第4讲、向量空间

May 24, 2017

1 向量空间

定义 1 (向量空间). 设V是非空的n维向量集合,如果集合V对于向量的加法和数乘运算满足以下条件:

- (1) 对任意的 $\alpha, \beta \in V$, 有 $\alpha + \beta \in V$;
- (2) 对任意的 $\alpha \in V, \lambda \in \mathbb{R}$, 有 $\lambda \alpha \in V$,

则称V为向量空间。

定义中的(1)表示该集合中向量对加法运算封闭;(2)表示该集合中向量对数乘运算封闭。因此,向量空间也可表述为:对加法和数乘运算封闭的非空集合。

例 1. 设三维向量的全体

$$\mathbb{R}^3 = \{ \boldsymbol{\alpha} = (x_1, x_2, x_3)^T | x_1, x_2, x_3 \in \mathbb{R} \}$$

以及三维向量集合

$$V_1 = {\alpha = (0, x_2, x_3)^T | x_2, x_3 \in \mathbb{R}}$$

和

$$V_2 = \{\alpha = (1, x_2, x_3)^T | x_2, x_3 \in \mathbb{R}\}$$

验证 \mathbb{R}^3 , V_1 是向量空间,而 V_2 不是向量空间。 类似地,n维向量的全体 \mathbb{R}^n 也是一个向量空间。

例 2. 验证齐次线性方程组的全体

$$S = \{x | Ax = 0\}$$

是向量空间。

解. 因 $0 \in S$,S为非空集合,由齐次线性方程组解的性质知,对任意的 $\xi_1, \xi_2 \in S, \lambda \in R$,有 $\xi_1 + \xi_2 \in S$ 且 $\lambda \xi_1 \in S$,故S中的向量关于加法与数乘运算封闭,称这个向量空间为齐次线性方程组的解空间。

例 3. 验证非齐次线性方程组解的全体

$$S = \{x | Ax = b, b \neq 0\}$$

不是向量空间。

解. 因对任意的 $\eta_1, \eta_2 \in S, \lambda \in \mathbb{R}$, 有

$$A(\eta_1 + \eta_2) = A\eta_1 + A\eta_2 = b + b = 2b,$$

故 $\eta_1 + \eta_2 \notin S$,即S关于向量的加法与数乘运算不封闭。

例 4. 设 α , β是n维向量, 验证集合

$$V(\alpha, \beta) = \{ \eta = \lambda \alpha + \mu \beta | \lambda, \mu \in \mathbb{R} \}$$

是向量空间。

解. 因 $0 = 0\alpha + 0\beta \in V$,故V为非空集合。另外,对任意的 $\eta_1, \eta_2 \in V, k \in \mathbb{R}$,有

$$\eta_1 = \lambda_1 \alpha + \mu_1 \beta, \quad \eta_2 = \lambda_2 \alpha + \mu_2 \beta$$

从而

$$\begin{split} \eta_1 + \eta_2 &= (\lambda_1 + \lambda_2)\alpha + (\mu_1 + \mu_2)\beta \in V, \\ k\eta_1 &= (k\lambda_1)\alpha + (k\mu_1)\beta \in V, \end{split}$$

称该向量空间为由向量α、β生成的向量空间。

定义 2. 由向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 生成的向量空间可表示为

$$V(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_m) = \{\lambda_1 \alpha_1 + \lambda_2 \alpha_2 + \cdots + \lambda_m \alpha_m | \lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_m \in \mathbb{R}\}.$$

例 5. 证明: 等价的向量组生成的向量空间等价。

证明. 设向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 与向量组 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m$ 等价,记

$$V_1 = \{x = \lambda_1 \alpha_1 + \lambda_2 \alpha_2 + \dots + \lambda_m \alpha_m | \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R} \},$$

$$V_2 = \{x = \mu_1 \beta_1 + \mu_2 \beta_2 + \dots + \mu_m \beta_m | \mu_1, \mu_2, \dots, \mu_m \in \mathbb{R} \},$$

需证明 $V_1 = V_2$ 。

2 向量空间的基、维数与向量关于基的坐标

定义 3. 设V是向量空间,如果

- (1) 在V中有r个向量 $\alpha_1, \dots, \alpha_r$ 线性无关;
- (2) V中任一向量 α 可由向量组 $\alpha_1, \dots, \alpha_r$ 线性表示,

则称 $lpha_1, \cdots, lpha_r$ 是向量空间V的一组基,r称为向量空间V的维数,并称V为r维向量空间。

注 1. 只含一个零向量的集合{0}也是一个向量空间,该向量空间没有基,规定它的维数为0,并称之为0维向量空间。

 \mathbf{E} 2. 如果把向量空间V看做是一个向量组,则V的基就是它的一个极大无关组, $\mathbf{V}u$ 的维数就是向量组的秩。于是,V的基不唯一,但它的维数是唯一确定的。设V是r维向量空间,则V中任意r个线性无关的向量就是V的一个基。

例 6. 在向量空间 \mathbb{R}^3 中,基本单位向量组

$$\epsilon_1 = (1,0,0)^T$$
, $\epsilon_2 = (0,1,0)^T$, $\epsilon_3 = (0,0,1)^T$

线性无关,且任一向量 $\alpha \in \mathbb{R}^3$ 可由 $\epsilon_1, \epsilon_2, \epsilon_3$ 表示为

$$\alpha = x_1 \epsilon_1 + x_2 \epsilon_2 + x_3 \epsilon_3.$$

此时, ℝ3可表示为

$$\mathbb{R}^3 = \{ \mathbf{x} = \mathbf{x}_1 \mathbf{\epsilon}_1 + \mathbf{x}_2 \mathbf{\epsilon}_2 + \mathbf{x}_3 \mathbf{\epsilon}_3 | \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3 \in \mathbb{R} \}.$$

事实上,在 \mathbb{R}^3 中,任一组向量 $lpha_1,lpha_2,lpha_3$,只要它们线性无关,就构成 \mathbb{R}^3 的一组基。例如,在 \mathbb{R}^3 中,向量组

$$\mathbf{\epsilon}_1 = (1, 0, 0)^T, \quad \mathbf{\epsilon}_2 = (1, 1, 0)^T, \quad \mathbf{\epsilon}_3 = (1, 1, 1)^T$$

线性无关,构成 \mathbb{R}^3 中的一组基。对任一向量 $\alpha \in \mathbb{R}^3$,

$$\alpha = (x_1 - x_2)\alpha_1 + (x_2 - x_3)\alpha_2 + x_3\alpha_3$$
.

此时, №3可表示为

$$\mathbb{R}^3 = \{ x = (x_1 - x_2)\alpha_1 + (x_2 - x_3)\alpha_2 + x_3\alpha_3 | x_1, x_2, x_3 \in \mathbb{R} \}.$$

定义 4. \mathbb{R}^n 中任一向量 α 均可由向量组 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_n$ 线性表示,即

$$\alpha = \alpha_1 \beta_1 + \alpha_2 \beta_2 + \cdots + \alpha_n \beta_n,$$

称 $β_1,β_2,\cdots,β_n$ 为 \mathbb{R}^n 的一组基,有序数组 (a_1,a_2,\cdots,a_n) 是向量α在基 $β_1,β_2,\cdots,β_n$ 下的坐标,记作

$$\boldsymbol{\alpha}_{\mathrm{B}} = (\alpha_{1}, \alpha_{2}, \cdots, \alpha_{n}) \quad \boldsymbol{\dot{x}} \quad \boldsymbol{\alpha}_{\mathrm{B}} = (\alpha_{1}, \alpha_{2}, \cdots, \alpha_{n})^{\mathrm{T}}$$

并称之为α的坐标向量。

注 3. $\bullet \mathbb{R}^n$ 的基不是唯一的

• 基本向量组

$$\epsilon_{i} = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0), \quad i = 1, 2, \dots, n$$

称为ℝn的自然基或标准基。

• 本书对于向量及其坐标,采用列向量的形式,即

$$\alpha = (\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n) \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$$

例 7. 设 \mathbb{R}^n 的两组基为自然基 B_1 和 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n\}$, 其中

求向量组 $\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n)^T$ 分别在两组基下的坐标。

解. α在自然基 B_1 下的坐标即为 $(a_1,a_2,\cdots,a_n)^T$. 设α在自然基 B_2 下的坐标为 $(b_1,b_2,\cdots,b_n)^T$,则满足以下方程

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \\ \vdots \\ a_{n-1} \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 & 1 \\ & -1 & 1 \\ & & \ddots & \ddots \\ & & & \ddots & 1 \\ & & & & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ \vdots \\ b_{n-1} \\ b_n \end{pmatrix}$$

即得

$$\begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ \vdots \\ b_{n-1} \\ b_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_1 + a_2 \\ a_1 + a_2 + a_3 \\ \vdots \\ a_1 + a_2 + \dots + a_{n-1} \\ a_1 + a_2 + \dots + a_{n-1} + a_n \end{pmatrix}$$

定理 1. 设B = $\{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n\}$ 是 \mathbb{R}^n 的一组基,且

$$\begin{cases} \eta_1 = a_{11}\alpha_1 + a_{21}\alpha_2 + \dots + a_{n1}\alpha_n, \\ \eta_2 = a_{12}\alpha_1 + a_{22}\alpha_2 + \dots + a_{n2}\alpha_n, \\ \dots \\ \eta_n = a_{1n}\alpha_1 + a_{2n}\alpha_2 + \dots + a_{nn}\alpha_n. \end{cases}$$

则 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$ 线性无关的充要条件是

$$\det \mathbf{A} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{vmatrix} \neq 0.$$

设 \mathbb{R}^n 的两组基 $B_1=\{lpha_1,lpha_2,\cdots,lpha_n\}$ 和 $B_2=\{\eta_1,\eta_2,\cdots,\eta_n\}$ 满足关系式

$$(\eta_{1}, \eta_{2}, \cdots, \eta_{n}) = (\alpha_{1}, \alpha_{2}, \cdots, \alpha_{n}) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

则矩阵

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

称为由旧基B1到新基B2的过渡矩阵。

定理 2. 设 α 在两组基 $B_1 = \{\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n\}$ 与 $B_2 = \{\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n\}$ 的坐标分别为

$$\mathbf{x} = (\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \cdots, \mathbf{x}_n)^\mathsf{T} \quad \forall \mathbf{y} = (\mathbf{y}_1, \mathbf{y}_2, \cdots, \mathbf{y}_n)^\mathsf{T}$$

基 B_1 到 B_2 的过渡矩阵为A,则

$$\mathbf{A}\mathbf{y} = \mathbf{x}$$
 ø $\mathbf{y} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{x}$

例 8. 已知 \mathbb{R}^3 的一组基为 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$, 其中

$$\beta_1 = (1, 2, 1)^T, \beta_2 = (1, -1, 0)^T, \beta_3 = (1, 0, -1)^T,$$

求自然基B1到B2的过渡矩阵。

例 9. 已知 \mathbb{R}^3 的两组基为 $B_1 = \{\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3\}$ 和 $B_2 = \{\beta_1, \beta_2, \beta_3\}$,其中

$$\alpha_1 = (1, 1, 1)^T$$
, $\alpha_2 = (0, 1, 1)^T$, $\alpha_3 = (0, 0, 1)^T$,
 $\beta_1 = (1, 0, 1)^T$, $\beta_2 = (0, 1, -1)^T$, $\beta_3 = (1, 2, 0)^T$.

- (1) 求基B₁到B₂的过渡矩阵。
- (2) 已知 α 在基 B_1 的坐标为 $(1,-2,-1)^T$,求 α 在基 B_2 下的坐标。

3 ℝⁿ中向量的内积, 欧式空间

定义 5. 在 \mathbb{R}^n 中,对于 $\alpha=(a_1,a_2,\cdots,a_n)^T$ 和 $\beta=(b_1,b_2,\cdots,b_n)^T$,规定 α 和 β 的内积为

$$(\alpha, \beta) = a_1b_1 + a_2b_2 + \cdots + a_nb_n$$
.

当α和β为列向量时,

$$(\alpha, \beta) = \alpha^T \beta = \beta^T \alpha.$$

性质 1 (内积的运算性质). 对于 α , β , $\gamma \in \mathbb{R}^n$ 和 $k \in \mathbb{R}$,

(i)
$$(\alpha, \beta) = (\beta, \alpha)$$

(ii)
$$(\alpha + \beta, \gamma) = (\alpha, \gamma) + (\beta, \gamma)$$

(iii)
$$(k\alpha, \beta) = k(\alpha, \beta)$$

(iv) $(\alpha, \alpha) \ge 0$, 等号成立当且仅当 $\alpha = 0$.

定义 6. 定义(向量长度) 向量α的长度定义为

$$\|\alpha\| = \sqrt{(\alpha, \alpha)}$$

定理 3. 定理 (柯西-施瓦茨(Cauchy-Schwarz)不等式)

$$|(\alpha, \beta)| \leq ||\alpha|| ||\beta||$$

证明. $\forall t \in \mathbb{R}$, 有

$$(\alpha + t\beta, \alpha + t\beta) \geqslant 0$$

即

$$(\beta, \beta)t^2 + 2(\alpha, \beta)t + (\alpha, \alpha) \geqslant 0$$

此为关于t的二次函数,由一元二次方程理论可知

$$\Delta = b^2 - 4\alpha c = 4(\alpha, \beta)^2 - 4(\alpha, \alpha)(\beta, \beta) \le 0$$

即

$$(\alpha, \beta)^2 \leq (\alpha, \alpha)(\beta, \beta)$$

亦即

$$|(\alpha, \beta)| \leq ||\alpha|| ||\beta||$$

定义 7 (向量之间的夹角). 向量 α , β 之间的夹角定义为

$$<\alpha,\beta>=\arccos\frac{(\alpha,\beta)}{\|\alpha\|\|\beta\|\|}$$

定理 4.

$$\alpha \perp \beta \iff (\alpha, \beta) = 0$$

注意:零向量与任何向量的内积为零,从而零向量与任何向量正交。

定理5(三角不等式).

$$\|\alpha + \beta\| \leq \|\alpha\| + \|\beta\|.$$

证明.

$$(\alpha + \beta, \alpha + \beta) = (\alpha, \alpha) + 2(\alpha, \beta) + (\beta, \beta)$$

$$\leq (\alpha, \alpha) + 2|(\alpha, \beta)| + (\beta, \beta)$$

$$\leq ||\alpha||^2 + 2||\alpha|||\beta|| + ||\beta||^2$$

定义 8 (欧几里得空间). 定义了内积运算的n维实向量空间,称为n维欧几里得空间(简称欧氏空间),仍记为 \mathbb{R}^n 。

4 标准正交基

定理 6. \mathbb{R}^n 中两两正交且不含零向量的向量组(称为非零正交向量组) $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_s$ 是线性无关的。证明,设

$$k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \cdots + k_s\alpha_s = 0,$$

则

$$(k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \cdots + k_s\alpha_s, \alpha_i) = 0, \quad i = 1, 2, \cdots, s,$$

即

$$k_i(\alpha_i, \alpha_i) = 0, \quad i = 1, 2, \dots, s.$$

由于 $(\alpha_i, \alpha_i) > 0$, 故

$$k_i = 0, \quad j = 1, 2, \dots, s.$$

因此, $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ 线性无关。

定义 9 (标准正交基). 设 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n \in \mathbb{R}^n$, 若

$$(\alpha_i,\alpha_j)=\delta_{ij}=\left\{\begin{array}{ll} 1, & i=j,\\ 0, & i\neq j. \end{array}\right. \quad i,j=1,2,\cdots,n.$$

则称 $\{lpha_1,lpha_2,\cdots,lpha_n\}$ 是 \mathbb{R}^n 中的一组标准正交基。

例 10. 设 $B=(\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n)$ 是 \mathbb{R}^n 中的一组标准正交基,求 \mathbb{R}^n 中向量 β 在基B下的坐标。解.

$$\beta = x_1 \alpha_1 + x_2 \alpha_2 + \dots + x_n \alpha_n$$

$$\implies (\beta, \alpha_j) = (x_1 \alpha_1 + x_2 \alpha_2 + \dots + x_n \alpha_n, \alpha_j) = x_j (\alpha_j, \alpha_j)$$

$$\implies x_j = \frac{(\beta, \alpha_j)}{(\alpha_j, \alpha_j)}$$

5 施密特(Schmidt)正交化方法

本小节的目标是: 从一组线性无关的向量 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_m$ 出发,构造一组标准正交向量组。 定义 10 (施密特(Schmidt)正交化过程). 给定 \mathbb{R}^n 中的线性无关组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_m$,

- (1) $\mathbb{R}\beta_1 = \alpha_1$
- (2) $\diamondsuit \beta_2 = \alpha_2 + k_{21}\beta_1$

$$\beta_2 \perp \beta_1$$

$$\implies (\beta_1, \beta_2) = 0$$

$$\implies k_{21} = -\frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)}$$

故

故

$$\beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1$$

(3) $\Rightarrow \beta_3 = \alpha_3 + k_{31}\beta_1 + k_{32}\beta_2$,

$$\beta_3 \perp \beta_i, \qquad (i = 1, 2)$$

$$\implies (\beta_3, \beta_i) = 0, \qquad (i = 1, 2)$$

 $\implies k_{3i} = -\frac{(\alpha_3, \beta_i)}{(\beta_i, \beta_i)} \quad (i = 1, 2)$

 $\beta_3 = \alpha_3 - \frac{(\alpha_3, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 - \frac{(\alpha_3, \beta_2)}{(\beta_2, \beta_2)} \beta_2$

(4) 继续以上步骤,假设已经求出两两正交的非零向量 $\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_{i-1}$,取

$$\begin{split} \beta_j &= \alpha_j + k_{j1}\beta_1 + k_{j2}\beta_2 + \dots + + k_{j,j-1}\beta_{j-1}, \\ \beta_j \perp \beta_i \quad (i = 1, 2, \dots, j-1) \\ \Longrightarrow \quad (\beta_j, \beta_i) &= 0 \quad (i = 1, 2, \dots, j-1) \\ \Longrightarrow \quad (\alpha_j + k_{ji}\beta_i, \beta_i) &= 0 \quad (i = 1, 2, \dots, j-1) \\ \Longrightarrow \quad k_{ji} &= -\frac{(\alpha_j, \beta_i)}{(\beta_i, \beta_i)} \end{split}$$

故

$$\beta_j=\alpha_j-\frac{(\alpha_j,\beta_1)}{(\beta_1,\beta_1)}\beta_1-\frac{(\alpha_j,\beta_2)}{(\beta_2,\beta_2)}\beta_2-\cdots-\frac{(\alpha_j,\beta_{j-1})}{(\beta_{j-1},\beta_{j-1})}\beta_{j-1}.$$

(5) 单位化

$$\beta_1,\beta_2,\cdots,\beta_m\xrightarrow{\eta_j=\frac{\beta_j}{\|\beta_j\|}}\eta_1,\eta_2,\cdots,\eta_m$$

例 11. 例 已知B = $\{\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3\}$ 是 \mathbb{R}^3 的一组基,其中

$$\alpha_1 = (1, -1, 0)^T$$
, $\alpha_2 = (1, 0, 1)^T$, $\alpha_3 = (1, -1, 1)^T$.

试用施密特正交化方法,由B构造R3的一组标准正交基。

解.

$$\begin{split} \beta_1 &= \alpha_1 = (1, -1, 0)^T, \\ \beta_2 &= \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 \\ &= (1, 0, 1)^T - \frac{1}{2} (1, -1, 0)^T = \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1\right), \\ \beta_3 &= \alpha_3 - \frac{(\alpha_3, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 - \frac{(\alpha_3, \beta_2)}{(\beta_2, \beta_2)} \beta_2 \\ &= (1, -1, 1)^T - \frac{2}{3} \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1\right)^T - \frac{2}{2} (1, -1, 0)^T = \left(-\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3}\right). \\ \eta_1 &= \frac{\beta_1}{\|\beta_1\|} = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0\right), \\ \eta_2 &= \frac{\beta_2}{\|\beta_2\|} = \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}\right), \\ \eta_3 &= \frac{\beta_2}{\|\beta_2\|} = \left(-\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}\right). \end{split}$$

6 正交矩阵及其性质

定义 11. 设 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, 如果

$$\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A} = \mathbf{I}$$

则称A为正交矩阵。

定理 7.

A为正交矩阵 ← A的列向量组为一组标准正交基。

证明. 将A按列分块为 $(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)$,则

$$\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \alpha_1^{\mathsf{T}} \\ \alpha_2^{\mathsf{T}} \\ \vdots \\ \alpha_n^{\mathsf{T}} \end{pmatrix} (\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n) = \begin{pmatrix} \alpha_1^{\mathsf{T}} \alpha_1 & \alpha_1^{\mathsf{T}} \alpha_2 & \cdots & \alpha_1^{\mathsf{T}} \alpha_n \\ \alpha_2^{\mathsf{T}} \alpha_1 & \alpha_2^{\mathsf{T}} \alpha_2 & \cdots & \alpha_2^{\mathsf{T}} \alpha_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \alpha_n^{\mathsf{T}} \alpha_1 & \alpha_n^{\mathsf{T}} \alpha_2 & \cdots & \alpha_n^{\mathsf{T}} \alpha_n \end{pmatrix}$$

因此

$$\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A} = \mathbf{I}$$
 \iff
$$\begin{cases} \alpha_{i}^{\mathsf{T}}\alpha_{i} = 1, & i = 1, 2, \cdots, n \\ \alpha_{i}^{\mathsf{T}}\alpha_{j} = 0, & j \neq i, i, j = 1, 2, \cdots, n \end{cases}$$
 \iff \mathbf{A} 的列向量组为一组标准正交基。

定理 8. 设A、B皆为n阶正交矩阵,则

- (1) $|\mathbf{A}| = 1$ 或 -1
- (2) $A^{-1} = A^{T}$
- (3) AT也是正交矩阵
- (4) AB也是正交矩阵

定理 9. 若列向量 $x,y \in \mathbb{R}^n$ 在n阶正交矩阵A的作用下变换为 $Ax,Ay \in \mathbb{R}^n$,则向量的内积、长度与向量间的夹角都保持不变,即

$$(\mathbf{A}\mathbf{x}, \mathbf{A}\mathbf{y}) = (\mathbf{x}, \mathbf{y}),$$
$$\|\mathbf{A}\mathbf{x}\| = \|\mathbf{x}\|, \quad \|\mathbf{A}\mathbf{y}\| = \|\mathbf{y}\|,$$
$$\langle \mathbf{A}\mathbf{x}, \mathbf{A}\mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle.$$