

MARCOS TIPBALL

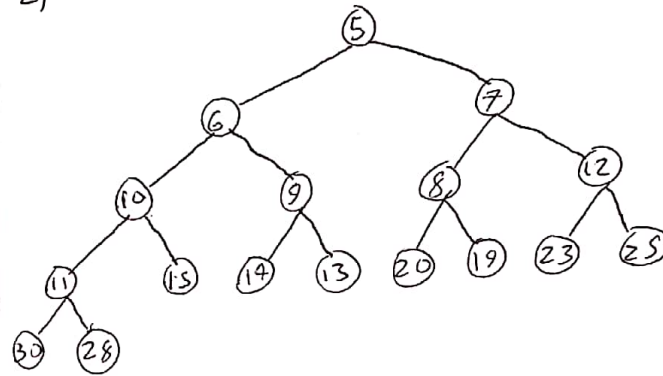
00302962

1)

LEDO EM PRÉ-ORDEM TEMS:

33 - 15 - 41 - 38 - 34 - 47 - 43 - 49.

2)

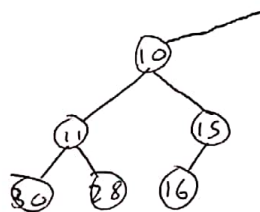


2) a)

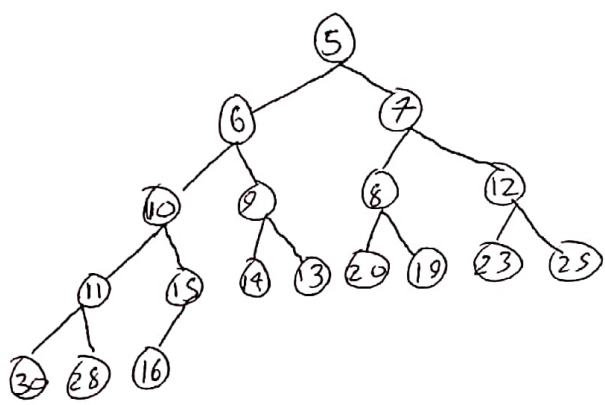
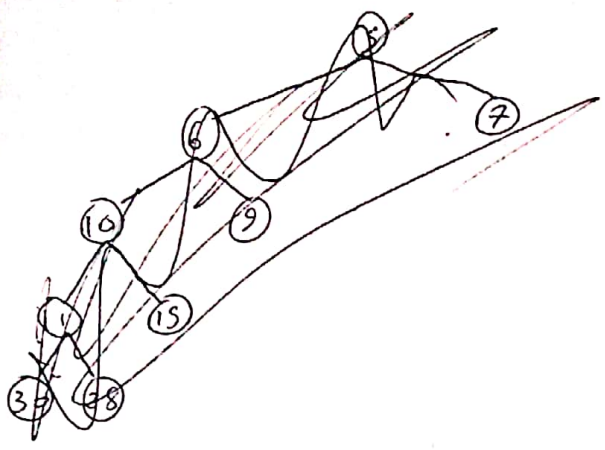
SIM, ELA É UM HEAP BINÁRIO ^{MÍNIMO} ~~MÁXIMO~~
COMPLETO, ONDE O VALOR DE CADA
NÓDO É MENOR QUE O VALOR DE
SEUS FILHOS.

2) b)

PARO ADICIONAR O ELEMENTO DE VALOR
16, O INSERIMOS NO ESPAÇO A ESQUERDA
DO NÍVEL MAIS INFERIOR DO HEAP:

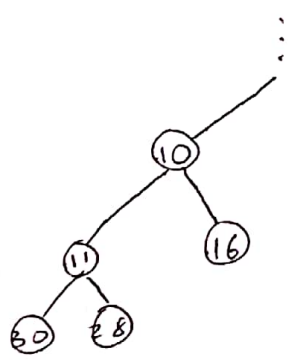


ENTÃO COMPARAMOS O ELEMENTO COM SEU
PAI, COMO ELAS ESTÃO NA ORDEM CERTA
(FILHO > PAI), PARAMOS, TENDO:

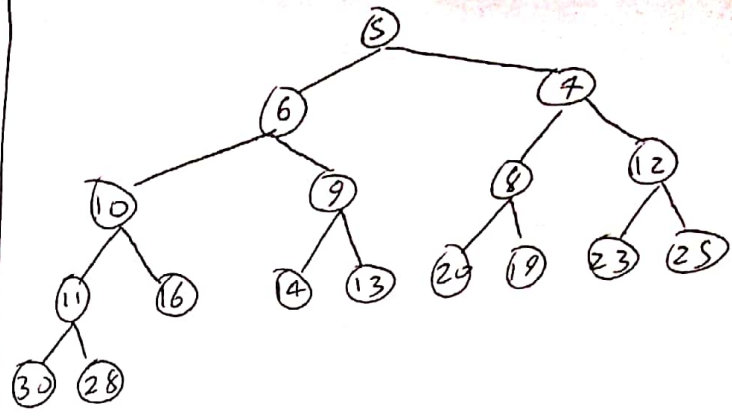


2) c)

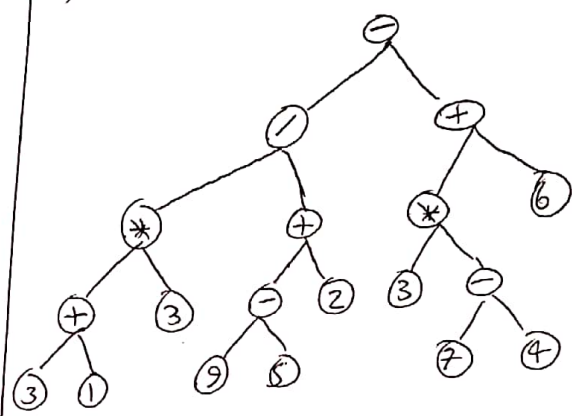
PARA DELETAR UM ELEMENTO INICIALMENTE REMOVEMOS ELEMENTO DO HEAP E COLOCAMOS O ELEMENTO ~~DO~~ DO ÚLTIMO NÍVEL QUE MAIS ESTÁ NA DIREITA EM SEU LUGAR:



E ENTÃO CHECAMOS SE O NOVO NÚDO SE ADEQUA À REGRA DO HEAP, QUE É O CASO. ASSIM TEMOS:

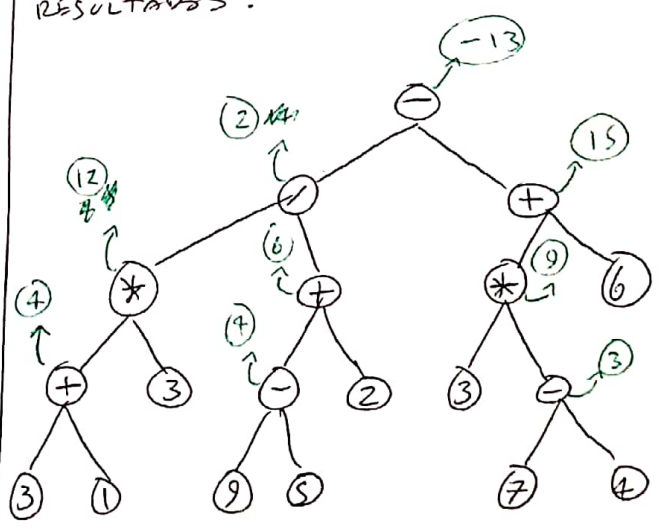


3) a)



3) b)

CIRCULADO EM VERDE ENCONTRAM-SE OS RESULTADOS:



4)

SIM, A LISTA DE ADJACÊNCIA É UMA LISTA ENCADEADA ~~DE~~ ASSOCIADA COM CADA VÉRTICE DO GRAFO, ELA PERMITE FÁCIL ACESSO ÀS VÉRTICES ADJACENTES A CADA OUTRO VÉRTICE.

5)

CONSIDERANDO UMA DAS PROPRIEDADES BASE DA ÁRVORE BINÁRIA DE PESQUISA, O CAMINHAMENTO CENTRAL À ESQUERDA IRÁ SEMPRE OBTER AS INFORMAÇÕES DE FORMA DECRESCENTE. ASSIM:

```
void PERCORRER_EMORDEM (Nodo *RAIZ) {
```

```
    IF (RAIZ == NULL) RETURN;
```

```
    // PERCORRE SUB-ÁRVORE ESQUERDA
    PERCORRER_EMORDEM (RAIZ->ESQ);
```

```
    PERCORRER
```

```
    // PRINTA
```

```
    PRINTF ("%d", RAIZ->INFO);
```

```
    // PERCORRE SUB-ÁRVORE DIREITA
```

```
    PERCORRER_EMORDEM (RAIZ->DIR);
```

```
}
```

6)

NO ALGORITMO DE DIJKSTRA FAZEMOS OS SEGUINTE PASSOS:

~~1) MARCAR TODOS OS NÓS COMO NÃO VISITADOS~~

(I) MARCAR TODOS OS NÓS COMO NÃO VISITADOS E CRIAR UM CONJUNTO COM TODOS OS NÓS NÃO VISITADOS;

(II) ATRIBUIR PARA CADA NÓO UM VALOR DE DISTÂNCIA DE INFINITO, EXCETO PARA O NÓO INICIAL, QUE É O ATRAI;

(
O
E

- (III) CALCULAR AS DISTÂNCIAS DO NODO ATUAL PARA CADA NODO VIZINHO, COMPARANDO AS NOVAS DISTÂNCIAS COM O VALOR ATUAL E ATRIBUIR O MENOR;
- (IV) MARCAR O NODO ATUAL COMO VISITADO E REMOVER DO CONJUNTO DOS NÃO VISITADOS;
- (V) SE O NODO DE DESTINO JÁ FOI VISITADO OU SE A MENOR DISTÂNCIA ENTRE OUTROS NODOS NÃO VISITADOS É ∞ , PARAR;
- (VI) SEMPRE, ^{SELECIONAR} ~~ATRIBUIR~~ O NODO NÃO VISITADO COM MENOR DISTÂNCIA COMO O NODO ATUAL.

O ALGORITMO É CONSIDERADO GULOSO POR FAZER A ~~ESCOLHA LOCAL~~ MELHOR ESCOLHA LOCAL EM CADA ITERAÇÃO. ISSO É FEITO PELO ALGORITMO DE DIJKSTRA AO SELECIONAR SEMPRE A MENOR DISTÂNCIA LOCAL.