

# 模式识别与机器学习

## 分类的线性模型

---

张晓平

武汉大学数学与统计学院

# Table of contents

## 1. 引言

## 2. 判别函数 (discriminant function)

二分类问题

多分类问题 ( $K > 2$ )

最小二乘法

Fisher 线性判别函数

二分类的 Fisher 线性判别函数

与最小二乘法的关系

多分类的 Fisher 判别函数

## 引言

## 分类

把输入变量  $x$  分到  $K$  个类别  $C_k$  中的某一类。

- 将输入空间划分为不同的决策区域 (decision region), 其边界称为决策边界 (decision boundary) 或决策面 (decision surface)。
- 分类线性模型: 决策面是输入变量  $x$  的线性函数, 被定义为  $D$  维输入空间中的  $D - 1$  维超平面。
- 若数据集可被线性决策面精确地分类, 则称该数据集是线性可分 (linearly separable) 的。

目标向量  $\mathbf{t}$  通常表示类别标签，有不同的表达方式。

- 对于二分类问题，通常使用二元表示法。此时，目标变量  $t \in \{0, 1\}$ ，其中  $t = 1$  表示类别  $C_1$ ， $t = 0$  表示类别  $C_2$ 。这里可把  $t$  的值看做是分类结果为  $C_1$  的概率，该概率只取极端值 0 或 1。
- 对于多分类问题 ( $K > 2$ )，通常使用“1-of-K”编码 (也称 one hot encoding)。此时， $\mathbf{t} \in \mathbb{R}^K$ ，如果其类别为  $C_j$ ，则

$$\mathbf{t} = \mathbf{e}_j$$

其中  $\mathbf{e}_j \in \mathbb{R}^K$  表示第  $j$  个元素为 1，其余元素均为 0 的单位向量。这里， $t_k$  可看做是分类结果为  $C_k$  的概率。

## 分类问题的三种方法

- 构造判别函数 (discriminant function), 直接把  $\mathbf{x}$  分到对应的类别中
- 在推理阶段对条件概率分布  $p(C_k | \mathbf{x})$  建模, 然后使用它进行最优决策。

$p(C_k | \mathbf{x})$  的确定有两种方式:

- 直接对  $p(C_k | \mathbf{x})$  建模: 将  $p(C_k | \mathbf{x})$  表示为参数模型, 然后使用训练集来优化参数;
- 生成式的方法: 对类条件概率密度  $p(\mathbf{x} | C_k)$  和类的先验概率分布  $p(C_k)$  建模, 然后使用贝叶斯公式计算后验概率分布

$$p(C_k | \mathbf{x}) = \frac{p(\mathbf{x} | C_k)p(C_k)}{p(\mathbf{x})} \quad (1)$$

分类的线性模型可表示为

$$y(\mathbf{x}) = f(\mathbf{w}^T \mathbf{x} + w_0) \quad (2)$$

其中

- $f(\cdot)$  被称为激活函数，通常为非线性函数。常用的有 Sigmoidal 函数

$$f(x) = \sigma(x) = \frac{1}{1 + e^x}$$

- 决策面对应于  $y(\mathbf{x}) = \text{const}$ ，即  $\mathbf{w}^T \mathbf{x} + w_0 = \text{const}$ 。

## 注

由于引入了激活函数，模型(2)不再是参数的线性模型，这会导致其计算比线性回归模型更加复杂。

**判别函数 (discriminant function)**



# 判别函数 (discriminant function)

## 定义

判别函数是一个以  $x$  为输入，把它分到类别  $C_k$  的函数。

这里只考虑线性判别函数 (linear discriminant function)，即那些决策面为超平面的判别函数。

**判别函数 (discriminant function)**

**二分类问题**

## 二分类问题

线性判别函数最简单的形式为

$$y(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^T \mathbf{x} + w_0 \quad (3)$$

- $\mathbf{w}$  为权向量 (weight vector);
- $w_0$  为偏置 (bias),  $-w_0$  有时被称为阈值 (threshold)。

对于  $\mathbf{x}$ , 若  $y(\mathbf{x}) \geq 0$ , 则它被分到  $C_1$ , 否则被分到  $C_2$ 。因此, 对应的决策面由  $y(\mathbf{w}) = 0$  确定, 它对应于  $D$  维空间中的一个  $D - 1$  维超平面。

## 二分类问题

- 考虑决策面上的任意两点  $\mathbf{x}_A$  和  $\mathbf{x}_B$ , 因  $y(\mathbf{x}_A) = y(\mathbf{x}_B) = 0$ , 故

$$\mathbf{w}^T(\mathbf{x}_A - \mathbf{x}_B) = 0$$

这说明  $\mathbf{w}$  与决策面上的任何向量都正交, 从而  $\mathbf{w}$  决定了决策面的方向。

- 若  $\mathbf{x}$  是决策面  $\mathcal{S}$  上的一个点, 即  $y(\mathbf{x}) = 0$ , 则原点  $\mathbf{O}$  到决策面的距离为

$$d(\mathbf{O}, \mathcal{S}) = \frac{|w_0|}{\|\mathbf{w}\|} = \frac{|\mathbf{w}^T \mathbf{x}|}{\|\mathbf{w}\|} \quad (4)$$

这说明偏置  $w_0$  决定了决策面的位置。

## 二分类问题

考虑任一  $\mathbf{x}$ ，设其到决策面  $\mathcal{S}$  上的距离为  $r$ ，投影为  $\mathbf{x}^\perp$ ，则有

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}^\perp + r \frac{\mathbf{w}}{\|\mathbf{w}\|} \quad (5)$$

两边同乘  $\mathbf{w}^T$ ，再加上  $w_0$ ，即得

$$\mathbf{w}^T \mathbf{x} + w_0 = \mathbf{w}^T \mathbf{x}^\perp + w_0 + r \frac{\mathbf{w}^T \mathbf{w}}{\|\mathbf{w}\|}$$

即

$$y(\mathbf{x}) = y(\mathbf{x}^\perp) + r \|\mathbf{w}\|$$

因  $\mathbf{x}^\perp$  在决策面  $\mathcal{S}$  上，故  $y(\mathbf{x}^\perp) = 0$ ，从而有

$$r = \frac{y(\mathbf{x})}{\|\mathbf{w}\|}.$$

## 二分类问题

为表示方便，可定义  $\tilde{\mathbf{w}} = (w_0, \mathbf{w}^T)^T$ ,  $\tilde{\mathbf{x}} = (1, \mathbf{x}^T)^T$ ，则  $y(\mathbf{x})$  可表示为

$$y(\mathbf{x}) = \tilde{\mathbf{w}}^T \tilde{\mathbf{x}}. \quad (6)$$

此时，决策面为一个  $D$  为超平面，它会穿过  $D+1$  为扩展输入空间的  
原点。

**判别函数 (discriminant function)**

**多分类问题 ( $K > 2$ )**

## 多分类问题 ( $K > 2$ )

$K$  类判别函数

$$y_k(\mathbf{x}) = \mathbf{w}_k^T \mathbf{x} + w_{k0}, \quad k = 1, \dots, K \quad (7)$$

对于  $\mathbf{x}$ , 若

$$y_k(\mathbf{x}) > y_j(\mathbf{x}), \quad j \neq k,$$

则将  $\mathbf{x}$  分到类别  $C_k$ 。于是, 类别  $C_k$  和  $C_j$  之间的决策面为  $y_k(\mathbf{x}) = y_j(\mathbf{x})$ , 对应于一个  $D-1$  维超平面, 其形式为

$$(\mathbf{w}_k - \mathbf{w}_j)^T \mathbf{x} + (w_{k0} - w_{j0}) = 0. \quad (8)$$



## 多分类问题 ( $K > 2$ )

### 定理

判别函数(7)的决策区域是单联通的，并且是凸的。

## 多分类问题 ( $K > 2$ )

### 定理

判别函数(7)的决策区域是单联通的，并且是凸的。

### 证明

考虑决策区域  $\mathcal{R}_k$  中的任意两点  $\mathbf{x}_A, \mathbf{x}_B$ ，及

$$\hat{\mathbf{x}} = \lambda \mathbf{x}_A + (1 - \lambda) \mathbf{x}_B, \quad 0 \leq \lambda \leq 1.$$

由判别函数(7)的性质可知

$$y_k(\hat{\mathbf{x}}) = \lambda y_k(\mathbf{x}_A) + (1 - \lambda) y_k(\mathbf{x}_B). \quad (9)$$

由于  $\mathbf{x}_A, \mathbf{x}_B \in \mathcal{R}_k$ ，故  $\forall j \neq k$ ，有  $y_k(\mathbf{x}_A) > y_j(\mathbf{x}_A)$  及  $y_k(\mathbf{x}_B) > y_j(\mathbf{x}_B)$ ，因此

$$y_k(\hat{\mathbf{x}}) > y_j(\hat{\mathbf{x}}),$$

从而  $\hat{\mathbf{x}}$  也在  $\mathcal{R}_k$  内部，即  $\mathcal{R}_k$  单联通并且为凸。

# 判别函数 (discriminant function)

以下将介绍三种线性判别函数的参数估计方法，即

- 最小二乘法
- Fisher 线性判别函数
- 感知机算法

**判别函数 (discriminant function)**

**最小二乘法**

## 最小二乘法

设每个类  $C_k$  都由自己的线性模型描述, 即

$$y_k(\mathbf{x}) = \mathbf{w}_k^T \mathbf{x} + w_{k0}, \quad k = 1, \dots, K. \quad (10)$$

## 最小二乘法

设每个类  $\mathcal{C}_k$  都由自己的线性模型描述, 即

$$y_k(\mathbf{x}) = \mathbf{w}_k^T \mathbf{x} + w_{k0}, \quad k = 1, \dots, K. \quad (10)$$

记

$$\tilde{\mathbf{w}}_k = \begin{pmatrix} w_{k0} \\ \mathbf{w}_k \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{D+1}, \quad \tilde{\mathbf{x}} = \begin{pmatrix} 1 \\ \mathbf{x} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{D+1}, \quad \mathbf{y}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} y_1(\mathbf{x}) \\ \vdots \\ y_K(\mathbf{x}) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^K$$

及

$$\tilde{\mathbf{W}} = \begin{pmatrix} \tilde{\mathbf{w}}_1 & \cdots & \tilde{\mathbf{w}}_K \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{w}_0^T \\ \mathbf{W} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{(D+1) \times K},$$
$$\mathbf{w}_0 = \begin{pmatrix} w_{10} & \cdots & w_{K0} \end{pmatrix}^T, \quad \mathbf{W} = \begin{pmatrix} \mathbf{w}_1 & \cdots & \mathbf{w}_K \end{pmatrix}$$

则(10)可表示为

$$\mathbf{y}(\mathbf{x}) = \tilde{\mathbf{W}}^T \tilde{\mathbf{x}} = \mathbf{W}^T \mathbf{x} + \mathbf{w}_0. \quad (11)$$

## 最小二乘法

设有一个训练数据集  $\{(\mathbf{x}_n, \mathbf{t}_n)\}_{n=1}^N$ , 定义矩阵

$$\mathbf{T} = \begin{pmatrix} \mathbf{t}_1^T \\ \vdots \\ \mathbf{t}_N^T \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{N \times K}, \quad \tilde{\mathbf{X}} = \begin{pmatrix} \tilde{\mathbf{x}}_1^T \\ \vdots \\ \tilde{\mathbf{x}}_N^T \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{N \times (D+1)}$$

则平方和误差函数可表示为

$$E_{\mathcal{D}}(\tilde{\mathbf{W}}) = \frac{1}{2} \text{tr} \left\{ (\tilde{\mathbf{X}}\tilde{\mathbf{W}} - \mathbf{T})^T (\tilde{\mathbf{X}}\tilde{\mathbf{W}} - \mathbf{T}) \right\} \quad (12)$$

它关于  $\tilde{\mathbf{W}}$  的导数为

$$\frac{\partial E_{\mathcal{D}}(\tilde{\mathbf{W}})}{\partial \tilde{\mathbf{W}}} = \tilde{\mathbf{X}}^T (\tilde{\mathbf{X}} \tilde{\mathbf{W}} - \mathbf{T})$$

置其为零可得

$$\tilde{\mathbf{W}} = (\mathbf{X}^T \tilde{\mathbf{X}})^{-1} \tilde{\mathbf{X}} \mathbf{T} := \tilde{\mathbf{X}}^{\dagger} \mathbf{T}$$

其中  $\tilde{\mathbf{X}}^{\dagger}$  为  $\tilde{\mathbf{X}}$  的伪逆。于是判别函数(10)的形式为

$$y(\mathbf{x}) = \mathbf{T}^T \left( \tilde{\mathbf{X}}^{\dagger} \right)^T \tilde{\mathbf{x}}. \quad (13)$$



### 性质

对于最小二乘法，若训练集中的每个目标向量  $\mathbf{t}_n$  满足线性约束

$$\mathbf{a}^T \mathbf{t}_n + b = 0, \quad n = 1, \dots, N, \quad (14)$$

其中  $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^K$  和  $b$  为常数，则  $\forall \mathbf{x}$ ，模型的预测也满足同样的约束，即

$$\mathbf{a}^T \mathbf{y}(\mathbf{x}) + b = 0. \quad (15)$$

## 最小二乘法

### 证明

$E_{\mathcal{D}}(\tilde{\mathbf{W}})$  可改写为

$$E_{\mathcal{D}}(\mathbf{w}_0, \mathbf{W}) = \frac{1}{2} \text{tr} \{ (\mathbf{X}\mathbf{W} + \mathbf{1}\mathbf{w}_0^T - \mathbf{T})^T (\mathbf{X}\mathbf{W} + \mathbf{1}\mathbf{w}_0^T - \mathbf{T}) \}, \quad (16)$$

其中

$$\mathbf{1} = \begin{pmatrix} 1 & \cdots & 1 \end{pmatrix}^T \in \mathbb{R}^N.$$

对其关于  $\mathbf{w}_0$  求导可得

$$2N\mathbf{w}_0 + 2(\mathbf{X}\mathbf{W} - \mathbf{T})^T \mathbf{1}$$

置其为零可求得

$$\mathbf{w}_0 = \bar{\mathbf{t}} - \mathbf{W}^T \bar{\mathbf{x}}$$

其中

$$\bar{\mathbf{t}} = \frac{1}{N} \mathbf{T}^T \mathbf{1}, \quad \bar{\mathbf{x}} = \frac{1}{N} \mathbf{X}^T \mathbf{1}$$

## 最小二乘法

### 证明

将其代入(16)可得

$$E_{\mathcal{D}}(\mathbf{W}) = \frac{1}{2} \text{tr} \{ (\mathbf{X}\mathbf{W} + \bar{\mathbf{T}} - \bar{\mathbf{X}}\mathbf{W} - \mathbf{T})^T (\mathbf{X}\mathbf{W} + \bar{\mathbf{T}} - \bar{\mathbf{X}}\mathbf{W} - \mathbf{T}) \},$$

其中

$$\bar{\mathbf{T}} = \mathbf{1}\bar{\mathbf{t}}^T, \quad \bar{\mathbf{X}} = \mathbf{1}\bar{\mathbf{x}}^T.$$

对  $E_{\mathcal{D}}(\mathbf{W})$  关于  $\mathbf{W}$  求导并置其为零可得

$$\mathbf{W} = (\hat{\mathbf{X}}^T \hat{\mathbf{X}})^{-1} \hat{\mathbf{X}}^T \hat{\mathbf{T}} = \hat{\mathbf{X}}^\dagger \hat{\mathbf{T}}$$

其中

$$\hat{\mathbf{X}} = \mathbf{X} - \bar{\mathbf{X}}, \quad \hat{\mathbf{T}} = \mathbf{T} - \bar{\mathbf{T}}.$$

## 最小二乘法

### 证明

考虑一个新的输入  $\mathbf{x}^*$  的预测,

$$\begin{aligned}y(\mathbf{x}^*) &= \mathbf{W}^T \mathbf{x}^* + w_0 \\&= \mathbf{W}^T \mathbf{x}^* + \bar{t} - \mathbf{W}^T \bar{\mathbf{x}} \\&= \bar{t} + \hat{\mathbf{T}}^T \left( \hat{\mathbf{X}}^\dagger \right)^T (\mathbf{x}^* - \bar{\mathbf{x}})\end{aligned}$$

而(14)可改写为

$$\mathbf{a}^T \mathbf{T}^T + b \mathbf{1}^T = 0,$$

两端同时右乘  $\mathbf{1}$  可得

$$\mathbf{a}^T \mathbf{T}^T \mathbf{1} + Nb = 0,$$

于是

$$\mathbf{a}^T \bar{\mathbf{t}} = \frac{1}{N} \mathbf{a}^T \mathbf{T}^T \mathbf{1} = -b.$$

证明

因此

$$\begin{aligned} \mathbf{a}^T \mathbf{y}(\mathbf{x}^*) &= \mathbf{a}^T \bar{\mathbf{t}} + \mathbf{a}^T \hat{\mathbf{T}}^T \left( \hat{\mathbf{X}}^\dagger \right)^T (\mathbf{x}^* - \bar{\mathbf{x}}) \\ &= \mathbf{a}^T \mathbf{t} = -b, \end{aligned}$$

这里用到了  $\mathbf{a}^T \hat{\mathbf{T}}^T = \mathbf{a}^T (\mathbf{T} - \bar{\mathbf{T}})^T = b(\mathbf{1} - \mathbf{1})^T = \mathbf{0}^T$ .

## 最小二乘法

### 推论

对于  $K$  分类问题，若  $\mathbf{t}$  使用的是 “one hot encoding”，则  $\forall \mathbf{x}$  有

$$\sum_{i=1}^K y_i(\mathbf{x}) = 1.$$

### 证明.

将(14)中的  $\mathbf{a}$  和  $b$  取为

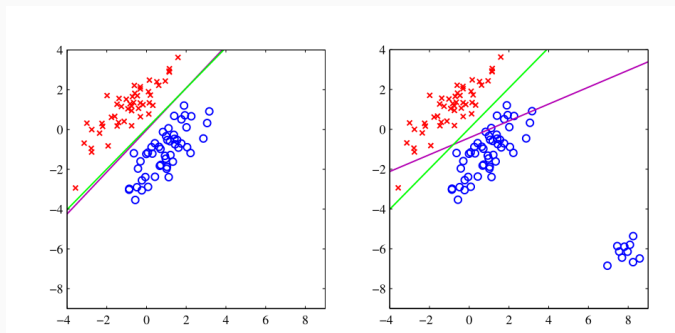
$$\mathbf{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}, \quad b = -1$$

即可。



## 最小二乘法

**最小二乘法的缺点：**最小二乘法给出了判别函数参数的解析解，但是它  
它对离群点 (outliers) 缺少鲁棒性。



**图 1：**最小二乘法用于二分类：相比与左图，右图中多了一些额外的数据，它们使得决策边界的位置发生了很大的改变，即使左图中的原始决策边界也能正确地分类。平方和误差函数惩罚了“过于正确”的预测，因为它们位于正确的一侧，并且距离决策边界太远。

## 最小二乘法

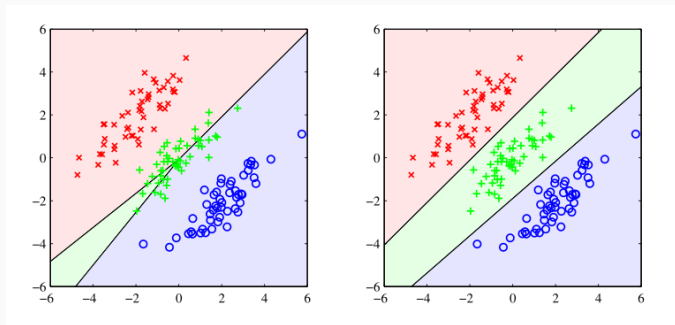


图 2: 最小二乘法用于三分类问题。左图为最小二乘方法的结果, 分配到绿色类别的区域过小, 大部分来自该类别的点都被错误分类; 右图为 logistic 回归的结果, 给出了正确分类。



最小二乘法的失败并不意外，因为它是对应于高斯条件分布假设下的极大似然法，而二值目标向量的概率分布显然不是高斯分布。若使用恰当的概率模型，将会得到更好的分类方法。

**判别函数 (discriminant function)**

**Fisher 线性判别函数**

Fisher 线性判别分析，又称线性判别分析 (Linear Discriminant Analysis, LDA)，是一种监督学习的降维技术。

## 二分类的 Fisher 线性判别函数

设有输入向量  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^D$ ，使用下式投影到一维空间：

$$y = \mathbf{w}^T \mathbf{x}. \quad (17)$$

对  $y$  设一个阈值  $-w_0$ ，

- 若  $y \geq -w_0$ ，则把样本分到  $C_1$ ；
- 若  $y < -w_0$ ，则把样本分到  $C_2$ 。

此即标准的线性分类器。一般来说，将高维样本投影到一维空间会造成信息的丢失，从而导致在高维空间中可分的样本在一维空间中不可分。但是，通过调整  $\mathbf{w}$ ，可选择让类别之间间隔最大的投影。

## 二分类的 Fisher 线性判别函数

考虑二分类问题，设属于  $C_1$  的样本个数为  $N_1$ ，属于  $C_2$  的样本个数为  $N_2$ ，则两类的均值向量分别为

$$\mathbf{m}_1 = \frac{1}{N_1} \sum_{i \in C_1} \mathbf{x}_i, \quad \mathbf{m}_2 = \frac{1}{N_2} \sum_{i \in C_2} \mathbf{x}_i. \quad (18)$$

最简单的度量类别之间间隔最大的方式是计算类别均值投影后的距离，即求  $\mathbf{w}^*$  使得

$$\mathbf{w}^* = \arg \max_{\mathbf{w}} \mathbf{w}^T (\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1) \quad \text{s.t.} \quad \|\mathbf{w}\|_2^2 = 1$$

## 二分类的 Fisher 线性判别函数

该优化问题可利用 Lagrange 乘子法求解，具体步骤如下：

- 构造 Lagrange 函数

$$L(\mathbf{w}; \lambda) = \mathbf{w}^T(\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1) + \lambda(\|\mathbf{w}\|_2^2 - 1)$$

- 计算梯度

$$\begin{aligned}\frac{L(\mathbf{w}; \lambda)}{\partial \mathbf{w}} &= \mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1 + 2\lambda \mathbf{w} \\ \frac{L(\mathbf{w}; \lambda)}{\partial \lambda} &= \|\mathbf{w}\|_2^2 - 1\end{aligned}$$

- 置其为零可得

$$\mathbf{w} \propto \mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1.$$

## 二分类的 Fisher 线性判别函数

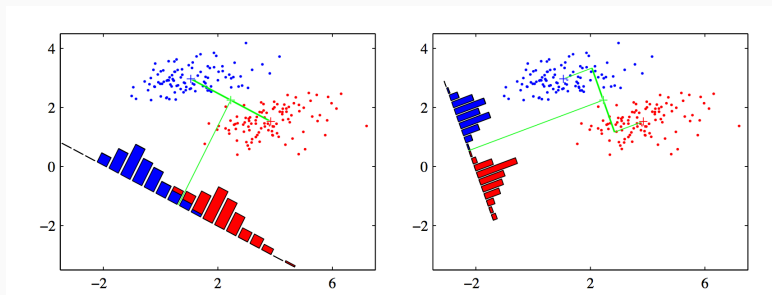


图 3: 图中的样本在二维空间中可被完美的分开。左图中, 所有样本点投影到连接两类别均值的直线上, 出现了一定程度的重叠; 右图的投影是基于 Fisher 线性判别准则得到的, 在分类效果上有极大的提升。

## 二分类的 Fisher 线性判别函数

Fisher 的思想是最大化一个函数  $f$ ，其中  $f$  能够让类均值的投影区分度较大，同时让每个类别内部的方差较小，从而最小化了类别的重叠。



## 二分类的 Fisher 线性判别函数

式(17)将  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^D$  投影到一维空间  $y \in \mathbb{R}$ 。来自类别  $\mathcal{C}_k$  的样本经投影后的类内方差为

$$s_k^2 = \sum_{n \in \mathcal{C}_k} (y_n - m_k)^2,$$

其中

$$y_n = \mathbf{w}^T \mathbf{x}_n, \quad m_k = \mathbf{w}^T \mathbf{m}_k,$$

总的类内方差定义为  $s_1^2 + s_2^2$ 。Fisher 准则根据类间方差和类内方差的比值来定义，即

$$J(\mathbf{w}) = \frac{(m_2 - m_1)^2}{s_1^2 + s_2^2} \quad (19)$$

## 二分类的 Fisher 线性判别函数

它也可显式地写成

$$J(\mathbf{w}) = \frac{\mathbf{w}^T \mathbf{S}_B \mathbf{w}}{\mathbf{w}^T \mathbf{S}_W \mathbf{w}} \quad (20)$$

其中

$$\begin{aligned} \mathbf{S}_B &= (\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1)(\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1)^T \\ \mathbf{S}_W &= \sum_{n \in \mathcal{C}_1} (\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_1)(\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_1)^T + \sum_{n \in \mathcal{C}_2} (\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_2)(\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_2)^T \end{aligned} \quad (21)$$

分别表示类间 (between-class) 协方差矩阵和类内 (within-class) 协方差矩阵。

## 二分类的 Fisher 线性判别函数

对(20)关于  $\mathbf{w}$  求导可得

$$\frac{\partial J(\mathbf{w})}{\partial \mathbf{w}} = 2 \frac{(\mathbf{w}^T \mathbf{S}_W \mathbf{w}) \mathbf{S}_B \mathbf{w} - (\mathbf{w}^T \mathbf{S}_B \mathbf{w}) \mathbf{S}_W \mathbf{w}}{(\mathbf{w}^T \mathbf{S}_W \mathbf{w})^2}$$

置其为零可得  $J(\mathbf{w})$  取得极大值的条件为

$$(\mathbf{w}^T \mathbf{S}_B \mathbf{w}) \mathbf{S}_W \mathbf{w} = (\mathbf{w}^T \mathbf{S}_W \mathbf{w}) \mathbf{S}_B \mathbf{w} \quad (22)$$

## 二分类的 Fisher 线性判别函数

对(20)关于  $\mathbf{w}$  求导可得

$$\frac{\partial J(\mathbf{w})}{\partial \mathbf{w}} = 2 \frac{(\mathbf{w}^T \mathbf{S}_W \mathbf{w}) \mathbf{S}_B \mathbf{w} - (\mathbf{w}^T \mathbf{S}_B \mathbf{w}) \mathbf{S}_W \mathbf{w}}{(\mathbf{w}^T \mathbf{S}_W \mathbf{w})^2}$$

置其为零可得  $J(\mathbf{w})$  取得极大值的条件为

$$(\mathbf{w}^T \mathbf{S}_B \mathbf{w}) \mathbf{S}_W \mathbf{w} = (\mathbf{w}^T \mathbf{S}_W \mathbf{w}) \mathbf{S}_B \mathbf{w} \quad (22)$$

- 一方面，由  $\mathbf{S}_B$  的定义可知

$$\mathbf{S}_B \mathbf{w} \propto \mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1,$$

- 另一方面，我们只关注  $\mathbf{w}$  的方向，可以忽略(22)中的标量因子，于是

$$\mathbf{S}_W \mathbf{w} \propto \mathbf{S}_B \mathbf{w}$$

## 二分类的 Fisher 线性判别函数

对(20)关于  $\mathbf{w}$  求导可得

$$\frac{\partial J(\mathbf{w})}{\partial \mathbf{w}} = 2 \frac{(\mathbf{w}^T \mathbf{S}_W \mathbf{w}) \mathbf{S}_B \mathbf{w} - (\mathbf{w}^T \mathbf{S}_B \mathbf{w}) \mathbf{S}_W \mathbf{w}}{(\mathbf{w}^T \mathbf{S}_W \mathbf{w})^2}$$

置其为零可得  $J(\mathbf{w})$  取得极大值的条件为

$$(\mathbf{w}^T \mathbf{S}_B \mathbf{w}) \mathbf{S}_W \mathbf{w} = (\mathbf{w}^T \mathbf{S}_W \mathbf{w}) \mathbf{S}_B \mathbf{w} \quad (22)$$

- 一方面，由  $\mathbf{S}_B$  的定义可知

$$\mathbf{S}_B \mathbf{w} \propto \mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1,$$

- 另一方面，我们只关注  $\mathbf{w}$  的方向，可以忽略(22)中的标量因子，于是

$$\mathbf{S}_W \mathbf{w} \propto \mathbf{S}_B \mathbf{w}$$

综上可知，

$$\mathbf{w} \propto \mathbf{S}_W^{-1}(\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1), \quad (23)$$

它被称为Fisher 线性判别函数 (Fisher Linear Discriminant)。

## 二分类的 Fisher 线性判别函数

注

若类内协方差矩阵各项同性, 即  $S_W \propto I$ , 则  $w \propto m_2 - m_1$ , 即  $w$  正比于类均值的差。

## 二分类的 Fisher 线性判别函数

### 注

若类内协方差矩阵各项同性, 即  $S_W \propto I$ , 则  $w \propto m_2 - m_1$ , 即  $w$  正比于类均值的差。

### 注

严格来说, (23)并不是一个判别函数, 而是对数据向一维投影方向的一个具体选择。有了投影方向, 就可以构造判别函数, 构造方式如下:

- 选择一个阈值  $y_0$ , 当  $y(x) \geq y_0$  时, 把数据  $x$  分到  $C_1$ ;
- 否则, 把数据  $x$  分到  $C_2$ 。

对于分类问题，

- 最小二乘法的目标是使得模型的预测尽可能地与目标值接；
- Fisher 判别准则的目标是使得输出空间的类别有最大的区分度。

以下将说明对于二分类问题，Fisher 判别准则是最小二乘法的一个特例。



我们修改一下目标值的表示方法：

$$t_n = \begin{cases} \frac{N}{N_1}, & n \in C_1 \\ -\frac{N}{N_2}, & n \in C_2 \end{cases} \quad (24)$$

其中  $N_1, N_2$  分别为类别为  $C_1, C_2$  的样本数,  $N$  为样本总数;

## 与最小二乘法的关系

### 定理

当目标值用(24)表示时，最小二乘解等价于 Fisher 解。

# 与最小二乘法的关系

## 定理

当目标值用(24)表示时，最小二乘解等价于 Fisher 解。

## 证明

平方和误差函数可表示为

$$E_D(w_0, \mathbf{w}) = \frac{1}{2} \sum_{n=1}^N (\mathbf{w}^T \mathbf{x}_n + w_0 - t_n)^2$$

令  $E(w_0, \mathbf{w})$  关于  $w_0$  和  $\mathbf{w}$  的导数为零可得

$$\sum_{n=1}^N (\mathbf{w}^T \mathbf{x}_n + w_0 - t_n) = 0, \quad (25)$$

$$\sum_{n=1}^N (\mathbf{w}^T \mathbf{x}_n + w_0 - t_n) \mathbf{x}_n = 0. \quad (26)$$

## 与最小二乘法的关系

### 证明

由(24)可知,

$$\sum_{n=1}^N t_n = N_1 \frac{N}{N_1} - N_2 \frac{N}{N_2} = 0,$$

再由(25)可得

$$w_0 = -\mathbf{w}^T \mathbf{m}$$

其中  $\mathbf{m}$  为所有样本的均值, 即

$$\mathbf{m} = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \mathbf{x}_n = \frac{1}{N} (N_1 \mathbf{m}_1 + N_2 \mathbf{m}_2), \quad \mathbf{m}_1 = \frac{1}{N_1} \sum_{n \in \mathcal{C}_1} \mathbf{x}_n, \quad \mathbf{m}_2 = \frac{1}{N_2} \sum_{n \in \mathcal{C}_2} \mathbf{x}_n,$$

(26)可改写为

$$\left( \sum_{n=1}^N \mathbf{x}_n (\mathbf{x}_n - \mathbf{m})^T \right) \mathbf{w} = \sum_{n=1}^N t_n \mathbf{x}_n,$$

# 与最小二乘法的关系

证明

注意到

$$\sum_{n=1}^N t_n \mathbf{x}_n = \sum_{n \in \mathcal{C}_1} \frac{N}{N_1} \mathbf{x}_n - \sum_{n \in \mathcal{C}_2} \frac{N}{N_2} \mathbf{x}_n = N(\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2),$$

和

$$\begin{aligned} \sum_{n=1}^N \mathbf{x}_n (\mathbf{x}_n - \mathbf{m})^T &= \sum_{n \in \mathcal{C}_1} \mathbf{x}_n (\mathbf{x}_n - \mathbf{m})^T + \sum_{n \in \mathcal{C}_2} \mathbf{x}_n (\mathbf{x}_n - \mathbf{m})^T \\ &= \mathbf{S}_W + \sum_{n \in \mathcal{C}_1} \mathbf{m}_1 (\mathbf{m}_1 - \mathbf{m})^T + \sum_{n \in \mathcal{C}_2} \mathbf{m}_2 (\mathbf{m}_2 - \mathbf{m})^T \\ &= \mathbf{S}_W + \frac{N_2}{N} \sum_{n \in \mathcal{C}_1} \mathbf{m}_1 (\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2)^T + \frac{N_1}{N} \sum_{n \in \mathcal{C}_2} \mathbf{m}_2 (\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1)^T \\ &= \mathbf{S}_W + \frac{N_1 N_2}{N} (\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1) (\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1)^T = \mathbf{S}_W + \frac{N_1 N_2}{N} \mathbf{S}_B, \end{aligned}$$

证明

(26)可写成

$$\left( \mathbf{S}_W + \frac{N_1 N_2}{N} \mathbf{S}_B \right) \mathbf{w} = N(\mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2).$$

由于  $\mathbf{S}_B \mathbf{w} \propto \mathbf{m}_1 - \mathbf{m}_2$ , 故

$$\mathbf{w} \propto \mathbf{S}_W^{-1}(\mathbf{m}_2 - \mathbf{m}_1).$$

由此可知, 由最小二乘法确定的权向量恰好与 Fisher 准则得到的结果一致。

## 多分类的 Fisher 判别函数

现在考虑  $K > 2$  分类问题, 假设输入空间的维度  $D > K$ , 引入  $d > 1$  个线性特征

$$y_k = \mathbf{w}_k^T \mathbf{x}, \quad k = 1, \dots, d.$$

记

$$\mathbf{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^d, \quad \mathbf{W} = \begin{pmatrix} \mathbf{w}_1 & \cdots & \mathbf{w}_d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{D \times d}$$

则

$$\mathbf{y} = \mathbf{W}^T \mathbf{x}.$$

## 多分类的 Fisher 判别函数

类内协方差矩阵的推广

$$\mathbf{S}_W = \sum_{k=1}^K \mathbf{S}_k \quad (27)$$

其中

$$\mathbf{S}_k = \sum_{n \in \mathcal{C}_k} (\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_k)(\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_k)^T \quad (28)$$

$$\mathbf{m}_k = \frac{1}{N_k} \sum_{n \in \mathcal{C}_k} \mathbf{x}_n. \quad (29)$$

其中  $N_k$  表示类  $\mathcal{C}_k$  中的样本个数。



## 多分类的 Fisher 判别函数

类间协方差矩阵的推广 考虑整体的协方差矩阵

$$\mathbf{S}_T = \sum_{n=1}^N (\mathbf{x}_n - \mathbf{m})(\mathbf{x}_n - \mathbf{m})^T, \quad (30)$$

其中  $\mathbf{m}$  表示所有样本的均值，即

$$\mathbf{m} = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \mathbf{x}_n = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^K N_k \mathbf{m}_k.$$

类间协方差矩阵可定义为

$$\begin{aligned} \mathbf{S}_B &= \mathbf{S}_T - \mathbf{S}_W \\ &= \sum_{k=1}^K \sum_{n \in C_k} (\mathbf{x}_n - \mathbf{m})(\mathbf{x}_n - \mathbf{m})^T - \sum_{k=1}^K \sum_{n \in C_k} (\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_k)(\mathbf{x}_n - \mathbf{m}_k)^T \\ &= \sum_{k=1}^K N_k (\mathbf{m}_k - \mathbf{m})(\mathbf{m}_k - \mathbf{m})^T. \end{aligned} \quad (31)$$

请注意，这些协方差矩阵是定义在  $\mathbf{x}$  空间的。

## 多分类的 Fisher 判别函数

类似地，也可以在  $d$  维  $\mathbf{y}$  空间定义协方差矩阵：

$$\mathbf{s}_W = \sum_{k=1}^K \sum_{n \in C_k} (\mathbf{y}_n - \boldsymbol{\mu}_k)(\mathbf{y}_n - \boldsymbol{\mu}_k)^T, \quad (32)$$

$$\mathbf{s}_B = \sum_{k=1}^K N_k (\boldsymbol{\mu}_k - \boldsymbol{\mu})(\boldsymbol{\mu}_k - \boldsymbol{\mu})^T, \quad (33)$$

其中

$$\boldsymbol{\mu}_k = \frac{1}{N_k} \sum_{n \in C_k} \mathbf{y}_n, \quad \boldsymbol{\mu} = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^K N_k \boldsymbol{\mu}_k. \quad (34)$$

## 多分类的 Fisher 判别函数

Fisher 判别的思想仍然是希望极大化一个函数  $J(\mathbf{W})$ ，其中  $J(\mathbf{W})$  使得类间方差较大而类内方差较小。关于  $J(\mathbf{W})$  的选择有很多方式，但最常见的一种选择是

$$J(\mathbf{W}) = \text{tr} \{ \mathbf{S}_W^{-1} \mathbf{S}_B \} = \text{tr} \left\{ \left( \mathbf{W}^T \mathbf{S}_W \mathbf{W} \right)^{-1} \left( \mathbf{W}^T \mathbf{S}_B \mathbf{W} \right) \right\}. \quad (35)$$

虽然求优化问题

$$\mathbf{W}^* = \arg \max_{\mathbf{W}} J(\mathbf{W})$$

有些繁琐，但其推导是直接的。可验证  $\mathbf{W}^*$  由  $\mathbf{S}_W^{-1} \mathbf{S}_B$  的  $d$  个最大特征值所对应的特征向量确定。

### 注

- 由  $S_B$  的定义可知,  $S_B$  为  $K$  个矩阵之和, 而其中每个矩阵都表示为两向量的外积, 从而它们的秩都为 1。
-