



线性代数

矩阵

张晓平

武汉大学数学与统计学院

2023 年 10 月 17 日



1 矩阵的定义

2 矩阵的运算

- 矩阵的加法
- 矩阵的数乘
- 矩阵的乘法
 - 一些特殊矩阵及其运算
 - 矩阵幂与矩阵多项式
- 矩阵的转置
- 伴随矩阵

3 逆矩阵

1 矩阵的定义

2 矩阵的运算

3 逆矩阵

矩阵的定义

定义 (矩阵)

由 $m \times n$ 个数 $a_{ij} (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n)$ 排成的 m 行 n 列的数表

$$\begin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{array}$$

称为 m 行 n 列矩阵, 简称 $m \times n$ 矩阵, 记作

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix},$$

这 $m \times n$ 个数称为 A 的元素, 数 a_{ij} 位于矩阵 A 的第 i 行第 j 列, 称为矩阵的 (i, j) 元。可简记为 (a_{ij}) 、 $(a_{ij})_{m \times n}$ 或 $A_{m \times n}$ 。

说明

- 元素皆是实数的矩阵称为**实矩阵**，元素含有复数的矩阵称为**复矩阵**。
- 行数与列数皆为 n 的矩阵称为 n 阶矩阵或 n 阶方阵。 n 阶矩阵 A 也记作 A_n 。
- 只有一行的矩阵

$$A = [a_1 \quad a_2 \quad \cdots \quad a_n]$$

称为**行矩阵**（又称**行向量**），也记为

$$A = [a_1, \quad a_2, \quad \cdots, \quad a_n]$$

- 只有一列的矩阵

$$A = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}$$

称为**列矩阵**（又称**列向量**）。

说明

- 若两矩阵的行数相等、列数也相等，则称它们为同型矩阵。
- 如果 $A = (a_{ij})$ 和 $B = (b_{ij})$ 是同型矩阵，且它们的对应元素相等，即

$$a_{ij} = b_{ij} \quad (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n),$$

则称 A 与 B 相等，记作

$$A = B.$$

- 元素都为 0 的矩阵称为零矩阵，记作 O 。

注意不同型的零矩阵是不同的。

例

- 某厂向三个商店发送四种产品的数量可列成矩阵

$$\begin{array}{c} \text{产品 1} \quad \text{产品 2} \quad \text{产品 3} \quad \text{产品 4} \\ \begin{array}{c} \text{商店 1} \\ \text{商店 2} \\ \text{商店 3} \end{array} \end{array} A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix}$$

其中 a_{ij} 为工厂向第 i 店发送第 j 种产品的数量。

- 这四种产品的单价及单件重量也可列成矩阵

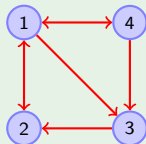
$$\begin{array}{c} \text{单价} \quad \text{单件重量} \\ \begin{array}{c} \text{产品 1} \\ \text{产品 2} \\ \text{产品 3} \\ \text{产品 4} \end{array} \end{array} B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ b_{31} & b_{32} \\ b_{41} & b_{42} \end{bmatrix}$$

其中 b_{i1} 为第 i 种产品的单价, b_{i2} 为第 i 种产品的单件重量。

矩阵的定义

例

四个城市间的单向航线如图所示



若令

$$a_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{从 } i \text{ 市到 } j \text{ 市有 1 条单向航线} \\ 0, & \text{从 } i \text{ 市到 } j \text{ 市没有单向航线} \end{cases}$$

则该航线图可用矩阵表示为

	城市 1	城市 2	城市 3	城市 4
城市 1	0	1	1	1
城市 2	1	0	0	0
城市 3	0	1	0	0
城市 4	1	0	1	0

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

例

设变量 x_1, x_2, \dots, x_n 与变量 y_1, y_2, \dots, y_m 满足：

$$\begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n, \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n, \\ \vdots \\ y_m = a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n \end{cases} \quad (1)$$

它表示一个从变量 x_1, x_2, \dots, x_n 到变量 y_1, y_2, \dots, y_m 的线性变换，其系数 a_{ij} 构成矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 。

- 给定了线性变换 (1)，其系数矩阵也就确定。
- 反之，若给出一个矩阵作为线性变换的系数矩阵，则线性变换也就确定。
- 从这个意义上讲，线性变换与矩阵之间存在一一对应的关系。

恒等变换与单位矩阵

线性变换

$$\begin{cases} y_1 = x_1, \\ y_2 = x_2, \\ \vdots \\ y_n = x_n \end{cases}$$

称为**恒等变换**，它对应 n 阶方阵

$$I = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{bmatrix}.$$

该方阵称为 n 阶**单位矩阵**，简称**单位阵**。其 (i, j) 元为

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1, & i = j, \\ 0, & i \neq j. \end{cases}$$

对角矩阵及其线性变换

线性变换

$$\begin{cases} y_1 = \lambda_1 x_1, \\ y_2 = \lambda_2 x_2, \\ \vdots \\ y_n = \lambda_n x_n \end{cases}$$

它对应 n 阶方阵

$$A = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{bmatrix}$$

这种方阵称为**对角矩阵**，简称**对角阵**，记作

$$A = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n).$$

矩阵的定义

投影变换

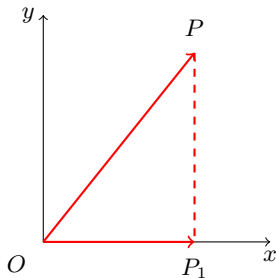
矩阵

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

所对应的线性变换为

$$\begin{cases} x_1 = x, \\ y_1 = 0 \end{cases}$$

是一个投影变换。



旋转变换

矩阵

$$\begin{bmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{bmatrix}$$

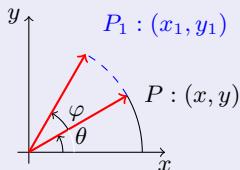
对应的线性变换

$$\begin{cases} x_1 = x \cos \varphi - y \sin \varphi, \\ y_1 = x \sin \varphi + y \cos \varphi, \end{cases}$$

设 $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$, 则

$$x_1 = r(\cos \varphi \cos \theta - \sin \varphi \sin \theta) = r \cos(\theta + \varphi),$$

$$y_1 = r(\sin \varphi \cos \theta + \cos \varphi \sin \theta) = r \sin(\theta + \varphi),$$



矩阵的定义

例 (高斯消去法)

求解线性方程组

$$\begin{cases} 2x_1 & - & 2x_2 & & + & 6x_4 & = & -2 \\ 2x_1 & - & x_2 & + & 2x_3 & + & 4x_4 & = & -2 \\ 3x_1 & - & x_2 & + & 4x_3 & + & 4x_4 & = & -3 \\ 5x_1 & - & 3x_2 & + & x_3 & + & 20x_4 & = & -2 \end{cases}$$

解

$$\begin{cases} x_1 & - & x_2 & & + & 3x_4 & = & -1 \\ & & x_2 & + & 2x_3 & - & 2x_4 & = & 0 \\ & & 2x_2 & + & 4x_3 & - & 5x_4 & = & 0 \\ & & 2x_2 & + & x_3 & + & 5x_4 & = & 3 \end{cases}$$

解

$$\begin{cases} x_1 & - & x_2 & & + & 3x_4 & = & -1 \end{cases}$$

矩阵的定义

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 2 & -2 & 0 & 6 & -2 \\ 2 & -1 & 2 & 4 & -2 \\ 3 & -1 & 4 & 4 & -3 \\ 5 & -3 & 1 & 20 & -2 \end{array} \right] \xrightarrow{r_1 \times \frac{1}{2}} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 0 & 3 & -1 \\ 2 & -1 & 2 & 4 & -2 \\ 3 & -1 & 4 & 4 & -3 \\ 5 & -3 & 1 & 20 & -2 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{\begin{array}{l} r_2 + (-2) \times r_1 \\ r_3 + (-3) \times r_1 \\ r_4 + (-5) \times r_1 \end{array}} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 9 & 3 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{r_3 \leftrightarrow r_4} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 9 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{\begin{array}{l} r_3 \div (-3) \\ r_4 \div (-1) \end{array}} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right]$$

例

求解线性方程组

$$\begin{cases} x_1 - x_2 - x_3 + 3x_5 = -1 \\ 2x_1 - 2x_2 - x_3 + 2x_4 + 4x_5 = -2 \\ 3x_1 - 3x_2 - x_3 + 4x_4 + 5x_5 = -3 \\ x_1 - x_2 + x_3 + x_4 + 8x_5 = 2 \end{cases}$$

矩阵的定义

解

$$\left[\begin{array}{ccccc|c} 1 & -1 & -1 & 0 & 3 & -1 \\ 2 & -2 & -1 & 2 & 4 & -2 \\ 3 & -3 & -1 & 4 & 5 & -3 \\ 1 & -1 & 1 & 1 & 8 & 2 \end{array} \right] \xrightarrow{\substack{r_2 + (-2) \times r_1 \\ r_3 + (-3) \times r_1 \\ r_4 + (-1) \times r_1}} \left[\begin{array}{ccccc|c} 1 & -1 & -1 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 5 & 3 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{\substack{r_3 + (-2) \times r_2 \\ r_4 + (-2) \times r_2}} \left[\begin{array}{ccccc|c} 1 & -1 & -1 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -3 & 9 & 3 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{\substack{r_4 \div (-3) \\ r_3 \leftrightarrow r_4}} \left[\begin{array}{ccccc|c} 1 & -1 & -1 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{r_2 + (-2) \times r_3} \left[\begin{array}{ccccc|c} 1 & -1 & -1 & 0 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{r_1 + r_2} \left[\begin{array}{ccccc|c} 1 & -1 & 0 & 0 & 7 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

行简化阶梯矩阵

形如

$$\left[\begin{array}{ccccc|c} 1 & -1 & 0 & 0 & 7 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

的矩阵称为**行简化阶梯矩阵**，它对应的线性方程组为

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 7x_5 = 1 \\ x_3 + 4x_5 = 2 \\ x_4 - 3x_5 = -1 \end{cases}$$

该方程组有 5 个未知量，其中 x_1, x_3, x_4 为**基本未知量**， x_2, x_5 为**自由未知量**。任取 $x_2 = k_1, x_5 = k_2$ ($k_1, k_2 \in \mathbb{R}$)，可得线性方程组的全部解

$$\begin{cases} x_1 = 1 + k_1 - 7k_2 \\ x_2 = k_1 \\ x_3 = 2 - 4k_2 \\ x_4 = -1 + 3k_2 \\ x_5 = k_2 \end{cases}$$

矩阵的定义

例

解线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 1, \\ x_1 + 2x_2 - 5x_3 = 2, \\ 2x_1 + 3x_2 - 4x_3 = 5. \end{cases}$$

解

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -5 & 2 \\ 2 & 3 & -4 & 5 \end{array} \right] \xrightarrow[r_3+(-2)\times r_1]{r_2+(-1)\times r_1} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -6 & 1 \\ 0 & 1 & -6 & 3 \end{array} \right] \xrightarrow{r_3+(-1)\times r_2} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -6 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{array} \right]$$

由最后一个增广矩阵的第三行可以看出，该线性方程组无解。

注

- 含有矛盾方程而无解的方程组称为**不相容方程组**
- 有解的方程组称为**相容方程组**
- 多余方程**

对于一般的线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

其增广矩阵为

$$\left[\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{array} \right]$$

矩阵的定义

$$\left[\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{array} \right] \xrightarrow[\text{可能的列对调}]{\text{行倍乘、倍加和对调}} \left[\begin{array}{cccc|cccc|c} 1 & 0 & \cdots & 0 & c_{1,r+1} & \cdots & c_{1n} & d_1 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & c_{2,r+1} & \cdots & c_{2n} & d_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & c_{r,r+1} & \cdots & c_{rn} & d_r \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & d_{r+1} \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{array} \right],$$

注

1 线性方程组有解 $\iff d_{r+1} = 0$;

2 在有解的情况下:

- ▶ 当 $r = n$ 时, 有唯一解 $x_1 = d_1, x_2 = d_2, \cdots, x_n = d_n$;
- ▶ 当 $r < n$ 时, 有无穷多解

$$\text{(假设无列对调)} \left\{ \begin{array}{lcl} x_1 & = & d_1 - c_{1,r+1}k_1 - \cdots - c_{1n}k_{n-r} \\ x_2 & = & d_2 - c_{2,r+1}k_1 - \cdots - c_{2n}k_{n-r} \\ & \cdots & \\ x_r & = & d_r - c_{r,r+1}k_1 - \cdots - c_{rn}k_{n-r} \\ x_{r+1} & = & k_1 \\ & \cdots & \\ x_n & = & k_{n-r} \end{array} \right.$$

1 矩阵的定义

2 矩阵的运算

3 逆矩阵

1 矩阵的定义

2 矩阵的运算

- 矩阵的加法
- 矩阵的数乘
- 矩阵的乘法
- 矩阵的转置
- 伴随矩阵

3 逆矩阵

例

设有两种物资（单位：t）要从甲、乙、丙三个产地运往 1、2、3、4 四个销售地，其调运方案分别由矩阵 A 、 B 给出：

$$A = \begin{array}{c} \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ \hline 30 & 25 & 17 & 0 \\ 20 & 0 & 14 & 23 \\ 0 & 20 & 20 & 30 \end{array} \begin{array}{l} \text{甲} \\ \text{乙} \\ \text{丙} \end{array} \end{array}$$

$$B = \begin{array}{c} \begin{array}{cccc} 1 & 2 & 3 & 4 \\ \hline 30 & 25 & 17 & 0 \\ 20 & 0 & 14 & 23 \\ 0 & 20 & 20 & 30 \end{array} \begin{array}{l} \text{甲} \\ \text{乙} \\ \text{丙} \end{array} \end{array}$$

则从各产地运往销售地的两种物资的总量为

$$A + B = \begin{bmatrix} 30 + 10 & 25 + 15 & 17 + 13 & 0 + 30 \\ 20 + 0 & 0 + 40 & 14 + 16 & 23 + 17 \\ 0 + 50 & 20 + 10 & 20 + 0 & 30 + 10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 40 & 40 & 30 & 30 \\ 20 & 40 & 30 & 40 \\ 50 & 30 & 20 & 40 \end{bmatrix}$$

定义 (矩阵的加法)

设有两个 $m \times n$ 矩阵 $A = (a_{ij})$ 和 $B = (b_{ij})$, 则矩阵 A 与 B 之和记为 $A+B$, 规定为

$$A+B = \begin{bmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \cdots & \cdots & & \cdots \\ a_{n1} + b_{n1} & a_{n2} + b_{n2} & \cdots & a_{nn} + b_{nn} \end{bmatrix}$$

即

$$(a_{ij}) + (b_{ij}) = (a_{ij} + b_{ij})$$

注

只有当两个矩阵同型时才能进行加法运算。

矩阵加法运算律

① 交换律

$$A + B = B + A$$

② 结合律

$$(A + B) + C = A + (B + C)$$

注

- (负矩阵) 设 $A = (a_{ij})$, 称

$$-A = (-a_{ij}),$$

为 A 的负矩阵。

- (矩阵的减法) 由

$$A + (-A) = 0$$

可规定矩阵的减法为

$$A - B = A + (-B).$$

例

设

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & -5 \\ 1 & 4 & 7 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 4 & 3 & 5 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

则

$$A + B = \begin{pmatrix} 3+3 & 0+1 & -5+2 \\ 1+4 & 4+3 & 7+5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 1 & -3 \\ 5 & 7 & 12 \end{pmatrix}$$

由于 A 与 C 不同型, 故 $A + C$ 无意义。

1 矩阵的定义

2 矩阵的运算

- 矩阵的加法
- 矩阵的数乘
- 矩阵的乘法
- 矩阵的转置
- 伴随矩阵

3 逆矩阵

矩阵的数乘

设从甲、乙、丙三个地区到另外四个地方 1、2、3、4 的距离 (单位: km) 由矩阵 A 给出:

$$A = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & 2 & 3 & 4 \end{matrix} \\ \begin{bmatrix} 90 & 175 & 120 & 85 \\ 10 & 130 & 70 & 55 \\ 105 & 190 & 135 & 100 \end{bmatrix} & \begin{matrix} \text{甲} \\ \text{乙} \\ \text{丙} \end{matrix} \end{matrix}$$

已知每吨货物的运费为 2.4 元/km, 要求各地之间每吨货物的运费, 只需将矩阵 A 中的每个元素都乘以 2.4, 即

$$A = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & 2 & 3 & 4 \end{matrix} \\ \begin{bmatrix} 2.4 \times 90 & 2.4 \times 175 & 2.4 \times 120 & 2.4 \times 85 \\ 2.4 \times 10 & 2.4 \times 130 & 2.4 \times 70 & 2.4 \times 55 \\ 2.4 \times 105 & 2.4 \times 190 & 2.4 \times 135 & 2.4 \times 100 \end{bmatrix} & \begin{matrix} \text{甲} \\ \text{乙} \\ \text{丙} \end{matrix} \end{matrix}$$

定义 (矩阵的数乘)

数 k 与矩阵 A 的乘积记作 kA 或 Ak , 规定为

$$kA = \begin{bmatrix} ka_{11} & ka_{12} & \cdots & ka_{1n} \\ ka_{21} & ka_{22} & \cdots & ka_{2n} \\ \cdots & \cdots & & \cdots \\ ka_{m1} & ka_{m2} & \cdots & ka_{mn} \end{bmatrix}$$

注

用数 k 乘一个矩阵, 需要把数 k 乘矩阵的每一个元素, 这与行列式的数乘性质不同。

矩阵数乘运算律

① 结合律

$$(kl)\mathbf{A} = k(l\mathbf{A})$$

② 分配律 (I)

$$(k + l)\mathbf{A} = k\mathbf{A} + l\mathbf{A}$$

③ 分配律 (II)

$$k(\mathbf{A} + \mathbf{B}) = k\mathbf{A} + k\mathbf{B}$$

注

矩阵加法与矩阵数乘统称为矩阵的线性运算。

1 矩阵的定义

2 矩阵的运算

- 矩阵的加法
- 矩阵的数乘
- 矩阵的乘法
 - 一些特殊矩阵及其运算
 - 矩阵幂与矩阵多项式
- 矩阵的转置
- 伴随矩阵

3 逆矩阵

矩阵的乘法

例

某厂向三个商店发送四种产品的数量以及这四种商品的单价和单件重量可分别由下列两个矩阵表示

$$A = \begin{matrix} & \begin{matrix} \text{产品 1} & \text{产品 2} & \text{产品 3} & \text{产品 4} \end{matrix} \\ \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} & \begin{matrix} \text{商店 1} \\ \text{商店 2} \\ \text{商店 3} \end{matrix} \end{matrix} \quad B = \begin{matrix} \begin{matrix} \text{单价} & \text{单件重量} \end{matrix} \\ \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ b_{31} & b_{32} \\ b_{41} & b_{42} \end{bmatrix} & \begin{matrix} \text{产品 1} \\ \text{产品 2} \\ \text{产品 3} \\ \text{产品 4} \end{matrix} \end{matrix}$$

则三个商店收到货物的总价和总重量可表示为

$$A = \begin{matrix} & \begin{matrix} \text{总价} & \text{总重量} \end{matrix} \\ \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} + a_{13}b_{31} + a_{14}b_{41} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} + a_{13}b_{32} + a_{14}b_{42} \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} + a_{23}b_{31} + a_{24}b_{41} & a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} + a_{23}b_{32} + a_{24}b_{42} \\ a_{31}b_{11} + a_{32}b_{21} + a_{33}b_{31} + a_{34}b_{41} & a_{31}b_{12} + a_{32}b_{22} + a_{33}b_{32} + a_{34}b_{42} \end{bmatrix} & \begin{matrix} \text{商店 1} \\ \text{商店 2} \\ \text{商店 3} \end{matrix} \end{matrix}$$

矩阵的乘法

设有两个线性变换

$$\begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3, \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3, \end{cases} \quad (2)$$

和

$$\begin{cases} x_1 = b_{11}t_1 + b_{12}t_2, \\ x_2 = b_{21}t_1 + b_{22}t_2, \\ x_3 = b_{31}t_1 + b_{32}t_2, \end{cases} \quad (3)$$

欲求从 t_1, t_2 到 y_1, y_2 的线性变换, 可将 (3) 代入 (2), 得

$$\begin{cases} y_1 = (a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} + a_{13}b_{31})t_1 + (a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} + a_{13}b_{32})t_2, \\ y_2 = (a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} + a_{23}b_{31})t_1 + (a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} + a_{23}b_{32})t_2. \end{cases} \quad (4)$$

线性变换 (4) 可看成是先作线性变换 (3) 再作线性变换 (2) 的结果。

说明

称线性变换 (4) 为线性变换 (2) 和 (3) 的乘积。相应地, 把线性变换 (4) 对应的矩阵定义为线性变换 (2) 与 (3) 所对应矩阵的乘积, 即

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ b_{31} & b_{32} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} + a_{13}b_{31} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} + a_{13}b_{32} \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} + a_{23}b_{31} & a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} + a_{23}b_{32} \end{bmatrix}$$

定义 (矩阵乘法)

设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{n \times s}$, 即

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1s} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2s} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{ns} \end{bmatrix}$$

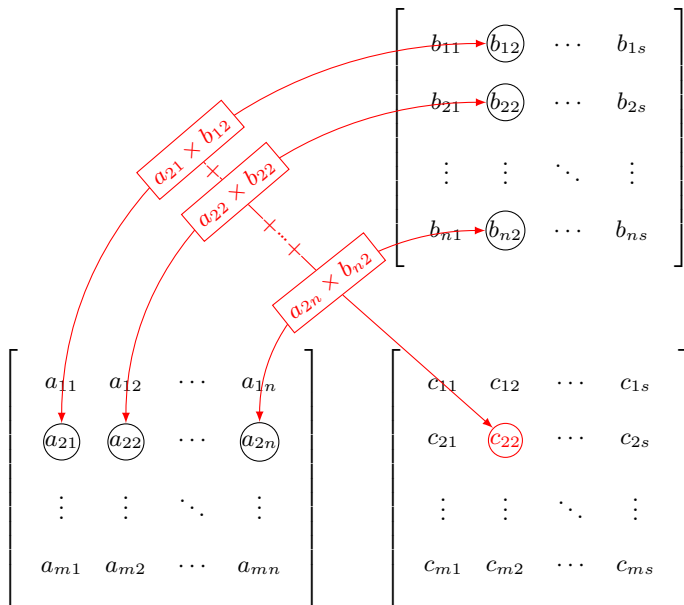
则 A 与 B 之乘积 AB 为 $m \times s$ 矩阵, 记为 $C = (c_{ij})_{m \times s}$, 其中

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{in}b_{nj} = \sum_{k=1}^n a_{ik}b_{kj}.$$

注

两个矩阵 A 与 B 相乘有意义的前提是 A 的列数等于 B 的行数。

矩阵的乘法



例

求 $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -1 & 3 & 4 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ 与 $B = \begin{bmatrix} 5 & 6 \\ -5 & -6 \\ 6 & 0 \end{bmatrix}$ 的乘积 AB 。

解

$$\begin{aligned} AB &= \begin{bmatrix} 1 \times 5 + 2 \times (-5) + (-1) \times 6 & 1 \times 6 + 2 \times (-6) + (-1) \times 0 \\ (-1) \times 5 + 3 \times (-5) + 4 \times 6 & (-1) \times 6 + 3 \times (-6) + 4 \times 0 \\ 1 \times 5 + 1 \times (-5) + 1 \times 6 & 1 \times 6 + 1 \times (-6) + 1 \times 0 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} -11 & -6 \\ 4 & -24 \\ 6 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

例

设

$$A = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}, \quad B = [b_1 \quad b_2 \quad \cdots \quad b_n]$$

计算 AB 与 BA .

解

$$AB = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} [b_1 \quad b_2 \quad \cdots \quad b_n] = \begin{bmatrix} a_1 b_1 & a_1 b_2 & \cdots & a_1 b_n \\ a_2 b_1 & a_2 b_2 & \cdots & a_2 b_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_n b_1 & a_n b_2 & \cdots & a_n b_n \end{bmatrix}$$

$$BA = [b_1 \quad b_2 \quad \cdots \quad b_n] \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \cdots + a_n b_n.$$

例

设

$$A = \begin{bmatrix} a & a \\ -a & -a \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} b & -b \\ -b & b \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

计算 AB , AC 和 BA .

解

$$AB = AC = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$BA = \begin{bmatrix} 2ab & 2ab \\ -2ab & -2ab \end{bmatrix}$$

注

① 矩阵乘法不满足交换律。

▶ 若 $AB \neq BA$, 则称 A 与 B 不可交换。

▶ 若 $AB = BA$, 则称 A 与 B 可交换。

② $AB = 0 \nRightarrow A = 0$ 或 $B = 0$

$A \neq 0$ 且 $B \neq 0 \xrightarrow{\text{有可能}} AB = 0$

③ 矩阵乘法不满足消去律, 即当 $A \neq 0$ 时,

$$AB = AC \nRightarrow B = C$$

当 A 为非奇异矩阵, 即 $|A| \neq 0$ 时,

$$AB = 0 \Rightarrow B = 0; \quad AB = AC \Rightarrow B = C.$$

矩阵乘法运算律

① 结合律

$$(AB)C = A(BC)$$

② 数乘结合律

$$k(AB) = (kA)B = A(kB)$$

③ 左结合律

$$A(B + C) = AB + AC$$

④ 右结合律

$$(B + C)A = BA + CA$$

矩阵的乘法

定理

设 A, B 是两个 n 阶方阵, 则

$$|AB| = |A||B|.$$

证明

设 $A = (a_{ij})_{n \times n}$, $B = (b_{ij})_{n \times n}$, 则

$$|A||B| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 0 & \cdots & 0 & b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ 0 & -1 & \cdots & 0 & b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & -1 & b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nn} \end{vmatrix}$$
$$\xrightarrow[r_{i=1, \dots, n}]{r_1 + a_{1i}r_{n+i}} \begin{vmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 & c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 0 & \cdots & 0 & b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ 0 & -1 & \cdots & 0 & b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & -1 & b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nn} \end{vmatrix}$$

证明 (续)

重复上述步骤, 可将行列式的左上角元素全消为零, 即得

$$\begin{aligned}|A||B| &= \begin{vmatrix} A & 0 \\ -I & B \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & AB \\ -I & B \end{vmatrix} = (-1)^n \begin{vmatrix} AB & 0 \\ B & -I \end{vmatrix} \\ &= (-1)^n |AB| |-I_n| = (-1)^n |AB| (-1)^n \\ &= |AB|.\end{aligned}$$

线性方程组的矩阵表达

线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases} \iff \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}, \quad i = 1, \dots, n.$$

因此上述线性方程组可表示为

$$Ax = b,$$

其中

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}$$

1 矩阵的定义

2 矩阵的运算

- 矩阵的加法
- 矩阵的数乘
- 矩阵的乘法
 - 一些特殊矩阵及其运算
 - 矩阵幂与矩阵多项式
- 矩阵的转置
- 伴随矩阵

3 逆矩阵

定义 (单位矩阵)

主对角元全为 1, 其余元素全为零的 n 阶方阵, 即

$$\mathbf{I}_n = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{bmatrix}$$

称为 n 阶单位矩阵, 记为 \mathbf{I}_n , \mathbf{I} , \mathbf{E} 。

注

- ① 单位阵在矩阵乘法中的地位相当于数 1 在数的乘法中的地位。
- ② 运算律

$$\mathbf{I}_m \mathbf{A}_{m \times n} = \mathbf{A}_{m \times n} \mathbf{I}_n = \mathbf{A}_{m \times n},$$

简记为

$$\mathbf{I}\mathbf{A} = \mathbf{A}\mathbf{I} = \mathbf{A}.$$

定义 (数量矩阵)

主对角元全为非零数 k , 其余元素全为零的 n 阶方阵, 即

$$kI_n = \begin{bmatrix} k & & & \\ & k & & \\ & & \ddots & \\ & & & k \end{bmatrix} \quad (k \neq 0)$$

称为 n 阶数量矩阵, 记为 kI_n , kI , kE 。

注

① 运算律

$$(kI)A = A(kI) = kA.$$

定义 (对角矩阵)

非对角元皆为零的 n 阶方阵, 即

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix},$$

称为 n 阶**对角矩阵**, 记作 Λ 或 $\text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$.

注

❶ A 左乘对角阵 Λ , 相当于用 λ_i 去乘 A 的第 i 行:

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda_1 a_{11} & \lambda_1 a_{12} & \cdots & \lambda_1 a_{1n} \\ \lambda_2 a_{21} & \lambda_2 a_{22} & \cdots & \lambda_2 a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \lambda_n a_{n1} & \lambda_n a_{n2} & \cdots & \lambda_n a_{nn} \end{bmatrix}$$

❷ A 右乘对角阵 Λ , 相当于用 λ_i 去乘 A 的第 i 列:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda_1 a_{11} & \lambda_2 a_{12} & \cdots & \lambda_n a_{1n} \\ \lambda_1 a_{21} & \lambda_2 a_{22} & \cdots & \lambda_n a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \lambda_1 a_{n1} & \lambda_2 a_{n2} & \cdots & \lambda_n a_{nn} \end{bmatrix}$$

定义 (三角矩阵)

- 1 主对角线以下的元素全为零的 n 阶方阵, 即

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & a_{nn} \end{bmatrix}, \quad a_{ij} = 0 \ (i > j)$$

称为上三角矩阵;

- 2 主对角线以上的元素全为零的 n 阶方阵, 即

$$\begin{bmatrix} a_{11} & & & \\ a_{21} & a_{22} & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}, \quad a_{ij} = 0 \ (i < j)$$

称为下三角矩阵。

一些特殊矩阵及其运算

例

证明：两个上三角矩阵的乘积仍为上三角矩阵。

解

设

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & a_{nn} \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & b_{nn} \end{bmatrix}$$

令 $C = AB = (c_{ij})$, 则当 $i > j$ 时,

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik}b_{kj} = \sum_{k=1}^{i-1} a_{ik}b_{kj} + \sum_{k=i}^n a_{ik}b_{kj} = \sum_{k=1}^{i-1} \underbrace{a_{ik}}_{\downarrow 0} b_{kj} + \sum_{k=i}^n a_{ik} \underbrace{b_{kj}}_{\downarrow 0} = 0.$$

注

两个下三角矩阵的乘积仍为下三角矩阵。

1 矩阵的定义

2 矩阵的运算

- 矩阵的加法
- 矩阵的数乘
- 矩阵的乘法
 - 一些特殊矩阵及其运算
 - 矩阵幂与矩阵多项式
- 矩阵的转置
- 伴随矩阵

3 逆矩阵

定义 (矩阵幂)

设 A 是 n 阶矩阵, k 个 A 的连乘积称为 A 的 k 次幂, 记作 A^k , 即

$$A^k = \underbrace{A \cdot A \cdots A}_k$$

矩阵幂的运算律

1 当 m, k 为正整数时,

$$A^m A^k = A^{m+k}, \quad (A^m)^k = A^{mk}.$$

2 若 A, B 不可交换, 则一般来说

$$(AB)^k \neq A^k B^k$$

3 若 A, B 可交换, 则

$$(AB)^k = A^k B^k = B^k A^k.$$

定义 (矩阵多项式)

设 $f(x) = a_k x^k + a_{k-1} x^{k-1} + \cdots + a_1 x + a_0$ 是 x 的 k 次多项式, A 是 n 阶矩阵, 则

$$f(A) = a_k A^k + a_{k-1} A^{k-1} + \cdots + a_1 A + a_0 I$$

称为矩阵 A 的 k 次多项式。

注

1 若 $f(x), g(x)$ 为多项式, A, B 皆是 n 阶矩阵, 则

$$f(A)g(A) = g(A)f(A).$$

2 若 A, B 不可交换, 则一般来说

$$f(A)g(B) \neq g(B)f(A)$$

1 矩阵的定义

2 矩阵的运算

- 矩阵的加法
- 矩阵的数乘
- 矩阵的乘法
- 矩阵的转置
- 伴随矩阵

3 逆矩阵

定义 (矩阵的转置)

把一个 $m \times n$ 矩阵

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

的行列互换得到的一个 $n \times m$ 矩阵, 称之为 A 的转置矩阵, 记为 A^T 或 A' , 即

$$A^T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

矩阵转置的运算律

$$(1) (A^T)^T = A$$

$$(2) (A + B)^T = A^T + B^T$$

$$(3) (kA)^T = kA^T$$

$$(4) (AB)^T = B^T A^T$$

由 (2) 和 (3) 可推出线性运算的转置运算律

$$(kA + lB)^T = kA^T + lB^T.$$

证明

只证 (4)。设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{n \times s}$, $A^T = (a_{ij}^T)_{n \times m}$, $B^T = (b_{ij}^T)_{s \times n}$, 注意到

$$a_{ij} = a_{ji}^T, \quad b_{ij} = b_{ji}^T,$$

有

$$(B^T A^T)_{ji} = \sum_{k=1}^n b_{jk}^T a_{ki}^T = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} = (AB)_{ij} = (AB)_{ji}^T,$$

于是 $(AB)^T = B^T A^T$.

定义 (对称矩阵、反对称矩阵)

对于 n 阶方阵

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix},$$

- 若

$$a_{ij} = a_{ji},$$

则称 A 为**对称矩阵**;

A 对称的充分必要条件是 $A^T = A$ 。

- 若

$$a_{ij} = -a_{ji},$$

则称 A 为**反对称矩阵**;

反对称矩阵的主对角元全为零;

A 反对称的充分必要条件是 $A^T = -A$ 。

例

证明：奇数阶反对称矩阵的行列式为零。

证明

设 A 为反对称矩阵，则

$$A^T = -A,$$

对上式两端同求行列式可得

$$|A| = (-1)^n |A|.$$

由此可知，当 n 为奇数时，有

$$|A| = -|A|$$

即 $|A| = 0$ 。

注

- 任何一个方阵都可表示成一个对称矩阵与一个反对称矩阵的和。

设 A 为 n 阶方阵, 则

$$A = \frac{A + A^T}{2} + \frac{A - A^T}{2}$$

容易验证 $\frac{A+A^T}{2}$ 为对称阵, $\frac{A-A^T}{2}$ 为反对称阵。

- 对称矩阵的乘积不一定为对称矩阵。

若 A 与 B 均为对称矩阵, 则 AB 对称的充分必要条件是 AB 可交换。

例

设 A 是一个 $m \times n$ 矩阵, 则 $A^T A$ 和 AA^T 都是对称矩阵。

证明

$$(A^T A)^T = A^T (A^T)^T = A^T A$$

$$(AA^T)^T = (A^T)^T A^T = AA^T$$

例

设 A 为 n 阶反对称矩阵, B 为 n 阶对称矩阵, 则 $AB + BA$ 为 n 阶反对称矩阵。

证明

$$\begin{aligned}(AB + BA)^T &= (AB)^T + (BA)^T = B^T A^T + A^T B^T \\ &= B(-A) + (-A^T)B = -(AB + BA).\end{aligned}$$

1 矩阵的定义

2 矩阵的运算

- 矩阵的加法
- 矩阵的数乘
- 矩阵的乘法
- 矩阵的转置
- 伴随矩阵

3 逆矩阵

定义 (余子式矩阵, 代数余子式矩阵, 伴随矩阵)

对于 $A = (a_{ij})_{n \times n}$, 设 M_{ij} 和 $A_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij}$ 分别为元素 a_{ij} 的余子式和代数余子式。

① 称

$$(M_{ij})_{n \times n}$$

为 A 的余子式矩阵,

② 称

$$(A_{ij})_{n \times n}$$

为 A 的代数余子式矩阵,

③ 称 A 的代数余子式矩阵的转置矩阵为 A 的伴随矩阵, 记为 A^* , 即

$$A^* = (A_{ij})^T = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$$

定理 (伴随阵的重要性质)

设 A^* 为方阵 A 的伴随矩阵, 则

$$A^* A = A A^* = |A| I.$$

证明.

设 $A A^* = C = (c_{ij})$, 其中

$$c_{ij} = a_{i1}A_{j1} + a_{i2}A_{j2} + \cdots + a_{in}A_{jn} = \delta_{ij}|A|$$

于是

$$A A^* = \begin{pmatrix} |A| & & & \\ & |A| & & \\ & & \ddots & \\ & & & |A| \end{pmatrix} = |A| I.$$

类似地, 可以证明 $A^* A = |A| I$ 。



例

证明：当 $|A| \neq 0$ 时， $|A^*| = |A|^{n-1}$ 。

证明.

对

$$AA^* = |A|I$$

两端取行列式可得

$$|A||A^*| = |A|^n.$$

若 $|A| \neq 0$ ，则

$$|A^*| = |A|^{n-1}.$$



1 矩阵的定义

2 矩阵的运算

3 逆矩阵

考察一个从 $x \in \mathbb{R}^n$ 到 $y \in \mathbb{R}^n$ 的线性变换

$$y = Ax. \quad (5)$$

在 (5) 式的两端同时左乘 A 的伴随阵 A^* , 得

$$A^*y = A^*Ax = |A|x.$$

当 $|A| \neq 0$ 时, 有

$$x = \frac{1}{|A|} A^*y. \quad (6)$$

记

$$B = \frac{1}{|A|} A^*,$$

则 (6) 可表示为

$$x = By, \quad (7)$$

它表示一个从 $y \in \mathbb{R}^n$ 到 $x \in \mathbb{R}^n$ 的线性变换, 称为线性变换 (5) 的逆变换。

A 与 B 的关系

1 将 (7) 代入 (5)

$$y = A(By) = (AB)y$$

可见 AB 为恒等变换对应的矩阵, 故

$$AB = I.$$

2 将 (5) 代入 (7)

$$x = B(Ax) = (BA)x$$

可见 BA 为恒等变换对应的矩阵, 故

$$BA = I.$$

综上, 有

$$AB = BA = I.$$

定义 (逆矩阵)

对于 n 阶方阵 A , 若存在一个 n 阶矩阵 B , 使

$$AB = BA = I.$$

则称 A 是**可逆**的, 并把 B 称为 A 的**逆矩阵**。

注

- 1 可逆矩阵与其逆矩阵为同阶方阵。
- 2 A 与 B 地位相等, 也可称 A 为 B 的逆矩阵。

定理

若 A 可逆, 则 A 的逆矩阵惟一。

证明.

设 B, C 皆为 A 的逆矩阵, 则有

$$B = BI = B(AC) = (BA)C = IC = C,$$

故 A 的逆矩阵惟一。 □

注

A 的矩阵记作 A^{-1} , 即

$$AB = BA = I \Rightarrow B = A^{-1}.$$

定理

若 $|A| \neq 0$, 则 A 可逆, 且

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} A^*$$

证明

由 $|A| \neq 0$ 及

$$AA^* = A^*A = |A|I$$

可知

$$A \left(\frac{1}{|A|} A^* \right) = \left(\frac{1}{|A|} A^* \right) A = I.$$

再由逆矩阵的定义及逆矩阵的惟一性可知, A 可逆, 且

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} A^*.$$

注

该定理提供了求 A^{-1} 的一种方法。

定理

若 A 可逆, 则 $|A| \neq 0$.

证明.

若 A 可逆, 则存在 A^{-1} 使得

$$AA^{-1} = I,$$

于是

$$|A| \cdot |A^{-1}| = |I| = 1,$$

因此 $|A| \neq 0$. □

综合上述两个定理可知

定理

A 可逆 $\iff |A| \neq 0$.

推论

若 $AB = I$ (或 $BA = I$), 则

$$B = A^{-1}.$$

证明.

由 $AB = I$ 知 $|A||B| = 1$, 故 $|A| \neq 0$, 从而 A^{-1} 存在, 于是

$$B = IB = (A^{-1}A)B = A^{-1}(AB) = A^{-1}I = A^{-1}.$$



注

该推论告诉我们, 判断 B 是否为 A 的逆, 只需验证 $AB = I$ 或 $BA = I$ 的一个等式成立即可。

定义 (奇异阵与非奇异阵)

当 $|A| = 0$ 时, A 称为**奇异矩阵**, 否则称为**非奇异矩阵**。

注

可逆矩阵就是非奇异矩阵。

可逆矩阵的运算规律

- ① 若 A 可逆, 则 A^{-1} 亦可逆, 且

$$(A^{-1})^{-1} = A.$$

- ② 若 A 可逆, $k \neq 0$, 则 kA 可逆, 且

$$(kA)^{-1} = k^{-1}A^{-1}.$$

- ③ 若 A, B 皆可逆, 则 AB 可逆, 且

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}.$$

若 A_1, A_2, \dots, A_m 皆可逆, 则

$$(A_1 A_2 \cdots A_m)^{-1} = A_m^{-1} \cdots A_2^{-1} A_1^{-1}$$

- ④ 若 A 可逆, 则 A^T 亦可逆, 且

$$(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T.$$

- ⑤ 若 A 可逆, 则

$$|A^{-1}| = |A|^{-1}$$

例

已知 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, 求 A^{-1} 。

解

- ① 当 $|A| = ad - bc = 0$ 时, 逆阵不存在;
- ② 当 $|A| = ad - bc \neq 0$ 时, 由

$$(M_{ij}) = \begin{pmatrix} d & c \\ b & a \end{pmatrix} \implies (A_{ij}) = \begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix} \implies A^* = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

知

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} A^* = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

例

求方阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 3 \end{pmatrix}$ 的逆阵。

解

因 $|A| = 2$, 故 A 可逆。由

$$(M_{ij}) = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 2 \\ -6 & -6 & -2 \\ -4 & -5 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow (A_{ij}) = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 2 \\ 6 & -6 & 2 \\ -4 & 5 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow A^* = \begin{pmatrix} 2 & 6 & -4 \\ -3 & -6 & 5 \\ 2 & 2 & -2 \end{pmatrix}$$

知

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} A^* = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ -\frac{3}{2} & -3 & \frac{5}{2} \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

例

设方阵 A 满足方程 $A^2 - 3A - 10I = 0$, 证明: $A, A - 4I$ 都可逆, 并求它们的逆矩阵。

证明

由

$$A^2 - 3A - 10I = 0 \Rightarrow A(A - 3I) = 10I \Rightarrow A \left[\frac{1}{10}(A - 3I) \right] = I$$

知 A 可逆, 且

$$A^{-1} = \frac{1}{10}(A - 3I).$$

由

$$A^2 - 3A - 10I = 0 \Rightarrow (A - 4I)(A + I) = 6I \Rightarrow (A - 4I) \left[\frac{1}{6}(A + I) \right] = I$$

知 $A - 4I$ 可逆, 且

$$(A - 4I)^{-1} = \frac{1}{6}(A + I).$$

例

证明：可逆对称矩阵的逆矩阵仍为对称矩阵；可逆反对称矩阵的逆矩阵仍为反对称矩阵。

证明

设 A 可逆且对称，即 $A = A^T$ ，则

$$A^{-1} = (A^T)^{-1} = (A^{-1})^T.$$

设 A 可逆且反对称，即 $A = -A^T$ ，则

$$A^{-1} = (-A^T)^{-1} = -(A^T)^{-1} = -(A^{-1})^T.$$

例

设 $A = (a_{ij})_{n \times n}$ 为非零实矩阵, 证明: 若 $A^* = A^T$, 则 A 可逆。

证明.

欲证 A 可逆, 只需证 $|A| \neq 0$ 。

由 $A^* = A^T$ 及 A^* 的定义可知, A 的元素 a_{ij} 等于自身的代数余子式 A_{ij} 。再根据行列式的按行展开定义, 有

$$|A| = \sum_{j=1}^n a_{ij} A_{ij} = \sum_{j=1}^n a_{ij}^2.$$

由于 A 为非零实矩阵, 故 $|A| \neq 0$, 即 A 可逆。 □

例

设 A 可逆, 且 $A^*B = A^{-1} + B$, 证明 B 可逆, 当 $A = \begin{pmatrix} 2 & 6 & 0 \\ 0 & 2 & 6 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ 时, 求 B .

解

由

$$A^*B = A^{-1} + B \implies (AA^* - A)B = I \implies (|A|I - A)B = I,$$

知 B 与 $|A|I - A$ 皆可逆, 从而 $B = (|A|I - A)^{-1}$, 其中

$$|A|I - A = \begin{pmatrix} 8 & & \\ & 8 & \\ & & 8 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 6 & 0 \\ 0 & 2 & 6 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 6 \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

易算得

$$B = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

例

设 A, B 均为 n 阶可逆矩阵, 证明:

① $(AB)^* = B^* A^*$

② $(A^*)^* = |A|^{n-2} A$

知识点

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} A^* \Rightarrow A^* = |A| A^{-1}$$

证明

① 由 $|AB| = |A||B| \neq 0$ 可知 AB 可逆, 且有 $(AB)(AB)^* = |AB|I$ 。故

$$\begin{aligned}(AB)^* &= |AB|(AB)^{-1} = |A||B|B^{-1}A^{-1} \\ &= |B|B^{-1}|A|A^{-1} = B^* A^*.\end{aligned}$$

② 由 $(A^*)^* A^* = |A^*|I$, 得

$$(A^*)^* |A| A^{-1} = |A|^{n-1} I$$

两边同时右乘 A 得

$$(A^*)^* = |A|^{n-2} A.$$

例

设 $P = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$, $\Lambda = \begin{pmatrix} 1 & \\ & 2 \end{pmatrix}$, $AP = P\Lambda$, 求 A^n .

解

由

$$|P| = 2, \quad P^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

知

$$A = P\Lambda P^{-1}$$

从而

$$A^n = P\Lambda P^{-1}P\Lambda P^{-1} \cdots P\Lambda P^{-1}P\Lambda P^{-1} = P\Lambda^n P^{-1}.$$

再由

$$\Lambda^n = \begin{pmatrix} 1 & \\ & 2^n \end{pmatrix}.$$

可得

$$A^n = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & \\ & 2^n \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 - 2^n & 2^n - 1 \\ 2 - 2^{n+1} & 2^{n+1} - 1 \end{pmatrix}.$$

定理

令

$$\varphi(A) = a_0 I + a_1 A + \cdots + a_m A^m,$$

若 $A = P\Lambda P^{-1}$, 则

$$\varphi(A) = P\varphi(\Lambda)P^{-1}.$$

证明

若 $A = P\Lambda P^{-1}$, 则 $A^k = P\Lambda^k P^{-1}$, 从而

$$\begin{aligned}\varphi(A) &= a_0 I + a_1 A + \cdots + a_m A^m \\ &= P(a_0 I)P^{-1} + P(a_1 \Lambda)P^{-1} + \cdots + P(a_m \Lambda^m)P^{-1} \\ &= P(a_0 I + a_1 \Lambda + \cdots + a_m \Lambda^m)P^{-1} \\ &= P\varphi(\Lambda)P^{-1}.\end{aligned}$$

定理

令

$$\varphi(\mathbf{A}) = a_0 \mathbf{I} + a_1 \mathbf{A} + \cdots + a_m \mathbf{A}^m,$$

若

$$\mathbf{\Lambda} = \text{diag}(\lambda_1, \cdots, \lambda_n),$$

则

$$\varphi(\mathbf{\Lambda}) = \text{diag}(\varphi(\lambda_1), \cdots, \varphi(\lambda_n)).$$

证明

若 $\mathbf{\Lambda} = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n)$ 为对角阵, 则 $\mathbf{\Lambda}^k = \text{diag}(\lambda_1^k, \lambda_2^k, \cdots, \lambda_n^k)$, 从而

$$\begin{aligned} \varphi(\mathbf{\Lambda}) &= a_0 \mathbf{I} + a_1 \mathbf{\Lambda} + \cdots + a_m \mathbf{\Lambda}^m \\ &= a_0 \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix} + a_1 \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} + \cdots + a_m \begin{pmatrix} \lambda_1^m & & & \\ & \lambda_2^m & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n^m \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \varphi(\lambda_1) & & & \\ & \varphi(\lambda_2) & & \\ & & \ddots & \\ & & & \varphi(\lambda_n) \end{pmatrix} \end{aligned}$$