



# rotork®

# 罗托克®

Keeping the World Flowing  
for Future Generations

## IQ 系列

安全使用、安装、基本设定和维护手册

⚠ 本手册包含重要的安全信息。在安装、操作或维护设备之前，请务必仔细阅读并充分理解本手册的全部内容。

PUB002-217-10  
发布日期：09/24



Rotork 设定器可按照现场要求组态执行机构的控制、指示和保护功能。它还允许下载数据记录器和上传/下载配置文件。Pro 版设定器通过 Rotork Insight 传输文件。

在执行机构投入使用之前，必须检查其所有设定是否满足阀门、过程及控制系统的要求。请阅读本手册。

若 Rotork 工程师或指定代理商与客户签订了执行现场调试和 / 或验收合同，可将已调试的执行机构的组态文件提供给客户留作记录。



Rotork 蓝牙设定器 Pro v1.1

本手册涵盖以下内容：

- \* 手动和电动（就地和远程）操作。
- \* 阀门执行机构的准备和安装。
- \* 为确保阀门正常运行而进行的后续基本设定调试和设定。
- \* 根据特定现场控制和指示要求的组态设定调试和设定。
- \* 维护 – 故障排除。
- \* 销售和服务。

关于维修、翻新及备件说明，参见出版物 PUB002-036。

**罗托克IQ PRO系列阀门执行机构可让您在不拆卸电气盖的情况下进行调试和查询。**

使用随附的红外线设定器进入执行机构的设定程序，即可安全、快捷和方便地非侵入式设定力矩、阀门限位及其他控制和指示功能。无论主电源是否接通，都可调试和设定 IQ 系列执行机构。

控制系统、阀门和执行机构状态的标准诊断读取信息将以显示文本和帮助页面的形式显示。

设定、报警和状态文本的显示语言有英语（默认）、西班牙语、法语和德语。

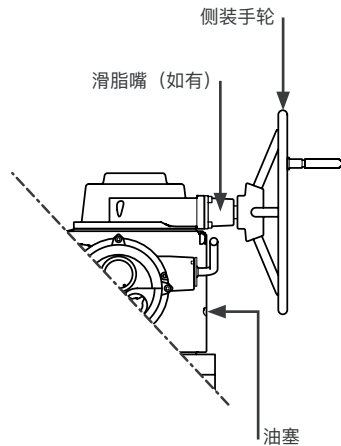
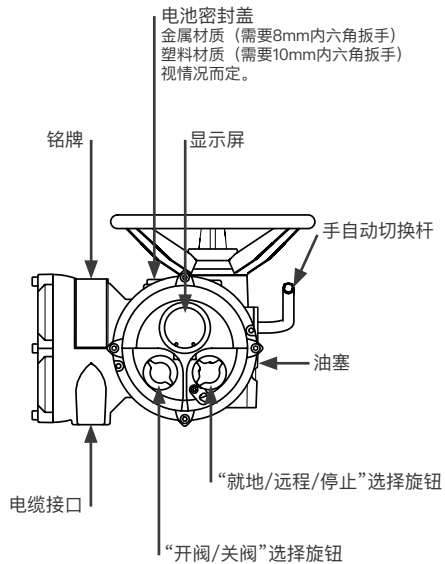
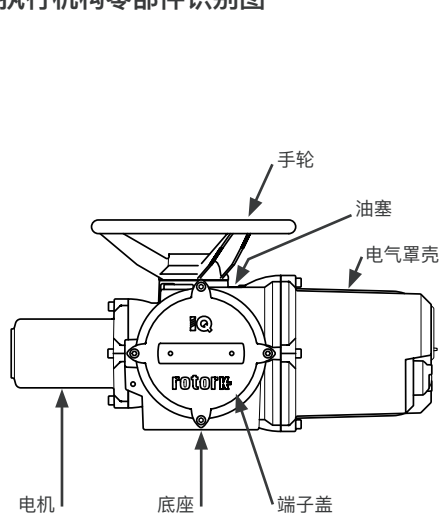
只需按一下设定器的按键，就可以监控执行机构的瞬时阀门力矩和位置。

机载数据记录器可捕获运行数据和阀门力矩数据，从而做出明智的维护选择。适用于 PC 和 PDA 的 IQ Insight 软件可查询数据记录器以及组态和记录完整的执行机构设定。

带设定器的执行机构的端子盖上会有黄色标签。

更多有关 IQ 系列执行机构、IQ Insight 软件及其他 Rotork 执行机构系列的信息，请登陆官网 [www.rotork.com](http://www.rotork.com)

## 执行机构零部件识别图



	页码		页码		页码
<b>1 健康与安全</b>	<b>2</b>	5.3 暗杆阀 – 顶装	12	<b>9 调试 – 基本设定</b>	<b>22</b>
1.1 通过 ATEX/IEC 认证的执行机构 – 特殊条件	2	5.4 手轮密封	12	查看基本设定	23
<b>2 储存</b>	<b>3</b>	5.5 IQM调节型执行机构	12	<b>10 调试 – 组态设定</b>	<b>31</b>
<b>3 IQ 系列执行机构的操作</b>	<b>3</b>	5.6 IQML线性驱动单元	12	设定	33
3.1 手动操作	3	5.7 IQML调节型直行程	13	默认选项	63
3.2 电动操作	3	<b>6 电缆连接</b>	<b>14</b>	<b>11 维护、监视及故障排除</b>	<b>65</b>
3.3 显示屏 – 就地显示	4	6.1 接地连接	14	10.1 Pro 版设定器下载和上传	68
3.4 显示屏状态指示 – 行程	5	6.2 拆卸端子盖	14	10.2 帮助页面	71
3.5 显示屏状态指示 – 控制	5	6.3 电缆接口	14	10.3 IQ 红外诊断和组态	76
3.6 显示屏报警指示	5	6.4 连接至端子	15	10.4 环境	77
<b>4 准备驱动轴套</b>	<b>7</b>	6.5 装回端子盖	15	<b>12 重量及油量</b>	<b>78</b>
4.1 IQ10 至 IQ35	7	<b>7 调试</b>	<b>16</b>	二进制、十六进制和十进制转换表	79
执行机构推力底座 A 型和 Z 型	7	7.1 设定程序	16	<b>13 IQ 认证</b>	<b>80</b>
4.2 IQ10 至 IQ35	8	7.2 Rotork 蓝牙设定器 Pro v1.1	17	认可的保险丝	81
执行机构非推力底座B型	8	7.3 进入执行机构设定程序	20	IQ 系列执行机构最大结合面间隙	82
4.3 IQ40 至 IQ95	8	7.4 设定模式 – 口令密码	20	<b>14 附录A</b>	<b>83</b>
执行机构推力底座A型和Z型	8	7.5 新口令密码[PC]	20		
4.4 IQ40 至 IQ95	9	7.6 检查模式	20		
执行机构非推力底座B型	9	7.7 分支[Cr]	21		
<b>5 执行机构的安装</b>	<b>10</b>	7.8 执行机构显示屏 – 设定/检查模式	21		
5.1 明杆阀 – 顶装	11	7.9 返回到阀位显示	21		
5.2 带齿轮箱的阀门 – 侧装	12	<b>8</b>			

本手册旨在使足够胜任的用户能够安装、操作、调试和检查 Rotork IQ Pro 系列阀门执行机构。应仅由经过培训或有经验的合格人员安装、维护和维修 Rotork 执行机构。

必须按照本手册及其他相关手册说明开展相关操作。用户以及从事与本设备相关工作的人员应熟知其根据工作场所健康和安全管理规定所承担的相关责任。当 IQ Pro 系列执行机构与其他设备结合使用时，应充分考虑可能发生的额外危险。可根据要求提供更多有关 Rotork IQ Pro 系列执行机构安全使用的信息和指南。

此类执行机构的电气安装、维护和使用应符合有关该设备安全使用的当地国家法律法规。

对于英国：应符合 1989 年版《工作场所用电条例》及适当版本的“IEE 接线规程”提供的指南。此外，用户也应全面了解 1974 年版《健康与安全条例》中规定的职责。

对于美国：应符合 NFPA70 美国国家电工标准。

机械安装应符合本手册的规定以及《英国标准实施规程》等相关标准。如果执行机构铭牌上注明适用于危险区域，则该执行机构只可安装在 Zone 1、Zone 21、Zone 2 和 Zone 22 (或者 Div 1 或 Div 2, class I 或 Class II) 类危险区域。除非执行机构铭牌上标明可用于更低的燃点，否则不能将执行机构安装到燃点低于 135°C 的危险区域内。执行机构的安装区域仅限于与铭牌上标明的气体分组相符的危险区域。

执行机构的电气安装、维护和使用也应符合特定的危险区域认证的相关实施规程。

如果产品符合特定危险区域认证的要求，则无需检查和维修。任何情况下，不得修改或改装执行机构，否则可能会导致执行机构的危险区域认证失效。

在危险区域内，不得接触带电导体，除非有专门的工作许可证，否则应切断所有电源并将执行机构移至非危险区域进行维修或维护。

### 警告：电机温度

在常规操作时，执行机构电机罩壳表面温度可能超过环境温度 60°C。

### 警告：温度保护旁路

如果执行机构经过了电机温度保护旁路组态，那么危险区域认证将会失效。使用这种组态时，可能会出现额外的电气危险。用户应确保考虑任何必要的额外安全措施。

### 警告：控制和指示

若执行机构可使用高于 150V AC 但低于 300V AC 的远程控制和指示电源（参见执行机构的接线图），则根据 BSEN 61010 或 IEC 61010（测量、控制和实验室用电气设备的安全要求）的规定，执行机构的安装高度必须限制在 2000m 以下。

### 警告：外壳材料


IQ10 至 IQ35 执行机构由铝合金制成，带不锈钢紧固件和铸铁推力底座。

IQ40 至 IQ95 执行机构外壳由铝合金和铸铁制成，电子设备和电机外壳紧固件材料为 12.9 级钢，端子外壳紧固件材料为不锈钢。推力底座采用铸铁材料。


用户必须确保执行机构周围的使用环境和材料均不会影响执行机构的安全使用或防护。在适当情况下，用户必须适当保护执行机构，确保其免受使用环境的影响。

### 警告：手动操作

关于 Rotork 电动执行机构的手轮操作，参见第 3 页中的警告说明。

 警告：当选择远程模式时，执行机构可能会启动运行。这取决于远程控制信号的状态和执行机构的组态。

## 1.1 通过 ATEX/IEC 认证的执行机构 – 特殊条件

 该执行机构的安装位置不得影响显示屏。

## 2

## 储存

如果无法立即安装执行机构，请将其存放在干燥场所内，直至准备好连接进线电缆。

如果必须安装执行机构但不能连接电缆，建议将电缆接口的塑料运输堵头更换为由 PTFE 胶带密封的金属堵头。

只要未受到破坏，此 Rotork 双密封结构可确保内部电气部件完好无损。

在调试 IQ 系列执行机构时，无需拆卸任何电气罩盖。

如果拆下罩盖导致现场发生损坏，Rotork 概不负责。

每台 Rotork 执行机构在出厂前都接受过全面测试，只要正确调试、安装和密封，可保证无故障运行数年。

## 3

## IQ 系列执行机构的操作

## 3.1 手动操作

## ⚠ 警告

**使用手轮操作 Rotork 电动执行机构时，在任何情况下都不应使用撬棒或扳手等任何附加加力装置来转动手轮开、关阀，否则可能会损坏阀门和/或执行机构，或可能导致阀门卡在阀座位置。**

**在手动操作时，请勿靠近手轮。切换到手动操作时，通过加长阀杆驱动阀门的执行机构可能会受到轴向的扭力作用，导致手轮转动。**

如需使用手轮操作，将手自动切换杆压到“手动”位置，然后转动手轮使离合器啮合。此时松开切换杆，切换杆将回到初始位置。手轮将保持啮合状态直至电动操作执行机构，电动操作时，手轮将自动脱开，回到电机驱动状态。

可按要求使用带 6.5mm 的挂锁将手自动切换杆锁定在任何位置。

## 3.2 电动操作

确认电源电压与执行机构铭牌标示的电压相符。接通电源。无需检查电源相序。

**△ 在电动操作执行机构之前，务必初步检查，使用红外线设定器至少完成基本设定（参见第 22 页第 8 节）。**

## 选择就地/停止/远程操作

红色选择旋钮可实现“就地”或“远程”控制方式的选择，并可使用带 6.5mm 挂锁锁定在各个位置。

当该选择旋钮锁定在“就地”或“远程”位置时，停止功能仍然有效。该选择旋钮也可锁定在“停止”位置，以便通过就地或远程控制阻止电动操作。



图 3.1

## 就地控制



当红色选择旋钮位于“就地”位置（逆时针旋转），相邻的黑色旋钮可实现开阀或关阀操作。顺时针旋转红色旋钮可停止运行。

## 远程控制



将红色选择旋钮旋转到“远程”位置（顺时针旋转），可通过远程控制信号来操作执行机构。逆时针旋转红色旋钮可就地停止运行。

### 3.3 显示屏 – 就地显示

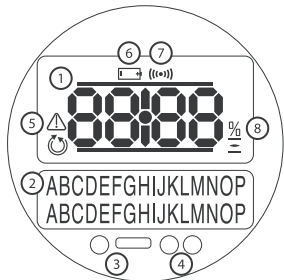


图 3.2 执行机构显示屏

显示屏包括：

1. 阀位显示 – 带图标的主 7 段阀位显示。
2. 文本显示 – 可以用文本来补充阀位显示和图标的 2 行 16 字符点阵显示。
3. 红外 LED。
4. 指示阀位的 2 个三色 LED。
5. 报警图标 – 显示阀门、控制和执行机构的报警。显示屏下部有报警指示的故障文字说明。

6. 电池报警图标 – 当检测到电池电量低或电量耗尽时，将显示该图标。显示屏下部还将显示“Battery low（电池电量低）”或“flat（电量耗尽）”字样。
7. 红外图标 – 此图标在有红外线通信时闪烁。
8. 开度百分比图标 – 当显示屏上方出现开度百分比值时，将显示此图标。

液晶显示屏有 2 种位置指示模式：

1. 阀位 – 电源接通
2. 阀位 – 电源关闭

上电后，执行机构液晶显示屏的琥珀色背光将点亮，并且其中一个指示灯会点亮，具体取决于阀位。显示屏将显示开度百分比或限位符号。（见图 3.3、3.4 和 3.5）

作为标配，红色指示灯表示全开，琥珀色表示半开，绿色表示全关。可以应要求互换全开和全关指示灯的颜色。

#### 全开

两个三色 LED 灯将亮起红色灯，并显示全开符号和“全开限位”字样

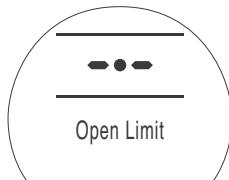


图 3.3

#### 中间位置

两个三色 LED 灯将亮起琥珀色灯，并显示开度百分比值，当执行机构不动作时，将显示“Stopped（停止）”字样。



图 3.4

#### 全关

两个三色 LED 灯将亮起绿色灯，并显示全关符号和“Closed Limit（全关限位）”字样

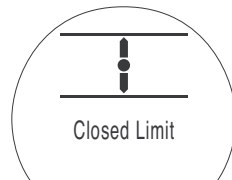


图 3.5

在主电源关闭的情况下，显示屏由电池供电，继续显示执行机构的位置。但是，电池不支持屏幕背光、位置指示灯或点阵显示。

#### LED 指示灯

**警告：**中间位置 LED 的颜色可能会受到视角和照明度的影响。

可应要求将全关 LED 颜色更改为红色。可应要求关闭半开琥珀色 LED。参见第 62 页第 9.16 节。



### 3.4 显示屏状态指示 – 行程

IQ 系列执行机构的显示屏提供实时状态指示。文本显示屏的第一行提供行程状态指示。图 3.6 显示了行程状态示例“Closed Limit (全关限位)”。

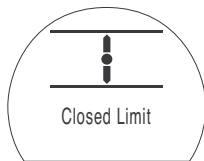


图 3.6

可显示的行程状态如下：

- **Closed Limit (全关限位)**：执行机构已达到设定的全关限位。
- **Open Limit (全开限位)**：执行机构已达到设定的全开限位。
- **Moving Open (正在开阀)**：执行机构正在沿开阀方向动作。
- **Moving Closed (正在关阀)**：执行机构正在沿关阀方向动作。
- **Stopped (停止)**：执行机构停在了半开位置，如显示屏上部所示（开度百分比）。

- **Timer Active (计时器启用)**：仅启用了“中断计时器”选项。中断计时器已使执行机构停在半开位置的时间等于设定的计时器关闭时间。参见第 59 页第 9.13 节。

### 3.5 显示屏状态指示 – 控制

文本显示屏的最下面一行提供控制状态指示，当控制模式改变或收到控制信号后，将显示控制状态达约 2s。图3.7显示了控制状态示例“Remote Control (远程控制)”。

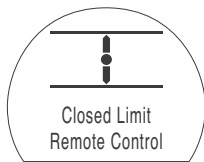


图 3.7

可显示的控制状态如下：

- **Local Control (就地控制)**：已选择“就地控制” – 红色选择旋钮。
- **Local Stop (就地停止)**：已选择“就地停止” – 红色选择旋钮。

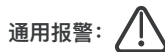
- **Remote Control (远程控制)**：已选择“远程控制” – 红色选择旋钮。
- **Local Close (就地关阀)**：已施加就地关阀信号 – 黑色选择旋钮。
- **Local Open (就地开阀)**：已施加就地开阀信号 – 黑色选择旋钮。
- **Remote Close (远程关阀)**：已施加远程关阀（硬接线或模拟）信号。
- **Remote Open (远程开阀)**：已施加远程开阀（硬接线或模拟）信号。
- **Remote ESD (远程紧急关机)**：已施加远程硬接线紧急关机信号。
- **Remote Bus Open (远程总线开阀)**：已施加远程总线\*开阀信号。
- **Remote Bus Close (远程总线关阀)**：已施加远程总线\*关阀信号。
- **Remote Bus ESD (远程总线紧急关机)**：已施加远程总线\*紧急关机信号。

- \* 总线控制选项可为 Pakscan、Profibus、Modbus、DeviceNet 或 Foundation Fieldbus。参见执行机构接线图。

### 3.6 显示屏报警指示

IQ 系列执行机构的显示屏以文字和报警图标形式提供报警指示。

报警图标有 2 种：



通用报警：



电池报警：



通用报警

通用报警图标可在文字区域的最下面一行给出具体的报警内容，如果有多条报警信息，则将按顺序显示。

图 3.8 显示了报警状态示例“TORQUE TRIP CL (关阀力矩跳断)”。



图 3.8

可显示的报警状态如下：

### 阀门报警

- **TORQUE TRIP CL (关阀力矩跳断)：**沿关阀方向动作时力矩跳断。
- **TORQUE TRIP OP (开阀力矩跳断)：**沿开阀方向动作时力矩跳断。
- **MOTOR STALLED (电机堵转)：**收到动作信号后未检测到动作。

### 控制报警

- **ESD ACTIVE (紧急关机启用)：**已施加紧急关机信号。ESD 信号可超越所有就地和远程控制信号。  
一旦执行 ESD 动作，在 ESD 信号持续期间将禁止操作。参见第 36 页第 9.3 节“ESD 动作”。
- **INTERLOCK ACTIVE (联锁启用)：**开阀和 / 或关阀联锁设定启用。参见第 38 页第 9.3 节“联锁”。已启用联锁方向的操作被抑制。

请注意，当设定了条件控制时，已启用的联锁功能不会抑制就地控制操作。

### 执行机构报警

- **THERMOSTAT TRIP (温度开关跳断)：**电机过热已造成温度开关跳断。操作被抑制，直到温度开关在电机冷却时自动复位。根据工艺要求（运行时间、力矩、环境温度）检查执行机构的负载循环。
- **PHASE LOST (缺相)：**仅适用于三相电源版本。连接至端子 3 的执行机构的三相电源中断。操作被抑制。
- **24V LOST (24V电源中断)：**24V客户电源（端子 4、5）跳断。检查远程控制的接线。电源配有可复位保险丝。
- **LOCAL CONTROL FAIL (就地控制故障)：**检查控制选择旋钮（黑色和红色）的工作状态。
- **CONFIG ERROR (组态错误)：**执行机构的组态（设定）可能存在错误。检查并重置基本设定并检查组态设定。
- **POS SENSOR FAIL (位置传感器故障)：**在位置传感系统中检测到故障 – 联系 Rotork。

- **TORQ SENSOR FAIL (力矩传感器故障)：**在力矩传感系统中检测到故障 – 联系 Rotork。
- **EEPROM MISSING (EEPROM丢失)：**联系 Rotork

### 🔋 电池报警

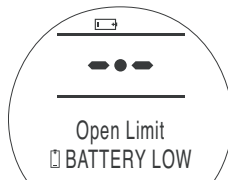


图 3.7

执行机构每隔大约1 小时检查一次电池电量。当执行机构检测到其电池电量低时，会显示电池报警图标，并且会显示“BATTERY LOW (电池电量低)”字样。

如果电池电量耗尽或缺失，则会显示“BATTERY FLAT (电池电量耗尽)”字样。

⚠ 当显示电池电量低或电量耗尽报警时，应立即更换电池。应更换正确型号的电池，以持续保证执行机构的认证。参见第 65 页。

⚠ 更换电池后，电池报警图标将保持显示，直到约一小时后的下一次检测。重启电源可强制检测电池并清除报警。

### 失电抑制

如果上电后执行机构检测到电池耗尽且执行机构的失电抑制功能 [OS] 启用（参见第 61 页），则将同时显示电池报警图标和通用报警图标，并且最下面一行将交替显示“PWR LOSS INHIBIT (失电抑制)”和“BATTERY FLAT (电池电量耗尽)”字样。电动操作将被抑制。必须更换电池并将限位复位。参见第 66 页第 10 节和第 29 页第 8 节。

#### 4.1 IQ10 至 IQ35

##### 执行机构推力底座 A 型和 Z 型

#### 拆下驱动轴套进行加工

翻转执行机构；拆除将固定板 (1) 固定至推力底座的两颗平头螺钉，将驱动轴套 (2) 连同其轴承组件 (3) 一起拔出。在加工驱动轴套之前，必须拆除推力轴承。IQ10、IQ12和IQ18执行机构的驱动轴套上装有一个由钢制轴承动作抑制环 (4) 固定的密封推力轴承。该轴承动作抑制环由凹头固定螺钉锁止。IQ20、IQ25 和 IQ35执行机构的驱动轴套的钢制轴承箱内装有一个由钢制轴承动作抑制环固定的推力滚珠轴承。该轴承由驱动轴套和轴承动作抑制环上的 O 形圈密封在轴承箱内。该轴承动作抑制环由两颗凹头固定螺钉锁止。

#### 拆卸

**⚠ 警告：**如未从驱动轴套 (2) 组件上拆下轴承动作抑制环 (4)，则安装人员将无法确保所有部件都得到必要的清洁和润滑。

1. 松开轴承动作抑制环 (4) 上的凹头锁紧螺钉。

2. 从驱动轴套 (2) 上拧下轴承动作抑制环。将轴承 (3) 滑出驱动轴套 (2)。将驱动轴套 (2) 和动作抑制环 (4) 存放在安全、清洁的场所。
3. 对于所有规格的产品，确保加工期间驱动轴套的外螺纹（适用于动作抑制环4）不受损。对于IQ20、IQ25和IQ35系列产品，确保加工期间驱动轴套 (2) 上的O形圈 (3) 不受损。按照阀杆加工驱动轴套 (2)，为明杆阀的螺纹留出足够的间隙。

#### 重新组装

**⚠ 警告：**在重新组装之前，如未完全清洁和润滑 O 形圈 (5和6)，可能会导致损坏。

1. 清除驱动轴套 (2) 上的所有切屑，确保驱动轴套 (2) 和轴承动作抑制环 (4) 上的O形圈 (5和6) 完好无损、清洁并涂有润滑脂（典型的润滑脂参见第11节“重量及油量”）。
2. 将轴承组件 (3) 滑入驱动轴套 (2)，确保其与驱动轴套肩部贴合。

3. 将轴承动作抑制环 (4)（使凹头锁紧螺钉朝上）拧到驱动轴套 (2) 上，直至停止不动，然后手动拧紧并用凹头锁紧螺钉锁紧。

如图4.2所示，必须拧紧凹头锁紧螺钉，以防止组件松动。规定的紧固力矩参见下表。

4. 将驱动轴套 (2) 组件重新装入执行机构的推力底座外壳，确保驱动轴套上的孔槽位于空心输出轴的驱动止块中。
5. 重新装上固定板 (1)，用平头螺钉固定。

凹头固定螺钉规格	内六角扳手规格	力矩 Nm	力矩 lbs/ft
M4	M2	2.2	1.62
M6	M3	7.8	5.75

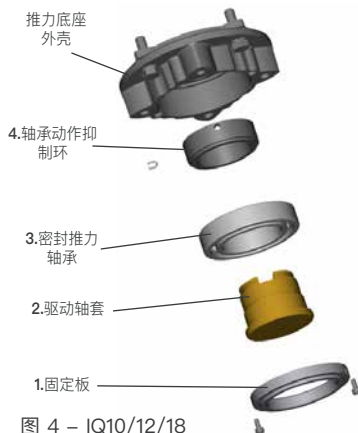


图 4 - IQ10/12/18

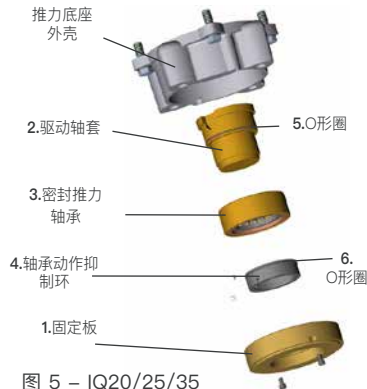


图 5 - IQ20/25/35

## 4.2 IQ10 至 IQ35

### 执行机构非推力底座B型

松开将底板固定至齿轮箱的四颗固定螺钉，并拆下底板。

此时可以看到驱动轴套及其固定夹。

### B3型和B4型驱动轴套的拆卸：

(参见图4.3)

使用外卡簧钳在拉动驱动轴套的同时张开卡簧。驱动轴套将与执行机构中柱分离，而卡簧则固定在其凹槽中。

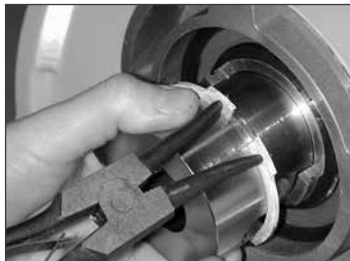


图 4.3



图 4.4

### B1型

(参见图4.4)

除了卡簧由定制弹簧夹取代外，B1型驱动轴套的拆卸和安装程序与B3和B4型相同。该弹簧夹的操作方式与B3/B4型驱动轴套的卡簧类似，但需用尖嘴钳张开。

## 4.3 IQ40 至 IQ95

### 执行机构推力底座A型和Z型

### 拆下驱动轴套进行加工

切换到“手动”模式并转动手轮，直到通过执行机构底座上的孔可以看到挡圈固定螺钉。



图 4.5 定位固定螺钉

松开固定螺钉，用锤子和冲子拧开挡圈。拆下驱动轴套，按照阀杆或齿轮箱输入轴加工。

为明杆阀的螺纹留出足够的间隙。



图 4.6 拆卸挡圈



图 4.7 A型驱动轴套

如果执行机构配有A型驱动轴套（图4.7），则可根据阀门安装法兰的位置将其安装在位置1或2。



图 4.8 安装在位置1的A型驱动轴套



图 4.9 安装在位置2的A型驱动轴套

如果执行机构配有Z3型驱动轴套（图4.10），则只能安装在执行机构底座下方（图4.11）。



图 4.10 Z3型驱动轴套



图 4.11 安装在位置3的Z3型驱动轴套

### 重新组装

在确认好所需位置后，插入加工好的驱动轴套，确保执行机构的输出轴止块与轴套完全啮合。

牢固地安装驱动轴套挡圈，用锤子和冲子顺时针旋转直到完全拧紧。用手轮旋转，使挡圈固定螺钉与底座侧面的孔对齐，并以18.6 Nm /13.7 lbsft的力矩拧紧。

## 4.4 IQ40 至 IQ95 执行机构非推力底座B型

### B1型

输出轴的钻孔和键槽符合ISO 5210标准。驱动轴套无需加工。



图 4.12 拧紧挡圈固定螺钉

### B3型和B4型

由平头螺钉固定的相同的驱动轴套。

B3型驱动轴套供货时已按照ISO 5210标准预先加工。

B4型驱动轴套采用空白轴套供货，必须按照其所要驱动的齿轮箱或阀门的输入轴加工。



图 4.13 B3/B4型驱动轴套



图 4.14 原位B3/B4型驱动轴套

## 5

## 执行机构的安装

⚠ 执行机构的重量参见第78页“重量及油量”。

在安装执行机构之前，请确保阀门稳固，否则有可能头重脚轻而导致不稳固。

如果有必要使用机械吊装设备吊装执行机构，则应按照图5和图5.1所示，分别为立式阀杆和水平阀杆安装合格的吊索。

在任何时候，应由受过培训、有经验的操作员负责保证安全的吊装，尤其在吊装执行机构时。

⚠ 警告：  
在阀杆完全啮合并且执行机构固定至阀门法兰前，执行机构应被完全可靠地支撑。

必须在阀门上安装一个符合ISO 5210或美国标准MSS SP101的合适的安装法兰。

执行机构与阀门之间的紧固件必须符合ISO 8.8级材料规格，屈服强度为628N/mm<sup>2</sup>。

⚠ 警告：  
切勿通过执行机构吊装组装在一起的执行机构和阀门。应通过阀门吊装阀门/执行机构组件。

必须单独评估各组件的吊装安全性。



图 5



图 5.1

## 5.1 明杆阀 – 顶装

### a) 将执行机构和底座作为一个整体安装 – 所有执行机构规格

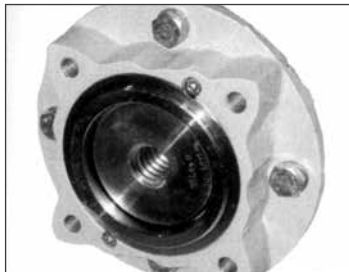


图 5.2

如前所述，将加工好的驱动轴套装入推力底座，将执行机构降至螺纹阀杆上，然后切换到“手动”模式，并沿开阀方向转动手轮，使驱动轴套与阀杆啮合。继续转动，直到执行机构牢固地落在阀门法兰上。再转动两圈，装上固定螺栓并完全拧紧。

### b) 将推力底座安装到阀门上 – 仅限规格为10至35的执行机构

如前所述，将加工好的驱动轴套装入推力底座。从执行机构上拆下推力底座，将其放在螺纹阀杆上，使驱动轴套的开槽端朝上，并沿开阀方向转动，使螺纹啮合。继续转动，直到底座位于阀门法兰上。安装固定螺栓，但此时不要拧紧。将执行机构降至推力底座上，并旋转整个执行机构，直到执行机构输出轴上的驱动止块与驱动轴套啮合。此时，执行机构的法兰应与底座法兰平齐。

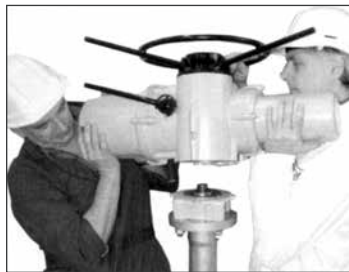


图 5.3

继续转动执行机构，直到固定孔对齐。使用随附的螺栓将执行机构固定在推力底座上，并将其拧紧到所需的力矩（见表A）。

将阀门拧开两圈，按照所需的力矩（见表B）将固定件牢固地拧紧在阀门法兰上。

规格	力矩 (±10%)	
	Nm	lbs/ft
M8 六角头	13.8	9.8
M12 六角头	45.9	33.8

表 A

英制规格	力矩	
	Nm	lbs/ft
1/4 六角	12.1	9
5/16 六角	24.3	17.9
3/8 六角	42.3	31.2
7/16 六角	67	49.4
1/2 六角	103.2	76.1
9/16 六角	147.4	108.7
5/8 六角	205.3	151.4
3/4 六角	363.6	268.1
7/8 六角	585	431.5
1 六角	877.3	647.1

公制规格	力矩	
	Nm	lbs/ft
M5-六角	6.2	4.6
M6-六角	10.8	7.9
M8-六角	26.1	19.3
M10-六角	51.6	38
M12-六角	89.2	65.8
M16-六角	219.8	162.1
M20-六角	430.5	317.5
M24-六角	736.8	543.4

表 B



## 5.2 带齿轮箱的阀门 - 侧装

确认安装法兰与输入轴成直角，驱动轴套与轴和键充分地轴向啮合。切换到“手动”模式，将执行机构提升至输入轴高度，并转动手轮以对准键槽和键。拧紧安装螺栓。

## 5.3 暗杆阀 - 顶装

除了当执行机构受到推力时必须在驱动轴套上方安装推力螺母并牢牢拧紧外，其他处理方法与侧装阀相同。

## 5.4 手轮密封

确保用PTFE胶带密封手轮中心的密封盖（或主轴套管，取决于安装方式）并将其完全拧紧，以保证湿气不会从执行机构的中柱传出。

## 5.5 IQM调节型执行机构

IQM系列执行机构适用于调节控制，调节频次达每小时1200次，负载符合IEC 34-1规定的S4 50%。

IQM执行机构标配动态制动功能。如果执行机构和阀门的机械超速超出精确控制所允许的范围，可以通过在执行机构的接线端子上安装一条链路来启用制动，如接线图所示。

在启用动态制动后，电机发热效应增加，因此应减少执行机构的启动次数，以防止电机温度开关跳断（更多信息参见PUB002-001）。

IQM系列执行机构的调试与标准IQ系列相同（参见从第16页开始的第7、8和9节）。

## 5.6 IQML线性驱动单元

执行机构底座上可安装一个丝杠组件，以提供介于8mm (3/8 in)和120mm (43/4 in) 之间的线性输出行程。

IQML可选配拨叉式转接接头。

该转接接头由四个支柱和一个与阀门匹配的底座法兰组成。

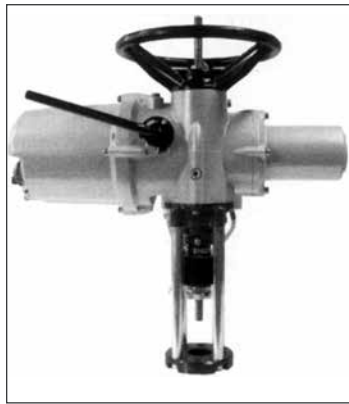


图 5.4 带支架的IQML

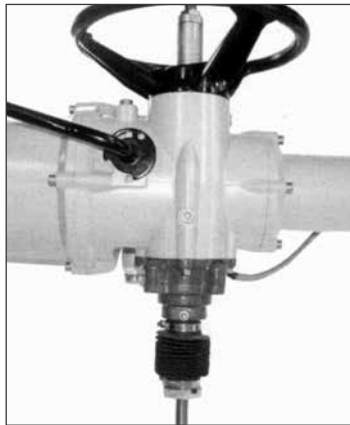


图 5.5 不带支架的IQML



### 5.7 IQML调节型直行程

将执行机构牢固地安装在阀门上，但不连接线性驱动单元，并确保阀门处于全关（向下）位置。

从执行机构手轮上拆下套管，找到线性驱动单元上的下行动作抑制调节管，用两把扳手松开锁紧螺母，将锁紧螺母和下行动作抑制调节管退至螺纹末端。



图 5.6 下行动作抑制调节管操作（使用两把扳手）

顺时针转动执行机构手轮，线性驱动单元将向下朝阀杆动作，并与阀杆耦合。

将下行动作抑制调节管顺时针旋转到执行机构中直到机械停止位。如果必须通过“力矩方式”关阀，则沿反方向（逆时针）将下行动作抑制调节管退回三分之一圈（约1mm）。将锁紧螺母旋至下行动作抑制调节管上，并用两把扳手拧紧。线性驱动单元上没有“上行动作抑制”（开阀方向），此位置取决于阀门中的机械停止位置。用PTFE胶带密封螺纹，将顶部套管重新安装到手轮上。

线性驱动单元预涂有极压多用途润滑脂MULTIS MS2，请使用该润滑脂或同等的耐高温轴承润滑脂。

执行机构底座配有滑脂嘴，用于润滑丝杠。定期根据使用情况和温度用滑脂枪加注润滑脂。

**警告：**

在拆卸执行机构端盖之前，确保已断开所有电源。

确认电源电压与执行机构铭牌标示的电压相符。

执行机构的线路中必须安装一个开关或断路器。此开关或断路器应尽可能安装在靠近执行机构的位置，并应标识其为特定执行机构的专用断开装置。执行机构必须配有过电流保护装置，其额定值应符合Rotork出版物PUB002-018中规定的IQ系列执行机构的电机性能数据。

**警告：**

用于相间电压大于600VAC的执行机构不得用于如浮动或相对地系统等供电系统，在这些系统中，相对地电压可能超过600VAC。

### 6.1 接地连接

在电缆接口附近铸有一个孔径为6mm的螺栓柱，用于通过螺母和螺栓连接外部保护地线。还配有一个内部接地端子，但是不得将其单独用作保护接地连接。

### 6.2 拆卸端子盖

使用6mm的内六角扳手松开四颗不脱螺钉。不要尝试使用螺丝刀撬开端子盖，否则将损坏O形圈并可能损坏经认证设备上的结合面



图 6

若执行机构的接线盒盖内侧装有设定器或Pro版设定器，则接线盒盖外侧会有一个黄色自粘标签。

固定在端子盖上的接线代码卡是每个执行机构所特有的，不能与其他任何执行机构互换。如有疑问，请查看代码卡上的序列号是否与执行机构的序列号一致。

接线盒内的塑料袋里装有：

- 接线螺钉和垫圈。
- 备用的端子盖O形圈。
- 接线图。
- 说明书。



图 6.2 – 装有Rotork版设定器的执行机构。



图 6.3


### 6.3 电缆接口

执行机构端子外壳上的电缆接口为1" NPT或1½" NPT。

危险场所只能使用经过认证的防爆电缆转接头、格兰头或电缆管。

拆下红色的塑料运输堵头。电缆接口应与电缆的型号和尺寸相符。确保螺纹转接头、电缆密封套或电缆管紧固并完全防水。使用带有螺纹的钢制或铜制堵头密封未使用的电缆接口。在危险区域，必须使用经过适当认证的螺纹堵头。

## 6.4 连接至端子

 对于EExde外壳，必须使用AMP 160292型环形接头连接电源和接地端子，使用AMP 34148型环形接头连接控制端子。

请参考端子盖内的接线图来识别端子的功能。确认电源电压与执行机构铭牌标示的电压相符。

拆下电源端子隔离板。

首先连接这些电缆并装回隔离板。

接线完毕后，确保将接线图放回接线盒内。

## 6.5 装回端子盖

重新安装端子盖之前，请确保端子盖的O形圈和套筒接合部分状况良好并涂有少量润滑脂。



ATTENTION: RED PLASTIC PLUGS IN CONDUIT ENTRIES ARE FOR TRANSIT ONLY. FOR LONG TERM PROTECTION FIT SUITABLE METAL PLUGS.

ATTENZIONE: I TAPPI IN PLASTICA ROSSA PER L'ENTRATA CAVI SONO SOLO TEMPORANEI. PER UNA PROTEZIONE PERMANENTE PREGO SOSTITUIRLI CON APPOSITI TAPPI METALLICI.

ATENCION: LOS TAPONES ROJOS DE PLASTICO EN LAS ENTRADAS DE CABLE SON UNICAMENTE PARA TRANSPORTE. PARA PROTECCION PERMANENTE COLOCAR TAPONES METALICOS APROPIADOS.

ACHTUNG: DIE ROTEN PLASTIKSTOPFEN SIND NUR FÜR DEN TRANSPORT GEEIGNET. FÜR DAVERHAFTEN SCHUTZ SIND DIESE GEGEN GEEIGNETE BLINDSTOPFEN AUSZUTAUSSCHEN.

ATTENTION: LES BOUCHONS PLASTIQUES ASSURENT UNE PROTECTION TEMPORAIRE. POUR UNE PROTECTION DEFINITIVE UTILISER DES BOUCHONS METALLIQUES.

注意：コンジット口の赤色プラグは、輸送用を目的としたプラグです。長期に渡る保護の場合、適切なメタルプラグをご使用ください。

注意：接线端红色塑料封口仅为运输途中使用。长期正常保护时请用金属封口。

주의: 배선인입구의 빨간색 플라스틱 플러그는 오직 임시용입니다. 오래 보관하기 위해서는 규격에 맞는 금속 플러그를 사용하십시오.

### 7.1 设定程序

Rotork IQ系列执行机构是首款无需拆卸罩壳即可调试的产品。

使用红外线设定器可以设定力矩、限位等功能。该设定器已获得本安认证，可在危险区域用于调试。

所有的调试功能都存储在执行机构的非挥发性存储器中。设定器让用户可以通过执行机构显示屏依次查看所有功能。在查看每个功能时，可以检查其设定，并可应要求更改设定。

无论主电源是否接通，都可执行调试。关于断电设定，参见第22页。

设定程序分为两个阶段：

#### 1. 基本设定

设定限位方式、力矩值、限位等。

#### 2. 组态设定

设定控制、指示和选配设备功能。

**除非在订货时指定其他选项，否则，在出厂前IQ系列执行机构的所有功能的组态都依据Rotork标准默认设定。如果在调试过程中遇到困难，可以恢复默认设定，将执行机构组态恢复到其原始制造状态。然后可重新开始现场调试**（参见第63页第9.18节）。

应谨慎使用默认功能，因为制造后选择的设定可能对于阀门和/或设备的安全操作而言至关重要。

### 执行机构显示屏

阀位显示

50

可为全开或全关符号或开度百分比值。

力矩和阀位

50

参见第10节。

口令密码

P?

→

PC

→

Ir

→

tP

分支

cr

**基本设定**  
方向  
限位方式  
力矩值  
限位

**配置设定**  
指示触点  
控制模式  
选项  
帮助页面  
出厂默认



**注意：**必须先调试基本设定。

## 7.2 Rotork 蓝牙设定器 Pro v1.1

名称	说明
1. ↓ 键*	显示下一级后一个功能
2. ↑ 键	显示上一级前一个功能
3. → 键*	显示同一级后一个功能
4. ← 键	显示同一级前一个功能
5. — 键	降低/更改显示的功能值或选项设定
6. + 键	增加/更改显示的功能值或选项设定
7. ⇅ 键	启动下载/上传模式
8. ↶ 键	输入显示的值或选项设定
* 同时按下两个箭头键可将执行机构显示屏恢复到阀门指示模式	

### 红外线就地操作

- |         |        |
|---------|--------|
| 9. ⏹ 键  | 停止执行机构 |
| 10. ☰ 键 | 执行机构开阀 |
| 11. ☷ 键 | 执行机构关阀 |
12. 红外线发射窗口

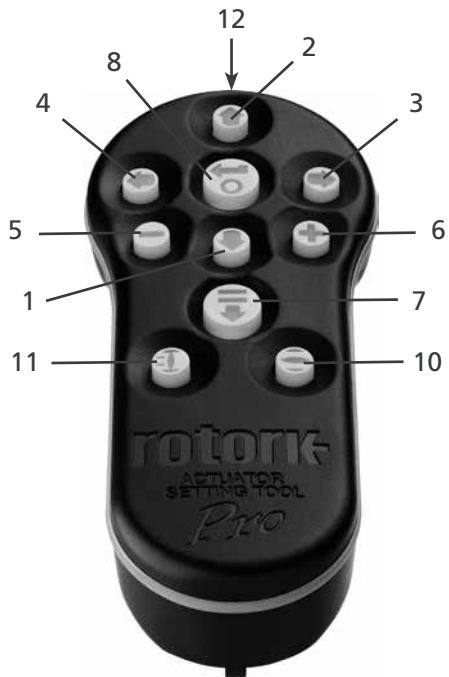


图 7.1 – Rotork 蓝牙设定器 Pro v1.1

执行器设定器Pro v1.1 BTST 将红外和 IrDA通信协议与最新的蓝牙无线技术相结合。与IQ Pro执行器的通信采用红外/IrDA协议。

BTST 可通过 Rotork 蓝牙无线通讯连接至执行机构或相关软件, 用于设定和任务。任务是通过 BTST 在执行机构上执行的可组态指令程序, 包括 (但不限于) 下载组态和数据记录器文件, 上传特定的组态。不同的任务可使用 Insight 2 编程并上传至 BTST。

### 规格参数

防护等级: IP54。

BTST 设计生产符合以下标准:



II 1G  
Ex ia IIC T4 Ga  
CML 19ATEX2194  
IECEX CML 20.0054

CML 21UKEX2122

Ex ia  
Class 1, Div 1,  
Group A, B, C, D T4  
CSA19CA80005457

Ex ia IIC T4 Ga  
GB 3836.1-2021,  
GB 3836.4-2021  
GYJ20.1173X

Ex ia IIC T4 Ga  
CSAUK 20JPN025  
JNIOHS-TR-46-1(2015)  
JNIOHS-TR-46-6(2015)

劳 (令和 2.1) 検

CSAUK 20JPN025

Rotork Controls Ltd

环境温度: = -30 °C 至 +50 °C

操作范围: 红外线 0.75m, 蓝牙 10m

外壳材料: 聚碳酸, 含 10 % 碳纤维和硅橡胶。

### 安全选择、安装、使用、维护及维修指南

以下指南中与设备在 危险区域的安全使用相关的内容由以下认证覆盖:  
CSA 证书 80005457, IECEX CML 20.0054, CML 19ATEX2194 以及 CML 21UKEX2122。

1. BTST v1.1 适用于 Division 1, 2 及 Zone 0, 1, 2 的危险环境, 适用于 IIC, IIB 或 IIA 保护, 可达到温度级别为 T1, T2, T3 和 T4。

2. 在将 BTST v1.1 带入危险区域前, 需执行以下检查:

a. BTST v1.1 功能必须确认完好, 通过按键时设定器前方红色或绿色 LED 灯确认。按下按键, 灯应能正常点亮。如无法点亮, BTST v1.1 可能需要进行相关的检查或更换电池。

b. 如果 BTST v1.1 无需组装或拆卸, 但是如果设定器有可能与侵蚀性介质 (例如: 影响聚合材料的溶剂) 接触, 那么用户需要采取合适的措施防止进一步影响 BTST。如果发现设定器损坏, 请勿继续使用。

3. BTST v1.1 不允许客户自行维修。必须由授权的服务商或供应商根据相关法规进行维修作业。

4. BTST v1.1 无需用户调整。

5. BTST 必须在安全 (非危险区域), 干燥的环境下, 每三个月由受过培训的人员根据合适的规范进行检查。

6. 根据相应的操作规范，电池需要在非危险环境下更换为以下型号的碱性锰或锌锰 "AAA" 电池：

- 金霸王 Procell type MN2400
- 劲量 HighTech
- 金霸王 Ultra
- 瓦尔塔 Industrial
- 瓦尔塔 High Energy
- 松下 Pro Power
- 永备 Super
- 金霸王 Chinese

7. BTST v1.1 不含其它用户可更换的部件，我们不建议用户自行修理设定器。一旦其发生故障需要维修时，请勿继续使用 BTST v1.1。

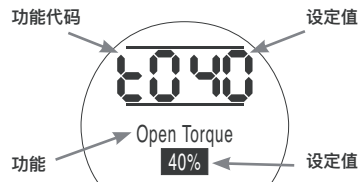
**有关 BTST 的完整内容和用户指导，请参考 PUB095-013 Rotork 执行机构设定器 Pro v1.1 手册。**

### 显示屏设定模式

Pro版设定器方向键用于通过执行机构显示屏访问和浏览执行机构设置程序。显示屏上执行机构的每个功能及其当前设定由代码和文字组合表示。设定器更改键（+和-）允许用户查看可用的设定选项。

右图显示了Close Action（关阀方式）[C2]和Open Torque（开阀力矩）[tO]功能显示示例。请注意，设定选项或设定值将突出显示。

本手册的说明性内容同时使用代码和文字。



### 7.3 进入执行机构设定程序

将执行机构牢固地安装在阀门上，接通市电电源并选择“就地”控制模式或“停止”。

按下 **↓** 键。

执行机构显示屏上部将保持不变，下部将变为力矩值。将以力矩=XX%和条形图来表示力矩。（关于瞬时力矩和阀门监控，参见第66页第10节。）

按下 **↓** 键。

执行机构显示屏将出现变化，将显示口令密码保护页面。



可以使用口令密码来保护执行机构的功能设定

### 7.4 设定模式 – 口令密码

若要设定和调整执行机构的功能，必须输入正确的口令密码。出厂设定（默认）口令密码为[Id]。如果执行机构之前已设定了现场口令密码，则必须输入该口令密码。

使用“+”或“-”键滚动选择可用的口令密码00-FF（十六进制）。显示正确的口令密码后，按下“输入”键。

按下 **↩** 键。

将出现两个设定指示条，分别显示在每个功能显示屏上。还将显示“口令密码正确”字样达3秒钟。



默认口令密码，已启用设定模式

### 7.5 新口令密码[PC]

若要组态新口令密码，执行机构必须处于设定模式，即在已启用设定模式的情况下显示口令密码页面。

按下 **→** 键。

显示画面将变为[PC]。使用“+”或“-”键滚动选择可用的口令密码，直到显示所需的口令密码。

按下 **↩** 键。



口令密码已更改为[IE]

**注意：**下次进入设定模式时，新口令密码生效。

### 7.6 检查模式

无需输入正确的口令密码即可检查执行机构的功能设定。此类设定仅支持查看，不能更改。不会显示设定指示条。



口令密码页面，检查模式

在所需模式下完成程序后

按下 **↓** 键。

此时将显示程序分支[Cr]页面（参见第21页第7.7节）。



## 7.7 分支[Cr]



如需进入基本设定页面，按下 **↓ 箭头键**（参见第22页第8节“调试 - 基本设定”）。

如需进入组态设定页面，按下 **→ 箭头键**（参见第31页第9节“调试 - 组态设定”）。

## 7.8 执行机构显示屏 - 设定/检查模式

可以通过设定器箭头键单独显示基本和组态调试阶段中列出的执行机构功能。

按下 **↓** 箭头键将始终显示该程序中下一级的第一个功能。

按下 **→** 箭头键将始终显示同一级的下一个功能，并环绕显示同一级的各功能。

执行机构显示屏指示灯将继续指示阀位，但在红外线通信期间也将闪烁。

液晶显示屏的左上方以代码形式显示执行机构的功能。

显示屏的右上方显示所显示功能的设定值。根据所显示的执行机构功能，可显示设定选项或设定值。

显示屏下部将显示与功能和设定值有关的文本。

在设定模式下，使用设定器的“+”或“-”键可以更改设定。在检查模式下，无法更改设定。

在设定模式下，可以通过按下 **↺** 键将显示的新设定值输入到执行机构存储器中。

设定项将闪灭并重新显示，确认选择后，将在文本显示屏中显示“已保存”字样达2秒钟。

### 左上方

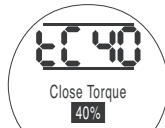
功能，例如  
tC = 关阀力矩

### 右上方

功能设定  
例如：值=40%

### 显示屏下方

功能：关阀力矩  
设定值：40%



典型的执行机构功能显示设定模式已启用

## 7.9 返回到阀位显示

返回到阀位显示的方式有五种：

1. 在最后一次设定器操作后约5分钟，显示屏将自动返回到阀位显示页面。
2. 同时按下 **↓** 和 **→** 箭头键。
3. 按下 **↓** 箭头键，直到显示屏返回到阀位显示页面。
4. 使用红色的“就地/停止/远程”选择旋钮来选择远程控制。
5. 对于全新的Pro版设定器，可以使用 **↑** 箭头键返回到阀位显示页面。



图 8

**在未检查和完成基本设定之前不得进行电动操作。**

执行机构的基本设定关系到能否通过执行机构正确操作阀门。如果执行机构在供货时已与阀门组装好，则阀门厂或供应商有可能已完成了基本设定。

本手册假设已进入设定模式（参见第20页第7.4节）。

#### 查看基本设定

将执行机构安装在阀门上，接通电源并选择“就地”控制模式或“停止”，将设定器指向执行机构显示屏，且保持不超过0.75m的距离。通过按下 ↓ 键以及适当按下 ➡ 键，可以完成该程序，显示各种功能及其设定，如图8.1所示（参见第23页）。图8.1的右侧显示各LCD显示屏的功能。

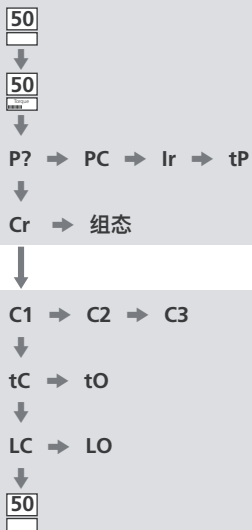
#### 断电设定

IQ系列执行机构可在无主电源的情况下查看和调整设定。如需使用此功能，切换到手轮操作并转动手轮，直到输出驱动装置动作（参见第3页）。此时可以使用设定器。只要在30秒的超时时间内按下设定器的按键，“断电设定”将保持启用。如果设定器未发生红外线通信，显示屏将返回到阀位指示页面。然后必须用手轮操作执行机构，以重新启用断电设定。

**⚠ 必须通过执行机构的电动操作和功能测试来验证设定和操作，以确保正确的操作。**

## 查看基本设定

## 功能



## 说明

## 阀位显示

(可为全开或全关符号或开度百分比值。)

## 力矩和阀位显示

口令密码 → 口令密码更改 → IrDA → 力矩参考曲线

分支 → 组态设定 (参见第32页)

参见第7节“调试”

关阀方向 → 关阀方式 → 开阀方式

关阀力矩值 → 开阀力矩值

全关限位 → 全开限位

阀位显示

## 基本设定目录

		页码
C1	关阀方向	24
C2	关阀方式	25
C3	开阀方式	26
tC	关阀力矩值	27
tO	开阀力矩值	28
LC	设定全关限位	29
LO	设定全开限位	29

图 8.1 基本设定显示

## C1

## 关阀方向

执行机构可实现顺时针或逆时针关阀设定。手动操作执行机构和阀门以确定正确的关阀方向。可提供手轮换向标签。

使用“+”或“-”键显示符合正确关阀方向的字符。

确保显示内容与确定的关阀方向一致后

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下  键。

50

P? → PC → Ir → tP

cr

**c1** → c2 → c3

tC → tO

LC → LO

50



设定字段中的[C]表示顺时针方向关阀




设定字段中的[A]表示逆时针方向关阀

## C2

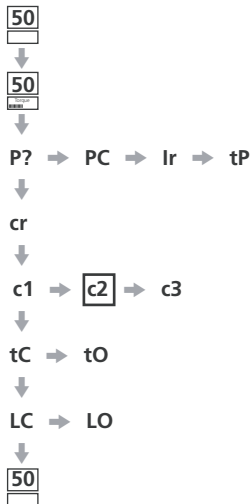
## 关阀方式

执行机构可实现力矩关阀（对于座阀）或限位关阀（对于非座阀）设定。

 **关于推荐设定，请咨询阀门制造商。**

在没有阀门制造商的建议时，可参考下表。

阀门类型	关阀	开阀
楔形闸阀	力矩	限位
截止阀	力矩	限位
蝶阀	限位	限位
直通阀	限位	限位
球阀	限位	限位
旋塞阀	限位	限位
闸板	限位	限位
水闸	限位	限位
平行闸板阀	限位	限位



使用“+”或“-”键显示所需的选项。



设定字段中的[CL]表示限位关阀 – 默认设定。



设定字段中的[Ct]表示力矩关阀。

**注意：**当设定为力矩关阀时，执行机构将施加[tC]设定力矩关阀（参见第27页[tC]）。

选择了所需的选项后

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下  键。

## C3

## 开阀方式

执行机构可实现力矩开阀（对于后座阀）或限位开阀（对于非后座阀）设定。

⚠ 关于推荐设定，请咨询阀门制造商。在没有阀门制造商的建议时，设定“全开限位”。

使用“+”或“-”键显示所需的选项。



设定字段中的[OL]表示限位开阀 – 默认设定。



设定字段中的[Ot]表示力矩开阀。

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下  键。

**注意：**当设定为力矩开阀时，执行机构将施加[tO]设定力矩开阀（参见第28页[tO]）。

50



50



P? → PC → Ir → tP



cr

c1 → c2 → **C3**

tC → tO



LC → LO



50



tC

## 关阀力矩

可以设定关阀方向上的可用力矩值。

⚠ 关于推荐值，请咨询阀门制造商。

可以1%为增量在额定值的40%至100%之间调整关阀力矩值。

使用“+”和“-”键显示推荐值。在没有推荐力矩值的情况下，可尝试设定较小的值，然后增加，直至满足阀门操作要求。

⚠ 如果执行机构由于达到设定力矩而未能完成关阀操作（参见第5页的关阀力矩跳断报警），则可能存在阀门和/或过程问题或发生变动。在增加设定关阀力矩值之前，用户有责任确保阀门和过程条件处于规定的操作范围内。

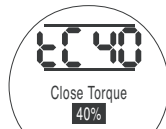
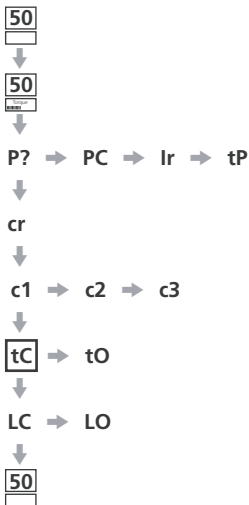
按下  键。

显示的值将闪烁（存储），表示已设定。

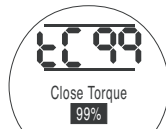
如果在关阀过程中达到设定的力矩水平，执行机构将出现力矩跳断并停止。

按下  键。

注意：额定力矩是指执行机构铭牌上标明的力矩。



额定力矩的40%



额定力矩的99%



额定力矩

tO

## 开阀力矩

可以设定开阀方向上的可用力矩值。

⚠ 关于推荐值，请咨询阀门制造商。

可以1%为增量在额定值的40%至100%之间调整开阀力矩值。此外，当不需要开阀力矩保护时，可以组态“力矩补偿”功能。

⚠ 若执行机构已完成力矩开阀设定（参见第26页[C3]），则不应选择“力矩补偿”功能，除非允许额定力矩开阀。

使用“+”和“-”键显示推荐力矩值。

在没有推荐力矩值的情况下，可尝试设定较小的值，然后增加，直至满足阀门操作要求。

⚠ 如果执行机构由于达到设定力矩而未能完成开阀操作（参见第5页的开阀力矩跳断报警），则可能存在阀门和/或过程问题或发生变动。在增加设定开阀力矩值之前，用户有责任确保阀门和过程条件处于规定的操作范围内。

**注意：**额定力矩是指执行机构铭牌上标明的力矩。补偿力矩至少是额定力矩的140%。

按下  键。

显示的值将闪烁（存储），表示已设定。

如果在开阀过程中达到设定的力矩水平，执行机构将出现力矩跳断并停止。


按下  键。

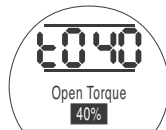


额定力矩



补偿力矩

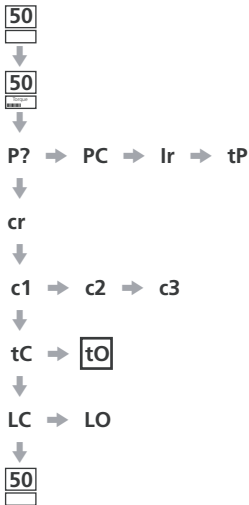
在检查模式下，在审核开阀力矩设定后按下  键时，显示屏将返回到阀位显示页面。



40%



99%



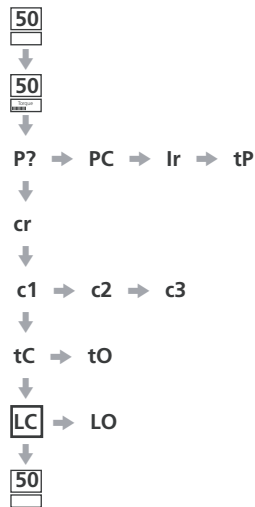


LC

## 设定全关限位

注意：可先设定全开限位[LO]。

在显示[LC]时



注意：在检查模式下，不显示设定全关限位[LC]。



全关限位

手动将阀门动作到全关位置。可沿开阀方向将执行机构输出端回退 $\frac{1}{2}$ 至1圈。

按下 键。

两设定指示条将闪烁（存储），并且全关指示灯会亮起，表明已设定了全关限位。

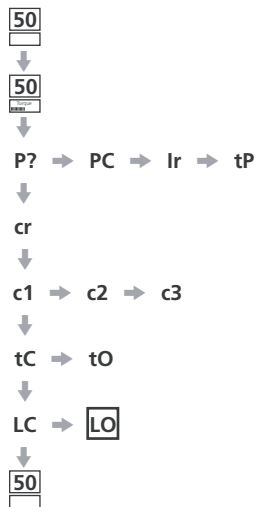
按下  $\rightarrow$  键。

如需检查全关限位，手动开阀，直到琥珀色指示灯亮起。重新关阀，直到全关指示灯亮起。

LO

## 设定全开限位

在显示[LO]时



全开限位

手动将阀门动作到全开位置。可沿关阀方向将执行机构输出端回退 $\frac{1}{2}$ 至1圈。

按下 键。

两设定指示条将闪烁（存储），并且全开指示灯会亮起，表明已设定了全开限位。

按下  $\downarrow$  键。

此时应显示全开符号（参见第4页图3.3）。

注意：在检查模式下，不显示设定全开限位[LO]。

## 返回到阀位显示

50



50



P? → PC → lr → tP



cr



c1 → c2 → c3



tC → tO



LC → LO



50



如果已按照所述程序操作，则阀位显示屏将指示执行机构处于全开位置。

使用红色选择旋钮瞬间选择远程控制以退出设定程序，然后选择所需的控制模式：就地、停止或远程。

在正确设定后，可安全地执行电动操作。



图 9

可以根据现场控制和指示要求执行组态设定。在开始调试组态设定之前，必须完成限位和力矩开关设定等基本设定（参见第22页）。

图9.1详细介绍了设定器的组态设定页面的布局。要成功地调试组态设定，将需要现场或过程控制系统信息。

随附的执行机构接线图详细说明了安装在执行机构上的控制和指示装置以及端子连接细节和标准的远程控制接线系统。

### 断电设定

IQ系列执行机构可在无电源的情况下查看和调整设定。如需使用此功能，切换到手轮操作并转动手轮，直到输出驱动装置动作一圈（参见第3页）。此时可以使用设定器。只要在30秒的超时时间内按下设定器的按键，“断电设定”将保持启用。如果设定器未发生红外线通信，显示屏将返回到阀位指示页面。然后必须用手轮操作执行机构，以重新启用断电设定。

**⚠ 必须通过执行机构的电动操作和功能测试来验证设定和操作，以确保正确的操作。**

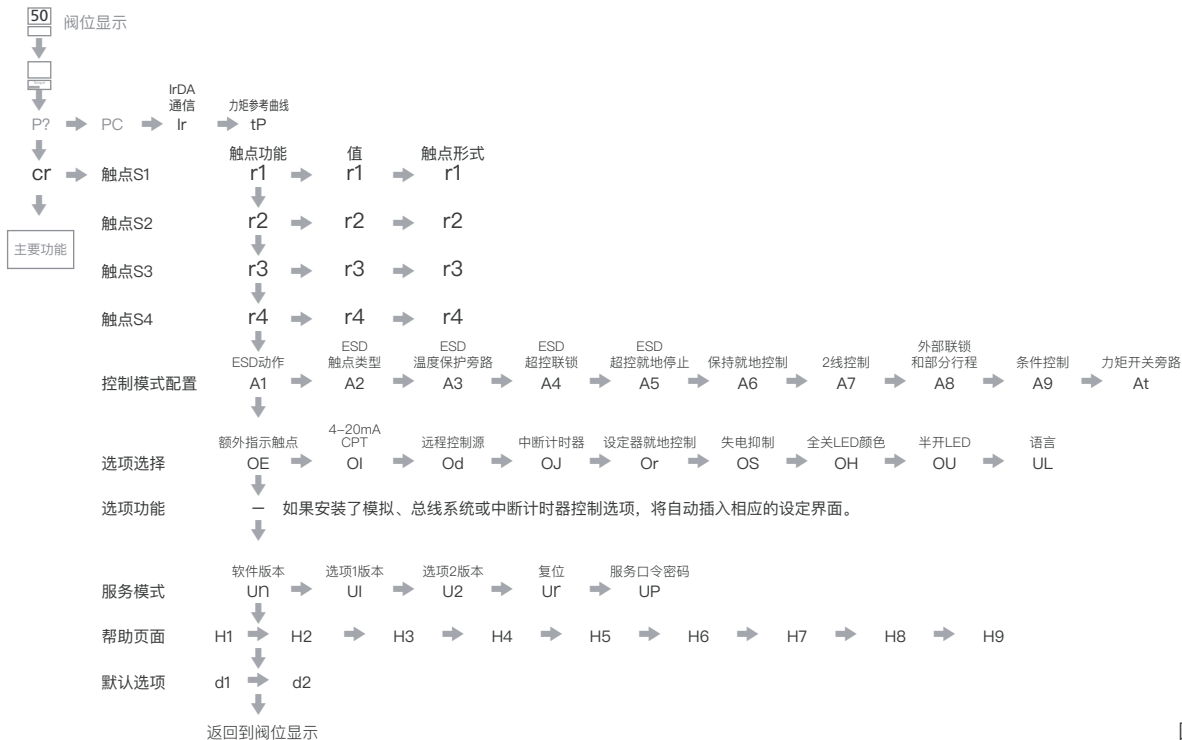


图 9.1 组态设定

## 组态设定

9.1	进入组态设定页面	33
9.2	指示触点S1、S2、S3和S4	34
9.3	控制模式组态	36
9.4	选配额外指示触点S5-S8	39
9.5	选配CPT (4-20mA指示)	40
9.6	选配Folomatic (模拟位置控制)	41
9.7	远程控制源	44
9.8	总线系统选项Pakscan	45
9.9	总线系统选项Modbus	48
9.10	总线系统选项Profibus DP	51
9.11	总线系统选项DeviceNet	54
9.12	总线系统位置控制设定	57
9.13	中断计时器选项	59
9.14	设定器就地控制	61
9.15	失电后抑制操作	61
9.16	LED指示灯	62
9.17	显示屏语言	62
9.18	默认选项	63
10.2	帮助页面	71
10.3	IrDA诊断和组态	76

确定正确完成基本设定后，可按照现场控制和指示要求完成组态设定。

可使用 ➡ 和 ↓ 键完成图9.1所示的各种组态设定。

执行机构的接线图将指明已安装的所有选配件。

设定器标配就地控制[Or]和失电抑制[OS]功能，可选择性使用。

要显示组态设定页面，必须按下 ↓ 键，直到显示[Cr]。

如果选择在检查模式下进入组态设定界面，则显示屏将如图9.2所示。

如果选择在设定模式下进入组态设定界面，则显示屏将如图9.3所示（参见第7节）。



图 9.2



图 9.3

按下 ➡ 键。

## 9.2 指示触点S1、S2、S3和S4

可针对以下某个功能对指示触点S1[r1]、S2[r2]、S3[r3]和S4[r4]分别进行跳断设定：

代码	功能（与显示内容一致）
[CL]	全关限位
[OP]	全开限位
[Po]	开度百分比
[rr]	电机运行
[dC]	关阀
[dO]	开阀
[d?]	动作
[HA]	手动操作
[bL]	动作闪光信号灯
[UA]	阀门报警
[tC]	关阀力矩跳断（关阀方向）
[tO]	开阀力矩跳断（开阀方向）
[tt]	力矩跳断（任意方向）
[tl]	半开力矩跳断（半开位置）
[St]	电机堵转
[LS]	选择停止
[Lo]	选择就地
[rE]	选择远程
[CA]	控制报警
[ES]	ESD启用

[OI]	开阀联锁启用
[CI]	关阀联锁
[IL]	联锁启用
[AA]	执行机构报警
[Ht]	温度开关跳断
[LP]	缺相*
[24]	24V电源中断**
[bA]	电池电量低
[rP]	继电器奇偶校验
[PA]	部分行程启用
[PE]	部分行程错误

S型触点可实现常开[no]或常闭[nc]设定。

触点S2、S3和S4的设定程序与S1的程序一致。

除非在订货时指定，否则指示触点的默认设定如下：

S1	— [CL]全关限位[no]
S2	— [OP]全开限位[no]
S3	— [CL]全关限位[nc]
S4	— [OP]全开限位[nc]

\* [LP]功能不适用于单相和双相电源机型，仅适用于三相电源机型。对于单相和双相电源机型的缺相检测，请使用监视继电器

\*\* [24]功能在三相电源中断的情况下不可用。

r1

## 触点S1 – 功能

34

使用“+”或“-”键显示所需的功能。

按下  键。

显示的功能将闪烁，表示已设定。



将触点S1设定为在阀门全关限位时跳断

按下  键。

r1

## 触点S1 – 值

只有按照[PO]开度设定了继电器功能时，才会显示此页面。

按[PO]设定S型触点功能时，必须设定所需的中间位置值。

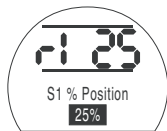
**其他触点功能均无需设定值。**

可以1%为增量在1%至99%的开度之间设定该值。

使用“+”或“-”键显示所需的值。

按下  键。

显示的值将闪烁（存储），表示已设定。



指示25%的开度的值设定

按下  键。

r1

触点S1  
触点形式

使用“+”或“-”键选择[nO] Normally Open（常开）或[nC] Normally Closed（常闭）。

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。



将触点S1设定为常开触点

**注意：**如果选择[PO]开度功能且完成了常开触点设定，则执行机构沿开阀方向动作时将达到设定值。

如需进入S2–S4的设定

按下  键。

## 9.3 控制模式配置

控制模式的组态影响到执行机构在紧急关机、就地控制、远程控制联锁和2线制远程控制条件下的反应。此外，还包括开阀力矩开关旁路功能。除非在订货时指定，否则将按照第63页中的默认组态来设定控制模式的组态。

如有必要更改组态，请遵照本节的说明。

有10种可组态的控制功能：

代码	功能（与显示内容一致）
[A1]	ESD动作
[A2]	ESD触点类型
[A3]	ESD超越状态
[A4]	ESD超越联锁
[A5]	ESD超越就地停止
[A6]	保持就地控制
[A7]	2线远程优先
[A8]	联锁
[A9]	条件控制
[At]	力矩开关旁路

## A1 ESD动作

施加到执行机构的有效ESD信号将超越任何现有的或外加的就地控制或远程控制信号。ESD的超越组态可包括超越电机温度开关、主动联锁或就地停止选择。参见A3、A4和A5。

存在有效的ESD信号时的默认动作是停留[SP] Stay Put（停留）。

按“+”或“-”键选择所需的ESD动作：

[OF] Off（关闭）（ESD时）

[CL] Close（关闭）（ESD时）

[SP] Stay Put（停留）（ESD时）

[OP] Open（开阀）（ESD时）

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。



## A2 ESD触点类型

ESD触点类型默认设定为[nO] Normally Open（常开）。

将执行机构设定为ESD [nO] Normally Open（常开）时，必须施加ESD信号以启用ESD指令。对于ESD [nC] Normally Closed（常闭）设定，必须清除信号以启用指令。按“+”或“-”键选择触点类型。

按下  键。

显示的选项（已存储）将闪烁，表示已设定。




执行机构响应常开ESD触点（外加信号）

## A3 ESD超越温度开关

在ESD期间，ESD超越温度开关默认设定为[OF] No（否）。

在ESD期间，温度开关保持接通并启用。

在ESD期间，可执行电机温度开关旁路操作（仅作为出厂设定的硬接线选项）。有关信息请联系Rotork。

 **危险：执行温度开关旁路操作时，执行机构的危险区域认证无效。**

[A3]的设定应反映温度保护旁路组态的出厂设定。

在ESD期间：

[A3] = [OF] No（否），温度开关启用

[A3] = [On] Yes（是），温度开关旁路





## A4

## ESD超控联锁

ESD超越联锁功能默认设定为[OF] No (否)。ESD动作将不超越施加到执行机构的有效联锁信号。

如果需要外加ESD信号来超越引起ESD动作（同A1设定）的有效联锁功能，请按“+”或“-”键。显示画面将变为[On] Yes (是)。

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。



## A5

## ESD超控就地停止

ESD超越就地停止功能默认设定为[OF] No (否)。ESD将不超越就地停止功能。

如果需要外加ESD信号来超越引起ESD动作（同A1设定）的就地停止功能，请按“+”或“-”键。显示画面将变为[On] Yes (是)。

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。



## A6

## 保持就地控制

执行机构就地按键控制功能默认设定为自动保持[On] Yes (是)。

如需非持续性的执行机构按键控制（微动、点动、一键控制），请按“+”或“-”键。显示画面将变为[OF] No (否)。

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。



## A7

## 2线远程优先

2线远程优先功能默认设定为[SP] Stay Put (停留)。如果同时施加开阀和关阀远程控制信号，则执行机构将停留（停止运行）。参见执行机构的接线图或手册PUB002-002。

使用“+”或“-”键选择所需的优先级：

[OP] 全开

[SP] 停留

[CL] 全关

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。



2线控制 – 停留优先

执行机构交付时联锁设备禁用功能设定为[OF] Disabled (禁用)。关于联锁控制电路, 参见执行机构的接线图或手册PUB002-002。

要启用远程外部联锁功能, 请按“+”或“-”键。

显示画面将变为[On] Enabled (启用)。

按下  键。

显示的选项将闪烁 (存储), 表示已设定。



**注意:** 如果只需要在一个方向上联锁, 则有必要在与另一个方向关联的执行机构端子之间连接一条链路。参见接线图。

执行机构可实现部分行程测试设定, 即使用开阀联锁输入端的外加信号来启动部分行程测试。参见接线图。

部分行程/联锁功能默认设定为[OF] Disabled (禁用)。


要启用部分行程测试功能, 请按“+”或“-”键。

显示画面将变为[PS] Partial Stroke (部分行程)。

按下  键。

显示的选项将闪烁 (存储), 表示已设定。



如需进入部分行程测试设定, 按下  键。

关于部分行程设定的说明, 参见第82页附录A。

需要较高的安全完整性时, 可进行条件控制设定。在该模式下, 远程操作需要两个离散信号。远程控制的条件是同时施加控制信号 (开阀或关阀) 和适当的联锁信号。如其中一个信号失效或失真, 都不会实现远程操作。

联锁功能[A8]必须设定为[On] Enabled (启用)。就地操作无需联锁信号。

条件控制功能默认设定为[OF] Disabled (禁用)。要启用条件控制功能, 请按“+”或“-”键。显示画面将变为[On] Enabled (启用)。

按下  键。

显示的选项将闪烁 (存储), 表示已设定。



力矩开关旁路功能默认设定为[OF] Off (关闭), 但开阀动作期间力矩开关不会被旁路。

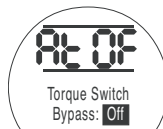
如需在开阀动作期间使力矩开关旁路, 请按“+”或“-”键。

显示画面将变为[On]。

按下  键。

显示的选项将闪烁 (存储), 表示已设定。

开阀时, 力矩开关将从全关限位旁路到5%的开度, 而当关阀时, 将从全开限位旁路到95%的开度。力矩开关旁路后, 超过额定值的力矩和执行机构电机堵转力矩可用于打开“粘滞”阀门。超出此阀位范围时, 力矩设定将恢复到第27页[tC]关阀力矩和第28页[tO]开阀力矩的设定值。



## 9.4 选配额外指示触点

可选配额外指示触点S5 [r5]、S6 [r6]、S7 [r7]和S8 [r8]。

关于功能的配备情况，请查看执行机构的电路图。

具有额外触点选配功能时，S5–S8的设置程序和可用触点功能与S1–S4相同（参见第34页第9.2节）。

除非在订货时指定，否则额外指示触点的默认设定将如下：

S5 [r5] 全关限位

S6 [r6] 全开限位

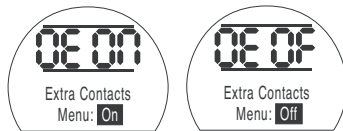
S7 [r7] 半开力矩跳断

S8 [r8] 选择远程

**注意：**若执行机构无额外触点选配功能，则S5–S8的任何设定都不会影响执行机构的指示输出。

## OE 显示屏额外触点设定页面

启用额外触点选配功能后，显示一系列额外的设定页面



按“+”或“—”键选择将额外触点选配设定页面设定为[On]。

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

=按  键进入S5至S8设定页面。

S5至S8的设置程序与S1至S4的设置程序一致。（参见第34页第9.2节）。

## 9.5 选配CPT [OI] – 4–20mA指示器

配有可提供4–20mA模拟位置反馈的CPT的执行机构设定说明。

CPT是附加选配件。可采用内部或外部供电。

关于功能的配备情况和连接细节，请查看接线图。

**注意：**如果执行机构选配了Folomatic和CPT，重新定义CPT后，将需要重新调试Folomatic（参见第41页第9.6节Folomatic [OI]）。



在显示[H]时，CPT的操作工况是：  
Close (关阀) =4mA, Open (开  
阀) =20mA

如需要Close (关阀) =20mA, Open  
(开阀) =4mA，使用“+”或“-”键切  
换至[LO]。

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

## 9.6 选配Folomatic – 模拟量控制

装有用于模拟阀位控制的Folomatic比例控制器的执行机构设定说明。

Folomatic是一个可选控制装置。关于功能的配备情况，请查看执行机构的接线图。

在设定Folomatic选配件的参数之前，请确保已根据第9.7节将“远程控制源[Od]”选择为[bo]。

装有该选配件时，将自动显示Folomatic设定页面。参见执行机构接线图。

本手册列出了Folomatic功能显示顺序，并假定所有的Folomatic功能都将经受检查/设定。

应将执行机构置于“就地”或“停止”控制位置，使模拟输入信号与端子26(+ve)和端子27(-ve)接通（参见接线图）。

## OI Folomatic反馈

在开始调试Folomatic功能之前，必须按外加设定值信号设定Folomatic反馈。



显示[HI]时，20mA信号将对应于开阀。

若关阀对应于较强的输入信号，使用“+”或“-”键切换至[LO] CL=20mA。

按下  键。

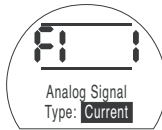
显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

如果在Folomatic调试后修改了[OI]的设定，则必须重新调试Folomatic。

按  键进入Folomatic设定显示菜单。

## FI 模拟信号类型

使用“+”或“-”键为电流输入信号选择[I]电流，或为电压输入信号选择[U]电压。



按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

所选择的信号类型将决定输入信号范围  
页面[Fr] Analog Signal（模拟信号）的显示内容。

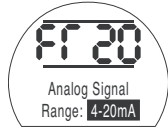
按下  键可显示：

[Fr] Analog Signal（模拟信号）。

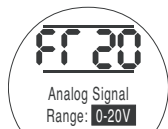
**Fr****输入信号范围**

使用“+”或“-”键在0-5mA或相应电压、0-10mA或相应电压或者0-20mA或相应电压（即4-20mA）范围内选择所需信号。

如果将[Ft]设定为**电流**，将显示电流范围（单位：mA）。如果将[Ft]设定为**电压**，将显示电压范围。



0-20mA范围内选择



0-20V范围内选择

按下 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下 键可显示：  
[FL] Low Set Point Position（低设定值位置）。

**FL****阀位低设定值**

**施加最低设定值信号**

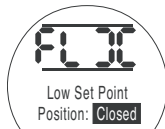
使用“+”或“-”键可选择：

[ ] Closed = 阀门全关

[00] to [99] = 开度百分比

[ ] Open = 阀门全开

以对应于**低**设定值信号。



按下 键。

显示的值将闪烁（存储），表示已设定。

按下 键可显示：  
[FH] High Set Point Position（高设定值位置）。

**FH****阀位高设定值**

**施加最高设定值信号**

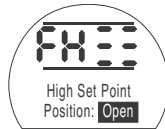
使用“+”或“-”键可选择：

[ ] Closed = 阀门全关

[00] to [99] = 开度百分比

[ ] Open = 阀门全开

以对应于**高**设定值信号。



按下 键。

显示的值将闪烁（存储），表示已设定。

按下 键可显示：  
[Fd] Deadband（死区）。

**Fd****死区调整**

为了避免执行机构发生震荡或响应快速波动的输入信号，必须增加死区。如需更精确的控制，可减小死区。

使用“+”或“-”键选择死区宽度。“00-99”对应于设定值信号的0-9.9%。

注意：最大死区为阀门行程的9.9%。通常情况下，最小死区不应小于1%。



按下 键。

显示的值将闪烁（存储），表示已设定。

按下 键可显示：  
[Ft] Motion Inhibit Time（动作抑制时间）。

## Ft 动作抑制计时器的调整

在执行机构对快速波动的输入信号的响应中引入延迟，以防止不必要的动作。

一旦系统处于稳定状态，执行机构将视必要情况响应输入信号的稳定变化。

使用“+”或“-”键在0-99范围内调整动作抑制时间（单位：秒）。通常，建议动作抑制时间设定值不应少于5秒（参见第61页中的注意事项）。



按下 键。

显示的值将闪烁（存储），表示已设定。

按下 键可显示：

[FA] Loss of Signal（信号丢失）。

## FA 设定值信号丢失时的动作

使用“+”或“-”键启用[On]或禁用[OF]信号丢失时的动作。

[On] — Failsafe（故障安全），通过设定[FF]确定。

[OF] — Go to Low SP（转到低SP）



按下 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

**注意：**故障安全动作“ON”仅适用于使用零点偏移或类比电流输入中断信号范围（例如4-20mA）的系统。

显示[FF]的前提条件是已将[FA]设定为[On]。

按下 键可显示：

[FF] Failsafe Action（故障安全动作）。

## FF 故障安全动作

仅当[FA] Loss of Signal（信号丢失）设定为[On] Failsafe（故障安全）时的故障安全动作。

输入信号丢失时，使用“+”或“-”键选择：

[Lo] — Go to Low SP（转到低SP）位置。

[SP] — Stay Put（停留）

[Hi] — Go to High SP（转到高SP）位置。



按下 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

## FC 手动/自动选择

使用开关输入可选择Folomatic（自动）操作和手动（硬接线远程）操作。这适用于希望超越Folomatic以便从控制室完全手动控制执行机构的情况。

为了尽可能减少调试时间，执行机构出厂时将默认禁用该功能。如需启用该功能，使用“+”或“-”键选择[On] Enabled（启用）。



按下 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

使用执行机构随附的接线图遵照有关如何连接手动/自动选择开关的说明。

此时Folomatic调试完毕。可选择远程控制。

## 9.7

## 远程控制源

以下列出了可用的远程控制形式：

- 1 –标准硬接线控制
- 2 –模拟控制 – 选项Folomatic
- 3 –网络控制，包括：

选项Pakscan

选项Modbus

选项Profibus

选项Foundation Fieldbus

选项DeviceNet

远程控制源的设定将取决于所需的远程控制类型以及所指定和安装的选项。关于远程控制形式，请查看执行机构电路图。

## Od

## 远程控制源

远程控制源的设定将取决于已安装的选项（如有）。

**[rE] Hard-Wired Only (仅硬接线)：**按钮/继电器触点控制。

**[oP] Network (网络)：**Pakscan、Profibus、Modbus、Foundation Fieldbus或DeviceNet控制。

**[bo] Folomatic：**模拟比例控制。

**[OF] Remote Disabled (远程禁用)：**远程控制禁用。

若要更改远程源，按下“+”或“-”键，直到显示出所需的设定。

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。



标准的硬接线远程控制



## 9.8 总线系统选项 Pakscan

包含选配Pakscan现场控制单元的执行机构设定说明 – 具体内容见接线图。

在设定选项Pakscan的参数之前，请确保已根据第9.7节将“远程控制源[Od]”选择为[oP]。

(参见第44页)。

## PA Pakscan节点地址

必须为执行机构Pakscan现场控制单元分配一个唯一的循环节点地址。

要设定或更改地址，执行机构必须处于“环回”状态且与Pakscan环路流量分离。可通过以下两种方式实现环回：

1. 关闭主站。
2. 将执行机构的输入和输出与2线控制环路分离。


使用“+”或“-”键显示所需的循环地址。

需在01–240 (01–F0十六进制) 范围内设定地址。(参见第79页中的表格)。



按下  键。

显示的选项将闪烁 (存储)，表示已设定。

按下  键可显示：

[Pb] Baud Rate (波特率)。

## Pb Pakscan波特率

必须将执行机构Pakscan现场控制单元的波特率设定为环路波特率。对于Pakscan的2线控制环路，所选波特率必须为主站以及环路中包括的所有现场控制单元所通用。

要设定或更改波特率，执行机构必须处于“环回”状态且与Pakscan环路流量分离。

可通过以下两种方式实现环回：

1. 关闭主站。
2. 将执行机构的输入和输出与2线控制环路断开。

使用“+”或“-”键显示所需的波特率。

[01] = 110 波特

[03] = 300 波特

[06] = 600 波特


[12] = 1200 波特

[24] = 2400 波特



按下  键。

显示的选项将闪烁 (存储)，表示已设定。

按下  键可显示：

[PF] Aux I/P Mask (辅助I/P掩码)。

IQ系列执行机构可接受4个辅助输入（AUX1–AUX4）。这些辅助输入用于满足在除Pakscan卡中包含的标准控制和反馈功能之外对补充远程控制或数字辅助输入的需求。也可将远程控制输入和无电压输入组合，以实现（例如）通过外部传感器提供的开闭控制以及高低液位报警指示。

可将PF下显示的十六进制数字视作“软件掩码”。该掩码告知Pakscan卡以下信息：预期的输入类型，即控制或输入信号，以及输入形式，即常开或常闭（有关二进制、十六进制和十进制转换表，参见第79页）。

要解密掩码，需要将数字拆分为两个单独的十六进制字符，且每个十六进制字符都可以细分为4个二进制位。前4位表示功能，后4位表示输入源（称为“反转”）。用图形可以表示为：

左侧十六进制字符		右侧十六进制字符	
Aux 4至1 (功能)		AUX 4至1 (反转)	
数位	4 3 2 1		4 3 2 1

当用于执行机构的远程控制时，功能字符的第4位至第1位已指定如下：

第4位（AUX4） — ESD

第3位（AUX3） — 停止（保持）

第2位（AUX2） — 关阀

第1位（AUX1） — 开阀

（当用于数字信号输入时，简称为AUX 4至AUX 1）

## 规则

### 1. 功能位设定为“0”

任何设定为“0”的功能位表示需将特定的辅助输入视为诸如液位开关或电机运行状态等字段状态报告的数字信号。

如果将相应的反转位设定为“0”，则将断开的触点报告为逻辑“1”，将闭合的触点报告为逻辑“0”（即输入反转）。

如果将相应的反转位设定为“1”，则将断开的触点报告为逻辑“0”，将闭合的触点报告为逻辑“1”（即非反转输入）。

### 2. 功能位设定为“1”

任何设定为“1”的功能位表示需将特定的辅助输入视为执行机构的数字操作指令。

当相应的反转位设定为“0”时，表示常闭触点为指令源，即触点的闭合使输入断电，而触点的断开使输入通电。

当相应的反转位设定为“1”时，表示常开触点为指令源，即触点的闭合使输入通电，而触点的断开使输入断电。

### 3. ESD控制

使用ESD（辅助输入4）时，应将ESD触点模式设定项[A2]设定为默认值[nO]。应将[A1]–ESD方向设定项设定为“开阀”或“关阀”（参见第36页）。

### 4. 停止（保持）控制

通电后，将实现辅助输入的一键式开阀/关阀/ESD控制（非保持）。

断电时，将保持辅助输入的开阀/关阀/ESD控制。

PF

## Pakscan远程辅助输入（续）

## 5. 远程I/P设定

确保选择了正确的[Od] Control Type（控制类型）设定值（参见第44页）。

对于Pakscan，设定为[oP] Network（网络）。

[PF] Aux I/P Mask（辅助I/P掩码）的出厂默认值为[OF] 0000 1111。

## 示例

1. 需要全系列远程控件。“开阀”和“关阀”对应于“常开”，“ESD”和“停止/保持”对应于“常闭”。

辅助I/P    4 3 2 1

功能        1 1 1 1    = F

反转        0 0 1 1    = 3        即，将[PF]设定为[F3]

2. 需要开闭控制以及2个反转数字信号输入（注意：通过此设定，将保持开阀和关阀指令。）

辅助I/P    4 3 2 1

功能        0 0 1 1    = 3

反转        0 0 1 1    = 3        即，将[PF]设定为[33]

3. 只需要ESD输入。要求通过常开触点输入进行一键控制。

辅助I/P    4 3 2 1

功能        1 1 0 0    = C

反转        1 0 0 0    = 8        即，将[PF]设定为[C8]

PF

## Pakscan远程辅助输入

使用“+”或“-”键显示所需的掩码设定值。



辅助输入掩码[OF]

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

有关Pakscan模块的位置设定[OF]，参见第57页。


如果需要Pakscan的位置控制，按下  键。

显示[FL] Low Set Point Position（低设定值位置）（参见第57页）。

## 9.9 总线系统 选项Modbus [OP]

包含选配Modbus RTU模块的执行机构设定说明 – 具体内容见接线图。

在设定选项Modbus的参数之前，请确保已根据第9.7节将“远程控制源[Od]”选择为[oP]。  
(参见第44页)。

 必须重启执行机构电源，才能生效。

## PA Modbus节点地址

必须为Modbus模块分配一个唯一的地址。

要设定地址，必须通过断开RS485总线或关闭主机设备将Modbus模块与主机断开。

使用“+”或“-”键显示所需的地址。

需在（01247至F7十六进制）范围内设定地址。如果输入的地址值超出此范围，则所设定的地址将恢复为01（对于00）或F7（对于F7以上的值）。



按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下  键可显示：  
[Pb] Baud Rate（波特率）。

## Pb Modbus波特率

必须将Modbus模块设定为RS485总线波特率。要设定波特率，必须通过断开RS485总线或关闭主机设备将Modbus模块与主机分离。

使用“+”或“-”键显示所需的波特率：

[01] = 110

[03] = 300

[12] = 1200

[48] = 4800

[19] = 19200

[57] = 57600

[06] = 600

[24] = 2400

[96] = 9600

[38] = 38400

[11] = 115200



按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下  键可显示  
[PF] Aux I/P Mask（辅助I/P掩码）。

IQ系列执行机构可接受4个辅助输入（AUX1 – AUX4）。这些辅助输入用于满足在除Modbus模块中包含的标准控制和反馈功能之外对补充远程控制或数字辅助输入的需求。也可将远程控制输入和无电压输入组合，以实现（例如）通过外部传感器提供的开闭控制以及高低液位报警指示。

可将PF下显示的十六进制数字视作“软件掩码”。该掩码告知Modbus模块以下信息：预期的输入类型，即控制或输入信号，以及输入形式，即常开或常闭（有关二进制、十六进制和十进制转换表，参见第79页）。

要解密掩码，需要将数字拆分为两个单独的十六进制字符，且每个十六进制字符都可以细分为4个二进制位。前4位表示功能，后4位表示输入源（称为“反转”）。用图形可以表示为：

	左侧十六进制字符	右侧十六进制字符
	Aux 4至1（功能）	AUX 4至1（反转）
数位	4 3 2 1	4 3 2 1

当用于执行机构的远程控制时，功能字符的第4位至第1位已指定如下：

第4位（AUX4） – ESD

第3位（AUX3） – 停止（保持）

第2位（AUX2） – 关阀

第1位（AUX1） – 开阀

（当用于数字信号输入时，简称为AUX 4至AUX 1。）

## 规则

### 1. 功能位设定为“0”

任何设定为“0”的功能位表示需将特定的辅助输入视为诸如液位开关或电机运行状态等字段状态报告的数字信号。

如果将相应的反转位设定为“0”，则将断开的触点报告为逻辑“1”，将闭合的触点报告为逻辑“0”（即输入反转）。

如果将相应的反转位设定为“1”，则将断开的触点报告为逻辑“0”，将闭合的触点报告为逻辑“1”（即非反转输入）。

### 2. 功能位设定为“1”

任何设定为“1”的功能位表示需将特定的辅助输入视为执行机构的数字操作指令。

当相应的反转位设定为“0”时，表示常闭触点为指令源，即触点的闭合使输入断电，而触点的断开使输入通电。

当相应的反转位设定为“1”时，表示常开触点为指令源，即触点的闭合使输入通电，而触点的断开使输入断电。

### 3. ESD控制

使用ESD（辅助输入4）时，应将ESD触点模式设定项[A2]设定为默认值[no]。应将[A1]–ESD方向设定项设定为“开阀”或“关阀”（参见第36页）。

### 4. 停止（保持）控制

通电后，将实现辅助输入的一键式开阀/关阀控制。断电时，将保持辅助输入的开阀/关阀控制。ESD始终处于一键控制状态（非保持）。

## 5. 远程I/P设定

确保选择了正确的[Od] Control Type（控制类型）设定值（参见第44页）。

对于Modbus，设定为[oP] Network（网络）。

[PF] Aux I/P Mask（辅助I/P掩码）的出厂默认值为[OF] 0000 1111。

## 示例

1. 需要全系列远程控件。“开阀”和“关阀”对应于“常开”，“ESD”和“停止/保持”对应于“常闭”。

辅助I/P 4 3 2 1

功能 1 1 1 1 = F

反转 0 0 1 1 = 3 即，将[PF]设定为[F3]

2. 需要开闭控制以及2个反转数字信号输入。（注意：通过此设定，将保持开阀和关阀指令。）

辅助I/P 4 3 2 1

功能 0 0 1 1 = 3

反转 0 0 1 1 = 3 即，将[PF]设定为[33]

3. 只需要ESD输入。要求通过常开触点输入进行一键控制。

辅助I/P 4 3 2 1

功能 1 1 0 0 = C

反转 1 0 0 0 = 8 即，将[PF]设定为[C8]

使用“+”或“-”键显示所需的掩码设定值。



按下 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下 键可显示：

[PP] Modbus Parity（Modbus奇偶校验）。

如果使用Modbus奇偶校验位检测，则必须通过主机的奇偶校验位设定来设定模块。

使用“+”或“-”键显示所需的奇偶校验位：

[No] None 无奇偶校验位

[En] Even 偶校验位

[Od] Odd 奇校验位



无奇偶校验位

按下 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

有关Modbus模块的位置设定及信号丢失时的动作设定[OF]，参见第57页。

如果需要Modbus的位置控制及通信中断时的动作，按下 键。按下 键。

显示[FL] Low Set Point Position（低设定值位置）（参见第57页）。

## 9.10 总线系统 选项Profibus DP [OP]

包含选配Profibus DP模块的执行机构设定说明 – 具体内容见接线图。

在设定选项Profibus的参数之前，请确保已根据第9.7节将“远程控制源 [Od]”选择为[oP]。  
(参见第44页)。

⚠ 除非已将GSD文件锁定在Profibus卡上，否则启动时主机可能会覆盖执行机构的任何就地设定。参见以下网站上的出版物PUB088-005：  
[www.rotork.com](http://www.rotork.com)

⚠ 必须重启执行机构电源，才能使更改生效。

## PA Profibus节点地址

必须为Profibus DP模块分配一个唯一的地址。

要设定地址，必须通过断开RS485总线或关闭主机设备将Profibus模块与主机断开。

使用“+”或“-”键显示所需的地址。

需在（01-126至7E十六进制）范围内设定地址（参见第79页的转换表）。如果输入的地址值超出此范围，则所设定的地址将恢复为01（对于00）或7E（对于7E以上的值）。



按下 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下 键可显示：  
[Pb] Baud Rate（波特率）。

⚠ [Pb]与Rotork Profibus DP Mk.2卡无关。

因此，如果安装了Rotork Profibus DP Mk.2卡，请按下 键显示：  
[PF] Aux I/P Mask（辅助I/P掩码）。

IQ系列执行机构可接受4个辅助输入（AUX1–AUX4）。这些辅助输入用于满足在除Profibus模块中包含的标准控制和反馈功能之外对补充远程控制或数字辅助输入的需求。也可将远程控制输入和无电压输入组合，以实现（例如）通过外部传感器提供的开闭控制以及高低液位报警指示。

可将PF下显示的十六进制数字视作“软件掩码”。该掩码告知Profibus模块以下信息：预期的输入类型，即控制或输入信号，以及输入形式，即常开或常闭（有关二进制、十六进制和十进制转换表，参见第79页）。

要解密掩码，需要将数字拆分为两个单独的十六进制字符，且每个十六进制字符都可以细分为4个二进制位。前4位表示功能，后4位表示输入源（称为“反转”）。用图形可以表示为：

	左侧十六进制字符	右侧十六进制字符
	Aux 4至1（功能）	AUX 4至1（反转）
数位	4 3 2 1	4 3 2 1

当用于执行机构的远程控制时，功能字符的第4位至第1位已指定如下：

第4位（AUX4） – ESD

第3位（AUX3） – 停止（保持）

第2位（AUX2） – 关阀

第1位（AUX1） – 开阀

（当用于数字信号输入时，简称为AUX 4至AUX 1。）

## 规则

### 1. 功能位设定为“0”

任何设定为“0”的功能位表示需将特定的辅助输入视为诸如液位开关或电机运行状态等字段状态报告的数字信号。

如果将相应的反转位设定为“0”，则将断开的触点报告为逻辑“1”，将闭合的触点报告为逻辑“0”（即输入反转）。

如果将相应的反转位设定为“1”，则将断开的触点报告为逻辑“0”，将闭合的触点报告为逻辑“1”（即非反转输入）。

### 2. 功能位设定为“1”

任何设定为“1”的功能位表示需将特定的辅助输入视为执行机构的数字操作指令。

当相应的反转位设定为“0”时，表示常闭触点为指令源，即触点的闭合使输入断电，而触点的断开使输入通电。

当相应的反转位设定为“1”时，表示常开触点为指令源，即触点的闭合使输入通电，而触点的断开使输入断电。

### 3. ESD控制

使用ESD（辅助输入4）时，应将ESD触点模式设定项[A2]设定为默认值[no]。应将[A1]–ESD方向设定项设定为“开阀”或“关阀”（参见第36页）。

### 4. 停止/保持控制

通电后，将实现辅助输入的一键式开阀/关阀控制。断电时，将保持辅助输入的开阀/关阀控制。ESD始终处于一键控制状态（非保持）。



PF

## Profibus远程辅助输入（续）

## 5. 远程源设定[Od]

确保选择了正确的[Od] Control Type（控制类型）设定值（参见第44页）。

对于Profibus，设定为[OP] Network（网络）。

[PF] Aux I/P Mask（辅助I/P掩码）的出厂默认值为[OF] 0000 1111。

## 示例

1. 需要全系列远程控件。“开阀”和“关阀”对应于“常开”，“ESD”和“停止/保持”对应于“常闭”。

辅助I/P    4 3 2 1

功能        1 1 1 1    = F

反转        0 0 1 1    = 3        即，将[PF]设定为[F3]

2. 需要开闭控制以及2个反转数字信号输入。（注意：通过此设定，将保持开阀和关阀指令。）

辅助I/P    4 3 2 1

功能        0 0 1 1    = 3

反转        0 0 1 1    = 3        即，将[PF]设定为[33]

3. 只需要ESD输入。要求通过常开触点输入进行一键控制。

辅助I/P    4 3 2 1

功能        1 1 0 0    = C

反转        1 0 0 0    = 8        即，将[PF]设定为[C8]

PF

## Profibus远程辅助输入

使用“+”或“-”键显示所需的掩码设定值。



按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

如果需要Profibus的位置控制及通信中断时的动作，按下  键。

显示[FL] Low Set Point Position（低设定值位置）（参见第57页）。

## 9.11 选项DeviceNet

包含选配DeviceNet DFU模块的执行机构设定说明 – 具体内容见接线图。

在设定选项DeviceNet的参数之前，请确保已根据第9.7节将“远程控制源[Od]”选择为[oP]。  
(参见第44页)。

⚠ 必须重启执行机构电源，才能使更改生效。

## PA DeviceNet节点地址

必须为DeviceNet模块分配一个唯一的地址。

使用“+”或“-”键显示所需的地址。

需在(0163至3F十六进制)范围内设定地址。参见第79页的转换表。如果输入的地址值超出此范围，则所设定的地址将恢复为01(对于00)或3F(对于3F以上的值)。



按下  键。

显示的选项将闪烁(存储)，表示已设定。

按下  键可显示：  
[Pb] Baud Rate (波特率)。

## Pb DeviceNet波特率

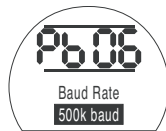
必须将DeviceNet模块设定为DeviceNet总线波特率。

使用“+”或“-”键显示所需的波特率：

[01] = 125 k 波特

[03] = 250 k 波特

[06] = 500 k 波特



按下  键。

显示的选项将闪烁(存储)，表示已设定。

按下  键可显示：  
[PF] Aux I/P Mask (辅助I/P掩码)。

IQ系列执行机构可接受4个辅助输入（AUX1–AUX4）。这些辅助输入用于满足在除DeviceNet模块中包含的标准控制和反馈功能之外对补充远程控制或无电压数字辅助输入的需求。也可将远程控制输入和无电压输入组合，以实现（例如）通过外部传感器提供的开闭控制以及高低液位报警指示。

可将PF下显示的十六进制数字视作“软件掩码”。该掩码告知DeviceNet模块以下信息：预期的输入类型，即控制或输入信号，以及输入形式，即常开或常闭

要解密掩码，需要将数字拆分为两个单独的十六进制字符，且每个十六进制字符都可以细分为4个二进制位。前4位表示功能，后4位表示输入源（称为“反转”）。用图形可以表示为：

	左侧十六进制字符	右侧十六进制字符
	Aux 4至1（功能）	AUX 4至1（反转）
数位	4 3 2 1	4 3 2 1

当用于执行机构的远程控制时，功能字符的第4位至第1位已指定如下：

第4位（AUX4） – ESD

第3位（AUX3） – 停止（保持）

第2位（AUX2） – 关阀

第1位（AUX1） – 开阀

（当用于数字信号输入时，简称为AUX 4至AUX 1。）

## 规则

### 1. 功能位设定为“0”

任何设定为“0”的功能位表示需将特定的辅助输入视为诸如液位开关或电机运行状态等字段状态报告的数字信号。如果将相应的反转位设定为“0”，则将断开的触点报告为逻辑“1”，将闭合的触点报告为逻辑“0”（即输入反转）。

如果将相应的反转位设定为“1”，则将断开的触点报告为逻辑“0”，将闭合的触点报告为逻辑“1”（即非反转输入）。

### 2. 功能位设定为“1”

任何设定为“1”的功能位表示需将特定的辅助输入视为执行机构的数字操作指令。

当相应的反转位设定为“0”时，表示常闭触点为指令源，即触点的闭合使输入断电，而触点的断开使输入通电。

当相应的反转位设定为“1”时，表示常开触点为指令源，即触点的闭合使输入通电，而触点的断开使输入断电。

### 3. ESD控制

使用ESD（辅助输入4）时，应将ESD触点模式设定项[A2]设定为默认值[no]。应将[A1]–ESD方向设定项设定为“开阀”或“关阀”（参见第36页）。

### 4. 停止（保持）控制

通电后，将实现辅助输入的一键式开阀/关阀控制。断电时，将保持辅助输入的开阀/关阀控制。ESD始终处于一键控制状态（非保持）。

### 5. 远程I/P设定

确保选择了正确的[Od] Control Type（控制类型）设定值（参见第44页）。

对于DeviceNet，设定为[OP] Network（网络）。

[PF] Aux I/P Mask（辅助I/P掩码）的出厂默认值为[OF] 0000 1111。

#### 示例

1. 需要全系列远程控件。“开阀”和“关阀”对应于“常开”，“ESD”和“停止/保持”对应于“常闭”。

辅助I/P    **4 3 2 1**

功能        1 1 1 1    = F

反转        0 0 1 1    = 3        即，将[PF]设定为[F3]

2. 需要开闭控制以及2个反转数字信号输入。（注意：通过此设定，将保持开阀和关阀指令。）

辅助I/P    **4 3 2 1**

功能        0 0 1 1    = 3

反转        0 0 1 1    = 3        即，将[PF]设定为[33]

3. 只需要ESD输入。要求通过常开触点输入进行一键控制。

辅助I/P    **4 3 2 1**

功能        1 1 0 0    = C

反转        1 0 0 0    = 8        即，将[PF]设定为[C8]

使用“+”或“-”键显示所需的掩码设定值。



按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

有关DeviceNet模块的位置设定及信号丢失时的动作设定[OF]，参见第57页。


## 9.12 总线系统定位控制设定

如果Pakscan、Modbus、DeviceNet或Profibus的系统控制要求阀门进行定位控制“DV”（所需值 - 对应于所需位置的值的），则需要设定本节中的控制参数。“信号丢失时的动作”参数仅适用于Modbus和Profibus系统。

“有限范围定位”是一个可选项，可使限位0%和100%的位置不同于数字“全关限位”和“全开限位”指令所使用的位置。可以通过[FL] Low Set Point Position（低设定值位置）和[FH] High Set Point Position（高设定值位置）页面设定有限范围定位。

应注意的是，执行机构将通过使阀门动作到设定限位来响应数字“开阀”或“关阀”主机指令，不论定位控制设定值如何。

死区和动作抑制时间的设定会影响准确性和响应时间。

 除非已将GSD文件锁定在Profibus卡上，否则启动时主机可能会覆盖执行机构的任何就地设定。参见以下网站上的出版物PUB088-005：  
[www.rotork.com](http://www.rotork.com)

## FL 0% DV时的总线系统阀位

[FL] Low Set Point Position（低设定值位置）是发送0%指令时执行机构将到达的位置。

注意：[FL]设定位置将作为0%报告给主机。执行机构显示屏将报告限位设定范围内的开度百分比。

默认设定将0%作为全关限位。

使用“+”或“-”键选择0%指令的所需阀位。



0% DV = 阀门全关

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下  键可显示：  
[FH] High Set Point Position（高设定值位置）。

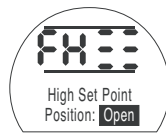
## FH 100% DV时的总线系统阀位

[FH] High Set Point Position（高设定值位置）是发送100%指令时执行机构将到达的位置。

注意：[FH]设定位置将作为100%报告给主机。执行机构显示屏将报告限位设定范围内的开度百分比。

默认设定将100%作为全开限位。

使用“+”或“-”键选择100%指令的所需阀位。



100% DV = 阀门全开

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下  键可显示：  
[Fd] Deadband（死区）。

## Fd 总线系统死区调整

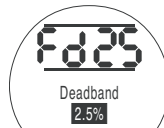
57

所有定位指令均需遵守死区公差。

死区设定了执行机构的预期定位精度，并取决于多种因素，包括执行机构输出速度、圈数和阀门力矩。如果将死区设定得过低，则阀门可能会在设定值附近“振荡”。

使用“+”或“-”键显示所需的设定值：

[00]至[99] - 阀门行程的0%至9.9%。



按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下  键可显示：  
[Ft] Motion Inhibit Time（动作抑制时间）。

## Ft 总线系统动作抑制时间 (MIT)

通过动作抑制时间设定连续位置指令的最短执行周期。如果执行连续定位，则可用于减少每小时起动次数并消除波动的情况。

在保持可接受控制的同时设定尽可能长的时间将可最大限度地延长电动阀的使用寿命。

使用“+”或“-”键显示所需的设定值：

[00] to [99] = 0至99秒



按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下  键显示：

[FA] Loss of Signal (信号丢失)

(仅限Modbus、Profibus和DeviceNet)。

## FA Modbus、Profibus和DeviceNet信号丢失时的动作

可以将Modbus、Profibus和DeviceNet模块设定为通过定位阀门对主机通信中断做出响应。Modbus检查一般总线通信是否中断，而Profibus和DeviceNet检查自身专用的通信是否中断。

默认设定为关闭[OFF]，默认暂停时间为255秒。

使用“+”或“-”键显示所需的设定值：

[On] Failsafe (故障安全)，通过设定[FF]确定

[OF] Go to Low SP (转到低SP) 位置。



故障安全动作启用

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下  键显示：

[FF] Failsafe Action (故障安全动作)。

## FF Modbus、Profibus和DeviceNet故障安全动作

启用[FA]时Modbus、Profibus和DeviceNet的故障安全动作。

使用“+”或“-”键显示所需的设定值：

[Lo] Go to Low SP (转到低SP) 位置。

[SP] Stay put (停留)

[Hi] Go to High SP (转到高SP) 位置。



按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

## 9.13 中断计时器选项

包含中断计时器的执行机构设定说明。

中断计时器可以通过执行机构进行脉冲式“停止/开始”操作，以响应就地和远程控制指令。

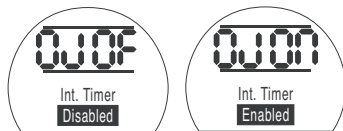
这可以有效地增加阀门的行程时间，并可以进行调整以防止管道中的液压冲击（水锤作用）和流量波动。

中断计时器是一个选配附加功能 – 具体内容见接线图。

### OJ 中断计时器启用/禁用

安装后，计时器可用于操作。

中断计时器不能用设定器来启用或禁用。



中断计时器禁用

中断计时器启用

当计时器选项可用时，可以通过按下 ↓ 键访问其他一系列设定。

**注意：**如果计时器选项不可用，按下 ↓ 键将无法访问设定。

可按下 ↓ 键以显示中断计时器的设定页面。

### Jd 中断计时器方向

计时器方向的默认值为[CL]，计时器操作将在关闭时开始并在开启时停止 – 在全关位置附近进行脉冲操作。

如果在全开位置附近需要脉冲操作以在关闭时停止并在开启时开始，使用“+”或“-”键。

显示屏上将变为[OP] Opening (开阀)。

按下 ← 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。



在全关位置附近进行脉冲操作

**注意：**指令[Jc]和[Jo]用于在全关位置附近的计时器操作。若要在全开位置附近计时，将[Jc]的开始改为停止，将[Jo]的停止改为开始。

按下 → 键可显示：

[Jc] Timer Start Position (计时器开始位置)。

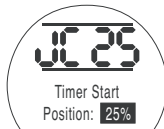
### Jc 关阀行程的计时器开始位置

使用“+”或“-”键选择在阀门关闭时的计时器开始位置。

[Jc] Closed = 阀门全关

[00] to [99] = 开度百分比

[≡≡] Open = 阀门全开



计时器设定为在关闭阀门达到25%的开度时开始脉冲操作

按下 ← 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

如果在关阀行程中不需要计时，则选择[Jc]至[Jc]阀门全关位置。

按下 → 键可显示：

[Jo] Timer Stop Position (计时器停止位置)。

## JO 开阀行程的计时器停止位置

使用“+”或“-”键选择在阀门打开时的计时器停止位置。

[ Ⅱ ] Closed = 阀门全关  
[00] to [99] = 开度百分比  
[≡≡] Open = 阀门全开



计时器设定为在打开阀门达到25%的开度时停止脉冲操作

按下 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

如果在开阀行程中不需要计时，则选择[JO]至[ Ⅱ ]。

按下 键可显示：  
[Jn] Timer On Time（计时器开启时间）。

## Jn 接触器接通时间

使用“+”或“-”键在1至99秒的范围内选择执行机构运行时间。



执行机构运行时间设定为5秒

按下 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下 键可显示：  
[JF] Timer Off Time（计时器关闭时间）。

## JF 接触器断开时间

使用“+”或“-”键在1至99秒的范围内选择执行机构停止时间。



执行机构关闭时间设定为25秒

按下 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

按下 键可显示：  
[JE] Timer Override ESD（计时器ESD超越）（参见第61页中的注意事项）。

## JE ESD超控中断计时器

当执行机构处于ESD信号指令下时，中断计时器可能会被超越。这意味着执行机构将在ESD指令下不进行“停止/开始”动作而运行至限位。

参见[A1]–[A3]（有关ESD设定，参见第36页）。

ESD超越中断计时器默认为[OF] No（否）。在ESD动作期间，中断计时器将继续“停止/开始”动作。

如果ESD必须超越计时器，使用“+”或“-”键以显示[On] Yes（是）。



ESD超越计时器关闭

按下 键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。



## 示例

装有中断计时器并按本说明所示示例设定的执行机构将在以下条件下运行：

额定速度，从全开到25%开度。

1/6额定速度，从25%开度到全关、从全关到25%开度。

额定速度，从25%开度到全开。

## 注意

如果安装了Folomatic选项并启用了中断计时器，Folomatic动作抑制计时器必须调整到与中断计时器“触点断开”时间相同。

否则，将导致执行机构按较低的时间响应，这可能导致控制或工艺问题。

对于“ON”和“OFF”，超过99秒的时间适用于Rotork。

## 9.14 设定器就地控制[Or]

设定器就地控制的默认设定是[OF] Control Disabled (控制禁用)。

要启用设定器控制，按下“+”或“-”键选择[On]。

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

当红色控制选择旋钮在“Local（就地）”时，设定器控制键处于激活状态（参见第17页）。



设定器就地控制启用

### 仅限防爆执行机构

（不附带红色/黑色选择旋钮）。


对于控制，[Or] Vandal Resist（防爆）的选择如下：

[On] Local Only（仅限就地）。

[OF] Control Disabled（控制禁用）。

[rE] Remote Only（仅限远程）。

## 9.15 失电后抑制操作[OS]

 该防护选项的默认设定是禁用[OF]。禁用时，如果电池电量不足，在停电期间不要手动操作执行机构，因为无法跟踪位置的变化 – 参见第6页的电池电量状态显示。如果发生这种情况，在进行电动操作之前，必须重新设定限位 – 参见第27页的LC/LO。锁定手自动切换杆可以防止手动操作 – 参见第3页第3.1节。




该防护功能可以通过使用“+”或“-”键选择[On]来启用。

按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。

当防护功能启用时，如果在上电后检测到电池电量不足，执行机构将抑制电动操作，并通过执行机构的报警显示屏显示失电抑制（参见第5页），并且监视继电器将断电。必须重新设定限位并更换电池 – 参见第66页。

按下  键可显示：

[OH] Close Colour（全关颜色）。

## 9.16 LED指示灯

IQ系列执行机构显示屏上的LED颜色可由用户组态。这些菜单让您设定全关LED颜色和半开LED的开启或关闭。

## OH 全关LED颜色

默认的全关限位指示灯颜色是[gr] Green (绿色)。

如果在全关限位需要红色指示，按下“+”或“-”键。

显示屏上将变为[rE] Red (红色)。

按下  键。

显示的选项将闪烁 (存储)，表示已设定。



按下  键可显示：  
[OU] Mid-Travel LED (半开LED)。

## OU 中间位置LED

中间位置位置指示灯颜色的默认设定是[Of] Off (关闭)。


如果需要半开LED指示，按下“+”或“-”键。

显示屏上将变为[On] On (开启)。

按下  键。

显示的选项将闪烁 (存储)，表示已设定。



按下  键可显示：  
[UL] Language (语言)。

## 9.17 显示屏语言

### UL 语言

显示屏的默认文本语言是英语。如果在订货时指定了语言，则执行机构在发货前将设定为指定的语言。

按下“+”或“-”键查看其他语言。

可用的标准语言：

德语Deutsch

法语Français

西班牙语Español

根据指定的语言，执行机构可能只提供英语和另一种语言。



## 9.18 默认选项[d1]和[d2]

在发货前，IQ系列执行机构的所有功能均已按Rotork默认（标准）设定（详见下表）进行了组态。若有要求，将使用订单指定的替代设定。现场调试时，输入的设定将覆盖Rotork的默认设定，并且“当前”设定将与其余未调整的默认设定一起用于操作。

如果在调试过程中遇到困难，可以恢复默认设定，将执行机构组态恢复到其原始制造状态。然后必须重新开始现场调试。

有两个级别的默认设定：

**d1 Rotork标准或客户指定的基本和组态设定。**

**d2 只有限位 – 出厂设定限位。**

**注意：** 与控制选项Folomatic、Pakscan、Modbus、Profibus和Foundation Fieldbus相关的设定不受d1或d2影响。功能将保持设定。

如果输入d1，则限位以外的所有基本设定和组态设定都将恢复为默认设定。关于Rotork标准设定，参见下表。因而，必须检查并按要求重置基本设定（限位除外）和组态设定（参见第22页中的“基本设定”和第31页中的“组态设定”）。

如果输入d2，限位将被重新设定，执行机构的位置为50%。然后必须重新设定限位以适应阀门（参见第20页的“基本设定”）。

**适用于IQ系列执行机构的Rotork标准默认设定[d1]：**

功能	[d1]	默认设定
[P?] 口令密码		不受影响 — 将保持设定
[lr] lrDA — Insight	[on]	lrDA 启用

### 基本设定

[C1] 关阀方向	[C]	顺时针
[C2] 关阀方式	[Cl]	限位关阀
[C3] 开阀方式	[Cl]	限位开阀
[tC] 关阀力矩	[40]	额定值的40%
[tO] 开阀力矩	[40]	额定值的40%

### 组态设定

[r1] 指示触点S1	[Cl]/[nO]	关阀，常开
[r2] 指示触点S2	[OP]/[nO]	开阀，常开
[r3] 指示触点S3	[Cl]/[nC]	关阀，常关
[r4] 指示触点S4	[OP]/[nC]	开阀，常关
[A1] ESD动作	[SP]	停留（ESD时）
[A2] ESD触点类型	[nO]	常开（为ESD接通）
[A3] ESD温度开关超越	[OF]	在ESD期间温度开关启用
[A4] ESD超越联锁	[OF]	在ESD期间联锁启用
[A5] ESD超越就地停止	[OF]	在ESD期间就地停止启用
[A6] 保持就地控制	[On]	保持在就地控制

## 9.18 默认选项[d1]和[d2] (续)

### Rotork标准默认设定[d1] (续):

功能	[d1]	默认设定
[A7] 2线远程控制	[SP]	停留 (2线信号)
[A8] 联锁	[OF]	I/L功能禁用
[A9] 条件控制	[OF]	功能禁用
[AE] 力矩开关旁路	[OF]	功能禁用
[OE] 选配额外指示触点	[OF]	除非已安装。见接线图
[OI] 选配CPT	[HI]	关阀时4mA
[Od] 远程源	[rE]	除非安装了选项 (参见第44页第9.7节。)
[OJ] 中断计时器选项	[OF]	除非已安装。见接线图
[Or] 设定器就地控制	[OF]	设定器控制禁用
[OS] 失电抑制	[OF]	防护关闭

### 选配额外指示触点 (如安装) - 参见接线图

[r5] 指示触点S5	[CI]/[nO]	关阀, 常开
[r6] 指示触点S6	[OP]/[nO]	开阀, 常开
[r7] 指示触点S7	[tl]/[nO]	半开力矩跳断, 常开
[r8] 指示触点S8	[rE]/[nO]	选择远程, 常开

Rotork标准默认设定如有变动, 恕不另行通知。如果在订货时指定, [d1]设定将按要求进行组态。

若要恢复[d1]设定, 在显示[d1]时

按下  键。

设定指示条将闪烁, 表示[d1]默认设定已恢复

若要恢复出厂设定限位 (执行机构位于50%), 在显示[d2]时

按下  键。

设定指示条将闪烁, 表示[d2]默认限位已恢复。

 现在必须重新设定限位。参见第29页。



显示[d1]



显示[d2]

## 维护

每台Rotork执行机构在发货前都已经进行过全面检测，如果按照本手册中的说明进行安装、密封和调试，则可提供多年无故障的运行。

IQ系列执行机构采用了独特的双密封、非侵入式外壳，可为执行机构组件提供完整保护。

例行检查不得拆下罩壳，否则将对执行机构的可靠性产生显著影响。

控制模块电气罩壳上贴有Rotork质量控制封条。不得拆下罩壳，因为模块中不含现场可维修的组件。

在进行任何维护或检查前，必须断开执行机构所有电源，更换电池除外。

在拆卸执行机构罩壳前，必须断开电源 – 参见电池更换指导说明。

常规维护包括如下内容：

- \* 检查执行机构与阀门间连接的螺栓是否紧固。
  - \* 确保对阀杆和驱动螺母进行适当清洁和润滑。
  - \* 如果电动阀门很少操作，应制定一份日常运行计划。
  - \* 每5年更换一次执行机构电池。
  - \* 检查执行机构外壳是否损坏、松动或丢失紧固件。
  - \* 确保执行机构上不能有过多的灰尘或污物。
  - \* 检查是否有润滑油泄漏。
- (有关润滑剂，参见第78页)。

## 执行机构电池

当主电源断开时，电池会给执行机构位置更新电路和位置显示屏（LCD）供电。在主电源断开的情况下，它可确保手动操作时能够更新和显示当前位置。

执行机构的任何设定均无需依靠电池。

## ⚠ 警告：

**执行机构齿轮箱内的电池座可保护用户免受执行机构内部触电的危险，因此不可损坏。若要电池座从执行机构齿轮箱中移除，必须隔离或断开执行机构。**

IQ系列执行机构的电池内加入了一个独特的电路，有效地减少了整体电耗，大大延长了电池的使用寿命。

**⚠ 在正常情况下，电池的更换间隔不应超过5年。环境温度和运行工况可能会影响电池寿命。**

电池电量状态由执行机构显示屏上的图标指示，参见第3.4节“报警指示”（第5页）。

如果显示的是电池图标，则必须更换电池。

## 更换电池

如果执行机构位于危险区域内，在拆卸和/或更换电池之前，应先获得“带电操作许可”或遵照当地其他法规进行。

如果在主电源断开的情况下拆卸电池，将导致存储的数据记录器记录时间参考值在没有主电源和电池电源期间丢失。因此，建议在执行机构主电源接通的情况下更换电池。

如果没有主电源，或者主电源在电池电量耗尽时已断开，建议在更换电池后检查执行机构的限位（参见第22页的第8节“调试 – 基本设定”）。

## 拆卸电池

必须将执行机构红色旋钮选为“停止”（参见第3页）。在主齿轮箱上，手轮中心附近，有一个贴有标签的密封盖，电池就位于密封盖内。

使用合适的内六角扳手卸下密封盖，保证O形圈仍在密封盖上。从电池端子上摘下连接线。用黑色拉带将电池从橡胶密封槽内拉出。



图 10.1

### 电池类型

对于欧洲危险区域认证 (ATEX) 的执行机构，仅使用Ultralife U9VL二氧化锰锂电池。

对于FM和CSA认证的外壳，使用Ultralife U9VL二氧化锰锂电池。也可以使用相同等级的UL认证的电池。

对于防水型 (WT) 执行机构外壳，可使用Ultralife U9VL二氧化锰锂电池，也可使用相同等级的9V电池。

如果对正确的电池类型有疑问，请联系Rotork。

### 安装新电池

将拉带套在新电池上，并插入橡胶密封槽中。将连接线与电池端子连接好。将电池密封盖装回并确保O形圈完好及安装正确。用合适的内六角扳手按 8 Nm (6 lbsft) 的力矩将密封盖旋紧。

### 润滑油

除非订货时指定用于极端气候条件，否则Rotork执行机构在发货前装入SAE 80EP型润滑油，适用的环境温度范围为-22°F / -30°C至160°F / 70°C。

IQ系列执行机构无需定期更换润滑油 (参见第78页的第11节“重量及油量”)。

### 力矩和位置监视

IQ系列执行机构的标准组态包括了实时、瞬时力矩及位置监视功能。

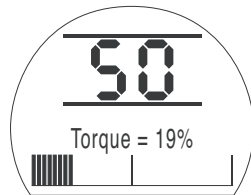
在操作期间，力矩及位置可用于监视阀门的运行状态。可以评估过程变化（压差等）的影响。可检测出阀门行程中较紧的点，还可通过测量全行程中的力矩来设定力矩值（参见第27、28页）。

使用设定器，可以按如下所述将显示屏设定为显示力矩和位置：

在执行机构显示当前位置的情况下，使用设定器

#### 按下↓键。

显示屏下部将显示百分比形式的力矩值，并用条形图表示。



示例显示了在50%开度下，产生的力矩为额定值的19%。力矩显示范围：额定力矩的[00]到[99]%，增量为1%。对于超过99%的力矩值，显示屏将显示[HI]。

位置显示范围：

[11]	= 阀门全关
[00] to [99]	= 开度百分比
[≡≡]	= 阀门全开

对于静止的执行机构，显示屏将显示执行机构所施加的实际力矩值。

若要保持力矩和位置显示，按下“+”或“-”键。从最后一次按键操作开始，该显示将保持大约5分钟。

### 力矩 – 参考曲线

仅提供文字显示的IQ型号。

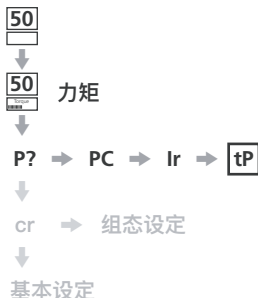
只有在设定模式下才可见。参见第20页第7节。

该功能允许用户存储一个参考力矩曲线，可用于计划和确定定期维护。

在调试完成后并且工艺在正常条件下运行时，可以在整个行程中获取“调试时”的力矩测量曲线并存储在数据记录器中。存储的力矩参考曲线可以与后来使用Rotork Insight的力矩曲线进行比较，以确定阀门和/或工艺的性能随时间或在不同条件下的变化。

### 存储参考曲线


力矩参考曲线[tP]页面的位置如下所示：



执行机构在供货时都没有存储参考曲线。若要存储参考曲线，在正常的工艺条件下对执行机构进行电动操作完成一个行程。


完成参考行程（从关到开/从开到关）后，停止执行机构。

在提供的设定器上按两次 ↓ 箭头键，显示口令密码页面。参见第20页第7节。

输入正确的口令密码并按下  键，应短暂显示“口令密码正确”，并出现设定指示条。

按3次 → 箭头键，显示[tP]页面：



按下  键可将最后测得的“参考”关-开和开-关力矩曲线储存在数据记录器内。

同时按下 → 和 ↓ 键，返回位置显示。

如图10.2所示，可以使用IQ Insight软件查看和分析参考曲线和当前曲线。

IQ Insight可免费获得，请访问 [www.rotork.com](http://www.rotork.com)。

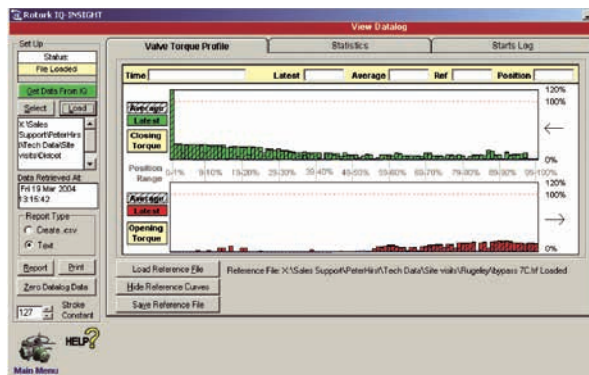


图 10.2

**故障排除**

IQ系列执行机构是世界上首款无需拆除电气罩壳即可调试和查询的执行机构。帮助页面的诊断功能让您能够快速、完整地故障查找。

**问：通电后，执行机构显示屏没有背光。位置指示灯不亮。哪里出问题了？**

**答：**在电源接通的情况下，执行机构显示屏应该有背光（参见第4页第3.3节 – 执行机构显示屏）。

检查是否有三相电源，并且是执行机构铭牌上标明的正确电压。测量执行机构接线插头的端子1、2、3间的相间电压。

**问：在断电的情况下，执行机构不显示位置。哪里出问题了？**

**答：**在电源断开的情况下，执行机构电池只会给位置指示液晶显示屏供电。

（参见第4页第3.3节 – 执行机构显示屏）。

如果显示屏为空白，则必须更换执行机构电池，并重新设定行程限位（参见第65页第10节 – 执行机构电池）。

**Pro版设定器下载和上传**

Pro版设定器包含一项功能，允许用户提取IQ系列执行机构的组态和数据记录器文件并存储在设定器中。


存储的文件可以在运行IQ Insight的PC上查看。还可以使用该设定器将存储的组态文件上传到IQ系列执行机构，以便将相同的设定复制到多个装置上（限位必须单独设定）。

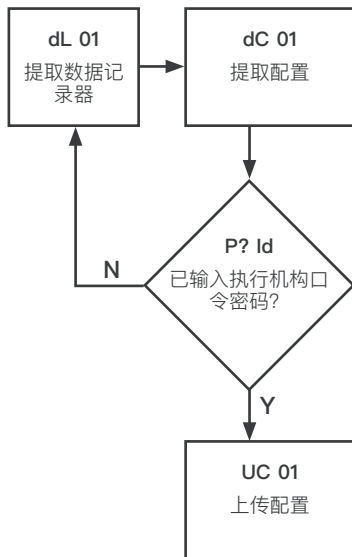
IQ Insight可免费获得，请访问 [www.rotork.com](http://www.rotork.com)。

**使用新功能**

数据记录器和组态文件可以提取并存储在设定器中，无需输入口令密码。如果要将组态文件从设定器上传到执行机构，首先必须正确输入执行机构的口令密码 – 详见第20页第7节。

**访问菜单**

当按下Pro版设定器下载键时，就可以进入下载/上传菜单。IrDA通信被初始化，设定器显示屏中的绿色LED将闪烁。然后，用户有30秒的时间与执行机构进行“连接”。

**下载/上传菜单结构**



## 10.1

## Pro版设定器下载和上传（续）

## 下载和存储IQ数据记录器文件

按下  键。

设定器显示屏中的绿色LED将开始闪烁。

将设定器对准执行机构显示屏


一旦成功建立通信，将显示“提取数据记录器”页面：

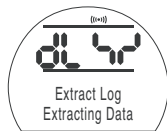


“提取数据记录器”页面

**注意：**提供非文字显示的IQ系列执行机构只显示代码/符号。

该页面默认显示“存储位置01”。数据记录器总共有四个可用的存储位置，可通过按“+”或“-”键选择。

当选择了所需的存储位置后，按下  键，开始提取。将显示以下页面：



“提取记录”页面

**注意：**提供非文字显示的IQ系列执行机构只显示代码/符号。

一个完整数据记录器的提取过程大约需要35秒（非文字显示需要2分钟）。提取成功后，将恢复到“提取记录”页面。如果在下载过程中遇到错误，[dL Er]将与错误一起显示，等到页面恢复到[dL 01]后再重试。

下载执行机构的数据记录器文件时会自动将组态文件下载到设定器中。

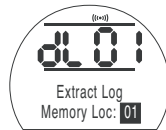
## 下载和存储IQ系列执行机构的组态文件

按下  键。

设定器显示屏中的绿色LED将开始闪烁。

将设定器对准执行机构显示屏

一旦成功建立通信，将显示“提取数据记录器”页面：



“提取数据记录器”页面

**注意：**提供非文字显示的IQ系列执行机构只显示代码/符号。

按下  键。


将显示以下页面：



“提取组态”页面

**注意：**提供非文字显示的IQ系列执行机构只显示代码/符号。

该页面默认显示“存储位置01”。组态文件总共有十个可用的存储位置，可通过按“+”或“-”键选择。

当选择了所需的存储位置后，按下  键，开始提取。将显示以下页面：



“提取组态”页面


**注意：**提供非文字显示的IQ系列执行机构只显示代码/符号。


提取过程大约需要3秒钟。提取成功后，将恢复到“提取组态”页面。如果在下载过程中遇到错误，[dL Er]将和错误一起显示，等待5秒钟，直到页面恢复到[dL 01]，再试一次。

## 10.1

## Pro版设定器下载和上传（续）

## 向IQ系列执行机构上传组态文件

 **注意：**在写入组态数据时，执行机构必须设定为“就地”。

 **警告：**从设定器上传组态文件到执行机构后，执行机构的基本和组态设定将复制文件设定。

参见第8和第9节。

全开和全关限位及当前位置不会复制，必须在各个执行机构上单独设定。

参见第8节。

若要进入“上传组态”页面，首先必须正确设定执行机构的口令密码，参见第7节。

按下  键。

设定器显示屏中的绿色LED将开始闪烁。

将设定器对准执行机构显示屏

一旦成功建立通信，将显示“下载数据记录器”页面。[dL 01]

按下  键。

将显示“下载组态”页面：[dC 01]


按下  键。

将显示“上传组态”页面：



“上传组态”页面

**注意：**提供非文字显示的IQ系列执行机构只显示代码/符号。

使用“+”或“-”键选择存储所需组态文件的存储位置，并按下  键，将显示以下页面：



“上传组态”页面

**注意：**提供非文字显示的IQ系列执行机构只显示代码/符号。

写入过程大约需要12秒，之后页面会恢复到“上传组态”页面。如果在写入过程中遇到错误，[dL Er]将和错误一起显示，等待5秒钟，直到页面恢复到[UC 01]，再试一次。

## 10.2

## 帮助页面


在执行机构通电并选择了“就地”或“停止”的情况下，可以使用设定器访问八个帮助页面（关于它们的位置，参见第32页图9.1）。

在选择了“远程”的情况下，按两次设定器上的 **↓** 键。将显示帮助页面。

每个页面使用指示条指示特定控件或指示功能的状态。每个指示条通过“亮起”或“熄灭”来响应相应执行机构功能状态的变化。

排故时，请访问以下帮助页面并参考下文：

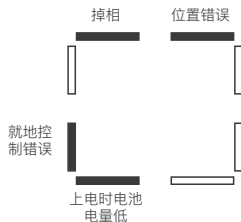
- H1 – 抑制电动操作的因素。
- H2 – 监视电池电量和ESD控制输入。
- H3 – 监视限位和执行机构电源状态。
- H4 – 监视对执行机构的远程控制输入。
- H5 – 监视远程联锁就地控制输入和电机温度开关。
- H6 – 监视力矩开关状态和用于防爆应用的红外设定器通信。
- H7 – 监视行程限位、中心主轴和位置限位状态。
- H8 – 监视执行机构的位置感应装置。
- H9 – 仅供Rotork使用。

显示的帮助页面指示条未  经定义，可能亮起、熄灭或闪烁。

## H1

## 抑制电动操作的因素

## H1



帮助页面1

## 位置错误

**指示条亮起 = 当前位置出错。**

在上电期间，执行机构位置处理器将当前位置与存储在Eeprom中的位置进行比较。如果有差异，则显示为当前位置错误。

现在应该对两个执行机构限位进行重新设定（参见第29页）。

## 上电时电池电量低

**指示条亮起 = 上电时检测到电池电量低。**

如果[OS]选择了[On]（默认为[OF]），则在电池电量耗尽的情况下接通电源时，执行机构的操作将被抑制（参见第61页的[OS]）。

应尽早更换电池（参见第65页）。

## 就地控制错误

**指示条亮起 = 检测到无效的就地控制信号。**

例如，如果同时检测到就地开阀和关阀信号，这将被归类为无效或故障情况。

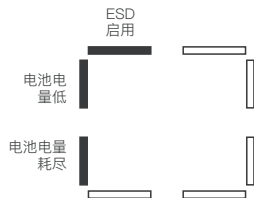
## 掉相

**指示条亮起 = 掉相（仅限3相执行机构）。**

连接到执行机构端子3的第三个被监视的电源相位丢失。

## H2 电池电量和ESD控制输入

### H2



帮助页面2

**电池电量耗尽**  
指示条亮起 = 电池电量耗尽。

当电池在电力中断的情况下不能再支持执行机构的功能时，指示条亮起。

必须更换电池（参见第65页第10节）并重新设定限位（参见第29页的[LC]和[LO]）。

**电池电量低**  
指示条亮起 = 电池电量低。  
指示条熄灭 = 电池正常。

当电池电量低，但仍能支持必要的执行机构功能时，指示条亮起。

**应尽早更换电池。**  
**ESD信号激活**  
指示条亮起 = 存在ESD信号。

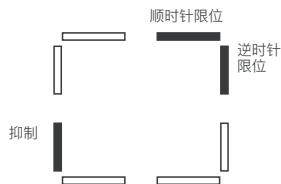
当施加紧急关机信号时，将覆盖任何现有的就地或远程控制信号，使执行机构按照为ESD选择的方向作出响应。

ESD功能将由“控制模式组态”页面上的设定[A1]至[A5]决定（参见第36页第9.3节）。

在保持ESD信号的情况下，执行机构不会对任何就地或远程控制作出响应。

## H3 执行机构限位和故障状态

### H3



帮助页面3

**顺时针限位**  
指示条亮起 = 执行机构已达到行程的顺时针限位。

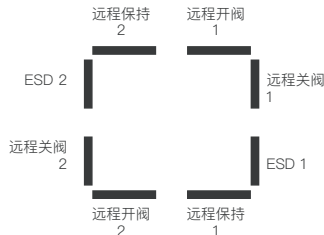
**逆时针限位**  
指示条亮起 = 执行机构已达到逆时针限位。

**抑制**  
指示条亮起 = 执行机构被抑制。

**可能的原因：**  
掉相（仅限3相执行机构）。  
失电抑制（第61页）。  
内部故障。

## H4 远程控制输入

### H4



帮助页面4

所有标有“1”的远程信号均为标准硬接线远程输入。

当安装了Pakscan、Profibus或Foundation Fieldbus卡时，远程控制输入被指定为“2”。

**远程开阀1**  
指示条熄灭 = 存在远程开阀信号。

续...

## H4

## 远程控制输入（续）

## 远程关阀1

指示条熄灭 = 存在远程关阀信号。

## ESD 1

指示条熄灭 = 存在ESD信号。

## 远程保持1

指示条熄灭 = 存在远程保持信号。

指示条亮起 = 远程保持不存在和/或远程停止启用。

## 远程开阀2

指示条熄灭 = 存在来自BUS选项PCB的远程开阀信号。

## 远程关阀2

指示条熄灭 = 存在来自BUS选项PCB的远程关阀信号。

## ESD 2

指示条熄灭 = 存在来自BUS选项PCB的ESD信号。

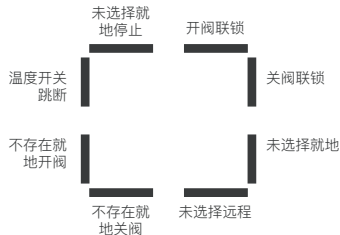
## 远程保持2

指示条熄灭 = 存在来自BUS选项PCB的远程保持信号。

## H5

## 远程联锁、就地控制输入和T/stat

## H5



帮助页面5

## 开阀联锁

指示条亮起 = 开阀联锁启用。  
(执行机构禁用)

通过用外部联锁触点对执行机构（开阀）控制进行联锁，可以防止擅自进行电动开阀操作。

如果不需要外部联锁，必须选择关闭联锁功能。

## 关阀联锁

指示条亮起 = 关阀联锁启用。  
(执行机构禁用)

通过用外部联锁触点对执行机构（关阀）控制进行联锁，可以防止擅自进行电动关阀操作。

如果不需要外部联锁，必须选择关闭联锁功能。

## 未选择远程

指示条亮起 = 未选择远程控制。  
指示条熄灭 = 已选择远程控制。

## 不存在就地关阀

指示条亮起 = 不存在就地关阀信号。

指示条熄灭 = 存在就地关阀信号。

## 不存在就地开阀

指示条亮起 = 不存在就地开阀信号。

指示条熄灭 = 存在就地开阀信号。

## 温度开关跳断

指示条亮起 = 温度开关跳断。

执行机构电机受到温度开关的保护。

如果电机过热，温度开关将跳断，执行机构将停止运行。在冷却时，温度开关会自动复位，使其能够运行。关于电机的额定值，参见执行机构的铭牌。

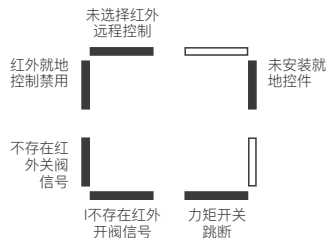
## 未选择就地停止

指示条亮起 = 未选择就地停止。  
指示条熄灭 = 已选择就地停止。

## 未选择就地

指示条亮起 = 未选择就地控制。  
指示条熄灭 = 已选择就地控制。

## H6



帮助页面6

当执行机构用于防爆应用时，会将就地控制旋钮拆除，以防止擅自操作。

然后通过使用红外设定器来实现就地控制功能。

**未安装就地控件**

**指示条熄灭 = 安装了就地控件 (标准)。**

**指示条亮起 = 未安装就地控件 (防爆)。**

**力矩开关跳断**

**指示条亮起 = 力矩开关跳断。**

当执行机构产生的力矩值等于设定的开阀（开阀时）或关阀（关阀时）的力矩值时，执行机构将停止运行，以保护自身和阀门不受损害。这个功能被称为过力矩保护。

一旦发生力矩开关跳断，就会阻止在同一方向的进一步操作。

“锁定”该事件可保护执行机构和阀门，使其不至于为了响应保持的控制信号而反复“锤击”障碍物。

要“解除锁定”，必须将执行机构反转。

（关于执行机构的力矩调整，参见第27和第28页的[tC]和[tO]）

**不存在红外开阀信号**

**指示条熄灭 = 存在红外开阀信号。**

**不存在红外关阀信号**

**指示条熄灭 = 存在红外关阀信号。**

**红外就地控制禁用**

**指示条熄灭 = 红外就地控制启用。**

若要用红外设定器就地操作执行机构，参见第61页第9.14节的选项选择页面[Or]。

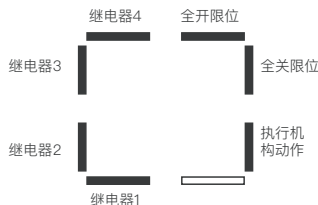
[Or] 必须选择为[on]。

**未选择红外远程控制**

**指示条熄灭 = 已选择红外远程控制（仅限防爆装置）。**

如果执行机构为了用于防爆应用而未随附就地控件，必须将选项选择页面[Or]设定为[re]，以便进行远程操作（参见第61页第9.14节）。

## H7



帮助页面7

**全开限位**

**指示条亮起 = 执行机构已达到全开限位。**

**全关限位**

**指示条亮起 = 执行机构已达到全关限位。**

**执行机构动作**

**指示条亮起 = 执行机构动作。**

**开关触点S1、S2、S3、S4**

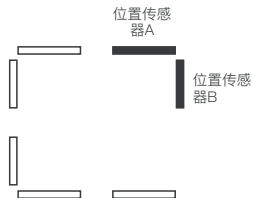
**指示条亮起 = S触点闭合。**

指示条的指示具有实时性和反应性（关于“S”触点的组态，参见第34页第9.2节[r1]）。

## H8

## 执行机构位置传感装置

## H8



帮助页面8

## 位置传感器A

检测输出转角。用于位置传感电路。传感器的正确运行由指示条在每一圈输出旋转中亮起（和熄灭）12次表示。当电机运行时，ON和OFF位持续时间应相等。

## 位置传感器B

检测输出转角。用于位置传感电路。传感器的正确运行由指示条在每一圈输出旋转中亮起（和熄灭）12次表示。

当电机运行时，ON和OFF位持续时间应相等。

A和B这两个传感器的正确运行由以下真值表表示。

若要观察此功能，选择手动操作，顺时针转动执行机构手轮，从所有传感器的关闭状态开始：

	顺时针旋转30度。				
传感器B	0	1	1	0	0
传感器A	0	0	1	1	0

## 10.3

## IQ 红外诊断和配置

IQ系列执行机构标配一个IrDA®（红外数据协会）接口，允许非侵入式诊断、分析和组态。

现已开发出适用于PC的IQ Insight软件工具和适用于PDA（个人数字助理）的IQ Pocket Insight，可以对执行机构组态和机载数据记录器进行重新组态和分析。运行IQ Insight软件的PC或运行IQ Pocket Insight的PDA可以通过非侵入式IrDA通信查询执行机构。有关信息，请访问[www.rotork.com](http://www.rotork.com)。

另外，本安型Rotork Pro版设定器允许用户提取IQ系列执行机构的组态和数据记录器文件并存储在设定器中。存储的文件可以通过IrDA-USB接口上传到运行Rotork IQ Insight的PC上，在安全、干净的环境中可以查看、分析和存储这些文件。

使用Pro版设定器，可以在PC上组态执行机构设定，将其存储在设定器中，然后传输到执行机构并上传。设定器可以将相同的组态传输到具有相同执行机构设定的多个执行机构。参见第68页。

**若要与IQ Insight进行通信，必须启用执行机构的IrDA接口。**

IQ IrDA的默认设定是[On]，启用IrDA。

若要禁用IrDA并防止IrDA访问，请使用“+”或“-”键。显示屏上将变为[Of]。


按下  键。

显示的选项将闪烁（存储），表示已设定。



IQ Insight和IQ Pocket Insight软件可从Rotork网站[www.rotork.com](http://www.rotork.com)上免费获得。

Rotork提供了一个套件，其中包括用于与PC连接的IrDA-USB适配器和驱动程序。该套件还包括IQ Insight软件。PDA通信可通过内部IrDA端口进行。

 **若要将笔记本电脑或PDA与危险区域的执行机构一起使用，应遵照当地法规。用户有责任寻求指导和许可。**

**执行器设定器Pro BTST v1.1 已通过本质安全 (IS) 认证，因此可在规定的危险区域内使用。（参见第17页）。**



产品到达使用寿命后，建议用户对产品采取的处置方法

项目	说明	备注/示例	危险	可回收	欧盟废物代码	处置方式
电池	锂 碱性 铅酸	IQ/IQT备用电池 设定器 电池故障安全装置	是 是 是	是 是 是	16 06 06 16 06 04 16 06 01	处置前需经特殊处理，委托专业回收商或废物处理公司
电气和电子设备	印刷电路板 连线	所有产品 所有产品	是 是	是 是	20 01 35 17 04 10	委托专业回收商
玻璃	透镜/显示屏	IQ	否	是	16 01 20	委托专业回收商
聚碳酸酯	透镜/显示屏	IQ	否	是	16 01 19	委托专业回收商
金属	铝 铜/黄铜 锌 铁/钢 合金	齿轮箱和罩壳的大多数产品 连线、IQ柱（并非所有尺寸）、电机线圈 IQ离合器挡圈及相关组件 齿轮和齿轮箱（A系列和更大的IQ系列产品）。 IQ电机转子	否 否 否 否 否	是 是 是 是 是	17 04 02 17 04 01 17 04 04 17 04 05 17 04 07	委托有资质的回收商
塑料	玻璃纤维尼龙 未填充	罩壳、IQT离合器组件、电子机箱 齿轮	否 否	否 是	17 02 04 17 02 03	作为一般商业废物处理 委托专业回收商
润滑油/脂	矿物和煤油混合物 矿物 食品级 润滑脂	齿轮箱润滑 齿轮箱润滑 齿轮箱润滑 侧装手轮/线性驱动单元	是 是 是 是	是 是 是 否	13 07 03 13 02 04 13 02 08 13 02 08	处置前需经特殊处理，委托专业回收商或废物处理公司
橡胶	密封件和O形圈	罩壳和轴封	是	否	16 01 99	处置前可能需要特殊处理，委托专业废物处理公司

处置前应确保查询当地机构的规定。

**润滑油**

除非订货时指定用于极端气候条件，否则Rotork执行机构在发货前装入SAE 80EP型润滑油，适用的环境温度范围为-22°F至160°F（-30°C至70°C）

**润滑脂**

侧装手轮。

极压多用途润滑脂MULTIS Ms2或同等产品。对于低温，使用适合-60°C的润滑脂，如Optitemp TT IEP

线性驱动单元。

极压多用途润滑脂MULTIS Ms2或同等产品。

**底座组件**

O形圈使用的是Multis EP2 / Lithoshield EP2或同等产品，适用的温度范围为-50°C至+70°C。

可使用食品级润滑油作为替代品：请联系Rotork。

**\*注意：** 不包括第二级齿轮箱（如有）。

**执行机构规格****净重 \*  
kg/lbs****润滑油容量  
l/pt.-US**

IQ10

32/70

0.3/0.63

IQ12

32/70

0.3/0.63

IQ18

32/70

0.3/0.63

IQ20

52/115

0.8/1.7

IQ25

52/115

0.8/1.7

IQ35

75/165

1.1/2.3

IQ40

200/441

7.5/15.8

IQ70

215/474

7.0/14.7

IQ90

230/507

7.0/14.7

IQ91

220/485

7.0/14.7

IQ95

230/507

7.0/14.7

二进制	十六进制	十进制
0000 0001	00	0
0000 0001	01	1
0000 0010	02	2
0000 0011	03	3
0000 0100	04	4
0000 0101	05	5
0000 0110	06	6
0000 0111	07	7
0000 1000	08	8
0000 1001	09	9
0000 1010	0A	10
0000 1011	0B	11
0000 1100	0C	12
0000 1101	0D	13
0000 1110	0E	14
0000 1111	0F	15
0001 0000	10	16
0001 0001	11	17
0001 0010	12	18
0001 0011	13	19
0001 0100	14	20
0001 0101	15	21
0001 0110	16	22
0001 0111	17	23
0001 1000	18	24
0001 1001	19	25
0001 1010	1A	26
0001 1011	1B	27
0001 1100	1C	28
0001 1101	1D	29
0001 1110	1E	30
0001 1111	1F	31

二进制	十六进制	十进制
0010 0000	20	32
0010 0001	21	33
0010 0010	22	34
0010 0011	23	35
0010 0100	24	36
0010 0101	25	37
0010 0110	26	38
0010 0111	27	39
0010 1000	28	40
0010 1001	29	41
0010 1010	2A	42
0010 1011	2B	43
0010 1100	2C	44
0010 1101	2D	45
0010 1110	2E	46
0010 1111	2F	47
0011 0000	30	48
0011 0001	31	49
0011 0010	32	50
0011 0011	33	51
0011 0100	34	52
0011 0101	35	53
0011 0110	36	54
0011 0111	37	55
0011 1000	38	56
0011 1001	39	57
0011 1010	3A	58
0011 1011	3B	59
0011 1100	3C	60
0011 1101	3D	61
0011 1110	3E	62
0011 1111	3F	63

二进制	十六进制	十进制
0100 0000	40	64
0100 0001	41	65
0100 0010	42	66
0100 0011	43	67
0100 0100	44	68
0100 0101	45	69
0100 0110	46	70
0100 0111	47	71
0100 1000	48	72
0100 1001	49	73
0100 1010	4A	74
0100 1011	4B	75
0100 1100	4C	76
0100 1101	4D	77
0100 1110	4E	78
0100 1111	4F	79
0101 0000	50	80
0101 0001	51	81
0101 0010	52	82
0101 0011	53	83
0101 0100	54	84
0101 0101	55	85
0101 0110	56	86
0101 0111	57	87
0101 1000	58	88
0101 1001	59	89
0101 1010	5A	90
0101 1011	5B	91
0101 1100	5C	92
0101 1101	5D	93
0101 1110	5E	94
0101 1111	5F	95

二进制	十六进制	十进制
0110 0000	60	96
0110 0001	61	97
0110 0010	62	98
0110 0011	63	99
0110 0100	64	100
0110 0101	65	101
0110 0110	66	102
0110 0111	67	103
0110 1000	68	104
0110 1001	69	105
0110 1010	6A	106
0110 1011	6B	107
0110 1100	6C	108
0110 1101	6D	109
0110 1110	6E	110
0110 1111	6F	111
0111 0000	70	112
0111 0001	71	113
0111 0010	72	114
0111 0011	73	115
0111 0100	74	116
0111 0101	75	117
0111 0110	76	118
0111 0111	77	119
0111 1000	78	120
0111 1001	79	121
0111 1010	7A	122
0111 1011	7B	123
0111 1100	7C	124
0111 1101	7D	125
0111 1110	7E	126
0111 1111	7F	127

二进制	十六进制	十进制
1000 0000	80	128
1000 0001	81	129
1000 0010	82	130
1000 0011	83	131
1000 0100	84	132
1000 0101	85	133
1000 0110	86	134
1000 0111	87	135
1000 1000	88	136
1000 1001	89	137
1000 1010	8A	138
1000 1011	8B	139
1000 1100	8C	140
1000 1101	8D	141
1000 1110	8E	142
1000 1111	8F	143
1001 0000	90	144
1001 0001	91	145
1001 0010	92	146
1001 0011	93	147
1001 0100	94	148
1001 0101	95	149
1001 0110	96	150
1001 0111	97	151
1001 1000	98	152
1001 1001	99	153
1001 1010	9A	154
1001 1011	9B	155
1001 1100	9C	156
1001 1101	9D	157
1001 1110	9E	158
1001 1111	9F	159

二进制	十六进制	十进制
1010 0000	A0	160
1010 0001	A1	161
1010 0010	A2	162
1010 0011	A3	163
1010 0100	A4	164
1010 0101	A5	165
1010 0110	A6	166
1010 0111	A7	167
1010 1000	A8	168
1010 1001	A9	169
1010 1010	AA	170
1010 1011	AB	171
1010 1100	AC	172
1010 1101	AD	173
1010 1110	AE	174
1010 1111	AF	175
1011 0000	B0	176
1011 0001	B1	177
1011 0010	B2	178
1011 0011	B3	179
1011 0100	B4	180
1011 0101	B5	181
1011 0110	B6	182
1011 0111	B7	183
1011 1000	B8	184
1011 1001	B9	185
1011 1010	BA	186
1011 1011	BB	187
1011 1100	BC	188
1011 1101	BD	189
1011 1110	BE	190
1011 1111	BF	191

二进制	十六进制	十进制
1100 0000	C0	192
1100 0001	C1	193
1100 0010	C2	194
1100 0011	C3	195
1100 0100	C4	196
1100 0101	C5	197
1100 0110	C6	198
1100 0111	C7	199
1100 1000	C8	200
1100 1001	C9	201
1100 1010	CA	202
1100 1011	CB	203
1100 1100	CC	204
1100 1101	CD	205
1100 1110	CE	206
1100 1111	CF	207
1101 0000	D0	208
1101 0001	D1	209
1101 0010	D2	210
1101 0011	D3	211
1101 0100	D4	212
1101 0101	D5	213
1101 0110	D6	214
1101 0111	D7	215
1101 1000	D8	216
1101 1001	D9	217
1101 1010	DA	218
1101 1011	DB	219
1101 1100	DC	220
1101 1101	DD	221
1101 1110	DE	222
1101 1111	DF	223

二进制	十六进制	十进制
1110 0000	E0	224
1110 0001	E1	225
1110 0010	E2	226
1110 0011	E3	227
1110 0100	E4	228
1110 0101	E5	229
1110 0110	E6	230
1110 0111	E7	231
1110 1000	E8	232
1110 1001	E9	233
1110 1010	EA	234
1110 1011	EB	235
1110 1100	EC	236
1110 1101	ED	237
1110 1110	EE	238
1110 1111	EF	239
1111 0000	F0	240
1111 0001	F1	241
1111 0010	F2	242
1111 0011	F3	243
1111 0100	F4	244
1111 0101	F5	245
1111 0110	F6	246
1111 0111	F7	247
1111 1000	F8	248
1111 1001	F9	249
1111 1010	FA	250
1111 1011	FB	251
1111 1100	FC	252
1111 1101	FD	253
1111 1110	FE	254
1111 1111	FF	255

设备的详细认证信息，请参考执行机构铭牌。

### 欧洲 – 危险区域

**ATEX (2014/34/EU) II 2 GD c Ex d IIB T4 Gb, Ex tb IIIC T120°C Db IP68**

温度范围: -20至+70°C (-4至+158°F)  
 \*可选-30至+70°C (-22至+158°F)  
 \*可选-40至+70°C (-40至+158°F)  
 \*可选-50至+40°C (-58至+104°F)

**Ex d IIC T4 Gb, Ex tb IIIC T120°C Db IP68**

温度范围: -20至+70°C (-4至+158°F)  
 \*可选-30至+70°C (-22至+158°F)  
 \*可选-40至+70°C (-40至+158°F)  
 \*可选-50至+40°C (-58至+104°F)

**Ex de IIB T4 Gb, Ex tb IIIC T120°C Db IP68**

温度范围: -20至+70°C (-4至+158°F)  
 \*可选-30至+70°C (-22至+158°F)  
 \*可选-40至+70°C (-40至+158°F)  
 \*可选-50至+40°C (-58至+104°F)

**Ex de IIC T4 Gb, Ex tb IIIC T120°C Db IP68**

温度范围: -20至+70°C (-4至+158°F)  
 \*可选-30至+70°C (-22至+158°F)  
 \*可选-40至+70°C (-40至+158°F)  
 \*可选-50至+40°C (-58至+104°F)

### 中国 —— 危险区域 (CCC Ex)

**2024322307006159 & 2024322307006160**

**GB/T 3836.1 - 2021,  
 GB/T 3836.2 - 2021,  
 GB/T 3836.31 - 2021**

**Ex db IIB T4 Gb**

**Ex tb IIIC T120°C Db**

温度 -20至+70°C (-4至+158°F)  
 \*可选-30至+70°C (-22至+158°F)  
 \*可选-40至+70°C (-40至+158°F)  
 \*可选-50至+40°C (-58至+104°F)

**Ex db IIC T4 Gb**

**Ex tb IIIC T120°C Db**

温度 -20至+70°C (-4至+158°F)  
 \*可选-30至+70°C (-22至+158°F)  
 \*可选-40至+70°C (-40至+158°F)  
 \*可选-50至+40°C (-58至+104°F)

### 国际 – 危险区域

**IECEx. Exd IIB T4**

IEC60079-0和IEC60079-1适用于Exd IIB T4  
 温度范围: -20°C至+70°C (-4°F至+158°F)  
 \*可选-30°C至+70°C (-22°F至+158°F)  
 \*可选-40°C至+70°C (-40°F至+158°F)  
 \*可选-50°C至+40°C (-58°F至+104°F)

**IECEx. Exd IIC T4**

IEC60079-0和IEC60079-1适用于Exd IIC T4  
 温度范围-20°C至+60°C (-4°F至+140°F)  
 \*可选-30°C至+70°C (-22°F至+158°F)  
 \*可选-40°C至+70°C (-40°F至+158°F)  
 \*可选-50°C至+40°C (-58°F至+104°F)

### 美国 – 危险区域

**FM.I类、1区、C和D组, II类、1区、E、F和G组。**

Factory Mutual - 防爆性能符合NEC第500条  
 温度范围-30°C至+60°C (-22°F至+140°F)  
 \*可选-40°C至+60°C (-40°F至+140°F)  
 \*B组危险区域的替代方案。温度同C组和D组

### 加拿大 – 危险区域

CSA EP I类、1区、C和D组危险区域  
 加拿大标准协会 - 防爆  
 温度范围-30°C至+70°C (-22°F至+158°F)  
 \*可选-50°C至+40°C (-58°F至+104°F)  
 \*B组危险区域的替代方案。  
 温度范围-30°C至+60°C (-22°F至+140°F)  
 \*可选-50°C至+40°C (-58°F至+104°F)

## 认可的保险丝

FS1 = Bussman TDC11（根据变压器类型确定额定值。变压器类型见执行机构接线图）。

1型=250mA，防浪涌

2型=250mA，防浪涌

3型=150mA，防浪涌

FS2（仅限ATEX认证装置）

Bussman TDS 500 - 100mA（快速熔断）或Littel Fuse 217 - 100mA（快速熔断）

**Rotork**可以按照以上未列出的其他国家标准提供执行机构。有关详细信息，请联系**Rotork**。

### 国际 – 非危险区域

**WT：标配防水，BS EN 60529:**

**1992，IP68，7米/72小时。**

温度范围-30°C至+70°C（-22°F至+158°F）

\*可选-40°C至+70°C（-40°F至+158°F）

\*可选-50°C至+40°C（-58°F至+104°F）

### 美国 – 非危险区域

**NEMA 4、4X和6。**

温度范围-30°C至+70°C（-22°F至+158°F）

\*可选-40°C至+70°C（-40°F至+158°F）

\*可选-50°C至+40°C（-58°F至+104°F）

### 加拿大 – 非危险区域

**CSA WT：加拿大标准协会 - 防水。**

**接线和组件符合CSA Enclosure 4和4X标准。**

温度范围-30°C至+70°C（-22°F至+158°F）

\*可选-40°C至+70°C（-40°F至+158°F）

\*可选-50°C至+40°C（-58°F至+104°F）

### 安全使用条件

- 以下是ATEX和IECEX认证的执行机构的最大结构结合面间隙。

IQ 系列执行机构最大结合面间隙

结合面	最大间隙 (mm)	最小长度 (mm)	执行机构型号和规格
电机罩壳/箱体	0.15	12.5	IQ10, IQ12, IQ18, IQ20, IQ25, IQ35, IQM10, IQM12, IQM20, IQM25 IQS12, IQS20, IQS35
		26.2	IQ40, IQ70, IQ90, IQ91, IQ95
蜗杆轴瓦/箱体	0.05	17.05	IQ10, IQ12, IQ18, IQM10, IQM12, IQS12 IQD10, IQD12, IQD18
		24.0	IQ20, IQ25, IQM20, IQM25, IQS20 IQD20, IQD25, IQH20, IQH25
		16.25	IQ35, IQS35, IQH35
		40.75	IQ40, IQ70, IQ90, IQ91, IQ95, IQH40
蜗杆/蜗杆轴瓦	0.24	12.75	IQ10, IQ12, IQ18, IQM10, IQM12, IQS12 IQD10, IQD12, IQD18
		19.5	IQ20, IQ25, IQM20, IQM2 5, IQS20 IQD20, IQD25, IQH20, IQH25
		13.55	IQ35, IQS35, IQH35
蜗杆/蜗杆轴瓦	0.22	49.75	IQ40, IQ70, IQ90, IQ91, IQ95, IQH40
端子盘/箱体 (IIB)	0.20	25.95	所有型号和规格
端子盘/箱体 (IIC)	0.115	25.95	所有型号和规格
端子盖/箱体	0.15	26.7	所有型号和规格
电气罩壳/箱体	0.15	26.2	所有型号和规格
计数器轴/计数器轴瓦	0.10	43.75	所有型号和规格
计数器轴瓦/箱体	-0.05/0.00	40.7	所有型号和规格
电机接线套管/箱体	0.15	28.75	所有型号和规格
		33.25	
定子锁销/电机罩壳	-0.05/-0.20	5.0	IQ10, IQ12, IQ18, IQM10, IQM12, IQS12
		6.0	IQ20, IQ25, IQM20, IQM25, IQS20
		6.0	IQ35, IQS35, IQH35
直流电机转接接头/箱体	0.15	12.5	IQD10, IQD12, IQD18, IQD20, IQD25
直流电机罩壳/直流电机罩壳转接接头	0.15	12.5	IQD10, IQD12, IQD18, IQD20, IQD25

注：负号表示过盈配合。

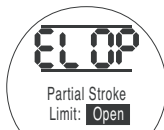
- 该执行机构只能安装到不影响显示屏的区域。

必须设定部分行程测试开始和结束的限位。

部分行程的默认限位是全开限位，在测试中，执行机构会自动从全开限位动作到设定的关阀位置，然后返回到全开限位。

要设定部分行程[EL]的全开限位，按下“+”或“-”键，从全开[EL OP]变为全关[EL CL]。

按下  键。

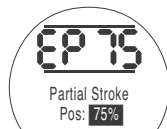


显示的选项将闪烁[存储]，表示已设定。

可以设定1%和97%之间的位置，以便在部分行程运行的行程中给出一个设定点。

若要设定部分行程位置，按下“+”或“-”键，在1%和97%之间滚动。从全开限位开始，至少需要3%的行程，以使执行机构能够充分地执行部分行程。

按下  键。



显示的选项将闪烁[存储]，表示已设定。

超时功能允许为部分行程完成一个周期设定一个合理的时间量。如果在设定的时间内没有完成行程，可以设定激活报警。参见第9.2节（指示触点）。部分行程超时必须设定为大于正常运行工况下完成部分行程所需的值。

若要设定部分行程超时，按下“+”或“-”键，以10秒为间隔向上或向下滚动。

设定所需的时间并按下

按下  键。



显示的选项将闪烁[存储]，表示已设定。

如果您的Rotork执行机构已正确安装和密封，则其可无故障运行数年。

如果您需要技术协助或备件，Rotork将为您提供世界上最优质的服务。请联系您当地的Rotork办事处或按照铭牌上所述地址直接联系工厂，并说明执行机构型号和序列号。

更多关于全球销售和服务网络的信息，请详见我们的官网[www.rotork.com](http://www.rotork.com)

总公司

Rotork plc  
Brassmill Lane  
Bath  
BA1 3JQ

电话: +44 (0)1225 733200  
电子邮箱: [mail@rotork.com](mailto:mail@rotork.com)

当地办事处:





ATTENTION: RED PLASTIC PLUGS IN CONDUIT ENTRIES ARE FOR TRANSIT ONLY.  
FOR LONG TERM PROTECTION FIT SUITABLE METAL PLUGS.

ATTENZIONE: I TAPPI IN PLASTICA ROSSA PER L'ENTRATA CAVI SONO SOLO  
TEMPORANEI. PER UNA PROTEZIONE PERMANENTE PREGO SOSTITUIRLI CON  
APPOSITI TAPPI METALLICI.

ATENCION: LOS TAPONES ROJOS DE PLASTICO EN LAS ENTRADAS DE CABLE  
SON UNICAMENTE PARA TRANSPORTE. PARA PROTECCION PERMANENTE  
COLOCAR TAPONES METALICOS APROPIADOS.

ACHTUNG: DIE ROTEN PLASTIKSTOPFEN SIND NUR FÜR DEN TRANSPORT  
GEEIGNET. FÜR DAVERHAFTEN SCHUTZ SIND DIESE GEGEN GEEIGNETE  
BLINDSTOPFEN AUSZUTAUŠCHEN.

ATTENTION: LES BOUCHONS PLASTIQUES ASSURENT UNE PROTECTION  
TEMPORAIRE. POUR UNE PROTECTION DEFINITIVE UTILISER DES BOUCHONS  
METALLIQUES.

注意：コンジット口の赤色プラグは、輸送用を目的としたプラグです。  
長期に渡る保護の場合、適切なメタルプラグをご使用ください。

注意：接线端红色塑料封口仅为运输途中使用。  
长期正常保护时请用金属封口。

주의: 배선인입구의 빨간색 플라스틱 플러그는 오직 임시용입니다.  
오래 보관하기 위해서는 규격에 맞는 금속 플러그를 사용하십시오.

公司将不断开发新产品，Rotork执行机构的设计如有更改，恕不另行通知。关于最新的产品和技术信息，请访问我们的网站：[www.rotork.com](http://www.rotork.com)。

Rotork为注册商标。

Rotork承认所有注册商标。