**电 子 科 技 大 学**

UNIVERSITY OF ELECTRONIC SCIENCE AND TECHNOLOGY OF CHINA

**学士学位论文**

**BACHELOR THESIS**



论文题目

专 业

学 号

作者姓名

指导教师

**电 子 科 技 大 学**

**20 级本科毕业设计（论文）任务书**

**拟题单位** **审题人（签名）**

**题目及副标题**

**题目来源: 1.科研 2.生产 3.教学（含实验） 4.创新创业 （选择其中一种）**

**主要任务：**

**预期成果或目标：**

**预期成果形式： 1.硬件 2.硬件+软件 3.软件 4.理论研究 （选择其中一种）**

**指导教师签名:**

**起止时间： 年 月 日至 年 月 日**

**学生姓名** **专业**  **学号**

**指导单位**

**指导教师姓名、职称**

**设计地点**

**年 月 日**

**备注：**1.此任务书应由指导教师填写，签名处须由教师亲笔签名。

2.此任务书必须在学生毕业设计开始前下达给学生。

**电 子 科 技 大 学**

**20 级本科毕业设计（论文）开题报告表**

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **学号：** | | | **姓名：** | **学院：** | **专业：** |
| **论文题目** |  | | | | |
| **题目来源： 1.科研　 2.生产　 3.教学（含实验） 4.创新创业**  **（在选项上打勾选择）** | | | | | |
| **成果形式： 1.硬件 2.硬件+软件 3.软件 4.理论研究**  **（在选项上打勾选择）** | | | | | |
| **学位论文**  **研究内容** | | **1500-2000字，主要从以下五个方面进行阐述（参考毕业论文正文格式：宋体小4号，英文字体为Times New Rome，行间距固定20磅，可另加页）：**  **1．研究现状及发展态势**  **2．选题依据及意义**  **3．课题研究内容**  **4. 拟解决的关键问题和最终目标，以及拟采取的主要理论、技术路线和实施方案等**  **5．论文特色或创新点** | | | |
| **导师审查**  **意见** | | **签名：**  **日期： 年 月 日** | | | |

**电 子 科 技 大 学**

**20 级本科毕业设计（论文）进度计划表**

**学院名称： 填表日期： 年 月 日**

|  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **学生姓名** |  | | **论文题目 (含副标题)** |  | | | |
| **学 号** |  | |
| **周 次** | | **主要工作计划**  **（内容）** | | | **完成情况** | **指导教师签字** | **备 注** |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |
|  | |  | | |  |  |  |

**说明:** 1.此表由指导教师填写，并与毕业设计任务书同时下达给学生；

2.该表作为专家组或指导教师对学生毕业设计进度检查的参考依据。

**电 子 科 技 大 学**

**20 级本科毕业设计（论文）初期检查表**

**学院名称： 填表日期： 年 月 日**

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **以下内容由学生本人填写** | | | | | | | | | | | | | | | |
| **学生姓名** |  | | | **题目名称** |  | | | | | | | | | | |
| **学号** |  | | | **题目性质** | **科研 生产 教学（含实验） 创新创业** | | | | | | | | | | |
| **指导教师** |  | | | **工作地点** | **校内：** | | | | | | **校外：** | | | | |
| **设计时间** | **20 年 月 日至 20 年 月 日** | | | | | | | | | | | | | | |
| **以下内容由检查教师填写** | | | | | | | | | | | | | | | |
| **对课题的基本评价**（在备选项后面划勾） | | **课题工作量** | | | | **饱满** | |  | **适中** | | |  | **不够** | |  |
| **课题难度** | | | | **大** | |  | **适中** | | |  | **不够** | |  |
| **涉及知识点** | | | | **丰富** | |  | **比较丰富** | | |  | **较少** | |  |
| **课题价值** | | | | **很有价值** | |  | **价值一般** | | |  | **价值不大** | |  |
| **检查评语**  （学生毕业设计的准备工作及对设计任务的认识） | | **检查教师签名：** | | | | | | | | | | | | | |
| **当期完成情况成绩** | **优 秀** | | **良 好** | | | | **中 等** | | | **合 格** | | | | **不合格** | |
|  | |  | | | |  | | |  | | | |  | |

**说明：**1、本表内容应如实填写；

2、本表应妥善保管，以便装订在毕业论文中；

3、学院教务科对检查情况分类汇总后，报送教务处实践教学科备案。

**电 子 科 技 大 学**

**20 级本科毕业设计（论文）中期检查表**

**学院名称： 填表日期： 年 月 日**

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| **以下内容由学生本人填写** | | | | | | | | | | |
| **学生姓名** | |  | | | **题目名称** |  | | | | |
| **学号** | |  | | | **题目性质** | **科研 生产 教学（含实验） 创新创业** | | | | |
| **指导教师** | |  | | | **工作地点** | **校内：** | | | **校外：** | |
| **设计时间** | | **20 年 月 日至 20 年 月 日** | | | | | | | | |
| **以下内容由检查教师填写** | | | | | | | | | | |
| **课题核心** |  | | | | | | | | | |
| **课题进展情况** |  | | | | | | | | | |
| **存在困难** |  | | | | | | | | | |
| **解决办法**  **或**  **建议** | **检查教师签名：** | | | | | | | | | |
| **当期完成情况成绩** | | | **优 秀** | **良 好** | | | **中 等** | **合 格** | | **不合格** |
|  |  | | |  |  | |  |

**说明：**1、本表内容应如实填写；

2、本表应妥善保管，以便装订在毕业论文中；

3、学院教务科对检查情况分类汇总后，报送教务处实践教学科备案。

**电 子 科 技 大 学**

**20 级本科毕业设计（论文）答辩提问记录表**

**学生姓名** **学号**

**学 院** **专业**

**回答问题情况记录：**

**答辩组提问一：**

**学生回答情况(请打勾)： 1.好（ ） 2.较好（ ） 3.一般（ ） 4.差（ ）**

**答辩组提问二：**

**学生回答情况(请打勾)： 1.好（ ） 2.较好（ ） 3.一般（ ） 4.差（ ）**

**答辩组提问三：**

**学生回答情况(请打勾)： 1.好（ ） 2.较好（ ） 3.一般（ ） 4.差（ ）**

**答辩组提问四：**

**学生回答情况(请打勾)： 1.好（ ） 2.较好（ ） 3.一般（ ） 4.差（ ）**

**答辩组提问五：**

**学生回答情况(请打勾)： 1.好（ ） 2.较好（ ） 3.一般（ ） 4.差（ ）**

**答辩组组长签名：**\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_

**年 月 日**

**电 子 科 技 大 学**

**20 级本科毕业设计（论文）成绩考核表**

**学生姓名**   **专业**  **学号**

**题目全称**

**指导单位**

**指导教师**

**一、指导教师评语**

**1．课题工作量、难度及软硬件等方面能力锻炼**

**2．学生工作态度、进度执行及毕业设计任务完成等情况**

**3．论文中英文摘要、目录、正文、参考文献撰写及外文资料翻译情况**

**指导教师签名：\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_**

**年 月 日**

**二、论文评阅教师评语：**

**1．论文中英文摘要、目录、正文、参考文献及译文等内容的文法及逻辑思路**

**2．论文内容所反映出的学生本人的工作量、难度及任务完成等情况**

**3．对论文全文的总体评价（注明是否达到答辩要求）**

**评阅教师签名：\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_**

**年 月 日**

**三、毕业答辩专家组评语：**

**1．答辩报告的逻辑思路、语言表达、学生本人的工作量、难度及任务完成等情况**

**2．学生回答问题时所反映的逻辑思维、基本知识、基本技能和知识面等情况**

**答辩专家签名：\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_**

**年 月 日**

**四、毕业设计（论文）成果形式认定：**

**1.硬件 2.硬件+软件 3.软件 4.理论研究 （请选择其中一种）**

**学院授权专家签名：\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_**

**年 月 日**

**五、毕业设计（论文）成绩（总分100分）：**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **设计过程** | **毕业论文** | **毕业答辩** | **总分** |
|  |  |  |  |

**年 月 日**

**注：成绩考核表要求如实填写，填写内容必须由教师亲笔手写。**

摘 要

为了适应日益增长的宽带信号和非线性系统的工程应用，用于分析瞬态电磁散射问题的时域积分方程方法研究日趋活跃。本文以时域积分方程时间步进算法及其快速算法为研究课题，重点研究了时间步进算法的数值实现技术、后时稳定性问题以及两层平面波算法加速计算等，主要研究内容分为四部分。

……

**关键词：**时域电磁散射，时域积分方程，时间步进算法，后时不稳定性，时域平面波算法

ABSTRACT

With the widespread engineering applications ranging from broadband signals and non-linear systems, time-domain integral equations (TDIE) methods for analyzing transient electromagnetic scattering problems are becoming widely used nowadays. TDIE-based marching-on-in-time (MOT) scheme and its fast algorithm are researched in this dissertation, including the numerical techniques of MOT scheme, late-time stability of MOT scheme, and two-level PWTD-enhanced MOT scheme. The contents are divided into four parts shown as follows.

……

**Keywords:** time-domain electromagnetic scattering, time-domain integral equation (TDIE), marching-on in-time (MOT) scheme, late·-time instability, plane wave time-domain (PWTD) algorithm

目 录

[第一章 绪 论 1](#_Toc466640616)

[1.1 研究工作的背景与意义 1](#_Toc466640617)

[1.2 时域积分方程方法的国内外研究历史与现状 1](#_Toc466640618)

[1.3 本文的主要贡献与创新 1](#_Toc466640619)

[1.4 本论文的结构安排 1](#_Toc466640620)

[第二章 时域积分方程基础 2](#_Toc466640621)

[2.1 时域积分方程的类型 2](#_Toc466640622)

[2.2空间基函数与时间基函数 2](#_Toc466640623)

[2.2.1 空间基函数 2](#_Toc466640624)

[2.2.2 时间基函数 3](#_Toc466640625)

[2.3 入射波 3](#_Toc466640626)

[2.4 本章小结 3](#_Toc466640627)

[第三章 时域积分方程数值方法研究 4](#_Toc466640628)

[3.1 时域积分方程时间步进算法的阻抗元素精确计算 4](#_Toc466640629)

[3.2 时域积分方程时间步进算法阻抗矩阵的存储 4](#_Toc466640630)

[3.2.1 时域积分方程时间步进算法产生的阻抗矩阵的特征 4](#_Toc466640631)

[3.2.2 数值算例与分析 4](#_Toc466640632)

[3.3 时域积分方程时间步进算法矩阵方程的求解 5](#_Toc466640633)

[3.4 本章小结 5](#_Toc466640634)

[第四章 全文总结与展望 6](#_Toc466640635)

[4.1 全文总结 6](#_Toc466640636)

[4.2 后续工作展望 6](#_Toc466640637)

[致 谢 7](#_Toc466640638)

[参考文献 8](#_Toc466640639)

[外文资料原文 9](#_Toc466640640)

[外文资料译文 10](#_Toc466640641)

第一章 绪 论

1.1 研究工作的背景与意义

……

计算电磁学方法[1][6]从时、频域角度划分可以分为频域方法与时域方法两大类。频域方法的研究开展较早，目前应用广泛的包括：矩量法（MOM）[7]-[8]及其快速算法多层快速多极子（MLFMA）[9]方法、有限元（FEM）[10]-[11]方法、自适应积分（AIM）[12]方法等，这些方法是目前计算电磁学商用软件[[1]](#footnote-1)（例如：FEKO、Ansys等）的核心算法。由文献[10],[12]-[13]可知……

……

1.2 时域积分方程方法的国内外研究历史与现状

时域积分方程方法的研究始于上世纪60年代，C.L.Bennet等学者针对导体目标的瞬态电磁散射问题提出了求解时域积分方程的时间步进（marching-on in-time, MOT）算法[14]。……

……

1.3 本文的主要贡献与创新

本论文以时域积分方程时间步进算法的数值实现技术、后时稳定性问题以及两层平面波加速算法为重点研究内容，主要创新点与贡献如下：

……

1.4 本论文的结构安排

本文的章节结构安排如下：

……

第二章 时域积分方程基础

时域积分方程（TDIE）方法作为分析瞬态电磁波动现象最主要的数值算法之一，常用于求解均匀散射体和表面散射体的瞬态电磁散射问题。

2.1 时域积分方程的类型

2.2空间基函数与时间基函数

利用数值算法求解时域积分方程，首先需要选取适当的空间基函数与时间基函数对待求感应电流进行离散[[2]](#footnote-2)。

2.2.1 空间基函数

RWG基函数是定义在三角形单元上的最具代表性的基函数。它的具体定义如下：

 (2-1)

其中，为三角形单元和公共边的长度，和分别为三角形单元和的面积（如图2-1所示）。



图2-1 RWG基函数几何参数示意图

……

2.2.2 时间基函数

……

2.2.2.1 时域方法特有的展开函数

……

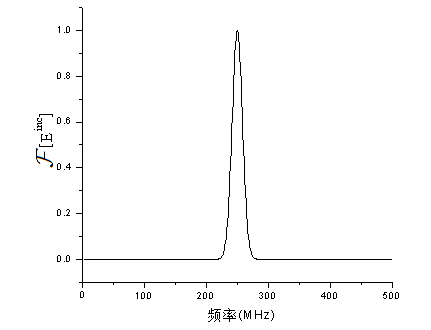
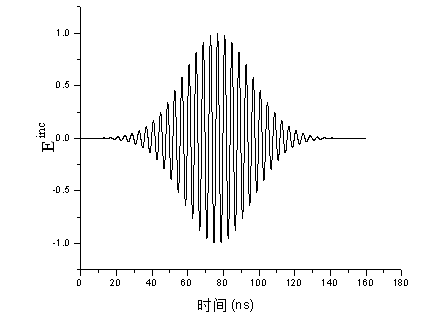
2.2.2.2 频域方法特有的展开函数

……

2.3 入射波

……

如图2-5(a)和图2-5(b)所示分别给出了参数，，，，时，调制高斯脉冲的时域与频域归一化波形图。



（a） （b）

图2-5 调制高斯脉冲时域与频率波形。(a)调制高斯脉冲时域波形；(b)调制高斯脉冲频域波形

2.4 本章小结

本章首先从时域麦克斯韦方程组出发推导得到了时域电场、磁场以及混合场积分方程。……

第三章 时域积分方程数值方法研究

3.1 时域积分方程时间步进算法的阻抗元素精确计算

时域积分方程时间步进算法的阻抗元素直接影响算法的后时稳定性，因此阻抗元素的计算是算法的关键之一，采用精度高效的方法计算时域阻抗元素是时域积分方程时间步进算法研究的重点之一。

……

3.2 时域积分方程时间步进算法阻抗矩阵的存储

时域阻抗元素的存储技术也是时间步进算法并行化的关键技术之一[14]，采用合适的阻抗元素存储方式可以很大的提高并行时间步进算法的计算效率。

3.2.1 时域积分方程时间步进算法产生的阻抗矩阵的特征

……

由于时域混合场积分方程是时域电场积分方程与时域磁场积分方程的线性组合，因此时域混合场积分方程时间步进算法的阻抗矩阵特征与时域电场积分方程时间步进算法的阻抗矩阵特征相同。

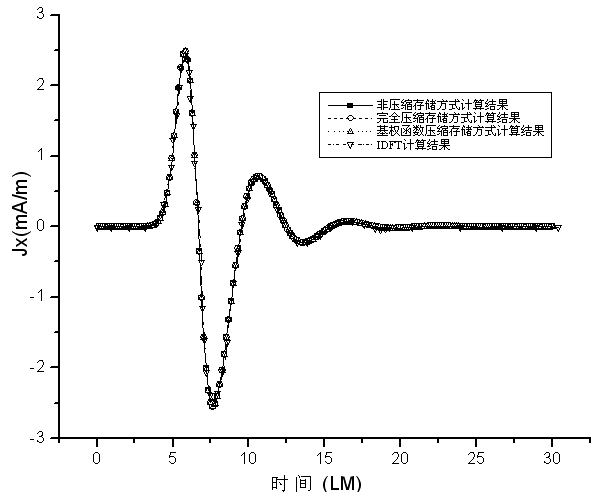
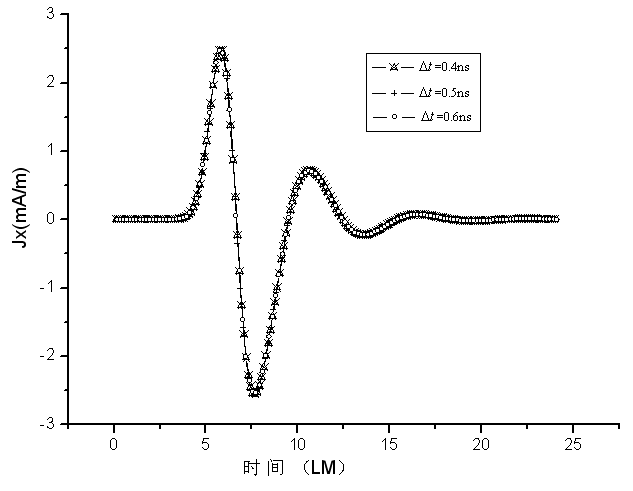
3.2.2 数值算例与分析

……。如表3-1所示给出了时间步长分别取0.4ns、0.5ns、0.6ns时的三种存储方式的存储量大小。……。

表3-1 计算理想导体平板时域感应电流采用的三种存储方式的存储量比较

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 存储方式  时间步长 | 非压缩存储方式 | 完全  压缩存储方式 | 基权函数  压缩存储方式 |
| 0.4ns | 11.96 MB | 5.59 MB | 6.78 MB |
| 0.5ns | 10.17 MB | 5.06 MB | 5.58 MB |
| 0.6ns | 8.38 MB | 4.65 MB | 4.98 MB |

如图3-1(a)所示给出了时间步长选取为0.5ns时采用三种不同存储方式计算的平板中心处方向的感应电流值与IDFT方法计算结果的比较，……。如图3-1(b)所示给出了存储方式为基权函数压缩存储方式，时间步长分别取0.4ns、0.5ns、0.6ns时平板中心处方向的感应电流计算结果，从图中可以看出不同时间步长的计算结果基本相同。

(a) (b)

图3-1 的理想导体平板中心处感应电流*x*分量随时间的变化关系。(a)不同存储方式的计算结果与IDFT方法的结果比较；(b)不同时间步长的计算结果比较

由于时域混合场积分方程是时域电场积分方程与时域磁场积分方程的线性组合，因此时域混合场积分方程时间步进算法的阻抗矩阵特征与时域电场积分方程时间步进算法的阻抗矩阵特征相同。

3.3 时域积分方程时间步进算法矩阵方程的求解

……

定理 3.1 如果时域混合场积分方程是时域电场积分方程与时域磁场积分方程的线性组合……

证明：

首先，由于……

……

根据……，结论得证

3.4 本章小结

本章首先研究了时域积分方程时间步进算法的阻抗元素精确计算技术，分别采用DUFFY变换法与卷积积分精度计算法计算时域阻抗元素，通过算例验证了计算方法的高精度。……

第四章 全文总结与展望

4.1 全文总结

本文以时域积分方程方法为研究背景，主要对求解时域积分方程的时间步进算法以及两层平面波快速算法进行了研究。

……

4.2 后续工作展望

时域积分方程方法的研究近几年发展迅速，在本文研究工作的基础上，仍有以下方向值得进一步研究：

……

致 谢

本论文的工作是在我的导师XX老师悉心指导下完成的，……

……

参考文献

1. W. C. Chew, J. M. Jin, E. Michielssen, et al. Fast and efficient algorithms in computational electromagnetics[M]. Boston: Artech House, 2000
2. 盛新庆.计算电磁学要论[M].北京:科学出版社, 2004
3. 王秉中.计算电磁学[M].北京:科学出版社, 2001
4. 吕英华.计算电磁学的数值方法[M].北京:清华大学出版社, 2006
5. 王长清.现代计算电磁学基础[M].北京:北京大学出版社, 2005
6. 潘小敏.计算电磁学中的并行技术及其应用[D].北京:中国科学院电子学研究所, 2006
7. 中华人民共和国国家技术监督局.GB3100-3102.中华人民共和国国家标准--量与单位[S]. 北京:中国标准出版社, 1994年11月1日
8. W. C. Gibson. The method of moments in electromagnetics[M]. New York: Chapman and Hall/CRC, 2008
9. 胡俊.复杂目标矢量电磁散射的高效算法——快速多极子方法及其应用[D].成都:电子科技大学, 2000
10. H. C. Martin, G. F. Carey. Introduction to finite element analysis: theory and application [M]. New York: McGraw Hill, 1973
11. 金建铭 (著), 王建国 (译).电磁场有限元方法[M].西安:西安电子科技大学出版社, 1998
12. M. Clerc. Discrete particle swarm optimization: a fuzzy combinatorial box[EB/OL]. http://clere.maurice.free.fr/pso/Fuzzy\_Discrere\_PSO/Fuzzy\_DPSO.htm, July 16, 2010
13. S. P. Walker, C. Y. Leung. Parallel computation of integral equation methods for three-dimensional transient wave propagation[J]. Communications in Numerical Methods in Engineering, 1997, 11(6): 515-524
14. 肖珍新.一种新型排渣阀调节降温装置[P].中国,实用新型专利,ZL201120085830.0, 2012年4月25日
15. X. F. Liu, B. Z. Wang, W. Shao. A marching-on-in-order scheme for exact attenuation constant extraction of lossy transmission lines[C]. China-Japan Joint Microwave Conference Proceedings, Chengdu, 2006, 527-529

外文资料原文



外文资料译文

基于多载波索引键控的正交多路复用系统的误码率上界

二．基于多载波索引键控的正交频分多路复用系统模型

我们考虑一个端到端的M-QAM，Nc子载波的基于多载波索引键控的正交频分多路复用系统有n个簇，每个簇有N个子载波（Nc=nN）。M-QAM的符号流经过串并转换之后每n个符号组成一个相量，是和传统正交频分多路复用一样是用来调制子载波的，但是不同的是只有这n个活跃子载波进行了调制。……

……

1. 脚注序号“①，……，⑩”的字体是“正文”，不是“上标”，序号与脚注内容文字之间空1个半角字符，脚注的段落格式为：单倍行距，段前空0磅，段后空0磅，悬挂缩进1.5字符；中文用宋体，字号为小五号，英文和数字用Times New Roman字体，字号为9磅；中英文混排时，所有标点符号（例如逗号“，”、括号“（）”等）一律使用中文输入状态下的标点符号，但小数点采用英文状态下的样式“.”。 [↑](#footnote-ref-1)
2. 脚注序号“①，……，⑩”的字体是“正文”，不是“上标”，序号与脚注内容文字之间空1个半角字符，脚注的段落格式为：单倍行距，段前空0磅，段后空0磅，悬挂缩进1.5字符；中文用宋体，字号为小五号，英文和数字用Times New Roman字体，字号为9磅；中英文混排时，所有标点符号（例如逗号“，”、括号“（）”等）一律使用中文输入状态下的标点符号，但小数点采用英文状态下的样式“.”。 [↑](#footnote-ref-2)