17.4 习题

张志聪

2025年5月12日

17.4.1

先证明可微性,再证明导数作为关于 \mathbb{R}^n 的函数是连续的。

设 $L:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$ 的线性变换,令 L=T,于是,对任意 $x_0\in\mathbb{R}^n$,我们有

$$\lim_{x \to x_0; x \in \mathbb{R}^n - \{x_0\}} \frac{\|T(x) - T(x_0) - L(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} = \lim_{x \to x_0; x \in \mathbb{R}^n - \{x_0\}} \frac{\|T(x - x_0) - L(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|}$$

$$= \lim_{x \to x_0; x \in \mathbb{R}^n - \{x_0\}} \frac{\|T(x - x_0) - T(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|}$$

$$= \lim_{x \to x_0; x \in \mathbb{R}^n - \{x_0\}} \frac{0}{\|x - x_0\|}$$

$$= 0$$

所以 T 在 x_0 处是可微的,并且导数为 T。而且引理 17.2.4 也保证了导数的唯一性。

又由 x_0 的任意性可知,T 在任意一点 x 处的导数都是 T,即 T'(x) = x,可见导数函数是定值,所以其是连续的。

17.4.2

要证明 f 在 x_0 连续, 我们需要证明

$$\lim_{x \to x_0; x \in E - \{x_0\}} f(x) = f(x_0)$$

对任意 $\epsilon > 0$,由于 f 在 x_0 处的可微性可知,存在 $\delta > 0$,使得只要 $\|x - x_0\| \le \delta, x \in E - \{x_0\}$,就有

$$\frac{\|f(x) - f(x_0) - f'(x_0)(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} < \epsilon$$

$$\|f(x) - f(x_0) - f'(x_0)(x - x_0)\| < \epsilon \|x - x_0\|$$

$$\|f(x) - f(x_0)\| - \|f'(x_0)(x - x_0)\| \le \|f(x) - f(x_0) - f'(x_0)(x - x_0)\| < \epsilon \|x - x_0\|$$

$$\|f(x) - f(x_0)\| - \|f'(x_0)(x - x_0)\| < \epsilon \|x - x_0\|$$

$$\|f(x) - f(x_0)\| < \epsilon \|x - x_0\| + \|f'(x_0)(x - x_0)\|$$

因为 x_0 是 E 的内点,于是 $B(x_0, min(\delta, \epsilon)) \subseteq E$,令 $x \in B(x_0, min(\delta, \epsilon))$ 。 又由习题 17.1.4 可知,存在 M > 0,使得 $||f'(x_0)(x - x_0)|| \le M||x - x_0||$,于是,我们有

$$||f(x) - f(x_0)|| < \epsilon ||x - x_0|| + ||f'(x_0)(x - x_0)||$$

 $< \epsilon^2 + M\epsilon$

M 是定值和 ϵ 的任意性可知, f 在 x_0 处连续。

17.4.3

不妨设 $g'(f(x_0)) = L_1, f'(x_0) = L_2$ 。 按照可微性的定义(定义 17.2.2),我们需要证明

$$\lim_{x \to x_0; x \in E - \{x_0\}} \frac{\|g \circ f(x) - g \circ f(x_0) - L_1 L_2 (x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} = 0$$

因为 g 在 $f(x_0)$ 处可微,于是对任意的 $\epsilon>0$,存在 $\delta>0$,使得只要 $\|y-f(x_0)\|<\delta$,就有

$$\frac{\|g(y) - g(f(x_0)) - L_1(y - f(x_0))\|}{\|y - f(x_0)\|} < \epsilon$$

又 f 在 x_0 处可微,由习题 17.4.2 可知,f 在 x_0 处连续,所以,存在 $\delta_f > 0$,使得只要 $||x - x_0|| < \delta_f$,就有

$$||f(x) - f(x_0)|| < \delta$$

综上,当 $||x-x_0|| < \delta_f$,我们有

$$\frac{\|g(f(x)) - g(f(x_0)) - L_1(y - f(x_0))\|}{\|f(x) - f(x_0)\|} < \epsilon \tag{1}$$

f 在 x_0 处可微,存在 $\delta' > 0$,使得只要 $|x - x_0| < min(\delta_f, \delta')|$,就有

$$\frac{\|f(x) - f(x_0) - L_2(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} < \epsilon \tag{2}$$

取 $\delta = min(\delta_f, \delta'), \|x - x_0\| < \delta$, 式(1)(2)同时成立。

对任意 $v \in R^m, w \in R^n$, 由习题 17.1.4 可知, 存在 $M_1, M_2 > 0$ 使得

$$||L_1 v|| \le M_1 ||v||$$

 $||L_2 w|| \le M_2 ||w||$

当
$$||x-x_0|| < \delta$$
 时,我们有

$$\begin{split} &\frac{\|g \circ f(x) - g \circ f(x_0) - L_1 L_2(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} \\ &= \frac{\|g(f(x)) - g(f(x_0)) - L_1 L_2(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} \\ &= \frac{\|g(f(x)) - g(f(x_0)) - L_1(f(x) - f(x_0)) + L_1(f(x) - f(x_0)) - L_1 L_2(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} \\ &\leq \frac{\|g(f(x)) - g(f(x_0)) - L_1(f(x) - f(x_0))\|}{\|x - x_0\|} + \frac{\|L_1(f(x) - f(x_0)) - L_1 L_2(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} \\ &= \frac{\|g(f(x)) - g(f(x_0)) - L_1(f(x) - f(x_0))\|}{\|x - x_0\|} + \frac{\|L_1[f(x) - f(x_0) - L_2(x - x_0)]\|}{\|x - x_0\|} \\ &\leq \frac{\epsilon \|f(x) - f(x_0)\|}{\|x - x_0\|} + \frac{M_2 \|f(x) - f(x_0) - L_2(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} \\ &\leq \frac{\epsilon \|f(x) - f(x_0)\|}{\|x - x_0\|} + \frac{M_2 \epsilon \|x - x_0\|}{\|x - x_0\|} \\ &= \frac{\epsilon \|f(x) - f(x_0) - L_2(x - x_0) + L_2(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} + M_2 \epsilon \\ &\leq \frac{\epsilon \|f(x) - f(x_0) - L_2(x - x_0)\| + \epsilon \|L_2(x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} + M_2 \epsilon \end{split}$$

由
$$\epsilon$$
 是任意的, M_1, M_2 是定值,所以

 $\leq \frac{\epsilon^2 \|x - x_0\| + \epsilon M_1 \|x - x_0\|}{\|x - x_0\|} + M_2 \epsilon$

 $=\epsilon(\epsilon+M_1+M_2)$

$$\lim_{x \to x_0; x \in E - \{x_0\}} \frac{\|g \circ f(x) - g \circ f(x_0) - L_1 L_2 (x - x_0)\|}{\|x - x_0\|} = 0$$

命题得证。

17.4.4

命题:

设 $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ 和 $g: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ 都是可微函数,且 g 在 \mathbb{R}^n 上不为零,那 么 f/g 也是可微的,且

$$\nabla(\frac{f}{g}) = \frac{(\nabla f)g - f(\nabla g)}{g^2}$$

证明:

仿照例 17.4.2 进行证明。

把 $h:\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^2$ 定义为 h(x)=(f(x),g(x))。 现在令 $k:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}$ 表示除法函数 $K(a,b)=\frac{a}{b}$ 。注意,

$$D_h(x_0) = \begin{pmatrix} \nabla f(x_0) \\ \nabla g(x_0) \end{pmatrix}$$

和

$$D_k(a,b) = (\frac{1}{b}, -\frac{a}{b^2})$$

根据链式法则可得,

$$D(k \circ h) = \left(\frac{1}{g(x_0)}, -\frac{f(x_0)}{g(x_0)^2}\right) \begin{pmatrix} \nabla f(x_0) \\ \nabla g(x_0) \end{pmatrix}$$

$$= \frac{\nabla f(x_0)}{g(x_0)} - \frac{f(x_0)\nabla g(x_0)}{g(x_0)^2}$$

$$= \frac{(\nabla f(x_0))g(x_0)}{g(x_0)^2} - \frac{f(x_0)\nabla g(x_0)}{g(x_0)^2}$$

$$= \frac{(\nabla f(x_0))g(x_0) - f(x_0)\nabla g(x_0)}{g(x_0)^2}$$

命题得证。

17.4.5

注意,注意,注意!!! 书中的是点积(或点乘),正文中没有正式定义过, 只有 P364 有些涉及。证明的最后一步我无法保证正确性。 令 $k:\mathbb{R}^3\to\mathbb{R}$ 表示 l^2 度量函数 $k(a,b,c)=\|(a,b,c)\|=\sqrt{a^2+b^2+c^2}$ 。 我们有

$$D_{\overrightarrow{x}}(t_0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial \overrightarrow{x}_1}{\partial x_1}(t_0) \\ \frac{\partial \overrightarrow{x}_2}{\partial x_1}(t_0) \\ \frac{\partial \overrightarrow{x}_3}{\partial x_1}(t_0) \end{pmatrix}$$

和

$$D_k(a,b,c) = \left(\frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}, \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}, \frac{c}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}\right)$$

令 $\overrightarrow{x}(t_0) = (c_1, c_2, c_3)$ 根据链式法则可得,

$$D(k \circ \overrightarrow{x})(t_0) = \left(\frac{c_1}{\|\overrightarrow{x}(t_0)\|}, \frac{c_2}{\|\overrightarrow{x}(t_0)\|}, \frac{c_3}{\|\overrightarrow{x}(t_0)\|}\right) \begin{pmatrix} \frac{\partial \overrightarrow{x}_1}{\partial x_1}(t_0) \\ \frac{\partial \overrightarrow{x}_2}{\partial x_1}(t_0) \\ \frac{\partial \overrightarrow{x}_3}{\partial x_1}(t_0) \end{pmatrix}$$

$$= \frac{\frac{\partial \overrightarrow{x}_1}{\partial x_1}(t_0)c_1}{\|\overrightarrow{x}(t_0)\|} + \frac{\frac{\partial \overrightarrow{x}_2}{\partial x_1}(t_0)c_2}{\|\overrightarrow{x}(t_0)\|} + \frac{\frac{\partial \overrightarrow{x}_3}{\partial x_1}(t_0)c_3}{\|\overrightarrow{x}(t_0)\|}$$

$$= \frac{\overrightarrow{x}'(t_0) \cdot \overrightarrow{x}(t_0)}{r(t_0)}$$

因为

$$\overrightarrow{x}'(t_0) \cdot \overrightarrow{x}(t_0) = \frac{\partial \overrightarrow{x}_1}{\partial x_1}(t_0)c_1 + \frac{\partial \overrightarrow{x}_2}{\partial x_1}(t_0)c_2 + \frac{\partial \overrightarrow{x}_3}{\partial x_1}(t_0)c_3$$