张志聪

2025年10月5日

1

• (1)

- 方法一:按照定义 对任意 $\alpha, \beta \in V$,我们有

$$(\mathscr{A}\alpha, \mathscr{A}\beta) = (\alpha - 2(\eta, \alpha)\eta, \beta - 2(\eta, \beta)\eta)$$

$$= (\alpha, \beta) + (\alpha, -2(\eta, \beta)\eta) + (-2(\eta, \alpha)\eta, \beta) + (-2(\eta, \alpha)\eta, -2(\eta, \beta)\eta)$$

$$= (\alpha, \beta) - 2(\eta, \beta)(\alpha, \eta) - 2(\eta, \alpha)(\eta, \beta) + 4(\eta, \alpha)(\eta, \beta)(\eta, \eta)$$

$$= (\alpha, \beta) - 2(\eta, \beta)(\alpha, \eta) - 2(\eta, \alpha)(\eta, \beta) + 4(\eta, \alpha)(\eta, \beta)$$

$$= (\alpha, \beta) - 4(\alpha, \eta)(\eta, \beta) + 4(\eta, \alpha)(\eta, \beta)$$

$$= (\alpha, \beta)$$

所以, ৶ 是正交变换。

- 方法二: 按照矩阵角度 按照命题 1.5 的推论,我们可以在 η 的基础上扩充成一组标准正 交基,设为

$$\eta, \epsilon_2, \epsilon_3, \cdots, \epsilon_n$$
 (1)

于是,线性变换 \mathscr{A} 在基 (1) 下矩阵 A 为

 $(\mathscr{A}\eta, \mathscr{A}\epsilon_2, \cdots, \mathscr{A}\epsilon_n) = (\eta - 2(\eta, \eta)\eta, \epsilon_2 - 2(\eta, \epsilon_2)\eta, \cdots, \epsilon_n - 2(\eta, \epsilon_n)\eta)$

$$= (\eta, \epsilon_2, \cdots, \epsilon_n) \begin{bmatrix} -1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 \end{bmatrix}$$

于是

$$A^T A = E$$

可知 A 是正交矩阵, 所以 \mathscr{A} 是正交变换。

- (2) 由 (1) 的方法二的求解过程可知 |A| = -1,所以 $\mathscr A$ 是第二类的。
- (3)
 A² = E, 由第四章命题 3.7(ii) 可知, A² = E。
- (4)
 设 ℬ 在标准正交基 η, ε₂, ε₃, · · · , ε_n 下的矩阵为 B, 由于 ℬ 是正交变换, 所以 B 是正交矩阵, 因为 A 是正交矩阵, 则 A⁻¹ 也是正交矩阵, 设

$$B_1 = A^{-1}B$$

是正交矩阵,所以 B_1 对应的线性变换 \mathcal{B}_1 是正交变换,又因为

$$|B_1| = |A^{-1}||B| = (-1)(-1) = 1$$

所以, 3%1 是第一类正交变换, 而且

$$AB_1 = B$$

所以

$$\mathscr{A}\mathscr{B}=\mathscr{B}$$

我们有

$$V = V_1 \oplus V_1^{\perp}$$

由于 $dimV_1 = n - 1$,所以 $dimV_1^{\perp} = 1$ 。

任取单位向量 $\eta \in V_1^{\perp}$; 在 V_1 取一组标准正交基 $\epsilon_2, \epsilon_3, \cdots, \epsilon_n$, 合在一起得到 V 的一组标准正交基 $\eta, \epsilon_2, \epsilon_3, \cdots, \epsilon_n$ 。

因为 $\epsilon_i \in V_1$ $(i=2,3,\cdots,n)$,所以

$$\mathscr{A}\epsilon_i = \epsilon_i \quad (i = 2, 3, \cdots, n)$$

因为 $\mathcal{A}\eta \in V$, 可被线性表示为

$$\mathcal{A}\eta = k_1\eta + k_2\epsilon_2 + \dots + k_n\epsilon_n$$

于是, \mathscr{A} 在标准正交基 $\eta, \epsilon_2, \epsilon_3, \cdots, \epsilon_n$ 下的矩阵为

$$A = \begin{bmatrix} k_1 & 0 & \cdots & 0 \\ k_2 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ k_n & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix}$$

因为 ⋈ 是正交变换, 所以

$$|A| = \pm 1$$

所以 $k_1 = \pm 1$ 。

☑ 是正交变换也可得

$$(\mathcal{A}\eta, \mathcal{A}\eta) = (\eta, \eta)$$

$$= 1$$

$$= k_1^2 + k_2^2 + \dots + k_n^2$$

所以, $k_2 = k_3 = \cdots = k_n = 0$ 。 如果 $k_1 = 1$,则

$$\mathcal{A}\eta = \eta \in V_1$$

出现矛盾。

综上, $k_1 = -1$,于是

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix}$$

因为

$$\mathscr{A}(\eta) = -\eta = \eta - 2(\eta, \eta)\eta$$
$$\mathscr{A}(\epsilon_2) = \epsilon_2 = \epsilon_2 - 2(\eta, \epsilon_2)\eta$$
$$\vdots$$
$$\mathscr{A}(\epsilon_n) = \epsilon_n = \epsilon_n - 2(\eta, \epsilon_n)\eta$$

两个线性变换相等,只需考察在一组基上向量相等,所以 $\mathscr A$ 是关于 η 的镜面反射。

3

必要性 利用题设和 《 是正交变换,我们有

$$(\alpha_i, \alpha_j) = (\mathscr{A}\alpha_i, \mathscr{A}\alpha_j) = (\beta_i, \beta_j)$$

• 充分性

(i) 先证明 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 与 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s$ 的秩是相同的。 取 V 的一组基 $\epsilon_1, \epsilon_2, \dots, \epsilon_n$,设

$$(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s) = (\epsilon_1, \epsilon_2, \cdots, \epsilon_n) A$$
$$(\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_s) = (\epsilon_1, \epsilon_2, \cdots, \epsilon_n) B$$

其中 A, B 都是 $n \times s$ 的矩阵。此时问题变为讨论 A 和 B 的秩。 有题设 $(\alpha_i, \alpha_j) = (\beta_i, \beta_j)$ 可知(标准真正交基下内积为对应坐标相乘 在相加)

$$A^T A = B^T B$$

又因为 (注: 2-5-comment.tex 中有证明)

$$rank(A^T A) = rank(A)$$

所以

$$rank(A) = rank(B)$$

(ii) 令

$$U = L(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s)$$
$$W = L(\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_s)$$

两者秩相同,可以构造一个同构映射 $f:U\to W$ 为对任意 $\alpha\in U$,

$$\alpha = k_1 \alpha_1 + k_2 \alpha_2 + \dots + k_s \alpha_s$$

定义

$$f(\alpha) = k_1 \beta_1 + k_2 \beta_2 + \dots + k_s \beta_s$$

此时,我们有

$$f(\alpha_i) = \beta_i$$

取 U^{\perp}, W^{\perp} 的一组基标准正交基

$$\epsilon_{r+1}, \epsilon_{r+2}, \cdots, \epsilon_n$$

$$\eta_{r+1}, \eta_{r+2}, \cdots, \eta_n$$

扩充 f, 对任意 $\alpha \in V$,

$$\alpha = k_1 \alpha_1 + k_2 \alpha_2 + \dots + k_s \alpha_s + k_{r+1} \epsilon_{r+1} + \dots + k_n \epsilon_n$$

定义

$$f(\alpha) = k_1 \beta_1 + k_2 \beta_2 + \dots + k_s \beta_s + k_{r+1} \eta_{r+1} + \dots + k_n \eta_n$$

验证 f 是正交变换: 对任意 $\alpha', \alpha'' \in V$,

$$\alpha' = a_1 \alpha_1 + \dots + a_s \alpha_s + a_{r+1} \epsilon_{r+1} + \dots + a_n \epsilon_n$$

$$\alpha'' = b_1 \alpha_1 + \dots + b_s \alpha_s + b_{r+1} \epsilon_{r+1} + \dots + b_n \epsilon_n$$

因为
$$(\beta_i, \eta_j) = 0$$
 $(1 \le i \le r, j \ge r + 1)$,于是
$$(f(\alpha'), f(\alpha'')) = (a_1\beta_1 + \dots + a_{r+1}\eta_{r+1} + \dots + a_n\eta_n, b_1\beta_1 + \dots + b_{r+1}\eta_{r+1} + \dots + b_n\eta_n)$$

$$= \sum_{i=1}^r \sum_{j=1}^r a_i b_j(\beta_i, \beta_j)$$

$$= \sum_{i=1}^r \sum_{j=1}^r a_i b_j(\alpha_i, \alpha_j)$$

$$= (\alpha', \alpha'')$$

所以 f 就是目标正交变换。

4

用代数的方法,算出镜面反射定义中的单位向量 η 。假设已有 $\mathscr A$ 满足条件,于是

$$\mathcal{A}\alpha = \beta$$

$$\alpha - 2(\eta, \alpha)\eta = \beta$$

$$\alpha - \beta = 2(\eta, \alpha)\eta$$

因为 $2(\eta,\alpha)$ 是标量,于是我们可知 $\alpha-\beta$ 、 η 向量的方向相同,所以可得

$$\eta = \pm \frac{\alpha - \beta}{|\alpha - \beta|}$$

假设
$$\eta = \frac{\alpha - \beta}{|\alpha - \beta|}$$
,则

$$\begin{split} 2(\eta,\alpha)\eta &= 2(\frac{\alpha-\beta}{|\alpha-\beta|},\alpha)\frac{\alpha-\beta}{|\alpha-\beta|} \\ &= 2\frac{\alpha-\beta}{|\alpha-\beta|^2}(\alpha-\beta,\alpha) \\ &= 2\frac{\alpha-\beta}{|\alpha-\beta|^2}[(\alpha,\alpha)-(\alpha,\beta)] \\ &= 2\frac{\alpha-\beta}{(\alpha-\beta)(\alpha-\beta)}[1-(\alpha,\beta)] \\ &= 2\frac{\alpha-\beta}{(\alpha,\alpha)-(\alpha,\beta)-(\beta,\alpha)+(\beta,\beta)}[1-(\alpha,\beta)] \\ &= 2\frac{\alpha-\beta}{1-(\alpha,\beta)-(\beta,\alpha)+1}[1-(\alpha,\beta)] \\ &= 2\frac{\alpha-\beta}{2-2(\alpha,\beta)}[1-(\alpha,\beta)] \\ &= 2\frac{\alpha-\beta}{2[1-(\alpha,\beta)]}[1-(\alpha,\beta)] \\ &= \alpha-\beta \end{split}$$

所以,可设 $\eta = \frac{\alpha - \beta}{|\alpha - \beta|}$,并在 η 上扩展出 V 的一组标准正交基 $\eta, \epsilon_2, \epsilon_3, \cdots, \epsilon_n$, mathser A 是一个镜面反射,只需令:

$$\mathcal{A}\eta = -\eta$$

$$\mathcal{A}\epsilon_2 = \epsilon_2$$

$$\vdots$$

$$\mathcal{A}\epsilon_n = \epsilon_n$$

且通过构造过程, 我们有

$$\mathcal{A}\alpha = \beta$$

5

设 A 是 n 维欧氏空间 V 上任意正交变换。 对 n 进行归纳。

n=1 时,设单位向量 $\epsilon_1 \neq 0$ 是 V 的基, $\mathscr{A}\epsilon_1 = a_{11}\epsilon_1$,因为这里的 a_{11} 就是特征值,由命题 2.3 的推论 1 可知, $a_{11}=\pm 1$ 。

我们构造一个镜面反射 必1 使得

$$\mathcal{A}_1 \epsilon_1 = -\epsilon_1$$

其实一维的情况下,只有这么一种,理由如下:

注释 1. 设任意镜面反射 \mathscr{A}_1 的法向量为 β (即定义中的 η), 对任意 $\alpha \in V$, 可表示为 $\alpha = k\beta$, 于是, 我们有

$$\mathcal{A}_1 \alpha = \alpha - 2(\alpha, \beta)\beta$$

$$= k\beta - 2(k\beta, \beta)\beta$$

$$= k\beta - 2k\beta$$

$$= -k\beta$$

$$= -\alpha$$

所以, 镜面反射 必 与法向量的选取无关, 是唯一的。

于是, $a_1 = -1$ 时, $\mathscr{A} = \mathscr{A}_1$; $a_1 = 1$ 时, $\mathscr{A} = \mathscr{A}_1 \mathscr{A}_1$ 。 归纳假设,< n 时,命题成立。 取 V 的一组基标准正交基

$$\epsilon_1, \epsilon_2, \cdots, \epsilon_n$$

设

$$\mathscr{A}(\epsilon_1, \epsilon_2, \cdots, \epsilon_n) = (\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n)$$

因为 \mathscr{A} 是正交变换, 所以 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_n$ 也是一组标准正交基。

(i) 如果 $\mathscr{A} = \mathscr{E}$, 则我们有

$$\epsilon_i = \beta_i \quad i = 1, 2, \cdots, n$$

定义镜像反射:

$$\mathcal{B}_n \epsilon_1 = -\epsilon_1 = -\beta_1$$

$$\mathcal{B}_n \epsilon_2 = \epsilon_2 = \beta_2$$

$$\vdots$$

$$\mathcal{B}_n \epsilon_n = \epsilon_n = \beta_n$$

于是可得 $\mathscr{A} = \mathscr{B}_n \mathscr{B}_n$ 。

(ii) 如果 $\mathscr{A} \neq \mathscr{E}$,则存在 $\epsilon_i \neq \mathscr{A} \epsilon_i = \beta_i$,不妨设 $\epsilon_1 \neq \beta_1$,由习题 4 可知,存在镜像反射 \mathscr{B}_1 使得

$$\mathscr{B}_1\epsilon_1=\beta_1$$

于是

$$\mathscr{B}_1(\epsilon_1, \epsilon_2, \cdots, \epsilon_n) = (\beta_1, \mathscr{B}_1 \epsilon_2, \cdots, \mathscr{B}_1 \epsilon_n)$$

是一组标准正交基。

令 $M=L(\epsilon_1)$ 则 $M^\perp=L(\epsilon_2,\epsilon_3,\cdots,\epsilon_n)$,由于 M^\perp 是 n-1 维线性空间, $\mathscr{B}_1^{-1}\mathscr{A}|_{M^\perp}$ 是正交变换(注: $\mathscr{A}|_{M^\perp}=L(\mathscr{B}_1\epsilon_2,\cdots,\mathscr{B}_1\epsilon_n)$),由归纳假设可知能被一系列镜面反射的乘积表示,记为 $\mathscr{B}_n=\mathscr{B}_2\mathscr{B}_3\cdots$ (有限个), \mathscr{B}_n 扩展为 V 上的镜面反射,令 $\mathscr{B}_n\epsilon_1=\epsilon_1$,于是我们有

$$\mathcal{B}_1 \mathcal{B}_n(\epsilon_1, \epsilon_2, \cdots, \epsilon_n) = \mathcal{B}_1(\epsilon_1, \mathcal{B}_1^{-1} \beta_2, \cdots, \mathcal{B}_1^{-1} \beta_n)$$
$$= (\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n)$$

所以

$$\mathscr{A} = \mathscr{B}_1 \mathscr{B}_n$$

归纳完成。