的矩阵都是对称矩阵。

再次换基，把第二行和第二列相关元素置为 0。令

$$\begin{cases} \eta'_1 = \eta_1 \\ \eta'_2 = \eta_2 \\ \eta'_i = \eta_i + f(\eta_2, \eta_1)\eta_i \end{cases}$$

显然， $\eta'_1, \eta'_2, \dots, \eta'_n$ 是 V 的一组基，且

$$\begin{aligned} f(\eta'_1, \eta'_i) &= f(\eta_1, \eta_i + f(\eta_2, \eta_1)\eta_i) \\ &= f(\eta_1, \eta_i) + f(\eta_2, \eta_1)f(\eta_1, \eta_i) \\ &= f(\eta_1, \eta_i) - 1 \cdot f(\eta_1, \eta_i) \\ &= 0 \end{aligned}$$

通过换基，此时的矩阵形如：

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & * & \cdots & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \cdots & * \\ 0 & 0 & * & \cdots & * \end{bmatrix}$$

由归纳假设可知，右下角部分可以化为准对角形。

归纳完成。