第2讲、矩阵

April 29, 2017

1 矩阵的定义

定义 1. 由 $m \times n$ 个数 a_{ij} ($i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n$)排成的m行n列的数表

称为m行n列矩阵,简称m×n矩阵,记作

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{array} \right),$$

这m×n个数称为 \mathbf{A} 的元素 ,数 \mathbf{a}_{ij} 位于矩阵 \mathbf{A} 的第i行第j列, 称为矩阵的 (\mathbf{i},\mathbf{j}) 元。 可简记为 (\mathbf{a}_{ij}) 、 $(\mathbf{a}_{ij})_{m\times n}$ 或 $\mathbf{A}_{m\times n}$ 。 注. 对矩阵的定义,需做以下几点说明:

- 元素是实数的矩阵称为实矩阵,元素为复数的矩阵称为复矩阵;
- 行数与列数都等于n的矩阵称为n阶矩阵或n阶方阵。n阶矩阵A也记作An;
- 只有一行的矩阵

$$\boldsymbol{A} = \left(\begin{array}{cccc} \boldsymbol{\alpha}_1 & \boldsymbol{\alpha}_2 & \cdots & \boldsymbol{\alpha}_n \end{array} \right)$$

称为行矩阵,又称行向量,也记为

$$\mathbf{A} = (a_1, a_2, \cdots, a_n);$$

• 只有一列的矩阵

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$$

称为列矩阵, 又称列向量。

- 两行矩阵的行数相等、列数也相等时,称它们为同型矩阵。
- 如果 $A = (a_{ij}) nB = (b_{ij})$ 是同型矩阵, 且它们的对应元素相等,即

$$a_{ij} = b_{ij} (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n),$$

则称矩阵A与B相等,记作

$$A = B$$
.

• 元素都为0的矩阵称为零矩阵,记作0。 注意不同型的零矩阵是不同的。

接下来我们举几个例子介绍矩阵的应用。

例 1. 某厂向三个商店发送四种产品的数量可列成矩阵

商店1 商店2 商店3

$$\stackrel{\dot{\mathcal{F}}}{\rightarrow}$$
 品2
 $\stackrel{\dot{\mathcal{F}}}{\rightarrow}$ 品2
 $\stackrel{\dot{\mathcal{F}}}{\rightarrow}$ 品3
 $\stackrel{\dot{\mathcal{F}}}{\rightarrow}$ 品4
 $\stackrel{\dot{\mathcal{F}}}{\rightarrow$

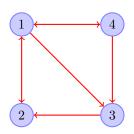
其中aii为工厂向第j店发送第i种产品的数量。 这四种产品的单价及单件重量也可列成矩阵

单价 单件重量

$$B = \begin{pmatrix} \vec{p} & \vec{p} & 1 \\ \vec{p} & \vec{p} & 2 \\ \vec{p} & \vec{p} & 3 \\ \vec{p} & \vec{p} & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ b_{31} & b_{32} \\ b_{41} & b_{42} \end{pmatrix}$$

其中bi1为第i种产品的单价,bi2为第i种产品的单件重量。

例 2. 四个城市间的单向航线如图所示



若令

$$a_{ij} = \left\{ egin{array}{ll} 1, & \text{从i} 市到j 市有1 条单向航线, \\ 0, & \text{从i} 市到j 市没有单向航线, \end{array}
ight.$$

则该航线图可用矩阵表示为

例 3. 设变量 x_1, x_2, \dots, x_n 与变量 y_1, y_2, \dots, y_m 满足:

$$\begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n, \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n, \\ \vdots \\ y_m = a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n \end{cases}$$

$$(1)$$

它表示一个从变量 x_1, x_2, \cdots, x_n 到变量 y_1, y_2, \cdots, y_m 的线性变换, 其系数 a_{ij} 构成矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 。

城市1城市2城市3城市4

$$\mathbf{A} = \frac{\mathbf{M} \,\bar{\mathbf{n}} \, \mathbf{1}}{\mathbf{M} \,\bar{\mathbf{n}} \, \mathbf{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ \mathbf{M} \,\bar{\mathbf{n}} \, \mathbf{4} & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

- 给定了线性变换(1), 其系数矩阵也就确定。
- 反之,若给出一个矩阵作为线性变换的系数矩阵,则线性变换也就确定。
- 从这个意义上讲,线性变换与矩阵之间存在一一对应的关系。
- (1)、线性变换

$$\begin{cases} y_1 = x_1, \\ y_2 = x_2, \\ \vdots \\ y_n = x_n \end{cases}$$

称为恒等变换, 它对应n阶方阵

$$\mathbf{I} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}.$$

该方阵称为n阶单位矩阵,简称单位阵。其(i,j)元为

$$\delta_{ij} = \left\{ \begin{array}{ll} 1, & i = j, \\ 0, & i \neq j. \end{array} \right.$$

(2)、线性变换

$$\begin{cases} y_1 = \lambda_1 x_1, \\ y_2 = \lambda_2 x_2, \\ \vdots \\ y_n = \lambda_n x_n \end{cases}$$

对应于n阶方阵

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cccc} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{array} \right),$$

这种方阵称为对角矩阵, 简称对角阵, 记作

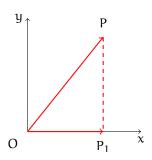
$$\mathbf{A} = \operatorname{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n).$$

(3)、矩阵

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

所对应的线性变换为

$$\begin{cases} x_1 = x, \\ y_1 = 0 \end{cases}$$



是一个投影变换。

(4)、矩阵

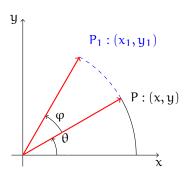
 $\left(\begin{array}{cc}
\cos \varphi & -\sin \varphi \\
\sin \varphi & \cos \varphi
\end{array}\right)$

对应的线性变换

$$\begin{cases} x_1 = x \cos \varphi - y \sin \varphi, \\ y_1 = x \sin \varphi + y \cos \varphi, \end{cases}$$

设 $x = r\cos\theta, y = r\sin\theta$,则

$$\begin{aligned} x_1 &= r(\cos\phi\cos\theta - \sin\phi\sin\theta) = r\cos(\theta + \phi), \\ y_1 &= r(\sin\phi\cos\theta + \cos\phi\sin\theta) = r\sin(\theta + \phi), \end{aligned}$$



这表明经过上述变换,将向量OP逆时针旋转φ角得到向量OP₁.

例 4. 求解线性方程组

$$\begin{cases} 2x_1 - 2x_2 + 6x_4 = -2\\ 2x_1 - x_2 + 2x_3 + 4x_4 = -2\\ 3x_1 - x_2 + 4x_3 + 4x_4 = -3\\ 5x_1 - 3x_2 + x_3 + 20x_4 = -2 \end{cases}$$

解.

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 3x_4 = -1 \\ x_2 + 2x_3 - 2x_4 = 0 \\ 2x_2 + 4x_3 - 5x_4 = 0 \\ 2x_2 + x_3 + 5x_4 = 3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 3x_4 = -1 \\ x_2 + 2x_3 - 2x_4 = 0 \\ - x_4 = 0 \\ - 3x_3 + 9x_4 = 3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 3x_4 = -1 \\ x_2 + 2x_3 - 2x_4 = 0 \\ - 3x_3 + 9x_4 = 3 \\ - x_4 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 3x_4 = -1 \\ x_2 + 2x_3 - 2x_4 = 0 \\ x_3 - 3x_4 = -1 \\ x_4 = 0 \end{cases}$$

如此形状的方程组称为阶梯形线性方程组, 该方程组可写成矩阵形式 求解过程可表示为

图 1: 增广矩阵

$$\frac{\mathbf{r}_{1} \div 2}{\mathbf{r}_{3} + (-2) \times \mathbf{r}_{1}} \begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & 3 & | & -1 \\
2 & -1 & 2 & 4 & | & -2 \\
3 & -1 & 4 & 4 & | & -3 \\
5 & -3 & 1 & 20 & | & -2
\end{pmatrix}$$

$$\frac{\mathbf{r}_{2} + (-2) \times \mathbf{r}_{1}}{\mathbf{r}_{3} + (-3) \times \mathbf{r}_{1}} \begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & 3 & | & -1 \\
0 & 1 & 2 & -2 & | & 0 \\
0 & 0 & 0 & -1 & | & 0 \\
0 & 0 & -3 & 9 & | & 3
\end{pmatrix}$$

$$\frac{\mathbf{r}_{3} \leftrightarrow \mathbf{r}_{4}}{\mathbf{r}_{4} + (-5)} \begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & 3 & | & -1 \\
0 & 1 & 2 & -2 & | & 0 \\
0 & 0 & -3 & 9 & | & 3 \\
0 & 0 & 0 & -1 & | & 0
\end{pmatrix}$$

$$\frac{\mathbf{r}_{3} \div (-3)}{\mathbf{r}_{3} \div (-3)} \begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & 3 & | & -1 \\
0 & 1 & 2 & -2 & | & 0 \\
0 & 0 & 1 & -3 & | & -1 \\
0 & 0 & 0 & 1 & | & 0
\end{pmatrix}$$

例 5. 求解线性方程组

$$\begin{cases} x_1 - x_2 - x_3 + 3x_5 = -1 \\ 2x_1 - 2x_2 - x_3 + 2x_4 + 4x_5 = -2 \\ 3x_1 - 3x_2 - x_3 + 4x_4 + 5x_5 = -3 \\ x_1 - x_2 + x_3 + x_4 + 8x_5 = 2 \end{cases}$$

解. 其增广矩阵为

求解过程可表示为:

该矩阵称为行简化阶梯矩阵,对应的线性方程组为

$$\begin{cases} x_1 - x_2 & + 7x_5 = 1 \\ x_3 + 4x_5 = 2 \\ x_4 - 3x_5 = -1 \end{cases}$$

注. 该方程组有5个未知量,其中 x_1, x_3, x_4 为基本未知量, x_2, x_5 为自由未知量。

任取 $x_2 = k_1, x_5 = k_2$, 可得线性方程组的全部解

$$\begin{cases} x_1 &= 1 + k_1 - 7k_2, \\ x_2 &= k_1, \\ x_3 &= 2 - 4k_2, \\ x_4 &= -1 + 3k_2, \\ x_5 &= k_2. \end{cases}$$

例 6. 解线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 1, \\ x_1 + 2x_2 - 5x_3 = 2, \\ 2x_1 + 3x_2 - 4x_3 = 5. \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & | & 1 \\
1 & 2 & -5 & | & 2 \\
2 & 3 & -4 & | & 5
\end{pmatrix}
\xrightarrow{\frac{\mathbf{r}_2 + (-1) \times \mathbf{r}_1}{\mathbf{r}_3 + (-2) \times \mathbf{r}_1}}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & | & 1 \\
0 & 1 & -6 & | & 1 \\
0 & 1 & -6 & | & 3
\end{pmatrix}
\xrightarrow{\underline{\mathbf{r}_3 + (-1) \times \mathbf{r}_2}}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & | & 1 \\
0 & 1 & -6 & | & 1 \\
0 & 0 & 0 & | & 2
\end{pmatrix}$$

解. 由第三行可以看出, 该线性方程组无解。

- 含有矛盾方程而无解的方程组称为不相容方程组:
- 有解的方程组称为相容方程组;
- 多余方程。

对于一般的线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

其增广矩阵为 对于以上增广矩阵,总是可以经过一系列的变换将其化成 其中 $c_{ii}=1$ $(i=1,2,\cdots,r)$ 。

$$\begin{pmatrix}
a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\
a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\
\vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\
a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m
\end{pmatrix}$$

对应线性方程组解的情况如下:

- 1 线性方程组有解⇔ $d_{r+1} = 0$;
- 2 在有解的情况下:

$$-$$
 当 $r = n$ 时,有唯一解 $x_1 = d_1, x_2 = d_2, \dots, x_n = d_n$;

- 当r < n时, 有无穷多解

$$\begin{cases} x_1 &= d_1 - c_{1,r+1}k_1 - \dots - c_{1n}k_{n-r}, \\ x_2 &= d_2 - c_{2,r+1}k_1 - \dots - c_{2n}k_{n-r}, \\ \vdots &\vdots \\ x_r &= d_r - c_{r,r+1}k_1 - \dots - c_{rn}k_{n-r}, \\ x_{r+1} &= k_1, \\ \vdots &\vdots \\ x_n &= k_{n-r}. \end{cases}$$

2 矩阵的计算

2.1 矩阵的加法

定义 2 (矩阵的加法). 设有两个m×n矩阵 $A = (a_{ij}) + D = (b_{ij})$,则矩阵A = B之和记为A + B,规定为

$$\mathbf{A} + \mathbf{B} = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} + b_{n1} & a_{n2} + b_{n2} & \cdots & a_{nn} + b_{nn} \end{pmatrix}$$

注, 只有当两个矩阵同型时才能进行加法运算。

矩阵加法的运算律:

(i)
$$A + B = B + A$$
;

(ii)
$$(\mathbf{A} + \mathbf{B}) + \mathbf{C} = \mathbf{A} + (\mathbf{B} + \mathbf{C})$$
 设 $\mathbf{A} = (\mathfrak{a}_{ij})$,称

$$-\mathbf{A} = (-\mathbf{a}_{ii}),$$

为A的负矩阵,显然有

$$\mathbf{A} + (-\mathbf{A}) = \mathbf{0}.$$

由此规定矩阵的减法为

$$\mathbf{A} - \mathbf{B} = \mathbf{A} + (-\mathbf{B}).$$

2.2 矩阵的数乘

定义 3 (矩阵的数乘). 数k与矩阵A的乘积记作kA或Ak, 规定为

$$k\mathbf{A} = \begin{pmatrix} ka_{11} & ka_{12} & \cdots & ka_{1n} \\ ka_{21} & ka_{22} & \cdots & ka_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ ka_{m1} & ka_{m2} & \cdots & ka_{mn} \end{pmatrix}$$

注. 用数k乘一个矩阵,需要把数k乘矩阵的每一个元素,这与行列式的数乘性质不同。 矩阵数乘的运算律:

- (i) $(kl)\mathbf{A} = k(l\mathbf{A});$
- (ii) (k+1)A = kA + lA;
- (iii) $k(\mathbf{A} + \mathbf{B}) = k\mathbf{A} + k\mathbf{B}$

矩阵加法与矩阵数乘统称为矩阵的线性运算

2.3 矩阵的乘法

设有两个线性变换

$$\begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3, \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3, \end{cases}$$
 (2)

$$\begin{cases} x_1 = b_{11}t_1 + b_{12}t_2, \\ x_2 = b_{21}t_1 + b_{22}t_2, \\ x_3 = b_{31}t_1 + b_{32}t_2, \end{cases}$$
(3)

若想求从 t_1, t_2 到 y_1, y_2 的线性变换,可将(3)代入(2),便得

$$\begin{cases} y_1 = (a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} + a_{13}b_{31})t_1 + (a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} + a_{13}b_{32})t_2, \\ y_2 = (a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} + a_{23}b_{31})t_1 + (a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} + a_{23}b_{32})t_2. \end{cases}$$
 (4)

线性变换(4)可看成是先作线性变换(3)再作线性变换(2)的结果。 把线性变换(4) 叫做线性变换(2) 和(3) 的乘积, 相应地把线性变换(4) 对应的矩阵定义为线性变换(2) 与(3) 所对应矩阵的乘积,即

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ b_{31} & b_{32} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} + a_{13}b_{31} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} + a_{13}b_{32} \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} + a_{23}b_{31} & a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} + a_{23}b_{32} \end{pmatrix}$$

定义 4 (矩阵乘法)。设A为m×n矩阵,B为n×s矩阵,周

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1s} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2s} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{ns} \end{pmatrix}$$

则A与B之乘积AB(记为 $C = (c_{ij})$)为 $m \times s$ 矩阵,且

$$c_{ij} = c_{i1}b_{1j} + c_{i2}b_{2j} + \dots + c_{in}b_{nj} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik}b_{kj}.$$

注. 两个矩阵A与B相乘有意义的前提是A的列数等于B的行数。

例 7. 求矩阵
$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -1 & 3 & 4 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$
 与 $\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 5 & 6 \\ -5 & -6 \\ 6 & 0 \end{pmatrix}$ 的乘积 $\mathbf{A}\mathbf{B}$

解.

$$\mathbf{AB} = \begin{pmatrix} 1 \times 5 + 2 \times (-5) + (-1) \times 6 & 1 \times 6 + 2 \times (-6) + (-1) \times 0 \\ (-1) \times 5 + 3 \times (-5) + 4 \times 6 & (-1) \times 6 + 3 \times (-6) + 4 \times 0 \\ 1 \times 5 + 1 \times (-5) + 1 \times 6 & 1 \times 6 + 1 \times (-6) + 1 \times 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -11 & -6 \\ 4 & -24 \\ 6 & 0 \end{pmatrix}$$

例 8. 设

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} b_1 & b_2 & \cdots & b_n \end{pmatrix}$$

计算AB与BA.

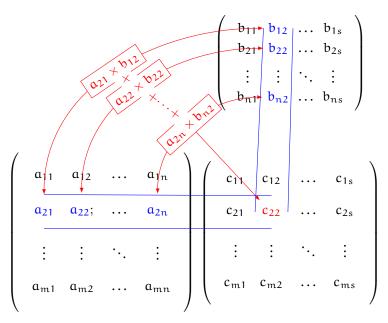


图 2: 矩阵乘法示意图

$$\mathbf{BA} = \left(\begin{array}{ccc} b_1 & b_2 & \cdots & b_n \end{array}\right) \left(\begin{array}{c} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{array}\right) = a_1b_1 + a_2b_2 + \cdots + a_nb_n.$$

例 9. 设

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cc} a & a \\ -a & -a \end{array} \right), \ \mathbf{B} = \left(\begin{array}{cc} b & -b \\ -b & b \end{array} \right), \ \mathbf{C} = \left(\begin{array}{cc} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{array} \right)$$

计算AB、AC和BA.

解.

$$AB = AC = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$
$$BA = \begin{pmatrix} 2ab & 2ab \\ -2ab & -2ab \end{pmatrix}$$

由以上例题可以看出一些结论:

1 矩阵乘法不满足交换律。

 $若AB \neq BA$,则称 $A \vdash B$ 不可交换。

若AB = BA,则称 $A \rightarrow B$ 可交换。

$$2 AB = 0 \Rightarrow A = 0 或 B = 0$$

$$A \neq 0$$
且 $B \neq 0$ 有可能 $AB = 0$

3 矩阵乘法不满足消去律,即当 $A \neq 0$ 时,

$$AB = AC \implies B = C$$

当A为非奇异矩阵,即 $|A| \neq 0$ 时,

$$AB = 0 \Rightarrow B = 0; AB = AC \Rightarrow B = C.$$

矩阵乘法的运算律:

(i) 结合律

$$(AB)C = A(BC)$$

(ii) 数乘结合律

$$k(AB) = (kA)B = A(kB)$$

(iii) 左结合律

$$A(B+C) = AB + AC$$

右结合律

$$(\mathbf{B} + \mathbf{C})\mathbf{A} = \mathbf{B}\mathbf{A} + \mathbf{C}\mathbf{A}$$

2.4 一些特殊矩阵及其运算

定义 5 (单位矩阵与数量矩阵)。 1 主对角元全为1,其余元素全为零的n阶方阵,称为n阶单位矩阵,记为 I_n , I, E

$$\mathbf{I}_{n} = \left(\begin{array}{ccc} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{array} \right)$$

2 主对角元全为非零数k,其余元素全为零的n阶方阵,称为n阶数量矩阵,记为kIn,kI,kE

$$k\mathbf{I}_{n} = \begin{pmatrix} k & & & \\ & k & & \\ & & \ddots & \\ & & & k \end{pmatrix} (k \neq 0)$$

注. 1 单位阵在矩阵乘法中的作用相当于数1在数的乘法中的作用。

2 一些等式:

$$(kI)A = k(IA) = kA, A(kI) = k(AI) = kA.$$

定义 6 (对角矩阵)。非对角元皆为零的n阶方阵称为n阶对角矩阵,记作 Λ ,即

$$oldsymbol{\Lambda} = \left(egin{array}{cccc} \lambda_1 & & & & \\ & \lambda_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \lambda_n \end{array}
ight)$$

或记作diag($\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$).

注. 1 用对角阵Λ左乘A, 就是用 λ_i ($i = 1, \dots, n$)乘A中第i行的每个元素;

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{12} & \cdots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} & \cdots & \alpha_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \alpha_{n1} & \alpha_{n2} & \cdots & \alpha_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 \alpha_{11} & \lambda_1 \alpha_{12} & \cdots & \lambda_1 \alpha_{1n} \\ \lambda_2 \alpha_{21} & \lambda_2 \alpha_{22} & \cdots & \lambda_2 \alpha_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \lambda_n \alpha_{n1} & \lambda_n \alpha_{n2} & \cdots & \lambda_n \alpha_{nn} \end{pmatrix}$$

2 用对角阵 Λ 右乘A,就是用 $\lambda_i (i=1,\cdots,n)$ 乘A中第i列的每个元素,即

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ & \lambda_2 \\ & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 a_{11} & \lambda_2 a_{12} & \cdots & \lambda_n a_{1n} \\ \lambda_1 a_{21} & \lambda_2 a_{22} & \cdots & \lambda_n a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \lambda_1 a_{n1} & \lambda_2 a_{n2} & \cdots & \lambda_n a_{nn} \end{pmatrix}$$

定义 7 (三角矩阵)。 1 主对角线以上的元素全为零的n阶方阵称为上三角矩阵 $(a_{ij}=0,\ i>j)$

$$\left(\begin{array}{ccccc}
a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\
& a_{22} & \cdots & a_{2n} \\
& & \ddots & \vdots \\
& & & a_{nn}
\end{array}\right)$$

2 主对角线以下的元素全为零的n阶方阵称为下三角矩阵 $(a_{ij} = 0, i < j)$

$$\begin{pmatrix}
a_{11} & & & \\
a_{21} & a_{22} & & \\
\vdots & \vdots & \ddots & \\
a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn}
\end{pmatrix}$$

例 10. 证明:两个上三角矩阵的乘积仍为上三角矩阵。

证明. 设

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & a_{nn} \end{array} \right), \ \mathbf{B} = \left(\begin{array}{cccc} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & b_{nn} \end{array} \right)$$

令 $\mathbf{C} = \mathbf{A}\mathbf{B} = (\mathbf{c}_{ij})$,则当i > j时,

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} b_{kj} = \sum_{k=1}^{i-1} a_{ik} b_{kj} + \sum_{k=i}^{n} a_{ik} b_{kj} = \sum_{k=1}^{i-1} \underbrace{a_{ik}}_{\emptyset} b_{kj} + \sum_{k=i}^{n} a_{ik} \underbrace{b_{kj}}_{\emptyset} = 0.$$

注. 两个下三角矩阵的乘积仍是下三角矩阵。

设线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{2n}x_n = b_2, \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

第i个方程可表示为

$$\begin{pmatrix} a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{in} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = b_i, \quad i = 1, 2, \cdots, n.$$

因此上述线性方程组可表示为

$$\underbrace{\begin{pmatrix}
a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\
a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\
\vdots & \vdots & & \vdots \\
a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn}
\end{pmatrix}}_{\mathbf{A}}
\underbrace{\begin{pmatrix}
x_1 \\
x_2 \\
\vdots \\
x_n
\end{pmatrix}}_{\mathbf{x}} = \underbrace{\begin{pmatrix}
b_1 \\
b_2 \\
\vdots \\
b_n
\end{pmatrix}}_{\mathbf{b}}, \quad \mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}.$$

定理 1. 设A,B是两个n阶方阵,则

$$|AB| = |A||B|$$
.

证明. 设 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{n \times n}, \ \mathbf{B} = (b_{ij})_{n \times n}, \ \mathbb{N}$

$$|\mathbf{A}||\mathbf{B}| = (b_{ij})_{n \times n}, \quad \mathbb{N}$$

$$|\mathbf{A}||\mathbf{B}| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 0 & \cdots & 0 & b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ 0 & -1 & \cdots & 0 & b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & -1 & b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nn} \end{vmatrix}$$

$$|\mathbf{A}||\mathbf{B}| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{nn} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 0 & \cdots & 0 & b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ 0 & -1 & \cdots & 0 & b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 0 & \cdots & 0 & b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ 0 & -1 & \cdots & 0 & b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & -1 & b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nn} \end{vmatrix}$$

$$|\mathbf{A}||\mathbf{A}||\mathbf{B}|| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & -1 & \cdots & 0 & b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & -1 & b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nn} \end{vmatrix}$$

仿照上述步骤,可将行列式的左上角元素全消为零,即得

$$\begin{split} |\mathbf{A}||\mathbf{B}| &= \left| \begin{array}{cc} \mathbf{A} & \mathbf{0} \\ -\mathbf{I} & \mathbf{B} \end{array} \right| = \left| \begin{array}{cc} \mathbf{0} & \mathbf{A}\mathbf{B} \\ -\mathbf{I} & \mathbf{B} \end{array} \right| = (-1)^n \left| \begin{array}{cc} \mathbf{A}\mathbf{B} & \mathbf{0} \\ \mathbf{B} & -\mathbf{I} \end{array} \right| \\ &= (-1)^n |\mathbf{A}\mathbf{B}|| - \mathbf{I}_n| = (-1)^n |\mathbf{A}\mathbf{B}|(-1)^n \\ &= |\mathbf{A}\mathbf{B}|. \end{split}$$

例 11. 设

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{A}^* = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$$

其中 A_{ij} 是行列式 $|\mathbf{A}|$ 中元素 a_{ij} 的代数余子式。 证明:当 $|\mathbf{A}| \neq 0$ 时, $|\mathbf{A}^*| = |\mathbf{A}|^{n-1}$.

证明. 设 $AA^* = C = (c_{ij})$, 其中

$$c_{ij} = a_{i1}A_{j1} + a_{i2}A_{j2} + \cdots + a_{in}A_{jn} = \delta_{ij}|A|$$

于是

$$AA^* = \left(egin{array}{ccc} |A| & & & & & \ & |A| & & & & \ & & |A| & & & \ & & |A| \end{array}
ight) = |A|I_n,$$

因此,

$$|\mathbf{A}||\mathbf{A}^*| = |\mathbf{A}\mathbf{A}^*| = |\mathbf{A}|^n,$$

由于 $|A| \neq 0$,故 $|A^*| = |A|^{n-1}$.

定义 8 (矩阵幂). 设A是n阶矩阵,k个A的连乘积称为A的k次幂,记作 A^k ,即

$$\boldsymbol{A}^k = \underbrace{\boldsymbol{A} \ \boldsymbol{A} \cdots \ \boldsymbol{A}}_k$$

矩阵幂的运算律:

1 当m, k为正整数时,

$$\mathbf{A}^{\mathbf{m}}\mathbf{A}^{\mathbf{k}} = \mathbf{A}^{\mathbf{m}+\mathbf{k}}, \quad (\mathbf{A}^{\mathbf{m}})^{\mathbf{k}} = \mathbf{A}^{\mathbf{m}\mathbf{k}}.$$

2 当AB不可交换时,一般情况下,

$$(\mathbf{A}\mathbf{B})^k \neq \mathbf{A}^k \mathbf{B}^k$$

3 当AB可交换时,

$$(\mathbf{A}\mathbf{B})^k = \mathbf{A}^k \mathbf{B}^k = \mathbf{B}^k \mathbf{A}^k.$$

定义 9 (矩阵多项式). 设 $f(x) = a_k x^k + a_{k-1} x^{k-1} + \dots + a_1 x + a_0$ 是x的k次多项式,A是n阶矩阵,则

$$f(\mathbf{A}) = a_k \mathbf{A}^k + a_{k-1} \mathbf{A}^{k-1} + \dots + a_1 \mathbf{A} + a_0 \mathbf{I}$$

称为矩阵A的k次多项式。

i. 1 若 f(x), g(x) 为 多 项 式, A, B 皆 是 n 阶 矩 阵, 则

$$f(\mathbf{A})g(\mathbf{A}) = g(\mathbf{A})f(\mathbf{A}).$$

2 当AB不可交换时,一般

$$f(\mathbf{A})g(\mathbf{B}) \neq g(\mathbf{B})f(\mathbf{A})$$

3 矩阵的转置、对称矩阵

定义 10 (转置矩阵). 把一个m×n矩阵

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

的行列互换得到的一个 $n \times m$ 矩阵,称之为A的转置矩阵,记为 A^T 或A',即

$$A' = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}.$$

定理 2 (矩阵转置的运算律). $(i) (A^{\mathsf{T}})^{\mathsf{T}} = A$

(ii)
$$(\mathbf{A} + \mathbf{B})^\mathsf{T} = \mathbf{A}^\mathsf{T} + \mathbf{B}^\mathsf{T}$$

(iii)
$$(k\mathbf{A})^T = k\mathbf{A}^T$$

$$(iv) (\mathbf{A}\mathbf{B})^{\mathsf{T}} = \mathbf{B}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}^{\mathsf{T}}$$

证明. 只证(iv)。 设 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{m \times n}, \mathbf{B} = (b_{ij})_{n \times s}, \mathbf{A}^\mathsf{T} = (a_{ii}^\mathsf{T})_{n \times m}, \mathbf{B}^\mathsf{T} = (b_{ii}^\mathsf{T})_{s \times n},$ 注意到

$$\alpha_{ij} = \alpha_{ji}^T, b_{ij} = b_{ji}^T,$$

有

$$(\mathbf{B}^\mathsf{T} \mathbf{A}^\mathsf{T})_{j\mathfrak{i}} = \sum_{k=1}^n \mathbf{b}_{jk}^\mathsf{T} \mathbf{a}_{k\mathfrak{i}}^\mathsf{T} = \sum_{k=1}^n \mathbf{a}_{\mathfrak{i}k} \mathbf{b}_{kj} = (\mathbf{A}\mathbf{B})_{\mathfrak{i}\mathfrak{j}} = (\mathbf{A}\mathbf{B})_{\mathfrak{j}\mathfrak{i}}^\mathsf{T},$$

于是 $(AB)^T = B^TA^T$.

定义 11 (对称矩阵、反对称矩阵)。设

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

是一个n阶矩阵。

1 如果

$$a_{ij} = a_{ji}$$
,

则称A为对称矩阵;

2 如果

$$a_{ij} = -a_{ji}$$
,

则称A为反对称矩阵。

- 注. 关于对称矩阵与反对称矩阵,有如下性质:
 - 1. A为对称矩阵的充分必要条件是 $A^T = A$;
 - 2. A为反对称矩阵的充分必要条件是 $A^T = -A$;
 - 9. 反对称矩阵的主对角元全为零。
 - 4. 奇数阶反对称矩阵的行列式为零。
 - 5. 任何一个方阵都可表示成一个对称矩阵与一个反对称矩阵的和。

设A为一n阶方阵,则

$$\mathbf{A} = \frac{\mathbf{A} + \mathbf{A}^{\mathsf{T}}}{2} + \frac{\mathbf{A} - \mathbf{A}^{\mathsf{T}}}{2}$$

容易验证 $\frac{\mathbf{A} + \mathbf{A}^{\mathsf{T}}}{2}$ 为对称阵, $\frac{\mathbf{A} - \mathbf{A}^{\mathsf{T}}}{2}$ 为反对称阵。

6. 对称矩阵的乘积不一定为对称矩阵。

若A与B均为对称矩阵,则AB对称的充分必要条件是AB可交换。

例 12. 设A是一个m×n矩阵,则A $^{\mathsf{T}}$ A和AA $^{\mathsf{T}}$ 都是对称矩阵。

证明.

$$(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A})^{\mathsf{T}} = \mathbf{A}^{\mathsf{T}}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}})^{\mathsf{T}} = \mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}, \quad (\mathbf{A}\mathbf{A}^{\mathsf{T}})^{\mathsf{T}} = (\mathbf{A}^{\mathsf{T}})^{\mathsf{T}}\mathbf{A}^{\mathsf{T}} = \mathbf{A}\mathbf{A}^{\mathsf{T}}$$

例 13. 设A为n阶反对称矩阵,B为n阶对称矩阵,则AB+BA为n阶反对称矩阵。证明.

$$(\mathbf{A}\mathbf{B} + \mathbf{B}\mathbf{A})^\mathsf{T} = (\mathbf{A}\mathbf{B})^\mathsf{T} + (\mathbf{B}\mathbf{A})^\mathsf{T} = \mathbf{B}^\mathsf{T}\mathbf{A}^\mathsf{T} + \mathbf{A}^\mathsf{T}\mathbf{B}^\mathsf{T} = \mathbf{B}(-\mathbf{A}) + (-\mathbf{A}^\mathsf{T})\mathbf{B} = -(\mathbf{A}\mathbf{B} + \mathbf{B}\mathbf{A}).$$

4 逆矩阵

给定一个从x到y的线性变换

$$y = Ax \tag{5}$$

即

$$\begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \\ & \dots \\ y_n = a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n \end{cases}$$

用A的伴随阵A*左乘(5),得

$$A^*y = A^*Ax = |A|x.$$

当|A| ≠ 0时,有

$$x = \frac{1}{|A|}A^*y.$$

记

$$\mathbf{B} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \mathbf{A}^*,$$

则上式可记为

$$x = By,$$
 (6)

它表示一个从y到 χ 的线性变换,称为线性变换(5)的逆变换。

注. A与B的关系:

1. 将(6)代入(5)

$$y = A(By) = (AB)y$$

可见AB为恒等变换对应的矩阵,故

$$AB = I$$
.

2. 将(5)代入(6)

$$x = B(Ax) = (BA)x$$

可见BA为恒等变换对应的矩阵,故

$$BA = I$$
.

$$AB = BA = I$$
.

定义 12 (逆矩阵). 对于n阶矩阵A,如果有一个n阶矩阵B,使

$$AB = BA = I$$
.

则称A是可逆的,并把B称为A的逆矩阵。

注. 1. 可逆矩阵与其逆矩阵为同阶方阵。

2. A与B地位相等,也可称A为B的逆矩阵。

定理 3. 若A可逆,则A的逆阵惟一。

A的矩阵记作 A^{-1} ,即

证明.

$$AB = BA = I \Rightarrow B = A^{-1}$$
.

定理 4. 若A可逆,则 $|A| \neq 0$.

证明.

定义 13. 代数余子式矩阵,伴随矩阵 设 $\mathbf{A}=(\mathfrak{a}_{ij})_{\mathfrak{n} \times \mathfrak{n}}$, A_{ij} 为行列式 $|\mathbf{A}|$ 中元素 \mathfrak{a}_{ij} 的代数余子式,称

$$coef \mathbf{A} = (A_{ij})_{n \times n}$$

为A的代数余子式矩阵,并称coefA的转置矩阵为A的伴随矩阵,记为A*,即

$$\mathbf{A}^* = (\mathbf{coef}\mathbf{A})^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$$

之前已证

 $\mathbf{A}\mathbf{A}^* = |\mathbf{A}|\mathbf{I}$

同理可证

 $\mathbf{A}^*\mathbf{A} = |\mathbf{A}|\mathbf{I}$

定理 5. 若|A| ≠ 0,则A可逆,且

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \mathbf{A}^*$$

证明.

该定理提供了求A-1的一种方法。

$$B = A^{-1}$$
.

证明

该推论告诉我们,判断B是否为A的逆,只需验证AB = I或BA = I的一个等式成立即可。

定义 14 (奇异阵与非奇异阵). 当|A| = 0时, A称为奇异矩阵, 否则称为非奇异矩阵。

注. 可逆矩阵就是非奇异矩阵。

定理 6. 可逆矩阵有如下运算规律:

1 若A可逆,则A-1亦可逆,且

$$(\mathbf{A}^{-1})^{-1} = \mathbf{A}.$$

2 若A可逆, $k \neq 0$, 则kA可逆, 且

$$(kA)^{-1} = k^{-1}A^{-1}$$
.

3 若A、B为同阶矩阵且均可逆,则AB可逆,且

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$$
.

 $若A_1, A_2, \cdots, A_m$ 皆可逆,则

$$(\mathbf{A}_1\mathbf{A}_2\cdots\mathbf{A}_m)^{-1} = \mathbf{A}_m^{-1}\cdots\mathbf{A}_2^{-1}\mathbf{A}_1^{-1}$$

4 若A可逆,则A^T亦可逆,且

$$(\mathbf{A}^{\mathsf{T}})^{-1} = (\mathbf{A}^{-1})^{\mathsf{T}}.$$

5 若A可逆,则

$$|\mathbf{A}^{-1}| = |\mathbf{A}|^{-1}$$
.

例 14. 已知 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, 求 A^{-1} 。

解.

$$|\mathbf{A}| = ad - bc, \quad |\mathbf{A}^*| = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

 $1 \, \mathbf{b} | \mathbf{A} | = \mathbf{ad} - \mathbf{bc} = \mathbf{0}$ 时, 逆阵不存在;

2 当 $|\mathbf{A}|$ = ad - bc \neq 0时,

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \mathbf{A}^* = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

例 15. 求方阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 3 \end{pmatrix}$ 的逆阵。

 \mathbf{M} . $|\mathbf{A}| = 2$, 故 \mathbf{A} 可逆。 计算 \mathbf{A} 的余子式

$$\begin{split} M_{11} &= 2 & M_{12} = 3 & M_{13} = 2 \\ M_{21} &= -6 & M_{22} = -6 & M_{23} = -2 \\ M_{31} &= -4 & M_{32} = -5 & M_{33} = -2 \\ \end{split}$$

$$\operatorname{coef} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} M_{11} & -M_{12} & M_{13} \\ -M_{21} & M_{22} & -M_{23} \\ M_{31} & -M_{32} & M_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 2 \\ 6 & -6 & 2 \\ -4 & 5 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{A}^* = \begin{pmatrix} 2 & 6 & -4 \\ -3 & -6 & 5 \\ 2 & 2 & -2 \end{pmatrix}$$

故

$$\mathbf{A}^{-1} = \frac{1}{|\mathbf{A}|} \mathbf{A}^* = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ -\frac{3}{2} & -3 & \frac{5}{2} \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

例 16. 设方阵A满足方程

$$A^2 - 3A - 10I = 0$$

证明: A,A-4I都可逆,并求它们的逆矩阵。

证明.

$$A^{2} - 3A - 10I = 0 \Rightarrow A(A - 3I) = 10I \Rightarrow A\left[\frac{1}{10}(A - 3I)\right] = I$$

故**A**可逆,且**A**⁻¹ = $\frac{1}{10}$ (**A** - 3**I**).

$$A^2 - 3A - 10I = 0 \Rightarrow (A + I)(A - 4I) = 6I \Rightarrow \frac{1}{6}(A + I)(A - 4I) = I$$

故 $\mathbf{A} - 4\mathbf{I}$ 可逆,且 $(\mathbf{A} - 4\mathbf{I})^{-1} = \frac{1}{6}(\mathbf{A} + \mathbf{I}).$

例 17. 证明:可逆对称矩阵的逆矩阵仍为对称矩阵;可逆反对称矩阵的逆矩阵仍为反对称矩阵。

例 18. 设 $\mathbf{A} = (\mathbf{a}_{ij})_{n \times n}$ 为非零实矩阵,证明:若 $\mathbf{A}^* = \mathbf{A}^\mathsf{T}$,则 \mathbf{A} 可逆。

证明. 欲证A可逆,只需证 $|A| \neq 0$ 。

由 $A^* = A^T \mathcal{L} A^*$ 的定义可知,A的元素 α_{ij} 等于自身的代数余子式 A_{ij} 。再根据行列式的按行展开定义,有

$$|A| = \sum_{j=1}^{n} a_{ij} A_{ij} = \sum_{j=1}^{n} a_{ij}^{2}.$$

由于A为非零实矩阵,故 $|A| \neq 0$,即A可逆。

例 19. 设A可逆,且 $A^*B = A^{-1} + B$,证明B可逆,当 $A = \begin{pmatrix} 2 & 6 & 0 \\ 0 & 2 & 6 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ 时,求B.

解.

$$A^*B=A^{-1}+B\Rightarrow (A^*-I)B=A^{-1}\Rightarrow |A^*-I|\cdot |B|=|A^{-1}|\neq 0$$

故B与A*-I可逆。

$$B = (A^* - I)^{-1}A^{-1} = [A(A^* - I)]^{-1} = (AA^* - A)^{-1} = (|A|I - A)^{-1}.$$

其中

$$|\mathbf{A}|\mathbf{I} - \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 8 & & \\ & 8 & \\ & & 8 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 6 & 0 \\ 0 & 2 & 6 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 6 \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

易算得

$$\mathbf{B} = \frac{1}{6} \left(\begin{array}{ccc} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

例 20. 设A、B均为n阶可逆矩阵,证明:

- (1). $(AB)^* = B^*A^*$
- (2). $(\mathbf{A}^*)^* = |\mathbf{A}|^{n-2}\mathbf{A}$

证明. (1) 由 $|AB| = |A||B| \neq 0$ 可知AB可逆,且有 $(AB)(AB)^* = |AB|I$ 。故

$$\begin{aligned} (AB)^* & = |AB|(AB)^{-1} = |A||B|B^{-1}A^{-1} \\ & = |B|B^{-1}|A|A^{-1} = B^*A^*. \end{aligned}$$

(2) 由(A^*)* $A^* = |A^*|I$,得

$$(A^*)^*|A|A^{-1} = |A|^{n-1}I$$

两边同时右乘A得

$$(A^*)^* = |A|^{n-2}A.$$

例 21. 设
$$P = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$$
, $\Lambda = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$, $AP = P\Lambda$, 求 A^n .

$$|\mathbf{P}| = 2, \quad \mathbf{P}^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

 $A = P\Lambda P^{-1}$, $A^2 = P\Lambda P^{-1}P\Lambda P^{-1} = P\Lambda^2 P^{-1}$, \cdots , $A^n = P\Lambda^n P^{-1}$.

$$\boldsymbol{\Lambda}^n = \begin{pmatrix} 1 & \\ & 2^n \end{pmatrix}.$$

$$\boldsymbol{A}^n = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & \\ & 2^n \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2-2^n & 2^n-1 \\ 2-2^{n+1} & 2^{n+1}-1 \end{pmatrix}.$$

结论 1. 令

$$\varphi(\mathbf{A}) = \alpha_0 \mathbf{I} + \alpha_1 \mathbf{A} + \dots + \alpha_m \mathbf{A}^m.$$

(i) 若**A** = **P** Λ **P**⁻¹,则**A**^k = **P** Λ ^k**P**⁻¹,从而

$$\begin{split} \phi(\boldsymbol{A}) &= & \alpha_0 \boldsymbol{I} + \alpha_1 \boldsymbol{A} + \dots + \alpha_m \boldsymbol{A}^m \\ &= & \boldsymbol{P} \alpha_0 \boldsymbol{I} \boldsymbol{P}^{-1} + \boldsymbol{P} \alpha_1 \boldsymbol{\Lambda} \boldsymbol{P}^{-1} + \dots + \boldsymbol{P} \alpha_m \boldsymbol{\Lambda}^m \boldsymbol{P}^{-1} \\ &= & \boldsymbol{P} \phi(\boldsymbol{\Lambda}) \boldsymbol{P}^{-1}. \end{split}$$

(ii) 若 $\Lambda = \operatorname{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n)$ 为对角阵,则 $\Lambda^k = \operatorname{diag}(\lambda_1^k, \lambda_2^k, \cdots, \lambda_n^k)$,从而

$$\phi(\boldsymbol{\Lambda}) = \alpha_0 \mathbf{I} + \alpha_1 \boldsymbol{\Lambda} + \dots + \alpha_m \boldsymbol{\Lambda}^m$$

$$= \alpha_0 \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix} + \alpha_1 \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & & \lambda_2 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} + \dots + \alpha_m \begin{pmatrix} \lambda_1^m & & & \\ & \lambda_2^m & & \\ & & \lambda_2^m & \\ & & & \lambda_n^m \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \phi(\lambda_1) & & & \\ & \phi(\lambda_2) & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \phi(\lambda_n) \end{pmatrix}$$

5 矩阵的初等变换与初等矩阵

用高斯消去法求解线性方程组,其步骤是对增广矩阵做以下三种行变换:

- (i) 对调两行;
- (ii) 以非零常数k乘矩阵的某一行;
- (iii) 将矩阵的某一行乘以常数k并加到另一行。

这三类行变换统称为矩阵的初等行变换,其中

- (i) 对换变换 $r_i \leftrightarrow r_i$;
- (ii) 倍乘变换 $r_i \times k$;
- (iii) 倍加变换 $r_i + r_i \times k$ 。

对应的还有初等列变换。 初等行变换与初等列变换统称为初等变换。 三种初等变换都是可逆的,

初等变换	逆变换
$r_i \leftrightarrow r_j$	$r_{\mathfrak{i}} \leftrightarrow r_{\mathfrak{j}}$
$r_i \times k$	$r_i imes rac{1}{k}$
$r_i + r_j \times k$	$r_i - r_j \times k$

Table 1: 初等变换及其逆变换

定义 15 (矩阵的等价)。 (i) 如果A经过有限次初等行变换变成B,就称A与B行等价,记为 $A \stackrel{\Gamma}{\sim} B$;

- (ii) 如果A经过有限次初等列变换变成B,就称A与B列等价,记为A $\stackrel{c}{\sim}$ B;
- (iii) 如果A经过有限次初等变换变成B,就称A与B等价,记为A~B。

性质 1. 矩阵的等价满足以下三条性质:

- (i) 反身性: A~A;
- (ii) 对称性: 若A~B,则B~A;
- (iii) 传递性: 若A~B, B~C, 则A~C。

定义 16 (初等矩阵). 将单位矩阵I做一次初等变换所得的矩阵称为初等矩阵。 对应于3类初等行、列变换,有3种类型的初等矩阵。

以下介绍三种初等矩阵:

1、对调单位矩阵的两行或两列(初等对调矩阵)

$$E_{ij} = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ & \ddots & & & & \\ & & 0 & \cdots & 1 & \\ & & 1 & & \\ & & \vdots & \ddots & \vdots & \\ & & & 1 & \\ & & 1 & \cdots & 0 & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 \end{pmatrix} \hat{\mathbf{g}}_{i} \hat{\mathbf{f}}_{i}$$

第i列 第j列

a. 用m阶初等矩阵 E_{ij} 左乘 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, 得

$$E_{ij}A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$\sharp i \uparrow \uparrow$$

其结果相当于: 把A的第i行与第j行对调($r_i \leftrightarrow r_j$).

b. 用n阶初等矩阵 E_{ij} 右乘A,得

$$AE_{ij} = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1i} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2j} & \cdots & a_{2i} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mj} & \cdots & a_{mi} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

其结果相当于把A的第i列与第j列对调 $(c_i \leftrightarrow c_j)$.

2、 以非零常数k乘单位矩阵的某行或某列 (初等倍乘矩阵)

$$E_i(k) = \left(\begin{array}{cccc} 1 & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & 1 & & \\ & & & 1 & & \\ & & & 1 & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 \end{array} \right) \hat{\textbf{gif}}$$

第i列

a. 以m阶初等矩阵 $E_i(k)$ 左乘A,得

$$\mathbf{E}_{i}(k)\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ ka_{i1} & ka_{i2} & \cdots & ka_{in} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{array} \right)$$
 \$\frac{\pi_{i}\forall}{\pi_{i}}\$

其结果相当于以数k乘A的第i行 $(r_i \times k)$;

b. 以n阶初等矩阵 $E_i(k)$ 右乘A,得

$$\mathbf{AE}_{i}(k) = \left(\begin{array}{cccc} \alpha_{11} & \cdots & k\alpha_{1i} & \cdots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{21} & \cdots & k\alpha_{2i} & \cdots & \alpha_{jn} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ \alpha_{m1} & \cdots & k\alpha_{mi} & \cdots & \alpha_{mn} \end{array} \right)$$

第i列

其结果相当于以数k乘A的第i列($c_i \times k$)。

3、以非零常数k乘单位矩阵的某行再加到另一行上(初等倍加矩阵)

$$E_{ij}(k) = \begin{pmatrix} & 1 & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & 1 & \cdots & k & & \\ & & & \ddots & \vdots & & \\ & & & & 1 & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & 1 & \end{pmatrix} \hat{\mathbf{g}}_{i}\hat{\mathbf{f}}$$

a. 以m阶初等矩阵 $E_{ij}(k)$ 左乘A,得

$$E_{ij} A = \left(\begin{array}{ccccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} + k a_{j1} & a_{i2} + k a_{j2} & \cdots & a_{in} + k a_{jn} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{array} \right) \label{eq:energy}$$

其结果相当于把A的第j行乘以数k加到第i行上 $(r_i + r_i \times k)$;

b. 以n阶初等矩阵 $E_{ii}(k)$ 右乘A,得

$$AE_{ij} = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1i} & \cdots & a_{1j} + ka_{1i} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2i} & \cdots & a_{2j} + ka_{2i} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mi} & \cdots & a_{mj} + ka_{mi} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$$\hat{\mathbf{g}}_{i} \mathcal{A}$$

其结果相当于把A的第i列乘以数k加到第j列上($c_j + c_i \times k$)。

定理 7. 设A为一个m×n矩阵,

- 对A施行一次初等行变换,相当于在A的左边乘以相应的m阶初等矩阵;
- 对A施行一次初等列变换,相当于在A的右边乘以相应的n阶初等矩阵。

练习 1. 请自行补充以下变换的具体含义:

 $E_i(k)A:$

 $E_{ii}(k)A:$

 $E_{ii}A:$

 $AE_i(k)$:

 $AE_{ij}(k)$:

 AE_{ij} :

由初等变换可逆,可知初等矩阵可逆。

(i) 由变换r_i ↔ r_i的逆变换为其本身可知

$$E_{ij}^{-1} = E_{ij}$$

(ii) 由变换 $r_i \times k$ 的逆变换为 $r_i \times \frac{1}{k}$ 可知

$$\mathbf{E}_{\mathfrak{i}}(k)^{-1} = \mathbf{E}_{\mathfrak{i}}(\frac{1}{k})$$

(iii) 由变换 $r_i + r_j \times k$ 的逆变换为 $r_i - r_j \times k$ 可知

$$\mathbf{E}_{ij}(\mathbf{k})^{-1} = \mathbf{E}_{ij}(-\mathbf{k})$$

$$E_{\mathfrak{i}\mathfrak{j}}E_{\mathfrak{i}\mathfrak{j}}=I,\quad E_{\mathfrak{i}}(k)E_{\mathfrak{i}}(\frac{1}{k})=I,\quad E_{\mathfrak{i}\mathfrak{j}}(k)E_{\mathfrak{i}\mathfrak{j}}(-k)=I.$$

例 22. 例1设初等矩阵

$$\mathbf{P}_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{P}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ c & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{P}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ & k \\ & & 1 \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

求 $P_1P_2P_3$ 及 $(P_1P_2P_3)^{-1}$

解.

$$\mathbf{P}_{2}\mathbf{P}_{3} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ 0 & k & & \\ 0 & 0 & 1 & \\ c & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{P}_{1}\mathbf{P}_{2}\mathbf{P}_{3} = \mathbf{P}_{1}(\mathbf{P}_{2}\mathbf{P}_{3}) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & k & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ c & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$(P_1P_2P_3)^{-1} = P_3^{-1}P_2^{-1}P_1^{-1}$$

$$\mathbf{P}_{1}^{-1} = \mathbf{P}_{1}, \quad \mathbf{P}_{2}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ 0 & 1 & & \\ 0 & 0 & 1 & \\ -c & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{P}_{3}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \frac{1}{k} & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{P}_{2}^{-1}\mathbf{P}_{1}^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -c & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{P}_{3}^{-1}\mathbf{P}_{2}^{-1}\mathbf{P}_{1}^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{k} & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -c & 1 \end{pmatrix}$$

例 23. 将三对角矩阵 $\mathbf{A}=\begin{pmatrix}2&1&0&0\\1&2&1&0\\0&1&2&1\\0&0&1&2\end{pmatrix}$ 分解成主对角元为1的下三角矩阵 \mathbf{L} 和上三角阵 \mathbf{U} 的乘积 $\mathbf{A}=$

LU(称为矩阵的LU分解)

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{1}{2} & 1 \\ & & 1 \\ & & & 1 \end{pmatrix} \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \triangleq \mathbf{A}_{1}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -\frac{2}{3} & 1 \\ & & 1 \end{pmatrix} \mathbf{A}_{1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \triangleq \mathbf{A}_{2}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -\frac{3}{4} & 1 \end{pmatrix} \mathbf{A}_{2} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{5}{4} \end{pmatrix} \triangleq \mathbf{U}$$

将上面三个式子中左端的矩阵分别记为 L_1, L_2, L_3 ,则

$$\mathbf{L}_{3}\mathbf{L}_{2}\mathbf{L}_{1}\mathbf{A} = \mathbf{U}$$

于是

$$\mathbf{A} = (\mathbf{L}_3 \mathbf{L}_2 \mathbf{L}_1)^{-1} \mathbf{U} \triangleq \mathbf{L} \mathbf{U},$$

其中

定理 8. 可逆矩阵可以经过若干次初等行变换化为单位矩阵。

证明. 对于高斯消去法,其消去过程是对增广矩阵做3类初等行变换,并一定可以将其化为行简化阶梯形矩阵。 因此,对于任何矩阵A,都可经过初等行变换将其化为行简化阶梯形矩阵,即存在初等矩阵 P_1, P_2, \dots, P_s 使得

$$P_c \cdots P_2 P_1 A = U$$

当A为n阶可逆矩阵时,行简化阶梯形矩阵也是可逆矩阵,从而U必为单位矩阵I.

推论 2. 可逆矩阵A可以表示为若干个初等矩阵的乘积。

证明. 由上述定理,必存在初等矩阵 P_1, P_2, \dots, P_s 使得

$$P_s \cdots P_2 P_1 A = I$$

于是

$$\mathbf{A} = (\mathbf{P}_{s} \cdots \mathbf{P}_{2} \mathbf{P}_{1})^{-1} = \mathbf{P}_{1}^{-1} \mathbf{P}_{2}^{-1} \cdots \mathbf{P}_{s}^{-1}$$

推论 3. 如果对可逆矩阵A与同阶单位矩阵I做同样的初等行变换,那么当A变为单位阵时, I就变为 A^{-1} ,即

$$(A I) \xrightarrow{\text{初等行变换}} (I A^{-1})$$

同理,

$$\left(\begin{array}{c} \mathbf{A} \\ \mathbf{I} \end{array}\right) \xrightarrow{\text{in \emptyset pi ϕ}} \left(\begin{array}{c} \mathbf{I} \\ \mathbf{A}^{-1} \end{array}\right)$$

例 24. 求
$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \\ -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$
 的逆矩阵。

$$\begin{array}{c} \left(\begin{array}{c} \mathbf{A} \mid \mathbf{I} \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cccc|c} 0 & 2 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \\ \xrightarrow{\begin{array}{c} r_1 \leftrightarrow r_2 \\ \longrightarrow \end{array}} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 2 \mid 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 \mid 0 & 0 & 1 \end{array}\right) \\ \xrightarrow{\begin{array}{c} r_3 + r_1 \\ \longrightarrow \end{array}} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 2 \mid 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \mid 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \mid 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \mid 0 & 1 & 1 \end{array}\right) \\ \xrightarrow{\begin{array}{c} r_1 + r_3 \times (-2) \\ r_2 + r_3 \end{array}} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 \mid 0 & -1 & -2 \\ 0 & 2 & 0 \mid 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \mid 0 & 1 & 1 \end{array}\right) \\ \xrightarrow{\begin{array}{c} r_1 + r_2 \times (-\frac{1}{2}) \\ r_2 \times \frac{1}{2} \end{array}} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 \mid -\frac{1}{2} & -\frac{3}{2} & -\frac{5}{2} \\ 0 & 1 & 0 \mid \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 \mid 0 & 1 & 1 \end{array}\right)$$

例 25. 已知ABA^T =
$$2BA^T + I$$
, 求B, 其中A = $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

解.

$$\mathbf{A}\mathbf{B}\mathbf{A}^\mathsf{T} = 2\mathbf{B}\mathbf{A}^\mathsf{T} + \mathbf{I} \Rightarrow (\mathbf{A} - 2\mathbf{I})\mathbf{B}\mathbf{A}^\mathsf{T} = \mathbf{I} \Rightarrow \mathbf{B}\mathbf{A}^\mathsf{T} = (\mathbf{A} - 2\mathbf{I})^{-1}$$

故

$$B = (A - 2I)^{-1}(A^{\mathsf{T}})^{-1} = [A^{\mathsf{T}}(A - 2I)]^{-1} = (A^{\mathsf{T}}A - 2A^{\mathsf{T}})^{-1}$$

$$\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A} - 2\mathbf{A}^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 \\ 0 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

可求得

$$\mathbf{B} = \left(\begin{array}{rrr} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & 2 & -1 \end{array} \right)$$

推论 4. 对于n个未知数n个方程的线性方程组

$$Ax = b$$
,

如果增广矩阵

$$(A, b) \stackrel{r}{\sim} (I, x),$$

则A可逆,且 $x = A^{-1}b$ 为惟一解。

例 26. 设

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 \\ 1 & 2 & -3 \\ -1 & 3 & 2 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{b}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix},$$

求 $Ax = b_1 与 Ax = b_2$ 的解。

$$(\mathbf{A} \ \mathbf{b_1} \ \mathbf{b_2}) \ = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -2 & 2 & 0 \\ -1 & 3 & 2 & -2 & 5 \end{pmatrix} \overset{r_1 - 2r_1}{\overset{r_2 - 2r_1}{\overset{r_3 + r_1}{\sim}}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & 2 & 0 \\ 0 & -3 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 5 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$
$$\overset{r_3 \leftrightarrow r_2}{\overset{r_2 \div 5}{\overset{r_3 + 3r_2}{\overset{r_2 + 5}{\overset{r_3 + r_2}{\sim}}}}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & 2 \end{pmatrix} \overset{r_1 - 2r_2 + 2r_3}{\overset{r_3 \leftrightarrow r_2}{\overset{r_3 \leftrightarrow r_2}{\overset{r_3 \leftrightarrow r_2}{\overset{r_3 \leftrightarrow r_2}{\overset{r_3 \leftrightarrow r_2}{\overset{r_3 \leftrightarrow r_3}{\overset{r_3 \leftrightarrow r_3}{\overset{r_3}{\overset{r_3}}{\overset$$

例 27. 求解矩阵方程 $\mathbf{A}\mathbf{X} = \mathbf{A} + \mathbf{X}$,其中 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

解. 原方程等价于

$$(A-I)X=A$$

$$(\mathbf{A} - \mathbf{I} \ \ \mathbf{A}) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 3 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{\frac{r_2 - 2r_1}{r_2 \leftrightarrow r_3}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -4 & 3 & -2 & -3 & 3 \end{pmatrix}^{\frac{r_3 + 4r_2}{r_3 \div (-1)}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -1 & -3 \end{pmatrix}^{\frac{r_3 + 4r_2}{r_3 \div (-1)}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -2 & 2 & 6 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -1 & -3 \end{pmatrix}$$

例 28. 当a, b满足什么条件时,矩阵 $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 4 & 7 & 10 \\ -1 & 0 & 1 & b \\ a & 2 & 3 & 4 \end{pmatrix}$ 不可逆。

解.

$$A \xrightarrow[r_{3}+r_{2}]{r_{4}+r_{2}\times(-1)} \begin{pmatrix}
1 & 2 & 0 & 3 \\
4 & 7 & 1 & 10 \\
0 & 1 & -1 & b \\
2 & 3 & a & 4
\end{pmatrix}
\xrightarrow[r_{4}+r_{1}\times(-2)]{r_{2}+r_{1}\times(-4)} \begin{pmatrix}
1 & 2 & 0 & 3 \\
0 & -1 & 1 & -2 \\
0 & 1 & -1 & b \\
0 & -1 & a & -2
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow[r_{4}+r_{2}\times(-1)]{r_{4}+r_{2}\times(-1)}} \begin{pmatrix}
1 & 2 & 0 & 3 \\
0 & -1 & 1 & -2 \\
0 & 0 & -1 & b \\
0 & 0 & a-1 & 0
\end{pmatrix}$$

6 矩阵分块

$$\left(\begin{array}{ccccc}
a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\
a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\
a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34}
\end{array}\right)$$

记为

$$\left(\begin{array}{cc} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{array}\right)$$

其中

$$\begin{aligned} & \mathbf{A}_{11} = \left(\begin{array}{cc} \alpha_{11} & \alpha_{12} \\ \alpha_{21} & \alpha_{22} \end{array} \right), \quad \mathbf{A}_{12} = \left(\begin{array}{cc} \alpha_{13} & \alpha_{14} \\ \alpha_{23} & \alpha_{24} \end{array} \right) \\ & \mathbf{A}_{21} = \left(\begin{array}{cc} \alpha_{31} & \alpha_{32} \end{array} \right), \quad \mathbf{A}_{22} = \left(\begin{array}{cc} \alpha_{33} & \alpha_{34} \end{array} \right) \end{aligned}$$

$$\begin{pmatrix}
0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
1 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & -1 & 1 & 2 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 2 & -2 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 3
\end{pmatrix}$$

定义 17 (矩阵的按行分块).

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{a}_1 \\ \mathbf{a}_2 \\ \vdots \\ \mathbf{a}_m \end{pmatrix}$$

其中

$$a_i = (a_{i1}, a_{i2}, \cdots, a_{in})$$

定义 18 (矩阵的按列分块).

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1s} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2s} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{ns} \end{pmatrix} = (b_1, b_2, \cdots, b_s)$$

其中

$$b_j = \left(\begin{array}{c} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{nj} \end{array}\right)$$

当n阶矩阵A中非零元素都集中在主对角线附近,有时可分块成如下对角块矩阵

$$egin{aligned} egin{aligned} egin{aligned\\ egin{aligned} egi$$

其中 A_i 为 r_i 阶方阵 $(i = 1, 2, \dots, m)$,且

$$\sum_{i=1}^{m} r_i = n.$$

定义 19 (分块矩阵的加法)。设A, B为同型矩阵,采用相同的分块法,有

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{ccc} \mathbf{A}_{11} & \cdots & \mathbf{A}_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{s1} & \cdots & \mathbf{A}_{sr} \end{array} \right), \quad \mathbf{B} = \left(\begin{array}{ccc} \mathbf{B}_{11} & \cdots & \mathbf{B}_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ \mathbf{B}_{s1} & \cdots & \mathbf{B}_{sr} \end{array} \right),$$

其中A_{ii}与B_{ii}为同型矩阵,则

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} + B_{11} & \cdots & A_{1r} + B_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} + B_{s1} & \cdots & A_{sr} + B_{sr} \end{pmatrix}.$$

定义 20 (分块矩阵的数乘).

$$\lambda \mathbf{A} = \begin{pmatrix} \lambda \mathbf{A}_{11} & \cdots & \lambda \mathbf{A}_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ \lambda \mathbf{A}_{s1} & \cdots & \lambda \mathbf{A}_{sr} \end{pmatrix}$$

定义 21 (分块矩阵的乘法). 设A为m×n矩阵, B为n×s矩阵,

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{ccc} \mathbf{A}_{11} & \cdots & \mathbf{A}_{1s} \\ \vdots & & \vdots \\ \mathbf{A}_{r1} & \cdots & \mathbf{A}_{rs} \end{array} \right), \quad \mathbf{B} = \left(\begin{array}{ccc} \mathbf{B}_{11} & \cdots & \mathbf{B}_{1t} \\ \vdots & & \vdots \\ \mathbf{B}_{s1} & \cdots & \mathbf{B}_{st} \end{array} \right),$$

其中 $A_{i1}, A_{i2}, \cdots, A_{is}$ 的列数分别等于 $B_{1j}, B_{2j}, \cdots, B_{sj}$ 的行数,则

$$AB = \left(\begin{array}{ccc} C_{11} & \cdots & C_{1t} \\ \vdots & & \vdots \\ C_{r1} & \cdots & C_{rt} \end{array} \right),$$

其中

$$C_{ij} = \sum_{k=1}^{s} A_{ik} B_{kj}.$$

例 29. 例 1 用分块矩阵的乘法计算AB, 其中

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{I}_2 & \mathbf{0}_{2 \times 3} \\ \mathbf{A}_1 & \mathbf{I}_3 \end{pmatrix}$$

则

$$AB = \left(\begin{array}{cc} I_2 & 0 \\ A_1 & I_3 \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} B_1 & I_2 \\ -I_3 & 0 \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cc} B_1 & I_2 \\ A_1B_1 - I_3 & A_1 \end{array}\right)$$

其中

$$\mathbf{A}_{1}\mathbf{B}_{1} - \mathbf{I}_{3} = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 1 \\ -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 4 & 0 \\ 4 & 4 & 0 \\ -6 & -4 & -1 \end{pmatrix}$$

例 30. 设A为 $m \times n$ 矩阵,B为 $n \times s$ 矩阵,B按列分块成 $1 \times s$ 分块矩阵, 将A看成 1×1 分块矩阵,则

$$AB = A(b_1, b_2, \dots, b_s) = (Ab_1, Ab_2, \dots, Ab_s)$$

若已知AB = 0,则显然

$$Ab_{j} = 0, \quad j = 1, 2, \dots, s.$$

因此,B的每一列 b_i 都是线性方程组Ax = 0的解。

例 31. 设 $A^TA = 0$, 证明A = 0.

证明. 设 $\mathbf{A} = (\mathbf{a}_{ij})_{m \times n}$, 把 \mathbf{A} 用列向量表示为 $\mathbf{A} = (\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_n)$, 则

$$\mathbf{A}^\mathsf{T}\mathbf{A} = \left(\begin{array}{c} \alpha_1^\mathsf{T} \\ \alpha_2^\mathsf{T} \\ \cdots \\ \alpha_n^\mathsf{T} \end{array} \right) (\alpha_1, \ \alpha_2, \ \cdots, \ \alpha_n) = \left(\begin{array}{cccc} \alpha_1^\mathsf{T}\alpha_1 & \alpha_1^\mathsf{T}\alpha_2 & \cdots & \alpha_1^\mathsf{T}\alpha_n \\ \alpha_2^\mathsf{T}\alpha_1 & \alpha_2^\mathsf{T}\alpha_2 & \cdots & \alpha_2^\mathsf{T}\alpha_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \alpha_n^\mathsf{T}\alpha_1 & \alpha_n^\mathsf{T}\alpha_2 & \cdots & \alpha_n^\mathsf{T}\alpha_n \end{array} \right)$$

因为 $A^TA = 0$,故

$$\mathbf{a}_{i}^{\mathsf{T}}\mathbf{a}_{i}=0, \quad i,j=1,2,\cdots,n.$$

特别地,有

$$\boldsymbol{\alpha}_j^T\boldsymbol{\alpha}_j=0,\quad j=1,2,\cdots,n,$$

即

$$\alpha_{1j}^2 + \alpha_{2j}^2 + \dots + \alpha_{mj}^2 = 0 \ \Rightarrow \ \alpha_{1j} = \alpha_{2j} = \dots = \alpha_{mj} = 0 \ \Rightarrow \ \textbf{A} = \textbf{0}.$$

例 32. 若n阶矩阵C, D可以分块成同型对角块矩阵,即

$$C = \left(\begin{array}{ccc} C_1 & & & \\ & C_2 & & \\ & & \dots & \\ & & C_{\mathfrak{m}} \end{array} \right), \quad D = \left(\begin{array}{ccc} D_1 & & & \\ & D_2 & & \\ & & \dots & \\ & & D_{\mathfrak{m}} \end{array} \right)$$

其中 C_i 和 D_i 为同阶方阵($i = 1, 2, \dots, m$),则

$$CD = \left(\begin{array}{ccc} C_1D_1 & & & \\ & C_2D_2 & & \\ & & \cdots & \\ & & C_mD_m \end{array} \right)$$

例 33. 证明:若方阵A为可逆的上三角阵,则 A^{-1} 也为上三角阵。

证明,对阶数n用数学归纳法。

- 1 当n = 1时, $(a)^{-1} = (\frac{1}{a})$,结论成立。
- 2 假设命题对n-1阶可逆上三角矩阵成立,考虑n阶情况,设

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & \alpha \\ 0 & A_1 \end{pmatrix}$$

其中A1为n-1阶可逆上三角阵。

设A的逆阵为

$$\mathbf{B} = \left(\begin{array}{cc} b_{11} & \beta \\ \gamma & B_{1} \end{array}\right), \quad \beta = \left(\begin{array}{c} b_{12} \\ \vdots \\ b_{1n} \end{array}\right)^{\mathsf{T}}, \quad \gamma = \left(\begin{array}{c} b_{21} \\ \vdots \\ b_{n1} \end{array}\right), \quad \mathbf{B}_{1} = \left(\begin{array}{cc} b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n2} & \cdots & b_{nn} \end{array}\right)$$

则

$$AB = \left(\begin{array}{cc} \alpha_{11} & \alpha \\ 0 & A_1 \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} b_{11} & \beta \\ \gamma & B_1 \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cc} \alpha_{11}b_{11} + \alpha\gamma & \alpha_{11}\beta + \alpha B_1 \\ A_1\gamma & A_1B_1 \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cc} 1 & 0 \\ 0 & I_{n-1} \end{array}\right)$$

于是

$$A_1 \gamma = 0 \implies \gamma = 0,$$

 $A_1 B_1 = I_1 \implies B_1 = A_1^{-1}.$

由归纳假设, B_1 为n-1阶上三角矩阵,因此

$$\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{B} = \left(\begin{array}{cc} \mathbf{b}_{11} & \mathbf{\beta} \\ \mathbf{0} & \mathbf{B}_{1} \end{array}\right)$$

为上三角矩阵。

定义 22 (分块矩阵的转置). 分块矩阵 $A = (A_{kl})_{s \times t}$ 的转置矩阵为

$$\mathbf{A}^{\mathsf{T}} = (\mathbf{B}_{1k})_{\mathsf{t} \times \mathsf{s}},$$

其中 $B_{1k} = A_{k1}$.

例 34.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} & \mathbf{A}_{13} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} & \mathbf{A}_{23} \end{pmatrix} \Rightarrow \mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11}^{\mathsf{T}} & \mathbf{A}_{21}^{\mathsf{T}} \\ \mathbf{A}_{12}^{\mathsf{T}} & \mathbf{A}_{22}^{\mathsf{T}} \\ \mathbf{A}_{13}^{\mathsf{T}} & \mathbf{A}_{23}^{\mathsf{T}} \end{pmatrix}$$

$$B \xrightarrow{$$
接行分块 $\left(egin{array}{c} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{array}
ight) \Rightarrow B^\mathsf{T} = \left(egin{array}{c} b_1^\mathsf{T} & b_2^\mathsf{T} & \cdots & b_m^\mathsf{T} \end{array}
ight)$

定义 23 (可逆分块矩阵的逆矩阵)。对角块矩阵(准对角矩阵)

$$\mathbf{A}=\left(egin{array}{cccc} \mathbf{A}_1 & & & & \\ & \mathbf{A}_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \mathbf{A}_{\mathfrak{m}} \end{array}
ight)$$

的行列式为 $|\mathbf{A}| = |\mathbf{A}_1||\mathbf{A}_2|\cdots|\mathbf{A}_m|$,因此, \mathbf{A} 可逆的充分必要条件为

$$|\mathbf{A}_i| \neq 0$$
, $i = 1, 2, \dots, m$.

其逆矩阵为

$$\mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{1}^{-1} & & & \\ & \mathbf{A}_{2}^{-1} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \mathbf{A}_{m}^{-1} \end{pmatrix}$$

• 用分块矩阵求逆矩阵,可将高阶矩阵的求逆转化为低阶矩阵的求逆。

● 一个2×2的分块矩阵求逆,可以根据逆矩阵的定义,用解矩阵方程的方法解得。

例 35. 设 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{B} & \mathbf{0} \\ \mathbf{C} & \mathbf{D} \end{pmatrix}$, 其中 \mathbf{B} , \mathbf{D} 皆为可逆矩阵,证明 \mathbf{A} 可逆并求 \mathbf{A}^{-1} .

解. 因 $|\mathbf{A}| = |\mathbf{B}||\mathbf{D}| \neq 0$,故 \mathbf{A} 可逆。设 $\mathbf{A}^{-1} = \begin{pmatrix} X & Y \\ Z & T \end{pmatrix}$,则

$$\left(\begin{array}{cc} B & 0 \\ C & D \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} X & Y \\ Z & T \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cc} BX & BY \\ CX + DZ & CY + DT \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cc} I & 0 \\ 0 & I \end{array}\right)$$

由此可知

$$BX = I \qquad \Rightarrow X = B^{-1}$$

$$BY = 0 \qquad \Rightarrow Y = 0$$

$$CX + DZ = 0 \Rightarrow Z = -D^{-1}CB^{-1}$$

$$CY + DT = I \Rightarrow T = D^{-1}$$

故

$$A^{-1} = \left(\begin{array}{cc} B^{-1} & 0 \\ -D^{-1}CB^{-1} & D^{-1} \end{array} \right).$$

定义 24 (分块矩阵的初等变换与分块初等矩阵). 对于分块矩阵

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cc} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} \end{array} \right)$$

同样可以定义它的3类初等行变换与列变换,并相应地定义3类分块矩阵:

(i) 分块倍乘矩阵 (C_1, C_2) 可逆阵)

$$\left(\begin{array}{cc} C_1 & 0 \\ 0 & I_n \end{array}\right) \quad \stackrel{\text{def}}{\boxtimes} \quad \left(\begin{array}{cc} I_m & 0 \\ 0 & C_2 \end{array}\right)$$

(ii) 分块倍加矩阵

$$\left(\begin{array}{cc} I_{\mathfrak{m}} & \mathfrak{0} \\ C_{3} & I_{\mathfrak{n}} \end{array}\right) \quad \overset{\mathfrak{R}}{\bowtie} \quad \left(\begin{array}{cc} I_{\mathfrak{m}} & C_{4} \\ \mathfrak{0} & I_{\mathfrak{n}} \end{array}\right)$$

(iii) 分块对换矩阵

$$\left(\begin{array}{cc}
0 & I_n \\
I_m & 0
\end{array}\right)$$

例 36. 设n阶矩阵A分块表示为

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cc} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} \end{array} \right)$$

其中 A_{11} , A_{22} 为方阵,且A与 A_{11} 可逆。证明: A_{22} $-A_{21}A_{11}^{-1}A_{12}$ 可逆,并求 A^{-1} 。

解. 构造分块倍加矩阵

$$P_1 = \left(\begin{array}{cc} I_1 & \mathbf{0} \\ -A_{21}A_{11}^{-1} & I_2 \end{array} \right)$$

则

$$P_1 A = \left(\begin{array}{cc} A_{11} & A_{12} \\ 0 & A_{22} - A_{21} A_{11}^{-1} A_{12} \end{array} \right)$$

两边同时取行列式可知

$$|\mathbf{A}| = |\mathbf{P}_1 \mathbf{A}| = |\mathbf{A}_{11}| \cdot |\mathbf{A}_{22} - \mathbf{A}_{21} \mathbf{A}_{11}^{-1} \mathbf{A}_{12}|$$

故 $A_{22} - A_{21}A_{11}^{-1}A_{12}$ 可逆。

$$\mathbf{P}_{1}\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} \\ \mathbf{0} & \mathbf{A}_{22} - \mathbf{A}_{21}\mathbf{A}_{11}^{-1}\mathbf{A}_{12} \end{pmatrix} \xrightarrow{\mathbf{Q} = \mathbf{A}_{22} - \mathbf{A}_{21}\mathbf{A}_{11}^{-1}\mathbf{A}_{12}} \begin{pmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} \\ \mathbf{0} & \mathbf{Q} \end{pmatrix}$$

构造分块倍加矩阵

$$\mathbf{P}_2 = \left(\begin{array}{cc} \mathbf{I}_1 & -\mathbf{A}_{12}\mathbf{Q}^{-1} \\ \mathbf{0} & \mathbf{I}_2 \end{array} \right)$$

则

$$\mathbf{P}_2\mathbf{P}_1\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cc} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{Q} \end{array}\right)$$

于是

$$\begin{split} A^{-1} &= \left(\begin{array}{cc} A_{11}^{-1} & 0 \\ 0 & Q^{-1} \end{array} \right) \left(\begin{array}{cc} I_1 & -A_{12}Q^{-1} \\ 0 & I_2 \end{array} \right) \left(\begin{array}{cc} I_1 & 0 \\ -A_{21}A_{11}^{-1} & I_2 \end{array} \right) \\ &= \left(\begin{array}{cc} A_{11}^{-1} & 0 \\ 0 & Q^{-1} \end{array} \right) \left(\begin{array}{cc} I_1 + A_{12}Q^{-1}A_{21}A_{11}^{-1} & -A_{12}Q^{-1} \\ -A_{21}A_{11}^{-1} & I_2 \end{array} \right) \\ &= \left(\begin{array}{cc} A_{11}^{-1} + A_{11}^{-1}A_{12}Q^{-1}A_{21}A_{11}^{-1} & -A_{11}^{-1}A_{12}Q^{-1} \\ -Q^{-1}A_{21}A_{11}^{-1} & Q^{-1} \end{array} \right) \end{split}$$

例 37. 设 $Q = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$, 且A可逆, 证明:

$$|\mathbf{Q}| = |\mathbf{A}| \cdot |\mathbf{D} - \mathbf{C}\mathbf{A}^{-1}\mathbf{B}|$$

证明. 构造分块倍加矩阵

$$P_1 = \left(\begin{array}{cc} I_1 & 0 \\ -CA^{-1} & I_2 \end{array} \right)$$

则

$$P_1Q = \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & D - CA^{-1}B \end{pmatrix}$$

两边同时取行列式得

$$|Q| = |P_1Q| = |A| \cdot |D - CA^{-1}B|.$$

例 38. 设A与B均为n阶分块矩阵,证明

$$\left|\begin{array}{cc} A & B \\ B & A \end{array}\right| = |A + B| \; |A - B|$$

证明. 将分块矩阵 $\mathbf{P}=\left(egin{array}{cc} \mathbf{A} & \mathbf{B} \\ \mathbf{B} & \mathbf{A} \end{array}
ight)$ 的第一行加到第二行,得

$$\left(\begin{array}{cc} I & 0 \\ I & I \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} A & B \\ B & A \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cc} A & B \\ A+B & A+B \end{array}\right)$$

再将第一列减去第二列,得

$$\left(\begin{array}{cc}A&B\\A+B&A+B\end{array}\right)\left(\begin{array}{cc}I&0\\-I&I\end{array}\right)=\left(\begin{array}{cc}A-B&B\\0&A+B\end{array}\right)$$

总之有

$$\left(\begin{array}{cc} I & 0 \\ I & I \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} A & B \\ B & A \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} I & 0 \\ -I & I \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cc} A-B & B \\ 0 & A+B \end{array}\right)$$

两边同时取行列式即得结论。